



This is a digital copy of a book that was preserved for generations on library shelves before it was carefully scanned by Google as part of a project to make the world's books discoverable online.

It has survived long enough for the copyright to expire and the book to enter the public domain. A public domain book is one that was never subject to copyright or whose legal copyright term has expired. Whether a book is in the public domain may vary country to country. Public domain books are our gateways to the past, representing a wealth of history, culture and knowledge that's often difficult to discover.

Marks, notations and other marginalia present in the original volume will appear in this file - a reminder of this book's long journey from the publisher to a library and finally to you.

Usage guidelines

Google is proud to partner with libraries to digitize public domain materials and make them widely accessible. Public domain books belong to the public and we are merely their custodians. Nevertheless, this work is expensive, so in order to keep providing this resource, we have taken steps to prevent abuse by commercial parties, including placing technical restrictions on automated querying.

We also ask that you:

- + *Make non-commercial use of the files* We designed Google Book Search for use by individuals, and we request that you use these files for personal, non-commercial purposes.
- + *Refrain from automated querying* Do not send automated queries of any sort to Google's system: If you are conducting research on machine translation, optical character recognition or other areas where access to a large amount of text is helpful, please contact us. We encourage the use of public domain materials for these purposes and may be able to help.
- + *Maintain attribution* The Google "watermark" you see on each file is essential for informing people about this project and helping them find additional materials through Google Book Search. Please do not remove it.
- + *Keep it legal* Whatever your use, remember that you are responsible for ensuring that what you are doing is legal. Do not assume that just because we believe a book is in the public domain for users in the United States, that the work is also in the public domain for users in other countries. Whether a book is still in copyright varies from country to country, and we can't offer guidance on whether any specific use of any specific book is allowed. Please do not assume that a book's appearance in Google Book Search means it can be used in any manner anywhere in the world. Copyright infringement liability can be quite severe.

About Google Book Search

Google's mission is to organize the world's information and to make it universally accessible and useful. Google Book Search helps readers discover the world's books while helping authors and publishers reach new audiences. You can search through the full text of this book on the web at <http://books.google.com/>



Über dieses Buch

Dies ist ein digitales Exemplar eines Buches, das seit Generationen in den Regalen der Bibliotheken aufbewahrt wurde, bevor es von Google im Rahmen eines Projekts, mit dem die Bücher dieser Welt online verfügbar gemacht werden sollen, sorgfältig gescannt wurde.

Das Buch hat das Urheberrecht überdauert und kann nun öffentlich zugänglich gemacht werden. Ein öffentlich zugängliches Buch ist ein Buch, das niemals Urheberrechten unterlag oder bei dem die Schutzfrist des Urheberrechts abgelaufen ist. Ob ein Buch öffentlich zugänglich ist, kann von Land zu Land unterschiedlich sein. Öffentlich zugängliche Bücher sind unser Tor zur Vergangenheit und stellen ein geschichtliches, kulturelles und wissenschaftliches Vermögen dar, das häufig nur schwierig zu entdecken ist.

Gebrauchsspuren, Anmerkungen und andere Randbemerkungen, die im Originalband enthalten sind, finden sich auch in dieser Datei – eine Erinnerung an die lange Reise, die das Buch vom Verleger zu einer Bibliothek und weiter zu Ihnen hinter sich gebracht hat.

Nutzungsrichtlinien

Google ist stolz, mit Bibliotheken in partnerschaftlicher Zusammenarbeit öffentlich zugängliches Material zu digitalisieren und einer breiten Masse zugänglich zu machen. Öffentlich zugängliche Bücher gehören der Öffentlichkeit, und wir sind nur ihre Hüter. Nichtsdestotrotz ist diese Arbeit kostspielig. Um diese Ressource weiterhin zur Verfügung stellen zu können, haben wir Schritte unternommen, um den Missbrauch durch kommerzielle Parteien zu verhindern. Dazu gehören technische Einschränkungen für automatisierte Abfragen.

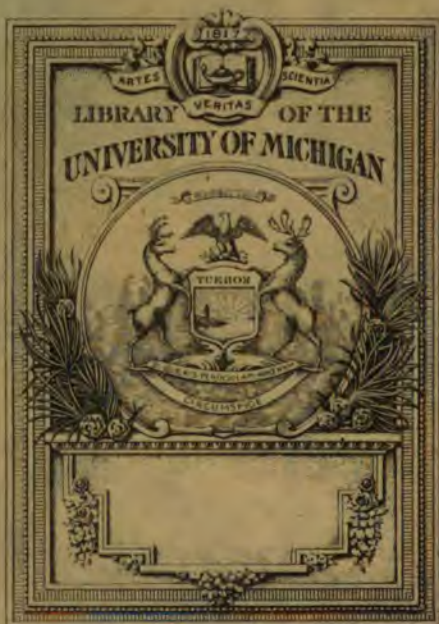
Wir bitten Sie um Einhaltung folgender Richtlinien:

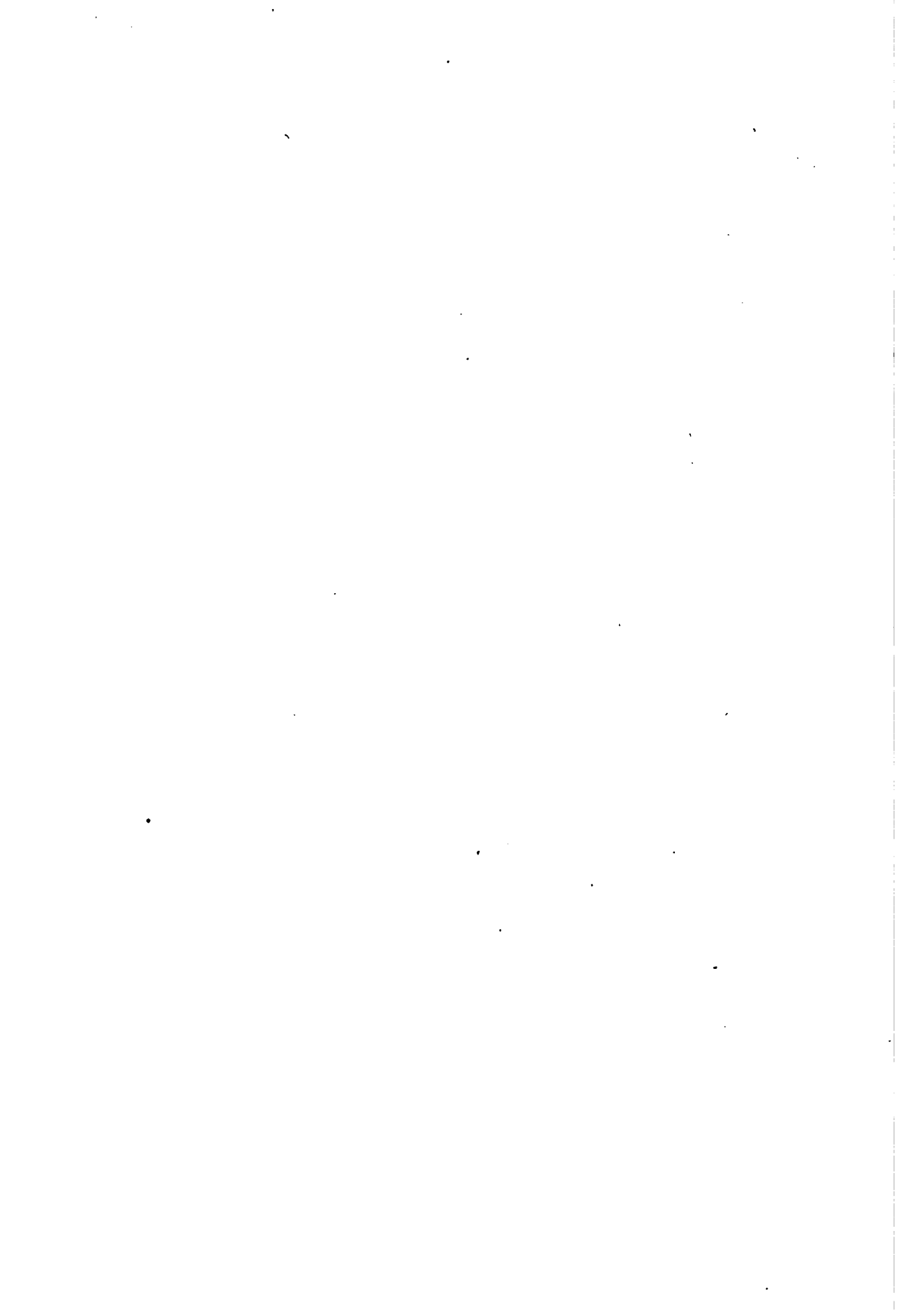
- + *Nutzung der Dateien zu nichtkommerziellen Zwecken* Wir haben Google Buchsuche für Endanwender konzipiert und möchten, dass Sie diese Dateien nur für persönliche, nichtkommerzielle Zwecke verwenden.
- + *Keine automatisierten Abfragen* Senden Sie keine automatisierten Abfragen irgendwelcher Art an das Google-System. Wenn Sie Recherchen über maschinelle Übersetzung, optische Zeichenerkennung oder andere Bereiche durchführen, in denen der Zugang zu Text in großen Mengen nützlich ist, wenden Sie sich bitte an uns. Wir fördern die Nutzung des öffentlich zugänglichen Materials für diese Zwecke und können Ihnen unter Umständen helfen.
- + *Beibehaltung von Google-Markenelementen* Das "Wasserzeichen" von Google, das Sie in jeder Datei finden, ist wichtig zur Information über dieses Projekt und hilft den Anwendern weiteres Material über Google Buchsuche zu finden. Bitte entfernen Sie das Wasserzeichen nicht.
- + *Bewegen Sie sich innerhalb der Legalität* Unabhängig von Ihrem Verwendungszweck müssen Sie sich Ihrer Verantwortung bewusst sein, sicherzustellen, dass Ihre Nutzung legal ist. Gehen Sie nicht davon aus, dass ein Buch, das nach unserem Dafürhalten für Nutzer in den USA öffentlich zugänglich ist, auch für Nutzer in anderen Ländern öffentlich zugänglich ist. Ob ein Buch noch dem Urheberrecht unterliegt, ist von Land zu Land verschieden. Wir können keine Beratung leisten, ob eine bestimmte Nutzung eines bestimmten Buches gesetzlich zulässig ist. Gehen Sie nicht davon aus, dass das Erscheinen eines Buchs in Google Buchsuche bedeutet, dass es in jeder Form und überall auf der Welt verwendet werden kann. Eine Urheberrechtsverletzung kann schwerwiegende Folgen haben.

Über Google Buchsuche

Das Ziel von Google besteht darin, die weltweiten Informationen zu organisieren und allgemein nutzbar und zugänglich zu machen. Google Buchsuche hilft Lesern dabei, die Bücher dieser Welt zu entdecken, und unterstützt Autoren und Verleger dabei, neue Zielgruppen zu erreichen. Den gesamten Buchtext können Sie im Internet unter <http://books.google.com> durchsuchen.

Theorie der Beobachtungsfehler
und die
Methode der kleinsten Quadrate
von
Otto Koll





1894 Oct. 14
\$ 2.40
30 binding
\$ 2.70

ASTRON.
OBS.

QA
275
.K8

Die
Theorie der Beobachtungsfehler
und die
Methode der kleinsten Quadrate
mit ihrer
Anwendung auf die Geodäsie und die Wassermessungen.

Von

Otto Koll

Professor und etatsmäßiger Lehrer der Geodäsie an der
Landwirthschaftlichen Akademie Poppelsdorf.

Mit in den Text gedruckten Figuren.



Berlin.
Verlag von Julius Springer.
1893.

Alle Rechte vorbehalten.



Druck von G. Bernstein in Berlin.

Chen.
Hurry
1-22-80
16348

Vorwort.

Das vorliegende Werk ist verfaßt worden zur Benutzung beim Studium und in der Praxis. Es soll den Studirenden die theoretischen Entwicklungen in klarer übersichtlicher Fassung übermitteln und ihnen an zahlreichen Beispielen zeigen, wie das durch die theoretischen Entwicklungen gewonnene praktisch anzuwenden ist und zwar in größerm Umfange, als dies allein durch Vorlesungen geschehen kann. Es soll aber auch als Führer in der Praxis dienen, und deshalb ist das Verfahren, wo es nur möglich und nützlich war, bis zur Aufstellung mechanischer Rechenregeln und einfacher Formulare entwickelt. Die Fassung des Werkes ist so einfach gehalten, daß es jedem Fachmanne ohne weitere Anleitung gelingen dürfte, daraus das für ihn brauchbare zu gewinnen.

Das Werk enthält, neben manchem andern, die theoretischen Grundlagen der weit verbreiteten Preussischen Anweisung IX vom 25. Oktober 1881 für die trigonometrischen und polygonometrischen Arbeiten bei Erneuerung der Karten und Bücher des Grundsteuerkatasters und ähnlicher Anweisungen, sowie der bei Landestriangulationen und Landes-Nivellements vorkommenden wichtigsten Ausgleichungsrechnungen. Es sind deshalb auch in den Formeln Bezeichnungen gewählt, die sich an die in der Anweisung IX und in den Veröffentlichungen über Landesaufnahmen vorkommenden anschließen, soweit es bei einer einheitlichen Durchführung der Bezeichnungen in dem ganzen Werke möglich war.

Die Entwicklung des Verfahrens bis zur Aufstellung mechanischer Regeln und einfacher Formulare und die dadurch in vielen Fällen erzielte bedeutende Vereinfachung der gesamten Rechnungen wird es ermöglichen, auch oft nach der Methode der kleinsten Quadrate zu rechnen, wo dies bisher nicht geschah. Es wird dadurch die Anwendung von Näherungsverfahren weiter beschränkt werden können, die meistens ebenso viel Rechenarbeit erfordert, wie das zweckmäßig geordnete Verfahren nach der Methode der kleinsten Quadrate und wobei überdies nur dann unter allen Umständen brauchbare Ergebnisse gewonnen werden, wenn der Rechner weit mehr Erfahrung und Geschick hat, als die Anwendung der Methode der kleinsten Quadrate erfordert.

Daß durch die Aufstellung mechanischer Regeln und von Formularen das verständnislose Arbeiten auch bei solchen befördert werde, bei denen

die Kenntnis des theoretischen Zusammenhangs des Verfahrens erwartet werden muß, ist nicht zu befürchten; denn man kann in der Praxis vielfach die Erfahrung machen, daß grade die, die zunächst nur die mechanische Anwendung der Methode der kleinsten Quadrate kennen lernen, nachher das regste Interesse zeigen, sie eingehend zu studiren. Auch wird es nur vortheilhaft sein, daß der in der Praxis stehende Geodät nach den mechanischen Regeln und Formularen in vereinzelt vorkommenden Fällen arbeiten kann, ohne erst alle zu benutzenden Formeln zu entwickeln, und daß er bei umfangreichen Arbeiten leicht Gehülfen nach dem angegebenen Verfahren zur mechanischen Ausführung mancher Rechnungen ausbilden kann.

Für die Wassermessungen ist in den Beispielen des I. Teils eine Berechnung der mittleren Fehler durchgeführt, um zu zeigen, wie bei diesen Messungen ein Anhalt für die Genauigkeit der Ergebnisse gewonnen werden kann. Wenn in der Praxis häufiger die mittleren Fehler der einzelnen Messungen festgestellt und danach die mittleren Fehler der Endergebnisse berechnet würden, würde sehr oft ein ganz anderes Urteil über die Zuverlässigkeit der berechneten Geschwindigkeiten und Wassermengen erlangt werden, als es jetzt geschieht. Die im übrigen bei den Wassermessungen vorkommenden und zur Behandlung nach der Methode der kleinsten Quadrate geeigneten Rechnungen werden nach ähnlichen im II. Teil behandelten Beispielen ohne weiteres durchgeführt werden können.

Für das Studium der geschichtlichen Entwicklung der Theorie der Beobachtungsfehler und der Methode der kleinsten Quadrate, sowie der vielen zu ihrer tiefergehenden Begründung gemachten Versuche, die nicht aufgenommen werden konnten, sei auf die Theorie der Beobachtungsfehler von Emanuel Czuber und die in diesem Werke nachgewiesene umfangreiche Original-Litteratur verwiesen.

Die Hauptformeln sind in den Druckbogen a und b übersichtlich zusammengestellt. Beim Binden des Werkes werden diese beiden Bogen zweckmäßig für sich geheftet.

Beim Abschluß des Druckes sage ich dem Herrn Verleger für die vorzügliche Ausstattung des Werkes und für das bereitwillige Eingehen auf alle meine Wünsche meinen verbindlichsten Dank.

Ebenso danke ich auch der Druckerei für die musterhafte Ausführung des Satzes, wodurch nur außerordentlich wenig Korrekturen erforderlich wurden.

Bonn, Februar 1893.

Otto Koll.

Inhalts-Verzeichnis.

I. THEIL.

Theorie der Beobachtungsfehler.

	Seite
§ 1. Einleitung	1—2
§ 2. Verschiedene Arten der Beobachtungsfehler	2—3
§ 3. Wahrscheinlichkeit zufälliger Ereignisse	3—5
§ 4. Hauptsätze der Wahrscheinlichkeitsrechnung	5—7
§ 5. Beziehung zwischen der GröÙe der Beobachtungsfehler und der Wahrscheinlichkeit ihres Vorkommens	7—12
§ 6. Der durchschnittliche, mittlere und wahrscheinliche Fehler	12—19
§ 7. Untersuchung von Fehlerreihen	19—21
§ 8. Fehlergrenzen	21—23
§ 9. Fortpflanzung der Beobachtungsfehler	23—28
§ 10. Gewichte und Fortpflanzung der Gewichte	28—34
§ 11. Beispiele zum I. Teil.	34—42

II. THEIL.

Methode der kleinsten Quadrate.

I. Abschnitt. Einleitung.

§ 12. Die zu lösenden Aufgaben	43—44
§ 13. Grundsätze für die Lösung der ersten Aufgabe	44—48
§ 14. Grundsatz für die Lösung der zweiten Aufgabe	48—49
§ 15. Aufstellung besonderer Rechnungsverfahren für besondere Fälle der zu lösenden Aufgabe	49—50

II. Abschnitt. Direkte Beobachtungen.

§ 16. Direkte gleich genaue Beobachtungen	51—54
§ 17. Direkte ungleich genaue Beobachtungen	55—63
§ 18. Berechnung des mittleren Fehlers aus Beobachtungsdifferenzen	62—71

III. Abschnitt. Direkte Beobachtungen mehrerer Größen, deren Summe einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß.

§ 19. Direkte gleich genaue Beobachtungen mehrerer Größen, deren Summe einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß	71—74
§ 20. Direkte ungleich genaue Beobachtungen mehrerer Größen, deren Summe einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß.	74—79
§ 21. Beispiel zum II. und III. Abschnitt	79—86

IV. Abschnitt. Vermittelnde Beobachtungen.

1. Kapitel. Allgemeine Entwicklung des Verfahrens.

§ 22. Gleichungen für die Beziehungen zwischen den wahren Werthen der beobachteten und der zu bestimmenden Größen	86— 88
§ 23. Fehlergleichungen	88— 89
§ 24. Näherungswerthe	89— 92
§ 25. Umgeformte Fehlergleichungen	92— 95
§ 26. Endgleichungen	95— 98
§ 27. Auflösung der Endgleichungen und Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen	98—102
§ 28. Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler, sowie der mittleren Fehler der Gewichtseinheit und der Beobachtungsergebnisse	102—106
§ 29. Rechenproben	106—114
§ 30. Bildung der reduzierten Endgleichungen aus reduzierten Fehlergleichungen	114—123

2. Kapitel. Beispiele zu dem im 1. Kapitel entwickelten Verfahren.

§ 31. Bogenschnitt gemessener Längen	123—127
§ 32. Richtungsbestimmungen aus Winkelbeobachtungen	127—135
§ 33. Richtungsbestimmungen aus Richtungssätzen. 1. Verfahren	135—146
§ 34. Richtungsbestimmungen aus Richtungssätzen. 2. Verfahren	146—154
§ 35. Bestimmung der Hauptpunkte eines Polygonnetzes	154—166
§ 36. Rückwärtseinschneiden	166—171
§ 37. Vorwärtseinschneiden	172—177
§ 38. Kombiniertes Vorwärts- und Rückwärtseinschneiden	178—183
§ 39. Bestimmung einer geraden Grenzstrecke	183—186
§ 40. Bestimmung der Multiplikationskonstanten eines Distanzmessers	187—190
§ 41. Bestimmung einer Distanztheilung für den Okularauszug eines Fernrohrs	190—196

V. Abschnitt. Bedingte Beobachtungen.

1. Kapitel. Allgemeine Entwicklung des Verfahrens.

§ 42. Einleitung	197
§ 43. Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen	198
§ 44. Aufsuchung der zu erfüllenden Bedingungen	198—200
§ 45. Aufstellung der Bedingungs- und Endgleichungen	200—202
§ 46. Widersprüche zwischen den Sollbeträgen und den Beobachtungsergebnissen	202—203
§ 47. Umformung der Bedingungs- und Endgleichungen	203—205
§ 48. Korrelatengleichungen und Endgleichungen	205—208
§ 49. Auflösung der Endgleichungen, Rechenproben und mittlerer Fehler der Gewichtseinheit und der Beobachtungsergebnisse	208—214
§ 50. Bildung der reduzierten Endgleichungen aus reduzierten Bedingungs- und Korrelatengleichungen	214—225
§ 51. Systematische Anordnung der Rechnungen	225—231

2. Kapitel. Anwendung des Verfahrens auf die Bestimmung von Knotenpunkten in Polygonnetzen.

- § 52. Spezielle Regeln für die Feststellung der zu erfüllenden Bedingungen 231—234
 § 53. Aufstellung der Bedingungsgleichungen und weitere Durchführung der Rechnungen . . 234—239

3. Kapitel. Anwendung des Verfahrens auf die Berechnung von Dreiecksnetzen.

- § 54. Spezielle Regeln für die Feststellung der Gesamtanzahl der zu erfüllenden Bedingungen 239—243
 § 55. Eintheilung der Bedingungen in Klassen und spezielle Regeln für die Feststellung der Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen einer jeden Klasse 244—246
 § 56. Aufsuchung der zu erfüllenden Bedingungen 246—251
 § 57. Aufstellung der Bedingungsgleichungen und weitere Durchführung der Rechnungen . . 251—259

4. Kapitel. Anwendung des Verfahrens auf die Berechnung von Liniennetzen.

- § 58. Entwicklung der Formeln und Durchführung der Rechnungen 260—267

VI. Abschnitt. Bedingte vermittelnde Beobachtungen.

- § 59. Aufstellung der allgemeinen Formeln 267—269
 § 60. Getrennte Bestimmung der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen und der diesen Werthen noch beizufügenden Verbesserungen nach dem Verfahren für bedingte Beobachtungen . . 269—276
 § 61. Anwendung des Verfahrens auf die Berechnung von Dreiecksnetzen 276—285

VII. Abschnitt. Gewichte und mittlere Fehler der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen und von Funktionen derselben.

1. Kapitel. Für vermittelnde Beobachtungen.

- § 62. Gewichte und mittlere Fehler der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen 285—290
 § 63. Gewicht und mittlerer Fehler einer Funktion der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen 290—299
 § 64. Beispiele zu dem in den §§ 62 und 63 entwickelten Verfahren 293—306

2. Kapitel. Für bedingte Beobachtungen.

- § 65. Gewicht und mittlerer Fehler einer Funktion der wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen 306—311
 § 66. Beispiele zu dem im § 65 entwickelten Verfahren 313—316

3. Kapitel. Für bedingte vermittelnde Beobachtungen.

- § 67. Gewicht und mittlerer Fehler einer Funktion der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen 317—329
 § 68. Beispiel zu dem im § 67 entwickelten Verfahren 322—323

Formeln.

I. Teil. Theorie der Beobachtungsfehler.

- Formeln 1— 6. Hauptsätze der Wahrscheinlichkeitsrechnung 3
 Formeln 7— 27. Theorie der Beobachtungsfehler 3— 5

	Seite
Formeln 28—33. Fortpflanzung der Beobachtungsfehler.	5
Formeln 34—39. Berechnung der Gewichte und mittleren Fehler.	5—6
Formeln 40—45. Fortpflanzung der Gewichte	6

II. Teil. Methode der kleinsten Quadrate.

Grundformeln 46 und 47	7
Formeln 48—67. Direkte Beobachtungen	7—8
Formeln 68—89. Berechnung des mittleren Fehlers aus Beobachtungsdifferenzen	8—9
Formeln 90—107. Direkte Beobachtungen mehrerer Größen, deren Summe einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß	9—10
Formeln 108—146. Vermittelnde Beobachtungen	11—16
Formeln 147—185. Bedingte Beobachtungen	17—21
Formeln 186—215. Bedingte vermittelnde Beobachtungen	22—24
Formeln 216—253. Gewichte und mittlere Fehler der wahrscheinlichsten Werte der zu bestimmenden Größen und von Funktionen derselben und zwar	
1. für vermittelnde Beobachtungen	25—27
2. für bedingte Beobachtungen	27—29
3. für bedingte vermittelnde Beobachtungen	29—31

Berichtigungen.

- Seite 6, Hauptsatz III, 3. Zeile: Nach w_1, w_2, w_3, \dots ist „der Wahrscheinlichkeiten“ zu streichen.
- Seite 50: In Zeile 21 ist „bedingte direkte“ statt „direkte bedingte“, und in Zeile 22 ist „bedingte vermittelnde“ statt „vermittelnde bedingte“ zu setzen.
- Seite 190: In der 7. Spalte der Tabelle ist im Kopfe $\frac{\lambda}{D-a}$ statt $\frac{1}{D-a}$ zu setzen.
- Seite 226, Figur 22: In den kleinen Dreiecken sind die aus den Grundlinien berechneten Seiten stark auszuziehen und zwar im Δe die der Seite $P_a P_c$, im Δg die der Seite $P_a P_d$ und im Δh die der Seite $P_a P_b$ parallele Seite.

I. TEIL.

Theorie der Beobachtungsfehler.

§ 1. Einleitung.

1. Die Ergebnisse aller unserer Messungen sind, wenn wir die Messungen auch mit aller erforderlichen Sorgfalt ausführen, stets mit Messungs- oder Beobachtungsfehlern behaftet. Diese Fehler sind im allgemeinen mehr oder minder groß, je nachdem bei der Messung gröbere oder feinere Instrumente verwendet werden und je nachdem dies oder jenes Messungsverfahren eingeschlagen wird.

Die Messungs- oder Beobachtungsfehler gehen über auf alle Größen, die aus den Messungsergebnissen abgeleitet werden; demnach sind auch diese Größen im allgemeinen mit mehr oder minder grossen Fehlern behaftet. Damit die aus den Messungsergebnissen abgeleiteten Größen aber dennoch für einen bestimmten Zweck verwendet werden können, müssen die Fehler innerhalb gewisser Grenzen liegen, die für verschiedene Zwecke in der Regel verschieden sein werden.

Soll beispielsweise die Karte eines hochwerthigen städtischen Grundstückes benutzt werden, um danach die Pläne für die Bebauung des Grundstückes zu fertigen und soll die Flächengröße des Grundstückes benutzt werden, um danach und nach dem vereinbarten Preis für die Flächeneinheit den Kaufpreis zu berechnen, so müssen die Grenzen, zwischen denen die Fehler aller Maße liegen müssen, weit enger sein, als wenn die Karte von einem Wiesengrundstück und dessen Flächengröße lediglich benutzt werden soll, um einen Plan für die Bewässerung des Grundstückes zu entwerfen und den Preis für die Ausführung der geplanten Anlage zu ermitteln.

Defshalb ist nach dem Zweck, der durch die Messungen erreicht werden soll, zu bestimmen, wie groß die Fehler sein dürfen, womit die zu bestimmenden Größen behaftet sein können und wie groß dementsprechend auch die Beobachtungsfehler sein dürfen, oder kürzer ausgedrückt, welcher Grad von Genauigkeit erreicht werden muß.

2. Von dem Grade der Genauigkeit ist weiter auch der zu dessen Erreichung erforderliche Arbeits- und Kostenaufwand abhängig. Je genauer die Arbeiten aus-

geführt werden, desto größer wird im allgemeinen auch der Arbeits- und Kostenaufwand sein. Nun wird aber stets verlangt, diesen Aufwand auf ein Minimum zu beschränken; und somit ist in jedem Falle die Aufgabe zu lösen, für die auszuführende Messung die Instrumente und das Verfahren so zu wählen, daß mit einem möglichst geringen Arbeits- und Kostenaufwand der Genauigkeitsgrad erreicht wird, der für den Zweck der Arbeit erforderlich ist.

Um diese Aufgabe lösen zu können, müssen wir uns eingehend mit den Beobachtungsfehlern beschäftigen und Regeln zu gewinnen suchen, denen diese, scheinbar ganz regellos auftretenden, Fehler folgen.

§ 2. Verschiedene Arten der Beobachtungsfehler.

1. Wir unterscheiden drei verschiedene Arten der Beobachtungsfehler, nämlich grobe Fehler, konstante Fehler und zufällige Fehler.

Als grobe Fehler bezeichnen wir solche Fehler, die in Folge eines groben Versehens auftreten, also, beispielsweise bei Längenmessungen, Fehler von 1^m, 2^m, 5^m, 10^m, 20^m u. s. w., die durch unrichtige Ablesung oder in Folge unrichtigen Zählens der ganzen Latten- oder Meßbandlängen entstehen.

Unsere Messungen müssen stets so angeordnet werden, daß die auftretenden groben Fehler als solche erkannt werden können; die mit groben Fehlern behafteten Messungsergebnisse müssen verworfen und durch andere, durch Nachmessung gewonnene, nicht mit groben Fehlern behaftete Messungsergebnisse ersetzt werden. Die Erörterung darüber, wie die Messungen zweckmäßig anzuordnen sind, damit die auftretenden groben Fehler als solche erkannt werden können, und wie die Messungsergebnisse herausgefunden werden können, die mit groben Fehlern behaftet sind, gehört in das Gebiet der Landmeßkunde und bleibt im folgenden unberücksichtigt.

2. Als konstante Fehler bezeichnen wir solche Fehler, die die Messungsergebnisse stets in demselben Sinne beeinflussen oder durch die die Messungsergebnisse entweder stets zu groß oder stets zu klein werden. Die konstanten Fehler entstehen meistens durch Unvollkommenheiten der von uns bei den Messungen benutzten Instrumente und dadurch, daß wir einzelne Messungsoperationen regelmäßig in gleicher Weise unvollkommen ausführen. Beispielsweise entstehen bei Längenmessungen konstante Fehler dadurch, daß die benutzten Meßlatten u. s. w. nicht genau ihre richtige Länge haben, daß sie nicht genau in die zu messende Linie gelegt werden u. s. w.. Je nachdem die Latten zu lang oder zu kurz sind, wird sich ein zu kleines oder ein zu großes Längenmaß ergeben, und in Folge des Ausweichens aus der zu messenden Linie wird das Längenmaß jedesmal zu groß.

Die konstanten Messungsfehler müssen in ihrer Größe durch möglichst genaue Berichtigung der Instrumente beschränkt werden. Ferner müssen die Messungen, wenn irgend thunlich, so angeordnet werden, daß die konstanten Fehler unschädlich gemacht werden, indem solche Messungsergebnisse, die die konstanten Messungsfehler in entgegengesetztem Sinne enthalten, zu einem von den konstanten Fehlern freien Endergebnis vereinigt werden. Endlich müssen solche Messungsergebnisse, die nicht von konstanten Fehlern befreit werden können, bei der Berechnung der daraus abzuleitenden Größen thunlichst derart verworfen werden, daß diese Größen so wenig wie möglich dadurch beeinflusst

werden. Wie dies alles auszuführen ist, ist ebenfalls nicht im folgenden, sondern in der Landmefskunde zu erörtern.

3. Die zufälligen Fehler sind die unvermeidlichen, das Messungsergebnis rein zufällig bald im positiven, bald im negativen Sinne beeinflussenden, nach Ausscheidung der groben und konstanten Fehler übrigbleibenden Beobachtungsfehler. Die zufälligen Fehler setzen sich zusammen aus sehr vielen Einzelfehlern. Wenn wir beispielsweise mit einem Theodoliten einen Winkel messen, so setzt sich der zufällige Beobachtungsfehler zusammen aus den kleinen Fehlern, die bei der Aufstellung des Instruments über dem Winkelpunkte, bei der Centrirung der anzuvisirenden Signale, bei der Horizontalstellung des Theilkreises, bei der Einstellung der Signale zwischen den Fäden des Fadenkreuzes, bei der Ablesung am Theilkreise u. s. w. entstehen. Alle die angeführten Fehler sind wieder zusammengesetzt aus sehr vielen kleineren Fehlern; und wenn uns unsere Sinne erlaubten, auch die kleinsten Fehler wahrzunehmen und festzustellen, so würden wir erkennen, daß der bei einer Winkelmessung vorkommende und auch jeder andere vorkommende Beobachtungsfehler zusammengesetzt ist aus sehr vielen sehr kleinen Einzelfehlern.

Da nun, wie wir bereits besprochen haben, unsere Messungen so angeordnet werden müssen, daß etwa auftretende konstante oder einseitig wirkende Fehler nicht in das Endergebnis der Messung übergehen, der hier allein zu betrachtende zufällige Beobachtungsfehler des Endergebnisses also nur die zufälligen Einzelfehler umfaßt, die bald positiv, bald negativ sind, so können wir, wenn wir noch die Annahme machen, daß alle sehr kleinen Einzelfehler gleich groß sind, die Hypothese aufstellen:

Der zufällige Beobachtungsfehler eines Messungsergebnisses ist gleich der algebraischen Summe der in sehr großer Zahl auftretenden, sehr kleinen, gleich großen, positiven und negativen zufälligen Einzelfehler.*)

Um, von dieser Hypothese ausgehend, weitere Regeln zu gewinnen, müssen wir zunächst einige allgemeine Sätze über zufällige Ereignisse entwickeln.

§ 3. Wahrscheinlichkeit zufälliger Ereignisse.

1. Als zufällige Ereignisse bezeichnen wir solche, die durch Ursachen herbeigeführt werden, deren Zusammenhang oder deren Wirkung wir nicht in solcher Weise zu erkennen vermögen, daß wir das durch sie bedingte Ereignis voraus bestimmen können.

Werfen wir z. B. einen richtig konstruirten Würfel auf eine Platte, so sagen wir, daß es zufällig ist, welche Seite des Würfels oben erscheint. Die Ursachen, die es bedingen, daß eine bestimmte Seite des Würfels nach oben kommt, sind: die Lage des Würfels in unserer Hand, die Kraft, mit der wir den Würfel werfen, die Entfernung der Hand von der Platte, die Richtung des Würfels gegen die Platte, die Beschaffenheit der Platte u. s. w.. Die Wirkung aller dieser Ursachen ist aber so wenig sicher voraus bestimmbar, daß wir nicht sagen können, welches das durch sie bedingte Ereignis sein wird, welche Seite nach oben kommen wird. Ebenso werden wir es als zufällig gelten lassen müssen, welche

*) Vergleiche die Grundzüge der Wahrscheinlichkeits-Rechnung von G. Hagen, Berlin, Ernst & Korn.

Karte gezogen wird, wenn wir jemand aus einer Reihe von Karten eine ziehen lassen.

2. Wenn wir nun eine Reihe gleichartiger zufälliger Ereignisse und das Vorkommen eines der zufälligen Ereignisse aus dieser Reihe ins Auge fassen, so werden wir weiter sagen können, daß es gleich wahrscheinlich ist, ob dies oder jenes Ereignis vorkommt.

Wenn wir also einen Würfel einmal aufwerfen, dessen Seiten 1, 2, 3, 4, 5, 6 Augen aufweisen, so werden wir sagen können, daß es gleich wahrscheinlich ist, ob wir 1, 2, 3, 4, 5 oder 6 werfen.

Werfen wir zwei solcher Würfel zusammen auf, so können die folgenden Würfe vorkommen:

E s z e i g t :											
Würfel I	Würfel II	W. I	W. II	W. I	W. II	W. I	W. II	W. I	W. II	W. I	W. II
1 Auge	1 Auge	2 A.	1 A.	3 A.	1 A.	4 A.	1 A.	5 A.	1 A.	6 A.	1 A.
1 "	2 Augen	2 "	2 "	3 "	2 "	4 "	2 "	5 "	2 "	6 "	2 "
1 "	3 "	2 "	3 "	3 "	3 "	4 "	3 "	5 "	3 "	6 "	3 "
1 "	4 "	2 "	4 "	3 "	4 "	4 "	4 "	5 "	4 "	6 "	4 "
1 "	5 "	2 "	5 "	3 "	5 "	4 "	5 "	5 "	5 "	6 "	5 "
1 "	6 "	2 "	6 "	3 "	6 "	4 "	6 "	5 "	6 "	6 "	6 "

Auch in diesem Falle werden wir sagen können, daß das Vorkommen eines jeden dieser Würfe beim einmaligen Aufwerfen der beiden Würfel gleich wahrscheinlich ist.

3. Betrachten wir aber weiter das Ergebnis, das aus dem Zusammentreffen mehrerer zufälligen und gleich wahrscheinlichen Ereignisse folgt, so erkennen wir leicht, daß das Vorkommen der verschiedenen möglichen Ergebnisse nicht gleich wahrscheinlich ist, weil unter den überhaupt möglichen Ergebnissen die verschiedenen Ergebnisse nicht in gleicher Anzahl vorkommen.

Betrachten wir beispielsweise die vorstehend aufgeführten Würfe, die aus dem Zusammentreffen aller mit zwei einzelnen Würfeln möglichen Würfe folgen und stellen die Augenzahlen fest, die diese Würfe ergeben, so finden wir, daß unter den überhaupt möglichen 36 Würfeln sich

1 Wurf befindet, der die Augenzahl 2,
 2 Würfe befinden, die die Augenzahl 3,
 3 " " " " " 4,
 4 " " " " " 5,
 5 " " " " " 6,
 6 " " " " " 7,
 5 " " " " " 8,
 4 " " " " " 9,
 3 " " " " " 10,
 2 " " " " " 11,
 1 Wurf befindet, der die Augenzahl 12

ergiebt.

Hiernach sehen wir, daß unter den überhaupt möglichen die die verschiedenen Augenzahlen ergebenden Würfe nicht gleich oft vorkommen und wir können

daraus schließen, daß es nicht gleich wahrscheinlich ist, beim Werfen mit zwei Würfeln diese oder jene Augenzahl zu erhalten. Wir finden, daß es am wahrscheinlichsten ist, die Augenzahl 7 zu werfen, schon weniger wahrscheinlich, die Augenzahlen 6 und 8, noch weniger wahrscheinlich, die Augenzahlen 5 und 9, 4 und 10, 3 und 11 zu werfen, und daß es am unwahrscheinlichsten ist, die Augenzahlen 2 und 12 zu werfen. Wir erinnern uns auch daran, daß bei den kindlichen Würfelspielen diesem Verhältnis Rechnung getragen wird, indem die Gewinne für die verschiedenen Würfe abgestuft und namentlich auf die Würfe 2 und 12 immer die höchsten Gewinne gesetzt werden.

Wenn wir in ähnlicher Weise die Ergebnisse betrachten, die wir beim Werfen mit 3 oder mehr Würfeln erhalten, so finden wir, daß sich bei Hinzunahme eines weiteren Würfels die Zahl der möglichen Würfe jedesmal auf die 6fache Zahl erhöht, so daß für n Würfel die Zahl der möglichen Würfe gleich 6^n ist. Ferner finden wir, daß in jedem Falle die am meisten vorkommende Augenzahl gleich $3\frac{1}{2}n$ ist, wenn die durchschnittliche Zahl der Augen eines Würfels $\frac{1+2+3+4+5+6}{6} = 3\frac{1}{2}$, und n die Anzahl der Würfel ist. Beachten wir dann noch, daß es für die Erlangung einer bestimmten Augenzahl ganz gleich ist, ob n Würfel einmal, oder ob 1 Würfel n mal aufgeworfen wird, so können wir weiter schließen, daß es am wahrscheinlichsten ist, bei n maligem Aufwerfen eines Würfels $3\frac{1}{2}n$ Augen zu werfen.

In ähnlicher Weise, wie wir hier für das Würfelspiel schon einigen Anhalt für das Vorkommen bestimmter zufälliger Ereignisse gewonnen haben, können wir auch für andere Fälle solchen Anhalt gewinnen. Wir erkennen also schon, daß sich in der That für das Vorkommen zufälliger Ereignisse gewisse Regeln aufstellen lassen. Damit wir diese aber in bestimmtere Form fassen können, müssen wir uns zunächst einige Hauptsätze der Wahrscheinlichkeitsrechnung aneignen.

§ 4. Hauptsätze der Wahrscheinlichkeitsrechnung.

Hauptsatz I: Die Wahrscheinlichkeit W für das Eintreffen eines Ereignisses ist, wenn alle in Betracht kommenden Fälle gleich wahrscheinlich sind, das Verhältnis der Anzahl n derjenigen Fälle, die für das Ereignis günstig sind, zur Anzahl N aller möglichen Fälle; es ist also:

$$(1) \quad W = \frac{n}{N}.$$

Die Wahrscheinlichkeit W_n dafür, daß das Ereignis nicht eintritt, ist:

$$(2) \quad W_n = \frac{N-n}{N}.$$

Die Summe der Wahrscheinlichkeiten W und W_n ist:

$$(3) \quad W + W_n = \frac{n}{N} + \frac{N-n}{N} = \frac{N}{N} = 1 = \text{der Gewissheit.}$$

Wenn ein Würfel aufgeworfen wird, so sind die 6 Fälle möglich, 1, 2, 3, 4, 5 oder 6 Augen zu werfen, und alle diese Fälle sind gleich wahrscheinlich. Für das Ereignis, mit dem Würfel z. B. 2 Augen zu werfen, ist einer dieser 6 Fälle günstig. Demnach ist die Wahrscheinlichkeit dafür, mit einem Würfel 2 Augen

zu werfen: $W = \frac{1}{6}$, ferner die Wahrscheinlichkeit dafür, nicht 2 Augen zu werfen: $W_n = \frac{6-1}{6} = \frac{5}{6}$ und endlich die Wahrscheinlichkeit dafür, entweder 2 oder nicht 2 zu werfen:

$$W + W_n = \frac{1}{6} + \frac{5}{6} = \frac{6}{6} = 1 = \text{der Gewissheit.}$$

Hauptsatz II: Die Wahrscheinlichkeit W für das Eintreffen eines Ereignisses ist, wenn die in Betracht kommenden Fälle nicht gleich wahrscheinlich sind, gleich der Summe der Wahrscheinlichkeiten w_1, w_2, w_3, \dots der für das Ereignis günstigen Fälle; es ist also:

$$(4) \quad W = w_1 + w_2 + w_3 + \dots$$

Sind in einem Haufen Karten 5 Treffs, 4 Piques, 8 Coeurs und 7 Carreaus, also zusammen 24 Karten gemischt, so ist nach Formel (1) die Wahrscheinlichkeit dafür, aus diesem Haufen Treff zu ziehen: $w_1 = \frac{5}{24}$, die Wahrscheinlichkeit dafür, Pique zu ziehen: $w_2 = \frac{4}{24}$ und demnach die Wahrscheinlichkeit dafür, aus dem Haufen eine schwarze Karte zu ziehen, nach Formel (4):

$$W = w_1 + w_2 = \frac{5}{24} + \frac{4}{24} = \frac{3}{8}.$$

Diese Wahrscheinlichkeit erhalten wir auch nach dem Hauptsatz I; denn unter den 24 Karten sind im ganzen 9 schwarze Karten und demnach ist die Wahrscheinlichkeit dafür, eine schwarze Karte zu ziehen, nach Formel (1):

$$W = \frac{9}{24} = \frac{3}{8}.$$

Hauptsatz III: Die Wahrscheinlichkeit W_s für das Zusammentreffen mehrerer von einander unabhängigen Ereignisse ist gleich dem Produkt der Wahrscheinlichkeiten w_1, w_2, w_3, \dots der Wahrscheinlichkeiten für das Eintreffen dieser Ereignisse; es ist also:

$$(5) \quad W_s = w_1 \cdot w_2 \cdot w_3 \cdot \dots$$

Sind in einer Urne 13 weiße und 3 schwarze Kugeln, in einer zweiten Urne 7 weiße und 5 schwarze Kugeln, so ist nach Formel (1) die Wahrscheinlichkeit dafür, aus der ersten Urne eine schwarze Kugel zu ziehen: $w_1 = \frac{3}{16}$, und die Wahrscheinlichkeit dafür, aus der zweiten Urne eine schwarze Kugel zu ziehen: $w_2 = \frac{5}{12}$. Demnach ist die Wahrscheinlichkeit dafür, bei je einem Zuge aus beiden Urnen nur schwarze Kugeln zu ziehen, nach Formel (5):

$$W_s = w_1 \cdot w_2 = \frac{3}{16} \cdot \frac{5}{12} = \frac{15}{192} = \frac{5}{64}.$$

Denken wir uns die Kugeln in der Urne I mit den Nummern 1, 2, 3, ... 16, in der Urne II mit den Nummern 1, 2, 3, ... 12 so bezeichnet, daß die schwarzen Kugeln in beiden Urnen die ersten Nummern haben, so sind folgende Fälle möglich, worin aus beiden Urnen nur schwarze Kugeln gezogen werden:

Es wird gezogen aus:									
Urne I	Urne II	U. I	U. II	U. I	U. II	U. I	U. II	U. I	U. II
Kugel 1	Kugel 1	K. 1	K. 2	K. 1	K. 3	K. 1	K. 4	K. 1	K. 5
" 2	" 1	" 2	" 2	" 2	" 3	" 2	" 4	" 2	" 5
" 3	" 1	" 3	" 2	" 3	" 3	" 3	" 4	" 3	" 5

Die Anzahl dieser für das Ereignis, nur schwarze Kugeln zu ziehen, günstigen Fälle ist: $n = 3 \cdot 5 = 15$, und die Anzahl aller überhaupt möglichen Züge ist, wie leicht zu übersehen ist: $N = 16 \cdot 12 = 192$. Demnach ist die Wahrscheinlichkeit dafür, bei je einem Zuge aus beiden Urnen nur schwarze Kugeln zu ziehen, nach Formel (1): $W = \frac{15}{192} = \frac{5}{64}$, übereinstimmend mit der oben nach Formel (5) erhaltenen Wahrscheinlichkeit W_2 .

Hauptsatz IV: Die Wahrscheinlichkeit W_2 für das Zusammentreffen zweier von einander abhängigen Ereignisse ist gleich der Wahrscheinlichkeit w für das Eintreffen des ersten Ereignisses mal der Wahrscheinlichkeit ω dafür, daß nach dem Eintreffen des ersten Ereignisses, das zweite Ereignis eintreffen wird; es ist also:

$$(6) \quad W_2 = w \cdot \omega.$$

Liegen in 2 von 3 Urnen nur weiÙe Kugeln, in der dritten Urne nur schwarze Kugeln, und ist es unbekannt, in welchen von den 3 Urnen die weiÙen oder schwarzen Kugeln liegen, so ist die Wahrscheinlichkeit dafür, aus Urne I eine weiÙe Kugel zu ziehen, nach Formel (1): $w = \frac{2}{3}$. Ist dies Ereignis eingetreten, ist also thatsächlich aus Urne I eine weiÙe Kugel gezogen, so ist die Wahrscheinlichkeit dafür, nun ebenfalls aus Urne II eine weiÙe Kugel zu ziehen, nach Formel (1): $\omega = \frac{1}{2}$. Demnach ist die Wahrscheinlichkeit dafür, daß die Urnen I und II die weiÙen Kugeln enthalten, nach Formel (6):

$$W_2 = w \cdot \omega = \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{3}.$$

Diese Wahrscheinlichkeit erhalten wir auch direkt nach Formel (1); denn es sind überhaupt nur die 3 Fälle möglich, daß Urne I und II, daß Urne I und III oder daß Urne II und III die weiÙen Kugeln enthalten, und unter diesen 3 Fällen ist nur der erste Fall für das von uns ins Auge gefaÙte Ereignis, daß die Urnen I und II die weiÙen Kugeln enthalten, günstig; somit ist nach Formel (1): $W = \frac{1}{3}$.

§ 5. Beziehung zwischen der GröÙe der Beobachtungsfehler und der Wahrscheinlichkeit ihres Vorkommens.

1. Kehren wir nun zur Betrachtung der Beobachtungsfehler zurück, so können wir die am Schlusse des § 2 aufgestellte Hypothese noch durch den Zusatz erweitern, daß die Wahrscheinlichkeit für das Vorkommen positiver und negativer Einzelfehler gleich ist, was unmittelbar aus dem Charakter der zufälligen Einzelfehler folgt. Hiernach lautet die Hypothese:

(7) Der zufällige Beobachtungsfehler eines Messungsergebnisses ist gleich der algebraischen Summe der in sehr großer Anzahl auf-

tretenden, sehr kleinen, gleich grossen, positiven und negativen zufälligen Einzelfehler, und die Wahrscheinlichkeit für das Vorkommen positiver und negativer Einzelfehler ist gleich.

2. Verfolgen wir nun die Bildung eines Beobachtungsfehlers aus positiven und negativen zufälligen Einzelfehlern, die mit $+\epsilon$ und $-\epsilon$ bezeichnet werden mögen, so ergibt sich folgendes:

Der erste auftretende Einzelfehler kann sein	Jeder neu auftretende Einzelfehler kann $+\epsilon$ oder $-\epsilon$ sein, und der Beobachtungsfehler kann anwachsen durch den auftretenden					2 ^{ten} Einzelfehler
	2 ^{ten} ,	3 ^{ten} ,	4 ^{ten} ,	5 ^{ten} ,	6 ^{ten} ,	
in 1 Fall: $+\epsilon$, 1 Fall: $-\epsilon$,	in 1 Fall auf: $+2\epsilon$, 2 Fällen auf: 0, 1 Fall auf: -2ϵ ,	in 1 F. a.: $+3\epsilon$, 3 " n.: $+\epsilon$, 3 " n.: $-\epsilon$, 1 " n.: -3ϵ ,	in 1 F. a.: $+4\epsilon$, 4 " n.: $+2\epsilon$, 6 " n.: 0, 4 " n.: -2ϵ , 1 " n.: -4ϵ ,	in 1 F. a.: $+5\epsilon$, 5 " n.: $+3\epsilon$, 10 " n.: $+\epsilon$, 10 " n.: $-\epsilon$, 5 " n.: -3ϵ , 1 " n.: -5ϵ ,	in 1 F. a.: $+6\epsilon$, 6 " n.: $+4\epsilon$, 15 " n.: $+2\epsilon$, 20 " n.: 0, 15 " n.: -2ϵ , 6 " n.: -4ϵ , 1 " n.: -6ϵ ,	in 1 F. a.: $+2\nu\epsilon$, 2 ^{ν} " n.: $+2(\nu-1)\epsilon$, $\binom{2\nu}{2}$ " n.: $+2(\nu-2)\epsilon$, $\binom{2\nu}{n}$ " n.: 0, $\binom{2\nu}{2}$ " n.: $-2(\nu-2)\epsilon$, 2 ^{ν} " n.: $-2(\nu-1)\epsilon$, 1 " n.: $-2\nu\epsilon$,
Die Gesamtzahl aller möglichen Fälle ist gleich						
2,	4 = 2 ² ,	8 = 2 ³ ,	16 = 2 ⁴ ,	32 = 2 ⁵ ,	64 = 2 ⁶ ,	2 ^{2ν} .

Die Zahlen, die angeben, in wie vielen Fällen der Beobachtungsfehler aus ϵ , 2ϵ , 3ϵ , anwächst, sind Binomialkoeffizienten, also ist:

$$\binom{2\nu}{2} = \frac{2\nu(2\nu-1)}{1 \cdot 2}, \dots, \binom{2\nu}{\nu} = \frac{2\nu(2\nu-1)(2\nu-2) \dots (\nu+1)}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots \nu}.$$

Die Gesamtzahl aller möglichen Fälle ist allgemein $2^{2\nu}$; denn beim Auftreten eines Einzelfehlers sind 2 Fälle möglich und mit jedem neu auftretenden Einzelfehler ergeben sich aus jedem möglichen Falle immer zwei neue mögliche Fälle.

3. Die Wahrscheinlichkeit dafür, daß sich aus einer Reihe von zufälligen Einzelfehlern ein bestimmter Beobachtungsfehler bildet, ist nach dem Hauptsatz I der Wahrscheinlichkeitsrechnung gleich der Anzahl der für dies Ereignis günstigen Fälle dividirt durch die Anzahl aller möglichen Fälle.

Demnach ist die Wahrscheinlichkeit W_0 , $W_{2\epsilon}$, $W_{4\epsilon}$ dafür, daß sich beim Auftreten von 4 zufälligen Einzelfehlern die Beobachtungsfehler 0, $\pm 2\epsilon$, $\pm 4\epsilon$ bilden, nach der vorstehenden Tabelle:

$$W_0 = \frac{6}{16}, \quad W_{2\epsilon} = \frac{4}{16}, \quad W_{4\epsilon} = \frac{1}{16}.$$

Ferner ist allgemein die Wahrscheinlichkeit W_0 , $W_{2\epsilon}$, $W_{4\epsilon}$, . . . $W_{2\rho\epsilon}$, $W_{2(\rho+1)\epsilon}$, $W_{2(\nu-2)\epsilon}$, $W_{2(\nu-1)\epsilon}$, $W_{2\nu\epsilon}$ dafür, daß sich beim Auftreten von 2ν zufälligen Einzelfehlern die Beobachtungsfehler 0, $\pm 2\epsilon$, $\pm 4\epsilon$, . . . $\pm 2\rho\epsilon$, $\pm 2(\rho+1)\epsilon$, . . . $\pm 2(\nu-2)\epsilon$, $2(\nu-1)\epsilon$, $2\nu\epsilon$ bilden:

$$(1^*) \left\{ \begin{array}{lll} W_0 = \binom{2\nu}{\nu} 2^{-2\nu}, & W_{2\epsilon} = \binom{2\nu}{\nu-1} 2^{-2\nu}, & W_{4\epsilon} = \binom{2\nu}{\nu-2} 2^{-2\nu}, \dots, \\ W_{2\rho\epsilon} = \binom{2\nu}{\nu-\rho} 2^{-2\nu}, & W_{2(\rho+1)\epsilon} = \binom{2\nu}{\nu-(\rho+1)} 2^{-2\nu}, & \dots, \\ W_{2(\nu-2)\epsilon} = \binom{2\nu}{2} 2^{-2\nu}, & W_{2(\nu-1)\epsilon} = 2\nu 2^{-2\nu}, & W_{2\nu\epsilon} = 2^{-2\nu}. \end{array} \right.$$

Der Zahlenwerth von $2^{-2\nu}$ nimmt sehr rasch ab mit zunehmendem ν . Er ist $\frac{1}{4}$ für $\nu=1$, $\frac{1}{1024}$ für $\nu=5$, $\frac{1}{1\,048\,576}$ für $\nu=10$ u. s. w.. Somit wird beim Auftreten einer größeren Zahl zufälliger Einzelfehler auch die Wahrscheinlichkeit $W_{2\nu\epsilon}$, $W_{2(\nu-1)\epsilon}$, $W_{2(\nu-2)\epsilon}$, . . . für das Vorkommen der sehr großen Beobachtungsfehler $\pm 2\nu\epsilon$, $\pm 2(\nu-1)\epsilon$, $\pm 2(\nu-2)\epsilon$, . . . sehr gering, wodurch es zu erklären ist, daß bei Beobachtungen, wo sehr viele Einzelfehler auftreten, doch sehr große, aus der Anhäufung sehr vieler positiver oder sehr vieler negativer Einzelfehler entstehende, Beobachtungsfehler nicht vorkommen, obwohl ihr Vorkommen denkbar ist.

4. Aus der Betrachtung der unter Nr. 2 und 3 gewonnenen Ergebnisse können wir bereits folgendes entnehmen:

(8) Es ist am wahrscheinlichsten, daß der Beobachtungsfehler Null vorkommt.

Die Wahrscheinlichkeit für das Vorkommen der verschiedenen Beobachtungsfehler ist verhältnismäßig sehr viel kleiner für größere als für kleinere Beobachtungsfehler, sie ist verschwindend klein für sehr große Beobachtungsfehler.

Das Vorkommen gleich großer positiver und negativer Beobachtungsfehler ist gleich wahrscheinlich.

5. Aus den in (1*) gewonnenen Ausdrücken für die Wahrscheinlichkeit W_0 und $W_{2\rho\epsilon}$ dafür, daß der Beobachtungsfehler 0 oder $2\rho\epsilon$ vorkommt, können wir

eine einfache allgemeine Gleichung entwickeln, die die Beziehung darstellt zwischen der Größe eines Beobachtungsfehlers und der Wahrscheinlichkeit seines Vorkommens.

Wir benutzen hierbei die folgenden Formeln:

$$(2^*) \quad x! = 1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (x-1) \cdot x = \sqrt{2\pi} \cdot x^{x+\frac{1}{2}} \cdot e^{-x} + \frac{1}{12x} - \frac{1}{360x^3} + \frac{1}{1260x^5} - \dots,$$

$$(3^*) \quad e^x = 1 + \frac{x}{1!} + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \frac{x^4}{4!} + \dots$$

$$(4^*) \quad \lg(1+x) = \frac{x}{1} - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} + \dots,$$

worin $\pi = 3,141592\dots$ der halbe Umfang des Kreises für den Radius $r=1$ und e die Grundzahl der natürlichen Logarithmen ist.

Nun ist nach (1^{*}):

$$(5^*) \quad W_0 = \binom{2\nu}{\nu} 2^{-2\nu}, \text{ und darin:}$$

$$\begin{aligned} (6^*) \quad \binom{2\nu}{\nu} &= \frac{2\nu \cdot (2\nu-1) \dots (\nu+2) \cdot (\nu+1)}{1 \cdot 2 \dots (\nu-1) \cdot \nu} \\ &= \frac{2\nu \cdot (2\nu-1) \dots (\nu+2) \cdot (\nu+1) \cdot \nu \cdot (\nu-1) \dots 2 \cdot 1}{1 \cdot 2 \cdot \dots (\nu-1) \cdot \nu \cdot \nu \cdot (\nu-1) \dots 2 \cdot 1} \\ &= \frac{(2\nu)!}{\nu! \nu!} = \frac{\sqrt{2\pi} \cdot 2\nu^{2\nu+\frac{1}{2}} \cdot e^{-2\nu} + \frac{1}{12 \cdot 2\nu} - \frac{1}{360(2\nu)^3} + \dots}{2\pi \cdot \nu^{2(\nu+\frac{1}{2})} \cdot e^{-2\nu+\frac{1}{6\nu}-\frac{1}{180\nu^3}+\dots}} \\ &= \frac{2^{2\nu}}{\sqrt{\nu\pi}} \cdot e^{-\frac{1}{8\nu}+\frac{1}{192\nu^3}+\dots} = \frac{2^{2\nu}}{\sqrt{\nu\pi}} \cdot \left(1 - \frac{1}{8\nu} + \frac{1}{128\nu^3} + \frac{5}{1024\nu^5} - \dots\right); \end{aligned}$$

danach ist:

$$(7^*) \quad W_0 = \frac{1}{\sqrt{\nu\pi}} \left(1 - \frac{1}{8\nu} + \frac{1}{128\nu^3} + \frac{5}{1024\nu^5} - \dots\right)$$

oder, wenn ν sehr groß ist,:

$$(8^*) \quad W_0 = \frac{1}{\sqrt{\nu\pi}}.$$

Sodann ist nach (1^{*}):

$$(9^*) \quad W_{2pe} = \binom{2\nu}{\nu-e} 2^{-2\nu}, \text{ und darin:}$$

$$\begin{aligned} (10^*) \quad \binom{2\nu}{\nu-e} &= \frac{2\nu \cdot (2\nu-1) \dots (\nu+e+2) \cdot (\nu+e+1)}{1 \cdot 2 \dots (\nu-(e-1)) \cdot (\nu-e)} \\ &= \frac{2\nu \cdot (2\nu-1) \dots (\nu+e+2) \cdot (\nu+e+1) \cdot (\nu+e) \cdot (\nu+e-1) \dots 2 \cdot 1}{1 \cdot 2 \cdot \dots (\nu-(e+1)) \cdot (\nu-e) \cdot (\nu+e) \cdot (\nu+e-1) \dots 2 \cdot 1} \\ &= \frac{(2\nu)!}{(\nu-e)! (\nu+e)!}. \end{aligned}$$

Während nach (5^{*}) und (6^{*}) $W_0 = \frac{(2\nu)!}{\nu! \nu!} 2^{-2\nu}$ ist, ist nach (9^{*}) und (10^{*})

$$W_{2pe} = \frac{(2\nu)!}{(\nu-e)! (\nu+e)!} 2^{-2\nu}, \text{ also:}$$

$$\begin{aligned}
 (11^*) \quad \frac{W_{2pe}}{W_0} &= \frac{\nu! \nu!}{(\nu - \varrho)! (\nu + \varrho)!} \\
 &= \frac{2\pi \cdot \nu^2 \left(\nu + \frac{1}{2}\right) \cdot e^{-2\nu + \frac{1}{6\nu} - \frac{1}{180\nu^3} + \dots}}{2\pi \cdot (\nu - \varrho)^{\nu - \varrho + \frac{1}{2}} \cdot (\nu + \varrho)^{\nu + \varrho + \frac{1}{2}} \cdot e^{-2\nu + \frac{\nu}{6(\nu^2 - \varrho^2)} - \frac{\nu^3 + 3\nu\varrho^2}{180(\nu^2 - \varrho^2)^3} + \dots}} \\
 &= \left(\frac{\nu}{\nu - \varrho}\right)^{\nu - \varrho + \frac{1}{2}} \cdot \left(\frac{\nu}{\nu + \varrho}\right)^{\nu + \varrho + \frac{1}{2}} \cdot e^{\frac{1}{6}\left(\frac{1}{\nu} - \frac{\nu}{\nu^2 - \varrho^2}\right) - \frac{1}{180}\left(\frac{1}{\nu^3} - \frac{\nu^3 + 3\nu\varrho^2}{(\nu^2 - \varrho^2)^3}\right) + \dots}
 \end{aligned}$$

Ferner ist nach (4*):

$$(12^*) \quad \lg\left(\frac{\nu}{\nu - \varrho}\right) = -\lg\left(1 - \frac{\varrho}{\nu}\right) = +\frac{\varrho}{\nu} + \frac{1}{2}\left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^2 + \frac{1}{3}\left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^3 + \frac{1}{4}\left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^4 + \dots,$$

$$(13^*) \quad \lg\left(\frac{\nu}{\nu + \varrho}\right) = -\lg\left(1 + \frac{\varrho}{\nu}\right) = -\frac{\varrho}{\nu} + \frac{1}{2}\left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^2 - \frac{1}{3}\left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^3 + \frac{1}{4}\left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^4 + \dots,$$

wonach

$$\begin{aligned}
 (14^*) \quad & \left(\nu - \varrho + \frac{1}{2}\right) \lg\left(\frac{\nu}{\nu - \varrho}\right) + \left(\nu + \varrho + \frac{1}{2}\right) \lg\left(\frac{\nu}{\nu + \varrho}\right) \\
 &= -2\varrho \frac{\varrho}{\nu} + (2\nu + 1) \frac{1}{2} \left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^2 - 2\varrho \frac{1}{3} \left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^3 + (2\nu + 1) \frac{1}{4} \left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^4 - \dots \\
 &= -\left(\nu - \frac{1}{2}\right) \left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^2 - \left(\frac{1}{6}\nu - \frac{1}{4}\right) \left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^4 - \left(\frac{1}{15}\nu - \frac{1}{6}\right) \left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^6 - \left(\frac{1}{28}\nu - \frac{1}{8}\right) \left(\frac{\varrho}{\nu}\right)^8 - \dots
 \end{aligned}$$

oder da $\frac{1}{2}, \frac{1}{4}, \frac{1}{6}, \frac{1}{8}, \dots$ gegenüber $\nu, \frac{1}{6}\nu, \frac{1}{15}\nu, \frac{1}{28}\nu, \dots$ verschwindend klein ist,

$$= -\frac{\varrho^2}{\nu} - \frac{1}{6} \frac{\varrho^4}{\nu^3} - \frac{1}{15} \frac{\varrho^6}{\nu^5} - \frac{1}{28} \frac{\varrho^8}{\nu^7} - \dots$$

wird, und somit

$$(15^*) \quad \left(\frac{\nu}{\nu - \varrho}\right)^{\nu - \varrho + \frac{1}{2}} \cdot \left(\frac{\nu}{\nu + \varrho}\right)^{\nu + \varrho + \frac{1}{2}} = e^{-\frac{\varrho^2}{\nu} - \frac{1}{6} \frac{\varrho^4}{\nu^3} - \frac{1}{15} \frac{\varrho^6}{\nu^5} - \frac{1}{28} \frac{\varrho^8}{\nu^7} - \dots}$$

wird. Endlich ist:

$$(16^*) \quad +\frac{1}{6} \left(\frac{1}{\nu} - \frac{\nu}{\nu^2 - \varrho^2}\right) = -\frac{1}{6\nu^2} \frac{\varrho^2}{\nu} - \frac{1}{6\nu^2} \frac{\varrho^4}{\nu^3} - \frac{1}{6\nu^2} \frac{\varrho^6}{\nu^5} - \frac{1}{6\nu^2} \frac{\varrho^8}{\nu^7} - \dots,$$

$$(17^*) \quad -\frac{1}{180} \left(\frac{1}{\nu^3} - \frac{\nu^3 + 3\nu\varrho^2}{(\nu^2 - \varrho^2)^3}\right) = +\frac{1}{30\nu^4} \frac{\varrho^2}{\nu} + \frac{1}{12\nu^4} \frac{\varrho^4}{\nu^3} + \frac{7}{45\nu^4} \frac{\varrho^6}{\nu^5} + \frac{1}{4\nu^4} \frac{\varrho^8}{\nu^7} - \dots$$

Demnach wird nach (11*) und (15*) bis (17*):

$$(18^*) \quad \frac{W_{2pe}}{W_0} = e^{-\frac{\varrho^2}{\nu} \left(1 + \frac{1}{6\nu^2} - \frac{1}{30\nu^4} \dots\right) - \frac{1}{6} \frac{\varrho^4}{\nu^3} \left(1 + \frac{1}{\nu^2} - \frac{1}{2\nu^4} \dots\right) - \frac{1}{15} \frac{\varrho^6}{\nu^5} \left(1 + \frac{5}{2\nu^2} - \frac{7}{3\nu^4} \dots\right) - \frac{1}{28} \frac{\varrho^8}{\nu^7} \left(1 + \frac{14}{3\nu^2} - \frac{7}{\nu^4} \dots\right) - \dots}$$

oder es wird, da die Potenzen von $\frac{1}{\nu}$ gegenüber 1 verschwindend klein sind,:

$$(19^*) \quad \frac{W_{2pe}}{W_0} = e^{-\frac{\varrho^2}{\nu} - \frac{1}{6} \frac{\varrho^4}{\nu^3} - \frac{1}{15} \frac{\varrho^6}{\nu^5} - \frac{1}{28} \frac{\varrho^8}{\nu^7} - \dots}$$

Wird nun für W_0 der in (8*) erhaltene Ausdruck eingesetzt und die Potenz von e nach (3*) in eine Reihe verwandelt, so ergibt sich:

$$\begin{aligned}
 (20^*) \quad W_{2pe} &= \frac{1}{\sqrt{\nu\pi}} \left(1 - \frac{\varrho\varrho}{\nu} + \frac{1}{2!} \left(\frac{\varrho\varrho}{\nu}\right)^2 \left(1 - \frac{1}{3\nu}\right) - \frac{1}{3!} \left(\frac{\varrho\varrho}{\nu}\right)^3 \left(1 - \frac{1}{\nu} + \frac{2}{5\nu^2}\right) \right. \\
 &\quad \left. + \frac{1}{4!} \left(\frac{\varrho\varrho}{\nu}\right)^4 \left(1 - \frac{2}{\nu} + \frac{29}{15\nu^2} - \frac{6}{7\nu^3} - \dots\right), \right.
 \end{aligned}$$

oder wenn wieder beachtet wird, daß $\frac{1}{\nu}$ sehr klein ist:

$$(21^*) \quad W_{2pe} = \frac{1}{\sqrt{\nu\pi}} \left(1 - \frac{\varrho\varrho}{\nu} + \frac{1}{2!} \left(\frac{\varrho\varrho}{\nu}\right)^2 - \frac{1}{3!} \left(\frac{\varrho\varrho}{\nu}\right)^3 + \frac{1}{4!} \left(\frac{\varrho\varrho}{\nu}\right)^4 - \dots\right).$$

Wie eine Vergleichung dieser Reihe mit (3*) zeigt, ist hiernach auch:

$$(22^*) \quad W_{2\rho\epsilon} = \frac{1}{\sqrt{\nu\pi}} e^{-\frac{\rho\rho}{\nu}}.$$

Bezeichnen wir nun den Beobachtungsfehler $2\rho\epsilon$ mit x , die Wahrscheinlichkeit $W_{2\rho\epsilon}$ dafür, daß dieser Beobachtungsfehler vorkommt mit y und setzen $\nu(2\epsilon)^2 = N$ so wird

$$(23^*) \quad y = \frac{2\epsilon}{\sqrt{N\pi}} e^{-\frac{xx}{N}}.$$

Da die Werthe von y Verhältniszahlen sind, wofür eine bestimmte Einheit noch nicht festgesetzt worden ist, so können wir den Ausdruck für y durch 2ϵ dividiren und erhalten:

$$(10) \quad y = \frac{1}{\sqrt{N\pi}} e^{-\frac{xx}{N}},$$

oder nach (3*):

$$(11) \quad y = \frac{1}{\sqrt{N\pi}} \left(1 - \frac{xx}{N} + \frac{1}{2!} \left(\frac{xx}{N} \right)^2 - \frac{1}{3!} \left(\frac{xx}{N} \right)^3 + \frac{1}{4!} \left(\frac{xx}{N} \right)^4 - \dots \right).$$

6. Die Wahrscheinlichkeit dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der zwischen x und $x + dx$ liegt, ist nach unserm Hauptsatz II gleich der Summe der Wahrscheinlichkeiten für das Vorkommen der zwischen x und $x + dx$ liegenden Beobachtungsfehler. Wenn dx eine sehr kleine Gröfse vorstellt, so können wir annehmen, daß diese Wahrscheinlichkeiten sämtlich gleich sind der Wahrscheinlichkeit y für das Vorkommen des Fehlers x und können die Summe der Wahrscheinlichkeiten für das Vorkommen der zwischen x und $x + dx$ liegenden Beobachtungsfehler darstellen durch das Produkt $y \cdot dx$. Dies Produkt wird veranschaulicht durch einen Flächenstreifen von der Höhe y und der Breite dx .

Weiter ist auch die Wahrscheinlichkeit W_a^b dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der zwischen $x=a$ und $x=b$ liegt, nach unserm Hauptsatz II gleich der Summe der Wahrscheinlichkeiten für das Vorkommen der zwischen a und b liegenden Beobachtungsfehler, und diese können wir darstellen durch die Summe der Produkte $y \cdot dx$, die sich mit den Werthen von y ergeben, die zu allen zwischen a und b liegenden Werthen von x gehören, so daß

$$(24^*) \quad W_a^b = \int y \, dx \quad \text{für } x=a \text{ bis } x=b$$

wird.

Wird die Beziehung zwischen den Beobachtungsfehlern und der Wahrscheinlichkeit ihres Vorkommens veranschaulicht durch eine Kurve, deren Abscissen gleich x und deren Ordinaten gleich y sind, so wird die Wahrscheinlichkeit W_a^b dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der zwischen a und b liegt, veranschaulicht durch die Fläche, die zwischen der Kurve, der Abscissenachse und den beiden zu $x=a$ und $x=b$ gehörigen Ordinaten liegt.

§ 6. Der durchschnittliche, mittlere und wahrscheinliche Fehler.

1. Wir haben bisher als Einheitsmaß für die Beobachtungsfehler den zufälligen Einzelfehler genommen, wir können aber die Gröfse der zufälligen Einzelfehler nicht bestimmen und deshalb auch die bei den Beobachtungen auftretenden

Fehler praktisch nicht nach diesem Einheitsmafs messen. Wir können aber wohl für die verschiedenen Beobachtungsarten und für die verschiedenen Instrumente aus Beobachtungsergebnissen Mittelwerthe der Beobachtungsfehler ableiten und dann diese Mittelwerthe auch als Einheitsmafs für die Beobachtungsfehler benutzen.

Denn wenn wir eine Gröfse, deren wahren Werth (x) wir kennen, wiederholt in gleicher Weise beobachten und dadurch die Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ erlangen, so liefern uns die Unterschiede $(x) - \lambda_1, (x) - \lambda_2, (x) - \lambda_3, \dots, (x) - \lambda_n$ die wahren Beobachtungsfehler $(v_1), (v_2), (v_3), \dots, (v_n)$. Bilden wir nun beispielsweise aus diesen einen Mittelwerth d , indem wir die absolute Summe $[\pm(v)]$ der Fehler durch ihre Anzahl n dividiren, so können wir diesen Mittelwerth d als Einheitsmafs für die Fehler gleichartiger Beobachtungen benutzen und feststellen, dem wievielten Betrage des Mittelwerthes sie gleichkommen.

2. Die als Einheitsmafs der Beobachtungsfehler gebräuchlichen Mittelwerthe sind der durchschnittliche, der mittlere und der wahrscheinliche Fehler.

Der durchschnittliche Fehler d ergibt sich, indem die absolute, d. h. die ohne Berücksichtigung der Vorzeichen gebildete Summe $[\pm(v)]$ der wahren Beobachtungsfehler $(v_1), (v_2), (v_3), \dots, (v_n)$ durch ihre Anzahl n dividirt wird, also nach:

$$(12) \quad d = \frac{[\pm(v)]}{n}.$$

Der mittlere Fehler m ergibt sich, indem die Summe $[(v)(v)]$ der Quadrate der wahren Beobachtungsfehler $(v_1), (v_2), (v_3), \dots, (v_n)$ gebildet, diese durch ihre Anzahl n dividirt und aus dem so erhaltenen Mittelwerthe der Quadrate die Wurzel gezogen wird, also nach:

$$(13) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[(v)(v)]}{n}}.$$

Der wahrscheinliche Fehler ist der Fehler, der in einer Reihe absolut genommener wahrer Beobachtungsfehler ebenso oft überschritten, wie nicht erreicht wird. Er kann bestimmt werden, indem die Fehler ihrer Gröfse nach geordnet werden, und dann ermittelt wird, welcher Fehler in der Mitte der Fehlerreihe liegt. Zweckmäfsiger ist es indefs, zunächst den mittleren Fehler zu bilden, und den wahrscheinlichen Fehler nach einer, später zu bildenden, Formel aus dem mittleren Fehler zu berechnen, weil hierbei sämtliche Fehler ihrer Gröfse nach zur Anrechnung kommen, während bei dem zuerst erwähnten Verfahren hauptsächlich die Gröfse der in der Mitte der Reihe stehenden Fehler bestimmend ist.

3. Die vorbezeichneten Mittelwerthe der Beobachtungsfehler sind abhängig von den bei den Beobachtungen benutzten Instrumenten und der Beobachtungsart; denn je nachdem ein mehr oder minder feines Instrument, oder je nachdem ein mehr oder minder gut durchgebildetes Beobachtungsverfahren eingeschlagen wird, werden sich auch kleinere oder gröfsere Beobachtungsfehler und dementsprechend auch kleinere oder gröfsere Mittelwerthe der Beobachtungsfehler ergeben.

Ferner ist auch die in den Formeln (10) und (11) vorkommende noch unbestimmte Gröfse N abhängig von den bei den Beobachtungen benutzten Instrumenten und der Beobachtungsart. Denn wenn wir beispielsweise Winkel beobachten mit einem feinen Mikroskoptheodoliten, so wird die Wahrscheinlichkeit $y = \frac{1}{\sqrt{N\pi}} \cdot e^{-\frac{x^2}{N}}$, einen Fehler x von bestimmter Gröfse zu machen, eine ganz

andere sein, als wenn wir den Winkel mit einem einfachen Nonientheodolit beobachten. Ebenso wird die Wahrscheinlichkeit y , einen bestimmten Fehler x zu machen, verschieden sein, je nachdem dies oder jenes Beobachtungsverfahren eingeschlagen wird. Diese verschiedenen Werthe der Wahrscheinlichkeit y werden sich nach Formel (10) oder (11) aber nur dann ergeben, wenn die Grösse N den verschiedenen Instrumenten und Beobachtungsarten entsprechend verschieden bestimmt wird.

4. Weil nun sowohl die Mittelwerthe der Beobachtungsfehler, als auch die Grösse N von den bei den Beobachtungen benutzten Instrumenten und der Beobachtungsart abhängig sind, so werden diese Grössen auch unter sich in bestimmter Beziehung stehen. Diese Beziehung wollen wir jetzt durch einfache Formeln auszudrücken suchen und dann in die Formeln (10) und (11) statt der Grösse N die Mittelwerthe einführen, die aus den Beobachtungsfehlern immer einfach abgeleitet werden können.

Bei der Entwicklung dieser Formeln setzen wir voraus, daß die Mittelwerthe der Beobachtungsfehler aus unendlich vielen Beobachtungsergebnissen abgeleitet werden. Letzteres trifft zwar in praktischen Fällen nicht zu, wo immer nur Beobachtungsergebnisse in endlicher Anzahl vorliegen; wir werden aber die unter Voraussetzung des idealen Falles gewonnenen theoretisch richtigen Formeln auch praktisch anwenden können, da sie das Verhältniß der betreffenden Grössen zu einander so gut wie möglich darstellen werden.

Im § 5, Nr. 5 hatten wir bereits angeführt, daß die Werthe von y Verhältniszahlen sind, für die eine bestimmte Einheit noch nicht festgesetzt ist. Da nun nach § 5, Nr. 6 $\int y dx$ für $x = -\infty$ bis $x = +\infty$ die Wahrscheinlichkeit dafür darstellt, daß ein Fehler vorkommt, der zwischen $-\infty$ und $+\infty$ liegt, und es gewiß ist, daß bei einer Beobachtung ein Fehler vorkommt, der in diesen Grenzen liegt, so setzen wir nach Formel (3):

$$(1^*) \quad \int y dx = 1 \text{ für } x = -\infty \text{ bis } x = +\infty.$$

5. Wenn Beobachtungsergebnisse in unendlich grosser Anzahl vorliegen, so kommen bei diesen auch alle Beobachtungsfehler von $x = -\infty$ bis $x = +\infty$ vor und die Fehlerreihe enthält die einzelnen Fehler in einer Anzahl, die proportional ist der Wahrscheinlichkeit dafür, daß die betreffenden Fehler bei den Beobachtungen auftreten. Wenn demnach $y dx$ die Wahrscheinlichkeit dafür ist, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der zwischen x und $x + dx$ liegt, und k eine Konstante ist, so stellt $k y dx$ die Anzahl der in der Fehlerreihe vorkommenden Fehler, die zwischen x und $x + dx$ liegen, dar und

$$(2^*) \quad n = \int k y dx = k \int y dx \text{ für } x = -\infty \text{ bis } x = +\infty$$

die Anzahl der überhaupt vorkommenden Fehler.

6. Weiter erhalten wir dann die Summe aller Fehler, indem wir die Anzahl $k y dx$, in der die einzelnen Fehler vorkommen, mit den betreffenden Fehlern multiplizieren, und alles addiren, indem wir also in der berechtigten Annahme, daß alle Fehler zwischen x und $x + dx$ gleich x sind,

$$(3^*) \quad [\pm(v)] = \int k y x dx = k \int y x dx \text{ für } x = -\infty \text{ bis } x = +\infty$$

bilden.

Demnach wird nach Formel (12) der durchschnittliche Fehler:

$$(4^*) \quad d = \frac{[\pm(v)]}{n} = \frac{k \int y x dx}{k \int y dx} \text{ für } x = -\infty \text{ bis } x = +\infty,$$

oder, da nach (1*): $\int y dx = 1$ für $x = -\infty$ bis $x = +\infty$ ist,:

$$(5^*) \quad d = \int y x dx \text{ für } x = -\infty \text{ bis } x = +\infty.$$

Führen wir hier für y den in Formel (10) erhaltenen Ausdruck ein und integrieren, so erhalten wir:

$$(6^*) \quad d = \frac{1}{\sqrt{N\pi}} \int e^{-\frac{x^2}{N}} \cdot x \cdot dx = -\frac{\sqrt{N}}{2\sqrt{\pi}} \cdot e^{-\frac{x^2}{N}} \text{ für } x = -\infty \text{ bis } x = +\infty$$

Der Werth dieses Integrals ist

$$\text{für } x=0 \text{ gleich } -\frac{\sqrt{N}}{2\sqrt{\pi}},$$

$$\text{für } x=\infty \text{ gleich } 0,$$

$$\text{also für } x=0 \text{ bis } x=\infty \text{ gleich } \frac{\sqrt{N}}{2\sqrt{\pi}},$$

$$\text{und für } x=-\infty \text{ bis } x=+\infty \text{ gleich } \frac{\sqrt{N}}{\sqrt{\pi}}.$$

Somit ist der durchschnittliche Fehler:

$$(14) \quad d = \frac{\sqrt{N}}{\sqrt{\pi}} = 0,564\,190 \sqrt{N}.$$

7. Die Quadratsumme aller Fehler erhalten wir, indem wir die Anzahl $k y dx$, in der die einzelnen Fehler vorkommen, mit dem Quadrat der betreffenden Fehler multiplizieren, und alles addiren, indem wir also

$$(7^*) \quad [(v)(v)] = \int k y x^2 dx = k \int y x^2 dx \text{ für } x = -\infty \text{ bis } x = +\infty$$

bilden.

Demnach wird nach Formel (13) das Quadrat des mittleren Fehlers:

$$(8^*) \quad m^2 = \frac{[(v)(v)]}{n} = \frac{k \int y x^2 dx}{k \int y dx} \text{ für } x = -\infty \text{ bis } x = +\infty$$

oder, da nach (1*): $\int y dx = 1$ für $x = -\infty$ bis $x = +\infty$ ist,:

$$(9^*) \quad m^2 = \int y x^2 dx \text{ für } x = -\infty \text{ bis } x = +\infty.$$

Setzen wir hier für y den in Formel (10) erhaltenen Ausdruck ein und integrieren partiell, so erhalten wir:

$$(10^*) \quad m^2 = \frac{1}{\sqrt{N\pi}} \int e^{-\frac{x^2}{N}} \cdot x^2 dx \\ = \frac{\sqrt{N}}{2\sqrt{\pi}} \left(e^{-\frac{x^2}{N}} \cdot x + \int e^{-\frac{x^2}{N}} \cdot dx \right) \text{ für } x = -\infty \text{ bis } x = +\infty.$$

Das erste Glied in der Klammer wird für $x=0$ und für $x=\infty$ gleich Null, fällt also für $x=-\infty$ bis $x=+\infty$ fort, während das zweite Glied gleich $\sqrt{N\pi} \int y dx$, oder da nach (1*) das Integral $\int y dx = 1$ für $x=-\infty$ bis $x=+\infty$ ist, gleich $\sqrt{N\pi}$, womit:

$$(11^*) \quad m^2 = \frac{\sqrt{N}}{2\sqrt{\pi}} \sqrt{N\pi} = \frac{1}{2} N,$$

und der mittlere Fehler:

$$(15) \quad m = \sqrt{\frac{1}{2}} \cdot \sqrt{N} = 0,707\,107 \sqrt{N}$$

wird.

8. Der wahrscheinliche Fehler w ist der Fehler, der in einer Reihe von Beobachtungsfehlern ebenso oft überschritten, wie nicht erreicht wird. Es liegen also ebenso viele Beobachtungsfehler innerhalb der Grenzen $x=-w$ bis $x=+w$, wie außerhalb dieser Grenzen; demnach ist die Wahrscheinlichkeit dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der zwischen $x=-w$ und $x=+w$ liegt, gleich $\frac{1}{2}$, oder es ist:

$$(12^*) \quad \int y dx = \frac{1}{2} \quad \text{für } x = -w \text{ bis } x = +w,$$

woraus nach Formel (11) folgt:

$$(13^*) \quad \frac{1}{2} = \frac{1}{\sqrt{N\pi}} \int \left(1 - \frac{x^2}{N} + \frac{1}{2!} \frac{x^4}{N^2} - \frac{1}{3!} \frac{x^6}{N^3} + \frac{1}{4!} \frac{x^8}{N^4} - \dots \right) dx$$

$$= \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{x}{\sqrt{N}} - \frac{1}{3} \left(\frac{x}{\sqrt{N}} \right)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} \left(\frac{x}{\sqrt{N}} \right)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} \left(\frac{x}{\sqrt{N}} \right)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} \left(\frac{x}{\sqrt{N}} \right)^9 - \dots \right)$$

für $x = -w$ bis $x = +w$.

Der Werth dieses Integrals ist

für $x=0$ gleich 0,

$$\text{für } x=w \text{ gleich } \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} - \frac{1}{3} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^9 - \dots \right)$$

also für $x=-w$ bis $x=+w$ gleich dem zweifachen Betrage dieses Ausdrucks, so daß:

$$(14^*) \quad \frac{1}{2} = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} - \frac{1}{3} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^9 - \dots \right),$$

oder

$$(15^*) \quad \frac{1}{4} \sqrt{\pi} = 0,443\,113 = \frac{w}{\sqrt{N}} - \frac{1}{3} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} \left(\frac{w}{\sqrt{N}} \right)^9 - \dots$$

ist.

Durch Auswerthung dieser Gleichung ergibt sich:

$$(16^*) \quad \frac{w}{\sqrt{N}} = 0,476\,9363 = \omega, \quad w = 0,476\,9363 \sqrt{N} = \omega \sqrt{N}$$

und für den wahrscheinlichen Fehler:

$$(16) \quad w = 0,476\,9363 \sqrt{N} = \omega \sqrt{N}.$$

Aus den Formeln (14), (15), (16) folgt weiter:

$$(17) \quad d = 0,797\,885\,m,$$

$$(18) \quad w = 0,674\,490\,m,$$

wonach der durchschnittliche Fehler d und der wahrscheinliche Fehler w aus dem mittleren Fehler m berechnet werden können.*)

9. Sobald für ein Instrument und eine Beobachtungsart ein Mittelwerth der Beobachtungsfehler bestimmt worden ist, kann jeder Beobachtungsfehler x als ein Vielfaches von einem der Mittelwerthe d , m , oder w dargestellt werden, indem rd ,

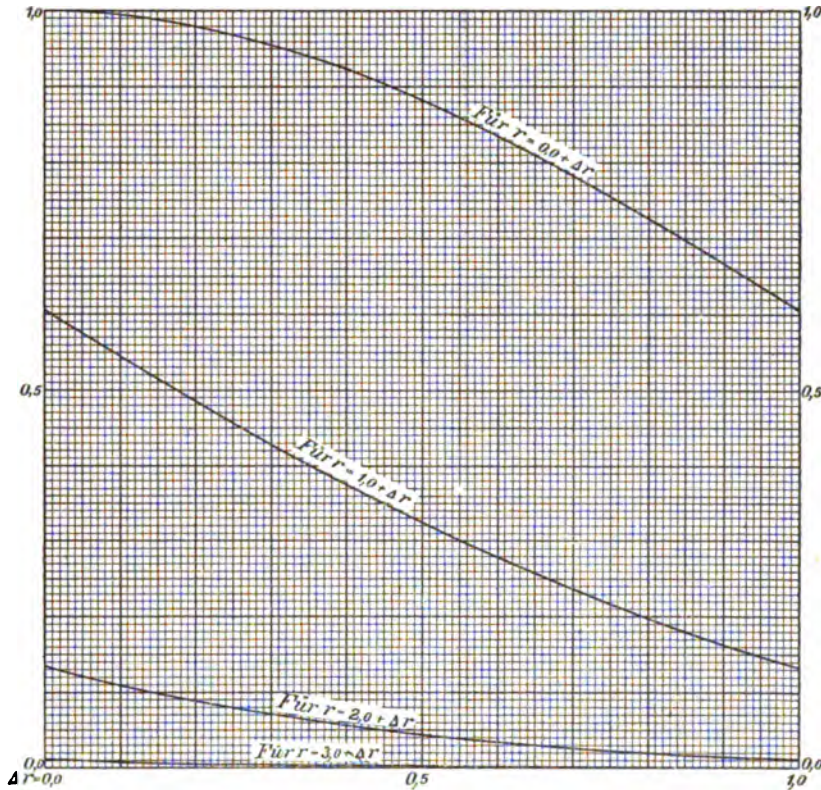


Fig. 1.

rm oder rw für x gesetzt wird, wo r erhalten wird nach: $\frac{x}{d} = r$, $\frac{x}{m} = r$ oder $\frac{x}{w} = r$. Setzen wir dementsprechend in den Formeln (10) und (11) rd , rm , rw für x und nach den Formeln (14), (15) und (16): $d\sqrt{\pi}$, $m\sqrt{2}$, $\frac{w}{\omega}$ für \sqrt{N} , so erhalten wir als Wahrscheinlichkeit W_{rd} , W_{rm} , W_{rw} dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der gleich dem r fachen Betrage des durchschnittlichen, des mittleren oder des wahrscheinlichen Fehlers ist,:

$$(17^*) \quad W_{rd} = \frac{1}{d\pi} \cdot e^{-\frac{r^2}{\pi}},$$

$$(18^*) \quad W_{rm} = \frac{1}{m\sqrt{2\pi}} \cdot e^{-\frac{r^2}{2}},$$

$$(19^*) \quad W_{rw} = \frac{\omega}{w\sqrt{\pi}} \cdot e^{-(\omega r)^2},$$

oder indem wir durch $\frac{1}{d\pi}$, $\frac{1}{m\sqrt{2\pi}}$, $\frac{\omega}{w\sqrt{\pi}}$ dividiren:

*) Ein Beispiel siehe Seite 20.

$$(19) \quad W_{rd} = e^{-\frac{r^2}{\pi}} = 1 - \frac{r^2}{\pi} + \frac{1}{2!} \left(\frac{r^2}{\pi}\right)^2 - \frac{1}{3!} \left(\frac{r^2}{\pi}\right)^3 + \frac{1}{4!} \left(\frac{r^2}{\pi}\right)^4 - \dots,$$

$$(20) \quad W_{rm} = e^{-\frac{r^2}{2}} = 1 - \frac{r^2}{2} + \frac{1}{2!} \left(\frac{r^2}{2}\right)^2 - \frac{1}{3!} \left(\frac{r^2}{2}\right)^3 + \frac{1}{4!} \left(\frac{r^2}{2}\right)^4 - \dots,$$

$$(21) \quad W_{rw} = e^{-(\omega r)^2} = 1 - (\omega r)^2 + \frac{1}{2!} (\omega r)^4 - \frac{1}{3!} (\omega r)^6 + \frac{1}{4!} (\omega r)^8 - \dots$$

Für $r=0$ werden W_{rd} , W_{rm} , W_{rw} gleich Eins, wonach durch die letzte Division den Werthen der Wahrscheinlichkeit dafür, daß ein Fehler rd , rm , rw vorkommt, als Einheit die Wahrscheinlichkeit W_0 dafür zu Grunde gelegt ist, daß der Beobachtungsfehler Null vorkommt.

Die sich nach Formel (20) ergebenden Zahlenwerthe von W_{rm} für $r=0,00$ bis $r=4,00$ können aus der vorstehenden graphischen Tabelle (Fig. 1) entnommen werden und zwar als Ordinaten der vier Kurvenstücke für die Abscissen r von 0,00 bis 1,00, von 1,00 bis 2,00, von 2,00 bis 3,00, und von 3,00 bis 4,00.

10. Die Wahrscheinlichkeit W_{-a}^{+a} dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der zwischen $x=-a$ und $x=+a$ liegt, ist nach (24*) im § 5:

$$(20^*) \quad W_{-a}^{+a} = \int y dx \text{ für } x = -a \text{ bis } x = +a.$$

Den Werth dieses Integrals erhalten wir, indem wir in dem in (14*) rechts stehenden Ausdruck a für w setzen. Damit wird:

$$(21^*) \quad W_{-a}^{+a} = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{a}{\sqrt{N}} - \frac{1}{3} \left(\frac{a}{\sqrt{N}} \right)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} \left(\frac{a}{\sqrt{N}} \right)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} \left(\frac{a}{\sqrt{N}} \right)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} \left(\frac{a}{\sqrt{N}} \right)^9 - \dots \right).$$

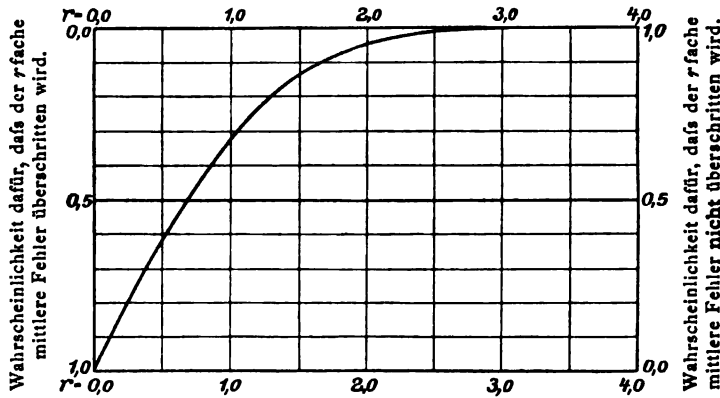


Fig. 2.

Setzen wir nun, wie oben, rd , rm , rw an Stelle von a , und $d\sqrt{\pi}$, $m\sqrt{2}$, $\frac{w}{\omega}$ an Stelle von \sqrt{N} , so erhalten wir als Wahrscheinlichkeit W_{-rd}^{+rd} , W_{-rm}^{+rm} , W_{-rw}^{+rw} , dafür, daß ein Beobachtungsfehler den r -fachen Betrag des durchschnittlichen, mittleren oder wahrscheinlichen Fehlers nicht überschreitet:

$$(22) \quad W_{-rd}^{+rd} = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{r}{\sqrt{\pi}} - \frac{1}{3} \left(\frac{r}{\sqrt{\pi}} \right)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} \left(\frac{r}{\sqrt{\pi}} \right)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} \left(\frac{r}{\sqrt{\pi}} \right)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} \left(\frac{r}{\sqrt{\pi}} \right)^9 - \dots \right),$$

$$(23) \quad W_{-rm}^{+rm} = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{r}{\sqrt{2}} - \frac{1}{3} \left(\frac{r}{\sqrt{2}} \right)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} \left(\frac{r}{\sqrt{2}} \right)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} \left(\frac{r}{\sqrt{2}} \right)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} \left(\frac{r}{\sqrt{2}} \right)^9 - \dots \right),$$

$$(24) \quad W_{-rw}^{+rw} = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left(\omega r - \frac{1}{3} (\omega r)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} (\omega r)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} (\omega r)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} (\omega r)^9 - \dots \right),$$

worin $\pi = 3,141\,592\dots$, $\omega = 0,476\,986\dots$ ist.

Die in den Formeln (19) bis (24) vorkommenden Reihen konvergiren sämtlich. Sie haben wechselndes Vorzeichen und der Quotient $\frac{G_n}{G_{n-1}}$ der beiden aufeinanderfolgenden Glieder mit $(n-1)!$ und $n!$, der für die ersten 3 Reihen $= \frac{1}{n} (ar)^2$, für die letzten 3 Reihen $= \frac{1}{n} \frac{2n-1}{2n+1} (ar)^2$ ist, wird für endliche Werthe vom r jedenfalls < 1 , wenn die Reihen genügend weit fortgesetzt werden.

In der nebenstehenden Figur 2 stellen die zu den Abscissen $r=0,0$ bis $r=4,0$ gehörigen Ordinaten der Kurve, wenn sie von der unteren Abscissenlinie gezählt werden, die Wahrscheinlichkeit W_{-rm}^{+rm} dafür dar, daß der r fache mittlere Fehler nicht überschritten wird, dagegen, wenn sie von der oberen Abscissenlinie gezählt werden, die Wahrscheinlichkeit dafür dar, daß der r fache mittlere Fehler überschritten wird.

§. 7. Untersuchung von Fehlerreihen.

1. Nach dem bisher gewonnenen können wir vorliegende Beobachtungsergebnisse prüfen, indem wir die Beobachtungsfehler bilden und untersuchen, ob sie in genügender Weise den Regeln für das Auftreten der Beobachtungsfehler folgen.

Aus dem Satze, daß gleich große positive und negative Beobachtungsfehler gleich wahrscheinlich sind, folgt erstens, daß in einer Reihe zufälliger Beobachtungsfehler gleich viel positive und negative Fehler vorkommen müssen, und daß die Summe der positiven Fehler gleich der Summe der negativen Fehler sein muß. Wenn diese Gleichheit der Anzahl und Summen der positiven und negativen Fehler in einer Fehlerreihe nicht genügend ist, die Ungleichheiten also nicht als zufällige angesehen werden können, so kann darauf geschlossen werden, daß die vorliegenden Beobachtungsfehler nicht frei von konstanten Fehlern sind.

Alsdann ist nachzuforschen, aus welchen Fehlerquellen die konstanten Fehler herrühren und auf Grund des Ergebnisses der Nachforschung ist durch Aenderung der Beobachtungsart, Berichtigung der verwendeten Instrumente u. s. w. das fernere Auftreten der konstanten Fehler in den Beobachtungsergebnissen wenn möglich zu verhindern.

In manchen Fällen wird auch die Größe der konstanten Fehler ermittelt werden können, und dann werden die Beobachtungsergebnisse davon durch Anbringung entsprechender Verbesserungen befreit werden können, wonach die übrigen Fehler sich als zufällige Beobachtungsfehler kennzeichnen müssen.

Ferner kann untersucht werden, ob in einer Fehlerreihe die einzelnen Beobachtungsfehler auch wirklich in einer der Wahrscheinlichkeit ihres Vorkommens entsprechenden Anzahl auftreten. Wird für alle Fehler, deren Wahrscheinlichkeit nicht verschwindend klein ist, die Wahrscheinlichkeit W_{rm} nach dem im § 6, Nr. 6 angegebenen Verfahren ermittelt, so wird aus $[W_{rm}]$ und der Anzahl n der vorliegenden Fehler nach: $k = \frac{n}{[W_{rm}]}$ ein Faktor erhalten, womit die einzelnen W_{rm} zu multiplizieren sind, um die Zahlen zu erhalten, die angeben, wie oft die Fehler in der vorliegenden Reihe nach dem Fehlergesetz vorkommen sollen.

Beispiel: Bei der Haupttriangulation des Königreichs Sachsen sind nach Seite 484 und 485 des ihre Ergebnisse enthaltenden Druckwerkes die in der nachfolgenden Tabelle in Spalte 1 und 3 angegebenen Dreiecksschlussfehler so oft vorgekommen, wie in Spalte 2 und 4 angegeben ist.

Der Fehler 0,0 ist 13 mal vorgekommen, außerdem sind 86 positive und 98 negative Fehler vorgekommen. Die Gesamtzahl der Fehler ist also $n = 13 + 86 + 98 = 197$. Nach Spalte 5 und 6 ist die Summe der positiven Fehler: $+45,9$

und die Summe der negativen Fehler: $-46,2$; demnach ist die Anzahl und die Summe der positiven Fehler nahezu gleich der Anzahl und der Summe der negativen Fehler, wie es sein muß.*)

Es kommt vor der Fehler				$+q_1(v)$	$-q_2(v)$	$(q_1+q_2)(v)(v)$	$r = \frac{(v)}{m}$	W_{rm}	$k W_{rm}$	$2k W_{rm}$ $-(q_1+q_2)$
(v)	q_1 mal	(v)	q_2 mal							
1.	2.	3.	4.	5.	6.	7.	8.	9.	10.	11.
0,0	13			0,0		0,00	0,00	1,000	12,9	-0,1
+0,1	10	-0,1	16	1,0	1,6	0,26	0,16	0,987	12,7	-0,6
+0,2	18	-0,2	14	3,6	2,8	1,28	0,33	0,946	12,2	-7,6
+0,3	9	-0,3	17	2,7	5,1	2,34	0,49	0,886	11,4	-3,2
+0,4	8	-0,4	9	3,2	3,6	2,72	0,66	0,804	10,4	+3,8
+0,5	9	-0,5	9	4,5	4,5	4,50	0,82	0,715	9,2	+0,4
+0,6	7	-0,6	8	4,2	4,8	5,40	0,98	0,619	8,0	+1,0
+0,7	4	-0,7	8	2,8	5,6	5,88	1,15	0,515	6,6	+1,2
+0,8	5	-0,8	4	4,0	3,2	5,76	1,31	0,422	5,4	+1,8
+0,9	2	-0,9	6	1,8	5,4	6,48	1,48	0,334	4,3	+0,6
+1,0	3	-1,0	3	3,0	3,0	6,00	1,64	0,262	3,4	+0,8
+1,1	2	-1,1	.	2,2	.	2,42	1,80	0,198	2,6	+3,2
+1,2	1	-1,2	.	1,2	.	1,44	1,97	0,141	1,8	+2,6
+1,3	2	-1,3	.	2,6	.	3,38	2,13	0,102	1,3	+0,6
+1,4	1	-1,4	1	1,4	1,4	3,92	2,30	0,071	0,9	-0,2
+1,5	3	-1,5	.	4,5	.	6,75	2,46	0,048	0,6	-1,8
+1,6	2	-1,6	1	3,2	1,6	7,68	2,62	0,032	0,4	-2,2
+1,7	.	-1,7	1	.	1,7	2,89	2,79	0,021	0,3	-0,4
+1,8	.	-1,8	2,95	0,013	0,2	+0,4
+1,9	.	-1,9	1	.	1,9	3,61	3,11	0,007	0,1	-0,8
+2,0	.	-2,0	3,28	0,004	0,1	+0,2
+2,1	.	-2,1	3,44	0,003	0,0	0,0
+2,2	.	-2,2	3,61	0,001	0,0	0,0
	86		98	45,9	46,2	72,71		7,131	91,9	-0,3
$n = 13 + 86 + 98 = 197$				$\pm 92,1$		$m^2 = 0,369$	$[W_{rm}] = 15,262$		$196,7 =$	
				$d = \pm 0,47$		$m = \pm 0,61$	$k = 12,9$		$[k W_{rm}]$	

Die absolute Summe der Fehler ist: $[\pm(v)] = 45,9 + 46,2 = \pm 92,1$, womit sich nach Formel (12) der durchschnittliche Fehler $d = \frac{[\pm(v)]}{n} = \frac{\pm 92,1}{197} = \pm 0,47''$ ergibt.

In Spalte 7 ist die Quadratsumme der Fehler $[(v)(v)] = 72,71$ gebildet und nach Formel (13) der mittlere Fehler $m = \pm \sqrt{\frac{[(v)(v)]}{n}} = \pm \sqrt{\frac{72,71}{197}} = \pm 0,61''$ berechnet.

*) Die Dreieckswinkel sind aus den Werthen der Richtungen abgeleitet, die sich nach der Stationsausgleichung ergeben haben. Deshalb gelangt in ihrer algebraischen Summe $+45,9 - 46,2 = -0,3$ nur die algebraische Summe der Fehler der Aufsenwinkel des Dreiecksnetzes zum Ausdruck.

Nach Spalte 1 bis 4 der Tabelle kommen 97 Fehler vor, die kleiner als $\pm 0,35''$ und 100 Fehler, die größer als $\pm 0,35''$ sind, wonach $w = \pm 0,35''$ als wahrscheinlicher Fehler angenommen werden kann.

Nach den Formeln (17) und (18) ergibt sich für den durchschnittlichen Fehler: $d = 0,8 m = 0,8 (\pm 0,61) = \pm 0,49''$ und für den wahrscheinlichen Fehler: $w = 0,67 m = 0,67 (\pm 0,61) = \pm 0,41''$, gegenüber den vorher gewonnenen Werthen $d = \pm 0,47''$ und $w = \pm 0,35''$.

In Spalte 8 sind die Verhältniszahlen $r = \frac{(v)}{m}$ nachgewiesen, denen in Spalte 9 die aus der graphischen Tabelle im § 6, Nr. 9 entnommenen Zahlen für die Wahrscheinlichkeit W_{rm} dafür beigelegt sind, daß die in Spalte 1 und 3 aufgeführten Fehler $(v) = rm$ vorkommen. Die Zahlenwerthe von W_{rm} für Fehler, die größer sind als $\pm 2,2''$, sind bereits so klein, daß sie hier nicht mehr in Betracht kommen. Die Summe $[W_{rm}]$ für alle Fehler zwischen $+2,2''$ und $-2,2''$ ergibt sich aus der Wahrscheinlichkeit 1,000 für $(v) = 0,0$ und der doppelten Summe $2 \cdot 7,131$ aller Werthe von W_{rm} für $(v) = 0,1$ bis $(v) = 2,2$, sie ist also $[W_{rm}] = 1,000 + 2 \cdot 7,131 = 15,262$, wonach $k = \frac{n}{[W_{rm}]} = \frac{197}{15,262} = 12,9$ wird.

Die Produkte $k W_{rm}$ in Spalte 10 der Tabelle sind dann die Zahlen, die anzeigen, wie oft die in Spalte 1 und 3 nachgewiesenen Fehler nach dem Fehlergesetze vorkommen sollen. Die in ähnlicher Weise wie $[W_{rm}]$ gebildete Summe $[k W_{rm}]$ muß mit n übereinstimmen, was auch der Fall ist. Die Vergleichung der Zahlenwerthe in den Spalten 2, 4 und 10 und die Betrachtung der in Spalte 11 aufgeführten Summen der Differenzen $(k W_{rm} - q_1) + (k W_{rm} - q_2) = 2 k W_{rm} - (q_1 + q_2)$ giebt einen Anhalt dafür, inwieweit die thatsächlich aufgetretenen Fehler dem Fehlergesetze entsprechen. Wie ersichtlich, kommt nur die eine größere Abweichung vor, daß die Fehler $+0,2$ und $-0,2$ 8 mal mehr vorkommen, als nach der Wahrscheinlichkeit für ihr Vorkommen zu erwarten ist; im ganzen entspricht aber das Auftreten der verschiedenen Fehler in der vorliegenden Fehlerreihe ganz gut den dafür gewonnenen Regeln.

§ 8. Fehlergrenzen.*)

1. Nach den Formeln (22), (23) oder (24) erhalten wir die Wahrscheinlichkeit dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der den r fachen Betrag des durchschnittlichen, des mittleren oder des wahrscheinlichen Fehlers nicht überschreitet. Indem wir die erhaltenen Zahlenwerthe subtrahiren von der Wahrscheinlichkeit $W = 1$ dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der diesen Betrag entweder überschreitet oder nicht überschreitet, erhalten wir die Wahrscheinlichkeit dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der den r fachen Betrag des durchschnittlichen, des mittleren oder des wahrscheinlichen Fehlers überschreitet.

Danach ist die Wahrscheinlichkeit dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der den r fachen mittleren Fehler			
	nicht überschreitet	überschreitet	
(25) für $r = 1,0$:	0,682 7,	0,317 3,	
„ $r = 2,0$:	0,954 5,	0,045 5,	
„ $r = 3,0$:	0,997 278,	0,002 722,	
„ $r = 3,5$:	0,999 533 8,	0,000 466 2,	
„ $r = 4,0$:	0,999 986 62,	0,000 063 38,	
„ $r = 5,0$:	0,999 999 427,	0,000 000 573.	

*) Vergleiche: Ueber den Maximalfehler einer Beobachtung von Helmert in der Zeitschrift für Vermessungswesen, 1877, Seite 131 u. f.

2. Multiplizieren wir die Wahrscheinlichkeit W , daß der r -fache mittlere Fehler überschritten wird, mit n , so geben uns die Produkte nW an, in wie vielen Fällen unter n Fällen der r -fache mittlere Fehler wahrscheinlich überschritten wird oder wie viele Fehler in einer Reihe von n Fehlern größer sein werden, als der r -fache mittlere Fehler.

Dividieren wir ferner die Anzahl n aller Fälle durch die Anzahl nW der Fälle, in denen der r -fache mittlere Fehler überschritten wird, bilden wir also $\frac{n}{nW} = \frac{1}{W}$, so erhalten wir die Anzahl der Fälle, unter denen der Fall, daß der r -fache mittlere Fehler überschritten wird, wahrscheinlich einmal vorkommt. Dies ergibt folgendes:

(26)	Unter $n = 1000$ Fehlern wird der r -fache mittlere Fehler wahrscheinlich überschritten		Daß der r -fache mittlere Fehler überschritten wird, kommt wahrscheinlich einmal vor	
	für $r = 1,0$:	bei 317,3 Fehlern,	für $r = 1,0$:	bei je 3,1 Fehlern,
	" $r = 2,0$:	" 45,5 "	" $r = 2,0$:	" " 22,0 "
	" $r = 3,0$:	" 2,7 "	" $r = 3,0$:	" " 368 "
	" $r = 3,5$:	" 0,47 "	" $r = 3,5$:	" " 2 150 "
	" $r = 4,0$:	" 0,063 "	" $r = 4,0$:	" " 15 800 "
	" $r = 5,0$:	" 0,0006 "	" $r = 5,0$:	" " 1 750 000 "

3. Die vorstehend angeführten Zahlen geben einen genügenden Anhalt für die Festsetzung von Fehlergrenzen, die die Beobachtungsfehler nicht überschreiten dürfen, wenn die Beobachtungsergebnisse weiter verwendet werden sollen.

Nach dem vorangegangenen müssen wir zwar zugeben, daß sehr große Beobachtungsfehler entstehen können durch eine ungünstige Anhäufung einer großen Ueberszahl positiver oder negativer Einzelfehler, und daß wir dem Beobachter für das Eintreffen dieser ungünstigen Fälle kein Verschulden zur Last legen können. Dennoch ist es aber berechtigt, die Beobachtungsergebnisse, bei denen die hervortretenden Fehler eine gewisse Grenze überschreiten, von der weiteren Verwendung auszuschließen und durch andere, durch Nachmessung zu gewinnende Beobachtungsergebnisse zu ersetzen; denn das Auftreten der sehr großen Fehler ist sehr wenig wahrscheinlich, und es kann mit großer Wahrscheinlichkeit erwartet werden, daß das Nachmessungsergebnis nur mit einem innerhalb der bestimmten Grenzen liegenden Fehler behaftet sein werde, falls diese Grenzen zweckentsprechend gewählt sind.

Wir entnehmen nun aus Tabelle (26), daß der 3fache mittlere Fehler wahrscheinlich in 1000 Fällen nur 2,7 mal oder in 368 Fällen einmal überschritten wird. Wenn wir demnach festsetzen, daß nur solche Beobachtungsergebnisse weiter verwendet werden sollen, deren Fehler höchstens gleich dem 3fachen mittleren Fehler ist, so werden wir zwar wahrscheinlich in 368 Fällen einmal von dem Beobachter eine von ihm nicht direkt verschuldete Nachmessung fordern müssen; wir werden die Berechtigung für diese Forderung aber aus dem Umstande entnehmen, daß die Wahrscheinlichkeit für die Erlangung eines Beobachtungsergebnisses, dessen Fehler $\leq 3m$ ist, sehr groß, nämlich nach Tabelle (25) gleich 0,9973 ist. Das Gleiche trifft nach Tabelle (26) einmal zu in 2150 Fällen, wenn wir den 3,5fachen mittleren Fehler, und einmal in 15 800 Fällen, wenn wir den 4fachen mittleren Fehler als höchstens zulässigen Fehler festsetzen.

(27) Demnach kann als Regel gelten, daß nur solche Beobachtungsergebnisse weiter verwendet werden dürfen, deren Beobachtungsfehler, je nachdem mehr oder minder strenge Anforderungen gestellt werden, den 3 bis 3,5fachen mittleren Fehler nicht überschreiten und daß nur dann, wenn besondere Umstände dies bedingen, noch solche Beobachtungsergebnisse angenommen zu werden brauchen, deren Fehler den 3,5 bis 4fachen mittleren Fehler erreichen.

§ 9. Fortpflanzung der Beobachtungsfehler.

1. Die Beobachtungsfehler gehen, wie bereits im § 1 erwähnt ist, über auf alle Größen, die aus den Beobachtungsergebnissen abgeleitet werden. Wir müssen deshalb auch feststellen, wie dieser Uebergang erfolgt, oder wie sich die Beobachtungsfehler fortpflanzen, damit wir in der Lage sind, anzugeben, mit welchen Fehlern die aus den Beobachtungsergebnissen abgeleiteten Größen wahrscheinlich behaftet sein werden.

Wenn solche Angaben aber genügend zuverlässig sein sollen, werden wir ihnen in der Regel nicht die zufällig bei den grade vorliegenden Beobachtungsergebnissen hervortretenden einzelnen Fehler zu Grunde legen können. Vielmehr werden wir hierfür Mittelwerthe der Beobachtungsfehler benutzen müssen, die für die betreffenden Beobachtungsarten und Instrumente aus einer größeren Reihe von Beobachtungsergebnissen abgeleitet sind.

Wenn beispielsweise in einem Dreieck die drei Winkel und eine Seite gemessen sind und verlangt wird, daß hiernach nicht nur die Längen der beiden andern Seiten, sondern auch die Fehler angegeben werden, womit diese Längen wahrscheinlich behaftet sein werden, so könnten wir zwar für die Fehler der Winkel einen Werth aus dem zufälligen Widerspruche der Summe der drei Winkel gegen den Sollbetrag von 180° ableiten; es wäre aber völlig verfehlt, den aus dieser Ableitung folgenden Fehler den Fehlerangaben für die berechneten Seiten zu Grunde zu legen. Denn, wie wir gesehen haben, ist es am wahrscheinlichsten, daß die kleinen Beobachtungsfehler vorkommen und ist es somit auch am wahrscheinlichsten, daß in dem einzelnen Dreiecksschlußfehler nur ein kleiner Theil der wirklich vorhandenen Winkelfehler zum Ausdruck gelangt. Für den Fehler der gemessenen Dreiecksseite fehlte es, wenn diese nur einmal gemessen wäre, vollends an jedem Anhalte für die Größe des Beobachtungsfehlers; und selbst wenn die Seite etwa 2- oder 3mal gemessen wäre, gäben die hervortretenden Unterschiede der Messungsergebnisse nur einen wenig zuverlässigen Anhalt für die Feststellung der wahrscheinlich vorliegenden Fehler. Wenn dagegen aus einer größeren Zahl anderweiter Beobachtungsergebnisse Mittelwerthe der Beobachtungsfehler für die in gleicher Art ausgeführte Dreieckswinkel- und Seitenmessung abgeleitet sind, so wird mit Benutzung dieser Mittelwerthe auch eine zuverlässige Angabe der Fehler gemacht werden können, womit die berechneten Dreiecksseiten wahrscheinlich behaftet sein werden.

2. Als Mittelwerthe von Beobachtungsfehlern haben wir bereits den durchschnittlichen, den mittleren und den wahrscheinlichen Fehler kennen gelernt. Von diesen drei Mittelwerthen eignet sich der mittlere Fehler am besten zur Angabe der den Beobachtungsergebnissen wahrscheinlich anhaftenden Fehler, weil darin die Beobachtungsfehler, woraus der Mittelwerth gebildet wird, mit ihrem quadratischen Betrage, also sehr scharf zum Ausdruck gelangen, während in dem

durchschnittlichen und wahrscheinlichen Fehler nur die einfachen Beträge der Beobachtungsfehler zum Ausdruck kommen. Ferner fällt für die Wahl des mittleren Fehlers noch ins Gewicht, daß er bereits in sehr großem Umfange als Genauigkeitsmaß benutzt wird und bei seiner Annahme alle theoretischen Entwicklungen und alle praktischen Rechnungen in einfacher Weise erledigt werden können.

Die selbstverständliche Folge hiervon ist, daß wir auch für alle aus den Beobachtungsergebnissen abgeleiteten Größen den mittleren Fehler angeben, womit sie wahrscheinlich behaftet sind. Um dies ausführen zu können, entwickeln wir im folgenden Formeln, wonach der mittlere Fehler einer solchen Größe berechnet werden kann, die aus andern Größen abgeleitet ist, deren mittlerer Fehler bekannt ist.

3. Der mittlere Fehler m_x einer Größe x kann gefunden werden, indem diese Größe wiederholt beobachtet wird, indem sodann aus den Beobachtungsergebnissen $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ und dem wahren Werthe (x) der Größe die wahren Beobachtungsfehler $(v_1), (v_2), (v_3), \dots, (v_n)$ nach

$$(1^*) \quad \begin{cases} (v_1) = (x) - \lambda_1, \\ (v_2) = (x) - \lambda_2, \\ (v_3) = (x) - \lambda_3, \\ \dots \dots \dots, \\ (v_n) = (x) - \lambda_n \end{cases}$$

gebildet werden und der mittlere Fehler m_x berechnet wird nach:

$$(13) \quad m_x = \pm \sqrt{\frac{[(v)(v)]}{n}}.$$

Multiplizieren wir nun die Gleichungen (1^*) mit einer Konstanten a und setzen (X) für $a(x)$, womit

$$(2^*) \quad \begin{cases} a(v_1) = (X) - a\lambda_1, \\ a(v_2) = (X) - a\lambda_2, \\ a(v_3) = (X) - a\lambda_3, \\ \dots \dots \dots, \\ a(v_n) = (X) - a\lambda_n \end{cases}$$

erhalten wird, so können wir $a\lambda_1, a\lambda_2, a\lambda_3, \dots, a\lambda_n$ als Beobachtungsergebnisse zur Bestimmung des mittleren Fehlers M einer Größe $X = ax$ und $a(v_1), a(v_2), a(v_3), \dots, a(v_n)$ als die aus diesen Beobachtungsergebnissen folgenden wahren Beobachtungsfehler ansehen, womit wir nach Formel **(13)** für M erhalten:

$$(3^*) \quad M = \pm \sqrt{\frac{[a(v) \cdot a(v)]}{n}} = \pm a \sqrt{\frac{[(v)(v)]}{n}},$$

oder da $\sqrt{\frac{[(v)(v)]}{n}} = m_x$ ist:

$$(28) \quad M = \pm am_x.$$

Ist demnach eine Größe X aus einer andern Größe x durch Multiplikation mit einer Konstanten a abgeleitet, so wird der mittlere Fehler M von X erhalten, indem der mittlere Fehler m_x von x ebenfalls mit der Konstanten a multipliziert wird.

Beispiel 1: Behufs Bestimmung der Entfernung E zweier Punkte P und P_1 wird mit einem auf P befindlichen Distanzmesser an einer auf P_1 stehenden Latte die Ablesung $l = 0,642^m$ gemacht.

Die Entfernung E wird aus der Lattenablesung l gewonnen durch Multiplikation mit einer Konstanten $k=99,5$, so daß wir

$$E = k l = 99,5 \cdot 0,642 \text{ m} = 63,9 \text{ m}$$

erhalten. Der mittlere Fehler m_l von l ist nach den Ergebnissen wiederholter Beobachtungen bekannter Lattenstücke bestimmt zu: $m_l = \pm 0,2 \text{ mm}^*)$. Hiernach ist der mittlere Fehler M der Entfernung E nach Formel (28):

$$M = \pm k m_l = \pm 99,5 \cdot 0,2 \text{ mm} = \pm 199 \text{ mm} = \pm 0,2 \text{ m}.$$

4. Für die zwei Größen x und y ergeben sich die mittleren Fehler m_x und m_y aus den zu ihrer Bestimmung erlangten Beobachtungsergebnissen $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ und $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ und den wahren Werthen (x) und (y) der Größen x und y nach:

$$(4^*) \quad \begin{cases} (u_1) = (x) - x_1, \\ (u_2) = (x) - x_2, \\ (u_3) = (x) - x_3, \\ \dots \dots \dots, \\ (u_n) = (x) - x_n, \end{cases} \quad (6^*) \quad \begin{cases} (v_1) = (y) - \lambda_1, \\ (v_2) = (y) - \lambda_2, \\ (v_3) = (y) - \lambda_3, \\ \dots \dots \dots, \\ (v_n) = (y) - \lambda_n, \end{cases}$$

$$(5^*) \quad m_x = \pm \sqrt{\frac{[(u)(u)]}{n}}, \quad (7^*) \quad m_y = \pm \sqrt{\frac{[(v)(v)]}{n}}.$$

Addiren wir die Gleichungen (4*) und (6*) und setzen wir (X) für (x) + (y), womit wir

$$(8^*) \quad \begin{cases} (w_1) = (u_1) + (v_1) = (X) - (x_1 + \lambda_1), \\ (w_2) = (u_2) + (v_2) = (X) - (x_2 + \lambda_2), \\ (w_3) = (u_3) + (v_3) = (X) - (x_3 + \lambda_3), \\ \dots \dots \dots, \\ (w_n) = (u_n) + (v_n) = (X) - (x_n + \lambda_n) \end{cases}$$

erhalten, so können wir ($x_1 + \lambda_1$), ($x_2 + \lambda_2$), ($x_3 + \lambda_3$), ... ($x_n + \lambda_n$) als Beobachtungsergebnisse zur Bestimmung des mittleren Fehlers M einer GröÙe $X = x + y$ und (w_1), (w_2), (w_3), ... (w_n) als die aus diesen Beobachtungsergebnissen folgenden wahren Beobachtungsfehler ansehen. Danach erhalten wir nach Formel (13) und nach (8*):

$$(9^*) \quad M = \pm \sqrt{\frac{[(w)(w)]}{n}} = \pm \sqrt{\frac{[(u) + (v)] [(u) + (v)]}{n}},$$

oder

$$(10^*) \quad M^2 = \frac{[(u)(u)]}{n} = \frac{[(u)(u)]}{n} + \frac{[(v)(v)]}{n} + 2 \frac{[(u)(v)]}{n}.$$

Nun ist nach (5*) und (7*) $\frac{[(u)(u)]}{n} = m_x^2$ und $\frac{[(v)(v)]}{n} = m_y^2$, während $2 \frac{[(u)(v)]}{n}$ gleich Null gesetzt werden kann; denn das Auftreten gleich großer positiver und negativer Beobachtungsfehler und demnach auch das Auftreten gleich großer posi-

*) Die Konstante k wird hier als fehlerfrei eingeführt in der Voraussetzung, daß ihr Fehler verhältnismäßig sehr klein ist, und keinen in Betracht kommenden Beitrag zu dem mittleren Fehler M der Entfernung E liefert. (Vergl. § 40, Nr. 5, wonach der mit Berücksichtigung des mittleren Fehlers m_k von k berechnete Werth des mittleren Fehlers der Entfernung sich zu dem ohne Berücksichtigung von m_k berechneten Werthe verhält, wie $\sqrt{1 + \frac{1}{n}}$: 1, worin n die Anzahl der Bestimmungen ist, die bei Berechnung von k benutzt sind.)

Ganz ebenso sind auch in den folgenden Beispielen Konstanten oder Maße als fehlerfrei eingeführt worden, deren Fehler nach vorheriger Feststellung im vorliegenden Falle ohne Einfluß auf das Endergebnis sind.

tiver und negativer Produkte $(u)(v)$ ist gleich wahrscheinlich, und deshalb ist die algebraische Summe $[(u)(v)]$ dieser Produkte immer nahezu gleich Null, also im Verhältnis zu $[(u)(u)]$ und $[(v)(v)]$ um so weniger bedeutend, je größer die Anzahl n der Summanden oder der Fehler (u) und (v) ist. Hiernach wird:

$$(11^*) \quad M^2 = m_x^2 + m_y^2, \text{ oder: } M = \pm \sqrt{m_x^2 + m_y^2}.$$

Zu demselben Ergebnisse gelangen wir für $X = x - y$. Auch können wir unsere Formel erweitern für den Fall, daß X aus mehr als zwei Größen zusammengesetzt ist, so daß allgemein für $X = x \pm y \pm z \pm \dots$ ist:

$$(29) \quad M = \pm \sqrt{m_x^2 + m_y^2 + m_z^2 + \dots}$$

Ist demnach eine Größe X die Summe oder Differenz der Größen x, y, z, \dots , so ist der mittlere Fehler M von X gleich der Quadratwurzel aus der Summe der Quadrate der mittleren Fehler m_x, m_y, m_z, \dots von x, y, z, \dots .

Ist $X = x_1 \pm x_2 \pm x_3 \pm \dots x_n$ und sind die mittleren Fehler $m_1, m_2, m_3, \dots m_n$ von $x_1, x_2, x_3, \dots x_n$ sämtlich gleich m , so wird aus Formel (29) einfach:

$$(30) \quad M = \pm m \sqrt{n}.$$

Ist demnach eine Größe X die Summe oder Differenz von n gleich genauen Größen x , so erhalten wir den mittleren Fehler M von X , indem wir den mittleren Fehler m der Größen x mit der Quadratwurzel aus der Anzahl n der Größen multiplizieren.

Beispiel 2: In einem Nivellementszuge mit den Fixpunkten P_1, P_2, P_3, P_4 sind die Höhenunterschiede

$$\begin{aligned} \text{zwischen } P_1 \text{ und } P_2 : \Delta h_1^2 &= 2,857\text{m}, \\ - \quad P_2 \quad - \quad P_3 : \Delta h_2^3 &= \times 6,214, \\ - \quad P_3 \quad - \quad P_4 : \Delta h_3^4 &= 0,580 \end{aligned}$$

und die mittleren Fehler der Höhenunterschiede $\Delta h_1^2, \Delta h_2^3, \Delta h_3^4 : m_1 = \pm 4,2\text{mm}, m_2 = \pm 2,8\text{mm}, m_3 = \pm 5,7\text{mm}$.

Hiernach ist der Gesamthöhenunterschied zwischen P_1 und P_4 :

$$\Delta h_1^4 = \Delta h_1^2 + \Delta h_2^3 + \Delta h_3^4 = 2,857 + \times 6,214 + 0,580 = \times 9,651\text{m},$$

und nach Formel (29) dessen mittlerer Fehler:

$$M = \pm \sqrt{m_1^2 + m_2^2 + m_3^2} = \pm \sqrt{4,2^2 + 2,8^2 + 5,7^2} = \pm 7,6\text{mm}.$$

Beispiel 3: In einem Dreieck sind die beiden Winkel α und β durch Messung gefunden zu: $\alpha = 59^\circ 34' 25''$, $\beta = 61^\circ 07' 00''$. Hiermit ist der dritte Winkel γ berechnet zu: $\gamma = 180^\circ - (\alpha + \beta) = 180^\circ - 120^\circ 41' 25'' = 59^\circ 18' 35''$. Die Winkel α und β sind gleich genau gemessen worden und ihr mittlerer Fehler ist: $m = \pm 8,0''$. Dann ist nach Formel (30) der mittlere Fehler m_γ des Winkels γ :

$$m_\gamma = \pm m \sqrt{n} = \pm 8,0 \sqrt{2} = \pm 11,3''.$$

5. Wenn $X = ax \pm by \pm cz \pm \dots$ ist, worin a, b, c, \dots Konstanten sind, so erhalten wir den mittleren Fehler M von X aus den mittleren Fehlern m_x, m_y, m_z, \dots von x, y, z, \dots nach den Formeln (28) und (29) aus:

$$(31) \quad M = \pm \sqrt{(am_x)^2 + (bm_y)^2 + (cm_z)^2 + \dots}$$

Ist ferner $X = a(x_1 \pm x_2 \pm x_3 \pm \dots x_n)$, worin a wieder eine Konstante ist, so erhalten wir den mittleren Fehler M von X aus dem für alle n Größen $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ gleichen mittleren Fehler m nach den Formeln (28) und (30) aus:

$$(32) \quad M = \pm am \sqrt{n}.$$

Beispiel 4: Zur Bestimmung der Querprofilfläche eines Flusses sind die in nebenstehender Tabelle nachgewiesenen Mafse aufgenommen. Die Abscissen x und die daraus als Unterschiede je zweier aufeinanderfolgenden Abscissen erhaltenen Breiten b sind so genau bestimmt worden, daß sie als fehlerfrei gelten können, während der mittlere Fehler der Tiefen $m \pm 5 \text{ cm}$ ist.

Die Fläche F wird mit $b_1 = 3,6$, $b = 2,5$, $b_{12} = 3,2$:

$$\begin{aligned} F &= \frac{1}{2} (b_1 + b) t_1 + b (t_2 + t_3 + \dots t_{10}) \\ &\quad + \frac{1}{2} (b + b_{12}) t_{11} \\ &= \frac{1}{2} \cdot 6,1 \cdot 0,40 + 2,5 \cdot 6,26 + \frac{1}{2} \cdot 5,7 \cdot 0,26 \\ &= 17,61 \text{ qm.} \end{aligned}$$

Nr.	Abscisse x .	Breite b .	Tiefe t .
0	0,0		0,00
1	3,6	3,6	0,40
2	6,1	2,5	0,57
3	8,6	2,5	0,72
4	11,1	2,5	0,82
5	13,6	2,5	0,85
6	16,1	2,5	0,85
7	18,6	2,5	0,78
8	21,1	2,5	0,67
9	23,6	2,5	0,55
10	26,1	2,5	0,45
11	28,6	3,2	0,26
12	31,8	31,8	0,00

Hiernach ergibt sich der mittlere Fehler

M der Querprofilfläche F nach Formel (31) und (32) zu:

$$\begin{aligned} M &= \pm \sqrt{\left(\frac{1}{2} (b_1 + b) m\right)^2 + \left(b \cdot m \sqrt{9}\right)^2 + \left(\frac{1}{2} (b + b_{12}) m\right)^2} \\ &= \pm m \sqrt{\frac{1}{4} (b_1 + b)^2 + 9 b^2 + \frac{1}{4} (b + b_{12})^2} \\ &= \pm 0,05 \sqrt{\frac{1}{4} \cdot 6,1^2 + 9 \cdot 2,5^2 + \frac{1}{4} \cdot 5,7^2} = \pm 0,43 \text{ qm.} \end{aligned}$$

6. Die Größen x, y, z, \dots , deren mittlere Fehler m_x, m_y, m_z, \dots sind, können wir zerlegen in bestimmte genau bekannte Größen ξ, η, ζ, \dots und in die verhältnismäßig sehr kleinen Größen $d\xi, d\eta, d\zeta, \dots$, denen dieselben mittleren Fehler zukommen, wie den Größen x, y, z, \dots . Dementsprechend können wir $X = f(x, y, z, \dots)$ zerlegen in $f(\xi, \eta, \zeta, \dots)$ und in die kleinen Größen, um die sich $f(\xi, \eta, \zeta, \dots)$ ändert, wenn sich ξ, η, ζ, \dots um die kleinen Größen $d\xi, d\eta, d\zeta, \dots$ ändern und zwar nach:

$$X = f(\xi, \eta, \zeta, \dots) + \frac{\partial f}{\partial \xi} d\xi + \frac{\partial f}{\partial \eta} d\eta + \frac{\partial f}{\partial \zeta} d\zeta + \dots$$

Und wenn wir nun auf diesen Ausdruck die Formel (31) anwenden, so erhalten wir für den mittleren Fehler M von $X = f(x, y, z, \dots)$:

$$(33) \quad M = \pm \sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x} m_x\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y} m_y\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial z} m_z\right)^2 + \dots}$$

Beispiel 5: Zur Bestimmung des Höhenunterschiedes dh zweier Punkte und des mittleren Fehlers M dieses Höhenunterschiedes sind die folgenden Messungsergebnisse und deren mittlere Fehler gegeben:

Entfernung der beiden

Punkte	$e = 225,85,$	$m_e = \pm 4\text{cm},$
Höhenwinkel	$\alpha = +1^\circ 16' 25'',$	$m_\alpha'' = \pm 6'', m_\alpha = \frac{1}{\rho} m_\alpha'' = \pm 0,000\,029,$
Instrumentenhöhe	$i = 0,875\text{m},$	$m_i = \pm 0,5\text{cm},$
Zielhöhe	$z = 1,480\text{m},$	$m_z = \pm 0,8\text{cm}.$

Hiernach ist der Höhenunterschied der beiden Punkte:

$$\Delta h = e \operatorname{tg} \alpha + i - z = 225,85 \cdot \operatorname{tg} (+1^\circ 16' 25'') + 0,875 - 1,480 = +4,416\text{ m},$$

und der mittlere Fehler des Höhenunterschiedes nach Formel (33):

$$\begin{aligned} M &= \pm \sqrt{\left(\frac{\partial \Delta h}{\partial e} m_e\right)^2 + \left(\frac{\partial \Delta h}{\partial \alpha} m_\alpha\right)^2 + \left(\frac{\partial \Delta h}{\partial i} m_i\right)^2 + \left(\frac{\partial \Delta h}{\partial z} m_z\right)^2} \\ &= \pm \sqrt{(\operatorname{tg} \alpha \cdot m_e)^2 + \left(\frac{e}{\cos^2 \alpha} m_\alpha\right)^2 + m_i^2 + m_z^2} \\ &= \pm \sqrt{(0,0223 \cdot 0,04)^2 + \left(\frac{226}{1,00} \cdot 0,000\,029\right)^2 + 0,005^2 + 0,008^2} \\ &= \pm \sqrt{0,000\,001 + 0,000\,043 + 0,000\,025 + 0,000\,064} \\ &= \pm 0,012\text{ m} = \pm 1,2\text{ cm}. \end{aligned}$$

§ 10. Gewichte und Fortpflanzung der Gewichte.

1. Der Genauigkeitswerth der Beobachtungsergebnisse und der aus den Beobachtungsergebnissen abgeleiteten Größen wird vielfach auch dadurch ausgedrückt, daß angegeben wird, welches Gewicht den Beobachtungsergebnissen und den daraus abgeleiteten Größen zukommt. Das Gewicht p einer GröÙe steht zu ihrem mittleren Fehler m in der Beziehung, daß

$$(1^*) \quad p = \frac{k}{m}$$

ist, worin k eine Konstante ist, die Gewichtskonstante genannt wird.

Die Gewichte sind Verhältniszahlen, die angeben, wie oft die betreffenden Größen in Rechnungen anzusetzen sind, um die Genauigkeit der Größen richtig zu berücksichtigen. Wie dies aufzufassen ist, wollen wir uns durch ein einfaches Beispiel klarlegen.

Ein Winkel sei dreimal mit demselben Theodoliten gleich genau beobachtet worden und es seien dabei die Beobachtungsergebnisse $\alpha_1 = 16^\circ 27' 36''$, $\alpha_2 = 16^\circ 27' 24''$, $\alpha_3 = 16^\circ 27' 12''$ gewonnen.

Dann werden wir das arithmetische Mittel dieser drei Beobachtungsergebnisse

$$\alpha = \frac{\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3}{3} = 16^\circ 27' \frac{36'' + 24'' + 12''}{3} = 16^\circ 27' 24''$$

als den wahrscheinlichsten Werth des Winkels annehmen.

Wenn uns aber nicht die drei einzelnen Beobachtungsergebnisse, sondern die Angaben vorlägen, daß der Winkel zuerst einmal gemessen worden sei und dabei $x_1 = \alpha_1 = 16^\circ 37' 36''$ erhalten sei, daß der Winkel dann noch zweimal mit gleicher Genauigkeit gemessen worden sei und sich als arithmetisches Mittel der Ergebnisse dieser beiden Messungen $x_2 = \frac{\alpha_2 + \alpha_3}{2} = 16^\circ 27' 18''$ ergeben habe, so hätten wir mit

$$x = \frac{x_1 + x_2}{2} = 16^\circ 27' \frac{36'' + 18''}{2} = 16^\circ 27' 27''$$

nicht den wahrscheinlichsten Werth des Winkels und zwar deshalb nicht, weil wir die verschiedene Genauigkeit der Werthe x_1 und x_2 nicht berücksichtigt hätten. Den hierin liegenden Fehler vermeiden wir aber, indem wir aus den mittleren Fehlern m_1 und m_2 der Werthe x_1 und x_2 ihre Gewichte ableiten, und dann x_1 und x_2 so oft ansetzen, wie die Gewichtszahlen anzeigen. Wenn m der mittlere Fehler einer einmaligen Beobachtung des Winkels ist, so ist $m_1 = m$ der mittlere Fehler von $x_1 = \alpha_1$ und nach Formel (32): $m_2 = \frac{1}{2} m \sqrt{2} = \frac{1}{\sqrt{2}} m$ der mittlere Fehler von

$x_2 = \frac{1}{2} (\alpha_2 + \alpha_3)$. Dementsprechend sind die Gewichte von x_1 und x_2 nach (1*):
 $p_1 = \frac{k}{m_1 m_1} = \frac{k}{m m}$ und $p_2 = \frac{k}{m_2 m_2} = \frac{2k}{m m}$ oder, wenn die Gewichtskonstante $k = m m$ genommen wird, $p_1 = 1$ und $p_2 = 2$. Somit ist der wahrscheinlichste Werth des Winkels

$$x = \frac{p_1 x_1 + p_2 x_2}{p_1 + p_2} = 16^\circ 27' \frac{36'' + 2 \cdot 18''}{1 + 2} = 16^\circ 27' 24'',$$

was auch genau übereinstimmt mit dem Werthe, den wir oben aus den einzelnen Beobachtungsergebnissen α_1 , α_2 und α_3 erhalten haben.

2. Die Gewichtskonstante k kann im allgemeinen beliebig angenommen werden, da, wie bereits gesagt ist, die Gewichte Verhältniszahlen sind.

Wir hätten in unserem Beispiel auch $p_1 = \frac{k}{m m} = 24$, also $k = 24 m m$ setzen können, womit $p_2 = \frac{2k}{m m} = 48$ geworden, x aber unverändert geblieben wäre.

In der Praxis ist aber meistens die Wahl einer bestimmten Gewichtskonstanten durch besondere Umstände bedingt.

Erstens kann für die Wahl der Gewichtskonstanten k entscheidend sein, für die Gewichte p möglichst einfache, die Rechnungen erleichternde Zahlen zu erhalten.

Wir hatten in unserm Beispiele $k = m m$ gesetzt und damit $p_1 = 1$, $p_2 = 2$ erhalten, also Gewichtszahlen, womit wir die Berechnung von x einfach durchführen konnten. Hätten wir $k = 24 m m$ gesetzt und damit $p_1 = 24$, $p_2 = 48$, so wäre dadurch die Rechnung unnöthig erschwert worden.

Ähnlich kann auch in verwickelteren praktischen Fällen die Rechnung einfacher und übersichtlicher gestaltet werden, indem für die Gewichtskonstante k passende Werthe gewählt werden.

Wichtiger ist sodann aber noch folgendes: Es ist allgemeiner Brauch die Genauigkeit von verschiedenen Beobachtungen durch Angabe des mittleren Fehlers der Gewichtseinheit zu bezeichnen, wobei unter dem mittleren Fehler der Gewichtseinheit der mittlere Fehler einer Beobachtung verstanden wird, deren Gewicht gleich Eins ist. Ferner wird auch vielfach der Genauigkeitswerth der Beobachtungsergebnisse oder der daraus abgeleiteten Größen einfach durch Angabe ihres Gewichtes bezeichnet. Alle solche Angaben haben aber nur dann einen allgemeineren Werth, wenn sie sich auf eine allgemein gebräuchliche Gewichtseinheit beziehen.

Wenn beispielsweise von einem Theodoliten gesagt wird, sein mittlerer Fehler sei $\pm 4''$, so hat diese Angabe nur dann allgemeinen Werth, wenn sie sich auf die gebräuchliche Gewichtseinheit bezieht, wenn also $\pm 4''$ der mittlere Fehler einer einmal in beiden Fernrohrlagen beobachteten Richtung ist, deren Gewicht gewöhnlich als Gewichtseinheit genommen wird.

Wenn ferner gesagt wird, die in einem bestimmten Falle ausgeführten Beobachtungen seien noch nicht genügend, weil dadurch erst das Gewicht 5 erreicht

sei, während bei solchen Arbeiten das Gewicht 8 erreicht werden müsse, so hat diese Anführung auch nur dann eine bestimmte Bedeutung, wenn den Gewichtsangaben eine allgemein gebräuchliche Gewichtseinheit zu Grunde liegt.

Allgemein gebräuchliche Gewichtseinheiten sind beispielsweise:

für Längenmessungen das Gewicht einer einmaligen Messung einer Linie von 100^m Länge,

für Richtungsmessungen das Gewicht einer einmaligen Beobachtung einer Richtung in beiden Lagen des Fernrohrs,

für Winkelmessungen das Gewicht einer einmaligen Beobachtung eines Winkels in beiden Lagen des Fernrohrs,

für Nivellements das Gewicht eines einmaligen Nivellements einer Strecke von 1 Kilometer Länge.

Durch Festsetzung der Gewichtseinheit wird auch die Gewichtskonstante k bestimmt, denn wenn mit $p=1$ das Gewicht, mit m der mittlere Fehler der Gewichtseinheit bezeichnet wird, so ist nach (1^{*}):

$$(2^*) \quad p = \frac{k}{mm} = 1 \text{ und } k = mm,$$

mithin die Gewichtskonstante k gleich dem Quadrate des mittleren Fehlers m der Gewichtseinheit.

3. Sind die mittleren Fehler $m_1, m_2, m_3, \dots, m_n$ der Grössen $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ bekannt, so ergeben sich die Gewichte $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ von $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ nach (1^{*}) wie folgt:

$$(34) \quad p_1 = \frac{k}{m_1 m_1}, \quad p_2 = \frac{k}{m_2 m_2}, \quad p_3 = \frac{k}{m_3 m_3}, \quad \dots, \quad p_n = \frac{k}{m_n m_n}.$$

Umgekehrt ergeben sich die mittleren Fehler $m_1, m_2, m_3, \dots, m_n$ aus dem mittleren Fehler m der Gewichtseinheit und den Gewichten $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$, weil nach (2^{*}) $k = mm$ ist, wie folgt:

$$(35) \quad m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \quad m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \quad m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \quad \dots, \quad m_n = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_n}}.$$

Bilden wir nach (2^{*}) und den Formeln (34) und (35) Proportionen, so erhalten wir:

$$(36) \quad (p=1) : p_1 : p_2 : p_3 : \dots : p_n = \frac{1}{mm} : \frac{1}{m_1 m_1} : \frac{1}{m_2 m_2} : \frac{1}{m_3 m_3} : \dots : \frac{1}{m_n m_n},$$

und

$$(37) \quad m : m_1 : m_2 : m_3 : \dots : m_n = \sqrt{\frac{1}{p=1}} : \sqrt{\frac{1}{p_1}} : \sqrt{\frac{1}{p_2}} : \sqrt{\frac{1}{p_3}} : \dots : \sqrt{\frac{1}{p_n}}.$$

Die Gewichte verhalten sich also zu einander wie die Quadrate der reziproken Werthe der mittleren Fehler, während sich die mittleren Fehler zu einander verhalten wie die Quadratwurzeln aus den reziproken Werthen der Gewichte.

Beispiel 1: Es sind die Streckenlängen $s_1 = 85,6$, $s_2 = 115,7$, $s_3 = 97,0$ gemessen worden. Der mittlere Fehler dieser Längen kann berechnet werden nach $m = \pm 0,006 \sqrt{s}$. Nehmen wir nun das Gewicht einer Messung einer Strecke von 100^m Länge als Gewichtseinheit, so ist der mittlere Fehler der Gewichtseinheit $m = \pm 0,006 \sqrt{100}$ und die Gewichtskonstante $k = 0,006^2 \cdot 100$. Somit sind die Gewichte p_1, p_2, p_3 der Streckenlängen s_1, s_2, s_3 nach Formel (34):

$$p_1 = \frac{0,006^2 \cdot 100}{0,006^2 \cdot s_1} = \frac{100}{85,6} = 1,17, \quad \left| \quad p_2 = \frac{100}{116} = 0,86, \quad \left| \quad p_3 = \frac{100}{97} = 1,03.\right.\right.$$

Beispiel 2: Die Winkel α, β, γ eines Dreiecks sind derart beobachtet worden, daß ihre Gewichte $p_\alpha = 4,5$, $p_\beta = 3,0$, $p_\gamma = 6,0$ sind. Der mittlere Fehler der Gewichtseinheit ist $m = \pm 8,0''$. Dann sind die mittleren Fehler $m_\alpha, m_\beta, m_\gamma$ der Winkel α, β, γ nach Formel (35):

$$m_\alpha = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\alpha}} = \pm 8,0 \sqrt{\frac{1}{4,5}} = \pm 3,8'', \quad \left| \quad m_\beta = \pm 8,0 \sqrt{\frac{1}{3,0}} = \pm 4,6'', \right.$$

$$m_\gamma = \pm 8,0 \sqrt{\frac{1}{6,0}} = \pm 3,3''.$$

4. In manchen Fällen ist es einfacher oder allein ausführbar, die Gewichte nach gegebenen Verhältniszahlen zu berechnen, anstatt sie aus den mittleren Fehlern abzuleiten. Bezeichnen wir diese Verhältniszahlen für die Gewichtseinheit mit β , für die Größen $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ mit $z_1, z_2, z_3, \dots, z_n$, so haben wir:

$$(p=1) : p_1 : p_2 : p_3 : \dots : p_n = \beta : z_1 : z_2 : z_3 : \dots : z_n$$

und daraus:

$$(38) \quad p_1 = \frac{z_1}{\beta}, \quad p_2 = \frac{z_2}{\beta}, \quad p_3 = \frac{z_3}{\beta}, \quad \dots \quad p_n = \frac{z_n}{\beta}.$$

Beispiel 3: Behufs Bestimmung der Höhe eines Punktes P sind mit einem Barometer die Höhenunterschiede $\Delta h_1 = 20,8\text{m}$, $\Delta h_2 = 35,0\text{m}$, $\Delta h_3 = 28,0\text{m}$ zwischen dem Punkte P und den Punkten P_1, P_2, P_3 , deren Höhen gegeben sind, beobachtet worden. Die Zeitunterschiede zwischen den Beobachtungen der Höhen auf dem Punkte P und den Punkten P_1, P_2, P_3 sind $t_1 = 38'$, $t_2 = 16'$, $t_3 = 50'$. Die Gewichte p_1, p_2, p_3 der Höhenunterschiede $\Delta h_1, \Delta h_2, \Delta h_3$ sollen proportional den reziproken Werthen der Zeitunterschiede genommen werden und dabei soll als Gewichtseinheit das Gewicht einer Beobachtung eines Höhenunterschiedes in einer Zeit $t = 1^h = 60'$ gelten. Dann ist nach Formel (38):

$$p_1 = \frac{z_1}{\beta} = \frac{\frac{1}{t_1}}{\frac{1}{t}} = \frac{t}{t_1} = \frac{60}{38} = 1,6, \quad \left| \quad p_2 = \frac{t}{t_2} = \frac{60}{16} = 3,8, \quad \left| \quad p_3 = \frac{t}{t_3} = \frac{60}{50} = 1,2.$$

5. Die Verhältniszahlen $z_1, z_2, z_3, \dots, z_n$ können auch ohne weiteres als Gewichte genommen werden. Es wird damit nur vorläufig eine andere Gewichtseinheit zu Grunde gelegt und an dem ganzen Rechnungsergebnis nur insoweit etwas geändert, als der sich ergebende mittlere Fehler der Gewichtseinheit der mittlere Fehler m_0 der vorläufig angenommenen Gewichtseinheit ist. Aus m_0 und dem zu den Gewichten $p_1 = z_1, p_2 = z_2, p_3 = z_3, \dots, p_n = z_n$ gehörigen Gewichte $p_0 = \beta$ der Gewichtseinheit, folgt dann der mittlere Fehler m der letzteren nach:

$$(39) \quad m = \pm m_0 \sqrt{\frac{1}{p_0 = \beta}}.$$

Beispiel 3: Wenn in dem unter Nr. 4 behandelten Beispiele die Verhältniszahlen $z_1 = \frac{1}{t_1} = \frac{1}{38} = 0,026$, $z_2 = \frac{1}{t_2} = \frac{1}{16} = 0,062$, $z_3 = \frac{1}{t_3} = \frac{1}{50} = 0,020$ ohne weiteres als Gewichte genommen wären und sich damit ein mittlerer Fehler der vorläufigen Gewichtseinheit $m_0 = \pm 0,12\text{m}$ ergeben hätte, so wäre der mittlere Fehler der in dem Beispiele festgesetzten Gewichtseinheit, wofür $\beta = \frac{1}{t} = \frac{1}{60} = 0,017$ ist, nach Formel (39):

$$m = \pm m_0 \sqrt{\frac{1}{p_0 = \beta}} = \pm 0,12 \sqrt{60} = \pm 0,93\text{m}.$$

6. Die Formeln für die Fortpflanzung der Gewichte erhalten wir aus den Formeln (28) bis (33) für die Fortpflanzung der mittleren Fehler, indem wir die in diesen Formeln vorkommenden Ausdrücke quadrieren, dann nach (1*): $\frac{k}{p}$ für m setzen und auf beiden Seiten der sich damit ergebenden Gleichungen durch k dividieren.

Hierdurch erhalten wir für das Gewicht P einer GröÙe X , die aus einer andern GröÙe x vom Gewichte p_x durch Multiplikation mit einer Konstanten a abgeleitet ist, wo also $X = ax$ ist:

$$(40) \quad \frac{1}{P} = a^2 \frac{1}{p_x}.$$

Beispiel 4: Ein Winkel ist mit einem Repetitionstheodoliten beobachtet worden und nach 5maliger Repetition ist dafür der Werth $w_s = 435^\circ 18' 25''$ erhalten. Hieraus ergibt sich für den Winkel:

$$W = \frac{1}{5} w_s = \frac{1}{5} (435^\circ 18' 25'') = 87^\circ 03' 41''.$$

Das Gewicht des beobachteten Werthes w_s ist festgestellt zu $p_s = 0,24$, woraus nach Formel (40) für das Gewicht P des Winkels W folgt:

$$\frac{1}{P} = a^2 \frac{1}{p_s} = \left(\frac{1}{5}\right)^2 \cdot \frac{1}{0,24} = \frac{1}{6} \text{ und } P = 6.$$

7. Für das Gewicht P einer GröÙe X , die die Summe oder Differenz der GröÙen x, y, z, \dots vom Gewichte p_x, p_y, p_z, \dots ist, die also gebildet ist nach $X = x \pm y \pm z \pm \dots$, folgt aus Formel (29):

$$(41) \quad \frac{1}{P} = \frac{1}{p_x} + \frac{1}{p_y} + \frac{1}{p_z} + \dots$$

Ebenso folgt für das Gewicht P einer GröÙe X , wenn $X = x_1 \pm x_2 \pm x_3 \pm \dots x_n$ ist, und die Gewichte $p_1, p_2, p_3, \dots p_n$ von $x_1, x_2, x_3, \dots x_n$ sämtlich gleich p sind, aus Formel (30):

$$(42) \quad \frac{1}{P} = n \frac{1}{p}.$$

Beispiel 5: Eine Messungslinie durchschneidet drei verschiedenartige Geländeabschnitte. Die Verhältnisse, unter denen die Messung der Linie ausgeführt ist, sind im ersten Abschnitte, worin eine Strecke von $l_1 = 120,52$ m Länge liegt, ungünstige, im zweiten Theile, worin eine Strecke von $l_2 = 247,80$ m Länge liegt, günstige und im dritten Theile, worin eine Strecke von $l_3 = 84,75$ m Länge liegt, mittlere. Die Gewichte der Streckenlängen l_1, l_2, l_3 sind $p_1 = 0,62, p_2 = 0,60, p_3 = 1,18^\circ$. Dann erhalten wir für die ganze Länge L der Linie zu:

$$L = l_1 + l_2 + l_3 = 120,52 + 247,80 + 84,75 = 453,07,$$

und nach Formel (41) für das Gewicht P der ganzen Länge L :

$$\frac{1}{P} = \frac{1}{p_1} + \frac{1}{p_2} + \frac{1}{p_3} = \frac{1}{0,62} + \frac{1}{0,60} + \frac{1}{1,18} = 4,13 \text{ oder } P = 0,24.$$

Beispiel 6: Das Gewicht der mit einem Nivellirinstrumente ausgeführten Bestimmung des Höhenunterschiedes zwischen zwei je 50 m von dem Instrumente entfernten Punkten sei $p = 10$. Dann ergibt sich für das Gewicht P des Höhen-

*) Die Gewichte entsprechen den zufälligen Fehlern der Längenmessung, die regelmäßigen Fehler sind hier nicht berücksichtigt.

unterschiedes einer, mit Zielweiten von 50 m nivellirten Strecke von 1 Kilometer Länge nach Formel (42):

$$\frac{1}{P} = n \frac{1}{p} = 10 \cdot \frac{1}{10} = 1 \text{ oder } P = 1.$$

8. Wenn $X = ax \pm by \pm cz \pm \dots$ ist, worin a, b, c, \dots Konstante sind, so erhalten wir das Gewicht P von X aus den Gewichten p_x, p_y, p_z, \dots von x, y, z, \dots nach der aus Formel (31) folgenden Formel:

$$(43) \quad \frac{1}{P} = a^2 \frac{1}{p_x} + b^2 \frac{1}{p_y} + c^2 \frac{1}{p_z} + \dots$$

Ist ferner $X = a(x_1 \pm x_2 \pm x_3 \pm \dots x_n)$, worin a wieder eine Konstante ist, so erhalten wir das Gewicht P von X aus dem für alle n Größen $x_1, x_2, x_3, \dots x_n$ gleichen Gewichte p nach der aus Formel (32) folgenden Formel:

$$(44) \quad \frac{1}{P} = a^2 n \frac{1}{p}.$$

Beispiel 7: In einer Rechnung wird die halbe Summe zweier Winkel $\sigma = \frac{1}{2}(\alpha + \beta)$ gebraucht. Das Gewicht der beiden Winkelwerthe ist $p = 5$. Dann ergibt sich für das Gewicht P der halben Winkelsumme σ nach Formel (44):

$$\frac{1}{P} = a^2 n \frac{1}{p} = \left(\frac{1}{2}\right)^2 2 \cdot \frac{1}{5} = \frac{1}{10} \text{ oder } P = 10.$$

9. Für $X = f(x, y, z, \dots)$ folgt aus Formel (33) für die Berechnung des Gewichtes P von X aus den Gewichten p_x, p_y, p_z, \dots von x, y, z, \dots :

$$(45) \quad \frac{1}{P} = \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 \frac{1}{p_x} + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2 \frac{1}{p_y} + \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)^2 \frac{1}{p_z} + \dots$$

Beispiel 8: Die drei Seiten eines Dreiecks sind gemessen zu $a = 123,62$ m, $b = 86,80$ m, $c = 108,05$ m. Die Gewichte p_a, p_b, p_c dieser Seitenlängen sind proportional den reziproken Werthen der Seitenlängen und als Gewichtseinheit ist das Gewicht einer Seitenlänge von 100 m zu nehmen, so daß ($p = 1$): $p_a : p_b : p_c = \frac{1}{100} : \frac{1}{a} : \frac{1}{b} : \frac{1}{c}$ und $\frac{1}{p_a} = \frac{a}{100} = 1,24$, $\frac{1}{p_b} = \frac{b}{100} = 0,87$, $\frac{1}{p_c} = \frac{c}{100} = 1,08$, ist.

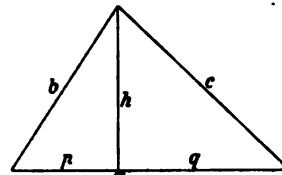


Fig. 3.

Hiernach ergibt sich für die Höhe und den Höhenfufspunkt:

$$p = \frac{a^2 + b^2 - c^2}{2a} = 45,06 \text{ m},$$

$$q = \frac{a^2 - b^2 + c^2}{2a} = 78,56 \text{ m},$$

$$h = \sqrt{b^2 - p^2} = \sqrt{c^2 - q^2} = 74,19 \text{ m}.$$

Die zur Berechnung der Gewichte p_p, p_q, p_h der Stücke p, q, h zu bildenden Differenzialquotienten sind:

$$\frac{\partial p}{\partial a} = \frac{1}{2} - \frac{b^2}{2a^2} + \frac{c^2}{2a^2} = + \frac{1}{a} \left(\frac{a^2 - b^2 + c^2}{2a} \right) = + \frac{q}{a} = + \frac{78,6}{124} = +0,63,$$

$$\frac{\partial p}{\partial b} = + \frac{b}{a} = + \frac{86,8}{124} = +0,70, \quad \left| \quad \frac{\partial p}{\partial c} = - \frac{c}{a} = - \frac{108}{124} = -0,87,$$

$$\frac{\partial q}{\partial a} = \frac{1}{2} + \frac{b^2}{2a^2} - \frac{c^2}{2a^2} = \frac{1}{a} \left(\frac{a^2 + b^2 - c^2}{2a} \right) = + \frac{p}{a} = + \frac{45,1}{124} = +0,36,$$

$$\frac{\partial q}{\partial b} = - \frac{b}{a} = -0,70, \quad \left| \quad \frac{\partial q}{\partial c} = + \frac{c}{a} = +0,87,$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial h}{\partial a} &= -\frac{p}{h} \frac{\partial p}{\partial a} = -\frac{45,1}{74,2} \cdot 0,63 = -0,38, \\ \frac{\partial h}{\partial b} &= +\frac{b}{h} - \frac{p}{h} \frac{\partial p}{\partial b} = \frac{86,8}{74,2} - 0,61 \cdot 0,70 = +0,74, \\ \frac{\partial h}{\partial c} &= -\frac{p}{h} \frac{\partial p}{\partial c} = +0,61 \cdot 0,87 = +0,53.\end{aligned}$$

Hiermit ergeben sich die reziproken Werthe der Gewichte p_p, p_q, p_h nach Formel (45) zu:

$$\begin{aligned}\frac{1}{p_p} &= \left(\frac{\partial p}{\partial a}\right)^2 \frac{1}{p_a} + \left(\frac{\partial p}{\partial b}\right)^2 \frac{1}{p_b} + \left(\frac{\partial p}{\partial c}\right)^2 \frac{1}{p_c} \\ &= 0,63^2 \cdot 1,24 + 0,70^2 \cdot 0,87 + 0,87^2 \cdot 1,08 = 1,75, \\ \frac{1}{p_q} &= \left(\frac{\partial q}{\partial a}\right)^2 \frac{1}{p_a} + \left(\frac{\partial q}{\partial b}\right)^2 \frac{1}{p_b} + \left(\frac{\partial q}{\partial c}\right)^2 \frac{1}{p_c} \\ &= 0,36^2 \cdot 1,24 + 0,70^2 \cdot 0,87 + 0,87^2 \cdot 1,08 = 1,41, \\ \frac{1}{p_h} &= \left(\frac{\partial h}{\partial a}\right)^2 \frac{1}{p_a} + \left(\frac{\partial h}{\partial b}\right)^2 \frac{1}{p_b} + \left(\frac{\partial h}{\partial c}\right)^2 \frac{1}{p_c} \\ &= 0,38^2 \cdot 1,24 + 0,74^2 \cdot 0,87 + 0,53^2 \cdot 1,08 = 0,95,\end{aligned}$$

und die Gewichte zu:

$$p_p = 0,57, \quad p_q = 0,71, \quad p_h = 1,05.$$

§ 11. Beispiele zum I. Teil.

Beispiel 1: Die Städte Bonn und Godesberg werden durch ein gemeinschaftliches Pumpwerk mit Wasser versehen. Zu dem in Bonn vorhandenen Hochreservoir der Wasserleitung soll ein zweites Hochreservoir in Godesberg möglichst genau in gleicher Höhe erbaut werden. Es soll angegeben werden, wie groß der Fehler des durch geometrisches Nivellement zu bestimmenden Höhenunterschiedes zwischen dem an dem Bonner Hochreservoir angebrachten Nivellements-bolzen und dem auf dem Grundstück für das Godesberger Hochreservoir gesetzten Bolzenstein voraussichtlich höchstens sein wird.

1. Der Bolzen © 1 an dem Bonner Hochreservoir ist durch zwei Nivellements an die beiden 1 km von einander entfernten Bolzensteine 5477 und 5478 der Landesaufnahme angeschlossen worden.

Der Höhenunterschied zwischen © 5478 und © 1 ist bei dem ersten Nivellement erhalten aus 55 Einzelhöhenunterschieden, die bei verschiedenen Zielweiten beobachtet worden sind. Die durchschnittlichen Zielweiten z und die aus anderweitigen umfangreichen Ermittlungen bekannten mittleren Fehler m eines Einzelhöhenunterschiedes bei den betreffenden Zielweiten sind

$$\begin{array}{lll}\text{für 29 Unterschiede: } z = 50 \text{ m, } m = \pm 1,2 \text{ mm,} \\ \text{„ 9 „ „ : } z = 25 \text{ m, } m = \pm 0,9 \text{ mm,} \\ \text{„ 17 „ „ : } z = 12 \text{ m, } m = \pm 0,6 \text{ mm.}\end{array}$$

Hiermit ergibt sich der mittlere Fehler m_1 des aus dem ersten Nivellement folgenden Höhenunterschiedes Δh_1 zwischen © 5478 und © 1 nach den Formeln (29) und (30) zu:

$$m_1 = \pm \sqrt{(1,2\sqrt{29})^2 + (0,9\sqrt{9})^2 + (0,6\sqrt{17})^2} = \pm 7,4 \text{ mm.}$$

Bei dem zweiten Nivellement ist der Höhenunterschied zwischen © 5478 und © 1 erhalten aus dem Höhenunterschied der 1 km langen Strecke zwischen © 5478 und © 5477, dessen mittlerer Fehler nach der Veröffentlichung der Landesaufnahme zu $\pm 2,0 \text{ mm}$ angenommen werden kann, und 46 Einzelhöhenunterschieden, deren Zielweiten z und mittlere Fehler m sind

für 22 Unterschiede: $z = 50\text{ m}$, $m = \pm 1,2\text{ mm}$,
 „ 5 „ : $z = 25\text{ m}$, $m = \pm 0,9\text{ mm}$,
 „ 19 „ : $z = 12\text{ m}$, $m = \pm 0,6\text{ mm}$.

Hiermit ergibt sich der mittlere Fehler m_2 des aus dem zweiten Nivellement folgenden Höhenunterschiedes Δh_2 zwischen © 5478 und © 1 wie oben:

$$m_2 = \pm \sqrt{2,0^2 + (1,2\sqrt{22})^2 + (0,9\sqrt{5})^2 + (0,6\sqrt{19})^2} = \pm 6,8\text{ mm}.$$

Der endgültige Höhenunterschied ΔH ist aus Δh_1 und Δh_2 gerechnet nach:

$$\Delta H = \frac{\Delta h_1 + \Delta h_2}{2},$$

so daß sich der mittlere Fehler M_1 dieses Höhenunterschiedes nach Formel (31) ergibt zu:

$$M_1 = \pm \sqrt{\left(\frac{1}{2}m_1\right)^2 + \left(\frac{1}{2}m_2\right)^2} = \pm \sqrt{\left(\frac{1}{2}7,4\right)^2 + \left(\frac{1}{2}6,8\right)^2} = \pm 5,0\text{ mm}.$$

2. Der Bolzen © 5478 ist mit der Höhenmarke ○ G. B. der Europäischen Gradmessung auf dem Godesberger Bahnhof, wovon bei der Einnivellierung des Bolzens © 2 beim Godesberger Hochreservoir am zweckmäßigsten ausgegangen wird, durch eine $L = 6,5\text{ km}$ lange Strecke des mit gleichmäßigen Zielweiten von $z = 50\text{ m}$ durchgeführten Nivellements der Landesaufnahme verbunden.

Aus der Länge L einer mit gleichmäßigen Zielweiten z nivellierten Strecke ergibt sich die Anzahl n der beobachteten Einzelhöhenunterschiede nach:

$$n = \frac{L}{2z},$$

und damit der mittlere Fehler M des Höhenunterschiedes der Strecke von der Länge L aus dem mittleren Fehler m eines Einzelhöhenunterschiedes nach Formel (30) zu:

$$M = \pm m\sqrt{n} = \pm m\sqrt{\frac{L}{2z}}.$$

Wird L in Kilometern genommen, so ist hiernach der mittlere Fehler m einer Strecke von 1 Kilometer:

$$m = \pm m\sqrt{\frac{1}{2z}}, \text{ danach:}$$

$$\frac{M}{m} = \frac{\pm m\sqrt{\frac{L}{2z}}}{\pm m\sqrt{\frac{1}{2z}}} = \sqrt{L} \text{ und somit:}$$

$$M = \pm m\sqrt{L}.$$

Der mittlere Fehler M einer mit gleichmäßigen Zielweiten nivellierten Strecke von L Kilometer Länge ist also gleich dem mittleren Fehler m einer Strecke von 1 Kilometer Länge multipliziert mit der Quadratwurzel aus der Länge L der Strecke.

Hiernach folgt der mittlere Fehler M_2 der $L = 6,5\text{ km}$ langen Strecke zwischen © 5478 und ○ G. B. mit dem nach den Veröffentlichungen der Landesaufnahme angenommenen mittleren Fehler $m = \pm 2,0\text{ mm}$ für 1 Kilometer zu:

$$M_2 = \pm m\sqrt{L} = \pm 2,0\sqrt{6,5} = \pm 5,1\text{ mm}.$$

3. Der Höhenunterschied zwischen ○ G. B. und © 2 beim Godesberger Hochreservoir kann nach angestellten Ermittlungen nivelliert werden

in 3 Aufstellungen mit Zielweiten von 50 m,
 " 6 " " " 25 m,
 und " 20 " " " 12 m.

Es können dasselbe Nivellirinstrument und dieselben Latten benutzt werden, wie bei den Nivellements zwischen © 5478 und © 1, so daß dieselben mittleren Fehler angesetzt werden können, wie unter Nr. 1 und ein konstanter Längenfehler der Latten nicht berücksichtigt zu werden braucht.

Demnach ergibt sich der mittlere Fehler m des aus einem einmaligen Nivellement folgenden Höhenunterschiedes zwischen ○ G. B. und © 2 wie unter Nr. 1 zu

$$m = \pm \sqrt{(1,2\sqrt{8})^2 + (0,9\sqrt{6})^2 + (0,6\sqrt{20})^2} = \pm 4,0 \text{ mm.}$$

Das Nivellement wird, um grobe Fehler auszuschließen, zweimal in gleicher Weise durchgeführt. Das arithmetische Mittel der Ergebnisse beider Messungen wird als endgültiger Höhenunterschied genommen, wonach dessen mittlerer Fehler M_2 nach Formel (32) sein wird:

$$M_2 = \pm \frac{1}{2} m \sqrt{2} = \pm \frac{1}{2} 4,0 \sqrt{2} = \pm 2,8 \text{ mm.}$$

4. Aus den mittleren Fehlern $M_1 = \pm 5,0 \text{ mm}$, $M_2 = \pm 5,1 \text{ mm}$, $M_3 = \pm 2,8 \text{ mm}$ der Höhenunterschiede zwischen © 1 und © 5478, © 5478 und ○ G. B., ○ G. B. und © 2 wird der mittlere Fehler M des Gesamthöhenunterschiedes zwischen © 1 und © 2 nach Formel (29) erhalten zu:

$$M = \pm \sqrt{M_1^2 + M_2^2 + M_3^2} = \pm \sqrt{5,0^2 + 5,1^2 + 2,8^2} = \pm 7,7 \text{ mm.}$$

Wird der voraussichtlich höchstens vorkommende Fehler nach der im § 8 gewonnenen Regel (27) gleich dem 4 fachen Betrage des mittleren Fehlers angenommen, so ergibt er sich zu: $4M = \pm 4 \cdot 7,7 = \pm 30,8 \text{ mm}$ oder rund zu: $\pm 3 \text{ Centimeter}$.

Beispiel 2: Für den Höhenunterschied Δh zweier Punkte P und P_1 ergibt sich

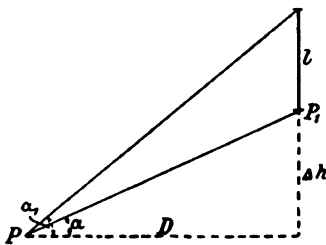


Fig. 4.

aus dem Höhenwinkel $\alpha = +2^\circ 16' 30''$ der Ziellinie nach dem Nullpunkte einer auf P_1 stehenden Latte und dem Höhenwinkel $\alpha_1 = +3^\circ 35' 15''$ der Ziellinie nach einer im Abstände $l = 4,000 \text{ m}$ vom Nullpunkte an der Latte angebrachten Zielscheibe:

$$\Delta h = D \operatorname{tg} \alpha, \quad | \quad \Delta h + l = D \operatorname{tg} \alpha_1,$$

$$\frac{\Delta h}{\Delta h + l} = \operatorname{tg} \alpha \cotg \alpha_1,$$

$$\Delta h = \frac{l}{\cotg \alpha \operatorname{tg} \alpha_1 - 1} = \frac{4,000}{\cotg (+2^\circ 16' 30'') \operatorname{tg} (+3^\circ 35' 15'') - 1} = +6,919 \text{ m.}$$

Aus dem mittleren Fehler $m_{\alpha} = \pm 8''$ oder $m_{\alpha} = \frac{1}{6} m_{\alpha'} = \pm 0,000039$ der beiden Höhenwinkel α und dem mittleren Fehler $m_l = \pm 0,2 \text{ mm} = \pm 0,0002 \text{ m}$ des Lattenstücks l ergibt sich dann der mittlere Fehler M des Höhenunterschiedes Δh mit den partiellen Differentialquotienten des Ausdrucks für Δh nach α , α_1 und l :

$$\frac{\partial \Delta h}{\partial l} = + \frac{1}{\cotg \alpha \operatorname{tg} \alpha_1 - 1} = + \frac{\Delta h}{l} = +1,73,$$

$$\frac{\partial \Delta h}{\partial \alpha} = + \frac{l}{(\cotg \alpha \operatorname{tg} \alpha_1 - 1)^2} \cdot \frac{\operatorname{tg} \alpha_1}{\sin^2 \alpha} = + \Delta h^2 \cdot \frac{\operatorname{tg} \alpha_1}{l \sin^2 \alpha} = +476,1,$$

$$\frac{\partial \Delta h}{\partial \alpha_1} = - \frac{l}{(\cotg \alpha \operatorname{tg} \alpha_1 - 1)^2} \cdot \frac{\cotg \alpha}{\cos^2 \alpha_1} = - \Delta h^2 \cdot \frac{\cotg \alpha}{l \cos^2 \alpha_1} = -302,4,$$

nach Formel (33) zu:

$$M = \pm \sqrt{(1,73 \cdot 0,0002)^2 + (476 \cdot 0,000\,039)^2 + (302 \cdot 0,000\,039)^2} = \pm 0,022 \text{ m.}$$

Beispiel 3: Bei einer Dreieckswinkelmessung werden zwei verschiedene Theodolite I und II verwendet. Der mittlere Fehler einer einmal in beiden Lagen des Fernrohrs beobachteten Richtung ist für den Theodoliten I: $m_I = \pm 1,5''$, für den Theodoliten II: $m_{II} = \pm 2,4''$. Es soll angegeben werden, wie oft die Beobachtungen der Winkel mit dem Theodoliten II wiederholt werden müssen, damit die Beobachtungsergebnisse ebenso genau werden, wie bei einer 8maligen Beobachtung der Winkel mit dem Theodoliten I, und wie groß das Gewicht und der mittlere Fehler der als arithmetisches Mittel aus sämtlichen Beobachtungsergebnissen gebildeten endgültigen Winkelwerthe ist. Hierbei ist das Gewicht einer einmaligen, in beiden Lagen des Fernrohrs ausgeführten Beobachtung eines Winkels mit dem Theodoliten I als Gewichtseinheit zu nehmen.

1. Ein Winkel w wird aus den beobachteten Richtungen r_l und r_r für den linken und den rechten Winkelschenkel erhalten nach:

$$w = r_r - r_l.$$

Somit wird der mittlere Fehler m_w eines Winkels aus dem mittleren Fehler m_r einer Richtung nach Formel (30) erhalten zu:

$$m_w = \pm m_r \sqrt{2}.$$

Hiernach finden wir als mittleren Fehler m der Gewichtseinheit oder eines einmal mit dem Theodoliten I in beiden Fernrohrlagen beobachteten Winkels:

$$m = \pm m_I \sqrt{2} = \pm 1,5 \sqrt{2} = \pm 2,1''$$

und als mittleren Fehler $m_{w_{II}}$ eines einmal mit dem Theodoliten II in beiden Fernrohrlagen beobachteten Winkels:

$$m_{w_{II}} = \pm m_{II} \sqrt{2} = \pm 2,4 \sqrt{2} = \pm 3,4''.$$

Die Gewichtskonstante $k = mm$ ist:

$$k = mm = 1,5^2 \cdot 2 = 4,5$$

und das Gewicht p_{II} eines mit dem Theodoliten II beobachteten Winkels nach Formel (34):

$$p_{II} = \frac{k}{m_{w_{II}}^2} = \frac{1,5^2 \cdot 2}{2,4^2 \cdot 2} = \frac{2,25}{5,76} = 0,39.$$

2. Der endgültige Werth W eines Winkels ergibt sich als arithmetisches Mittel aus n Beobachtungsergebnissen $w_1, w_2, w_3, \dots, w_n$ zu:

$$W = \frac{w_1 + w_2 + w_3 + \dots + w_n}{n},$$

und das Gewicht P des endgültigen Werthes W aus dem Gewichte p der Beobachtungsergebnisse nach Formel (44) zu:

$$\frac{1}{P} = \left(\frac{1}{n}\right)^2 \cdot n \cdot \frac{1}{p} = \frac{1}{np} \text{ oder } P = np.$$

Hiernach wird das Gewicht P_I der endgültigen Werthe W_I , die aus $n_I = 8$ mit dem Theodoliten I gewonnenen Beobachtungsergebnissen vom Gewichte $p = 1$ abgeleitet werden:

$$P_I = n_I p = 8 \cdot 1 = 8$$

und das Gewicht P_{II} der endgültigen Werthe W_{II} , die aus n_{II} mit dem Theodoliten II gewonnenen Beobachtungsergebnissen vom Gewichte $p_{II} = 0,39$ abgeleitet werden:

$$P_{II} = n_{II} p_{II} = n_{II} \cdot 0,39.$$

Soll nun, wie verlangt, die Genauigkeit der mit dem Theodoliten I und II gewonnenen Endergebnisse W_I und W_{II} gleich sein, so müssen auch die Gewichte $P_I = 8$ und $P_{II} = n_{II} \cdot 0,39$ gleich sein, oder es muß sein:

$$n_{II} \cdot 0,39 = 8 \text{ und } n_{II} = \frac{8}{0,39} = 20,5 \text{ oder rund } = 21,$$

wonach die Winkel 21 mal mit dem Theodoliten II beobachtet werden müssen, damit die Beobachtungsergebnisse ebenso genau werden, wie bei einer 8maligen Beobachtung der Winkel mit dem Theodoliten I.

Der mittlere Fehler M der endgültigen Werthe W_I und W_{II} ergibt sich aus dem mittleren Fehler m der Gewichtseinheit und den Gewichten $P_I = P_{II} = n_I = 8$ nach Formel (35) zu:

$$M = \pm m \sqrt{\frac{1}{n_I}} = \pm 2,1 \sqrt{\frac{1}{8}} = \pm 0,74''$$

oder aus dem mittleren Fehler $m_{w_{II}} = \pm 3,4''$, wenn wir den Beobachtungen mit dem Theodoliten II das Gewicht = 1 beilegen und demnach das Gewicht von W_{II} mit $n_{II} = 21$ einsetzen, zu:

$$M = \pm m_{w_{II}} \sqrt{\frac{1}{n_{II}}} = \pm 3,4 \sqrt{\frac{1}{21}} = \pm 0,74''.$$

Beispiel 4: Die Entfernung b eines auf dem rechten Rheinufer liegenden Punktes P_a von einem auf dem linken Rheinufer liegenden Punkte P_b soll durch Messungen am linken Rheinufer derart bestimmt werden, daß der mittlere Fehler m_b nicht größer als $\pm 0,04$ m wird.

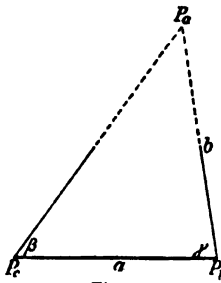


Fig. 5.

Der Punkt P_a kann von dem Punkte P_b und von einem rund 350 m von P_b entfernten Punkte P_c anvisiert werden. Zur Messung der Entfernung a zwischen P_b und P_c stehen Latten zur Verfügung, deren Länge nach Normalmaßstäben geprüft ist und mit denen die Entfernung a auf dem nahezu horizontalen Leinpfad so genau gemessen werden kann, daß der mittlere Fehler einer einmaligen Messung $m_a = \pm 0,004 \sqrt{a} = \pm 0,004 \sqrt{350} = \pm 0,075$ m sein wird. Zur Messung der Winkel β und γ auf P_c und P_b steht ein Theodolit zur Verfügung, für den der mittlere Fehler einer einmaligen Messung eines Winkels in beiden Fernrohrlagen festgestellt ist zu: $m'' = \pm 8''$ oder $m = \frac{1}{6} m'' = \pm 0,000\,039$. Die Winkel β und γ sind ungefähr bestimmt zu: $\beta = 52^\circ 20'$, $\gamma = 83^\circ 00'$.

Es soll angegeben werden, wie oft die Messung der Entfernung und der Winkel zu wiederholen ist, damit die verlangte Genauigkeit erreicht wird.

Die Entfernung b wird erhalten zu:

$$b = a \frac{\sin \beta}{\sin(\beta + \gamma)} = 350 \cdot \frac{\sin 52^\circ 20'}{\sin 135^\circ 20'} = 350 \cdot \frac{0,792}{0,703} = 350 \cdot 1,13 = 396 \text{ m.}$$

Die zur Anwendung der Formel (33) für die Berechnung des mittleren Fehlers m_b der Entfernung b erforderlichen Zahlenwerthe der Differenzialquotienten ergeben sich wie folgt:

$$\begin{aligned} \frac{\partial b}{\partial a} &= \frac{\sin \beta}{\sin(\beta + \gamma)} = \frac{\sin 52^\circ 20'}{\sin 135^\circ 20'} = \frac{0,792}{0,703} = 1,13, \\ \frac{\partial b}{\partial \beta} &= a \cdot \frac{\sin(\beta + \gamma) \cos \beta - \sin \beta \cos(\beta + \gamma)}{\sin^2(\beta + \gamma)} \\ &= a \frac{\sin \gamma}{\sin^2(\beta + \gamma)} = a \frac{\sin 83^\circ 00'}{(\sin 135^\circ 20')^2} = 350 \frac{0,993}{0,703^2} = 704, \\ \frac{\partial b}{\partial \gamma} &= -a \frac{\sin \beta}{\sin^2(\beta + \gamma)} \cos(\beta + \gamma) = -b \cot \gamma (\beta + \gamma) = \\ &= -396 \cdot \cot 135^\circ 20' = +396 \cdot 1,012 = 401. \end{aligned}$$

Wird die Messung der Entfernung a n_a mal ausgeführt und wird das arithmetische Mittel der n_a Messungsergebnisse als endgültiger Werth von a angenommen, so wird der mittlere Fehler dieses Werthes nach Formel (32):

$$\pm \frac{1}{n_a} m_a \sqrt{n_a} = \pm m_a \sqrt{\frac{1}{n_a}} = \pm 0,075 \sqrt{\frac{1}{n_a}}$$

sein. Ebenso wird, wenn die Winkel β und γ n mal gemessen werden und die arithmetischen Mittel der n Messungsergebnisse als endgültige Werthe der Winkel angenommen werden, der mittlere Fehler dieser Werthe $\pm m \sqrt{\frac{1}{n}} = \pm 0,000\,039 \sqrt{\frac{1}{n}}$ sein. Danach ergibt sich der mittlere Fehler m_b der Entfernung b nach Formel (33) wie folgt:

$$\begin{aligned} m_b &= \pm \sqrt{\left(1,13 \cdot 0,075 \sqrt{\frac{1}{n_a}}\right)^2 + \left(704 \cdot 0,000\,039 \sqrt{\frac{1}{n}}\right)^2 + \left(401 \cdot 0,000\,039 \sqrt{\frac{1}{n}}\right)^2} \\ &= \pm \sqrt{0,007\,18 \frac{1}{n_a} + 0,001\,00 \frac{1}{n}} \end{aligned}$$

Der mittlere Fehler m_b soll nicht gröfser als $\pm 0,04^m$ sein. Setzen wir den Werth $0,04$ für m_b in die obige Gleichung ein und quadrieren, so erhalten wir:

$$0,0016 = 0,007\,18 \frac{1}{n_a} + 0,001\,00 \frac{1}{n}.$$

Nach dieser Gleichung können n_a und n festgesetzt werden. Wird bestimmt, dafs die Entfernung a und die Winkel β und γ gleich oft gemessen werden sollen, dafs also $n_a = n$ sein soll, so folgt aus obiger Gleichung, dafs die Messungen

$$n_a = n = \frac{0,007\,18 + 0,001\,00}{0,0016} = 5 \text{ mal auszuführen sind.}$$

Würde bestimmt, dafs die Entfernung a $n_a = 4$ mal gemessen werden solle, so würde der aus dem mittleren Fehler des endgültigen Werthes von a herührende Theilbetrag $0,007\,18 \frac{1}{n_a}$ des Quadrates des mittleren Fehlers m_b der Entfernung b gleich $0,007\,18 \frac{1}{4} = 0,0018$, also bereits gröfser als der für m_b^2 festgesetzte Betrag $0,0016$. Demnach wird also m_b nur dann nicht gröfser als $\pm 0,04^m$, wenn die Entfernung a mindestens 5 mal gemessen wird.

Beispiel 5: 1. Die Geschwindigkeit v des Wassers in einer Sekunde wird aus der Anzahl t der Touren, die ein Woltmannscher Flügel in der Zeit z macht und aus den Konstanten α und β des Flügels erhalten nach:

$$v = \alpha + \beta \frac{t}{z}.$$

Hieraus folgt für den mittleren Fehler m_v der Geschwindigkeit v nach Formel (33):

$$m_v = \pm \sqrt{m_\alpha^2 + \left(\frac{t}{z} m_\beta\right)^2 + \left(\frac{\beta}{z} m_t\right)^2 + \left(\beta \frac{t}{z^2} m_z\right)^2}.$$

Ist $\alpha = +0,025$, $\beta = +0,278$, $t = 100$, $z = 22,2''$, also

$$v = +0,025 + 0,278 \frac{100}{22,2} = 1,277^m,$$

und $m_\alpha = \pm 0,00\,47$, $m_\beta = \pm 0,00\,108$, $m_t = 0$, $m_z = \pm 1,3''$, so wird:

$$\begin{aligned} m_v &= \pm \sqrt{0,00\,47^2 + \left(\frac{100}{22,2} 0,00\,108\right)^2 + \left(\frac{0,278}{22,2} \cdot 0,0\right)^2 + \left(0,278 \frac{100}{22,2^2} 1,3\right)^2} \\ &= \pm \sqrt{0,00\,00\,22 + 0,00\,00\,24 + 0,0 + 0,00\,53\,73} = \pm 0,074^m. \end{aligned}$$

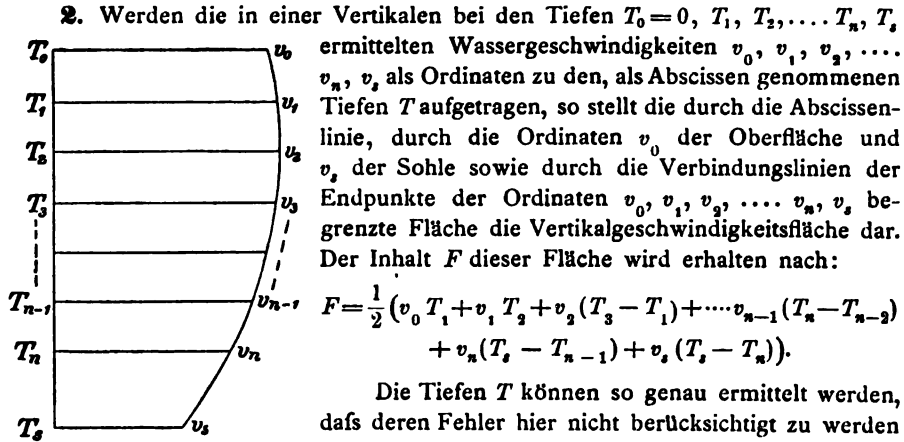


Fig. 6.

Die Tiefen T können so genau ermittelt werden, daß deren Fehler hier nicht berücksichtigt zu werden brauchen. Wird dann als mittlerer Fehler m_v der Geschwindigkeiten ein den Geschwindigkeiten $v_0, v_1, v_2, \dots, v_n, v_s$ entsprechender Mittelwerth genommen, so ergibt sich für den mittleren Fehler m_F der Vertikalgeschwindigkeitsfläche nach Formel (31):

$$m_F = \pm \frac{1}{2} m_v \sqrt{T_1^2 + T_2^2 + (T_3 - T_1)^2 + \dots + (T_n - T_{n-2})^2 + (T_s - T_{n-1})^2 + (T_s - T_n)^2}$$

Die Vertikalgeschwindigkeitsfläche F ergibt sich für:

$$v_0 = 0,786, \quad T_1 = 0,10, \quad v_1 = 0,781, \quad T_2 = 0,20, \quad v_2 = 0,739, \quad T_3 = 0,30, \quad v_s = 0,719, \\ T_4 = 0,45, \quad v_4 = 0,581, \quad v_s = 0,305, \quad T_s = 0,63 \text{ zu:}$$

$$F = \frac{1}{2} (0,786 \cdot 0,1 + 0,781 \cdot 0,2 + 0,739 \cdot 0,2 + 0,719 \cdot 0,25 + 0,581 \cdot 0,33 + 0,305 \cdot 0,18) \\ = 0,405 \text{ qm}$$

und ihr mittlerer Fehler m_F mit $m_v = \pm 0,066 \text{ m}$ zu:

$$m_F = \pm \frac{1}{2} 0,066 \sqrt{0,1^2 + 0,2^2 + 0,2^2 + 0,25^2 + 0,33^2 + 0,18^2} = \pm 0,018 \text{ qm}.$$

3. Aus der Vertikalgeschwindigkeitsfläche F und der Sohlentiefe T_s ergibt sich die mittlere Vertikalgeschwindigkeit V nach:

$$V = \frac{F}{T_s}$$

und somit der mittlere Fehler m_V der mittleren Vertikalgeschwindigkeit nach Formel (28):

$$m_V = \frac{1}{T_s} m_F.$$

Für obiges Beispiel wird:

$$V = \frac{0,405}{0,63} = 0,643 \text{ m} \text{ und } m_V = \pm \frac{1}{0,63} 0,018 = \pm 0,029 \text{ m}.$$

4. Der Flächeninhalt f_n eines einzelnen Streifens des Querprofils, in dessen vertikaler Mittellinie die Geschwindigkeitsmessung ausgeführt wird, ergibt sich aus der Breite b_n des Streifens und aus den Tiefen T_{n-1} und T_n an den Grenzen des Streifens nach:

$$f_n = \frac{1}{2} b_n (T_{n-1} + T_n).$$

Die Breite b_n des Streifens kann so genau ermittelt werden, daß ihr mittlerer Fehler $m_b = 0$ genommen werden kann. Dann ergibt sich für den mittleren Fehler m_f der Fläche aus dem mittleren Fehler m_T der Tiefen T nach Formel (32):

$$m_f = \pm \frac{1}{2} b_n m_T \sqrt{2} = \pm \frac{1}{\sqrt{2}} b_n m_T.$$

Ferner wird die Wassermenge q_n , die in der Sekunde durch einen einzelnen Querprofilstreifen fließt, aus der Fläche f_n des Streifens und aus der mittleren Vertikalgeschwindigkeit V_n erhalten nach:

$$q_n = f_n V_n$$

und der mittlere Fehler m_q der Wassermenge q_n aus dem mittleren Fehler m_f der Fläche f_n und dem mittleren Fehler m_v der Geschwindigkeit V nach Formel (33) zu:

$$m_q = \pm \sqrt{(V_n m_f)^2 + (f_n m_v)^2}.$$

Die Gesamtwassermenge Q , die in einer Sekunde durch das ganze Querprofil fließt, ist gleich der Summe der durch die einzelnen Querprofilstreifen fließenden Wassermengen q_n und demnach der mittlere Fehler m_q der Gesamtwassermenge Q nach Formel (29) gleich der Quadratwurzel aus der Summe der Quadrate der mittleren Fehler m_q der einzelnen Wassermengen m_q .

Hiernach wird die Wassermenge Q , die in einer Sekunde durch das, bereits im § 9, Nr. 5 behandelte Querprofil fließt, und ihr mittlerer Fehler m_q wie folgt erhalten:

Nr.	Breite b .	Tiefe T .	Fläche f .	Ge- schwindig- keit V .	Wasser- menge q .	Mittler Fehler		$(V m_f)^2$.	$(f m_v)^2$.
						m_f .	m_v .		
0		0,00				\pm	\pm		
1	3,6	0,40	0,72	0,182	0,131	0,090	0,040	0,00 027	0,00 083
2	2,5	0,57	1,21	0,438	0,530	0,089	0,035	152	180
3	2,5	0,72	1,61	0,643	1,035	0,089	0,029	327	218
4	2,5	0,82	1,92	0,810	1,555	0,089	0,027	520	268
5	2,5	0,85	2,09	1,036	2,165	0,089	0,024	850	252
6	2,5	0,85	2,12	1,157	2,453	0,089	0,023	0,01 061	238
7	2,5	0,78	2,04	1,019	2,079	0,089	0,025	0,00 823	260
8	2,5	0,67	1,81	0,794	1,437	0,089	0,028	500	257
9	2,5	0,55	1,52	0,779	1,184	0,089	0,030	480	208
10	2,5	0,45	1,25	0,550	0,688	0,089	0,032	240	160
11	2,5	0,26	0,89	0,400	0,356	0,089	0,036	127	102
12	3,2	0,00	0,42	0,140	0,059	0,080	0,045	012	036
$F = 17,60 \text{qm}$				$Q = 13,672 \text{cbm}$		$m_Q^2 = 0,07381$			
						$m_Q = \pm 0,272 \text{cbm}$			

Der mittlere Fehler m_T der Sohlentiefe T ist, wie im § 9, Nr. 5, zu: $\pm 0,05 \text{m}$ genommen. Die mittleren Fehler m_v ergeben sich, wie unter Nr. 2 und 3 durch ein Beispiel erläutert ist.

Beispiel 6: 1. Der mittlere Profilradius r eines Durchflußprofils ergibt sich aus der Querprofilfläche und dem benetzten Umfange p nach:

$$r = \frac{F}{p},$$

woraus für die Berechnung des mittleren Fehlers m_r des Profilradius r aus dem mittleren Fehler m_F der Fläche F und dem mittleren Fehler m_p des benetzten Umfanges p nach Formel (33) folgt:

$$m_r = \pm \sqrt{\left(\frac{1}{p} m_F\right)^2 + \left(\frac{F}{p^2} m_p\right)^2}.$$

In dem im § 9, Nr. 5 behandelten Beispiele ist $F = 17,61 \text{ qm}$, $p = 31,8$, also:

$$r = \frac{17,61}{31,8} = 0,554.$$

Ferner ist: $m_F = \pm 0,43 \text{ qm}$, $m_p = \pm 0,05 \text{ m}$ und somit

$$m_r = \pm \sqrt{\left(\frac{1}{31,8} 0,43\right)^2 + \left(\frac{17,6}{31,8^2} 0,05\right)^2} = \pm 0,0135.$$

2. Nach den Formeln von Ganguillet u. Kutter wird die mittlere Wassergeschwindigkeit V erhalten aus den Konstanten α und β , dem Profilradius r und dem relativen Gefälle τ nach:

$$V = \left(\alpha - \frac{\alpha \beta}{\sqrt{r} + \beta} \right) \sqrt{r \tau}.$$

Für $\alpha = 100$, $\beta = 2,44$, $r = 0,554$, $\tau = 0,000231$ wird:

$$V = \left(100 - \frac{100 \cdot 2,44}{\sqrt{0,554} + 2,44} \right) \sqrt{0,554 \cdot 0,000231} = 0,263 \text{ m}.$$

Differenzieren wir den Ausdruck für V nach α , β , r und τ und setzen in die sich ergebenden Differenzialquotienten gleich die Zahlenwerthe ein, so erhalten wir:

$$\frac{\partial V}{\partial \alpha} = \left(1 - \frac{\beta}{\sqrt{r} + \beta} \right) \sqrt{r \tau} = \frac{V}{\alpha} = \frac{0,263}{100} = 0,00263,$$

$$\frac{\partial V}{\partial \beta} = -\sqrt{r \tau} \frac{(\sqrt{r} + \beta) \alpha - \alpha \beta}{(\sqrt{r} + \beta)^2} = -\frac{\alpha r \sqrt{\tau}}{(\sqrt{r} + \beta)^2} = \frac{100 \cdot 0,554 \sqrt{0,000231}}{(\sqrt{0,554} + 2,44)^2} = 0,0830,$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial V}{\partial r} &= \alpha \sqrt{\tau} \frac{1}{2 \sqrt{r}} - \alpha \beta \sqrt{\tau} \frac{(\sqrt{r} + \beta) \frac{1}{2 \sqrt{r}} - \sqrt{r} \frac{1}{2 \sqrt{r}}}{(\sqrt{r} + \beta)^2} = \alpha \sqrt{\tau} \frac{1}{2 \sqrt{r}} \left(1 - \frac{\beta^2}{(\sqrt{r} + \beta)^2} \right) \\ &= \frac{1}{2} \alpha \sqrt{\tau} \left(\frac{\sqrt{r} + 2\beta}{(\sqrt{r} + \beta)^2} \right) = \frac{1}{2} 100 \sqrt{0,000231} \left(\frac{\sqrt{0,554} + 4,88}{(\sqrt{0,554} + 2,44)^2} \right) = 0,421, \end{aligned}$$

$$\frac{\partial V}{\partial \tau} = \left(\alpha - \frac{\alpha \beta}{\sqrt{r} + \beta} \right) \sqrt{r} \frac{1}{2 \sqrt{\tau}} = \frac{V}{2 \tau} = \frac{0,263}{0,000462} = 569.$$

Mit diesen Zahlenwerthen der Differenzialquotienten ergibt sich der mittlere Fehler m_V der mittleren Geschwindigkeit aus den mittleren Fehlern $m_\alpha = 0,0$, $m_\beta = \pm 0,25$ der Konstanten α und β , $m_r = \pm 0,0135$ des mittleren Profilradius r und $m_\tau = \pm 0,00005$ des relativen Gefälles τ nach Formel (33) zu:

$$\begin{aligned} m_V &= \pm \sqrt{(0,00263 \cdot m_\alpha)^2 + (0,0830 \cdot m_\beta)^2 + (0,421 \cdot m_r)^2 + (569 \cdot m_\tau)^2} \\ &= \pm \sqrt{(0,00263 \cdot 0,0)^2 + (0,0830 \cdot 0,25)^2 + (0,421 \cdot 0,0135)^2 + (569 \cdot 0,00005)^2} \\ &= \pm \sqrt{0,0 + 0,000431 + 0,000032 + 0,000809} = \pm 0,036 \text{ m}. \end{aligned}$$

3. Die in einer Sekunde durch das Profil fließende Wassermenge Q ergibt sich nach:

$$Q = F V,$$

und der mittlere Fehler m_Q nach:

$$m_Q = \pm \sqrt{(V m_F)^2 + (F m_V)^2},$$

wonach sich mit den bisher erhaltenen Zahlenwerthen ergibt:

$$Q = 17,61 \cdot 0,263 = 4,631 \text{ cbm},$$

$$m_Q = \pm \sqrt{(0,263 \cdot 0,43)^2 + (17,6 \cdot 0,036)^2} = \pm 0,644 \text{ cbm}.$$

II. THEIL.

Methode der kleinsten Quadrate.

I. Abschnitt.

Einleitung.

§ 12. Die zu lösenden Aufgaben.

1. Im I. Theil haben wir uns mit der Theorie der Beobachtungsfehler beschäftigt und haben auf Grund einer allgemeinen Hypothese Regeln und Formeln aufgestellt für die Beobachtungsfehler. Wir haben insbesondere einfache Maße für die Genauigkeit unserer Beobachtungsergebnisse und der durch Rechnung aus den Beobachtungsergebnissen abgeleiteten Größen unter der Bezeichnung des wahrscheinlichen, des mittleren und des durchschnittlichen Fehlers festgestellt und haben sodann gezeigt, wie diese Genauigkeitsmaße aus vorliegenden Beobachtungsfehlern abzuleiten sind. Ferner haben wir noch durch Einführung der Gewichte einen weiteren Ausdruck für die Werthschätzung unserer Beobachtungsergebnisse gewonnen. Endlich haben wir gezeigt, wie nach Bestimmung der Genauigkeit bestimmter Beobachtungen für weitere unter gleichen Verhältnissen zur Ausführung gelangende Beobachtungen eine Grenze festgesetzt werden kann, die die Beobachtungsfehler nicht überschreiten sollen.

2. Unsere Beobachtungen haben nun aber in der Regel nicht den Zweck, nur ein Maß für die Genauigkeit der Beobachtungsergebnisse zu liefern oder danach Fehlergrenzen für weitere Beobachtungen zu bestimmen. Vielmehr haben sie meistens in erster Linie den Zweck, möglichst zuverlässige und genaue Werthe für die beobachteten Größen oder andere mit den beobachteten Größen in bestimmter Beziehung stehende Größen zu erlangen. Dementsprechend haben wir nun die Aufgabe zu lösen, aus den Ergebnissen unserer Beobachtungen möglichst zuverlässige und genaue Werthe für die zu bestimmenden Größen abzuleiten.

Wie bereits besprochen, sind die Beobachtungsergebnisse immer mit unvermeidlichen Fehlern behaftet, auch wenn wir unsere Beobachtungen so sorgfältig ausführen wie nur möglich. Diese Fehler übertragen sich auch auf alle Werthe, die aus den Beobachtungsergebnissen abgeleitet werden. Deshalb können

wir die fehlerfreien wahren Werthe für die zu bestimmenden Größen nicht erlangen, vielmehr müssen wir uns damit begnügen, aus den vorliegenden mit unvermeidlichen Fehlern behafteten Beobachtungsergebnissen die wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen abzuleiten.

Demnach ist die erste von uns zu lösende Aufgabe, nach den vorliegenden Beobachtungsergebnissen die wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen oder anderer mit den beobachteten Größen in bestimmter Beziehung stehender Größen zu ermitteln.

3. Durch Vergleichung der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen, oder der diesen entsprechenden Werthe der beobachteten Größen mit den vorliegenden Beobachtungsergebnissen erhalten wir dann aber auch nicht die wahren Werthe der Beobachtungsfehler, sondern die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler.

Die bis jetzt aufgestellten Formeln für die Berechnung der als Genauigkeitsmaße dienenden Größen gelten aber nur für die wahren Werthe der Beobachtungsfehler.

Daher ist die zweite von uns zu lösende Aufgabe, aus den wahrscheinlichsten Werthen der Beobachtungsfehler ein Maß für die Genauigkeit der vorliegenden Beobachtungsergebnisse und der aus den Beobachtungsergebnissen abgeleiteten Größen zu bestimmen.

Als Genauigkeitsmaße nehmen wir im folgenden ausschließlich den mittleren Fehler, weil er in einfachster Beziehung zu den in den Rechnungen vielfach zu benutzenden Gewichten steht und weil wir, wenn es nötig sein sollte, den durchschnittlichen Fehler d und den wahrscheinlichen Fehler w am besten nach den Formeln (17) und (18) aus dem mittleren Fehler berechnen können.

4. Die sich durch die Lösung unserer Aufgaben ergebenden Rechenverfahren finden nur Anwendung, wenn mehr Beobachtungsergebnisse vorliegen, als zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der gesuchten Größen notwendig sind, wenn also überschüssige Beobachtungsergebnisse vorliegen.

Liegen weniger Beobachtungsergebnisse vor, als zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der gesuchten Größen notwendig sind, so ergeben sich aus den Beobachtungsergebnissen überhaupt keine bestimmten Werthe der gesuchten Größen.

Liegen grade so viele Beobachtungsergebnisse vor, wie zur einfachen nicht versicherten Bestimmung der gesuchten Größen notwendig sind, so ergeben sich aus den Beobachtungsergebnissen zwar bestimmte Werthe der gesuchten Größen; diese Werthe können dann aber ohne Anwendung des im folgenden entwickelten Verfahrens gefunden werden.

§ 13. Grundsätze für die Lösung der ersten Aufgabe.

1. Bei der Lösung der im § 12 bezeichneten ersten Aufgabe, aus den vorliegenden Beobachtungsergebnissen die wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen oder anderer mit den beobachteten Größen in bestimmter Beziehung stehender Größen zu ermitteln, gehen wir von den Grundsätzen aus:

1. die gesuchten Größen als einheitliches Endergebnis aus sämtlichen vorliegenden Bestimmungen derart zu gewinnen, daß jedes Beobachtungsergebnis seinem Gewichte entsprechend berücksichtigt wird, und

2. die gesuchten Größen so zu bestimmen oder die Fehler der Beobachtungsergebnisse so auszugleichen, daß die Quadratsumme der auf die Gewichtseinheit zurückgeführten wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler ein Minimum wird.

2. Für den ersten der beiden aufgestellten Grundsätze sei angeführt:

Wir wollen solche Werthe für die zu bestimmenden Größen ermitteln, die den wahren Werthen möglichst nahe kommen; wir wollen also mit dem Endergebnis unserer Arbeiten der Wahrheit so gut wie möglich entsprechen. Alle Beobachtungsergebnisse und alle sonstigen Bestimmungen sind nun Zeugnisse für die Wahrheit; und deshalb werden wir der Wahrheit um so besser entsprechen, je mehr Zeugnisse wir einheitlich zusammenfassen und je richtiger wir ungleich zuverlässige Zeugnisse in dem einheitlichen Endergebnis ihrem Gewichte nach berücksichtigen.

Die Aufserachtlassung unseres ersten Grundsatzes ist vielfach die Hauptursache davon, daß aus den Beobachtungsergebnissen kein befriedigendes Endergebnis gewonnen wird. Besonders ist dies der Fall bei dem in der Praxis früher üblichen Verfahren, von einer Reihe vorliegender Beobachtungsergebnisse eine Anzahl möglichst gut übereinstimmender Beobachtungsergebnisse auszuwählen und nur diese zur Feststellung des Endergebnisses zu benutzen. Dies Verfahren beruht auf der Annahme, daß die zufällige Übereinstimmung einiger Beobachtungsergebnisse ein so sicheres Kennzeichen für ihre Zuverlässigkeit ist, daß demgegenüber alle mehr abweichenden Beobachtungsergebnisse unberücksichtigt bleiben können. Diese Annahme kann aber weder durch die Theorie noch durch günstigen praktischen Erfolg begründet werden; vielmehr haben gerade die mit dieser Annahme gemachten schlechten Erfahrungen in erster Linie dazu geführt, das nachfolgend darzustellende Rechnungsverfahren immer mehr in die Praxis einzuführen. Auch das Vorgehen, unseren ersten Grundsatz zwar anzuerkennen, aber nach dem Erfolg diejenigen Beobachtungsergebnisse ganz auszuschließen oder mit vermindertem Gewichte anzusetzen, die bei der rechnerischen Verwerthung der Beobachtungsergebnisse ungewöhnlich große Fehler aufweisen, ist in der Regel von den verderblichsten Folgen begleitet; denn durch die Ausschließung oder Gewichtsverminderung wird in der Regel nur eine Verschlechterung des Endergebnisses erzielt. Nur wenn bestimmte Thatsachen voraus bekannt sind, die einen Verdacht gegen ein Beobachtungsergebnis sicher begründen, oder wenn durch sorgfältige Nachmessung die Unrichtigkeit eines Beobachtungsergebnisses sicher erwiesen ist, darf die Ausschließung des Beobachtungsergebnisses oder die Verminderung seines Gewichtes erfolgen. »Jede Beobachtung, die nicht einen protokollarischen Verdachtsgrund gegen sich hat, habe ich als einen Zeugen für die Wahrheit zu betrachten, und ebenso wenig wie ich einen Zeugen torquieren darf, bis er sagt, was ich gesagt haben will, ebenso wenig darf ich auch ohne weiteres sein Zeugnis verwerfen, weil es von den übrigen bedeutend abweicht.«*)

Zur weiteren Erläuterung des vorstehenden seien noch zwei Beispiele angeführt:

Bei der Berechnung der geographischen Koordinaten der trigonometrischen Punkte III. Ordnung einer weit ausgedehnten Triangulation wurden im Anschluß an das Dreiecksnetz I. und II. Ordnung zunächst für die Dreiecksseiten die Azimuthe und Längen in der Weise bestimmt, daß dafür zwei möglichst gut übereinstimmende Ergebnisse gesucht, und das arithmetische Mittel aus diesen beiden

*) Gerling, »Die Ausgleichungs-Rechnungen der praktischen Geometrie.« Seite 68.

Ergebnissen als Endergebnis genommen wurde. Sodann wurden aus den so erlangten Azimuthen und Längen zwei Werthe für die geographischen Koordinaten eines jeden Punktes berechnet. Stimmt diese beiden Werthe genügend überein, so wurde das arithmetische Mittel aus beiden Werthen als Endergebnis genommen; stimmten sie nicht genügend überein, so wurden weitere Werthe der Koordinaten aus anderen Azimuthen und Längen berechnet, bis sich zwei genügend übereinstimmende Werthe fanden, deren Mittel das Endergebnis bilden konnte. Als später aus den geographischen Koordinaten rechtwinklig sphärische Koordinaten abgeleitet, dann zur Kontrolle aus diesen Koordinaten die Richtungen und Längen der Dreiecksseiten berechnet und mit den direkt aus den Beobachtungsergebnissen gewonnenen Richtungen und Längen verglichen wurden, ergaben sich viele Abweichungen, die weit über das zulässige Maß hinausgingen. Durch eine unseren Grundsätzen entsprechende Neuberechnung der rechtwinkligen Koordinaten wurde ein durchaus befriedigender Anschluß an die Beobachtungsergebnisse erzielt und damit zugleich erwiesen, daß nur das unzweckmäßige Verfahren bei der ersten Berechnung die Ursache der Unbrauchbarkeit der Endergebnisse war.

Bei einer zweiten umfangreichen Triangulation wurden die Winkel im Dreiecksnetze I. und II. Ordnung mit einem alten, großen, aber wenig zuverlässigen Theodoliten nach der Repetitionsmethode beobachtet. Die jedenfalls für das benutzte Instrument nicht geeignete Winkelmessungsmethode, vielleicht auch nicht genügende Sorgfalt bei der für den Erfolg einer jeden Triangulation in erster Linie mitbestimmenden Festlegung der Signale und Beobachtungsstandpunkte gegen das Centrum der Stationen führte dazu, daß bereits bei der Berechnung des Dreiecksnetzes I. Ordnung Fehler hervortraten, die weit über die bei den Dreiecksnetzen IV. Ordnung zulässigen Fehler hinausgingen. Es wurden nun alle die Richtungen ausgeschlossen, bei denen die großen Fehler hervortraten und es wurde eine zweite Berechnung durchgeführt, die ein scheinbar gutes Endergebnis lieferte. Je weiter aber die Rechnung durch das Dreiecksnetz II., III. und IV. Ordnung fortgeführt wurde, desto größer wurden die hervortretenden Fehler und desto mehr Richtungen mußten ausgeschlossen werden, um zu einem leidlichen Abschluß zu gelangen. In der Revisionsinstanz wurde darauf die ganze Rechnung verworfen und eine neue Berechnung mit Benutzung sämtlicher Beobachtungsergebnisse angeordnet. Der Erfolg rechtfertigte diese Maßregel vollständig; während in dem Dreiecksnetze I. Ordnung die großen Fehler bestehen blieben, nahmen die Fehler bei der fortschreitenden Rechnung immer mehr ab, so daß sie im Dreiecksnetze IV. Ordnung durchweg innerhalb der zulässigen Grenzen blieben und somit die für die anzuschließenden Detailmessungen in erster Linie wichtige gegenseitig richtige Lage der benachbarten trigonometrischen Punkte gewährleistet war.

3. Die uneingeschränkte Durchführung unseres ersten Grundsatzes kann nun aber unter Umständen doch unzweckmäßig sein, einmal weil der dadurch bedingte Arbeitsaufwand in keinem richtigen Verhältnis zu dem Nutzen stehen kann, und sodann auch, weil sachliche in der Art der vorliegenden Aufgabe liegende Bedenken dagegen obwalten können.

Wenn beispielsweise ein trigonometrisches Netz niederer Ordnung von einiger Ausdehnung zu berechnen ist, so würde es einen ganz ungerechtfertigt hohen Arbeitsaufwand verursachen, wenn die zusammenhängenden Teile des Netzes in ihrem ganzen Umfange einheitlich behandelt würden. Vielmehr ist es in diesem Falle

und in ähnlichen Fällen durchaus berechtigt, unsern Grundsatz mit der Einschränkung anzuwenden, daß eine Zerlegung des Netzes in kleinere einfach zu berechnende Teile ausgeführt wird und daß nur die zur Bestimmung dieser kleinen Netztheile, bezw. einzelner trigonometrischer Punkte vorliegenden Beobachtungsergebnisse je für sich zu einem einheitlichen Endergebnis zusammengefaßt werden.

Wenn ferner beispielsweise die Beobachtungsergebnisse vorliegen zur Bestimmung der Verbesserungen, die den Ablesungen an einem Federbarometer beizufügen sind, um daraus brauchbare Werthe für die Größe des Luftdrucks zu erhalten, so wird es in der Regel sachlich nicht gerechtfertigt sein, sämtliche vorliegende Beobachtungsergebnisse zusammenzufassen und sie als ein einheitliches Ganzes zur Berechnung der gesuchten Verbesserungen zu benutzen; denn die Beobachtungen, die zur Bestimmung der einzelnen Verbesserungen vorgenommen werden, finden in der Regel unter ganz verschiedenartigen Umständen statt, so daß nur die getrennte Behandlung der verschiedenen Beobachtungsreihen ein brauchbares Endergebnis erwarten läßt.

4. Die nach unserm ersten Grundsatz zu berücksichtigenden Gewichte der Beobachtungsergebnisse müssen nach den dafür im I. Teil gegebenen Sätzen und Formeln ermittelt werden. Die Änderung der so ermittelten Gewichte behufs schätzungsweiser Berücksichtigung aller Nebenumstände, die die Beobachtungsergebnisse allenfalls beeinflussen haben könnten, ist in der Regel weit mehr schädlich als nützlich. Geringere Gewichtsunterschiede können bei den Aufgaben, die wir hier vorzugsweise ins Auge fassen, ganz unbedenklich vernachlässigt werden. Das Bestreben, alle unbedeutenden Nebenumstände in den Gewichten zum Ausdruck zu bringen, führt, wie oft beobachtet werden kann, zu einer sich meistens sehr rasch steigernden krankhaften Sucht, alles weniger gut erscheinende durch Gewichtsannahmen gut zu machen und zu einer durchaus nutzlosen Erschwerung aller Rechnungen.

5. Nach dem zweiten Grundsatz, die gesuchten Größen so zu bestimmen oder die hervortretenden Fehler so auszugleichen, daß die Quadratsumme der auf die Gewichtseinheit zurückgeführten wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler ein Minimum wird, führt das nachfolgend darzustellende Rechnungsverfahren die Bezeichnung **Methode der kleinsten Quadrate** oder **Ausgleichungsrechnung nach der Methode der kleinsten Quadrate**.

Dieser Grundsatz ist gewissermaßen willkürlich gewählt, aber er ist zweckmäßig gewählt. Wir müssen ohne weiteres anerkennen, daß die Werthe der gesuchten Größen die besten sind, denen solche Werthe der beobachteten Größen entsprechen, die möglichst wenig von den thatsächlich vorliegenden Beobachtungsergebnissen abweichen, die also möglichst kleine Werthe der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler liefern. Solche Werthe der gesuchten Größen können wir auf verschiedene Weise finden, z. B. indem wir davon ausgehen, die Summe der absoluten Werthe der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler möglichst klein zu machen, oder die Summe der zweiten, vierten oder irgend einer andern Potenz der Beobachtungsfehler möglichst klein zu machen. Wir können auch keinen strengen Beweis dafür führen, daß wir nicht auf eine andere Weise im gegebenen Falle etwas besseres erreichen, als dadurch, daß wir die Quadratsumme der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler möglichst klein machen. Wir können aber wohl behaupten, daß wir auf letztere Weise Ergebnisse erhalten, die sich den Beobachtungsergebnissen gut anpassen und daß wir diese Ergebnisse in einfachster und

elegantester Weise erhalten. Ferner können wir noch für unsern zweiten Grundsatz anführen, daß das Prinzip der kleinsten Quadratsumme auch dem alten Grundsatz entspricht, das einfache arithmetische Mittel der vorliegenden Beobachtungsergebnisse als den wahrscheinlichsten Werth der gesuchten GröÙe anzunehmen, wenn die zur Bestimmung der letzteren ausgeführten Beobachtungen gleich genau und unabhängig von einander sind.

6. Bei Besprechung der Gewichte im § 10 haben wir klargelegt, daß die Gewichtszahlen uns anzeigen, wie oft wir die GröÙen für die die Gewichte gelten, in der Rechnung zu berücksichtigen haben, um sie ihrem Genauigkeitswerthe entsprechend richtig zu verwerthen. Demgemäß müssen wir bei Bildung der Quadratsumme auch die Quadrate der wahrscheinlichsten Fehler $v_1, v_2, v_3, \dots v_n$ der Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots \lambda_n$ so oft ansetzen, wie die Gewichtszahlen $p_1, p_2, p_3, \dots p_n$ anzeigen, wonach wir also auch die Quadratsumme $p_1 v_1 v_1 + p_2 v_2 v_2 + p_3 v_3 v_3 + \dots p_n v_n v_n = [p v v]$ zu einem Minimum machen müssen. Diese Quadratsumme erhalten wir aber auch, indem wir die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler $v_1, v_2, v_3, \dots v_n$ durch Multiplikation mit $\sqrt{p_1}, \sqrt{p_2}, \sqrt{p_3}, \dots \sqrt{p_n}$ auf die Gewichtseinheit zurückführen und danach die Quadratsumme der auf die Gewichtseinheit zurückgeführten Beobachtungsfehler $v_1 \sqrt{p_1}, v_2 \sqrt{p_2}, v_3 \sqrt{p_3}, \dots v_n \sqrt{p_n}$ bilden. Für den zweiten Grundsatz haben wir demnach allgemein die Formel:

$$(46) \quad p_1 v_1 v_1 + p_2 v_2 v_2 + p_3 v_3 v_3 + \dots p_n v_n v_n = [p v v] = \text{Minimum.}$$

§ 14. Grundsatz für die Lösung der zweiten Aufgabe.

1. Bei der Lösung unserer zweiten Aufgabe, aus den wahrscheinlichsten Werthen der Beobachtungsfehler ein Maß für die Genauigkeit der vorliegenden Beobachtungsergebnisse und der daraus abgeleiteten GröÙen zu bestimmen, gehen wir von dem folgenden, ebenfalls nicht streng zu beweisenden Grundsatz aus:

Wir nehmen als Mittelwerth der Quadrate der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler, oder als Quadrat des mittleren Fehlers der Gewichtseinheit den Werth an, der sich ergibt, wenn wir die Quadratsumme der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler durch die Anzahl der überschüssigen Beobachtungsergebnisse dividiren.

Hierbei gelten als überschüssige Beobachtungsergebnisse die, die übrig bleiben, wenn wir aus den überhaupt vorhandenen n Beobachtungsergebnissen die q Beobachtungsergebnisse ausscheiden, die zur einfachen nicht versicherten Bestimmung der gesuchten GröÙen erforderlich sind. Demnach rechnen wir den mittleren Fehler m der Gewichtseinheit nach der Formel:

$$(47) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{n - q}}.$$

2. Zur Erläuterung dieses Grundsatzes diene:

Wenn nur so viele Beobachtungsergebnisse vorliegen, wie zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der gesuchten GröÙen erforderlich sind, so stimmen die Werthe der beobachteten GröÙen, die rückwärts aus den danach gefundenen GröÙen abgeleitet werden, genau überein mit den vorliegenden Beobachtungsergebnissen und wir erhalten als Werthe der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler Null. Mithin liefern in diesem Falle die Beobachtungsergebnisse keinen Beitrag zu der Quadratsumme der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler. Erst wenn ein

oder mehrere weitere überschüssige Beobachtungsergebnisse hinzukommen, erhalten wir Beiträge zur Quadratsumme der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler und zwar Beiträge, worin nur die Widersprüche der neu hinzutretenden Beobachtungsergebnisse gegen die zur einfachen nicht versicherten Bestimmung genügenden Stücke zum Ausdruck gelangen. Deshalb dividiren wir, um das Quadrat des mittleren Fehlers zu erhalten, die Quadratsumme auch nicht durch die Anzahl aller vorhandenen Beobachtungsergebnisse, sondern durch die Anzahl der überschüssigen Beobachtungsergebnisse.

Wenn z. B. die rechtwinkligen Koordinaten eines Punktes aus den gemessenen Abständen dieses Punktes von gegebenen Punkten bestimmt werden sollen, so sind zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der Koordinaten zwei solche Abstände nötig. Leiten wir dann aus den Koordinaten, die aus diesen notwendigen zwei Abständen gefunden worden sind, rückwärts wieder Werthe für diese Abstände ab, so stimmen sie mit den Messungsergebnissen genau überein. Kommt indeß noch ein dritter überschüssiger Abstand hinzu und bestimmen wir nun aus den drei Abständen die wahrscheinlichsten Werthe der Koordinaten, so zeigen auch die rückwärts aus den erhaltenen Koordinaten abgeleiteten Werthe der Abstände Abweichungen von den Messungsergebnissen und liefern damit einen Beitrag zur Quadratsumme der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler, der der Verschärfung der Bestimmung der Koordinaten durch das eine weitere Beobachtungsergebnis entspricht. Ganz ebenso verhält es sich mit jedem noch weiter hinzukommenden überschüssigen Abstände.

3. Beziehen sich unsere Beobachtungen auf eine Gröfse, deren wahrer Werth uns voraus bekannt ist, so sind sämtliche vorliegende Beobachtungsergebnisse als überschüssige anzusehen, womit die Formel (47) übergeht in:

$$m = \pm \sqrt{\frac{[p \ v \ v]}{n}}.$$

Diese Formel entspricht der Formel (13) $m = \pm \sqrt{\frac{[(v) \ (v)]}{n}}$, wie es auch sein muß; denn in diesem Falle erhalten wir durch Vergleichung der vorliegenden Beobachtungsergebnisse mit dem wahren Werthe der beobachteten Gröfse die wahren Werthe der Beobachtungsfehler, für die die Formel (13) gilt.

Wenn wir also beispielsweise aus vorliegenden Dreieckswinkelbeobachtungen den mittleren Fehler der Dreieckswinkelsumme ermitteln wollen, so ist uns voraus bekannt, daß der wahre Werth der Dreieckswinkelsumme 180° ist^{*)}. Durch Vergleichung der beobachteten Dreieckswinkelsumme mit diesem wahren Werthe erhalten wir also die wahren Beobachtungsfehler, und jede beobachtete Dreieckswinkelsumme liefert einen vollen Beitrag zur Fehlerquadratsumme; deshalb müssen wir letztere dann auch durch die Anzahl aller beobachteten Dreieckswinkelsummen dividiren, um das Quadrat des mittleren Fehlers zu erhalten.

§ 15. Aufstellung besonderer Rechnungsverfahren für besondere Fälle der zu lösenden Aufgabe.

1. Bei den vorkommenden praktischen Aufgaben können wir verschiedene besondere Fälle unterscheiden, für die zweckmäßig auch besondere Rechnungsverfahren aufgestellt werden, um das Endergebnis möglichst einfach gewinnen zu können. Zur Unterscheidung der verschiedenen Verfahren führen wir kurze Bezeichnungen dafür ein.

^{*)} Abgesehen von dem event. zu berücksichtigenden sphärischen Excess.

In erster Linie unterscheiden wir die beiden Fälle, wo als Endergebnis unserer Rechnung entweder die wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen selbst oder aber die wahrscheinlichsten Werthe anderer, mit den beobachteten Größen in bestimmter Beziehung stehender Größen gewonnen werden.

Im ersten Falle, wo sich die Beobachtungen direkt auf die gesuchten Größen selbst beziehen, bezeichnen wir die Beobachtungen als direkte Beobachtungen, während wir sie als vermittelnde Beobachtungen bezeichnen, wenn, wie im zweiten Falle, sich die Beobachtungen auf Größen beziehen, die uns die Kenntnis der gesuchten Größen vermitteln.

Sodann unterscheiden wir die beiden Fälle, wo entweder die beobachteten Größen von einander unabhängig sind, oder wo sie von einander abhängig sind dadurch, daß sie bestimmte Bedingungen erfüllen müssen.

Dementsprechend bezeichnen wir die Beobachtungen im erstern Falle als unabhängige Beobachtungen, im zweiten Falle als bedingte Beobachtungen.

Somit ergeben sich die folgenden Hauptfälle, für die wir besondere Rechnungsverfahren aufstellen:

1. direkte unabhängige Beobachtungen oder kurz direkte Beobachtungen,
2. vermittelnde unabhängige Beobachtungen oder kurz vermittelnde Beobachtungen,
3. direkte bedingte Beobachtungen oder kurz bedingte Beobachtungen
4. vermittelnde bedingte Beobachtungen.

Ferner behandeln wir noch den Fall besonders, wo der mittlere Fehler aus den Differenzen zwischen den Ergebnissen ausgeführter Doppelbeobachtungen verschiedener Größen ermittelt werden soll.

Endlich sondern wir von den bedingten Beobachtungen noch den einfachen Fall ab, wo nur die eine Bedingung vorliegt, daß die Summe der beobachteten Größen einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß.

2. Die Lösung einer vorliegenden Aufgabe kann in der Regel nicht nur nach einem, sondern nach mehreren der aufzustellenden Rechnungsverfahren erfolgen^{*)}. Die Auswahl unter den anwendbaren Verfahren kann dann lediglich nach dem praktischen Gesichtspunkte erfolgen, daß das Verfahren eingeschlagen wird, das am einfachsten zum Ziele führt.

3. Was wir im folgenden als Beobachtungsergebnisse in die Rechnungen einführen, sind in der Regel nicht die unmittelbaren Beobachtungsergebnisse, sondern Größen, die aus letzteren durch mehr oder minder weitläufige Rechnungen derart abgeleitet worden sind, daß die abgeleiteten Größen von einander unabhängig geblieben sind.

Wenn beispielsweise die Höhe eines Punktes im Anschluß an gegebene Punkte nach den Ergebnissen eines geometrischen Nivellements berechnet werden soll, so führen wir in die Ausgleichungsrechnung nicht die unmittelbaren Lattenablesungen ein; sondern wir bilden zuerst aus den Lattenablesungen die Höhenunterschiede zwischen je zwei Aufstellungspunkten der Latten, addiren diese sodann zugwise, womit wir die Höhenunterschiede zwischen den gegebenen und dem neu zu bestimmenden Punkte erhalten, addiren ferner diese Höhenunterschiede zu den gegebenen Höhen und führen endlich erst die so erhaltenen Einzelwerthe für die Höhe des zu bestimmenden Punktes als Beobachtungsergebnisse in die Ausgleichungsrechnung ein.

^{*)} Vergleiche z. B. die drei verschiedenen Lösungen derselben Aufgabe in den §§ 21, 35, 59 und 53.

II. Abschnitt.

Direkte Beobachtungen.

§ 16. Direkte gleich genaue Beobachtungen.

1. Schon lange bevor theoretische Gesetze für die Beobachtungsfehler aufgestellt waren, war es allgemeiner Brauch, bei mehrfacher, gleich genauer und unabhängiger Bestimmung einer GröÙe das einfache arithmetische Mittel der erhaltenen einzelnen Beobachtungsergebnisse als den wahrscheinlichsten Werth der gesuchten GröÙe anzunehmen. Wir folgen diesem Brauche und liefern dann den Nachweis, daß er unsern allgemeinen Ausgleichungsgrundsätzen entspricht.

Ist also zur Bestimmung einer GröÙe eine Reihe von n unabhängigen, gleich genauen Beobachtungen ausgeführt worden und haben diese die Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ geliefert, so nehmen wir als den wahrscheinlichsten Werth x der beobachteten GröÙe:

$$(48) \quad x = \frac{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \dots + \lambda_n}{n} = \frac{[\lambda]}{n}.$$

Die Berechnung von x kann meistens vereinfacht werden, indem die Werthe $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ in einen Näherungswerth l und die kleinen GröÙen $dl_1, dl_2, dl_3, \dots, dl_n$ zerlegt werden, indem also gesetzt wird:

$$(49) \quad \begin{cases} \lambda_1 = l + dl_1, \\ \lambda_2 = l + dl_2, \\ \lambda_3 = l + dl_3, \\ \dots \dots \dots, \\ \lambda_n = l + dl_n. \end{cases}$$

Dann wird:

$$(50) \quad x = \frac{(l + dl_1) + (l + dl_2) + (l + dl_3) + \dots + (l + dl_n)}{n}, \text{ oder:}$$

$$x = l + \frac{dl_1 + dl_2 + dl_3 + \dots + dl_n}{n} = l + \frac{[dl]}{n}.$$

Die Abweichungen $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$ des wahrscheinlichsten Werthes x der beobachteten GröÙe von den einzelnen Beobachtungsergebnissen, oder die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler sind:

$$(51) \quad \begin{cases} v_1 = x - \lambda_1, \\ v_2 = x - \lambda_2, \\ v_3 = x - \lambda_3, \\ \dots \dots \dots, \\ v_n = x - \lambda_n. \end{cases}$$

Die Summe dieser Fehler ist:

$$[v] = nx - [\lambda],$$

oder, da nach Formel (48): $nx = [\lambda]$, also: $nx - [\lambda] = 0$ ist,:

$$(52) \quad [v] = 0.$$

Demnach ist die Summe der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler gleich Null, wenn das einfache arithmetische Mittel mehrerer gleichgenauen und unabhängigen Beobachtungsergebnisse als wahrscheinlichster Werth der beobachteten GröÙe angenommen wird. Durch Benutzung dieses Satzes erhalten wir eine Probe für die richtige Berechnung von x aus den Beobachtungsergebnissen $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$.

Beispiel: Ein Winkel ist mit demselben Instrumente unter gleichen Umständen 12 mal in beiden Lagen des Fernrohrs beobachtet worden. Das Gewicht einer jeden Beobachtung ist $p = 1$. Die Beobachtungsergebnisse sind:

$\lambda_1 = 289^\circ 26' 19,6''$,	$\lambda_7 = 289^\circ 26' 18,9''$,
$\lambda_2 = 289 \ 26 \ 18,0$,	$\lambda_8 = 289 \ 26 \ 18,0$,
$\lambda_3 = 289 \ 26 \ 20,3$,	$\lambda_9 = 289 \ 26 \ 20,4$,
$\lambda_4 = 289 \ 26 \ 19,2$,	$\lambda_{10} = 289 \ 26 \ 20,0$,
$\lambda_5 = 289 \ 26 \ 18,8$,	$\lambda_{11} = 289 \ 26 \ 19,9$,
$\lambda_6 = 289 \ 26 \ 19,7$,	$\lambda_{12} = 289 \ 26 \ 18,7$.
	$[dl] = 231,5''$.

Aus diesen gleichgenauen Beobachtungsergebnissen ergibt sich der wahrscheinlichste Werth x des Winkels nach den Formeln (49) und (50), indem $l = 289^\circ 26'$ gesetzt wird, mit:

$$x = l + \frac{[dl]}{n} = 289^\circ 26' + \frac{231,5''}{12} = 289^\circ 26' 19,3''.$$

Die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler sind nach Formel (51):

$v_1 = x - \lambda_1 = -0,3''$,	$v_7 = x - \lambda_7 = +0,4''$,
$v_2 = x - \lambda_2 = +1,3$,	$v_8 = x - \lambda_8 = +1,3$,
$v_3 = x - \lambda_3 = -1,0$,	$v_9 = x - \lambda_9 = -1,1$,
$v_4 = x - \lambda_4 = +0,1$,	$v_{10} = x - \lambda_{10} = -0,7$,
$v_5 = x - \lambda_5 = +0,5$,	$v_{11} = x - \lambda_{11} = -0,6$,
$v_6 = x - \lambda_6 = -0,4$,	$v_{12} = x - \lambda_{12} = +0,6$.

Die Summe dieser Fehler ist:

$$[v] = +4,2'' - 4,1'' = +0,1''.$$

Diese Summe soll nach Formel (52) gleich Null sein. Die kleine Abweichung $+0,1''$ der Summe von Null erklärt sich durch die Abrundung des Werthes von x bzw. von $\frac{[dl]}{n}$; sie muß gleich sein der Abweichung des n fachen Quotienten $\frac{[dl]}{n}$ von $[dl]$, oder es muß genau sein: $[v] = n \cdot \left(\frac{[dl]}{n} \right) - [dl]$, also im vorliegenden Falle: $[v] = 12 \cdot 19,3 - 231,5 = 231,6 - 231,5 = +0,1$. Die Abrundung des Werthes von x kann höchstens 0,5 Einheiten der letzten Stelle dieses Werthes betragen und demnach darf auch $[v]$ um höchstens $0,5 \cdot n$ Einheiten der letzten Stelle des Werthes von x von Null abweichen, im vorliegenden Falle also höchstens um $12 \cdot 0,05'' = 0,6''$.

2. Daß das Princip des einfachen arithmetischen Mittels mit dem im § 13 aufgestellten Grundsatz übereinstimmt, wonach die Summe der Quadrate der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler $[vv]$ ein Minimum sein soll, ergibt sich wie folgt: Nach den Formeln (51) ist:

$$\begin{array}{rcl}
 v_1 v_1 & = & xx - 2x\lambda_1 + \lambda_1 \lambda_1, \\
 v_2 v_2 & = & xx - 2x\lambda_2 + \lambda_2 \lambda_2, \\
 v_3 v_3 & = & xx - 2x\lambda_3 + \lambda_3 \lambda_3, \\
 \dots\dots\dots & & \dots\dots\dots, \\
 v_n v_n & = & xx - 2x\lambda_n + \lambda_n \lambda_n, \\
 \hline
 [vv] & = & n \cdot xx - 2x[\lambda] + [\lambda_n \lambda_n].
 \end{array}$$

Hieraus erhalten wir den Werth von x , wofür $[vv]$ ein Minimum wird, indem wir den Ausdruck für $[vv]$ nach x differenzieren, den Differenzialquotienten gleich Null setzen und die damit erhaltene Gleichung nach x auflösen: Es ist:

$$\frac{d[vv]}{dx} = 2 \cdot n \cdot x - 2[\lambda], \text{ und demnach:}$$

$$2nx - 2[\lambda] = 0, \text{ oder:}$$

$$x = \frac{[\lambda]}{n},$$

welcher Werth von x mit dem dafür in Formel (48) gegebenen Werthe übereinstimmt.

3. Ausser dem wahrscheinlichsten Werthe x der beobachteten Gröfse haben wir nun weiter aus den wahrscheinlichsten Werthen $v_1, v_2, v_3, \dots v_n$ der Beobachtungsfehler den mittleren Fehler der Gewichtseinheit und der Beobachtungsergebnisse, sowie den mittleren Fehler und das Gewicht von x zu bestimmen.

Zur einfachen nicht versicherten Bestimmung der gesuchten Gröfse genügt ein Beobachtungsergebnis; demnach sind, wenn n Beobachtungsergebnisse vorliegen, $n-1$ Beobachtungsergebnisse überschüssig. Mithin erhalten wir nach dem im § 14 aufgestellten Grundsatz den mittleren Fehler m der Gewichtseinheit nach der Formel:

$$m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{n-1}},$$

oder, da die Gewichte p der gleichgenauen Beobachtungsergebnisse sämtlich einander gleich sind, nach:

$$(53) \quad m = \pm \sqrt{p} \sqrt{\frac{[v v]}{n-1}}.$$

Ferner erhalten wir für den mittleren Fehler m der Beobachtungsergebnisse nach Formel (35):

$$(54) \quad m = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm \sqrt{\frac{[v v]}{n-1}}.$$

Das Gewicht P des arithmetischen Mittels

$$x = \frac{1}{n} (\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \dots \lambda_n)$$

ergibt sich nach Formel (44) aus:

$$\frac{1}{P} = \left(\frac{1}{n}\right)^2 \cdot n \cdot \frac{1}{p} \text{ zu:}$$

$$(55) \quad P = np,$$

und damit der mittlere Fehler M von x wieder nach Formel (35) zu:

$$(56) \quad M = \pm m \sqrt{\frac{1}{P}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{np}} = \pm \sqrt{\frac{[v v]}{n(n-1)}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{n}}.$$

Beispiel: In dem von uns bereits benutzten Beispiele der Berechnung des wahrscheinlichsten Werthes eines Winkels ergibt sich die Quadratsumme der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler zu:

$v_1 v_1 = 0,09,$	$v_7 v_7 = 0,16,$
$v_2 v_2 = 1,69,$	$v_8 v_8 = 1,69,$
$v_3 v_3 = 1,00,$	$v_9 v_9 = 1,21,$
$v_4 v_4 = 0,01,$	$v_{10} v_{10} = 0,49,$
$v_5 v_5 = 0,25,$	$v_{11} v_{11} = 0,36,$
$v_6 v_6 = 0,16,$	$v_{12} v_{12} = 0,36,$
	<hr style="width: 100%;"/> $[v v] = 7,47.$

Das Gewicht einer einmaligen Beobachtung des Winkels in beiden Lagen des Fernrohrs ist $p = 1$, demnach ergibt sich der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit zu:

$$(53) \quad m = \pm \sqrt{p} \sqrt{\frac{[vv]}{n-1}} = \pm \sqrt{1} \sqrt{\frac{7,47}{12-1}} = \pm 0,82'',$$

sodann der mittlere Fehler m der Beobachtungsergebnisse zu:

$$(54) \quad m = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm 0,82 \sqrt{\frac{1}{1}} = \pm 0,82''.$$

Ferner ergibt sich das Gewicht P des wahrscheinlichsten Werthes x des Winkels zu:

$$(55) \quad P = np = 12 \cdot 1 = 12,$$

und endlich der mittlere Fehler M von x zu:

$$(56) \quad M = \pm m \sqrt{\frac{1}{P}} = \pm 0,82 \sqrt{\frac{1}{12}} = \pm 0,24''.$$

4. Die Quadratsumme der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler $[vv]$ kann in geeigneten Fällen auch direkt aus den Beobachtungsergebnissen $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ oder aus den Größen $dl_1, dl_2, dl_3, \dots, dl_n$ berechnet werden. Wird in den unter Nr. 2 für $[vv]$ erhaltenen Ausdruck

$$[vv] = nxx - 2x[\lambda] + [\lambda\lambda]$$

nach Formel (48) $\frac{[\lambda]}{n}$ für x eingesetzt, so folgt:

$$[vv] = n \frac{[\lambda]}{n} \frac{[\lambda]}{n} - 2 \frac{[\lambda]}{n} [\lambda] + [\lambda\lambda], \text{ oder:}$$

$$[vv] = [\lambda\lambda] - \frac{[\lambda][\lambda]}{n}$$

und wenn hierin: $\lambda_1 = l + dl_1, \lambda_2 = l + dl_2, \lambda_3 = l + dl_3, \dots, \lambda_n = l + dl_n$, also: $[\lambda\lambda] = nll + 2l[dl] + [dl\,dl]$ und $[\lambda] = nl + [dl]$ gesetzt wird, so wird:

$$\begin{aligned} [vv] &= nll + 2l[dl] + [dl\,dl] - \frac{nl\,nl + 2nl[dl] + [dl][dl]}{n} \\ &= [dl\,dl] - \frac{[dl][dl]}{n}. \end{aligned}$$

Demnach ist:

$$(57) \quad [vv] = [\lambda\lambda] - \frac{[\lambda][\lambda]}{n} = [dl\,dl] - \frac{[dl][dl]}{n}.$$

Beispiel: Eine Meßlatte ist 10mal mit Normalmaßstäben verglichen worden, und dabei haben sich folgende Abweichungen von der Solllänge ergeben:

$\lambda_1 = +1,8 \text{ mm},$	$\lambda_6 = +2,3 \text{ mm},$
$\lambda_2 = +2,0 \quad ,$	$\lambda_7 = +2,2 \quad ,$
$\lambda_3 = +1,5 \quad ,$	$\lambda_8 = +1,7 \quad ,$
$\lambda_4 = +1,8 \quad ,$	$\lambda_9 = +1,9 \quad ,$
$\lambda_5 = +1,9 \quad ,$	$\lambda_{10} = +2,4 \quad ,$

Hiernach soll der mittlere Fehler einer Lattenvergleichung festgestellt werden. Hierzu bilden wir die Quadrate der einzelnen $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_{10}$ und danach $[\lambda]$, sowie $[\lambda\lambda]$, wodurch wir erhalten: $[\lambda] = +19,5$, $[\lambda\lambda] = 38,73$. Dann ergibt sich

$$(57) \quad [vv] = [\lambda\lambda] - \frac{[\lambda][\lambda]}{n} = 38,73 - \frac{19,5 \cdot 19,5}{10} = 0,71,$$

und damit der mittlere Fehler einer Lattenvergleichung zu:

$$(54) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n-1}} = \pm \sqrt{\frac{0,71}{10-1}} = \pm 0,28 \text{ mm}.$$

§ 17. Direkte ungleich genaue Beobachtungen.

1. Sind die unabhängigen Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$, die zur Bestimmung einer Größe vorliegen, nicht gleich genau, müssen ihnen vielmehr die Gewichte $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ zugeschrieben werden, so kann das einfache arithmetische Mittel nach Formel (48) nicht als der wahrscheinlichste Werth der beobachteten Größe angenommen werden, sondern es muß dann, wie wir bei Besprechung der Gewichte im § 10 schon für einen einzelnen Fall festgestellt haben, der wahrscheinlichste Werth x der beobachteten Größe berechnet werden nach:

$$(58) \quad x = \frac{p_1 \lambda_1 + p_2 \lambda_2 + p_3 \lambda_3 + \dots + p_n \lambda_n}{p_1 + p_2 + p_3 + \dots + p_n} = \frac{[p\lambda]}{[p]}.$$

Diese Formel ergibt sich ohne weiteres aus der Formel (48), wenn wir uns dessen erinnern, daß wir die Gewichte erklärt haben als Verhältniszahlen, die angeben, wie oft wir die betreffenden Beobachtungsergebnisse in der Rechnung berücksichtigen sollen.

Wir bezeichnen den sich nach Formel (58) ergebenden Werth von x als das allgemeine arithmetische Mittel der Beobachtungsergebnisse.

Einso wie beim einfachen arithmetischen Mittel kann auch hier die Berechnung von x meistens vereinfacht werden, indem die Werthe $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ in einen Näherungswerth l und die kleinen Größen $d\lambda_1, d\lambda_2, d\lambda_3, \dots, d\lambda_n$ zerlegt werden, indem also wieder gesetzt wird:

$$(59) \quad \begin{cases} \lambda_1 = l + d\lambda_1, \\ \lambda_2 = l + d\lambda_2, \\ \lambda_3 = l + d\lambda_3, \\ \dots \dots \dots, \\ \lambda_n = l + d\lambda_n. \end{cases}$$

Dann wird:

$$(60) \quad \begin{aligned} x &= \frac{p_1(l + d\lambda_1) + p_2(l + d\lambda_2) + p_3(l + d\lambda_3) + \dots + p_n(l + d\lambda_n)}{p_1 + p_2 + p_3 + \dots + p_n}, \text{ oder:} \\ x &= \frac{(p_1 l + p_2 l + p_3 l + \dots + p_n l) + (p_1 d\lambda_1 + p_2 d\lambda_2 + p_3 d\lambda_3 + \dots + p_n d\lambda_n)}{p_1 + p_2 + p_3 + \dots + p_n}, \text{ oder:} \\ x &= l + \frac{p_1 d\lambda_1 + p_2 d\lambda_2 + p_3 d\lambda_3 + \dots + p_n d\lambda_n}{p_1 + p_2 + p_3 + \dots + p_n} = l + \frac{[p d\lambda]}{[p]}. \end{aligned}$$

Die Abweichungen $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$ des wahrscheinlichsten Werthes x der beobachteten Größe von den einzelnen Beobachtungsergebnissen, oder die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler sind wieder wie beim einfachen arithmetischen Mittel:

$$(61) \quad \begin{cases} v_1 = x - \lambda_1, \\ v_2 = x - \lambda_2, \\ v_3 = x - \lambda_3, \\ \dots \dots \dots, \\ v_n = x - \lambda_n. \end{cases}$$

Multiplizieren wir diese Gleichungen mit den Gewichten $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ und addiren die erhaltenen Gleichungen, so folgt:

$$\begin{aligned} p_1 v_1 &= p_1 x - p_1 \lambda_1, \\ p_2 v_2 &= p_2 x - p_2 \lambda_2, \\ p_3 v_3 &= p_3 x - p_3 \lambda_3, \\ \dots \dots \dots, \\ p_n v_n &= p_n x - p_n \lambda_n, \\ \hline [p v] &= [p] x - [p \lambda], \end{aligned}$$

oder, da nach Formel (58): $[p]x = [p\lambda]$, also: $[p]x - [p\lambda] = 0$ ist:

$$(62) \quad [pv] = 0.$$

Demnach ist die Summe der mit den Gewichten multiplizierten wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler gleich Null, wenn das allgemeine arithmetische Mittel mehrerer ungleich genauen und unabhängigen Beobachtungsergebnisse als wahrscheinlichster Werth der beobachteten Gröfse angenommen wird, was wir wiederum zur Probe für die richtige Berechnung von x benutzen.

Beispiel 1: Bei der Triangulation eines Theils des Regierungsbezirks Düsseldorf ist auf dem Standpunkte Werme'skirchen die Richtung nach Radevormwald als einfaches arithmetisches Mittel aus

16 Einzelbeobachtungen erhalten zu: $\lambda_1 = 150^\circ 45' 36,47''$, dann aus
 4 „ „ „ : $\lambda_2 = 150^\circ 45' 36,16''$, endlich aus
 4 „ „ „ : $\lambda_3 = 150^\circ 45' 36,68''$.

Um aus diesen 3 Werthen den wahrscheinlichsten Werth x der Richtung zu finden, nehmen wir als Gewichtseinheit das Gewicht einer einmaligen Beobachtung der Richtung, womit wir nach Formel (55) für die Werthe $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$, die Gewichte $p_1 = 16, p_2 = 4, p_3 = 4$ erhalten. Mit dem Näherungswerthe $l = 150^\circ 45' 36,00''$ ergibt sich sodann:

$p_1 = 16,$	$d\lambda_1 = +0,47'',$	$p_1 d\lambda_1 = + 7,52,$
$p_2 = 4,$	$d\lambda_2 = +0,16,$	$p_2 d\lambda_2 = + 0,64,$
$p_3 = 4,$	$d\lambda_3 = +0,68,$	$p_3 d\lambda_3 = + 2,72,$
<hr/> $[p] = 24,$		<hr/> $[p d\lambda] = + 10,88,$
		$\frac{[p d\lambda]}{[p]} = + 0,453'',$

und:

$$(60) \quad x = l + \frac{[p d\lambda]}{[p]} = 150^\circ 45' 36,00'' + 0,453'' = 150^\circ 45' 36,453''.$$

Ferner ergibt sich nach Formel (61):

$$\begin{aligned} v_1 &= x - \lambda_1 = -0,017'', \text{ und: } p_1 v_1 = -0,272, \\ v_2 &= x - \lambda_2 = +0,293, \quad p_2 v_2 = +1,172, \\ v_3 &= x - \lambda_3 = -0,227, \quad p_3 v_3 = -0,908, \\ &\quad [pv] = -0,008. \end{aligned}$$

$[pv]$ soll nach Formel (62) gleich Null sein. Die Abweichung $-0,008$ erklärt sich durch die Abrundung des Werthes von x bzw. von $\frac{[p d\lambda]}{[p]}$; sie muß gleich sein der Abweichung des $[p]$ fachen Quotienten $\frac{[p d\lambda]}{[p]}$ von $[p d\lambda]$, oder es muß genau sein: $[pv] = [p] \left(\frac{[p d\lambda]}{[p]} \right) - [p d\lambda]$, also im vorliegenden Falle: $[pv] = 24 \cdot 0,453 - 10,88 = 10,872 - 10,880 = -0,008$. Die Abrundung von x kann höchstens 0,5 Einheiten der letzten Stelle dieses Werthes betragen und demnach darf auch $[v]$ höchstens 0,5 $\cdot [p]$ Einheiten der letzten Stelle des Werthes von x von Null abweichen, im vorliegenden Falle also höchstens um: $24 \cdot 0,0005'' = 0,012''$.

Beispiel 2: In demselben trigonometrischen Netze sind auf dem excentrischen Standpunkte S_3 des Punktes Düsseldorf zur Bestimmung der Richtungen nach Metzkäusen, Höhscheid und Köln folgende Winkel beobachtet:

Metzkäusen-Höhscheid 12 mal zu: $46^\circ 17' 36,70''$,
 Höhscheid-Köln 8 mal zu: $43^\circ 13' 23,50''$,
 Metzkäusen-Hülfspunkt 22 mal zu: $57^\circ 04' 44,11''$,
 Hülfspunkt-Köln 22 mal zu: $32^\circ 26' 11,36''$.

Aus diesen Beobachtungsergebnissen soll der wahrscheinlichste Werth des Winkels Metzkausen-Köln abgeleitet werden.

Wir nehmen als Gewichtseinheit das Gewicht einer einmaligen Beobachtung eines Winkels. Dann erhalten wir nach Formel (35) als Gewicht der vorliegenden Beobachtungsergebnisse: 12, 8, 22 und 22. Aus den Beobachtungsergebnissen erhalten wir zwei Werthe des Winkels Metzkausen-Köln und zwar den einen Werth als Summe der Winkel Metzkausen-Höhscheid und Höhscheid-Köln $\lambda_1 = 89^\circ 31' 00,20''$, den andern Werth als Summe der Winkel Metzkausen-Hilfspunkt und Hilfspunkt-Köln: $\lambda_2 = 89^\circ 30' 55,47''$. Nach Formel (41) ergibt sich das Gewicht p_1 des ersten Werthes λ_1 aus

$$\frac{1}{p_1} = \frac{1}{12} + \frac{1}{8} = \frac{5}{24} \text{ zu: } p_1 = 4,8 \text{ und das Gewicht } p_2$$

des zweiten Werthes λ_2 aus: $\frac{1}{p_2} = \frac{1}{22} + \frac{1}{22} = \frac{1}{11}$ zu: $p_2 = 11$. Mit dem Näherungswerte $l = 89^\circ 30' 55''$ erhalten wir dann nach Formel (60):

$p_1 = 4,8,$	$dl_1 = 5,20'',$	$p_1 dl_1 = 24,96,$
$p_2 = 11,0,$	$dl_2 = 0,47'',$	$p_2 dl_2 = 5,17,$
$[p] = 15,8,$		$[p dl] = 30,13,$
		$\frac{[p dl]}{[p]} = 1,91'',$

$$x = l + \frac{[p dl]}{[p]} = 89^\circ 30' 55'' + 1,91 = 89^\circ 30' 56,91'',$$

und ferner nach Formel (61):

$v_1 = x - \lambda_1 = -3,29'',$	$p_1 v_1 = -15,79,$
$v_2 = x - \lambda_2 = +1,44'',$	$p_2 v_2 = +15,84,$
	$[p v] = +0,05.$

$[p v]$ soll gleich Null sein, wird aber wegen der Abrundung von x bzw. von $\frac{[p dl]}{[p]}$ hier $[p v] = [p] \left(\frac{[p dl]}{[p]} \right) - [p dl] = 30,18 - 30,13 = +0,05$. $[p]$ darf hier höchstens $15,8 \cdot 0,005'' = 0,08''$ sein.

Beispiel 3: Aus den Anfangsneigungen und den Winkeln der vier in dem Knotenpunkte 172 zusammentreffenden Polygonzüge ergeben sich für die Neigung der Polygonseite 172—194 gegen die Abscissenlinie 4 Werthe und zwar

aus Zug 38 mit 5 Winkeln:

$$\lambda_{38} = 92^\circ 20' 25'',$$

aus Zug 39 mit 3 Winkeln:

$$\lambda_{39} = 92^\circ 20' 11'',$$

aus Zug 40 mit 5 Winkeln:

$$\lambda_{40} = 92^\circ 21' 26'',$$

aus Zug 41 mit 6 Winkeln:

$$\lambda_{41} = 92^\circ 21' 00''.$$

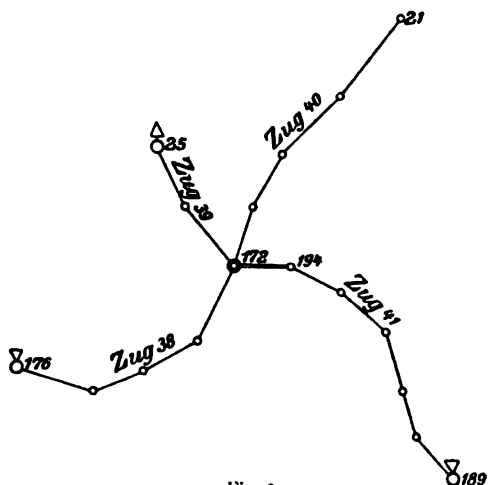


Fig. 8.

da hier ebenso wie beim einfachen arithmetischen Mittel $q=1$ Beobachtungsergebnis zur einfachen nicht versicherten Bestimmung der gesuchten Größe genügt, mithin $n-1$ überschüssige Beobachtungen ausgeführt worden sind, wenn n Beobachtungsergebnisse vorliegen.

Sodann ergeben sich die mittleren Fehler $m_1, m_2, m_3, \dots, m_n$ der Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$, deren Gewichte $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ sind, nach Formel (35) zu:

$$(64) \quad \begin{cases} m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \\ m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \\ m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \\ \dots \dots \dots, \\ m_n = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_n}}. \end{cases}$$

Für das Gewicht P des allgemeinen arithmetischen Mittels

$$x = \frac{p_1}{[p]} \lambda_1 + \frac{p_2}{[p]} \lambda_2 + \frac{p_3}{[p]} \lambda_3 + \dots + \frac{p_n}{[p]} \lambda_n$$

ergibt sich ferner nach Formel (43):

$$\begin{aligned} \frac{1}{P} &= \left(\frac{p_1}{[p]}\right)^2 \frac{1}{p_1} + \left(\frac{p_2}{[p]}\right)^2 \frac{1}{p_2} + \left(\frac{p_3}{[p]}\right)^2 \frac{1}{p_3} + \dots + \left(\frac{p_n}{[p]}\right)^2 \frac{1}{p_n} \\ &= \frac{p_1 + p_2 + p_3 + \dots + p_n}{[p]^2} = \frac{1}{[p]} \text{ und damit:} \end{aligned}$$

$$(65) \quad P = [p].$$

Hiermit folgt dann endlich für den mittleren Fehler M des allgemeinen arithmetischen Mittels x nach Formel (35):

$$(66) \quad M = \pm m \sqrt{\frac{1}{P}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{[p]}} = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{[p](n-1)}}.$$

Beispiel 1: In unserm Beispiel 1 ergibt sich die Quadratsumme $[p v v]$ der auf die Gewichtseinheit reduzierten wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler zu:

$$\begin{aligned} p_1 v_1 v_1 &= 0,005, \\ p_2 v_2 v_2 &= 0,343, \\ \underline{p_3 v_3 v_3} &= \underline{0,206}, \\ [p v v] &= 0,554, \end{aligned}$$

und hiermit der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit, oder einer einmaligen Beobachtung einer Richtung zu:

$$(67) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{n-1}} = \pm \sqrt{\frac{0,554}{3-1}} = \pm 0,53''.$$

Sodann ergeben sich die mittleren Fehler m_1, m_2, m_3 der Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ zu:

$$(68) \quad \begin{cases} m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}} = \pm 0,53 \sqrt{\frac{1}{16}} = \pm 0,13'', \\ m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}} = \pm 0,53 \sqrt{\frac{1}{4}} = \pm 0,26'', \\ m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}} = \pm 0,53 \sqrt{\frac{1}{4}} = \pm 0,26'', \end{cases}$$

ferner das Gewicht P des wahrscheinlichsten Werthes x der Richtung Wermelskirchen-Radevormwald zu:

$$(65) \quad P = [p] = 24.$$

und damit endlich der mittlere Fehler M des wahrscheinlichsten Werthes x der Richtung zu:

$$(66) \quad M = \pm m \sqrt{\frac{1}{P}} = \pm 0,53 \sqrt{\frac{1}{24}} = \pm 0,11''.$$

Beispiel 3*): Im Beispiel 3 erhalten wir die Quadratsumme $[p v v]$ der auf die Gewichtseinheit reduzierten wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler zu:

$$\begin{aligned} p_{38} v_{38} v_{38} &= 45, \\ p_{39} v_{39} v_{39} &= 278, \\ p_{40} v_{40} v_{40} &= 423, \\ p_{41} v_{41} v_{41} &= 68, \\ \hline [p v v] &= 814. \end{aligned}$$

Hiermit ergibt sich der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit, oder einer Beobachtung eines Polygonwinkels zu:

$$(63) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{n-1}} + \pm \sqrt{\frac{814}{4-1}} = \pm 16''.$$

Sodann ergeben sich die mittleren Fehler m_{38} , m_{39} , m_{40} , m_{41} der Bestimmung der Neigung 172—194 in den einzelnen Polygonzügen 38, 39, 40, 41 zu:

$$(64) \quad \left\{ \begin{aligned} m_{38} &= \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{38}}} = \pm 16 \sqrt{5} = \pm 35'', \\ m_{39} &= \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{39}}} = \pm 16 \sqrt{3} = \pm 27'', \\ m_{40} &= \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{40}}} = \pm 16 \sqrt{5} = \pm 35'', \\ m_{41} &= \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{41}}} = \pm 16 \sqrt{6} = \pm 38'', \end{aligned} \right.$$

ferner das Gewicht P des wahrscheinlichsten Werthes x der Neigung 172—194 zu:

$$(65) \quad P = [p] = 0,90,$$

und endlich der mittlere Fehler M des wahrscheinlichsten Werthes x der Neigung 172—194 zu:

$$(66) \quad M = \pm m \sqrt{\frac{1}{P}} = \pm 16 \sqrt{\frac{1}{0,90}} = \pm 17''.$$

4. Die Rechnung nach den Formeln (58) bis (66) wird in der Regel einfacher und übersichtlicher durch schematische Anordnung, wie die folgende Darstellung unseres Beispiels 3 zeigt:

*) Beim Beispiel 2 sehen wir von der Berechnung der mittleren Fehler und Gewichte ab, da nur zwei Beobachtungsergebnisse vorliegen, die keinen auch nur einigermaßen zuverlässigen Werth des mittleren Fehlers liefern.

Nr. der Beobachtung.	$\frac{1}{p}$	Gewichte p .	Beobachtungsergebnisse λ .			$dl = \lambda - l$	$p dl$	$v = x - \lambda$	$p v$	$p v v$	$m = \pm \sqrt{\frac{1}{p}}$				
			o	'	"						"				
38	5	0,20	92	20	25	25	5,0	+	15	+	3,0	45	2,2	35	
39	3	0,33	92	20	11	11	3,6	+	29	+	9,6	278	1,7	27	
40	5	0,20	92	21	26	86	17,2	-	46	-	9,2	423	2,2	35	
41	6	0,17	92	21	00	60	10,2	-	20	-	3,4	68	2,4	38	
$P = [p]$		0,90	l	92	20	00	$[p dl]$	36,0		+	12,6	$[p v v]$	814	8,5	135
$\sqrt{\frac{1}{[p]}}$		1,05	$\frac{[p dl]}{[p]}$			40				-	12,6	$\frac{[p v v]}{n-1}$	271		
$M = \pm m \sqrt{\frac{1}{[p]}}$		$\pm 17''$	x	92	20	40		$[p v]$	0,0	m	$\pm 16''$				

5. Die Quadratsumme der auf die Gewichtseinheit reduzierten wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler $[p v v]$ kann ebenso wie für gleich genaue auch für ungleich genaue Beobachtungsergebnisse in geeigneten Fällen direkt aus den Beobachtungsergebnissen $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ oder den Werthen $dl_1, dl_2, dl_3, \dots, dl_n$ berechnet werden; denn wenn in den unter Nr. 2 für $[p v v]$ erhaltenen Ausdruck

$$[p v v] = [p] x x - 2[p \lambda] x + [p \lambda \lambda]$$

für x nach Formel (58) $\frac{[p \lambda]}{[p]}$ eingesetzt wird, so folgt:

$$[p v v] = [p] \frac{[p \lambda]}{[p]} \frac{[p \lambda]}{[p]} - 2[p \lambda] \frac{[p \lambda]}{[p]} + [p \lambda \lambda], \text{ oder:}$$

$$[p v v] = [p \lambda \lambda] - \frac{[p \lambda] [p \lambda]}{[p]}$$

und wenn hierin: $\lambda_1 = l + dl_1, \lambda_2 = l + dl_2, \lambda_3 = l + dl_3, \dots, \lambda_n = l + dl_n$, also: $[p \lambda \lambda] = [p] l l + 2l[p dl] + [p dl dl]$ und $[p \lambda] = [p] l + [p dl]$ gesetzt wird, so wird:

$$\begin{aligned} [p v v] &= [p] l l + 2l[p dl] + [p dl dl] - \frac{[p] l [p] l + 2[p] l [p dl] + [p dl] [p dl]}{[p]} \\ &= [p dl dl] = \frac{[p dl] [p dl]}{[p]}. \end{aligned}$$

Demnach ist:

$$(67) \quad [p v v] = [p \lambda \lambda] - \frac{[p \lambda] [p \lambda]}{[p]} = [p dl dl] - \frac{[p dl] [p dl]}{[p]}.$$

Beispiel: Es liegen die Ergebnisse wiederholter Messungen einer Linie von nahezu 200m Länge und die Gewichte dieser Ergebnisse vor wie folgt:

$$\begin{aligned} \lambda_1 &= 200,45, \\ \lambda_2 &= 200,78, \\ \lambda_3 &= 200,32, \\ \lambda_4 &= 200,68, \\ \lambda_5 &= 200,81, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_1 &= 5,6, \\ p_2 &= 8,4, \\ p_3 &= 2,8, \\ p_4 &= 7,0, \\ p_5 &= 4,2, \end{aligned}$$

$$[p] = 28,0.$$

Die Gewichtseinheit ist das Gewicht einer einmaligen Messung einer Linie von 100m Länge. Es soll der mittlere Fehler der Gewichtseinheit festgestellt werden. Wir nehmen $l = 200$, so daß wird:

$dl_1 = 0,45,$	$p_1 dl_1 = 2,52,$	$p_1 dl_1 dl_1 = 1,134,$
$dl_2 = 0,78,$	$p_2 dl_2 = 6,55,$	$p_2 dl_2 dl_2 = 5,109,$
$dl_3 = 0,32,$	$p_3 dl_3 = 0,90,$	$p_3 dl_3 dl_3 = 0,288,$
$dl_4 = 0,63,$	$p_4 dl_4 = 4,41,$	$p_4 dl_4 dl_4 = 2,778,$
$dl_5 = 0,81,$	$p_5 dl_5 = 3,40,$	$p_5 dl_5 dl_5 = 2,754,$
	$[p dl] = 17,78,$	$[p dl dl] = 12,063.$

Hiermit erhalten wir:

$$(67) \quad [p vv] = [p dl dl] - \frac{[p dl]^2}{[p]} = 12,063 - \frac{17,78 \cdot 17,78}{28,0} = 0,773$$

und den mittleren Fehler m der Gewichtseinheit:

$$(68) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p vv]}{n-1}} = \pm \sqrt{\frac{0,773}{5-1}} = \pm 0,44 m.$$

§ 18. Berechnung des mittleren Fehlers aus Beobachtungsdifferenzen.

1. Wir können oft in einfacher Weise eine größere Anzahl Differenzen zwischen den Ergebnissen zweier gleich genauen Beobachtungen gleichartiger Größen erlangen, die einen werthvollen Anhalt für die Genauigkeit der Beobachtungen geben, und deshalb wollen wir noch feststellen, wie aus solchen Beobachtungsdifferenzen der mittlere Fehler abzuleiten ist.

2. Wenn uns die Beobachtung einer Reihe gleichartiger Größen die Ergebnisse $\lambda'_1, \lambda'_2, \lambda'_3, \dots, \lambda'_n$ geliefert hat und wir dann bei einer zweiten Beobachtung derselben Reihe von Größen die Ergebnisse $\lambda''_1, \lambda''_2, \lambda''_3, \dots, \lambda''_n$ erhalten haben, so werden die Differenzen dieser Beobachtungsergebnisse

$$(69) \quad \begin{cases} \Delta_1 = \lambda'_1 - \lambda''_1, \\ \Delta_2 = \lambda'_2 - \lambda''_2, \\ \Delta_3 = \lambda'_3 - \lambda''_3, \\ \dots \dots \dots, \\ \Delta_n = \lambda'_n - \lambda''_n \end{cases}$$

im allgemeinen zusammengesetzt sein aus einer regelmäßigen Differenz und aus den zufälligen Differenzen $d_1, d_2, d_3, \dots, d_n$.

Die regelmäßige Differenz ist entweder für alle Beobachtungsergebnisse gleich, oder sie ist für die verschiedenen Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ proportional bestimmten bekannten Größen $l_1, l_2, l_3, \dots, l_n$. Im erstern Falle bezeichnen wir die regelmäßige Differenz mit k , im zweiten Falle mit $kl_1, kl_2, kl_3, \dots, kl_n$.

Die Größe k muß im allgemeinen aus den Beobachtungsdifferenzen $\Delta_1, \Delta_2, \Delta_3, \dots, \Delta_n$ abgeleitet werden und wir betrachten daher die Beobachtungsdifferenzen als Ergebnisse direkter Beobachtungen von k , oder $kl_1, kl_2, kl_3, \dots, kl_n$.

3. Wir behandeln zunächst den einfacheren Fall, daß die regelmäßige Differenz für alle Beobachtungsergebnisse gleich ist.

In diesem Falle erhalten wir für den wahrscheinlichsten Werth von k , wenn alle Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ gleiches Gewicht haben, nach Formel (48):

$$(70) \quad k = \frac{[\Delta]}{n},$$

oder wenn die Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ verschiedene Gewichte $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ haben, nach Formel (58):

$$(71) \quad k = \frac{[p \Delta]}{[p]}.$$

Dann ergeben sich die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler oder hier die wahrscheinlichsten Werthe $\delta_1, \delta_2, \delta_3, \dots, \delta_n$ der zufälligen Differenzen nach den Formeln (51) und (61) übereinstimmend zu:

$$(71) \quad \begin{cases} \delta_1 = k - \Delta_1, \\ \delta_2 = k - \Delta_2, \\ \delta_3 = k - \Delta_3, \\ \dots \dots \dots, \\ \delta_n = k - \Delta_n. \end{cases}$$

Die Quadratsumme dieser zufälligen Differenzen kann direkt aus den Beobachtungsdifferenzen $\Delta_1, \Delta_2, \Delta_3, \dots, \Delta_n$ berechnet werden und zwar bei gleich genauen Beobachtungen nach Formel (57) aus:

$$(72) \quad [\delta\delta] = [\Delta\Delta] - \frac{[\Delta]^2}{n} = [\Delta\Delta] - nkk,$$

oder bei ungleich genauen Beobachtungen nach Formel (67) aus:

$$(73) \quad [p\delta\delta] = [p\Delta\Delta] - \frac{[p\Delta]^2}{[p]} = [p\Delta\Delta] - [p]kk.$$

Beispiel 1: Bei der Aufnahme eines Polygonzuges mit dreifsig 20m langen Strecken sind die Höhenwinkel jedesmal auf dem Anfangspunkte und dem Endpunkte der Strecke mit einem Freihandhöhenwinkelmesser gleich genau beobachtet worden. Die Ergebnisse der beiden Beobachtungen λ' und λ'' , die Unterschiede beider Ergebnisse $\Delta = \lambda' - \lambda''$, sowie die Quadrate der Unterschiede $\Delta\Delta$ sind in nachfolgender Tabelle enthalten:

λ' °	λ'' °	Δ °	$\Delta\Delta$	λ' °	λ'' °	Δ °	$\Delta\Delta$	λ' °	λ'' °	Δ °	$\Delta\Delta$
+0,2	+1,0	-0,8	0,64	+1,3	+1,9	-0,6	0,36	+ 3,4	+ 3,8	- 0,4	0,16
+0,5	+1,0	-0,5	0,25	+1,0	+1,7	-0,7	0,49	+ 3,5	+ 4,1	- 0,6	0,36
+1,1	+1,8	-0,7	0,49	+0,8	+1,5	-0,7	0,49	+ 3,3	+ 3,9	- 0,6	0,36
+0,9	+1,6	-0,7	0,49	+1,4	+2,1	-0,7	0,49	+ 3,1	+ 3,6	- 0,5	0,25
+0,7	+1,3	-0,6	0,36	+1,5	+2,1	-0,6	0,36	+ 3,2	+ 3,8	- 0,6	0,36
+1,3	+2,0	-0,7	0,49	+1,7	+2,4	-0,7	0,49	+ 2,7	+ 3,6	- 0,9	0,81
+1,8	+2,3	-0,5	0,25	+2,3	+2,8	-0,5	0,25	+ 2,6	+ 3,2	- 0,6	0,36
+2,0	+2,7	-0,7	0,49	+2,8	+3,3	-0,5	0,25	+ 2,1	+ 2,8	- 0,7	0,49
+1,9	+2,4	-0,5	0,25	+2,9	+3,6	-0,7	0,49	+ 2,0	+ 2,5	- 0,5	0,25
+1,5	+1,9	-0,4	0,16	+3,0	+3,8	-0,8	0,09	+ 1,9	+ 2,6	- 0,7	0,49
									+58,4	+76,6	-18,2
											11,52
											= [Δ] = [ΔΔ]

Hieraus ergibt sich zunächst als wahrscheinlichster Werth der regelmässigen Abweichung zwischen den auf dem Anfangspunkt und den auf dem Endpunkte jeder Strecke beobachteten Höhenwinkeln:

$$(69) \quad k = \frac{[\Delta]}{n} = \frac{-18,2}{30} = -0,61^\circ,$$

was der aus den vorliegenden Beobachtungsergebnissen folgende wahrscheinlichste Werth des doppelten Indexfehlers des benutzten Höhenwinkelmessers ist.

Ferner ergibt sich für die Quadratsumme der zufälligen Differenzen der Höhenwinkel:

$$(72) \quad [\delta\delta] = [\Delta\Delta] - \frac{[\Delta]^2}{n} = 11,52 - \frac{18,2^2}{30} = 0,48.$$

4. In dem zweiten Falle, wo die regelmässigen Differenzen nicht für alle Beobachtungsergebnisse gleich sind, sondern wo sie proportional den bekannten Grössen $l_1, l_2, l_3, \dots, l_n$, also gleich $kl_1, kl_2, kl_3, \dots, kl_n$ sind, liefern uns die Beobachtungsdifferenzen

$$(74) \quad \begin{cases} d_1 = \lambda'_1 - \lambda''_1, \\ d_2 = \lambda'_2 - \lambda''_2, \\ d_3 = \lambda'_3 - \lambda''_3, \\ \dots \dots \dots, \\ d_n = \lambda'_n - \lambda''_n \end{cases}$$

keine unmittelbaren Bestimmungen des Faktors k , sondern direkte Bestimmungen der Grössen $kl_1, kl_2, kl_3, \dots, kl_n$, und wir erhalten k als arithmetisches Mittel aus den Werthen $k_1 = \frac{d_1}{l_1}, k_2 = \frac{d_2}{l_2}, k_3 = \frac{d_3}{l_3}, \dots, k_n = \frac{d_n}{l_n}$. Diese Werthe haben verschiedene Gewichte $p_{k_1}, p_{k_2}, p_{k_3}, \dots, p_{k_n}$, die wir, da

$$\begin{aligned} k_1 &= \frac{d_1}{l_1} = \frac{1}{l_1} (\lambda'_1 - \lambda''_1), \\ k_2 &= \frac{d_2}{l_2} = \frac{1}{l_2} (\lambda'_2 - \lambda''_2), \\ k_3 &= \frac{d_3}{l_3} = \frac{1}{l_3} (\lambda'_3 - \lambda''_3), \\ &\dots \dots \dots, \\ k_n &= \frac{d_n}{l_n} = \frac{1}{l_n} (\lambda'_n - \lambda''_n) \end{aligned}$$

ist, aus den Gewichten $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ der Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ nach Formel (44) erhalten zu:

$$\begin{aligned} \frac{1}{p_{k_1}} &= \frac{1}{l_1 l_1} \cdot 2 \cdot \frac{1}{p_1} \quad \text{oder} \quad p_{k_1} = \frac{1}{2} p_1 l_1 l_1, \\ \frac{1}{p_{k_2}} &= \frac{1}{l_2 l_2} \cdot 2 \cdot \frac{1}{p_2} \quad \text{"} \quad p_{k_2} = \frac{1}{2} p_2 l_2 l_2, \\ \frac{1}{p_{k_3}} &= \frac{1}{l_3 l_3} \cdot 2 \cdot \frac{1}{p_3} \quad \text{"} \quad p_{k_3} = \frac{1}{2} p_3 l_3 l_3, \\ &\dots \dots \dots, \\ \frac{1}{p_{k_n}} &= \frac{1}{l_n l_n} \cdot 2 \cdot \frac{1}{p_n} \quad \text{"} \quad p_{k_n} = \frac{1}{2} p_n l_n l_n. \end{aligned}$$

Diese Gewichte vereinfachen sich, wenn die Gewichte $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ der Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ sämtlich $= p$ sind zu:

$$\begin{aligned} p_{k_1} &= \frac{1}{2} p l_1 l_1, \\ p_{k_2} &= \frac{1}{2} p l_2 l_2, \\ p_{k_3} &= \frac{1}{2} p l_3 l_3, \\ &\dots \dots \dots, \\ p_{k_n} &= \frac{1}{2} p l_n l_n. \end{aligned}$$

Damit erhalten wir als wahrscheinlichsten Werth von k nach Formel (58) bei gleich genauen Beobachtungen:

$$(75) \quad k = \frac{[p_k k]}{[p_k]} = \frac{\frac{1}{2} p [l l \frac{d}{l}]}{\frac{1}{2} p [l l]} \quad \text{oder:} \quad k = \frac{[l d]}{[l l]},$$

und bei ungleich genauen Beobachtungen:

$$k = \frac{[p_k k]}{[p_k]} = \frac{\left[\frac{1}{2} p l l \frac{d}{l} \right]}{\left[\frac{1}{2} p l l \right]} \text{ oder:}$$

$$(76) \quad k = \frac{[p l d]}{[p l l]}.$$

Die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler oder der zufälligen Differenzen $\delta_1, \delta_2, \delta_3, \dots, \delta_n$ ergeben sich sodann nach:

$$(77) \quad \begin{cases} \delta_1 = k l_1 - d_1, \\ \delta_2 = k l_2 - d_2, \\ \delta_3 = k l_3 - d_3, \\ \dots \dots \dots, \\ \delta_n = k l_n - d_n. \end{cases}$$

Aus den hiernach für $\delta_1, \delta_2, \delta_3, \dots, \delta_n$ folgenden Zahlenwerthen ist dann die Quadratsumme $[\delta\delta]$ oder $[p\delta\delta]$ zu bilden.

Beispiel 2: Bei der Aufnahme einiger Polygonzüge mit 20 Strecken sind die Streckenlängen zweimal von verschiedenen Landmessern mit verschiedenen Längenmeßwerkzeugen gemessen worden. Behufs Ermittlung des mittleren Fehlers der Streckenmessung soll die Quadratsumme $[p\delta\delta]$ der zufälligen Differenzen $\delta_1, \delta_2, \delta_3, \dots, \delta_n$ beider Messungen berechnet werden.

Die Längenmessungen sind, außer mit zufälligen Fehlern, mit regelmäßigen, aus der Ungenauigkeit und der Handhabung der verwendeten Längenmeßwerkzeuge entspringenden Fehlern behaftet, die sich proportional den gemessenen Längen fortpflanzen.

Diese regelmäßigen Fehler sind verschieden für Messungen, die von verschiedenen Landmessern mit verschiedenen Meßwerkzeugen ausgeführt werden. Demnach besteht auch zwischen zwei in solcher Weise verschieden ausgeführten Messungen ein regelmäßiger Unterschied, der für die einzelnen gemessenen Strecken proportional ihrer Länge ist. Sind also $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ die Streckenlängen, so sind $k\lambda_1, k\lambda_2, k\lambda_3, \dots, k\lambda_n$ die regelmäßigen Unterschiede zweier Messungen derselben. Dann erhalten wir für k :

$$(76) \quad k = \frac{[p\lambda d]}{[p\lambda\lambda]},$$

und für die zufälligen Differenzen $\delta_1, \delta_2, \delta_3, \dots, \delta_n$ beider Messungen:

$$(77) \quad \begin{cases} \delta_1 = k\lambda_1 - d_1, \\ \delta_2 = k\lambda_2 - d_2, \\ \delta_3 = k\lambda_3 - d_3, \\ \dots \dots \dots, \\ \delta_n = k\lambda_n - d_n. \end{cases}$$

Dementsprechend ist in den folgenden Tabellen $[p\delta\delta]$ aus den Ergebnissen λ' und λ'' beider Messungen der Polygonstrecken und aus den Gewichten p berechnet worden:

Nr.	λ'	λ''	p	$\Delta = \lambda' - \lambda''$	$p\lambda$	$p\lambda\lambda$	$p\lambda\Delta$	$k\lambda$	$\delta = k\lambda - \Delta$	$\delta\delta$	$p\delta\delta$
1.	2.	3.	4.	5.	6.	7.	8.	9.	10.	11.	12.
1	157,80	157,92	8,6	-0,12	1360	215 000	-163,2	-0,03	+0,09	0,00 81	0,070
2	123,60	123,70	11,9	-0,10	1430	184 000	-148,0	-0,02	+0,03	0,00 64	0,076
3	127,96	127,84	11,1	+0,12	1420	182 000	+170,4	-0,02	-0,14	0,01 96	0,218
4	130,70	130,70	11,1	0,00	1450	190 000	0,0	-0,02	-0,02	0,00 04	0,004
5	115,24	115,40	12,8	-0,16	1470	169 000	-235,2	-0,02	+0,14	0,01 96	0,251
6	79,36	79,32	18,9	+0,04	1490	118 000	+ 59,6	-0,01	-0,05	0,00 25	0,047
7	77,82	77,98	18,9	-0,16	1470	115 000	-235,2	-0,01	+0,15	0,02 25	0,425
8	114,90	114,70	12,8	+0,20	1470	169 000	+294,0	-0,02	-0,22	0,04 84	0,620
9	112,88	112,84	12,8	+0,04	1450	164 000	+ 58,0	-0,02	-0,06	0,00 36	0,046
10	204,40	204,68	6,6	-0,28	1350	277 000	-378,0	-0,04	+0,24	0,05 76	0,380
11	84,14	84,14	17,4	0,00	1460	123 000	0,0	-0,02	-0,02	0,00 04	0,007
12	76,76	76,88	20,7	-0,12	1590	122 000	-190,8	-0,01	+0,11	0,01 21	0,250
13	112,26	112,32	12,8	-0,06	1430	160 000	- 85,8	-0,02	+0,04	0,00 16	0,020
14	195,40	195,26	6,9	+0,14	1350	263 000	+189,0	-0,04	-0,18	0,03 24	0,224
15	82,00	82,02	18,9	-0,02	1550	127 000	- 31,0	-0,01	+0,01	0,00 01	0,002
16	150,88	150,90	9,2	-0,02	1390	210 000	- 27,8	-0,03	-0,01	0,00 01	0,001
17	112,72	112,60	12,8	+0,12	1450	164 000	+174,0	-0,02	-0,14	0,01 96	0,251
18	151,36	151,60	9,2	-0,24	1400	213 000	-336,0	-0,03	+0,21	0,04 41	0,406
19	96,18	96,12	16,0	+0,06	1540	148 000	+ 92,4	-0,02	-0,03	0,00 64	0,010
20	122,63	122,52	11,9	+0,11	1460	180 000	+160,6	-0,02	-0,13	0,01 69	0,201
	2428,99	9,44		+0,83	$[p\lambda\lambda]$	3 493 000	+1198,0	-0,43	+1,07	$[p\delta\delta]$	3,509
				-1,28			-1831,0		-1,05		
			$[\Delta]$	-0,45		$[p\lambda\Delta]$	- 633,0		+0,02		
						$k = \frac{[p\lambda\Delta]}{[p\lambda\lambda]} = \frac{-633,0}{3\,493\,000} = -0,000\,181$					

Die in der Spalte 6 unserer Tabelle erhaltenen Produkte $p\lambda$ sind verhältnismäßig wenig von einander verschieden und wir erhalten daher einen durchaus genügend genauen Werth von k , wenn wir diese Produkte als gleich annehmen. Dann vereinfacht sich die Formel (76) auf:

$$k = \frac{[\Delta]}{[\lambda]},$$

wonach wir den konstanten Unterschied der beiden Längenmessungen in einfachster Weise erhalten. Mit den in Spalte 2, 3 und 4 unserer Tabelle erhaltenen Zahlenwerthen wird

$$k = \frac{[\Delta]}{[\lambda]} = \frac{-0,45}{2429} = -0,000\,185,$$

also nur um 4 Einheiten der sechsten Decimalstelle abweichend von dem nach Formel (76) erhaltenen Werthe, was für die Berechnung der regelmässigen Differenzen $k\lambda$ von keiner praktischen Bedeutung ist.

Die Anwendung der einfachen Formel $k = \frac{[\Delta]}{[\lambda]}$ ermöglicht es auch, für die Berechnung von k ohne Mehraufwand an Arbeit ein weit umfangreicheres Beobachtungsmaterial zu benutzen, als zur Berechnung des mittleren Fehlers in der Regel benutzt wird. Beispielsweise sind die in unserer Tabelle mitgetheilten

Streckenlängen aus den Polygonstreckentabellen eines Bezirks von 5 Gemarkungen entnommen, worin die erste und zweite Streckenmessung je von demselben Landmesser mit denselben Meßwerkzeugen und denselben Arbeitern durchgeführt ist. Die Gesamtlänge der Strecken beträgt nach der ersten Messung 96 023,67 m, nach der zweiten Messung 96 038,93 m, also der Gesamtunterschied $[A] = 96\,023,67 - 96\,038,93 = -15,26$ m. Danach wird:

$$k = \frac{[A]}{[\lambda]} = \frac{-15,26}{96\,030} = -0,000\,159 \text{ m.}$$

Benutzen wir diesen Werth von k , so gestaltet sich die Berechnung der Quadratsumme $[p\delta\delta]$ wie folgt:

Nr.	λ'	λ''	$A = \lambda' - \lambda''$	$k\lambda$	$\delta = k\lambda - A$	$\delta\delta$	p	$p\delta\delta$
1.	2.	3.	4.	5.	6.	7.	8.	9.
1	157,80	157,92	-0,12	-0,02	+0,10	0,0100	8,6	0,086
2	123,60	123,70	-0,10	-0,02	+0,08	0,0064	11,9	0,076
3	127,96	127,84	+0,12	-0,02	-0,14	0,0196	11,1	0,218
4	130,70	130,70	0,00	-0,02	-0,02	0,0004	11,1	0,004
5	115,24	115,40	-0,16	-0,02	+0,14	0,0196	12,8	0,251
6	79,36	79,32	+0,04	-0,01	-0,05	0,0025	18,9	0,047
7	77,82	77,93	-0,16	-0,01	+0,15	0,0225	18,9	0,425
8	114,90	114,70	+0,20	-0,02	-0,22	0,0484	12,8	0,620
9	112,88	112,84	+0,04	-0,02	-0,06	0,0036	12,8	0,046
10	204,40	204,68	-0,28	-0,03	+0,25	0,0625	6,6	0,412
11	84,14	84,14	0,00	-0,01	-0,01	0,0001	17,4	0,002
12	76,76	76,88	-0,12	-0,01	+0,11	0,0121	20,7	0,250
13	112,26	112,32	-0,06	-0,02	+0,04	0,0016	12,8	0,020
14	195,40	195,26	+0,14	-0,03	-0,17	0,0289	6,9	0,199
15	82,00	82,02	-0,02	-0,01	+0,01	0,0001	18,9	0,002
16	150,88	150,90	-0,02	-0,02	0,00	0,0000	9,2	0,000
17	112,72	112,60	+0,12	-0,02	-0,14	0,0196	12,8	0,251
18	151,36	151,60	-0,24	-0,02	+0,22	0,0484	9,2	0,445
19	96,18	96,12	+0,06	-0,02	-0,08	0,0064	16,0	0,102
20	122,63	122,52	+0,11	-0,02	-0,13	0,0169	11,9	0,201
	2428,99	9,44	+0,83	-0,37	+1,10		$[p\delta\delta]$	3,657
			-1,28		-1,02			
			-0,45		+0,08			

5. Das Gewicht der Beobachtungsdifferenzen A ergibt sich aus dem Gewichte p der gleich genauen Beobachtungsergebnisse λ , da $A = \lambda' - \lambda''$ ist, nach Formel (42) zu: $\frac{1}{2}p$. Da wir nun k als arithmetisches Mittel aus $A_1, A_2, A_3, \dots, A_n$ gefunden haben, und $\delta_1, \delta_2, \delta_3, \dots, \delta_n$ die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler sind, so ergibt sich für den mittleren Fehler m der Gewichtseinheit nach Formel (53):

$$m = \pm \sqrt{\frac{1}{2} p} \sqrt{\frac{[\delta\delta]}{n-1}}, \text{ oder:}$$

$$(78) \quad m = \pm \sqrt{p} \sqrt{\frac{[\delta\delta]}{2(n-1)}},$$

und hiernach für den mittleren Fehler m eines Beobachtungsergebnisses vom Gewichte p nach Formel (54):

$$(79) \quad m = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm \sqrt{\frac{[\sigma\sigma]}{2(n-1)}},$$

endlich für den mittleren Fehler m_k von k , dessen Gewicht p_k , wenn die regelmäßige Differenz für alle Beobachtungsergebnisse gleich ist, nach Formel (55) $p_k = n \cdot \frac{1}{2} p = \frac{1}{2} np$ ist, nach Formel (56):

$$m_k = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_k}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{np}} = \pm \sqrt{\frac{1}{2} p} \sqrt{\frac{[\sigma\sigma]}{n-1}} \sqrt{\frac{2}{np}}, \text{ oder:}$$

$$(80) \quad m_k = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_k}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{np}} = \pm \sqrt{\frac{[\sigma\sigma]}{n(n-1)}},$$

oder wenn die regelmäßige Differenz proportional den Größen $l_1, l_2, l_3, \dots, l_n$ ist, wo nach Formel (65) das Gewicht $p_k = \frac{1}{2} p [ll]$ ist, nach Formel (66):

$$m_k = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_k}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{p[ll]}} = \pm \sqrt{\frac{1}{2} p} \sqrt{\frac{[\sigma\sigma]}{n-1}} \sqrt{\frac{2}{p[ll]}}, \text{ oder:}$$

$$(81) \quad m_k = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_k}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{p[ll]}} = \pm \sqrt{\frac{[\sigma\sigma]}{[ll](n-1)}}.$$

Beispiel 1: Aus der unter Nr. 3 erhaltenen Quadratsumme $[\sigma\sigma] = 0,48$ der zufälligen Differenzen für $n = 30$ gleich genaue Doppelbeobachtungen von Höhenwinkeln mit den Gewichten $p = 1$, ergibt sich der mittlere Fehler $m = m$ einer Beobachtung eines Höhenwinkels für 20^m lange Strecken nach Formel (78) und (79) zu:

$$m = m = \pm \sqrt{\frac{[\sigma\sigma]}{2(n-1)}} = \pm \sqrt{\frac{0,48}{2(30-1)}} = \pm 0,09^\circ,$$

ferner der mittlere Fehler m_k des regelmäßigen Unterschiedes $k = -0,61^\circ$ zwischen 2 Beobachtungen eines Höhenwinkels zu:

$$(80) \quad m_k = \pm m \sqrt{\frac{2}{np}} = \pm 0,09 \sqrt{\frac{2}{30}} = \pm 0,02^\circ,$$

endlich der mittlere Fehler M des arithmetischen Mittels aus den zwei für jede Strecke vorliegenden Höhenwinkeln, dessen Gewicht nach Formel (55) $P = 2$ ist, zu:

$$(82) \quad M = \pm m \sqrt{\frac{1}{P}} = \pm 0,09 \sqrt{\frac{1}{2}} = \pm 0,06^\circ.$$

6. In ganz ähnlicher Weise ergeben sich für ungleich genaue Beobachtungen mit den Gewichten $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ die Gewichte der Beobachtungsdifferenzen $d_1, d_2, d_3, \dots, d_n$ zu: $\frac{1}{2} p_1, \frac{1}{2} p_2, \frac{1}{2} p_3, \dots, \frac{1}{2} p_n$ und damit für den mittleren Fehler der Gewichtseinheit nach Formel (63):

$$(82) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p\sigma\sigma]}{2(n-1)}},$$

ferner für die mittleren Fehler der Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ nach Formel (64):

$$(83) \quad \begin{cases} m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \\ m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \\ m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \\ \dots\dots\dots, \\ m_n = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_n}}, \end{cases}$$

endlich für den mittleren Fehler m_k von k , dessen Gewicht p_k , wenn die regelmäßige Differenz für alle Beobachtungsergebnisse gleich ist, nach Formel (65) $p_k = \frac{1}{2} [p]$ ist, nach Formel (66):

$$(84) \quad m_k = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_k}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{[p]}} = \pm \sqrt{\frac{[p \partial \partial]}{[p] (n-1)}}.$$

oder wenn die regelmäßige Differenz proportional den Größen $l_1, l_2, l_3, \dots l_n$ ist, wo nach Formel (65) das Gewicht $p_k = \frac{1}{2} [p l l]$ ist, nach Formel (66):

$$(85) \quad m_k = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_k}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{[p l l]}} = \pm \sqrt{\frac{[p \partial \partial]}{[p l l] (n-1)}}.$$

Beispiel 2: Mit der unter Nr. 4 erhaltenen Quadratsumme $[p \partial \partial] = 3,509$ der zufälligen Differenzen erhalten wir den mittleren Fehler der Gewichtseinheit zu:

$$(82) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p \partial \partial]}{2(n-1)}} = \pm \sqrt{\frac{3,509}{2(20-1)}} = \pm 0,30m,$$

ferner nach Formel (83) den mittleren Fehler der kürzesten Strecke $\lambda_{12} = 76,8m$, deren Gewicht $p_{12} = 20,7$ ist,:

$$m_{12} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{12}}} = \pm 0,30 \sqrt{\frac{1}{20,7}} = \pm 0,07m,$$

einer mittleren Strecke $\lambda_{20} = 122,6m$, deren Gewicht $p_{20} = 11,9$ ist,:

$$m_{20} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{20}}} = \pm 0,30 \sqrt{\frac{1}{11,9}} = \pm 0,09m,$$

der längsten Strecke $\lambda_{10} = 204,5m$, deren Gewicht $p_{10} = 6,6$ ist,:

$$m_{10} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{10}}} = \pm 0,30 \sqrt{\frac{1}{6,6}} = \pm 0,12m,$$

und endlich den mittleren Fehler m_k von k zu:

$$(85) \quad m_k = \pm m \sqrt{\frac{2}{[p \lambda \lambda]}} = \pm 0,30 \sqrt{\frac{2}{3\,493\,000}} = \pm 0,000\,227m.$$

Die in die Rechnung eingeführten Gewichte $p_1, p_2, p_3, \dots p_{20}$ sind aus der für mittlere Verhältnisse geltenden Abtheilung II der Tafel 3 der Kataster-Anweisung IX vom 25. Oktober 1881 entnommen worden. An dieser Stelle findet sich das Gewicht 1 für die einmalige Messung einer Länge von 822m. Demnach ist $m = \pm 0,30m$ der mittlere Fehler der unter mittleren Verhältnissen ausgeführten Messung einer solchen Länge. Das für Längenmessungen gebräuchliche Genauigkeitsmaß, der mittlere Fehler einer einmaligen Messung einer Länge von 100m, ergibt sich mit dem sich in der bezeichneten Tafel findenden Gewicht $p_{100} = 14,8$ zu:

$$(39) \quad m_{100} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{100}}} = \pm 0,30 \sqrt{\frac{1}{14,8}} = \pm 0,078 m^*).$$

7. Wenn, wie es oft vorkommt, der wahre Werth von k voraus bekannt ist oder an Stelle dessen ein so genauer Werth von k , daß er als wahrer Werth angenommen werden kann, der wahrscheinlichste Werth von k also nicht erst aus den Beobachtungsdifferenzen $d_1, d_2, d_3, \dots, d_n$ zu berechnen ist, so ist die Anzahl der überschüssigen Beobachtungsergebnisse nicht gleich $n-1$, sondern gleich n .

Dann gehen die Formeln (78), (79), (82) und (83) für die Berechnung des mittleren Fehlers der Gewichtseinheit und der Beobachtungsergebnisse**) über in folgende Formeln:

für gleich genaue Beobachtungen mit dem Gewichte p :

$$(86) \quad m = \pm \sqrt{p} \sqrt{\frac{[\delta\delta]}{2n}},$$

$$(87) \quad m = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm \sqrt{\frac{[\delta\delta]}{2n}},$$

für ungleich genaue Beobachtungen mit den Gewichten $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$:

$$(88) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p\delta\delta]}{2n}},$$

(89)

$$\left\{ \begin{array}{l} m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \\ m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \\ m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \\ \dots\dots\dots, \\ m_n = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_n}}. \end{array} \right.$$

Beispiel 3: In einem Polygonnetze sind 12 Polygonwinkel mit einem Theodoliten unabhängig von einander mit besonderer Aufstellung des Instrumentes und der Signale zur Bezeichnung der Punkte je zweimal beobachtet worden. Die Beobachtungsergebnisse λ' und λ'' , die Differenzen $d = \lambda' - \lambda''$, ihre Quadrate dd , sowie die Quadratsumme $[dd]$ sind in nachstehender Tabelle enthalten:

λ'			λ''			d	dd	λ'			λ''			d	dd
o	'	"	o	'	"			o	'	"	o	'	"		
190	26	35	190	27	08	-33	1089	150	19	45	150	20	03	-18	324
76	18	19	76	18	36	-17	289	136	42	26	136	42	32	-6	36
60	28	22	60	37	58	+24	576	189	04	04	189	04	14	-10	100
111	51	23	111	51	00	+23	529	158	42	09	158	41	41	+28	784
223	20	53	223	20	38	+15	225	90	43	00	90	43	00	0	0
189	23	24	189	23	32	-8	64								
84	24	38	84	24	18	+20	400		54	58		54	40	+110	4416
														-92	=[dd]
														+18	

*) Wir sehen hier davon ab, zu erörtern, wie die Rechnung zu ändern ist, wenn berücksichtigt wird, daß die in Tafel 3 der Kataster-Anweisung IX enthaltenen Gewichte unter Berücksichtigung der regelmäßigen Fehler der Längenmessungen gebildet sind, da dies für das vorliegende Beispiel nicht von wesentlicher Bedeutung ist.

**) Der mittlere Fehler m_k von k ist in dem hier betrachteten Falle = 0 oder nahezu = 0.

Im vorliegenden Falle ist $k=0$, denn die Beobachtungen der Polygonwinkel werden derart ausgeführt, daß die Beobachtungsergebnisse mit keinen in Betracht kommenden regelmäßigen Fehlern behaftet sind, so daß also auch keine in Betracht kommende regelmäßige Differenz zwischen den Ergebnissen einer Reihe unabhängiger Doppelbeobachtungen vorhanden ist. Somit wird nach Formel (71):

$$\begin{array}{ll} \vartheta_1 = -A_1, \text{ und: } \vartheta_1 \vartheta_1 = A_1 A_1, \\ \vartheta_2 = -A_2, & \vartheta_2 \vartheta_2 = A_2 A_2, \\ \vartheta_3 = -A_3, & \vartheta_3 \vartheta_3 = A_3 A_3, \\ \vdots & \vdots \\ \vartheta_n = -A_n, & \vartheta_n \vartheta_n = A_n A_n, \\ \hline [\vartheta \vartheta] = [A A]. \end{array}$$

und der mittlere Fehler $m = m$ einer einmaligen Messung eines Polygonwinkels vom Gewichte 1 wird nach Formel (86) oder (87):

$$m = m = \pm \sqrt{\frac{[\vartheta \vartheta]}{2n}} = \pm \sqrt{\frac{4416}{2 \cdot 12}} = \pm 14''.$$

Beispiel 2: Bei der unter Nr. 4 durchgeführten zweiten Behandlung unsers Beispiels 2, wo wir k berechnet haben aus Doppelmessungen von 96 000 m Streckenlängen kann der für k erhaltene Werth als wahrer Werth angesehen werden. Dann erhalten wir als mittleren Fehler der Gewichtseinheit:

$$(88) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p \vartheta \vartheta]}{2n}} = \pm \sqrt{\frac{3,657}{2 \cdot 20}} = \pm 0,30 m.$$

III. Abschnitt.

Direkte Beobachtungen mehrerer Größen, deren Summe einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß.

§ 19. Direkte gleich genaue Beobachtungen mehrerer Größen, deren Summen einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß.

Haben wir für eine Reihe von Größen aus direkten Beobachtungen die Werthe $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_n$ erlangt, so kommt es vielfach vor, daß wir diese Beobachtungsergebnisse noch nicht als die wahrscheinlichsten Werthe $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ der Größen anerkennen dürfen, weil die Summe der letzteren einen bestimmten Sollbetrag S erfüllen muß, weil also

$$(90) \quad x_1 + x_2 + x_3 + \dots + x_n = S$$

sein muß.

Dann erhalten wir aus den Beobachtungsergebnissen $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_n$ für jede der Größen zwei Werthe, nämlich erstens das Ergebnis der direkten Beobachtung der betreffenden GröÙe und zweitens den Werth, der sich ergibt, wenn wir von dem Sollbetrage die Summe aller übrigen Beobachtungsergebnisse subtrahiren. Zuerst erhalten wir also zur Bestimmung des wahrscheinlichsten Werthes x_1 die beiden Werthe:

$$\begin{array}{l} \lambda' = \alpha_1, \\ \lambda'' = S - (\alpha_2 + \alpha_3 + \dots + \alpha_n). \end{array}$$

Bezeichnen wir nun die Summe der Beobachtungsergebnisse mit Σ und die Abweichung dieser Summe von dem Sollbetrage mit f , setzen also:

$$(91) \quad \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 + \cdots \alpha_n = \Sigma,$$

$$(92) \quad f = S - \Sigma,$$

so wird:

$$\begin{aligned} \lambda'' &= S - (\alpha_2 + \alpha_3 + \cdots \alpha_n) \\ &= S - (\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 + \cdots \alpha_n) + \alpha_1 \\ &= S - \Sigma + \alpha_1 \\ &= f + \alpha_1. \end{aligned}$$

Sind die Beobachtungsergebnisse $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots \alpha_n$ sämtlich gleich genau und haben sie das Gewicht p , so ergibt sich für die Gewichte p' und p'' der Werthe λ' und λ'' nach Formel (42):

$$\begin{aligned} p' &= p, \\ p'' &= \frac{1}{n-1} p. \end{aligned}$$

Hiermit und mit den für λ' und λ'' gefundenen Werthen erhalten wir den wahrscheinlichsten Werth x_1 der ersten GröÙe nach Formel (58) zu:

$$x_1 = \frac{p' \lambda' + p'' \lambda''}{p' + p''} = \frac{p \alpha_1 + \frac{1}{n-1} p (f + \alpha_1)}{p + \frac{1}{n-1} p} = \frac{n p \alpha_1 - p \alpha_1 + p f + p \alpha_1}{n p - p + p},$$

oder:

$$x_1 = \alpha_1 + \frac{1}{n} f.$$

Bezeichnen wir die Verbesserung, die wir dem Beobachtungsergebnis α_1 beifügen müssen, um den wahrscheinlichsten Werth x_1 zu erhalten, mit v , so wird:

$$v = \frac{1}{n} f, \quad \left| \quad x_1 = \alpha_1 + v. \right.$$

Machen wir dieselbe Entwicklung, die wir für x_1 gemacht haben, auch für $x_2, x_3, \dots x_n$, so erhalten wir immer denselben Werth der Verbesserung v , so daß allgemein ist:

$$(93) \quad v = \frac{1}{n} f, \quad \left| \quad (94) \quad \begin{cases} x_1 = \alpha_1 + v, \\ x_2 = \alpha_2 + v, \\ x_3 = \alpha_3 + v, \\ \dots \dots \dots, \\ x_n = \alpha_n + v, \end{cases} \right.$$

wonach wir den Widerspruch f gleichmäßig auf die gleich genauen Beobachtungsergebnisse $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots \alpha_n$ zu vertheilen haben, um die wahrscheinlichsten Werthe $x_1, x_2, x_3, \dots x_n$ der beobachteten GröÙen zu erhalten.

Beispiel: In einem Dreieck ist jeder der drei Winkel viermal in beiden Lagen des Fernrohrs mit gleicher Genauigkeit gemessen worden. Die Ergebnisse der Messungen sind:

$$\begin{aligned} \alpha_1 &= 76^\circ 24' 35'', \\ \alpha_2 &= 59 \ 18 \ 28, \\ \alpha_3 &= 44 \ 16 \ 49, \\ \hline \Sigma &= 179^\circ 59' 52''. \end{aligned}$$

Der Sollbetrag der Summe der drei Winkel ist 180° , die Summe der Beobachtungsergebnisse $\Sigma = \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = 179^\circ 59' 52''$, demnach der Widerspruch f :

$$(92) \quad f = S - \Sigma = 180^\circ - 179^\circ 59' 52'' = +8'',$$

und die Verbesserung v , die jedem Beobachtungsergebnis beizufügen ist:

$$(93) \quad v = \frac{1}{n} f = \frac{1}{3} (+8) = +2,7''.$$

Damit ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe x_1, x_2, x_3 der Winkel zu:

$$(94) \quad \begin{cases} x_1 = \alpha_1 + v = 76^\circ 24' 35'' + 2,7'' = 76^\circ 24' 37,7'', \\ x_2 = \alpha_2 + v = 59 \ 18 \ 28 \ + 2,7 = 59 \ 18 \ 30,7, \\ x_3 = \alpha_3 + v = 44 \ 16 \ 49 \ + 2,7 = 44 \ 16 \ 51,7, \\ \hline 180^\circ 00' 00,1''. \end{cases}$$

Die Summe der für x_1, x_2, x_3 erhaltenen Werthe ist $180^\circ 00' 00,1''$; sie erfüllt also den Sollbetrag bis auf $0,1''$. Diese kleine Abweichung vom Sollbetrage rührt aus der Abrundung des Werthes von v her, und sie muß genau gleich sein der Abweichung der n -fachen Verbesserung v von f , also hier gleich $nv - f = 3 \cdot 2,7'' - 8,0'' = +0,1''$. Die Abrundung des Werthes von v kann höchstens $0,5$ Einheiten seiner letzten Stelle betragen und demnach darf auch die Summe der wahrscheinlichsten Werthe $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ höchstens um $0,5 \cdot n$ Einheiten der letzten Stelle des Werthes v von Null abweichen, hier also höchstens um $3 \cdot 0,05'' = 0,15''$.

2. Ausser den wahrscheinlichsten Werthen $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ der zu bestimmenden Größen haben wir nun auch noch die als Genauigkeitsmaße erforderlichen mittleren Fehler und Gewichte zu ermitteln.

Um diese zu finden, haben wir zu beachten, daß hier nur ein einziger Beobachtungsfehler f hervortritt und daß dies der Fehler des Beobachtungsergebnisses $\Sigma = \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 + \dots + \alpha_n$ ist, der bei der Beobachtung des Sollbetrages S gemacht worden ist. Für das Gewicht p_Σ des Beobachtungsergebnisses Σ ergibt sich, wenn jede der Größen $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_n$ das gleiche Gewicht p hat, nach Formel (42):

$$p_\Sigma = \frac{1}{n} p.$$

Da uns nun der Sollbetrag von vornherein bekannt ist, also die einzige für denselben vorliegende Beobachtung eine überschüssige ist, so erhalten wir das Quadrat des mittleren Fehler der Gewichtseinheit, indem wir das mit dem Gewichte p_Σ multiplizierte Quadrat des Beobachtungsfehlers f durch Eins dividiren. Demnach wird:

$$(95) \quad m^2 = \frac{p_\Sigma f f}{1} = \frac{1}{n} p f f, \text{ oder:} \\ m = \pm f \sqrt{\frac{1}{n} p}.$$

Ferner wird der mittlere Fehler m_α eines jeden der Werthe $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_n$, deren Gewicht gleich p ist, nach Formel (35):

$$(96) \quad m_\alpha = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm f \sqrt{\frac{1}{n} p} \sqrt{\frac{1}{p}}, \text{ oder:} \\ m_\alpha = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm f \sqrt{\frac{1}{n}}.$$

Um auch das Gewicht P_x und den mittleren Fehler M_x eines jeden der wahrscheinlichsten Werthe $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ der beobachteten Größen zu finden, greifen wir zurück auf die Berechnung dieser Werthe. Wir hatten die Größen x gefunden als arithmetisches Mittel aus den beiden Werthen λ' und λ'' , deren Gewichte $p' = p$ und $p'' = \frac{1}{n-1} p$ sind, für die also $[p] = p' + p'' = p + \frac{1}{n-1} p = p \frac{n}{n-1}$ ist. Hiermit wird das Gewicht P_x des arithmetischen Mittels x nach Formel (65):

$$P_x = p \frac{n}{n-1} \text{ oder}$$

$$(97) \quad \frac{1}{P_x} = \frac{1}{p} \left(1 - \frac{1}{n}\right)$$

und der mittlere Fehler M_x desselben nach Formel (66):

$$(98) \quad M_x = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_x}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p} \left(1 - \frac{1}{n}\right)} = \pm f \sqrt{\frac{1}{n} \left(1 - \frac{1}{n}\right)}.$$

Beispiel: In unserm Beispiele ist $f = +8$ und $p = 4$, wenn wir das Gewicht einer einmaligen Beobachtung eines Dreieckswinkels in beiden Lagen des Fernrohrs als Gewichtseinheit nehmen. Demnach erhalten wir den mittleren Fehler m der Gewichtseinheit oder einer einmaligen Beobachtung eines Dreieckswinkels in beiden Lagen des Fernrohrs zu:

$$(95) \quad m = \pm f \sqrt{\frac{1}{n} p} = \pm 8 \sqrt{\frac{1}{3} 4} = \pm 9,2'',$$

sodann den mittleren Fehler m_α eines jeden der Beobachtungsergebnisse $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ zu:

$$(96) \quad m_\alpha = \pm f \sqrt{\frac{1}{n}} = \pm 8 \sqrt{\frac{1}{3}} = \pm 4,6'',$$

ferner für das Gewicht P_x eines jeden der wahrscheinlichsten Werthe x_1, x_2, x_3 der Winkel:

$$(97) \quad \frac{1}{P_x} = \frac{1}{p} \left(1 - \frac{1}{n}\right) = \frac{1}{4} \left(1 - \frac{1}{3}\right) = \frac{1}{6} \text{ oder: } P_x = 6,$$

endlich den mittleren Fehler M_x derselben:

$$(98) \quad M_x = \pm f \sqrt{\frac{1}{n} \left(1 - \frac{1}{n}\right)} = \pm 8,0 \sqrt{\frac{1}{3} \left(1 - \frac{1}{3}\right)} = \pm 3,8''.$$

Wenn das Gewicht eines jeden der Dreieckswinkel $p = 1$ ist, so wird:

$$m = m_\alpha = \pm f \sqrt{\frac{1}{3}}, \quad \left| \quad P_x = 1,5, \quad \right| \quad M_x = \pm m \sqrt{\frac{1}{1,5}}.$$

§ 20. Direkte ungleich genaue Beobachtungen mehrerer Größen, deren Summe einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß.

1. Wenn zur Bestimmung der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots einer Reihe von Größen, deren Summe einen bestimmten Sollbetrag S erfüllen muß, für die also

$$(99) \quad x + y + z + \dots = S$$

sein muß, die ungleich genauen Beobachtungsergebnisse $\alpha, \beta, \gamma, \dots$ vorliegen, deren Summe

$$(100) \quad \alpha + \beta + \gamma + \dots = \Sigma$$

ist, so erhalten wir den Widerspruch f dieser Summe gegen den Sollbetrag wieder nach:

$$(101) \quad f = S - \Sigma.$$

Weiter ergeben sich auch aus den Beobachtungsergebnissen zur Bestimmung eines jeden der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen wieder zwei Werthe und zwar in erster Linie für x die beiden Werthe

$$\lambda' = \alpha,$$

$$\lambda'' = S - (\beta + \gamma + \dots) = f + \alpha.$$

Haben nun die ungleich genauen Beobachtungsergebnisse $\alpha, \beta, \gamma, \dots$ die Gewichte $p_\alpha, p_\beta, p_\gamma, \dots$ so erhalten wir für die Gewichte p' und p'' der beiden Werthe λ' und λ'' nach Formel (41):

$$\begin{aligned}\frac{1}{p'} &= \frac{1}{p_\alpha}, \\ \frac{1}{p''} &= \frac{1}{p_\beta} + \frac{1}{p_\gamma} + \dots = \left[\frac{1}{p} \right] - \frac{1}{p_\alpha}, \\ \frac{1}{p'} + \frac{1}{p''} &= \frac{1}{p_\alpha} + \left[\frac{1}{p} \right] - \frac{1}{p_\alpha} = \left[\frac{1}{p} \right].\end{aligned}$$

Damit ergibt sich der wahrscheinlichste Werth x der ersten GröÙe als arithmetisches Mittel der beiden Werthe λ' und λ'' nach Formel (58) zu:

$$\begin{aligned}x = \frac{p' \lambda' + p'' \lambda''}{p' + p''} &= \frac{\frac{1}{p'} \lambda' + \frac{1}{p''} \lambda''}{\frac{1}{p'} + \frac{1}{p''}} = \frac{\left(\left[\frac{1}{p} \right] - \frac{1}{p_\alpha} \right) \alpha + \frac{1}{p_\alpha} (f + \alpha)}{\left[\frac{1}{p} \right]} \text{ oder:} \\ x &= \alpha + \frac{\frac{1}{p_\alpha}}{\left[\frac{1}{p} \right]} f.\end{aligned}$$

Bezeichnen wir die Verbesserung, die wir dem Beobachtungsergebnis α beifügen müssen, um den wahrscheinlichsten Werth x zu erhalten, mit v_α , so wird:

$$v_\alpha = \frac{\frac{1}{p_\alpha}}{\left[\frac{1}{p} \right]} f, \quad \left| \quad x = \alpha + v_\alpha.\right.$$

In gleicher Weise erhalten wir die Verbesserungen v_β, v_γ, \dots der Beobachtungsergebnisse β, γ, \dots , so daß wird:

$$\begin{aligned}(102) \quad \left\{ \begin{aligned} v_\alpha &= \frac{\frac{1}{p_\alpha}}{\left[\frac{1}{p} \right]} f, \\ v_\beta &= \frac{\frac{1}{p_\beta}}{\left[\frac{1}{p} \right]} f, \\ v_\gamma &= \frac{\frac{1}{p_\gamma}}{\left[\frac{1}{p} \right]} f, \\ &\dots \dots \dots \end{aligned} \right. \quad \left| \quad (103) \quad \left\{ \begin{aligned} x &= \alpha + v_\alpha, \\ y &= \beta + v_\beta, \\ z &= \gamma + v_\gamma, \\ &\dots \dots \dots \end{aligned} \right. \end{aligned}$$

wonach wir den Widerspruch f proportional den reziproken Werthen der Gewichte $p_\alpha, p_\beta, p_\gamma, \dots$ auf die ungleich genauen Beobachtungsergebnisse $\alpha, \beta, \gamma, \dots$ zu vertheilen haben, um die wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der beobachteten GröÙen zu erhalten.

Beispiel: Bei der Triangulation im Regierungsbezirke Düsseldorf haben sich auf dem Punkte Düsseldorf nach Centrirung der auf 4 excentrischen Standpunkten gewonnenen Beobachtungsergebnisse die folgenden 4 Winkel ergeben:

Für die richtige Berechnung der Verbesserungen $v_\alpha, v_\beta, v_\gamma, \dots$ und die richtige Bildung der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots ergeben sich die Proben, daß die Summe der Verbesserungen $[v]$ gleich dem Widerspruch f sein muß und daß die wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots den Sollbetrag S erfüllen müssen. Wenn die Verbesserungen $v_\alpha, v_\beta, v_\gamma, \dots$ in der Weise berechnet werden, daß zunächst der Quotient $\frac{f}{[\frac{1}{p}]}$ gebildet und dieser dann mit den reziproken Werthen der Gewichte $\frac{1}{p_\alpha}, \frac{1}{p_\beta}, \frac{1}{p_\gamma}, \dots$ multipliziert wird, so wird der Zahlenwerth von $[v]$ genau gleich dem $[\frac{1}{p}]$ fachen Zahlenwerth des Quotienten $\frac{f}{[\frac{1}{p}]}$ und dieser Betrag kann in Folge der Abrundung des Zahlenwerthes von $\frac{f}{[\frac{1}{p}]}$ um $0,5 [\frac{1}{p}]$ Einheiten der letzten Stelle dieses Zahlenwerthes von f abweichen. Dieselbe Abweichung wird sich dann auch bei Vergleichung der Summe der Werthe von x, y, z, \dots mit dem Sollbetrage ergeben.

2. Für das Quadrat des mittleren Fehlers der Gewichtseinheit erhalten wir ebenso wie im § 19:

$$m^2 = \frac{p_\Sigma f f}{1} = p_\Sigma f f.$$

Da hier $\Sigma = \alpha + \beta + \gamma + \dots$ ist, so wird nach Formel (41)

$$\frac{1}{p_\Sigma} = \frac{1}{p_\alpha} + \frac{1}{p_\beta} + \frac{1}{p_\gamma} + \dots = [\frac{1}{p}] \text{ und demnach:}$$

$$(104) \quad m = \pm f \sqrt{\frac{1}{[\frac{1}{p}]}}.$$

Für die mittleren Fehler $m_\alpha, m_\beta, m_\gamma, \dots$ der Beobachtungsergebnisse $\alpha, \beta, \gamma, \dots$ ergibt sich nach Formel (35):

$$(105) \quad \begin{cases} m_\alpha = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\alpha}}, \\ m_\beta = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\beta}}, \\ m_\gamma = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\gamma}}, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Den wahrscheinlichsten Werth x der ersten beobachteten Größe haben wir als arithmetisches Mittel aus den beiden Werthen λ' und λ'' erhalten, und für die Gewichte dieser Werthe haben wir $\frac{1}{p'} = \frac{1}{p_\alpha}$ und $\frac{1}{p''} = [\frac{1}{p}] - \frac{1}{p_\alpha}$ gefunden. Demnach erhalten wir für das Gewicht P_x von x nach Formel (65):

$$P_x = p' + p'' = p_\alpha + \frac{1}{[\frac{1}{p}] - \frac{1}{p_\alpha}} = \frac{p_\alpha [\frac{1}{p}]}{[\frac{1}{p}] - \frac{1}{p_\alpha}}, \text{ oder: } \frac{1}{P_x} = \frac{1}{p_\alpha} \left(1 - \frac{1}{[\frac{1}{p}]} \right)$$

und für den mittleren Fehler M_x von x nach Formel (35):

$$M_x = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_x}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\alpha} \left(1 - \frac{1}{[\frac{1}{p}]} \right)}.$$

In gleicher Weise erhalten wir die Gewichte P_y, P_z, \dots und die mittleren Fehler M_y, M_z, \dots der Werthe y, z, \dots , so daß wird:

$$(106) \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{P_x} = \frac{1}{p_\alpha} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_\alpha}}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right), \\ \frac{1}{P_y} = \frac{1}{p_\beta} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_\beta}}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right), \\ \frac{1}{P_z} = \frac{1}{p_\gamma} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_\gamma}}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right), \\ \dots \dots \dots \end{array} \right. \quad (107) \left\{ \begin{array}{l} M_x = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_x}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\alpha} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_\alpha}}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right)}, \\ M_y = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_y}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\beta} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_\beta}}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right)}, \\ M_z = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_z}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\gamma} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_\gamma}}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right)}, \\ \dots \dots \dots \end{array} \right.$$

Beispiel: Der mittlere Fehler der Gewichtseinheit oder der mittlere Fehler einer einmaligen Beobachtung eines Winkels in beiden Fernrohrlagen ergibt sich zu:

$$(104) \quad m = \pm f \sqrt{\frac{1}{\left[\frac{1}{p} \right]}} = \pm 1,94 \sqrt{\frac{1}{0,396}} = \pm 3,08'',$$

ferner ergeben sich die mittleren Fehler $m_\alpha, m_\beta, m_\gamma, m_\epsilon$ der vorliegenden Beobachtungsergebnisse $\alpha, \beta, \gamma, \epsilon$ zu:

$$(105) \quad \left\{ \begin{array}{l} m_\alpha = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\alpha}} = \pm 3,08 \sqrt{0,083} = \pm 0,89'', \\ m_\beta = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\beta}} = \pm 3,08 \sqrt{0,167} = \pm 1,26'', \\ m_\gamma = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\gamma}} = \pm 3,08 \sqrt{0,063} = \pm 0,77'', \\ m_\epsilon = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_\epsilon}} = \pm 3,08 \sqrt{0,083} = \pm 0,89'', \end{array} \right.$$

und die Gewichte P_x, P_y, P_z, P_w der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, w der Winkel zu:

$$(106) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{P_x} = \frac{1}{p_\alpha} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_\alpha}}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right) = 0,083 \left(1 - \frac{0,083}{0,396} \right) = 0,066, \quad P_x = 15,2, \\ \frac{1}{P_y} = \frac{1}{p_\beta} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_\beta}}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right) = 0,167 \left(1 - \frac{0,167}{0,396} \right) = 0,097, \quad P_y = 10,3, \\ \frac{1}{P_z} = \frac{1}{p_\gamma} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_\gamma}}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right) = 0,063 \left(1 - \frac{0,063}{0,396} \right) = 0,053, \quad P_z = 18,9, \\ \frac{1}{P_w} = \frac{1}{p_\epsilon} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_\epsilon}}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right) = 0,083 \left(1 - \frac{0,083}{0,396} \right) = 0,066, \quad P_w = 15,2, \end{array} \right.$$

endlich die mittleren Fehler M_x, M_y, M_z, M_w zu:

(107)

$$\begin{cases} M_x = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_x}} = \pm 3,08 \sqrt{0,066} = \pm 0,79'', \\ M_y = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_y}} = \pm 3,08 \sqrt{0,097} = \pm 0,96'', \\ M_z = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_z}} = \pm 3,08 \sqrt{0,053} = \pm 0,71'', \\ M_w = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_w}} = \pm 3,08 \sqrt{0,066} = \pm 0,79''. \end{cases}$$

3. Ebenso wie die Rechnung nach den Formeln (58) bis (66) wird auch die Rechnung nach den Formeln (99) bis (107) in der Regel wesentlich einfacher und übersichtlicher durch schematische Anordnung, wie die nachfolgende Anordnung unsers Beispiels 1 zeigt:

Beob- achtungs- ergebnisse a.	Gewichte p.	$\frac{1}{p}$	$\frac{1}{p}$ $\left[\frac{1}{p}\right]$	$v =$ $\frac{1}{p} f$ $\left[\frac{1}{p}\right]$	$x = a + v.$	$\sqrt{\frac{1}{p}}$	$\frac{1}{m} = \pm \sqrt{\frac{1}{p}}$	$\frac{1}{p}$ $\left[\frac{1}{p}\right]$	$\frac{1}{P} = \frac{1}{p} \left(\frac{1}{p} \right)$	$\sqrt{\frac{1}{P}}$	$M = \pm m \sqrt{\frac{1}{P}}$	P.
103,08 21,79	12	0,083	0,210	+0,41	103,03 22,20	0,288	$\pm 0,89$	0,790	0,066	0,257	$\pm 0,79$	15,2
65,57 09,31	6	0,167	0,422	+0,82	65,57 10,13	0,409	$\pm 1,26$	0,578	0,097	0,311	$\pm 0,96$	10,8
89,29 42,00	15,8	0,063	0,159	+0,31	89,29 42,31	0,251	$\pm 0,77$	0,841	0,053	0,230	$\pm 0,71$	18,9
101,24 44,96	12	0,083	0,210	+0,41	101,24 45,37	0,288	$\pm 0,89$	0,790	0,066	0,257	$\pm 0,79$	15,2
359,59 58,06	Σ	0,396	1,001	+1,95	360,00 00,01	1,236	3,81	2,999		1,055	3,25	
360,00 00,00	S	$\left[\frac{1}{p}\right]$	f	$\frac{+1,94}{0,396}$	$= +4,90$	$m = \pm f \sqrt{\frac{1}{\left[\frac{1}{p}\right]}}$	$= \pm 1,94 \sqrt{2,53}$	$= \pm 3,08''$				
+1,94	f		$\left[\frac{1}{p}\right]$									

§ 21. Beispiel zum II. und III. Abschnitt.

Im Anschluß an die Punkte 1, 57, 58, 59, deren Höhen gegeben sind mit:

$$H_1 = 58,725,$$

$$H_{57} = 61,142,$$

$$H_{58} = 61,128,$$

$$H_{59} = 60,325,$$

sind behufs Bestimmung der Höhen der Punkte 2 bis 7 die Züge z_1 bis z_{11} zweimal nivelliert worden. Die beobachteten Höhen-

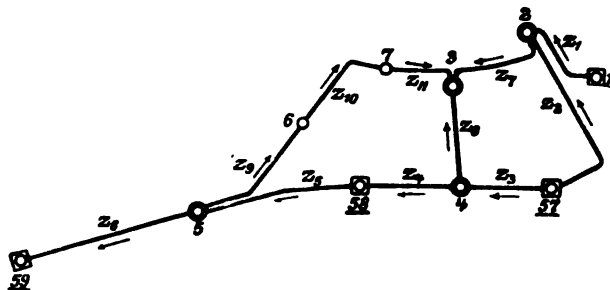


Fig. 9.

unterschiede sind in Ab-

teilung 1 der nachfolgenden Tabelle (Seite 80) in den Spalten 1 bis 3 nachgewiesen. Den Beobachtungsergebnissen sind in Spalte 4 der Abteilung 1 der Tabelle ihre Gewichte p beigelegt. Sie sind empirisch gebildet nach der Anzahl der Aufstellungen des Nivellirinstrumentes und nach den Zielweiten. Ihnen liegt als Gewichtseinheit das Gewicht eines einmaligen Nivellements einer Strecke von 250m mit Zielweiten von 50m zu Grunde.

Es sollen die wahrscheinlichsten Werthe $H_2, H_3, H_4, H_5, H_6, H_7$ der Höhen der Punkte 2, 3, 4, 5, 6, 7 und der mittlere Fehler $m_{1 \text{ km}}$ eines einmaligen Nivellements einer Strecke von 1 Kilometer Länge mit Zielweiten von 50m berechnet werden.

1. Die Berechnung der gesuchten Höhen und der mittleren Fehler ist in den Abtheilungen 1 bis 5 der nachfolgenden Tabellen (S. 80—83) in schematischer Anordnung nach den in den §§ 16 bis 20 entwickelten Formeln durchgeführt. Zur weiteren Erläuterung diene folgendes:

1. Beobachtungsergebnisse und deren Gewichte.								2. Mittlerer Fehler aus Beobachtungs-differenzen.			
Der Züge		Beobachtete Höhen-unterschiede.		Gewichte p.	Gemittelte Höhen-unterschiede Δh.		Gewichte p _{Δh} .	1/p _{Δh}	Δ.	ΔΔ.	pΔΔ.
Nr.	Anfangs- und Endpunkt.	m	m		m	m					
1.	2.	3.		4.	5.		6.	7.	1.	2.	3.
1	1 — 2	2,979	×7,020	0,41							
		2,970	×7,030	0,41	2,9748	×7,0252	0,82	1,22	+ 9,5	90,2	37,0
2	57 — 2	0,566	×9,433	0,22							
		0,558	×9,441	0,22	0,5625	×9,4375	0,44	2,27	+ 8,0	61,0	14,1
3	57 — 4	×9,507	0,493	0,56							
		×9,504	0,497	0,56	×9,5052	0,4948	1,12	0,89	+ 3,5	12,2	6,8
4	4 — 58	0,483	×9,517	0,51							
		0,479	×9,519	0,51	0,4815	×9,5185	1,02	0,98	+ 3,0	9,0	4,6
5	58 — 5	0,306	×9,694	0,28							
		0,301	×9,698	0,28	0,3038	×9,6962	0,56	1,79	+ 4,5	20,2	5,7
6	5 — 59	×8,906	1,094	0,25							
		×8,896	1,104	0,25	×8,9010	1,0990	0,50	2,00	+10,0	100,0	25,0
7	2 — 3	×5,661	4,339	0,32							
		×5,664	4,337	0,32	×5,6622	4,3378	0,64	1,56	— 2,5	6,2	2,0
8	4 — 3	×6,703	3,297	0,49							
		×6,704	3,295	0,49	×6,7038	3,2962	0,98	1,02	— 1,5	2,2	1,1
9	5 — 6	×8,237	1,761	0,35							
		×8,234	1,765	0,35	×8,2362	1,7638	0,70	1,43	+ 3,5	12,2	4,3
10	6 — 7	×7,338	2,662	0,46							
		×7,338	2,662	0,46	×7,3380	2,6620	0,92	1,09	0,0	0,0	0,0
11	7 — 3	0,358	×9,642	0,55							
		0,351	×9,649	0,55	0,3545	×9,6455	1,10	0,91	+ 7,0	49,0	27,0
		0,44	9,52	8,80	0,235	9,765	8,80		+49,0	[pΔΔ]=127,6	
		9,99	9,97						— 4,0	[pΔΔ] 2n = 5,8	
									+45,0	m=±2,4mm	

$$m_{1 \text{ km}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{1 \text{ km}}}} = \pm 2,4 \sqrt{\frac{1}{0,25}} = \pm 4,8 \text{ mm.}$$

3. Berechnung der genäherten Höhen der Nebenknotenpunkte, des wahrscheinlichsten Werthes der Höhe des Hauptknotenpunktes und ihrer Gewichte.

Der Anfangs- punkte			Der Züge			$\eta = H + \Delta h.$		$\frac{1}{p_{\Delta h}} = \frac{1}{p_H} + \frac{p_{\Delta h}}{p_H^2}$		$p_{\eta} \cdot dh.$		$p_{\eta} dh.$		$v.$		$p_{\eta} v.$	
Nr.	Höhe $H.$ m	$\frac{1}{p_H}$	Nr.	Höhenunter- schied $\Delta h.$ m	$\frac{1}{p_{\Delta h}}$	m	m	$\frac{1}{p_{\eta}}$	$\frac{1}{p_H}$	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm
1.	2.	3.	4.	5.	6.	7.	8.	9.	10.	11.	12.	13.	14.	15.	16.	17.	18.
a) Berechnung der Höhe h_2 des Punktes 2 aus den Zügen 1 und 2.																	
1	58,7250	0,00	1	2,9748	$\times 7,0252$	1,22	61,6998	1,22	0,82	0,8	0,66	+1,6	+1,31				
57	61,1420	0,00	2	0,5625	$\times 9,4375$	2,27	61,7045	2,27	0,44	5,5	2,42	-3,1	-1,36				
	,8670	0,00				,4627	3,49	,4043	3,49	1,26	3,08		-0,05				
$h_2 = \bar{h}_2 + \frac{[p_{\eta} dh]}{[p_{\eta}]} = 61,6990\text{m} + 2,4\text{mm} = 61,7014\text{m}.$																	
$p_2 = [p_{\eta}] = 1,26. \quad \frac{1}{p_2} = 0,79.$																	
b) Berechnung der Höhe h_4 des Punktes 4 aus den Zügen 3 und 4.																	
57	61,1420	0,00	3	$\times 9,5052$	0,4948	0,89	60,6472	0,89	1,12	1,2	1,34	-0,3	-0,34				
58	61,1280	0,00	4	$\times 9,5185$	0,4815	0,98	60,6465	0,98	1,02	0,5	0,51	+0,4	+0,41				
	,2700	0,00				,9763	1,87	,2937	1,87	2,14	1,85		+0,07				
$h_4 = \bar{h}_4 + \frac{[p_{\eta} dh]}{[p_{\eta}]} = 60,6460\text{m} + 0,9\text{mm} = 60,6469\text{m}.$																	
$p_4 = [p_{\eta}] = 2,14. \quad \frac{1}{p_4} = 0,47.$																	
c) Berechnung der Höhe h_5 des Punktes 5 aus den Zügen 5 und 6.																	
58	61,1280	0,00	5	0,3038	$\times 9,6962$	1,79	61,4318	1,79	0,56	7,8	4,37	-3,7	-2,07				
59	60,3250	0,00	6	1,0990	$\times 8,9010$	2,00	61,4240	2,00	0,50	0,0	0,00	+4,1	+2,05				
	,4530	0,00				,5972	3,79	,8558	3,79	1,06	4,37		-0,02				
$h_5 = \bar{h}_5 + \frac{[p_{\eta} dh]}{[p_{\eta}]} = 61,4240\text{m} + 4,1\text{mm} = 61,4281\text{m}.$																	
$p_5 = [p_{\eta}] = 1,06. \quad \frac{1}{p_5} = 0,94.$																	
d) Berechnung der Höhe H_3 des Punktes 3 aus allen Zügen.																	
2	61,7014	0,79	7	$\times 5,6622$	4,3378	1,56	57,3636	2,35	0,43	13,6	5,85	-7,7	-3,31				
4	60,6469	0,47	8	$\times 6,7036$	3,2962	1,02	57,3507	1,49	0,67	0,7	0,47	+5,2	+3,48				
5	61,4281	0,94	9	$\times 8,2362$	1,7638	1,43											
			10	$\times 7,3380$	2,6620	1,09											
			11	0,3545	$\times 9,6455$	0,91	57,3568	4,37	0,23	6,8	1,56	-0,9	-0,21				
	,7764	2,20				,7053	6,01	,0711	8,21	1,33	7,88		-0,03				
$H_3 = \bar{h}_3 + \frac{[p_{\eta} dh]}{[p_{\eta}]} = 57,3500\text{m} + 5,9\text{mm} = 57,3559\text{m}.$																	
$P_3 = [p_{\eta}] = 1,33. \quad \frac{1}{P_3} = 0,75.$																	

4. Ausgleichung der Fehler in den einzelnen Netzteilen.								
Nr. der Punkte.	Züge.	Höhenunterschiede α .		$\frac{1}{p}$	$\frac{1}{p} \cdot \left[\frac{1}{p} \right]$	$\frac{v}{\left[\frac{1}{p} \right]} f$	$x = \alpha + v$.	
		m	m				m	m
1.	2.	3.		4.	5.	6.	7.	
N. N.	1.2	61,7014		0,79	0,336	— 2,6	61,6988	
⊙ 2	7	×5,6622	4,3378	1,56	0,664	— 5,1	×5,6571	4,3429
⊙ 3	Σ	57,3636		2,35	1,000	— 7,7	57,3559	
	S	57,3559						
	f	— 7,7mm						
N. N.	3.4	60,6469		0,47	0,315	+ 1,6	60,6485	
⊙ 4	8	×6,7038	3,2962	1,02	0,685	+ 3,6	×6,7074	3,2926
⊙ 5	Σ	57,3507		1,49	1,000	+ 5,2	57,3559	
	S	57,3559						
	f	+ 5,2mm						
N. N.	5.6	61,4281		0,94	0,215	— 0,2	61,4279	
⊙ 5	9	×8,2362	1,7638	1,43	0,327	— 0,3	×8,2359	1,7641
⊙ 6	10	×7,3380	2,6620	1,09	0,249	— 0,2	×7,3378	2,6622
⊙ 7	11	0,3545	×9,6455	0,91	0,208	— 0,2	0,3543	×9,6457
⊙ 3	Σ	57,3568		4,37	0,999	— 0,9	57,3559	
	S	57,3559						
	f	— 0,9mm						

2. In Abtheilung 1 ist zuerst das einfache arithmetische Mittel der beobachteten gleich genauen Höhenunterschiede gebildet. Die erhaltenen Werthe sind als gemittelte Höhenunterschiede Δh in Spalte 5 eingetragen. Die Mittelbildung ist durch Zusammenfassung der Zahlenwerthe der Höhenunterschiede und ihrer dekadischen Ergänzung zu einem Gesamtergebnis in der Weise erfolgt, daß beispielsweise für den Zug 1 zu den Zahlenwerthen 2,979 und 2,970 des Höhenunterschiedes die den dekadischen Ergänzungen $\times 7,020$ und $\times 7,030$ entsprechenden Zahlenwerthe 2,980 und 2,970 hinzugenommen sind und aus allen 4 Zahlenwerthen das einfache arithmetische Mittel $\Delta h = 2,9748$ gebildet ist, dem dann wieder die dekadische Ergänzung $\times 7,0252$ beigesetzt ist zur Benutzung für die Sicherung der folgenden Rechnungen.

3. In Spalte 6 und 7 der Abtheilung 1 sind weiter die Gewichte $p_{\Delta h}$ der gemittelten Höhenunterschiede Δh , sowie ihre reziproken Werthe $\frac{1}{p_{\Delta h}}$ gebildet.

5. Die wahrscheinlichsten Werthe der Höhen, Höhenunterschiede und Beobachtungsfehler, sowie der mittlere Fehler.											
Nr. der Punkte.		Züge.	Wahrscheinlichste Werthe der Höhenunterschiede ΔH .			Gemittelte Höhenunterschiede Δh .		$v = \Delta H - \Delta h$ mm	VV.	$p_{\Delta h}$.	$p_{\Delta h} VV$.
			Höhen H . m	m		m					
1.	2.	3.	4.		5.		6.	7.	8.	9.	
1	1	58,7250	2,9738	$\times 7,0262$	2,9748	$\times 7,0252$	— 1,0	1,0	0,82	0,8	
2	2	61,6988	0,5568	$\times 9,4432$	0,5625	$\times 9,4375$	— 5,7	32,5	0,44	14,3	
57	3	61,1420	$\times 9,5065$	0,4935	$\times 9,5052$	0,4948	+ 1,3	1,7	1,12	1,9	
4	4	60,6485	0,4795	$\times 9,5205$	0,4815	$\times 9,5185$	— 2,0	4,0	1,02	4,1	
58	5	61,1280	0,2999	$\times 9,7001$	0,3038	$\times 9,6962$	— 3,9	15,2	0,56	8,5	
5	6	61,4279	$\times 8,8971$	1,1029	$\times 8,9010$	1,0990	— 3,9	15,2	0,50	7,6	
59	7	60,3250	$\times 5,6571$	4,3429	$\times 5,6622$	4,3378	— 5,1	26,0	0,64	16,6	
3	8	57,3559	$\times 6,7074$	3,2926	$\times 6,7038$	3,2962	+ 3,6	13,0	0,98	12,7	
6	9	59,6638	$\times 8,2359$	1,7641	$\times 8,2362$	1,7638	— 0,3	0,1	0,70	0,1	
7	10	57,0016	$\times 7,3378$	2,6622	$\times 7,3380$	2,6620	— 0,2	0,0	0,92	0,0	
	11		0,3543	$\times 9,6457$	0,3545	$\times 9,6455$	— 0,2	0,0	1,10	0,0	
			9939				,9765	+ 4,9	$[p_{\Delta h} VV] = 66,6$		
								— 22,3	$[p_{\Delta h} VV]$		
								— 17,4	$\frac{[p_{\Delta h} VV]}{11 - 6} = 13,3$		
							$m = \pm \sqrt{\frac{[p_{\Delta h} VV]}{5}} = \pm 3,6 \text{ mm}$				
$m_{1 \text{ km}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{1 \text{ km}}}} = \pm 3,6 \sqrt{\frac{1}{0,25}} = \pm 7,2 \text{ mm.}$											

Die Gewichte p in Spalte 4 gelten für den durch den Zahlenwerth und seine, ebenfalls unmittelbar von der Latte abgelesene, dekadische Ergänzung bestimmten Höhenunterschied, so daß in dem arithmetischen Mittel Δh nur 2 Beobachtungsergebnisse vom Gewichte p vereinigt sind, womit das Gewicht $p_{\Delta h}$ nach Formel (55) erhalten wird zu: $p_{\Delta h} = 2p$.

4. In Abtheilung 2 der Tabellen folgt die Bildung der Differenzen Δ zwischen den Ergebnissen der ersten und der zweiten Beobachtung der Höhenunterschiede und der Quadratsumme $[p \Delta \Delta]$ dieser Differenzen.

Die beiden Nivellements sind mit Latten ausgeführt, deren Theilungen so genau übereinstimmen, daß eine in Betracht kommende konstante Abweichung k zwischen den Ergebnissen beider Nivellements nicht vorhanden ist. Demnach ergibt sich der mittlere Fehler m einer Beobachtung der Gewichtseinheit zu:

$$(88) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p \Delta \Delta]}{2n}} = \pm \sqrt{\frac{127,6}{2 \cdot 11}} = \pm 2,4 \text{ mm.}$$

Hieraus folgt der mittlere Fehler $m_{1 \text{ km}}$ eines einmaligen Nivellements einer Strecke von 1 Kilometer Länge mit Zielweiten von 50 m, dessen Gewicht $p_{1 \text{ km}} = 0,25$ ist, mit:

$$(39) \quad m_{1 \text{ km}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{1 \text{ km}}}} = \pm 2,4 \sqrt{\frac{1}{0,25}} = \pm 4,8 \text{ mm.}$$

5. In Abtheilung 3 folgt zunächst unter a, b, c die Berechnung der genäherten Höhen h_2, h_4, h_6 , der Nebenknotenpunkte 2, 4, 5 und der Gewichte p_2, p_4, p_6 dieser Höhen aus den Höhen der gegebenen Punkte und den Höhenunterschieden Δh , sowie den Gewichten $p_{\Delta h}$ der die Punkte 2, 4, 5 unmittelbar mit den gegebenen Punkten verbindenden Züge.

Die genäherten Höhen und die Gewichte sind beispielsweise für Punkt 2 erhalten, wie folgt:

Für die Höhe des Punktes 2 sind zuerst 2 Werthe η'_2, η''_2 aus der gegebenen Höhe H_1 und H_{57} und dem Höhenunterschiede $\Delta h_1, \Delta h_2$ der Züge 1 u. 2 berechnet:

$$\eta'_2 = H_1 + \Delta h_1 = 58,7250 + 2,9748 = 61,6998,$$

$$\eta''_2 = H_{57} + \Delta h_2 = 61,1420 + 0,5625 = 61,7045.$$

Die Gewichte p'_η, p''_η dieser beiden Werthe sind erhalten aus den Gewichten $p_{H_1} = \infty, p_{H_{57}} = \infty$ der unveränderlichen Höhen H_1, H_{57} und den Gewichten $p_{\Delta h_1} = 0,82, p_{\Delta h_2} = 0,44$:

$$(41) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{p'_\eta} = \frac{1}{p_{H_1}} + \frac{1}{p_{\Delta h_1}} = \frac{1}{\infty} + \frac{1}{0,82} = \frac{1}{0,82}, \\ \frac{1}{p''_\eta} = \frac{1}{p_{H_{57}}} + \frac{1}{p_{\Delta h_2}} = \frac{1}{\infty} + \frac{1}{0,44} = \frac{1}{0,44}, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} p'_\eta = 0,82, \\ p''_\eta = 0,44. \end{array} \right.$$

Damit folgt der genäherte Werth der Höhe h_2 :

$$(59) \quad \left\{ \begin{array}{l} \eta'_2 = h_2 + dh' = 61,6990 \text{ m} + 0,8 \text{ mm}, \\ \eta''_2 = h_2 + dh'' = 61,6990 \text{ m} + 5,5 \text{ mm}, \end{array} \right.$$

$$(60) \quad h_2 = h_2 + \frac{p'_\eta dh' + p''_\eta dh''}{p'_\eta + p''_\eta} = 61,6990 + \frac{0,82 \cdot 0,8 + 0,44 \cdot 5,5}{0,82 + 0,44} = 61,6990 \text{ m} + 2,4 \text{ mm} = 61,7014 \text{ m.}$$

und das Gewicht p_2 der genäherten Höhe h_2 :

$$(65) \quad p_2 = [p_\eta] = 0,82 + 0,44 = 1,26.$$

6. Unter d der Abtheilung 3 folgt dann die Berechnung des wahrscheinlichsten Werthes H_3 der Höhe des Hauptknotenpunktes 3 aus den unter a, b, c erhaltenen Höhen h_2, h_4, h_6 der Nebenknotenpunkte 2, 4, 5 und den gemittelten Höhenunterschieden $\Delta h_7, \Delta h_8, \Delta h_9, \Delta h_{10}, \Delta h_{11}$ der den Punkt 3 mit den Punkten 2, 4, 5 verbindenden Züge 7 bis 11 unter Berücksichtigung der zugehörigen Gewichte. Die Berechnung ist in gleicher Weise erfolgt, wie unter Nr. 5 erläutert ist, nur mit dem Unterschiede, daß die Höhen h_2, h_4, h_6 mit den unter a, b, c erhaltenen Gewichten $p_2 = 1,26, p_4 = 2,14, p_6 = 1,06$ und nicht, wie die gegebenen, als fehlerlos zu betrachtenden Höhen, mit unendlich grossem Gewichte eingeführt sind.

Der für die Höhe des Punktes 3 erhaltene Werth $H_3 = 57,3559 \text{ m}$ ist der wahrscheinlichste Werth dieser Höhe, denn er ist unsern im § 13 aufgestellten Grundsätzen entsprechend als einheitliches Endergebnis aus sämtlichen Beobachtungsergebnissen unter Berücksichtigung ihrer Gewichte derart gewonnen, daß die Quadratsumme der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler ein Minimum ist.

7. Dagegen sind die Werthe h_2, h_4, h_5 nicht die wahrscheinlichsten Werthe der Höhen der Punkte 2, 4, 5, weil sie nur je aus zwei der vorliegenden Beobachtungsergebnisse abgeleitet worden sind. Wir können jetzt aber die wahrscheinlichsten Werthe der Höhen dieser Punkte in sehr einfacher Weise erhalten; denn nach Feststellung der Höhe H_3 des Hauptknotenpunktes 3 kann das Nivellementsnetz in drei von einander ganz unabhängige Teile zerlegt werden, die für sich ausgeglichen werden können, nämlich in den die Züge z_1, z_2, z_7 umfassenden Teil mit dem Punkte 2, den die Züge z_3, z_4, z_8 umfassenden Teil mit dem Punkte 4 und den die Züge z_6, z_9, z_{10}, z_{11} umfassenden Teil mit den Punkten 5, 6, 7. Die Ausgleichung der Fehler in diesen einzelnen Teilen des Netzes erfolgt am einfachsten nach dem im § 20 behandelten Verfahren für direkte ungleich genaue Beobachtungen, deren Summe einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß.

8. Diese Ausgleichung ist in Abtheilung 4 der Tabellen durchgeführt.

Im ersten Teil des Netzes muß der wahrscheinlichste Werth der Höhe des Punktes 2 und der wahrscheinlichste Werth des Höhenunterschiedes im Zuge z_7 zusammen gleich sein der feststehenden Höhe H_3 des Hauptknotenpunktes 3. Der zu erfüllende Sollbetrag ist also $S = H_3 = 57,3559$. Die vorliegenden Beobachtungsergebnisse ergeben:

$$h_2 + \Delta h_7 = 61,7014 + \times 5,6622 = 57,3636 = \Sigma.$$

Der vorhandene Widerspruch ist demnach:

$$(101) \quad f = S - \Sigma = 57,3559 - 57,3636 = -7,7 \text{ mm.}$$

Dieser Widerspruch ist nach § 20 Nr. 1 proportional den reziproken Werthen der Gewichte $p_2 = 1,26$ der Höhe h_2 und $p_{\Delta h_7} = 0,64$ des Höhenunterschiedes Δh_7 , vertheilt, indem die Verbesserungen v_{h_2} und $v_{\Delta h_7}$ berechnet sind zu:

$$(102) \quad \begin{cases} v_{h_2} = \frac{\frac{1}{p_2}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f = \frac{0,79}{2,35} (-7,7) = -2,6, \\ v_{\Delta h_7} = \frac{\frac{1}{p_{\Delta h_7}}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f = \frac{1,56}{2,35} (-7,7) = -5,1. \end{cases}$$

Hiermit sind die wahrscheinlichsten Werthe der Höhe H_2 und des Höhenunterschiedes ΔH_7 erhalten zu:

$$(103) \quad \begin{cases} H_2 = h_2 + v_{h_2} = 61,7014 \text{ m} - 2,6 \text{ mm} = 61,6988 \text{ m}, \\ \Delta H_7 = \Delta h_7 + v_{\Delta h_7} = \times 5,6622 \text{ m} - 5,1 \text{ mm} = \times 5,6571 \text{ m}. \end{cases}$$

Die Summe dieser beiden Werthe

$$H_2 + \Delta H_7 = 61,6988 + \times 5,6571 = 57,3559 \text{ m}$$

ergibt nunmehr die Höhe H_3 , erfüllt also den Sollbetrag.

In gleicher Weise ist auch die Ausgleichung der Fehler für den zweiten und dritten Teil des Nivellementsnetzes durchgeführt.

9. In Abtheilung 5 der Tabellen sind endlich in den Spalten 3, 4, 5 die wahrscheinlichsten Werthe der Höhen H und der Höhenunterschiede ΔH mit den aus Abtheilung 1, Spalte 5 übernommenen gemittelten Höhenunterschieden Δh zusammengestellt, wonach in Spalte 6 die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler $V = \Delta H - \Delta h$ und in den Spalten 7 bis 9 die Quadratsumme $[p_{\Delta h} V V] = 66,6$ der Beobachtungsfehler gebildet sind.

gebracht, so daß also die wahren Werthe der beobachteten Größen $(\lambda_1), (\lambda_2), (\lambda_3), \dots (\lambda_n)$ als entwickelte Funktionen der wahren Werthe der zu bestimmenden Größen $(x), (y), (z), \dots$ erscheinen.

2. Die Anzahl dieser Gleichungen ist gleich der Anzahl der vorliegenden Beobachtungsergebnisse. Wenn weniger Beobachtungsergebnisse vorliegen als zu bestimmende Größen, so ergeben sich keine bestimmten Werthe der letzteren. Liegen ebensoviele Beobachtungsergebnisse vor, wie zu bestimmende Größen, so können ihre den Beobachtungsergebnissen entsprechenden Werthe gefunden werden, indem die Gleichungen (108) nach $(x), (y), (z), \dots$ aufgelöst und in die dadurch erhaltenen Ausdrücke die vorliegenden Beobachtungsergebnisse eingesetzt werden. Die erhaltenen Werthe der zu bestimmenden Größen und die Beobachtungsergebnisse entsprechen einander dann genau, und die den Beobachtungsergebnissen anhaftenden Fehler treten nicht hervor, von einer Ausgleichung der letzteren kann demnach dann auch keine Rede sein. Nur wenn mehr Beobachtungsergebnisse vorliegen als zu bestimmende Größen, treten bei Vergleichung der Beobachtungsergebnisse mit den ihnen entsprechenden Werthen der zu bestimmenden Größen die Beobachtungsfehler hervor und nur in diesem Falle kann auch eine Ausgleichung der Beobachtungsfehler erfolgen. Wenn das nachfolgend zu entwickelnde Rechnungsverfahren für die Ausgleichung der Beobachtungsfehler daher Anwendung finden soll, so muß die Anzahl der vorliegenden Beobachtungsergebnisse und damit auch die Anzahl n der Gleichungen (108) größer sein, als die Anzahl q der zu bestimmenden Größen.

Beispiel 1: Für die Punkte P_1, P_2, P_3, P_4, P_5 sind die rechtwinkligen Koordinaten gegeben wie folgt:

$P_1: x_1 = 6\,548,30,$	$y_1 = 2\,061,99,$
$P_2: x_2 = 6\,570,58,$	$y_2 = 2\,420,80,$
$P_3: x_3 = 6\,297,72,$	$y_3 = 2\,552,03,$
$P_4: x_4 = 6\,056,29,$	$y_4 = 2\,276,00,$
$P_5: x_5 = 6\,246,43,$	$y_5 = 1\,896,99.$

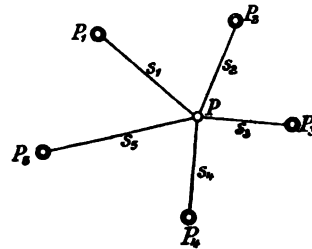


Fig. 10.

Diese gegebenen Koordinaten sind als fehlerfreie wahre Werthe anzusehen. Zur Bestimmung des Punktes P sind die Streckenlängen zwischen diesem Punkte und den Punkten P_1, P_2, P_3, P_4, P_5 gemessen worden. Die Ergebnisse s_1, s_2, s_3, s_4, s_5 der Messung dieser Strecken und die Gewichte p_1, p_2, p_3, p_4, p_5 , der Messungsergebnisse sind:

$PP_1: s_1 = 331,60,$	$p_1 = 5,41,$	Die Gewichtseinheit ist das Gewicht einer unter mittleren Verhältnissen gemessenen Strecke von 822 m Länge. Das Gewicht einer unter gleichen Verhältnissen gemessenen Streckenlänge von 100 m Länge ist $p_{100} = 14,8^*)$.
$PP_2: s_2 = 272,00,$	$p_2 = 6,93,$	
$PP_3: s_3 = 247,10,$	$p_3 = 5,16,$	
$PP_4: s_4 = 269,50,$	$p_4 = 6,93,$	
$PP_5: s_5 = 416,70,$	$p_5 = 2,60.$	

Es sollen hiernach die wahrscheinlichsten Werthe der rechtwinkligen Koordinaten x, y des Punktes P bestimmt werden.

*) Die Gewichte sind aus Tafel 3 der Kataster-Anweisung IX entnommen und zwar die Gewichte p_1, p_2, p_4 aus Abtheilung I, die Gewichte p_3, p_5 aus Abtheilung II dieser Tafel, entsprechend den Verhältnissen, die bei Messung der betreffenden Strecken vorlagen. In dieser Tafel ist das Gewicht einer unter mittleren Verhältnissen gemessenen Länge von 822 m gleich Eins.

$$(110) \quad \begin{cases} v_1 = L_1 - \lambda_1, \\ v_2 = L_2 - \lambda_2, \\ v_3 = L_3 - \lambda_3, \\ \dots \dots \dots, \\ v_n = L_n - \lambda_n. \end{cases}$$

Die Gleichungen (109) und (110) bezeichnen wir als Fehlergleichungen.

Beispiel 1: Aus den wahrscheinlichsten Werthen x, y der rechtwinkligen Koordinaten des Punktes P und der gegebenen Koordinaten der Punkte P_1, P_2, P_3, P_4, P_5 erhalten wir für die wahrscheinlichsten Werthe der Streckenlängen S_1, S_2, S_3, S_4, S_5 :

$$(109) \quad \begin{cases} S_1 = \sqrt{(x - x_1)^2 + (y - y_1)^2}, \\ S_2 = \sqrt{(x - x_2)^2 + (y - y_2)^2}, \\ S_3 = \sqrt{(x - x_3)^2 + (y - y_3)^2}, \\ S_4 = \sqrt{(x - x_4)^2 + (y - y_4)^2}, \\ S_5 = \sqrt{(x - x_5)^2 + (y - y_5)^2}, \end{cases}$$

und danach für die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler v_1, v_2, v_3, v_4, v_5 :

$$(110) \quad \begin{cases} v_1 = S_1 - s_1, \\ v_2 = S_2 - s_2, \\ v_3 = S_3 - s_3, \\ v_4 = S_4 - s_4, \\ v_5 = S_5 - s_5. \end{cases}$$

§ 24. Näherungswerthe.

1. Nach unsern allgemeinen Ausgleichungsgrundsätzen erhalten wir die wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen, indem wir die Werthe bestimmen, für die die Quadratsumme $[p v v]$ der auf die Gewichtseinheit zurückgeführten wahrscheinlichsten Werthe $v_1 \sqrt{p_1}, v_2 \sqrt{p_2}, v_3 \sqrt{p_3}, \dots, v_n \sqrt{p_n}$ der Beobachtungsfehler ein Minimum wird. Die Entwicklung der sich hiernach ergebenden Formeln gestaltet sich jedoch einfacher und übersichtlicher, schließt sich auch dem bei der praktischen Anwendung einzuschlagenden Rechnungsvorgehen besser an, wenn wir die zu ermittelnden Werthe x, y, z, \dots zunächst in Näherungswerthe $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots$ und in kleine diesen Näherungswerthen beizufügende Werthe $d\bar{x}, d\bar{y}, d\bar{z}, \dots$ zerlegen und diese Teilwerthe getrennt von einander ermitteln. Die Zusammenfügung der getrennt von einander ermittelten Teilwerthe muß uns dann die wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen liefern, so daß ist:

$$(111) \quad \begin{cases} x = \bar{x} + d\bar{x}, \\ y = \bar{y} + d\bar{y}, \\ z = \bar{z} + d\bar{z}, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Beispiel 1: In unserm Beispiele zerlegen wir die gesuchten wahrscheinlichsten Werthe der Koordinaten x, y in die genäherten Koordinaten \bar{x}, \bar{y} und in die diesen beizufügenden Koordinatenverbesserungen $d\bar{x}, d\bar{y}$, so daß ist:

$$(111) \quad \begin{cases} x = \bar{x} + d\bar{x}, \\ y = \bar{y} + d\bar{y}. \end{cases}$$

2. Die Näherungswerthe $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots$ müssen derart bestimmt werden, daß die ihnen beizufügenden Werthe $d\bar{x}, d\bar{y}, d\bar{z}, \dots$ verhältnismäßig kleine Größen werden, für die die weiterhin anzuwendenden Differenzialformeln mit genügender

(113)

$$\begin{cases} L_1 = I_1 + dI_1, \\ L_2 = I_2 + dI_2, \\ L_3 = I_3 + dI_3, \\ \dots \dots \dots \\ L_n = I_n + dI_n. \end{cases}$$

Beispiel 1: Die den Näherungswerten $\xi = 6\,323,70$, $\eta = 2\,306,00$ der zu bestimmenden Koordinaten entsprechenden Näherungswerte s_1, s_2, s_3, s_4, s_5 der Streckenlängen ergeben sich nach:

$\log v = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1},$		$p + q = \frac{y_2 - y_1}{\sin v} = \frac{x_2 - x_1}{\cos v}.$		$h = \sqrt{s_1 s_1 - p p} = \sqrt{(s_1 + p)(s_1 - p)}.$		$= \sqrt{s_2 s_2 - q q} = \sqrt{(s_2 + q)(s_2 - q)}.$		<p>Liegt P von P_1 aus gesehen</p> <p>a) rechts von $P_1 P_2$, so ist h positiv.</p> <p>b) links von $P_1 P_2$, so ist h negativ.</p>	
$\frac{p - q}{2} = \frac{(s_1 + s_2)(s_1 - s_2)}{2(p + q)}.$		$p = \frac{p + q}{2} + \frac{p - q}{2}.$		$q = \frac{p + q}{2} - \frac{p - q}{2}.$		$\Delta y_1 = + p \sin v + h \cos v.$		$\Delta y_2 = - q \sin v + h \cos v.$	
$\xi = x_1 + \Delta x_1 = x_2 + \Delta x_2.$		$\eta = y_1 + \Delta y_1 = y_2 + \Delta y_2.$							
y_1	2 061,99	x_1	6 548,30	$\log(y_2 - y_1)$	2,55 43	$\log \sin v$	9,99 92		
y_2	2 420,30	x_2	6 570,58	$\log(x_2 - x_1)$	1,34 79	$\log \cos v$	8,79 28		
$y_2 - y_1$	358,31	$x_2 - x_1$	22,28	$\log \log v$	1,20 64	$\log(p + q)$	2,55 51		
$p + q$	359,0	$2(p + q)$	718,0	$\text{cpl } \log 2(p + q)$	7,14 89	$\log(s_1 + p)$	2,74 91	$\log p$	2,36 09
s_1	331,6	$s_1 + s_2$	603,6	$\log(s_1 + s_2)$	2,78 07	$\log(s_1 - p)$	2,00 86	$\log q$	2,11 19
s_2	272,0	$s_1 - s_2$	59,6	$\log(s_1 - s_2)$	1,77 52	$\log(s_2 + q)$	2,60 35	$\log p \sin v$	2,36 01
$\frac{p + q}{2}$	179,5	$s_1 + p$	561,2	$\log \frac{p - q}{2}$	1,69 98	$\log(s_2 - q)$	2,15 41	$\log p \cos v$	1,15 37
$\frac{p - q}{2}$	50,1	$s_1 - p$	102,0			$\log h^2$	4,75 77	$\log q \sin v$	2,11 11
p	229,6	$s_2 + q$	401,4			$\log h$	2,37 88	$\log q \cos v$	0,90 47
q	129,4	$s_2 - q$	142,6					$\log h \sin v$	2,37 80
								$\log h \cos v$	1,17 16
$+ p \cos v$	14,2	$+ p \sin v$	223,2	$- q \cos v$	8,0	$- q \sin v$	129,2		
$- h \sin v$	238,8	$+ h \cos v$	14,8	$- h \sin v$	238,8	$+ h \cos v$	14,8		
Δx_1	224,6	Δy_1	244,0	Δx_2	246,8	Δy_2	114,4		
				ξ	6 323,7	η	2 306,0		

$$(112) \quad \begin{cases} \hat{s}_1 = \sqrt{(\xi - x_1)^2 + (\eta - y_1)^2}, \\ \hat{s}_2 = \sqrt{(\xi - x_2)^2 + (\eta - y_2)^2}, \\ \hat{s}_3 = \sqrt{(\xi - x_3)^2 + (\eta - y_3)^2}, \\ \hat{s}_4 = \sqrt{(\xi - x_4)^2 + (\eta - y_4)^2}, \\ \hat{s}_5 = \sqrt{(\xi - x_5)^2 + (\eta - y_5)^2}. \end{cases}$$

Ferner erhalten wir für die Bildung der wahrscheinlichsten Werthe S_1, S_2, S_3, S_4, S_5 der Streckenlängen aus den Näherungswerten $\hat{s}_1, \hat{s}_2, \hat{s}_3, \hat{s}_4, \hat{s}_5$ und den den kleinen Aenderungen $d\xi, d\eta$ der genäherten Koordinaten entsprechenden kleinen Aenderungen $d\hat{s}_1, d\hat{s}_2, d\hat{s}_3, d\hat{s}_4, d\hat{s}_5$:

$$(113) \quad \begin{cases} S_1 = \hat{s}_1 + d\hat{s}_1, \\ S_2 = \hat{s}_2 + d\hat{s}_2, \\ S_3 = \hat{s}_3 + d\hat{s}_3, \\ S_4 = \hat{s}_4 + d\hat{s}_4, \\ S_5 = \hat{s}_5 + d\hat{s}_5. \end{cases}$$

Die Zahlenwerthe von $\hat{s}_1, \hat{s}_2, \hat{s}_3, \hat{s}_4, \hat{s}_5$ ergeben sich nach den Formeln (112) wie folgt:

	$\xi.$ $x_n.$	$\eta.$ $y_n.$	$d\xi d\xi.$ $d\eta d\eta.$	$\hat{s}.$
	\pm $d\xi = \xi - x_n.$	\pm $d\eta = \eta - y_n.$	$\hat{s}^2 = d\xi d\xi + d\eta d\eta.$	
P_1				
	—	+		331,64
P_2				
	—	—		272,06
P_3				
	+	—		247,40
P_4				
	+	+		269,09
P_5				
	+	+		416,25

§ 25. Umgeformte Fehlergleichungen.

1. Die Fehlergleichungen (109) und (110) können nun durch Einsetzen der in den Formeln (111) und (113) für die wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden und der beobachteten Größen angesetzten Teilwerthe und durch einige weitere Entwicklungen in jedem Falle in einfache lineare Gleichungen umgeformt werden:

Zuerst wird aus den Formeln (109):

$$\begin{aligned} I_1 + dI_1 &= F_1(x + dx, y + dy, z + dz, \dots), \\ I_2 + dI_2 &= F_2(x + dx, y + dy, z + dz, \dots), \\ I_3 + dI_3 &= F_3(x + dx, y + dy, z + dz, \dots), \\ &\dots \dots \dots \\ I_n + dI_n &= F_n(x + dx, y + dy, z + dz, \dots). \end{aligned}$$

Da nun unter der Voraussetzung, daß $d\bar{x}$, $d\bar{y}$, $d\bar{z}$, verhältnismäßig kleine Größen sind, genügend genau allgemein:

$$F_n(x+dx, y+dy, z+dz, \dots) = F_n(x, y, z, \dots) + \frac{\partial F_n}{\partial x} dx + \frac{\partial F_n}{\partial y} dy + \frac{\partial F_n}{\partial z} dz + \dots$$

und nach den Formeln (112)

$$I_n = F_n(x, y, z, \dots)$$

ist, ergibt sich sodann aus obigen Formeln:

$$\begin{aligned} dI_1 &= \frac{\partial F_1}{\partial x} dx + \frac{\partial F_1}{\partial y} dy + \frac{\partial F_1}{\partial z} dz + \dots, \\ dI_2 &= \frac{\partial F_2}{\partial x} dx + \frac{\partial F_2}{\partial y} dy + \frac{\partial F_2}{\partial z} dz + \dots, \\ dI_3 &= \frac{\partial F_3}{\partial x} dx + \frac{\partial F_3}{\partial y} dy + \frac{\partial F_3}{\partial z} dz + \dots, \\ &\dots\dots\dots \\ dI_n &= \frac{\partial F_n}{\partial x} dx + \frac{\partial F_n}{\partial y} dy + \frac{\partial F_n}{\partial z} dz + \dots \end{aligned}$$

Führen wir ferner zur Vereinfachung für die partiellen Differenzialquotienten die folgenden Bezeichnungen ein:

$$(114) \quad \left\{ \begin{array}{l} a_1 = \frac{\partial F_1}{\partial x}, \quad b_1 = \frac{\partial F_1}{\partial y}, \quad c_1 = \frac{\partial F_1}{\partial z}, \quad \dots, \\ a_2 = \frac{\partial F_2}{\partial x}, \quad b_2 = \frac{\partial F_2}{\partial y}, \quad c_2 = \frac{\partial F_2}{\partial z}, \quad \dots, \\ a_3 = \frac{\partial F_3}{\partial x}, \quad b_3 = \frac{\partial F_3}{\partial y}, \quad c_3 = \frac{\partial F_3}{\partial z}, \quad \dots, \\ \dots, \quad \dots, \quad \dots, \quad \dots, \\ a_n = \frac{\partial F_n}{\partial x}, \quad b_n = \frac{\partial F_n}{\partial y}, \quad c_n = \frac{\partial F_n}{\partial z}, \quad \dots, \end{array} \right.$$

so erhalten wir endlich:

$$(116) \quad \begin{cases} dI_1 = a_1 d\bar{x} + b_1 d\bar{y} + c_1 d\bar{z} + \dots, \\ dI_2 = a_2 d\bar{x} + b_2 d\bar{y} + c_2 d\bar{z} + \dots, \\ dI_3 = a_3 d\bar{x} + b_3 d\bar{y} + c_3 d\bar{z} + \dots, \\ \dots \\ dI_n = a_n d\bar{x} + b_n d\bar{y} + c_n d\bar{z} + \dots. \end{cases}$$

Die Formeln (110) gehen sodann zuerst über in:

$$\begin{aligned} v_1 &= I_1 + dI_1 - \lambda_1, \\ v_2 &= I_2 + dI_2 - \lambda_2, \\ v_3 &= I_3 + dI_3 - \lambda_3, \\ &\dots \dots \dots, \\ v_n &= I_n + dI_n - \lambda_n, \end{aligned}$$

und wenn die Unterschiede zwischen den Näherungswerthen $I_1, I_2, I_3, \dots, I_n$ der beobachteten Größen und den vorliegenden Beobachtungsergebnissen $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ mit $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ bezeichnet werden, also

$$(115) \quad \begin{cases} f_1 = I_1 - \lambda_1, \\ f_2 = I_2 - \lambda_2, \\ f_3 = I_3 - \lambda_3, \\ \vdots \\ f_n = I_n - \lambda_n, \end{cases}$$

gesetzt wird, über in:

$$(117) \quad \begin{cases} v_1 = f_1 + dI_1, \\ v_2 = f_2 + dI_2, \\ v_3 = f_3 + dI_3, \\ \vdots \\ v_n = f_n + dI_n. \end{cases}$$

Die Gleichungen (116) und (117) bezeichnen wir als umgeformte Fehlergleichungen.

Beispiel 1: Zur Aufstellung der umgeformten Fehlergleichungen bilden wir zuerst die partiellen Differenzialquotienten von

$$s_n = F_n(x, y) = \sqrt{(y - y_n)^2 + (x - x_n)^2},$$

nach x und y , womit wir erhalten:

$$(114) \quad \begin{cases} a_1 = \frac{\partial F_1}{\partial x} = \frac{x - x_1}{s_1} = -0,677, & b_1 = \frac{\partial F_1}{\partial y} = \frac{y - y_1}{s_1} = +0,735, \\ a_2 = \frac{\partial F_2}{\partial x} = \frac{x - x_2}{s_2} = -0,908, & b_2 = \frac{\partial F_2}{\partial y} = \frac{y - y_2}{s_2} = -0,420, \\ a_3 = \frac{\partial F_3}{\partial x} = \frac{x - x_3}{s_3} = +0,105, & b_3 = \frac{\partial F_3}{\partial y} = \frac{y - y_3}{s_3} = -0,996, \\ a_4 = \frac{\partial F_4}{\partial x} = \frac{x - x_4}{s_4} = +0,994, & b_4 = \frac{\partial F_4}{\partial y} = \frac{y - y_4}{s_4} = +0,111, \\ a_5 = \frac{\partial F_5}{\partial x} = \frac{x - x_5}{s_5} = +0,186, & b_5 = \frac{\partial F_5}{\partial y} = \frac{y - y_5}{s_5} = +0,983. \end{cases}$$

Sodann bilden wir die Unterschiede f_1, f_2, f_3, f_4, f_5 zwischen den genäherten Werthen der beobachteten Größen und den Beobachtungsergebnissen wie folgt:

$$(115) \quad \begin{cases} f_1 = s_1 - s_1 = 331,64 - 331,60 = +0,04, \\ f_2 = s_2 - s_2 = 272,06 - 272,00 = +0,06, \\ f_3 = s_3 - s_3 = 247,40 - 247,10 = +0,30, \\ f_4 = s_4 - s_4 = 269,09 - 269,50 = -0,41, \\ f_5 = s_5 - s_5 = 416,25 - 416,70 = -0,45, \\ \text{Probe:} \quad 6,44 - 6,90 = -0,46. \end{cases}$$

Damit ergeben sich die umgeformten Fehlergleichungen:

$$(116) \quad \begin{cases} d s_1 = a_1 d x + b_1 d y = -0,677 d x + 0,735 d y, \\ d s_2 = a_2 d x + b_2 d y = -0,908 d x - 0,420 d y, \\ d s_3 = a_3 d x + b_3 d y = +0,105 d x - 0,996 d y, \\ d s_4 = a_4 d x + b_4 d y = +0,994 d x + 0,111 d y, \\ d s_5 = a_5 d x + b_5 d y = +0,186 d x + 0,983 d y, \end{cases}$$

$$(117) \quad \begin{cases} v_1 = f_1 + dI_1 = +0,04 + d s_1, \\ v_2 = f_2 + dI_2 = +0,06 + d s_2, \\ v_3 = f_3 + dI_3 = +0,30 + d s_3, \\ v_4 = f_4 + dI_4 = -0,41 + d s_4, \\ v_5 = f_5 + dI_5 = -0,45 + d s_5. \end{cases}$$

2. Die Zahlenwerthe der partiellen Differenzialquotienten $a_1, a_2, a_3, \dots, a_n$; $b_1, b_2, b_3, \dots, b_n$; $c_1, c_2, c_3, \dots, c_n$; können je nach Lage des Falles in verschiedenartigster Weise ermittelt werden: Wenn die Gleichungen (112) linear sind,

können die Zahlenwerthe der Differenzialquotienten ohne weiteres aus diesen Gleichungen entnommen werden, da sie gleich den Faktoren sind, womit die Näherungswerthe ξ, η, ζ, \dots in diesen Gleichungen auftreten; im übrigen können die bezeichneten Zahlenwerthe mit Crelle'schen oder anderen Rechentafeln, aus graphischen Tafeln, mit vier- oder fünfstelligen Logarithmen, logarithmischen Rechenschiebern u. s. w. ermittelt werden.

Mit welcher Genauigkeit die Zahlenwerthe der Differenzialquotienten bestimmt werden müssen, ist, wenn hierfür die Erfahrung nicht bereits genügenden Anhalt gewährt hat, am einfachsten durch die praktische Probe zu entscheiden, indem festgestellt wird, ob die nach den Formeln (116) berechneten Zahlenwerthe von $dI_1, dI_2, dI_3, \dots dI_n$ in genügender Weise mit den Unterschieden übereinstimmen zwischen den nach den Formeln (109) und (112) berechneten Werthen von $L_1, L_2, L_3, \dots L_n$ und $I_1, I_2, I_3, \dots I_n$.

3. Die Zahlenwerthe der nach den Formeln (115) erhaltenen Unterschiede $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ zwischen den genäherten Werthen der beobachteten Gröſsen und den vorliegenden Beobachtungsergebnissen gewähren einen Anhalt einerseits dafür, ob die genäherten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Gröſsen genügend genau sind und ob die daraus abgeleiteten Näherungswerthe $I_1, I_2, I_3, \dots, I_n$ mit groben Fehlern behaftet sind, andererseits dafür, ob die Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ mit groben Fehlern behaftet sind. Wenn auffällig groſe Zahlenwerthe von $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ vorkommen, d. h. wenn solche Werthe vorkommen, die etwa den dreifachen Betrag der für die Beobachtungsergebnisse zulässigen Maximalfehler übersteigen, empfiehlt es sich, die vorhergegangenen Rechnungen und nöthigenfalls die Messungsergebnisse sorgfältig zu prüfen. Falls es sich hierbei herausstellt, daſs die auffallende Gröſse der Zahlenwerthe von $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ nur von Messungsfehlern herrühren kann, so kann es, wenn nicht ganz augenscheinlich ein grober Fehler vorliegt, zweckmäſsig sein, zunächst die Rechnung doch zu Ende zu führen und erst nach Abschluss der Rechnung zu entscheiden, ob und wie die Nachmessungen auszuführen sind.

§ 26. Endgleichungen.

1. Nachdem die Näherungswerte der zu bestimmenden Größen ermittelt und die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler durch die umgeformten Fehlergleichungen (116) und (117) als lineare Funktionen der den Näherungswerten ξ, η, ζ, \dots noch beizufügenden kleinen Größen $d\xi, d\eta, d\zeta, \dots$ dargestellt sind, müssen wir die Größen $d\xi, d\eta, d\zeta, \dots$ nunmehr so bestimmen, daß unsern Grundsätzen gemäß die Quadratsumme der auf die Gewichtseinheit reduzierten wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler $v_1\sqrt{p_1}, v_2\sqrt{p_2}, v_3\sqrt{p_3}, \dots, v_n\sqrt{p_n}$, also

$$(46) \quad p_1 v_1 v_1 + p_2 v_2 v_2 + p_3 v_3 v_3 + \cdots p_n v_n v_n = [p v v]$$

ein Minimum wird.

Um dies auszuführen, vereinigen wir zunächst die Gleichungen (116) und (117) je zu einer Gleichung:

$$\begin{aligned} v_1 &= a_1 d\xi + b_1 d\eta + c_1 d\delta + \dots + f_1, \\ v_2 &= a_2 d\xi + b_2 d\eta + c_2 d\delta + \dots + f_2, \\ v_3 &= a_3 d\xi + b_3 d\eta + c_3 d\delta + \dots + f_3, \\ &\dots\dots\dots \\ v_n &= a_n d\xi + b_n d\eta + c_n d\delta + \dots + f_n. \end{aligned}$$

und bilden die Quadratsumme $[p v v]$ wie folgt:

$$\begin{aligned}
p_1 v_1 v_1 &= p_1 a_1 a_1 d\xi d\xi + 2p_1 a_1 b_1 d\xi d\eta + 2p_1 a_1 c_1 d\xi d\delta + \cdots + 2p_1 a_1 f_1 d\xi \\
&\quad + p_1 b_1 b_1 d\eta d\eta + 2p_1 b_1 c_1 d\eta d\delta + \cdots + 2p_1 b_1 f_1 d\eta \\
&\quad + p_1 c_1 c_1 d\delta d\delta + \cdots + 2p_1 c_1 f_1 d\delta \\
&\quad + \cdots \\
&\quad + p_1 f_1 f_1, \\
p_2 v_2 v_2 &= p_2 a_2 a_2 d\xi d\xi + 2p_2 a_2 b_2 d\xi d\eta + 2p_2 a_2 c_2 d\xi d\delta + \cdots + 2p_2 a_2 f_2 d\xi \\
&\quad + p_2 b_2 b_2 d\eta d\eta + 2p_2 b_2 c_2 d\eta d\delta + \cdots + 2p_2 b_2 f_2 d\eta \\
&\quad + p_2 c_2 c_2 d\delta d\delta + \cdots + 2p_2 c_2 f_2 d\delta \\
&\quad + \cdots \\
&\quad + p_2 f_2 f_2, \\
p_3 v_3 v_3 &= p_3 a_3 a_3 d\xi d\xi + 2p_3 a_3 b_3 d\xi d\eta + 2p_3 a_3 c_3 d\xi d\delta + \cdots + 2p_3 a_3 f_3 d\xi \\
&\quad + p_3 b_3 b_3 d\eta d\eta + 2p_3 b_3 c_3 d\eta d\delta + \cdots + 2p_3 b_3 f_3 d\eta \\
&\quad + p_3 c_3 c_3 d\delta d\delta + \cdots + 2p_3 c_3 f_3 d\delta \\
&\quad + \cdots \\
&\quad + p_3 f_3 f_3, \\
&\cdots \\
p_n v_n v_n &= p_n a_n a_n d\xi d\xi + 2p_n a_n b_n d\xi d\eta + 2p_n a_n c_n d\xi d\delta + \cdots + 2p_n a_n f_n d\xi \\
&\quad + p_n b_n b_n d\eta d\eta + 2p_n b_n c_n d\eta d\delta + \cdots + 2p_n b_n f_n d\eta \\
&\quad + p_n c_n c_n d\delta d\delta + \cdots + 2p_n c_n f_n d\delta \\
&\quad + \cdots \\
&\quad + p_n f_n f_n,
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
[ppv] &= [paa] d\xi d\xi + 2[pab] d\xi d\eta + 2[pac] d\xi d\delta + \cdots + 2[paf] d\xi \\
&\quad + [pbb] d\eta d\eta + 2[pbc] d\eta d\delta + \cdots + 2[pbf] d\eta \\
&\quad + [pcc] d\delta d\delta + \cdots + 2[pcf] d\delta \\
&\quad + \cdots \\
&\quad + [pff].
\end{aligned}$$

Diese Quadratsumme wird zu einem Minimum für die Werthe von $d\xi, d\eta, d\delta, \dots$, die wir erhalten, wenn wir ihre partiellen Differenzialquotienten nach $d\xi, d\eta, d\delta, \dots$ bilden, diese Differenzialquotienten gleich Null setzen und die sich damit ergebenden Gleichungen nach $d\xi, d\eta, d\delta, \dots$ auflösen.

Die partiellen Differenzialquotienten nach $d\xi, d\eta, d\delta, \dots$ sind:

$$\begin{aligned}
\frac{\partial [ppv]}{\partial d\xi} &= 2[paa] d\xi + 2[pab] d\eta + 2[pac] d\delta + \cdots + 2[paf], \\
\frac{\partial [ppv]}{\partial d\eta} &= 2[pab] d\xi + 2[pbb] d\eta + 2[pbc] d\delta + \cdots + 2[pbf], \\
\frac{\partial [ppv]}{\partial d\delta} &= 2[pac] d\xi + 2[pbc] d\eta + 2[pcc] d\delta + \cdots + 2[pcf], \\
&\cdots
\end{aligned}$$

Setzen wir diese Differenzialquotienten gleich Null und dividiren durch 2, so erhalten wir:

$$(118) \quad \begin{cases} [paa] d\xi + [pab] d\eta + [pac] d\delta + \cdots + [paf] = 0, \\ [pab] d\xi + [pbb] d\eta + [pbc] d\delta + \cdots + [pbf] = 0, \\ [pac] d\xi + [pbc] d\eta + [pcc] d\delta + \cdots + [pcf] = 0, \\ \cdots \end{cases}$$

Diese Gleichungen, durch deren Auflösung $d\xi, d\eta, d\delta, \dots$ erhalten werden, bezeichnen wir als Endgleichungen. Ihre Anzahl ist immer gleich der Anzahl q der Größen $d\xi, d\eta, d\delta, \dots$, und es ergeben sich daraus immer bestimmte Werthe der Größen $d\xi, d\eta, d\delta, \dots$, wenn die vorliegenden Beobachtungsergebnisse überhaupt zur Bestimmung der gesuchten Größen genügen.

2. Die Berechnung der Zahlenwerthe der Faktoren der Endgleichungen $[paa]$, $[pab]$, $[pac]$, ..., $[paf]$; $[pbb]$, $[pbc]$, ..., $[pbf]$; $[pcc]$, ..., $[pcf]$; erfolgt meistens am zweckmäßigsten und genügend genau mit Crelle'schen Rechentafeln, mit logarithmischen Rechenschiebern oder Quadrattafeln. Nur in außergewöhnlichen Fällen kann es geboten sein, ihre Berechnung mit Logarithmen oder der Thomas'schen Rechenmaschine mit größerer Genauigkeit auszuführen. Ob die Berechnung genügend genau ist, ist zu erkennen durch eine später (im § 29, Nr. 11) zu besprechende Probe dafür, daß $[pvv]$ direkt aus den Abweichungen $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ und aus den wahrscheinlichsten Werthen $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$ der Beobachtungsfehler genügend übereinstimmend erhalten wird.

3. In den Endgleichungen kommen die Faktoren $[pab]$, $[pac]$, ..., $[pbc]$, doppelt vor. Um in größeren Rechnungen diese doppelte Anführung der bezeichneten Faktoren zu ersparen; kann die folgende schematische Schreibweise der Endgleichungen angewendet werden:

$$(119) \quad \begin{array}{c|c|c|c|c} d\bar{x} & d\eta & d\bar{\delta} & \dots\dots & \\ \hline [paa] & [pab] & [pac] & \dots\dots & d\bar{x} + [paf] = 0, \\ & [pbb] & [pbc] & \dots\dots & d\eta + [pbf] = 0, \\ & & [pcc] & \dots\dots & d\bar{\delta} + [pcf] = 0, \\ & & & \dots\dots & \dots\dots\dots \end{array}$$

Hieraus ergeben sich die Endgleichungen in der Weise, daß die stark dargestellten Linien verfolgt und zu den rechts von diesen Linien stehenden Faktoren die in derselben Zeile rechts der feinen Vertikallinie stehenden Größen $d\bar{x}, d\eta, d\bar{\delta}, \dots$, zu den oberhalb der starken Linien stehenden Faktoren die in derselben Spalte auf der feinen Horizontallinie stehenden Größen $d\bar{x}, d\eta, d\bar{\delta}, \dots$ genommen werden.

Beispiel 1: Die gegebenen Gewichte p_n und die im § 25 erhaltenen Faktoren a_n, b_n, f_n der umgeformten Fehlergleichungen sind:

$$\begin{array}{l|l|l|l} p_1 = 5,41, & a_1 = -0,677, & b_1 = +0,735, & f_1 = +0,04, \\ p_2 = 6,93, & a_2 = -0,908, & b_2 = -0,420, & f_2 = +0,06, \\ p_3 = 5,16, & a_3 = +0,105, & b_3 = -0,996, & f_3 = +0,30, \\ p_4 = 6,93, & a_4 = +0,994, & b_4 = +0,111, & f_4 = -0,41, \\ p_5 = 2,60, & a_5 = +0,186, & b_5 = +0,983, & f_5 = -0,45. \end{array}$$

Hiermit erhalten wir die Faktoren der Endgleichungen wie folgt:

	\sqrt{p} .	$a\sqrt{p}$.	$b\sqrt{p}$.	$f\sqrt{p}$.	paa .	pab .	pac .	pbb .	pbf .
P_1	2,33	— 1,58	+ 1,71	+ 0,09	2,50	— 2,70	— 0,14	2,92	+ 0,15
P_2	2,63	— 2,39	— 1,10	+ 0,16	5,71	+ 2,63	— 0,38	1,21	— 0,18
P_3	2,27	+ 0,24	— 2,26	+ 0,68	0,06	— 0,54	+ 0,16	5,11	— 1,54
P_4	2,63	+ 2,61	+ 0,29	— 1,08	6,81	+ 0,76	— 2,82	0,08	— 0,31
P_5	1,61	+ 0,30	+ 1,58	— 0,72	0,09	+ 0,47	— 0,22	2,50	— 1,14
					15,17	+ 0,62	— 3,40	11,82	— 3,02

Die Endgleichungen sind demnach:

$$(118) \quad \begin{cases} + 15,17 d\bar{x} + 0,62 d\eta - 3,40 = 0, \\ + 0,62 d\bar{x} + 11,82 d\eta - 3,02 = 0, \end{cases}$$

oder nach Schema (119):

$$(119) \quad \left\{ \begin{array}{c|c|c} d\bar{x} & d\eta & \\ \hline +15,17 & +0,62 & d\bar{x} - 3,40 = 0, \\ \hline & +11,82 & d\eta - 3,02 = 0. \end{array} \right.$$

§ 27. Auflösung der Endgleichungen und Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen.

1. Die Auflösung der Endgleichungen erfolgt zweckmäßig in allen Fällen nach einem einheitlichen fest geregelten Verfahren. Behufs Entwicklung dieses Verfahrens führen wir folgende Bezeichnungen ein:

$$(120a) \quad \left\{ \begin{array}{l|l|l|l|l} a_1 = [paa], & b_1 = [pab], & c_1 = [pac], & \dots & f_1 = [paf], \\ & b_2 = [pbb], & c_2 = [pbc], & \dots & f_2 = [pbf], \\ & & c_3 = [pcc], & \dots & f_3 = [pcf], \\ & & & \dots & \dots \end{array} \right.$$

$$(120b) \quad \left\{ \begin{array}{l|l|l|l|l} \mathfrak{B}_1 = b_1 - \frac{b_1}{a_1} b_1, & \mathfrak{C}_1 = c_1 - \frac{b_1}{a_1} c_1, & \dots & \mathfrak{F}_1 = f_1 - \frac{b_1}{a_1} f_1, \\ & \mathfrak{C}_2 = c_2 - \frac{c_1}{a_1} c_1 - \frac{\mathfrak{C}_1}{\mathfrak{B}_1} \mathfrak{C}_2, & \dots & \mathfrak{F}_2 = f_2 - \frac{c_1}{a_1} f_1 - \frac{\mathfrak{C}_1}{\mathfrak{B}_1} \mathfrak{F}_2, \\ & & \dots & \dots \end{array} \right.$$

Mit Einführung der Bezeichnungen (120a) wird zuerst aus den Endgleichungen (118), die wir fortlaufend mit (1*), (2*), (3*), ... nummeriren:

$$(121) \quad \left\{ \begin{array}{l} (1^*): a_1 d\bar{x} + b_1 d\eta + c_1 d\bar{y} + \dots + f_1 = 0, \\ (2^*): b_1 d\bar{x} + b_2 d\eta + c_2 d\bar{y} + \dots + f_2 = 0, \\ (3^*): c_1 d\bar{x} + c_2 d\eta + c_3 d\bar{y} + \dots + f_3 = 0, \\ \dots \end{array} \right.$$

Wir verfahren nun wie folgt:

1. Wir eliminiren die erste Unbekannte $d\bar{x}$ aus den Gleichungen (1*) und (2*), indem wir Gleichung (1*) mit $-\frac{b_1}{a_1}$ multipliziren und dann zu Gleichung (2*) addiren, womit wir nach (120b) erhalten:

$$\begin{aligned} (2^*): & b_1 d\bar{x} + b_2 d\eta + c_2 d\bar{y} + \dots + f_2 = 0, \\ -\frac{b_1}{a_1} (1^*): & -b_1 d\bar{x} - \frac{b_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{b_1}{a_1} c_1 d\bar{y} - \dots - \frac{b_1}{a_1} f_1 = 0, \\ \hline (II): & \mathfrak{B}_2 d\eta + \mathfrak{C}_2 d\bar{y} + \dots + \mathfrak{F}_2 = 0. \end{aligned}$$

2. Sodann eliminiren wir die zweite Unbekannte, indem wir zuerst zu Gleichung (3*) die mit $-\frac{c_1}{a_1}$ multiplizierte Gleichung (1*) hinzufügen, womit $d\bar{x}$ herausfällt und der Faktor von $d\eta$ gleich $c_2 - \frac{c_1}{a_1} b_1 = \mathfrak{C}_2$ wird, und indem wir dann noch die mit $-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2}$ multiplizierte Gleichung (II) hinzufügen, womit auch $d\eta$ herausfällt, so dafs wir nach (120b) erhalten:

*) Aus den hier eingeführten einfachen Bezeichnungen ergeben sich die üblichen Gauß'schen Bezeichnungen folgendermaßen:

Den Buchstaben unserer Bezeichnung wird als zweiter Buchstabe der beigesetzt, der in der Reihenfolge des Alphabets die Stelle einnimmt, die durch den Index unserer Bezeichnung angezeigt wird; wo in unsern Bezeichnungen große Buchstaben stehen, wird noch eine Zahl beigesetzt, die um Eins kleiner ist als der Index, sodann werden die Summenklammern hinzugefügt. Demnach ist z. B.: $a_1 = [aa]$, $b_1 = [ab]$, ..., $f_1 = [af]$; $b_2 = [bb]$, ..., $f_2 = [bf]$; $\mathfrak{B}_2 = [bb \cdot 1]$, $\mathfrak{C}_2 = [bc \cdot 1]$, ..., $\mathfrak{F}_2 = [bf \cdot 1]$; $\mathfrak{C}_3 = [cc \cdot 2]$, ..., $\mathfrak{F}_3 = [cf \cdot 2]$, ...

$$\begin{aligned}
 (3^*): & \quad c_1 d\bar{x} + c_2 d\eta + c_3 d\delta + \dots + f_3 = 0, \\
 -\frac{c_1}{a_1} (1^*): & \quad -c_1 d\bar{x} - \frac{c_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{c_1}{a_1} c_1 d\delta - \dots - \frac{c_1}{a_1} f_1 = 0, \\
 -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} (II): & \quad -\mathfrak{C}_2 d\eta - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2 d\delta - \dots - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 = 0, \\
 (III): & \quad \mathfrak{C}_3 d\delta + \dots + \mathfrak{F}_3 = 0.
 \end{aligned}$$

3. In dieser Weise fahren wir fort, indem wir zu den Gleichungen (4*), (5*), solche aus den Gleichungen (1*), (II), (III), (IV), folgende Gleichungen hinzufügen, die bei Aufsummierung aller Gleichungen die Faktoren der Unbekannten $d\bar{x}$, $d\eta$, $d\delta$, nacheinander zu Null machen, womit wir schliesslich eine Gleichung erhalten, die nur noch eine Unbekannte enthält.

4. Zur Gewinnung eines bessern Ueberblicks stellen wir das bisher entwickelte hier zusammen:

$$\begin{array}{l}
 (1^*): \quad | \quad a_1 d\bar{x} + \quad b_1 d\eta + \quad c_1 d\delta + \dots + \quad f_1 = 0, \\
 \hline
 (2^*): \quad b_1 d\bar{x} + \quad b_2 d\eta + \quad c_2 d\delta + \dots + \quad f_2 = 0, \\
 -\frac{b_1}{a_1} (1^*): \quad -b_1 d\bar{x} - \frac{b_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{b_1}{a_1} c_1 d\delta - \dots - \frac{b_1}{a_1} f_1 = 0, \\
 \hline
 (II): \quad | \quad \mathfrak{B}_2 d\eta + \quad \mathfrak{C}_2 d\delta + \dots + \quad \mathfrak{F}_2 = 0, \\
 \hline
 (3^*): \quad c_1 d\bar{x} + \quad c_2 d\eta + \quad c_3 d\delta + \dots + \quad f_3 = 0, \\
 -\frac{c_1}{a_1} (1^*): \quad -c_1 d\bar{x} - \frac{c_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{c_1}{a_1} c_1 d\delta - \dots - \frac{c_1}{a_1} f_1 = 0, \\
 -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} (II): \quad -\mathfrak{C}_2 d\eta - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2 d\delta - \dots - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 = 0, \\
 \hline
 (III): \quad | \quad \mathfrak{C}_3 d\delta + \dots + \quad \mathfrak{F}_3 = 0, \\
 \hline
 \dots\dots\dots | \dots\dots\dots
 \end{array}$$

Die Gleichungen (1*), (II), (III),:

$$(122) \quad \left\{ \begin{array}{l} a_1 d\bar{x} + b_1 d\eta + c_1 d\delta + \dots + f_1 = 0, \\ \mathfrak{B}_2 d\eta + \mathfrak{C}_2 d\delta + \dots + \mathfrak{F}_2 = 0, \\ \mathfrak{C}_3 d\delta + \dots + \mathfrak{F}_3 = 0, \\ \dots\dots\dots \end{array} \right.$$

bezeichnen wir als reduzierte Endgleichungen.

5. Aus den reduzierten Endgleichungen ergeben sich die Unbekannten $d\bar{x}$, $d\eta$, $d\delta$, nach:

$$(123) \quad \left\{ \begin{array}{l} \dots\dots\dots, \\ d\delta = \dots - \frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3}, \\ d\eta = -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} d\delta - \dots - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}, \\ d\bar{x} = -\frac{b_1}{a_1} d\eta - \frac{c_1}{a_1} d\delta - \dots - \frac{f_1}{a_1}. \end{array} \right.$$

6. Die praktische Durchführung der Auflösung nach den entwickelten Formeln erfolgt zweckmässig in einem für alle Fälle in gleicher Anordnung brauchbaren Rechenschema. Ein solches Rechenschema ergibt sich ohne weiteres, indem wir die einzelnen in Nr. 4 untereinander stehenden Teile nebeneinander stellen, das links von den eingetragenen Vertikallinien stehende, für die Erlangung der Rechnungsergebnisse unnöthige weglassen und die Berechnung der Unbekannten nach den Formeln (123) in vertikaler Anordnung hinzufügen. Wir erhalten damit:

(124)

[paa]	[pab]	[pac]	[paf]	[pbb]
a_1	b_1	c_1	f_1	b_2
	$-\frac{b_1}{a_1}$	$-\frac{c_1}{a_1}$	$-\frac{f_1}{a_1}$	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$
				$= \mathfrak{B}_2$
				$-\frac{c_1}{a_1} d\gamma$	
				$-\frac{b_1}{a_1} d\eta$	
				$= d\mathfrak{z}$	

Beispiel 1: Die Auflösung der im § 26 erhaltenen Endgleichungen gestaltet sich nach Nr. 4 wie folgt:

$$(1^*) \quad a_1 d\mathfrak{z} + b_1 d\eta + f_1 = +15,17 d\mathfrak{z} + 0,62 d\eta - 3,40 = 0,$$

$$(2^*) \quad b_1 d\mathfrak{z} + b_2 d\eta + f_2 = + 0,62 d\mathfrak{z} + 11,82 d\eta - 3,02 = 0,$$

$$-\frac{b_1}{a_1} (1^*) = -0,041 (1^*) : -b_1 d\mathfrak{z} - \frac{b_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{b_1}{a_1} f_1 = - 0,62 d\mathfrak{z} - 0,03 d\eta + 0,14 = 0,$$

$$(II) : \quad \mathfrak{B}_2 d\eta + \mathfrak{F}_2 = \quad + 11,79 d\eta - 2,88 = 0.$$

Demnach sind die reduzierten Endgleichungen:

$$(122) \quad \begin{cases} a_1 d\mathfrak{z} + b_1 d\eta + f_1 = +15,17 d\mathfrak{z} + 0,62 d\eta - 3,40 = 0, \\ \mathfrak{B}_2 d\eta + \mathfrak{F}_2 = \quad + 11,79 d\eta - 2,88 = 0. \end{cases}$$

Hieraus ergeben sich die Unbekannten $d\mathfrak{z}$ und $d\eta$ wie folgt:

$$(123) \quad \begin{cases} d\eta = -\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} = + 0,244, \\ d\mathfrak{z} = -\frac{b_1}{a_1} d\eta - \frac{f_1}{a_1} = - 0,010 + 0,224 = + 0,214. \end{cases}$$

Nach dem Schema (124) ist die Auflösung:

a_1	+	15,17	b_1	+	0,62	f_1	-	3,40	b_2	+	11,82	f_2	-	3,02
			$-\frac{b_1}{a_1}$	-	0,041	$-\frac{f_1}{a_1}$	+	0,224	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$	-	0,03	$-\frac{b_1}{a_1} f_1$	+	0,14
						$-\frac{b_1}{a_1} d\eta$	-	0,010	$= \mathfrak{B}_2$	+	11,79	$= \mathfrak{F}_2$	-	2,88
						$= d\mathfrak{z}$	+	0,214				$d\eta = -\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$	+	0,244

2. Aus den durch Auflösung der Endgleichungen gewonnenen Werthen von $d\mathfrak{z}$, $d\eta$, $d\mathfrak{z}$, und den Näherungswerthen \mathfrak{z} , η , \mathfrak{z} , erhalten wir nunmehr die wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen nach:

$$(111) \quad \begin{cases} x = \mathfrak{z} + d\mathfrak{z}, \\ y = \eta + d\eta, \\ z = \mathfrak{z} + d\mathfrak{z}, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

Beispiel 1: In unserm Beispiele erhalten wir die wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Koordinaten x y des Punktes P zu:

[pbc]		[pbf]		[pcc]		[pcf]	
c_1		f_1		c_2		f_2	
$-\frac{b_1}{a_1}c_1$		$-\frac{b_1}{a_1}f_1$		$-\frac{c_1}{a_1}c_1$		$-\frac{c_1}{a_1}f_1$	
$=\mathfrak{C}_1$		$=\mathfrak{F}_1$		$-\frac{\mathfrak{C}_1}{\mathfrak{B}_1}\mathfrak{C}_1$		$-\frac{\mathfrak{C}_1}{\mathfrak{B}_1}\mathfrak{F}_1$	
$-\frac{\mathfrak{C}_1}{\mathfrak{B}_1}$		$-\frac{\mathfrak{F}_1}{\mathfrak{B}_1}$		$=\mathfrak{C}_2$		$=\mathfrak{F}_2$	
			$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2}$	
			$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2}dz$						
			$=d\eta$						$=d\mathfrak{z}$	

LIBRARY OF
WILLIAM J. HUSSE

$$(111) \quad \begin{cases} x = \mathfrak{x} + d\mathfrak{x} = 6\,323,70 + 0,21 = 6\,323,91, \\ y = \eta + d\eta = 2\,306,00 + 0,24 = 2\,306,24. \end{cases}$$

3. Um die Entwicklung des Rechenschemas für die Auflösung der Endgleichungen für eine gröfsere Zahl von Unbekannten weiter zu erläutern, führen wir noch die Auflösung von 5 Endgleichungen mit 5 Unbekannten:

$$(1^*): \alpha_1 d\mathfrak{x} + b_1 d\eta + c_1 d\mathfrak{z} + b_1 dv + e_1 dw + f_1 = 0,$$

$$(2^*): b_1 d\mathfrak{x} + b_2 d\eta + c_2 d\mathfrak{z} + b_2 dv + e_2 dw + f_2 = 0,$$

$$(3^*): c_1 d\mathfrak{x} + c_2 d\eta + c_3 d\mathfrak{z} + b_3 dv + e_3 dw + f_3 = 0,$$

$$(4^*): b_1 d\mathfrak{x} + b_2 d\eta + b_3 d\mathfrak{z} + b_4 dv + e_4 dw + f_4 = 0,$$

$$(5^*): e_1 d\mathfrak{x} + e_2 d\eta + e_3 d\mathfrak{z} + e_4 dv + e_5 dw + f_5 = 0$$

nach den unter Nr. 1 entwickelten Regeln durch und fügen das sich danach ergebende Rechenschema mit Weglassung der Spalten für die Eintragung der Zahlen bei:

a) Auflösung der Endgleichungen mit 5 Unbekannten.

$$(1^*): \alpha_1 d\mathfrak{x} + b_1 d\eta + c_1 d\mathfrak{z} + b_1 dv + e_1 dw + f_1 = 0,$$

$$(2^*): b_1 d\mathfrak{x} + b_2 d\eta + c_2 d\mathfrak{z} + b_2 dv + e_2 dw + f_2 = 0,$$

$$-\frac{b_1}{a_1} (1^*): -b_1 d\mathfrak{x} - \frac{b_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{b_1}{a_1} c_1 d\mathfrak{z} - \frac{b_1}{a_1} b_1 dv - \frac{b_1}{a_1} e_1 dw - \frac{b_1}{a_1} f_1 = 0,$$

$$(II): \quad \mathfrak{B}_2 d\eta + \mathfrak{C}_2 d\mathfrak{z} + \mathfrak{D}_2 dv + \mathfrak{E}_2 dw + \mathfrak{F}_2 = 0.$$

$$(3^*): c_1 d\mathfrak{x} + c_2 d\eta + c_3 d\mathfrak{z} + b_3 dv + e_3 dw + f_3 = 0,$$

$$-\frac{c_1}{a_1} (1^*): -c_1 d\mathfrak{x} - \frac{c_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{c_1}{a_1} c_1 d\mathfrak{z} - \frac{c_1}{a_1} b_1 dv - \frac{c_1}{a_1} e_1 dw - \frac{c_1}{a_1} f_1 = 0,$$

$$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} (II): \quad -\mathfrak{C}_2 d\eta - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2 d\mathfrak{z} - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{D}_2 dv - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{E}_2 dw - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 = 0,$$

$$(III): \quad \mathfrak{C}_2 d\mathfrak{z} + \mathfrak{D}_2 dv + \mathfrak{E}_2 dw + \mathfrak{F}_2 = 0.$$

$$(4^*): b_1 d\mathfrak{x} + b_2 d\eta + b_3 d\mathfrak{z} + b_4 dv + e_4 dw + f_4 = 0,$$

$$-\frac{b_1}{a_1} (1^*): -b_1 d\mathfrak{x} - \frac{b_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{b_1}{a_1} c_1 d\mathfrak{z} - \frac{b_1}{a_1} b_1 dv - \frac{b_1}{a_1} e_1 dw - \frac{b_1}{a_1} f_1 = 0,$$

$$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} (II): \quad -\mathfrak{D}_2 d\eta - \frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2 d\mathfrak{z} - \frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{D}_2 dv - \frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{E}_2 dw - \frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 = 0,$$

$$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} (III): \quad -\mathfrak{D}_3 d\mathfrak{z} - \frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{D}_2 dv - \frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{E}_2 dw - \frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_2 = 0,$$

$$(IV): \quad \mathfrak{D}_4 dv + \mathfrak{E}_4 dw + \mathfrak{F}_4 = 0.$$

$$\begin{array}{lcl}
 (5^*): & e_1 d\bar{x} + e_2 d\bar{y} + e_3 d\bar{z} + e_4 dv & + e_5 dw + f_5 = 0, \\
 -\frac{e_1}{a_1} (1^*): & -e_1 d\bar{x} - \frac{e_1}{a_1} b_1 d\bar{y} - \frac{e_1}{a_1} c_1 d\bar{z} - \frac{e_1}{a_1} b_1 dv & - \frac{e_1}{a_1} e_1 dw - \frac{e_1}{a_1} f_1 = 0, \\
 -\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} (II): & -\mathfrak{E}_2 d\bar{y} - \frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2 d\bar{z} - \frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{D}_2 dv & - \frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2 dw - \frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 = 0, \\
 -\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} (III): & -\mathfrak{E}_3 d\bar{z} - \frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{D}_3 dv & - \frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{C}_3 dw - \frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3 = 0, \\
 -\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} (IV): & -\mathfrak{E}_4 dv & - \frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{C}_4 dw - \frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4 = 0, \\
 (V): & & \mathfrak{E}_5 dw + \mathfrak{F}_5 = 0.
 \end{array}$$

b) Rechenschema für die Auflösung der

[paa]	[pab]	[pac]	[pad]	[pae]	[paf]	[pbb]	[pbc]	[pbd]	[pbe]	[pbf]
a_1	b_1	c_1	b_1	e_1	f_1	b_2	c_2	b_2	e_2	f_2
	$-\frac{b_1}{a_1}$	$-\frac{c_1}{a_1}$	$-\frac{b_1}{a_1}$	$-\frac{e_1}{a_1}$	$-\frac{f_1}{a_1}$	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$	$-\frac{b_1}{a_1} c_1$	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$	$-\frac{b_1}{a_1} e_1$	$-\frac{b_1}{a_1} f_1$
				$-\frac{e_1}{a_1} dw$		$= \mathfrak{B}_2$	$= \mathfrak{C}_2$	$= \mathfrak{D}_2$	$= \mathfrak{E}_2$	$= \mathfrak{F}_2$
				$-\frac{b_1}{a_1} dv$			$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$
				$-\frac{c_1}{a_1} d\bar{z}$						$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} dw$
				$-\frac{b_1}{a_1} d\bar{y}$						$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} dv$
										$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} d\bar{z}$
					$= d\bar{x}$					$= d\bar{y}$

§ 28. Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler, sowie der mittleren Fehler der Gewichtseinheit und der Beobachtungsergebnisse.*)

1. Die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$ erhalten wir nach den Fehlergleichungen

$$(109) \quad \left\{ \begin{array}{l} L_1 = F_1(x, y, z, \dots), \\ L_2 = F_2(x, y, z, \dots), \\ L_3 = F_3(x, y, z, \dots), \\ \dots \dots \dots \\ L_n = F_n(x, y, z, \dots), \end{array} \right. \quad (110) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_1 = L_1 - \lambda_1, \\ v_2 = L_2 - \lambda_2, \\ v_3 = L_3 - \lambda_3, \\ \dots \dots \dots \\ v_n = L_n - \lambda_n, \end{array} \right.$$

indem wir zuerst mit den nach den Formeln (111) erlangten wahrscheinlichsten Werthen x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen die wahrscheinlichsten Werthe $L_1, L_2, L_3, \dots, L_n$ der beobachteten Größen nach den Formeln (109) berechnen und dann nach den Formeln (110) die Unterschiede zwischen diesen Werthen und den Beobachtungsergebnissen $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ bilden.

*) Die mittleren Fehler und Gewichte der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen und der Funktionen von solchen werden im VII. Abschnitt behandelt.

Aus (V): $dw = -\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{E}_5},$
 aus (IV): $dv = -\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4}dw - \frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4},$
 aus (III): $d\mathfrak{z} = -\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{E}_3}dv - \frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{E}_3}dw - \frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{E}_3},$
 aus (II): $d\eta = -\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}d\mathfrak{z} - \frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2}dv - \frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}dw - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2},$
 aus (1*): $d\xi = -\frac{\mathfrak{b}_1}{\mathfrak{a}_1}d\eta - \frac{\mathfrak{c}_1}{\mathfrak{a}_1}d\mathfrak{z} - \frac{\mathfrak{b}_1}{\mathfrak{a}_1}dv - \frac{\mathfrak{c}_1}{\mathfrak{a}_1}dw - \frac{\mathfrak{f}_1}{\mathfrak{a}_1}.$

Endgleichungen mit 5 Unbekannten.

[pcc]	[pcd]	[pce]	[pcf]	[pdd]	[pde]	[pdf]	[pee]	[pef]
c_3	b_3	e_3	f_3	b_4	e_4	f_4	e_5	f_5
$-\frac{c_1}{a_1}c_1$	$-\frac{c_1}{a_1}b_1$	$-\frac{c_1}{a_1}e_1$	$-\frac{c_1}{a_1}f_1$	$-\frac{b_1}{a_1}b_1$	$-\frac{b_1}{a_1}e_1$	$-\frac{b_1}{a_1}f_1$	$-\frac{e_1}{a_1}e_1$	$-\frac{e_1}{a_1}f_1$
$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{E}_3$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{D}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{E}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{D}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{E}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{E}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{F}_2$
$=\mathfrak{E}_3$	$=\mathfrak{D}_3$	$=\mathfrak{E}_3$	$=\mathfrak{F}_3$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{E}_3}\mathfrak{D}_3$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{E}_3}\mathfrak{E}_3$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{E}_3}\mathfrak{F}_3$	$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{E}_3}\mathfrak{E}_3$	$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{E}_3}\mathfrak{F}_3$
	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{E}_3}$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{E}_3}$	$-\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{E}_3}$	$=\mathfrak{D}_4$	$=\mathfrak{E}_4$	$=\mathfrak{F}_4$	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4}\mathfrak{E}_4$	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4}\mathfrak{F}_4$
			$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{E}_3}dw$		$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4}$	$-\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$	$=\mathfrak{E}_5$	$=\mathfrak{F}_5$
			$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{E}_3}dv$			$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4}dw$		
			$=d\mathfrak{z}$			$=dv$	$dw =$	$-\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{E}_5}$

Beispiel 1: Unsere im § 23 gewonnenen Fehlergleichungen sind:

$$(109) \quad \begin{cases} S_1 = \sqrt{(x-x_1)^2 + (y-y_1)^2}, \\ S_2 = \sqrt{(x-x_2)^2 + (y-y_2)^2}, \\ S_3 = \sqrt{(x-x_3)^2 + (y-y_3)^2}, \\ S_4 = \sqrt{(x-x_4)^2 + (y-y_4)^2}, \\ S_5 = \sqrt{(x-x_5)^2 + (y-y_5)^2}, \end{cases} \quad (110) \quad \begin{cases} v_1 = S_1 - s_1, \\ v_2 = S_2 - s_2, \\ v_3 = S_3 - s_3, \\ v_4 = S_4 - s_4, \\ v_5 = S_5 - s_5. \end{cases}$$

Hiernach erhalten wir zuerst mit den im § 27 erlangten wahrscheinlichsten Werthen $x = 6323,91$, $y = 2306,24$ der Koordinaten des Punktes P die wahrscheinlichsten Werthe S_1, S_2, S_3, S_4, S_5 der Streckenlängen: (Siehe Seite 104.)

Mit diesen wahrscheinlichsten Werthen der Streckenlängen ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler zu:

$$(110) \quad \begin{cases} v_1 = S_1 - s_1 = 331,67 - 331,60 = +0,07, \\ v_2 = S_2 - s_2 = 271,76 - 272,00 = -0,24, \\ v_3 = S_3 - s_3 = 247,18 - 247,10 = +0,08, \\ v_4 = S_4 - s_4 = 269,32 - 269,50 = -0,18, \\ v_5 = S_5 - s_5 = \frac{416,52}{6,45} - \frac{416,70}{6,90} = -0,18, \end{cases}$$

$adx + bdy = d\delta.$					
—	0,142	+	0,176	+	0,034
—	0,191	—	0,101	—	0,292
+	0,022	—	0,239	—	0,217
+	0,209	+	0,027	+	0,236
+	0,039	+	0,236	+	0,275
—	0,063	+	0,099	+	0,036

$f + d\delta = v.$					
+	0,040	+	0,034	+	0,074
+	0,060	—	0,292	—	0,232
+	0,300	—	0,217	+	0,083
—	0,410	+	0,236	—	0,174
—	0,450	+	0,275	—	0,175
—	0,460	+	0,086	—	0,424

Die richtige Bildung der Zahlenwerthe ist durch die Summenprobe gesichert. Die unter No. 1 für v_1, v_2, v_3, v_4, v_5 erhaltenen Werthe stimmen mit den hier erhaltenen bis auf die durch die unvermeidlichen Rechnungsungenauigkeiten bedingten Abweichungen in der letzten Dezimalstelle überein.

3. Mit den nach den Formeln (109) und (110) oder (116) und (117) erhaltenen Werthen $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$ und den Gewichten $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ der Beobachtungsergebnisse erhalten wir ferner die Quadratsumme $[pvv]$ der auf die Gewichtseinheit zurückgeführten wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler und damit den mittleren Fehler m der Gewichtseinheit nach der Grundformel (47):

$$(125) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[pvv]}{n-q}},$$

worin n die Anzahl der vorliegenden Beobachtungsergebnisse, q die Anzahl der zu bestimmenden Größen, $n-q$ also die Anzahl der überschüssigen Bestimmungen bezeichnet.

Endlich ergeben sich die mittleren Fehler $m_1, m_2, m_3, \dots, m_n$ der Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ nach Formel (35) zu:

$$(126) \quad m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \quad m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \quad m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \quad \dots, \quad m_n = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_n}}.$$

Beispiel 1: Die Quadratsumme $[pvv]$ der auf die Gewichtseinheit zurückgeführten wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler ergibt sich wie folgt:

Hiermit wird der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit oder einer unter mittleren Verhältnissen gemessenen Strecke von 822 m Länge:**)

$$(125) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[pvv]}{n-q}} = \pm \sqrt{\frac{0,723}{5-2}} = \pm 0,49m,$$

woraus sich der mittlere Fehler m_{100} einer unter mittleren Verhältnissen gemessenen Strecke von 100 m Länge, deren Gewicht $p_{100} = 14,8$ ist,**) ergibt zu:

$$(39) \quad m_{100} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{100}}} = \pm 0,49 \sqrt{\frac{1}{14,8}} = \pm 0,13m,$$

während sich die mittleren Fehler m_1, m_2, m_3, m_4, m_5 der Streckenlängen s_1, s_2, s_3, s_4, s_5 ergeben zu:

$$(126) \quad m_1 = \pm \frac{0,49}{2,33} = \pm 0,21m, \quad m_2 = \pm \frac{0,49}{2,63} = \pm 0,19m, \quad m_3 = \pm \frac{0,49}{2,27} = \pm 0,22m, \\ m_4 = \pm \frac{0,49}{2,63} = \pm 0,19m, \quad m_5 = \pm \frac{0,49}{1,61} = \pm 0,30m.$$

	$\sqrt{p.}$		$v.^*)$		$v\sqrt{p.}$	pvv
P_1	2,33	+	0,074	+	0,172	0,030
P_2	2,63	—	0,236	—	0,621	0,386
P_3	2,27	+	0,079	+	0,179	0,032
P_4	2,63	—	0,170	—	0,447	0,200
P_5	1,61	—	0,170	—	0,274	0,075
					$[pvv]$	0,723

*) Die hier eingeführten Zahlenwerthe von v sind mit $d\delta = +0,214$, $dy = +0,244$ genau berechnet, damit die folgenden Proben möglichst scharf stimmen.

**) Vergl. § 22, Seite 87.

§ 29. Rechenproben.

1. Zur Vermeidung von Rechenfehlern, die bei der praktischen Durchführung der Rechnungen nach den in den §§ 23 bis 28 entwickelten Formeln leicht unterlaufen, ist es nothwendig, die Richtigkeit der Rechnungen Schritt für Schritt durch Ziehung von Rechenproben sicherzustellen so weit dies ohne einen unverhältnismäßig großen Arbeitsaufwand thunlich ist. Die Teile der Rechnungen, wofür keine genügend einfachen Proben zu beschaffen sind, müssen doppelt ausgeführt werden.

Im folgenden werden die Rechenproben in der Reihenfolge besprochen, in der sie zur Anwendung kommen.

2. Für die Näherungswerthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen ist eine Probe nur insofern erforderlich, als festgestellt wird, daß die ihnen nach den Formeln (111) beizufügenden Werthe dx, dy, dz, \dots verhältnismäßig kleine Größen sein werden. Das wird in der Regel der Fall sein, wenn die sich nach den Formeln (115) ergebenden Abweichungen $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ zwischen den genäherten Werthen $I_1, I_2, I_3, \dots, I_n$ der beobachteten Größen und den Beobachtungsergebnissen $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ verhältnismäßig kleine Größen sind, oder wenn diese Abweichungen etwa nicht über den 3fachen Betrag des für die Beobachtungsergebnisse höchstens zulässigen Fehlers hinausgehen.

Kommen erheblich größere Abweichungen vor, so kann dies herrühren, erstens von größeren Unrichtigkeiten in der Ermittlung der Näherungswerthe x, y, z, \dots , zweitens von groben Fehlern in den bei Ermittlung der Näherungswerthe benutzten Beobachtungsergebnissen, drittens von groben Fehlern in den übrigen Beobachtungsergebnissen oder viertens von Rechenfehlern, die bei Berechnung der Abweichungen $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$, oder der hierbei zu benutzenden Näherungswerthe $I_1, I_2, I_3, \dots, I_n$ der beobachteten Größen untergelaufen sind. Welcher dieser vier Fälle vorliegt, läßt sich in der Regel nach den Zahlenwerthen der Abweichungen $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ feststellen. Denn die größeren Zahlenwerthe der Abweichungen treten auf im ersten Falle sowohl bei den zur Ermittlung der Näherungswerthe x, y, z, \dots benutzten Beobachtungsergebnissen, als auch bei den übrigen Beobachtungsergebnissen, im zweiten Falle nur bei den letzteren, im dritten Falle nur bei demjenigen, nicht bei Ermittlung der Näherungswerthe x, y, z, \dots benutzten Beobachtungsergebnis, welches mit dem groben Fehler behaftet ist, und im vierten Falle nur bei demjenigen Beobachtungsergebnis, wofür die Abweichung f , oder der Näherungswerth I unrichtig berechnet ist.

Beispiel 1: In unserm Beispiele haben wir im § 25 nach den Formeln (115) die Abweichungen zwischen den Näherungswerthen der beobachteten Größen und den Beobachtungsergebnissen gefunden zu $f_1 = +0,04, f_2 = +0,06, f_3 = +0,30, f_4 = -0,41, f_5 = -0,45$. Die für die Beobachtungsergebnisse höchstens zulässigen Fehler betragen etwa $0,4^m$ bis $0,6^m$, es geht also keine der Abweichungen f über den 3fachen Betrag der höchstens zulässigen Fehler hinaus, woraus wir entnehmen, daß die Näherungswerthe x, y der Koordinaten genügend sind und daß weder in den Messungen noch in den Rechnungen ein größerer Fehler steckt.

Wäre ein Fehler gemacht worden

1. bei Ermittlung der Näherungswerthe x, y der Koordinaten, so daß beispielsweise unrichtig $x = 6313,70$ statt $6323,70$ erhalten wäre, oder
2. bei Messung der zur Berechnung von x, y benutzten Streckenlängen, so daß beispielsweise unrichtig $s_1 = 321,6$ statt $331,6$ erhalten wäre, oder

3. bei Messung der nicht zur Berechnung von \bar{x} \bar{y} benutzten Streckenlängen, so daß beispielsweise unrichtig $s_3 = 267,10$ statt $247,10$ erhalten wäre, oder
4. bei Berechnung der Näherungswerthe $\bar{s}_1, \bar{s}_2, \dots, \bar{s}_5$ der Streckenlängen, so daß beispielsweise unrichtig $\bar{s}_1 = 338,49$ statt $331,64$ erhalten wäre, so würden sich die folgenden Zahlenwerthe für die Abweichungen f_1, f_2, \dots, f_5 zwischen den Näherungswerthen $\bar{s}_1, \bar{s}_2, \dots, \bar{s}_5$ und den Messungsergebnissen s_1, s_2, \dots, s_5 ergeben haben:

	im 1. Falle	im 2. Falle	im 3. Falle	im 4. Falle
$f_1 = \bar{s}_1 - s_1 =$	+ 6,89	+ 0,02	+ 0,04	+ 6,89
$f_2 = \bar{s}_2 - s_2 =$	+ 9,16	+ 0,03	+ 0,06	+ 0,06
$f_3 = \bar{s}_3 - s_3 =$	— 0,55	+ 10,15	— 19,70	+ 0,30
$f_4 = \bar{s}_4 - s_4 =$	— 10,35	+ 3,29	— 0,41	— 0,41
$f_5 = \bar{s}_5 - s_5 =$	— 2,20	— 8,79	— 0,45	— 0,45

Aus diesen Zahlenwerthen hätte dann in jedem Falle, wie leicht zu erkennen ist, auf die Quelle der zu großen Abweichungen geschlossen werden können.

3. Für die Richtigkeit der nach den Formeln (112) zu berechnenden Näherungswerthe $I_1, I_2, I_3, \dots, I_n$ der beobachteten Größen wird nach Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen eine durchgreifende Probe gewonnen, indem die wahrscheinlichsten Werthe $L_1, L_2, L_3, \dots, L_n$ der beobachteten Größen einmal nach den Formeln (109) und zum zweitenmal nach den Formeln (113) berechnet werden. Diese Probe kann aber erst am Schluß der Rechnung gezogen werden, so daß ein Fehler in der Berechnung der Näherungswerthe $I_1, I_2, I_3, \dots, I_n$ durch diese Probe erst entdeckt wird, nachdem durch den Fehler ein großer Teil der folgenden Rechnungen unrichtig geworden ist. Es empfiehlt sich daher, namentlich bei umfangreicheren und schwierigeren Rechnungen eine Probe einzuführen, die die richtige Berechnung der Näherungswerthe $I_1, I_2, I_3, \dots, I_n$ sogleich sicherstellt. Wie diese Probe zu gewinnen ist, muß in jedem einzelnen Falle besonders festgestellt werden.

Beispiel 1: In unserm Beispiele ist keine Probe für die Richtigkeit der Näherungswerthe $\bar{s}_1, \bar{s}_2, \bar{s}_3, \bar{s}_4, \bar{s}_5$ eingeführt, weil keine durchgreifende einfache Probe gewonnen werden konnte, und der Arbeitsaufwand für eine weitläufigere Probe bei der Einfachheit der ganzen folgenden Rechnung nicht in richtigem Verhältnis zu dem Nutzen gestanden hätte.

Es kann jedoch eine durchgreifende Probe gewonnen werden, indem die Richtigkeit der Bildung der Koordinatenunterschiede $\bar{x} - x, \bar{y} - y$ durch die Summenprobe sichergestellt wird, und indem die Näherungswerthe \bar{s} der Streckenlängen außer nach der Formel: $\bar{s} = \sqrt{(\bar{x} - x)^2 + (\bar{y} - y)^2}$ noch einmal logarithmisch nach den Formeln:

$$\begin{aligned} \operatorname{tg} n &= \frac{\bar{x} - x}{\bar{y} - y}, & \bar{s} &= \frac{\bar{y} - y}{\cos n}, \text{ oder:} \\ \operatorname{tg} n &= \frac{\bar{y} - y}{\bar{x} - x}, & \bar{s} &= \frac{\bar{x} - x}{\cos n} \end{aligned}$$

berechnet werden, wobei die einen oder andern Formeln benutzt werden, je nachdem $\bar{y} - y$ oder $\bar{x} - x$ den größern Zahlenwerth hat.

Die Rechnung hiernach ist:

(124)

$[paa]$	$[pab]$	$[pac]$	$[paf]$	$[pbb]$
a_1	b_1	c_1	f_1	b_2
	$-\frac{b_1}{a_1}$	$-\frac{c_1}{a_1}$	$-\frac{f_1}{a_1}$	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$
				$= \mathfrak{B}_2$
				$-\frac{c_1}{a_1} \delta z$	
				$-\frac{b_1}{a_1} \delta y$	
				$= d\mathfrak{z}$	

Beispiel 1: Die Auflösung der im § 26 erhaltenen Endgleichungen gestaltet sich nach Nr. 4 wie folgt:

$$(1^*): a_1 d\mathfrak{x} + b_1 d\mathfrak{y} + f_1 = +15,17 d\mathfrak{x} + 0,62 d\mathfrak{y} - 3,40 = 0,$$

$$(2^*): b_1 d\mathfrak{x} + b_2 d\mathfrak{y} + f_2 = + 0,62 d\mathfrak{x} + 11,82 d\mathfrak{y} - 3,02 = 0,$$

$$-\frac{b_1}{a_1} (1^*) = -0,041 (1^*): -b_1 d\mathfrak{x} - \frac{b_1}{a_1} b_1 d\mathfrak{y} - \frac{b_1}{a_1} f_1 = - 0,62 d\mathfrak{x} - 0,03 d\mathfrak{y} + 0,14 = 0,$$

$$(II): \quad \mathfrak{B}_2 d\mathfrak{y} + \mathfrak{F}_2 = \quad + 11,79 d\mathfrak{y} - 2,88 = 0.$$

Demnach sind die reduzierten Endgleichungen:

$$(122) \quad \begin{cases} a_1 d\mathfrak{x} + b_1 d\mathfrak{y} + f_1 = +15,17 d\mathfrak{x} + 0,62 d\mathfrak{y} - 3,40 = 0, \\ \mathfrak{B}_2 d\mathfrak{y} + \mathfrak{F}_2 = \quad + 11,79 d\mathfrak{y} - 2,88 = 0. \end{cases}$$

Hieraus ergeben sich die Unbekannten $d\mathfrak{x}$ und $d\mathfrak{y}$ wie folgt:

$$(123) \quad \begin{cases} d\mathfrak{y} = -\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} = + 0,244, \\ d\mathfrak{x} = -\frac{b_1}{a_1} d\mathfrak{y} - \frac{f_1}{a_1} = - 0,010 + 0,224 = + 0,214. \end{cases}$$

Nach dem Schema (124) ist die Auflösung:

a_1	+	15,17	b_1	+	0,62	f_1	-	3,40	b_2	+	11,82	f_2	-	3,02
			$-\frac{b_1}{a_1}$	-	0,041	$-\frac{f_1}{a_1}$	+	0,224	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$	-	0,03	$-\frac{b_1}{a_1} f_1$	+	0,14
						$-\frac{b_1}{a_1} d\mathfrak{y}$	-	0,010	$= \mathfrak{B}_2$	+	11,79	$= \mathfrak{F}_2$	-	2,88
						$= d\mathfrak{x}$	+	0,214				$d\mathfrak{y} = -\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$	+	0,244

2. Aus den durch Auflösung der Endgleichungen gewonnenen Werthen von $d\mathfrak{x}$, $d\mathfrak{y}$, $d\mathfrak{z}$, und den Näherungswerthen \mathfrak{x} , \mathfrak{y} , \mathfrak{z} , erhalten wir nunmehr die wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen nach:

$$(111) \quad \begin{cases} x = \mathfrak{x} + d\mathfrak{x}, \\ y = \mathfrak{y} + d\mathfrak{y}, \\ z = \mathfrak{z} + d\mathfrak{z}, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

Beispiel 1: In unserm Beispiele erhalten wir die wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Koordinaten x y des Punktes P zu:

[pbc]		[pbf]		[pcc]		[pcf]	
c_2		f_2		c_2		f_2	
$-\frac{b_1}{a_1}c_1$		$-\frac{b_1}{a_1}f_1$		$-\frac{c_1}{a_1}c_1$		$-\frac{c_1}{a_1}f_1$	
$=\mathfrak{C}_2$		$=\mathfrak{F}_2$		$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{C}_2$		$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2}\mathfrak{F}_2$	
$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2}$		$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$		$=\mathfrak{C}_3$		$=\mathfrak{F}_3$	
			$-\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3}$	
			$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2}dz$					
			$=d\eta$						$=d\mathfrak{z}$	

LIBRARY OF
WILLIAM J. HUSSE

$$(111) \quad \begin{cases} x = \bar{x} + d\bar{x} = 6\,323,70 + 0,21 = 6\,323,91, \\ y = \bar{y} + d\bar{y} = 2\,306,00 + 0,24 = 2\,306,24. \end{cases}$$

3. Um die Entwicklung des Rechenschemas für die Auflösung der Endgleichungen für eine grössere Zahl von Unbekannten weiter zu erläutern, führen wir noch die Auflösung von 5 Endgleichungen mit 5 Unbekannten:

$$(1^*): a_1 d\bar{x} + b_1 d\eta + c_1 d\mathfrak{z} + b_1 dv + e_1 dw + f_1 = 0,$$

$$(2^*): b_1 d\bar{x} + b_2 d\eta + c_2 d\mathfrak{z} + b_2 dv + e_2 dw + f_2 = 0,$$

$$(3^*): c_1 d\bar{x} + c_2 d\eta + c_3 d\mathfrak{z} + b_3 dv + e_3 dw + f_3 = 0,$$

$$(4^*): b_1 d\bar{x} + b_2 d\eta + b_3 d\mathfrak{z} + b_4 dv + e_4 dw + f_4 = 0,$$

$$(5^*): e_1 d\bar{x} + e_2 d\eta + e_3 d\mathfrak{z} + e_4 dv + e_5 dw + f_5 = 0$$

nach den unter Nr. 1 entwickelten Regeln durch und fügen das sich danach ergebende Rechenschema mit Weglassung der Spalten für die Eintragung der Zahlen bei:

a) Auflösung der Endgleichungen mit 5 Unbekannten.

$$(1^*): a_1 d\bar{x} + b_1 d\eta + c_1 d\mathfrak{z} + b_1 dv + e_1 dw + f_1 = 0,$$

$$(2^*): b_1 d\bar{x} + b_2 d\eta + c_2 d\mathfrak{z} + b_2 dv + e_2 dw + f_2 = 0,$$

$$-\frac{b_1}{a_1} (1^*): -b_1 d\bar{x} - \frac{b_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{b_1}{a_1} c_1 d\mathfrak{z} - \frac{b_1}{a_1} b_1 dv - \frac{b_1}{a_1} e_1 dw - \frac{b_1}{a_1} f_1 = 0,$$

$$(II): \quad \mathfrak{B}_2 d\eta + \mathfrak{C}_2 d\mathfrak{z} + \mathfrak{D}_2 dv + \mathfrak{E}_2 dw + \mathfrak{F}_2 = 0.$$

$$(3^*): c_1 d\bar{x} + c_2 d\eta + c_3 d\mathfrak{z} + b_3 dv + e_3 dw + f_3 = 0,$$

$$-\frac{c_1}{a_1} (1^*): -c_1 d\bar{x} - \frac{c_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{c_1}{a_1} c_1 d\mathfrak{z} - \frac{c_1}{a_1} b_1 dv - \frac{c_1}{a_1} e_1 dw - \frac{c_1}{a_1} f_1 = 0,$$

$$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} (II): -\mathfrak{C}_2 d\eta - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2 d\mathfrak{z} - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{D}_2 dv - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{E}_2 dw - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 = 0,$$

$$(III): \quad \mathfrak{C}_3 d\mathfrak{z} + \mathfrak{D}_3 dv + \mathfrak{E}_3 dw + \mathfrak{F}_3 = 0.$$

$$(4^*): b_1 d\bar{x} + b_2 d\eta + b_3 d\mathfrak{z} + b_4 dv + e_4 dw + f_4 = 0,$$

$$-\frac{b_1}{a_1} (1^*): -b_1 d\bar{x} - \frac{b_1}{a_1} b_1 d\eta - \frac{b_1}{a_1} c_1 d\mathfrak{z} - \frac{b_1}{a_1} b_1 dv - \frac{b_1}{a_1} e_1 dw - \frac{b_1}{a_1} f_1 = 0,$$

$$-\frac{\mathfrak{B}_2}{\mathfrak{B}_2} (II): -\mathfrak{D}_2 d\eta - \frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2 d\mathfrak{z} - \frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{D}_2 dv - \frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{E}_2 dw - \frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 = 0,$$

$$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} (III): -\mathfrak{D}_3 d\mathfrak{z} - \frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{D}_3 dv - \frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{E}_3 dw - \frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3 = 0,$$

$$(IV): \quad \mathfrak{D}_4 dv + \mathfrak{E}_4 dw + \mathfrak{F}_4 = 0.$$

$$\begin{array}{lcl}
 (5^*): & e_1 d\bar{x} + e_2 d\bar{y} + e_3 d\bar{z} + e_4 d\bar{v} & + e_5 d\bar{w} + f_5 = 0, \\
 -\frac{e_1}{a_1} (1^*): & -e_1 d\bar{x} - \frac{e_1}{a_1} b_1 d\bar{y} - \frac{e_1}{a_1} c_1 d\bar{z} - \frac{e_1}{a_1} b_1 d\bar{v} & - \frac{e_1}{a_1} e_5 d\bar{w} - \frac{e_1}{a_1} f_5 = 0, \\
 -\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} (II): & -\mathfrak{E}_2 d\bar{y} - \frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{E}_2 d\bar{z} - \frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{D}_2 d\bar{v} & - \frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{E}_2 d\bar{w} - \frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 = 0, \\
 -\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} (III): & -\mathfrak{E}_3 d\bar{z} - \frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{D}_3 d\bar{v} & - \frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{E}_3 d\bar{w} - \frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3 = 0, \\
 -\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} (IV): & -\mathfrak{E}_4 d\bar{v} & - \frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{E}_4 d\bar{w} - \frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4 = 0, \\
 (V): & & \mathfrak{E}_5 d\bar{w} + \mathfrak{F}_5 = 0.
 \end{array}$$

b) Rechenschema für die Auflösung der

$[paa]$	$[pab]$	$[pac]$	$[pad]$	$[pae]$	$[paf]$	$[pbb]$	$[pbc]$	$[pbd]$	$[pbe]$	$[pbf]$
a_1	b_1	c_1	b_1	e_1	f_1	b_2	c_2	b_2	e_2	f_2
	$-\frac{b_1}{a_1}$	$-\frac{c_1}{a_1}$	$-\frac{b_1}{a_1}$	$-\frac{e_1}{a_1}$	$-\frac{f_1}{a_1}$	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$	$-\frac{b_1}{a_1} c_1$	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$	$-\frac{b_1}{a_1} e_1$	$-\frac{b_1}{a_1} f_1$
				$-\frac{e_1}{a_1} d\bar{w}$		$=\mathfrak{B}_2$	$=\mathfrak{C}_2$	$=\mathfrak{D}_2$	$=\mathfrak{E}_2$	$=\mathfrak{F}_2$
				$-\frac{b_1}{a_1} d\bar{v}$			$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$
				$-\frac{c_1}{a_1} d\bar{z}$						$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} d\bar{w}$
				$-\frac{b_1}{a_1} d\bar{y}$						$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} d\bar{v}$
										$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} d\bar{z}$
					$=d\bar{x}$					$=d\bar{y}$

§ 28. Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler, sowie der mittleren Fehler der Gewichtseinheit und der Beobachtungsergebnisse.*)

1. Die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$ erhalten wir nach den Fehlergleichungen

$$(109) \quad \left\{ \begin{array}{l} L_1 = F_1(x, y, z, \dots), \\ L_2 = F_2(x, y, z, \dots), \\ L_3 = F_3(x, y, z, \dots), \\ \dots \dots \dots, \\ L_n = F_n(x, y, z, \dots), \end{array} \right. \quad (110) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_1 = L_1 - \lambda_1, \\ v_2 = L_2 - \lambda_2, \\ v_3 = L_3 - \lambda_3, \\ \dots \dots \dots, \\ v_n = L_n - \lambda_n, \end{array} \right.$$

indem wir zuerst mit den nach den Formeln (111) erlangten wahrscheinlichsten Werthen x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen die wahrscheinlichsten Werthe $L_1, L_2, L_3, \dots, L_n$ der beobachteten Größen nach den Formeln (109) berechnen und dann nach den Formeln (110) die Unterschiede zwischen diesen Werthen und den Beobachtungsergebnissen $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ bilden.

*) Die mittleren Fehler und Gewichte der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen und der Funktionen von solchen werden im VII. Abschnitt behandelt.

Aus (V): $dw = -\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{C}_5},$
 aus (IV): $dv = -\frac{\mathfrak{C}_4}{\mathfrak{D}_4} dw - \frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4},$
 aus (III): $d\mathfrak{z} = -\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} dv - \frac{\mathfrak{C}_3}{\mathfrak{C}_3} dw - \frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3},$
 aus (II): $d\eta = -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} d\mathfrak{z} - \frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} dv - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} dw - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2},$
 aus (I°): $d\mathfrak{x} = -\frac{\mathfrak{b}_1}{\alpha_1} d\eta - \frac{c_1}{\alpha_1} d\mathfrak{z} - \frac{\mathfrak{b}_1}{\alpha_1} dv - \frac{e_1}{\alpha_1} dw - \frac{\mathfrak{f}_1}{\alpha_1}.$

Endgleichungen mit 5 Unbekannten.

[pcc]	[pcd]	[pce]	[pcf]	[pdd]	[pde]	[pdf]	[pee]	[pef]
c_3	b_3	e_3	f_3	b_4	e_4	f_4	e_5	f_5
$-\frac{c_1}{\alpha_1} c_1$	$-\frac{c_1}{\alpha_1} b_1$	$-\frac{c_1}{\alpha_1} e_1$	$-\frac{c_1}{\alpha_1} f_1$	$-\frac{b_1}{\alpha_1} b_1$	$-\frac{b_1}{\alpha_1} e_1$	$-\frac{b_1}{\alpha_1} f_1$	$-\frac{e_1}{\alpha_1} e_1$	$-\frac{e_1}{\alpha_1} f_1$
$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{D}_2$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{E}_2$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{D}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{E}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{E}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$
$= \mathfrak{C}_3$	$= \mathfrak{D}_3$	$= \mathfrak{E}_3$	$= \mathfrak{F}_3$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{D}_3$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{E}_3$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3$	$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{E}_3$	$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3$
	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3}$	$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3}$	$-\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3}$	$= \mathfrak{D}_4$	$= \mathfrak{E}_4$	$= \mathfrak{F}_4$	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{E}_4$	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$
			$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} dw$		$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4}$	$-\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$	$= \mathfrak{E}_5$	$= \mathfrak{F}_5$
			$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} dv$			$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} dw$		
			$= d\mathfrak{z}$			$= dv$	$dw =$	$-\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{C}_5}$

Beispiel 1: Unsere im § 23 gewonnenen Fehlergleichungen sind:

$$(109) \quad \begin{cases} S_1 = \sqrt{(x-x_1)^2 + (y-y_1)^2}, \\ S_2 = \sqrt{(x-x_2)^2 + (y-y_2)^2}, \\ S_3 = \sqrt{(x-x_3)^2 + (y-y_3)^2}, \\ S_4 = \sqrt{(x-x_4)^2 + (y-y_4)^2}, \\ S_5 = \sqrt{(x-x_5)^2 + (y-y_5)^2}, \end{cases} \quad (110) \quad \begin{cases} v_1 = S_1 - s_1, \\ v_2 = S_2 - s_2, \\ v_3 = S_3 - s_3, \\ v_4 = S_4 - s_4, \\ v_5 = S_5 - s_5. \end{cases}$$

Hiernach erhalten wir zuerst mit den im § 27 erlangten wahrscheinlichsten Werthen $x = 6\,823,91$, $y = 2\,306,24$ der Koordinaten des Punktes P die wahrscheinlichsten Werthe S_1, S_2, S_3, S_4, S_5 der Streckenlängen: (Siehe Seite 104.)

Mit diesen wahrscheinlichsten Werthen der Streckenlängen ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler zu:

$$(110) \quad \begin{cases} v_1 = S_1 - s_1 = 331,67 - 331,60 = +0,07, \\ v_2 = S_2 - s_2 = 271,76 - 272,00 = -0,24, \\ v_3 = S_3 - s_3 = 247,18 - 247,10 = +0,08, \\ v_4 = S_4 - s_4 = 269,32 - 269,50 = -0,18, \\ v_5 = S_5 - s_5 = \frac{416,52}{6,45} - \frac{416,70}{6,90} = -0,18, \end{cases}$$

Dann muß, wie leicht zu übersehen ist, die Summe aller auf einer Zeile stehenden Größen immer gleich Null sein.

Auch die in der Rechnung vorkommenden Quotienten $-\frac{b_1}{a_1}$, $-\frac{c_1}{a_1}$, $-\frac{f_1}{a_1}$, $-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2}$, $-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$, können hierbei kontrolliert werden, indem

$$\begin{aligned} -\frac{b_1}{a_1} - \frac{c_1}{a_1} \dots - \frac{f_1}{a_1} - \frac{s_1}{a_1} &= +1, \\ -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \dots - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} &= +1, \\ \dots - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2} - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{C}_2} &= +1, \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

sein muß, da beispielsweise

$$\begin{aligned} a_1 + b_1 + c_1 \dots + f_1 + s_1 &= 0, \text{ also} \\ -1 - \frac{b_1}{a_1} - \frac{c_1}{a_1} \dots - \frac{f_1}{a_1} - \frac{s_1}{a_1} &= 0, \text{ oder} \\ -\frac{b_1}{a_1} - \frac{c_1}{a_1} \dots - \frac{f_1}{a_1} - \frac{s_1}{a_1} &= +1 \text{ ist.} \end{aligned}$$

Beispiel 1: Mit Einführung der Summenproben gestaltet sich die Auflösung der Endgleichungen in unserm Beispiele wie folgt:

α_1	+	15,17	b_1	+	0,62	f_1	-	3,40	s_1	-	12,39	b_2	+	11,82	f_2	-	3,02	s_2	-	9,43
			$-\frac{b_1}{\alpha_1}$	-	0,041	$-\frac{f_1}{\alpha_1}$	+	0,224	$-\frac{s_1}{\alpha_1}$	+	0,817	$-\frac{b_1}{\alpha_1} b_1$	-	0,03	$-\frac{b_1}{\alpha_1} f_1$	+	0,14	$-\frac{b_1}{\alpha_1} s_1$	+	0,51
						$-\frac{b_1}{\alpha_1} d\eta$	-	0,010				\mathfrak{B}_2	+	11,79	\mathfrak{F}_2	-	2,88	\mathfrak{C}_2	-	8,92
						$d\mathfrak{x}$	+	0,214				$d\eta$	-	$\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$	+	0,244	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2}$	+	0,756	

Die Proben sind in der Reihenfolge, wie sie bei der Rechnung vorkommen:

$$\begin{aligned} -\frac{b_1}{a_1} - \frac{f_1}{a_1} - \frac{s_1}{a_1} &= -0,041 + 0,224 + 0,817 = +1,000, \\ -b_1 - \frac{b_1}{a_1} b_1 - \frac{b_1}{a_1} f_1 - \frac{b_1}{a_1} s_1 &= -0,62 - 0,03 + 0,14 + 0,51 = 0,00, \\ \mathfrak{B}_2 + \mathfrak{F}_2 + \mathfrak{C}_2 &= +11,79 - 2,88 - 8,92 = -0,01, \\ -\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} &= +0,244 + 0,756 = +1,000. \end{aligned}$$

10. Nachdem die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$, wie im § 28 gezeigt ist, zweimal unabhängig von einander nach den Fehlergleichungen (109) und (110), sowie nach den umgeformten Fehlergleichungen (116) und (117) berechnet und verglichen sind, ergeben sich noch einige weitere Proben. Multiplizieren wir die umgeformten Fehlergleichungen (116) und (117), nachdem sie zusammengefaßt sind, mit $p_1 a_1, p_2 a_2, p_3 a_3, \dots, p_n a_n$, und addieren alles, so erhalten wir:

$$\begin{aligned} p_1 a_1 v_1 &= p_1 a_1 f_1 + p_1 a_1 d\mathfrak{x} + p_1 a_1 b_1 d\mathfrak{y} + p_1 a_1 c_1 d\mathfrak{z} + \dots, \\ p_2 a_2 v_2 &= p_2 a_2 f_2 + p_2 a_2 d\mathfrak{x} + p_2 a_2 b_2 d\mathfrak{y} + p_2 a_2 c_2 d\mathfrak{z} + \dots, \\ p_3 a_3 v_3 &= p_3 a_3 f_3 + p_3 a_3 d\mathfrak{x} + p_3 a_3 b_3 d\mathfrak{y} + p_3 a_3 c_3 d\mathfrak{z} + \dots, \\ &\dots\dots\dots \\ p_n a_n v_n &= p_n a_n f_n + p_n a_n d\mathfrak{x} + p_n a_n b_n d\mathfrak{y} + p_n a_n c_n d\mathfrak{z} + \dots, \\ \hline [pav] &= [paf] + [paa]d\mathfrak{x} + [pab]d\mathfrak{y} + [pac]d\mathfrak{z} + \dots \end{aligned}$$

Die rechte Seite der Gleichung ist, wie eine Vergleichung mit der ersten Endgleichung (118) ergibt, gleich Null und demnach ist also auch $[pav] = 0$. Indem wir die umgeformten Fehlergleichungen (116) und (117) ferner mit $p_1 b_1, p_2 b_2, p_3 b_3, \dots, p_n b_n$, dann mit $p_1 c_1, p_2 c_2, p_3 c_3, \dots, p_n c_n, \dots$ multiplizieren und im übrigen in gleicher Weise verfahren, erhalten wir auch $[pbv] = 0, [pcv] = 0, \dots$, so daß also sein muß:

$$(128) \quad \begin{cases} [pav] = 0, \\ [pbv] = 0, \\ [pcv] = 0, \end{cases}$$

Beispiel 1: In unserm Beispiele ergeben sich die Werthe von $[pav]$, $[pbv]$ wie folgt:

		$a\sqrt{p}$.		$b\sqrt{p}$.		$v\sqrt{p}$.		$pa v$.		$p b v$.
P_1	—	1,58	+	1,71	+	0,172	—	0,272	+	0,294
P_2	—	2,39	—	1,10	—	0,621	+	1,484	+	0,683
P_3	+	0,24	—	2,26	+	0,179	+	0,043	—	0,405
P_4	+	2,61	+	0,29	—	0,447	—	1,167	—	0,130
P_5	+	0,30	+	1,58	—	0,274	—	0,082	—	0,433
							+	0,006	+	0,009

Es ist also $[pav] = +0,006$, $[pbv] = +0,009$, während diese Summen gleich Null sein sollen. Die Abweichungen von Null rühren von den Abrundungen der letzten Stellen der Zahlenwerthe her.

11. Multiplizieren wir die umgeformten Fehlergleichungen (116) und (117), nachdem sie zusammengefügt sind, zuerst mit $p_1 v_1, p_2 v_2, p_3 v_3, \dots p_n v_n$, sodann mit $p_1 f_1, p_2 f_2, p_3 f_3, \dots p_n f_n$ und addieren, so erhalten wir:

$$\begin{aligned}
p_1 v_1 v_1 &= p_1 f_1 f_1 + p_1 a_1 v_1 d\mathfrak{x} + p_1 b_1 v_1 d\mathfrak{y} + p_1 c_1 v_1 d\mathfrak{z} + \cdots p_1 a_1 f_1 d\mathfrak{x} + p_1 b_1 f_1 d\mathfrak{y} + p_1 c_1 f_1 d\mathfrak{z} + \cdots, \\
p_2 v_2 v_2 &= p_2 f_2 f_2 + p_2 a_2 v_2 d\mathfrak{x} + p_2 b_2 v_2 d\mathfrak{y} + p_2 c_2 v_2 d\mathfrak{z} + \cdots p_2 a_2 f_2 d\mathfrak{x} + p_2 b_2 f_2 d\mathfrak{y} + p_2 c_2 f_2 d\mathfrak{z} + \cdots, \\
p_3 v_3 v_3 &= p_3 f_3 f_3 + p_3 a_3 v_3 d\mathfrak{x} + p_3 b_3 v_3 d\mathfrak{y} + p_3 c_3 v_3 d\mathfrak{z} + \cdots p_3 a_3 f_3 d\mathfrak{x} + p_3 b_3 f_3 d\mathfrak{y} + p_3 c_3 f_3 d\mathfrak{z} + \cdots, \\
&\vdots \\
p_n v_n v_n &= p_n f_n f_n + p_n a_n v_n d\mathfrak{x} + p_n b_n v_n d\mathfrak{y} + p_n c_n v_n d\mathfrak{z} + \cdots p_n a_n f_n d\mathfrak{x} + p_n b_n f_n d\mathfrak{y} + p_n c_n f_n d\mathfrak{z} + \cdots, \\
\hline
[pvv] &= [pff] + [pav]d\mathfrak{x} + [pbv]d\mathfrak{y} + [pcv]d\mathfrak{z} + \cdots [paf]d\mathfrak{x} + [pbf]d\mathfrak{y} + [pcf]d\mathfrak{z} + \cdots,
\end{aligned}$$

Nun ist nach den Formeln (128) $[pav] = [pbv] = [pcv] = \dots = 0$, so daß
wird:

$$[p v v] = [p f f] + [p a f] d x + [p b f] d \eta + [p c f] d \xi + \dots,$$

oder wenn wir die einfacheren Bezeichnungen nach den Formeln (120^a) einführen:

$$[p v v] = [p f f] + f_1 d\zeta + f_2 d\eta + f_3 d\delta + \dots$$

und wenn wir Σ nach Nr. 8 Formel (127) für $f_1 dx + f_2 dy + f_3 dz + \dots$ setzen:

$$(129) \quad [p v v] = [p f f] + \Sigma.$$

Nach Formel (127) ist auch $\Sigma = -\frac{f_1}{a_1} f_1 - \frac{f_2}{a_2} f_2 - \frac{f_3}{a_3} f_3 - \dots$

Nun sind $\frac{f_1}{\alpha_1} f_1, \frac{f_2}{\alpha_2} f_2, \frac{f_3}{\alpha_3} f_3, \dots$ sämtlich quadratische Größen, weshalb Σ immer negativ und demnach $[p v v]$ immer kleiner als $[p f f]$ wird, wie es auch sein muß, wenn $[p v v]$ ein Minimum sein soll.

$$(4^*) \begin{cases} \left([pbb] - \frac{[pb]}{[p]} [pb] \right) d\eta + \left([pbce] - \frac{[pb]}{[p]} [pc] \right) d\delta + \cdots \left([pbef] - \frac{[pb]}{[p]} [pf] \right) = 0, \\ \left([pbec] - \frac{[pb]}{[p]} [pc] \right) d\eta + \left([pcec] - \frac{[pc]}{[p]} [pc] \right) d\delta + \cdots \left([pcef] - \frac{[pc]}{[p]} [pf] \right) = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

3. Diese reduzierten Endgleichungen können wir auch erlangen, indem wir an Stelle der obigen Fehlergleichungen die reduzierten, $d\mathfrak{x}$ nicht enthaltenden Fehlergleichungen

$$(5^*) \begin{cases} v_1 = f_1 + b_1 d\eta + c_1 d\delta + \dots, & \text{Gewicht} = p_1, \\ v_2 = f_2 + b_2 d\eta + c_2 d\delta + \dots, & \text{,,} = p_2, \\ v_3 = f_3 + b_3 d\eta + c_3 d\delta + \dots, & \text{,,} = p_3, \\ \dots \dots \dots, & \dots \dots \dots, \\ v_n = f_n + b_n d\eta + c_n d\delta + \dots, & \text{,,} = p_n, \\ v_{n+1} = [pf] + [pb] d\eta + [pc] d\delta + \dots, & \text{,,} = -\frac{1}{[p]} \end{cases}$$

setzen und aus den Faktoren, Absolutgliedern und Gewichten dieser Fehlergleichungen die Faktoren und Absolutglieder der Endgleichungen bilden. Denn, wie leicht zu übersehen ist, liefern uns die ersten n reduzierten Fehlergleichungen die Beiträge $[pbb]$, $[pbc]$, \dots $[pbf]$, $[pcc]$, \dots $[pcf]$, \dots und die letzte $n+1$ te Fehlergleichung die Beiträge $-\frac{[pb]}{[p]} [pb]$, $-\frac{[pb]}{[p]} [pc]$, \dots $-\frac{[pb]}{[p]} [pf]$, $-\frac{[pc]}{[p]} [pc]$, \dots $-\frac{[pc]}{[p]} [pf]$ \dots zu den Faktoren u. s. w. der reduzierten Endgleichungen, womit wir also aus sämtlichen $n+1$ reduzierten Fehlergleichungen die in obigen reduzierten Endgleichungen vorkommenden Faktoren u. s. w. erhalten.

Die wahrscheinlichsten Werthe $v_1, v_2, v_3, \dots v_n$ der Beobachtungsfehler erhalten wir dann mit den sich nach (5*) ergebenden Werthen $v_1, v_2, v_3, \dots v_n$ nach:

$$(6^*) \begin{cases} v_1 = v_1 + d\mathfrak{x}, \\ v_2 = v_2 + d\mathfrak{x}, \\ v_3 = v_3 + d\mathfrak{x}, \\ \dots \dots \dots, \\ v_n = v_n + d\mathfrak{x}. \end{cases}$$

Die Probe nach den Formeln (128) vereinfacht sich, da $a_1 = a_2 = a_3 = \dots a_n = +1$ ist, dahin, dafs sein mufs:

$$(7^*) \begin{cases} [pv] = 0, \\ [pbv] = 0, \\ [pcv] = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

4. Dasselbe Ergebnis erzielen wir, wenn wir

$$(8^*) \begin{cases} F_1 = f_1 - \frac{[pf]}{[p]}, & B_1 = b_1 - \frac{[pb]}{[p]}, & C_1 = c_1 - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots, \\ F_2 = f_2 - \frac{[pf]}{[p]}, & B_2 = b_2 - \frac{[pb]}{[p]}, & C_2 = c_2 - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots, \\ F_3 = f_3 - \frac{[pf]}{[p]}, & B_3 = b_3 - \frac{[pb]}{[p]}, & C_3 = c_3 - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots, \\ \dots \dots \dots, & \dots \dots \dots, & \dots \dots \dots, & \dots, \\ F_n = f_n - \frac{[pf]}{[p]}, & B_n = b_n - \frac{[pb]}{[p]}, & C_n = c_n - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots, \end{cases}$$

bilden und an Stelle der unter Nr. 2 angeführten Fehlergleichungen (1*) die folgenden reduzierten Fehlergleichungen setzen:

Setzen wir diesen Werth von $d\mathfrak{z}$ in die beiden letzten Endgleichungen ein, so erhalten wir die reduzierten Endgleichungen:

$$(15^*) \begin{cases} \left([pbb] - \frac{[pb]}{[p]} [pb] \right) d\mathfrak{y} + \left([pbc] - \frac{[pb]}{[p]} [pc] \right) d\mathfrak{z} + \dots \left([pbf] - \frac{[pb]}{[p]} [pf] \right) = 0, \\ \left([pbc] - \frac{[pb]}{[p]} [pc] \right) d\mathfrak{y} + \left([pcc] - \frac{[pc]}{[p]} [pc] \right) d\mathfrak{z} + \dots \left([pcf] - \frac{[pc]}{[p]} [pf] \right) = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Diese Endgleichungen stimmen mit den reduzierten Endgleichungen (4*) überein, so daß wir auch in dem Falle, wo die Faktoren $a_1 = a_2 = a_3 = \dots a_n = -1$ sind, die reduzierten Endgleichungen in gleicher Weise aus reduzierten Fehlergleichungen bilden können, wie dies unter Nr. 3 und 4 für den Fall gezeigt ist, wo $a_1 = a_2 = a_3 = \dots a_n = +1$ ist.

6. Bei der Auflösung der aus den reduzierten Fehlergleichungen erhaltenen reduzierten Endgleichungen wird in der Rechenprobe nach Formel (127) für \mathfrak{z} der Betrag $-\mathfrak{F}_2 \mathfrak{F}_2 - \mathfrak{F}_3 \mathfrak{F}_3 - \dots$ erhalten. Um demnach den vollen Betrag von \mathfrak{z} nach Formel (127) zu erhalten, der in Formel (129) einzusetzen ist, um $[pvv]$ ganz zu erhalten, muß dem erstangeführten Betrage von \mathfrak{z} noch der Betrag $-\frac{f_1}{a_1} f_1$ hinzugesetzt werden, der hier gleich $-\frac{[pf]}{[p]} [pf]$ ist.

Dieser Zusatz kann indess wegfallen, wenn bei Benutzung der Formeln (5*) der aus der $n+1$ ten Fehlergleichung entspringende Betrag $-\frac{[pf]}{[p]} [pf]$ mit in $[pff]$ aufgenommen oder wenn bei Benutzung der Formeln (8*) und (9*) $[pFF]$ statt $[pff]$ gebildet und in die Formel (129) eingeführt wird, da $[pFF] = [pff] - \frac{[pf]}{[p]} [pf]$ ist, was sich ohne weiteres ergibt, indem nach (8*) die Ausdrücke für $p_1 F_1 F_1, p_2 F_2 F_2, p_3 F_3 F_3, \dots p_n F_n F_n$ gebildet und addirt werden.

7. Liegen also die umgeformten Fehlergleichungen

$$\begin{aligned} v_1 &= f_1 \pm d\mathfrak{x} + b_1 d\mathfrak{y} + c_1 d\mathfrak{z} + \dots, & \text{Gewicht} &= p_1, \\ v_2 &= f_2 \pm d\mathfrak{x} + b_2 d\mathfrak{y} + c_2 d\mathfrak{z} + \dots, & &= p_2, \\ v_3 &= f_3 \pm d\mathfrak{x} + b_3 d\mathfrak{y} + c_3 d\mathfrak{z} + \dots, & &= p_3, \\ &\dots \dots \dots & & \\ v_n &= f_n \pm d\mathfrak{x} + b_n d\mathfrak{y} + c_n d\mathfrak{z} + \dots, & &= p_n \end{aligned}$$

vor, so erhalten wir allgemein die reduzierten, nur noch $d\mathfrak{y}, d\mathfrak{z}, \dots$ enthaltenden Endgleichungen aus den reduzierten Fehlergleichungen:

$$(130) \begin{cases} v_1 = f_1 + b_1 d\mathfrak{y} + c_1 d\mathfrak{z} + \dots, & \text{Gewicht} = p_1, \\ v_2 = f_2 + b_2 d\mathfrak{y} + c_2 d\mathfrak{z} + \dots, & &= p_2, \\ v_3 = f_3 + b_3 d\mathfrak{y} + c_3 d\mathfrak{z} + \dots, & &= p_3, \\ \dots \dots \dots & & \\ v_n = f_n + b_n d\mathfrak{y} + c_n d\mathfrak{z} + \dots, & &= p_n, \\ v_{n+1} = [pf] + [pb] d\mathfrak{y} + [pc] d\mathfrak{z} + \dots, & &= -\frac{1}{[p]}, \end{cases}$$

oder, indem

$$(131) \begin{cases} F_1 = f_1 - \frac{[pf]}{[p]}, & B_1 = b_1 - \frac{[pb]}{[p]}, & C_1 = c_1 - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots, \\ F_2 = f_2 - \frac{[pf]}{[p]}, & B_2 = b_2 - \frac{[pb]}{[p]}, & C_2 = c_2 - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots, \\ F_3 = f_3 - \frac{[pf]}{[p]}, & B_3 = b_3 - \frac{[pb]}{[p]}, & C_3 = c_3 - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots, \\ \dots \dots \dots & \dots \dots \dots & \dots \dots \dots & \dots, \\ F_n = f_n - \frac{[pf]}{[p]}, & B_n = b_n - \frac{[pb]}{[p]}, & C_n = c_n - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots, \end{cases}$$

Um nach Formel (129) in diesem Falle den richtigen Werth von $[p v v]$ zu erhalten, kann erstens dem sich bei Auflösung der reduzierten Endgleichungen nach Formel (127) für \mathcal{E} ergebenden Beträge $-\frac{\mathcal{E}_2}{\mathcal{E}_2} \mathcal{E}_2 - \frac{\mathcal{E}_3}{\mathcal{E}_3} \mathcal{E}_3 - \dots$ noch $-\frac{[f]}{n} [f]$ hinzugesetzt, oder es kann zweitens bei Benutzung der Formeln (134) der aus der $n+1$ ten Fehlergleichung entspringende Betrag $-\frac{[f]}{n} [f]$ mit in $[p f f]$ aufgenommen werden, oder es kann drittens bei Benutzung der Formeln (135) und (136) $[F F]$ statt $[f f]$ gebildet und in Formel (129) eingesetzt werden.

Mit den nach den Formeln (130) oder (134) erhaltenen Werthen $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$ ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$ der Beobachtungsfehler nach:

$$(138) \quad \begin{cases} v_1 = v_1 \pm d\mathcal{E}, \\ v_2 = v_2 \pm d\mathcal{E}, \\ v_3 = v_3 \pm d\mathcal{E}, \\ \dots\dots\dots \\ v_n = v_n \pm d\mathcal{E}. \end{cases}$$

Die Proben nach den Formeln (128) sind:

$$(139) \quad \begin{cases} [p v] = 0, \\ [p b v] = 0, \\ [p c v] = 0, \\ \dots\dots\dots \end{cases} \quad \text{oder wenn sämtliche Gewichte gleich 1 sind:} \quad (140) \quad \begin{cases} [v] = 0, \\ [b v] = 0, \\ [c v] = 0, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

Beispiel: Bei der Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe der Koordinaten $x y$ eines durch Rückwärtseinschneiden bestimmten trigonometrischen Punktes haben sich die folgenden umgeformten Fehlergleichungen ergeben:*)

$$\begin{aligned} v_1 &= 0 - 110,7 d\mathcal{E} + 95,0 d\eta + d\mathcal{E}_3, & \text{Gewicht} &= 1, \\ v_2 &= 0 - 255,4 d\mathcal{E} - 97,0 d\eta + d\mathcal{E}_3, & &= 1, \\ v_3 &= +10 - 14,3 d\mathcal{E} - 202,2 d\eta + d\mathcal{E}_3, & &= 1, \\ v_4 &= -20 + 167,1 d\mathcal{E} + 82,1 d\eta + d\mathcal{E}_3, & &= 1, \\ v_5 &= +8 - 60,9 d\mathcal{E} + 267,0 d\eta + d\mathcal{E}_3, & &= 1. \end{aligned}$$

Diese Gleichungen können nach den Formeln (134) reduziert werden auf:

$$\begin{aligned} v_1 &= 0 - 110,7 d\mathcal{E} + 95,0 d\eta, & \text{Gewicht} &= 1, \\ v_2 &= 0 - 255,4 d\mathcal{E} - 97,0 d\eta, & &= 1, \\ v_3 &= +10 - 14,3 d\mathcal{E} - 202,2 d\eta, & &= 1, \\ v_4 &= -20 + 167,1 d\mathcal{E} + 82,1 d\eta, & &= 1, \\ v_5 &= +8 - 60,9 d\mathcal{E} + 267,0 d\eta, & &= 1, \\ v_6 &= -2 - 274,2 d\mathcal{E} + 144,9 d\eta, & &= -\frac{1}{5}. \end{aligned}$$

Hiermit ergeben sich die Faktoren der reduzierten Endgleichungen wie folgt:

	$p.$	$a.$	$b.$	$f.$	$p a a.$	$p a b.$	$p a f.$	$p b b.$	$p b f.$
P_1	1	- 111	+ 95	0	+ 12 321	- 10 545	0	+ 9 025	0
P_2	1	- 255	- 97	0	+ 65 025	+ 24 735	0	+ 9 409	0
P_3	1	- 14	- 202	+ 10	+ 196	+ 2 828	- 140	+ 40 804	- 2 020
P_4	1	+ 167	+ 82	- 20	+ 27 889	+ 13 694	- 3 340	+ 6 724	- 1 640
P_5	1	- 61	+ 267	+ 8	+ 3 721	- 16 287	- 488	+ 71 289	+ 2 136
	$-\frac{1}{5}$	- 274	+ 145	- 2	- 15 015	+ 7 946	- 110	- 4 205	+ 58
					+ 94 137	+ 22 371	- 4 078	+ 133 046	- 1 466

*) Vergleiche § 36.

Die reduzierten Endgleichungen sind demnach:

$$\begin{aligned} +94\,137\,d\bar{x} + 22\,371\,d\eta - 4\,078 &= 0, \\ +22\,371\,d\bar{x} + 133\,046\,d\eta - 1\,466 &= 0, \end{aligned}$$

woraus sich nach den Formeln (122) und (123) ergibt:

$$d\bar{x} = +0,042, \quad d\eta = +0,004$$

und nach Formel (137):

$$d\bar{z} = -\frac{[a]}{n}d\bar{x} - \frac{[b]}{n}d\eta - \frac{[f]}{n} = +54,8(+0,042) - 29,0(+0,004) + 0,4 = +2,6,$$

endlich nach den Formeln (134) und (138):

$$(134) \left\{ \begin{array}{l} v_1 = f_1 + a_1 d\bar{x} + b_1 d\eta = 0,0 - 4,7 + 0,4 = -4,3, \\ v_2 = f_2 + a_2 d\bar{x} + b_2 d\eta = 0,0 - 10,7 - 0,4 = -11,1, \\ v_3 = f_3 + a_3 d\bar{x} + b_3 d\eta = +10,0 - 0,6 - 0,8 = +8,6, \\ v_4 = f_4 + a_4 d\bar{x} + b_4 d\eta = -20,0 + 7,0 + 0,3 = -12,7, \\ v_5 = f_5 + a_5 d\bar{x} + b_5 d\eta = +8,0 - 2,6 + 1,1 = +6,5, \\ \quad \quad \quad -2,0 - 11,6 + 0,6 = -13,0. \end{array} \right. \quad (138) \left\{ \begin{array}{l} v_1 = v_1 + d\bar{z} = -1,7 \\ v_2 = v_2 + d\bar{z} = -8,5 \\ v_3 = v_3 + d\bar{z} = +11,2 \\ v_4 = v_4 + d\bar{z} = -10,1 \\ v_5 = v_5 + d\bar{z} = +9,1 \\ [v] = 0,0. \end{array} \right.$$

Ferner folgt aus den gegebenen umgeformten Fehlergleichungen nach den Formeln (135) und (136):

$$(135) \left\{ \begin{array}{l} F_1 = f_1 - \frac{[f]}{n} = +0,4, \quad A_1 = a_1 - \frac{[a]}{n} = -55,9, \quad B_1 = b_1 - \frac{[b]}{n} = +66,0, \\ F_2 = f_2 - \frac{[f]}{n} = +0,4, \quad A_2 = a_2 - \frac{[a]}{n} = -200,6, \quad B_2 = b_2 - \frac{[b]}{n} = -126,0, \\ F_3 = f_3 - \frac{[f]}{n} = +10,4, \quad A_3 = a_3 - \frac{[a]}{n} = +40,5, \quad B_3 = b_3 - \frac{[b]}{n} = -231,2, \\ F_4 = f_4 - \frac{[f]}{n} = -19,6, \quad A_4 = a_4 - \frac{[a]}{n} = +221,9, \quad B_4 = b_4 - \frac{[b]}{n} = +53,1, \\ F_5 = f_5 - \frac{[f]}{n} = +8,4, \quad A_5 = a_5 - \frac{[a]}{n} = -6,1, \quad B_5 = b_5 - \frac{[b]}{n} = +238,0, \\ [F] = 0,0, \quad [A] = -0,2, \quad [B] = -0,1, \end{array} \right.$$

$$(136) \left\{ \begin{array}{l} v_1 = F_1 + A_1 d\bar{x} + B_1 d\eta = +0,4 - 55,9 d\bar{x} + 66,0 d\eta, \quad \text{Gewicht} = 1, \\ v_2 = F_2 + A_2 d\bar{x} + B_2 d\eta = +0,4 - 200,6 d\bar{x} - 126,0 d\eta, \quad \text{,,} = 1, \\ v_3 = F_3 + A_3 d\bar{x} + B_3 d\eta = +10,4 + 40,5 d\bar{x} - 231,2 d\eta, \quad \text{,,} = 1, \\ v_4 = F_4 + A_4 d\bar{x} + B_4 d\eta = -19,6 + 221,9 d\bar{x} + 53,1 d\eta, \quad \text{,,} = 1, \\ v_5 = F_5 + A_5 d\bar{x} + B_5 d\eta = +8,4 - 6,1 d\bar{x} + 238,0 d\eta, \quad \text{,,} = 1, \end{array} \right.$$

wonach sich die Faktoren und Absolutglieder der reduzierten Endgleichungen wie folgt ergeben:

	p .	A .		B .		F .		$p A A$.		$p A B$.		$p A F$.		$p B B$.		$p B F$.	
P_1	1	—	56	+	66	+	0,4	3 136	—	3 696	—	22	4 356	+	26		
P_2	1	—	201	—	126	+	0,4	40 401	+	25 326	—	80	15 876	—	50		
P_3	1	+	40	—	231	+	10,4	1 600	—	9 240	+	416	53 861	—	2 402		
P_4	1	+	222	+	53	—	19,6	49 281	+	11 766	—	4 351	2 809	—	1 039		
P_5	1	—	6	+	238	+	8,4	36	—	1 428	—	50	56 644	+	1 999		
								+	94 457	+	22 728	—	4 087	+	133 046	—	1 466

Die reduzierten Endgleichungen sind demnach:

$$\begin{aligned} + 94\,457\,d\xi + 22\,728\,d\eta - 4\,087 &= 0, *) \\ + 22\,728\,d\xi + 133\,046\,d\eta - 1\,466 &= 0, \end{aligned}$$

woraus sich nach den Formeln (122), (123) und (137) wie oben ergibt:

$$d\xi = +0,042, \quad d\eta = +0,004, \quad d\zeta = +2,6.$$

Die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler werden nach den reduzierten Fehlergleichungen (136):

$$\begin{aligned} v_1 &= +0,4 - 55,9\,d\xi + 66,0\,d\eta = +0,4 - 2,3 + 0,3 = -1,6, \\ v_2 &= +0,4 - 200,6\,d\xi - 126,0\,d\eta = +0,4 - 8,4 - 0,5 = -8,5, \\ v_3 &= +10,4 + 40,5\,d\xi - 231,2\,d\eta = +10,4 + 1,7 - 0,9 = +11,2, \\ v_4 &= -19,6 + 221,9\,d\xi + 53,1\,d\eta = -19,6 + 9,3 + 0,2 = -10,1, \\ v_5 &= +8,4 - 6,1\,d\xi + 238,0\,d\eta = +8,4 - 0,3 + 1,0 = +9,1, \\ [v] &= 0,0 + 0,0 + 0,1 = +0,1. \end{aligned}$$

8. Wenn die Faktoren a, b, c, \dots der umgeformten Fehlergleichungen unter sich einander gleich sind, wenn also die umgeformten Fehlergleichungen

$$\begin{aligned} v_1 &= f_1 + a\,d\xi + b\,d\eta + c\,d\zeta + \dots, & \text{Gewicht} &= p_1, \\ v_2 &= f_2 + a\,d\xi + b\,d\eta + c\,d\zeta + \dots, & &= p_2, \\ v_3 &= f_3 + a\,d\xi + b\,d\eta + c\,d\zeta + \dots, & &= p_3, \\ &\dots\dots\dots, & &\dots\dots\dots, \\ v_n &= f_n + a\,d\xi + b\,d\eta + c\,d\zeta + \dots, & &= p_n \end{aligned}$$

vorliegen, so können diese reduziert werden auf die eine Fehlergleichung

$$(141) \quad v = \frac{[pf]}{[p]} + a\,d\xi + b\,d\eta + c\,d\zeta + \dots, \quad \text{Gewicht} = [p].$$

Denn die obigen n Fehlergleichungen liefern die folgenden Endgleichungen:

$$\begin{aligned} [p]a\,a\,d\xi + [p]a\,b\,d\eta + [p]a\,c\,d\zeta + \dots + [pf]a &= 0, \\ [p]a\,b\,d\xi + [p]b\,b\,d\eta + [p]b\,c\,d\zeta + \dots + [pf]b &= 0, \\ [p]a\,c\,d\xi + [p]b\,c\,d\eta + [p]c\,c\,d\zeta + \dots + [pf]c &= 0, \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

und ganz dieselben Endgleichungen ergeben sich aus der einen reduzierten Fehlergleichung (141).

9. Die Fehlergleichung

$$v = f + a\,d\xi + b\,d\eta + c\,d\zeta + \dots, \quad \text{Gewicht} = p$$

kann ersetzt werden durch die Fehlergleichung

$$(142) \quad qv = qf + qad\xi + qbd\eta + qcd\zeta + \dots, \quad \text{Gewicht} = \frac{p}{q^2};$$

denn, wie leicht zu übersehen ist, liefern beide Fehlergleichungen dieselben Beiträge zu den Endgleichungen.

10. Die n Fehlergleichungen

$$\begin{aligned} v_1 &= f_1 \pm d\xi, & \text{Gewicht} &= p_1, \\ v_2 &= f_2 \pm d\xi + b\,d\eta + c\,d\zeta + \dots, & &= p_2, \\ v_3 &= f_3 \pm d\xi, & &= p_3, \\ &\dots\dots\dots, & &\dots\dots\dots, \\ v_n &= f_n \pm d\xi, & &= p_n \end{aligned}$$

*) Die Abweichungen der Zahlenwerthe in den nach den Formeln (134) erhaltenen Endgleichungen von den hier erhaltenen erklären sich durch die Abrundungen der Zahlenwerthe der Faktoren A und B .

können nach den Formeln (130) zuerst reduziert werden auf die Fehlergleichungen:

$$\begin{aligned} v_1 &= f_1, & \text{Gewicht} &= p_1, \\ v_2 &= f_2 + b d\eta + c d\zeta + \dots, & \text{,,} &= p_2, \\ v_3 &= f_3, & \text{,,} &= p_3, \\ \dots & \dots & \dots & \dots, \\ v_n &= f_n, & \text{,,} &= p_n, \\ v_{n+1} &= [pf] + p_2 b d\eta + p_2 c d\zeta + \dots, & \text{,,} &= -\frac{1}{[p]}. \end{aligned}$$

Von diesen reduzierten Fehlergleichungen liefern nur die zweite und die letzte Beiträge zu den Faktoren u. s. w. der reduzierten Endgleichungen, da in allen übrigen Fehlergleichungen die Faktoren b, c, \dots sämtlich gleich Null sind. Demnach können diese $n+1$ Gleichungen für die Bildung der reduzierten Endgleichungen ersetzt werden durch die beiden Fehlergleichungen:

$$\begin{aligned} v_2 &= f_2 + b d\eta + c d\zeta + \dots, & \text{Gewicht} &= p_2, \\ v_{n+1} &= [pf] + p_2 b d\eta + p_2 c d\zeta + \dots, & \text{,,} &= -\frac{1}{[p]}, \end{aligned}$$

oder, unter Berücksichtigung der unter Nr. 9 aufgestellten Formel (142), durch die beiden Fehlergleichungen:

$$\begin{aligned} v_2 &= f_2 + b d\eta + c d\zeta + \dots, & \text{Gewicht} &= p_2, \\ \frac{1}{p_2} v_{n+1} &= \frac{[pf]}{p_2} + b d\eta + c d\zeta + \dots, & \text{,,} &= -\frac{p_2^3}{[p]}. \end{aligned}$$

Diese beiden Fehlergleichungen können sodann nach Formel (141) weiter reduziert werden auf die eine Fehlergleichung:

$$v = \frac{p_2 f_2 - \frac{p_2^3}{[p]} [pf]}{p_2 - \frac{p_2^3}{[p]}} + b d\eta + c d\zeta + \dots, \quad \text{Gewicht} = p_2 - \frac{p_2^3}{[p]},$$

oder da der erste Teil des Ausdrucks, oben und unten mit $\frac{[p]}{p_2}$ multipliziert, übergeht in:

$$\frac{[p]f_2 - [pf]}{[p] - p_2} = \frac{[p]f_2 - p_2 f_2 + p_2 f_2 - [pf]}{[p] - p_2} = f_2 - \frac{[pf] - p_2 f_2}{[p] - p_2},$$

auf die Fehlergleichung:

$$(143) \quad v = f_2 - \frac{[pf] - p_2 f_2}{[p] - p_2} + b d\eta + c d\zeta + \dots, \quad \text{Gewicht} = p_2 - \frac{p_2^3}{[p]} = \frac{([p] - p_2)p_2}{[p]}.$$

Für $d\mathfrak{x}$ ergibt sich nach Formel (133):

$$(144) \quad d\mathfrak{x} = \mp \frac{[pf]}{[p]} \mp \frac{p_2}{[p]} b d\eta \mp \frac{p_2^3}{[p]} c d\zeta \mp \dots,$$

worin das $\left\{ \begin{smallmatrix} \text{obere} \\ \text{untere} \end{smallmatrix} \right\}$ Vorzeichen gilt, wenn das Vorzeichen von $d\mathfrak{x}$ in den umgeformten Fehlergleichungen $\left\{ \begin{smallmatrix} \text{positiv} \\ \text{negativ} \end{smallmatrix} \right\}$ ist.

Ebenso wie bei Anwendung der Formeln (130) bis (133) muß auch bei Anwendung der Formeln (143) und (144) dem sich bei Auflösung der reduzierten Endgleichungen nach Formel (127) für \mathfrak{x} ergebenden Beträge $-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 - \frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3 - \dots$ noch $-\frac{[pf]}{[p]} [pf]$ hinzugesetzt werden, um nach Formel (129) den richtigen Werth von $[p v v]$ zu erhalten.

In dem Falle, daß $p_1 = p_2 = p_3 = \dots = p_n = 1$ ist, vereinfachen sich die Formeln (143) und (144) wie folgt:

$$(145) \quad v = f_2 - \frac{[f] - f_2}{n-1} + b d \eta + c d \xi + \dots, \quad \text{Gewicht} = 1 - \frac{1}{n} = \frac{n-1}{n},$$

$$(146) \quad d\xi = \mp \frac{[f]}{n} \mp \frac{1}{n} b d \eta \mp \frac{1}{n} c d \xi \mp \dots,$$

worin bezüglich der Vorzeichen das zu Formel (144) gesagte gilt.

Der erforderliche Zusatz zu dem Σ Betrage $-\frac{f_2}{3} \xi_2 - \frac{f_3}{3} \xi_3 - \dots$ ist hier $-\frac{[f]}{n} [f]$.

Beispiel: Bei Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe der Koordinaten x, y eines durch Vorwärtseinschneiden bestimmten trigonometrischen Punktes haben sich für die auf einem Punkte P_a beobachteten Richtungen die folgenden umgeformten Fehlergleichungen ergeben:*)

$$\begin{array}{llll} v_1 = +0,8 & + d\xi_a, & \text{Gewicht } p_1 = 8,0, \\ v_2 = +4,2 & + d\xi_a, & \text{„ } p_2 = 6,5, \\ v_3 = +0,2 + 35,6 d\xi + 23,0 d\eta + d\xi_a, & \text{„ } p_3 = 9,0, \\ v_4 = +2,0 & + d\xi_a, & \text{„ } p_4 = 8,0. \end{array}$$

Diese Fehlergleichungen werden reduziert auf die eine Fehlergleichung:

$$\begin{aligned} (143) \quad v &= f_3 - \frac{[pf] - p_3 f_3}{[p] - p_3} + a d\xi + b d\eta, \quad \text{Gewicht} = \frac{([p] - p_3)p_3}{[p]}, \\ &= +0,2 - \frac{+49,7}{22,5} + 35,6 d\xi + 23,0 d\eta, \quad \text{Gewicht} = \frac{22,5 \cdot 9,0}{31,5}, \\ &= -2,0 + 35,6 d\xi + 23,0 d\eta, \quad \text{Gewicht} = 6,4. \end{aligned}$$

Für die Berechnung von $d\xi_a$ ergibt sich:

$$\begin{aligned} (144) \quad d\xi_a &= -\frac{p_3}{[p]} a d\xi - \frac{p_3}{[p]} b d\eta - \frac{[pf]}{[p]} \\ &= -\frac{9,0}{31,5} (+35,6) d\xi - \frac{9,0}{31,5} (+23,0) d\eta - \frac{+51,5}{31,5} \\ &= -10,2 d\xi - 6,6 d\eta - 1,63. \end{aligned}$$

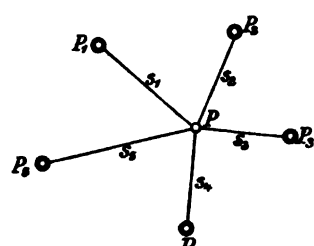
2. Kapitel. Beispiele zu dem im 1. Kapitel entwickelten Verfahren.

§ 31. Bogenschnitt gemessener Längen.

1. Zur weitem Erläuterung des im 1. Kapitel entwickelten Verfahrens für die Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe der durch vermittelnde Beobachtungen bestimmten Größen und der mittleren Fehler der Beobachtungsergebnisse wollen wir hier noch eine Reihe von Beispielen folgen lassen, und zwar in der Weise, daß wir für jedes Beispiel zuerst die Formeln entwickeln und dann die Rechnungen nach den entwickelten Formeln in schematischer Anordnung durchführen.

2. Das in den §§ 22 bis 29 benutzte Beispiel ist im Anschluß an die theoretischen Formelentwicklungen bereits in seinen einzelnen Teilen vollständig behandelt worden. Weil aber die zerstreute Behandlung der einzelnen Teile

*) Vergleiche § 37.

 <p>Fig. 10.</p>		Gegebene Koordinaten.		
		P_1	$x_1 = 6\ 548,30$	$y_1 = 2\ 061,99$
		P_2	$x_2 = 6\ 570,58$	$y_2 = 2\ 420,30$
		P_3	$x_3 = 6\ 297,72$	$y_3 = 2\ 552,03$
		P_4	$x_4 = 6\ 056,29$	$y_4 = 2\ 276,00$
		P_5	$x_5 = 6\ 246,43$	$y_5 = 1\ 896,99$
		Näherungswerte der gesuchten Koordinaten.		
Gemessene Streckenlängen.	Gewichte der Streckenlängen.	P	$\xi = 6\ 323,70$	$\eta = 2\ 306,00$
$s_1 = 331,60$ $s_2 = 272,00$ $s_3 = 247,10$ $s_4 = 269,50$ $s_5 = 416,70$	$p_1 = 5,41$ $p_2 = 6,93$ $p_3 = 5,16$ $p_4 = 6,93$ $p_5 = 2,60$	Für $s = 100$ ist das Gewicht $p_{100} = 14,8$. Gesucht: Die wahrscheinlichsten Werthe der Koordinaten $x\ y$ des Punktes P und die mittleren Fehler.		
Formeln.				
Beziehungen zwischen den wahren Werthen der Streckenlängen (s) und der Koordinaten (x) (y).		Näherungswerte ξ der Streckenlängen.		
$(108) \begin{cases} (s_1) = \sqrt{((x) - x_1)^2 + ((y) - y_1)^2}, \\ (s_2) = \sqrt{((x) - x_2)^2 + ((y) - y_2)^2}, \\ \dots\dots\dots, \\ (s_5) = \sqrt{((x) - x_5)^2 + ((y) - y_5)^2}. \end{cases}$		$(112) \begin{cases} \xi_1 = \sqrt{(\xi - x_1)^2 + (\eta - y_1)^2}, \\ \xi_2 = \sqrt{(\xi - x_2)^2 + (\eta - y_2)^2}, \\ \dots\dots\dots, \\ \xi_5 = \sqrt{(\xi - x_5)^2 + (\eta - y_5)^2}. \end{cases}$		
Differenzialquotienten a, b .		Abweichungen f zwischen den Näherungswerten ξ und den gemessenen Streckenlängen s .		
$(114) \begin{cases} a_1 = \frac{\xi - x_1}{s_1}, \\ a_2 = \frac{\xi - x_2}{s_2}, \\ \dots\dots\dots, \\ a_5 = \frac{\xi - x_5}{s_5}, \end{cases} \quad \begin{cases} b_1 = \frac{\eta - y_1}{s_1}, \\ b_2 = \frac{\eta - y_2}{s_2}, \\ \dots\dots\dots, \\ b_5 = \frac{\eta - y_5}{s_5}. \end{cases}$		$(115) \begin{cases} f_1 = \xi_1 - s_1, \\ f_2 = \xi_2 - s_2, \\ \dots\dots\dots, \\ f_5 = \xi_5 - s_5. \end{cases}$		

nicht den erwünschten Ueberblick über die ganze Rechnung gewährt und weil einzelne Teile auch mit Rücksicht auf die vorhergegangenen Entwicklungen umfangreicher behandelt werden mußten, als es bei einer lediglich auf das praktische Ziel gerichteten Durchführung nothwendig ist, lassen wir hier das ganze Beispiel nochmals im Zusammenhange folgen, in einer für die praktische Anwendung zweckmäßigen Anordnung.

3. Oben sind zuerst die gegebenen Koordinaten, die gemessenen Strecken-

Endgleichungen.	Reduzirte Endgleichungen und Aenderungen $d\bar{x} d\bar{y}$ der Näherungswerte $\bar{x} \bar{y}$ der Koordinaten.
$(118) \begin{cases} [paa] d\bar{x} + [pab] d\bar{y} + [paf] = 0, \\ [pab] d\bar{x} + [pbb] d\bar{y} + [pbf] = 0. \end{cases}$ $(120) \begin{cases} a_1 = [paa], \quad b_1 = [pab], \quad f_1 = [paf], \\ b_2 = [pbb], \quad f_2 = [pbf], \\ \bar{x}_2 = b_2 - \frac{b_1}{a_1} b_1, \quad \bar{y}_2 = f_2 - \frac{b_1}{a_1} f_1. \end{cases}$	$(122) \begin{cases} a_1 d\bar{x} + b_1 d\bar{y} + f_1 = 0, \\ \bar{x}_2 d\bar{y} + \bar{y}_2 = 0. \end{cases}$ $(123) \begin{cases} d\bar{y} = -\frac{\bar{y}_2}{\bar{x}_2}, \\ d\bar{x} = -\frac{b_1}{a_1} d\bar{y} - \frac{f_1}{a_1}. \end{cases}$
Probe.	Wahrscheinlichste Werthe $x y$ der Koordinaten des Punktes P .
$(127) -\frac{f_1}{a_1} f_1 - \frac{\bar{y}_2}{\bar{x}_2} \bar{y}_2 = f_1 d\bar{x} + f_2 d\bar{y} = \mathcal{E}.$	$(111) \begin{cases} x = \bar{x} + d\bar{x}, \\ y = \bar{y} + d\bar{y}. \end{cases}$
Wahrscheinlichste Werthe S der Streckenlängen.	Wahrscheinlichste Werthe v der Beobachtungsfehler.
$(109) \begin{cases} S_1 = \sqrt{(x - x_1)^2 + (y - y_1)^2}, \\ S_2 = \sqrt{(x - x_2)^2 + (y - y_2)^2}, \\ \dots\dots\dots, \\ S_s = \sqrt{(x - x_s)^2 + (y - y_s)^2}. \end{cases}$	$(110) \begin{cases} v_1 = S_1 - s_1, \\ v_2 = S_2 - s_2, \\ \dots\dots\dots, \\ v_s = S_s - s_s. \end{cases}$
Aenderungen $d\bar{s}$ der Näherungswerte \bar{s} der Streckenlängen.	Probe.
$(116) \begin{cases} d\bar{s}_1 = a_1 d\bar{x} + b_1 d\bar{y}, \\ d\bar{s}_2 = a_2 d\bar{x} + b_2 d\bar{y}, \\ \dots\dots\dots, \\ d\bar{s}_s = a_s d\bar{x} + b_s d\bar{y}. \end{cases}$	$(117) \begin{cases} v_1 = f_1 + d\bar{s}_1, \\ v_2 = f_2 + d\bar{s}_2, \\ \dots\dots\dots, \\ v_s = f_s + d\bar{s}_s. \end{cases}$
Schlußprobe.	
$(129) \begin{cases} [pff] = p_1 f_1 f_1 + p_2 f_2 f_2 + \dots + p_s f_s f_s, \\ [pvv] = p_1 v_1 v_1 + p_2 v_2 v_2 + \dots + p_s v_s v_s, \\ [pff] = [pff] + \mathcal{E}. \end{cases}$	
Mittlere Fehler.	
$(125) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[pvv]}{n - q}}.$	$(39) \quad m_{100} = \pm \sqrt{\frac{1}{p_{100}}}.$
$(126) \quad m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \quad m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \quad \dots m_s = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_s}}.$	

längen mit ihren Gewichten und die genäherten Koordinaten*) zusammengestellt. Sodann folgen die Rechenformeln in der Ordnung wie sie zur Anwendung gelangen.

Auf Seite 126 und 127 folgt dann die nach diesen Formeln durchgeführte Rechnung, zu deren Erläuterung nichts mehr zu sagen ist.

*) Die Berechnung der genäherten Koordinaten ist hier als für das ganze Verfahren selbständig weggeschlossen.

1. Berechnung der Näherungswerthe \bar{s} der Streckenlängen.					2. Differenzialquotienten a, b .			3. Abweichungen f .			
	$\bar{x}.$ $x_n.$ $\Delta \bar{x} = \bar{x} - x_n$	$\bar{y}.$ $y_n.$ $\Delta \bar{y} = \bar{y} - y_n$	$\Delta \bar{x} \Delta \bar{y}.$ $\Delta \bar{x} \Delta \bar{y}.$ $\bar{s}^2 = \Delta \bar{x} \Delta \bar{x}$ $+ \Delta \bar{y} \Delta \bar{y}.$	$a = \frac{\Delta \bar{x}}{\bar{s}}.$	$b = \frac{\Delta \bar{y}}{\bar{s}}.$	$\bar{s}.$	$s.$	$f = \bar{s} - s.$			
P_1	6 323,70 6 548,30 — 224,60	2 306,00 2 061,99 + 244,01	5 04 45 5 95 41 10 99 86	— 0,677	+ 0,735	331,64	331,60	+ 0,04			
P_2	6 323,70 6 570,58 — 246,88	2 306,00 2 420,30 — 114,30	6 09 50 1 30 64 7 40 14	— 0,908	— 0,420	272,06	272,00	+ 0,06			
P_3	6 323,70 6 297,72 + 25,98	2 306,00 2 552,03 — 246,03	6 75 6 05 31 6 12 06	+ 0,105	— 0,996	247,40	247,10	+ 0,30			
P_4	6 323,70 6 056,29 + 267,41	2 306,00 2 276,00 + 30,00	7 15 08 9 00 7 24 08	+ 0,994	+ 0,111	269,09	269,50	— 0,41			
P_5	6 323,70 6 246,48 + 77,27	2 306,00 1 896,99 + 409,01	59 71 16 72 89 17 32 60	+ 0,186	+ 0,983	416,25	416,70	— 0,45			
				— 0,300	+ 0,413	6,44	6,90	— 0,46			
4. Bildung der Factoren u. s. w. der Endgleichungen.											
	p	$\sqrt{p}.$	$a\sqrt{p}.$	$b\sqrt{p}.$	$f\sqrt{p}.$	$paa.$	$pab.$	$pag.$	$pbb.$	$pbf.$	$fff.$
P_1	5,41	2,33	— 1,58	+ 1,71	+ 0,09	2,50	— 2,70	— 0,14	2,92	+ 0,15	0,01
P_2	6,93	2,63	— 2,39	— 1,10	+ 0,16	5,71	+ 2,63	— 0,88	1,21	— 0,18	0,03
P_3	5,16	2,27	+ 0,24	— 2,26	+ 0,68	0,06	— 0,54	+ 0,16	5,11	— 1,54	0,46
P_4	6,93	2,63	+ 2,61	+ 0,29	— 1,08	6,81	+ 0,76	— 2,82	0,08	— 0,31	1,17
P_5	2,60	1,61	+ 0,30	+ 1,58	— 0,72	0,09	+ 0,47	— 0,22	2,50	— 1,14	0,52
						+ 15,17	+ 0,62	— 3,40	+ 11,82	— 3,02	+ 2,19
						$[paa]=a_1$	$[pab]=b_1$	$[pag]=f_1$	$[pbb]=b_2$	$[pbf]=f_2$	$[fff]$
5. Auflösung der Endgleichungen und wahrscheinlichste Werthe xy der Koordinaten.									6. Probe.		
a_1	+ 15,17	b_1	+ 0,62	f_1	— 3,40	b_2	+ 11,82	f_2	— 3,02		
		$\frac{b_1}{a_1}$	— 0,041	$\frac{f_1}{a_1}$	+ 0,224	$\frac{b_1}{a_1} b_1$	— 0,03	$\frac{b_1}{a_1} f_1$	+ 0,14	$-\frac{f_1}{a_1} f_1$	— 0,762
				$\frac{b_1}{a_1} d\eta$	— 0,010	\bar{s}_2	+ 11,79	\bar{s}_2	— 2,88	$-\frac{\bar{s}_2^2}{\bar{s}_2} \bar{s}_2$	— 0,703
				$d\bar{x}$	+ 0,214			\bar{s}_2	+ 0,244	Σ	— 1,465
				$\bar{x} = 6 323,70$				$\eta = 2 306,00$			
				$x = 6 323,91$				$y = 2 306,24$			

7. Wahrscheinlichste Werthe S der Streckenlängen.			8. Fehler v .	9. Aenderungen $d\delta$ der Näherungs- werthe δ .			10. Probe.	11. Qua- dratsumme der Fehler [pvv].	12. Mittlere Fehler $m = \pm m\sqrt{\frac{1}{p}}$
$\Delta x = x - x_n$ $\Delta y = y - y_n$	$\Delta x \Delta x$ $\Delta y \Delta y$	$S^2 = \Delta x \Delta x$ $+ \Delta y \Delta y$ S	$v =$ $S - s$	$a d\delta + b dy = d\delta$			$v =$ $f + d\delta$	$v\sqrt{p}$ prr	$m\sqrt{\frac{1}{p}}$
224,39 244,25	5 03 50 5 96 58	11 00 08 331,87	+ 0,07	- 0,145	+ 0,179	+ 0,03	+ 0,07	+ 0,16 0,03	$\pm 0,21$
246,67 114,06	6 08 46 1 50 10	7 38 56 271,76	- 0,24	- 0,194	- 0,102	- 0,30	- 0,24	- 0,63 0,40	$\pm 0,19$
26,19 245,79	6 86 6 04 13	6 10 99 247,18	+ 0,08	+ 0,022	- 0,243	- 0,22	+ 0,08	+ 0,18 0,03	$\pm 0,22$
267,62 30,24	7 16 21 9 14	7 25 35 269,32	- 0,18	+ 0,213	+ 0,027	+ 0,24	- 0,17	- 0,45 0,20	$\pm 0,19$
77,48 409,25	60 03 16 74 85	17 34 88 416,52	- 0,18	+ 0,040	+ 0,240	+ 0,28	- 0,17	- 0,27 0,07	$\pm 0,30$
		6,45	- 0,45	- 0,064	+ 0,101	+ 0,03	- 0,43	[pvv] 0,73	
13. Schlusssprobe und mittlere Fehler.									
$[pvv] = [pff] + \Sigma = 2,19 - 1,46 = 0,73.$									
$m = \pm \sqrt{\frac{[pvv]}{n - g}} = \pm \sqrt{\frac{0,73}{5 - 2}} = \pm 0,49 \text{ m.} \quad m_{100} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{100}}} = \pm 0,49 \sqrt{\frac{1}{14,8}} = \pm 0,13 \text{ m.}$									

§ 32. Richtungsbestimmungen aus Winkelbeobachtungen.

Auf dem Punkte P = Redemoissel der Elbkette sind seitens der trigonometrischen Abtheilung der Landesaufnahme zur Bestimmung der Richtungen nach den Punkten P_1 = Glienitz, P_2 = Hühbeck, P_3 = Pügelatz, P_4 = Hohen-Bünstorf die nachstehend mitgetheilten Winkelwerthe bestimmt worden:

	P_1				P_2				P_3			
P_3	$w_{1,2}$	82	47	60,833								
P_3	$w_{1,3}$	195	42	46,425	$w_{2,3}$	112	54	45,450				
P_4	$w_{1,4}$	269	07	57,858	$w_{2,4}$	186	19	57,942	$w_{3,4}$	73	25	12,558

Die Winkelwerthe sind als einfaches arithmetisches Mittel aus den Ergebnissen von je 6 Doppelbeobachtungen eines Winkels gewonnen, so daß, wenn das Gewicht einer Doppelbeobachtung eines Winkels oder einer Beobachtung einer Richtung als Gewichtseinheit genommen wird, das Gewicht der mitgetheilten Winkelwerthe $p = 6$ wird.

Es sollen die wahrscheinlichsten Werthe R_1, R_2, R_3, R_4 der Richtungen, sowie der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit und der mittlere Fehler m der Beobachtungsergebnisse berechnet werden.

1. Der wahre Werth ($w_{i,r}$) eines Winkels steht zu den wahren Werthen (R_i) und (R_r) der Richtungen des linken und rechten Winkelschenkels in der Beziehung, daß ($w_{i,r} = -(R_i) + (R_r)$) ist. Demnach erhalten wir für die Beziehungen zwischen den wahren Werthen der beobachteten Winkel und der zu bestimmenden Richtungen die folgenden Gleichungen:

		P_1	P_2	P_3
(108)	P_2	$(w_{1,2}) = -(R_1) + (R_2),$		
	P_3	$(w_{1,3}) = -(R_1) + (R_3),$	$(w_{2,3}) = -(R_2) + (R_3),$	
	P_4	$(w_{1,4}) = -(R_1) + (R_4),$	$(w_{2,4}) = -(R_2) + (R_4),$	$(w_{3,4}) = -(R_3) + (R_4).$

2. Hieraus folgt für die wahrscheinlichsten Werthe W der Winkel und die wahrscheinlichsten Werthe R der Richtungen:

		P_1	P_2	P_3
(109)	P_2	$W_{1,2} = -R_1 + R_2,$		
	P_3	$W_{1,3} = -R_1 + R_3,$	$W_{2,3} = -R_2 + R_3,$	
	P_4	$W_{1,4} = -R_1 + R_4,$	$W_{2,4} = -R_2 + R_4,$	$W_{3,4} = -R_3 + R_4,$

sowie für die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler v :

		P_1	P_2	P_3
(110)	P_2	$v_{1,2} = W_{1,2} - w_{1,2},$		
	P_3	$v_{1,3} = W_{1,3} - w_{1,3},$	$v_{2,3} = W_{2,3} - w_{2,3},$	
	P_4	$v_{1,4} = W_{1,4} - w_{1,4},$	$v_{2,4} = W_{2,4} - w_{2,4},$	$v_{3,4} = W_{3,4} - w_{3,4}.$

3. Die wahrscheinlichsten Werthe R der zu bestimmenden Richtungen zerlegen wir in die Näherungswerte r und die diesen beizufügenden kleinen Aenderungen dr , so daß ist:

$$(111) \quad \begin{cases} R_1 = r_1 + dr_1, \\ R_2 = r_2 + dr_2, \\ R_3 = r_3 + dr_3, \\ R_4 = r_4 + dr_4. \end{cases}$$

Die Näherungswerte r_1, r_2, r_3, r_4 können ohne weiteres so festgesetzt werden, daß $r_1 = 0^\circ 00' 00''$ und r_2, r_3, r_4 gleich den auf volle Sekunden abgerundeten Winkeln $w_{1,2}, w_{1,3}, w_{1,4}$ genommen werden. Aus diesen Näherungswerten ergeben sich dann die Näherungswerte w der Winkel nach:

		P_1	P_2	P_3
(112)	P_2	$w_{1,2} = -r_1 + r_2,$		
	P_3	$w_{1,3} = -r_1 + r_3,$	$w_{2,3} = -r_2 + r_3,$	
	P_4	$w_{1,4} = -r_1 + r_4,$	$w_{2,4} = -r_2 + r_4,$	$w_{3,4} = -r_3 + r_4.$

Den kleinen Aenderungen dr der Näherungswerte der Richtungen entsprechen die kleinen Aenderungen dw der Näherungswerte der Winkel, so daß sich die wahrscheinlichsten Werthe W der Winkel außer nach den Formeln (109) auch ergeben nach:

	P_1	P_2	P_3
(113) P_2	$W_{1.2} = w_{1.2} + dw_{1.2},$		
P_3	$W_{1.3} = w_{1.3} + dw_{1.3},$	$W_{2.3} = w_{2.3} + dw_{2.3},$	
P_4	$W_{1.4} = w_{1.4} + dw_{1.4},$	$W_{2.4} = w_{2.4} + dw_{2.4},$	$W_{3.4} = w_{3.4} + dw_{3.4}.$

4. Differenzieren wir die Ausdrücke (112) für die Näherungswerte w der Winkel nach r_1, r_2, r_3, r_4 , so erhalten wir folgende Differenzialquotienten:

	$a = \frac{\partial w}{\partial r_1}.$	$b = \frac{\partial w}{\partial r_2}.$	$c = \frac{\partial w}{\partial r_3}.$	$d = \frac{\partial w}{\partial r_4}.$
(114)	$a_{1.2} = -1$	$b_{1.2} = +1$	$c_{1.2} = 0$	$d_{1.2} = 0$
	$a_{1.3} = -1$	$b_{1.3} = 0$	$c_{1.3} = +1$	$d_{1.3} = 0$
	$a_{1.4} = -1$	$b_{1.4} = 0$	$c_{1.4} = 0$	$d_{1.4} = +1$
	$a_{2.3} = 0$	$b_{2.3} = -1$	$c_{2.3} = +1$	$d_{2.3} = 0$
	$a_{2.4} = 0$	$b_{2.4} = -1$	$c_{2.4} = 0$	$d_{2.4} = +1$
	$a_{3.4} = 0$	$b_{3.4} = 0$	$c_{3.4} = -1$	$d_{3.4} = +1$

Ferner ergeben sich die Abweichungen f zwischen den Näherungswerten w der Winkel und den Beobachtungsergebnissen w nach:

	P_1	P_2	P_3
(115) P_2	$f_{1.2} = w_{1.2} - w_{1.2},$		
P_3	$f_{1.3} = w_{1.3} - w_{1.3},$	$f_{2.3} = w_{2.3} - w_{2.3},$	
P_4	$f_{1.4} = w_{1.4} - w_{1.4},$	$f_{2.4} = w_{2.4} - w_{2.4},$	$f_{3.4} = w_{3.4} - w_{3.4}.$

Hiermit erhalten wir die folgenden umgeformten Fehlergleichungen:

	P_1	P_2	P_3
(116) P_2	$dw_{1.2} = -dr_1 + dr_2,$		
P_3	$dw_{1.3} = -dr_1 + dr_3,$	$dw_{2.3} = -dr_2 + dr_3,$	
P_4	$dw_{1.4} = -dr_1 + dr_4,$	$dw_{2.4} = -dr_2 + dr_4,$	$dw_{3.4} = -dr_3 + dr_4,$

	P_1	P_2	P_3
(117) P_2	$v_{1.2} = f_{1.2} + dw_{1.2},$		
P_3	$v_{1.3} = f_{1.3} + dw_{1.3},$	$v_{2.3} = f_{2.3} + dw_{2.3},$	
P_4	$v_{1.4} = f_{1.4} + dw_{1.4},$	$v_{2.4} = f_{2.4} + dw_{2.4},$	$v_{3.4} = f_{3.4} + dw_{3.4}.$

5. Mit den Differenzialquotienten a, b, c, d und den Abweichungen f ergeben sich die Faktoren und Absolutglieder der Endgleichungen, wenn wir die für alle Beobachtungsergebnisse gleichen Gewichte vorläufig gleich Eins nehmen, wie folgt:

Nr.	$a.$	$b.$	$c.$	$d.$	$f.$	$aa.$	$ab.$	$ac.$	$ad.$	$af.$	$bb.$	$bc.$	$bd.$	$bf.$	$cc.$	$cd.$	$cf.$	$dd.$	$df.$
1.2	-1	+1	.	.	$f_{1.2}$	+1	-1	.	.	$-f_{1.2}$	+1	.	.	$+f_{1.2}$
1.3	-1	.	+1	.	$f_{1.3}$	+1	.	-1	.	$-f_{1.3}$	+1	.	$+f_{1.3}$.	.
1.4	-1	.	.	+1	$f_{1.4}$	+1	.	.	-1	$-f_{1.4}$	+1	$+f_{1.4}$
2.3	.	-1	+1	.	$f_{2.3}$	+1	-1	.	$-f_{2.3}$	+1	.	$+f_{2.3}$.	.
2.4	.	-1	.	+1	$f_{2.4}$	+1	.	-1	$-f_{2.4}$.	.	.	+1	$+f_{2.4}$
3.4	.	.	-1	+1	$f_{3.4}$	+1	-1	$-f_{3.4}$	+1	$+f_{3.4}$
						+3	-1	-1	-1		+3	-1	-1		+3	-1		+3	

womit sich folgende Endgleichungen ergeben:

$$(118) \quad \begin{cases} +3 d\mathbf{r}_1 - d\mathbf{r}_2 - d\mathbf{r}_3 - d\mathbf{r}_4 + (-f_{1.2} - f_{1.3} - f_{1.4}) = 0, \\ -d\mathbf{r}_1 + 3 d\mathbf{r}_2 - d\mathbf{r}_3 - d\mathbf{r}_4 + (+f_{1.2} - f_{2.3} - f_{2.4}) = 0, \\ -d\mathbf{r}_1 - d\mathbf{r}_2 + 3 d\mathbf{r}_3 - d\mathbf{r}_4 + (+f_{1.3} + f_{2.3} - f_{3.4}) = 0, \\ -d\mathbf{r}_1 - d\mathbf{r}_2 - d\mathbf{r}_3 + 3 d\mathbf{r}_4 + (+f_{1.4} + f_{2.4} + f_{3.4}) = 0. \end{cases}$$

Addiren wir diese Gleichungen, so erhalten wir $0 = 0$, die Gleichungen liefern also keine bestimmten Werthe der Aenderungen $d\mathbf{r}_1, d\mathbf{r}_2, d\mathbf{r}_3, d\mathbf{r}_4$ und damit auch keine bestimmten Werthe der Richtungen und zwar, wie leicht zu erkennen ist, weil wir bis jetzt nicht festgesetzt haben, auf welche Anfangsrichtung wir die Richtungen beziehen wollen. Treffen wir diese Festsetzung nun in der Weise, dafs wir diejenige Anfangsrichtung nehmen, wofür die Summe der Aenderungen $d\mathbf{r}_1, d\mathbf{r}_2, d\mathbf{r}_3, d\mathbf{r}_4$ gleich Null ist, so erhalten wir die Gleichung:

$$d\mathbf{r}_1 + d\mathbf{r}_2 + d\mathbf{r}_3 + d\mathbf{r}_4 = 0,$$

die wir zu den Endgleichungen (118) addiren, womit diese sich vereinfachen auf:

$$\begin{aligned} +4 d\mathbf{r}_1 &= +f_{1.2} + f_{1.3} + f_{1.4}, \\ +4 d\mathbf{r}_2 &= -f_{1.2} + f_{2.3} + f_{2.4}, \\ +4 d\mathbf{r}_3 &= -f_{1.3} - f_{2.3} + f_{3.4}, \\ +4 d\mathbf{r}_4 &= -f_{1.4} - f_{2.4} - f_{3.4}. \end{aligned}$$

6. Stellen wir die Abweichungen f wie folgt in einer Tabelle zusammen und bezeichnen die Summen der in den einzelnen Spalten stehenden Abweichungen mit s_1, s_2, s_3, s_4 und die Summen der auf den einzelnen Zeilen stehenden Abweichungen mit $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3, \sigma_4$, so dafs wir folgendes haben:

	P_1	P_2	P_3	P_4	
P_1					σ_1
P_2	$+f_{1.2}$				σ_2
P_3	$+f_{1.3}$	$+f_{2.3}$			σ_3
P_4	$+f_{1.4}$	$+f_{2.4}$	$+f_{3.4}$		σ_4
	s_1	s_2	s_3	s_4	

so sind die Absolutglieder der obigen Endgleichungen:

$$\begin{aligned} +f_{1.2} + f_{1.3} + f_{1.4} &= s_1 - \sigma_1, \\ -f_{1.2} + f_{2.3} + f_{2.4} &= s_2 - \sigma_2, \\ -f_{1.3} - f_{2.3} + f_{3.4} &= s_3 - \sigma_3, \\ -f_{1.4} - f_{2.4} - f_{3.4} &= s_4 - \sigma_4, \end{aligned}$$

womit die Endgleichungen übergehen in:

$$(122) \quad \left\{ \begin{aligned} 4 d\mathbf{r}_1 &= s_1 - \sigma_1, \\ 4 d\mathbf{r}_2 &= s_2 - \sigma_2, \\ 4 d\mathbf{r}_3 &= s_3 - \sigma_3, \\ 4 d\mathbf{r}_4 &= s_4 - \sigma_4, \end{aligned} \right. \quad \text{oder: } (123) \quad \left\{ \begin{aligned} d\mathbf{r}_1 &= \frac{s_1 - \sigma_1}{4}, \\ d\mathbf{r}_2 &= \frac{s_2 - \sigma_2}{4}, \\ d\mathbf{r}_3 &= \frac{s_3 - \sigma_3}{4}, \\ d\mathbf{r}_4 &= \frac{s_4 - \sigma_4}{4}. \end{aligned} \right.$$

7. Die letzteren Formeln können verallgemeinert werden für alle Fälle, in denen, wie hier, die Winkel gleich genau beobachtet worden sind, die sich aus allen möglichen Kombinationen je zweier der zu bestimmenden Richtungen ergeben. Wie leicht zu übersehen ist, ist der Divisor in den Formeln für $d\mathbf{r}$ immer gleich der Anzahl ν der zu bestimmenden Richtungen, und die Absolutglieder der Endgleichungen werden immer richtig aus den Differenzen $s - \sigma$ der Summen s und σ erhalten, wenn diese aus den Abweichungen f gebildet werden, wie oben gezeigt ist, so dafs allgemein $d\mathbf{r} = \frac{s - \sigma}{\nu}$ ist.

8. Die Anzahl der Kombinationen zu zweien ist für ν Elemente gleich $\frac{1}{2} \nu(\nu - 1)$. Demnach werden bei dem hier behandelten Verfahren zur Bestimmung von ν Richtungen $n = \frac{1}{2} \nu(\nu - 1)$ Winkel beobachtet. Zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung von ν Richtungen sind $q = \nu - 1$ Winkel erforderlich, wonach die Anzahl der überschüssigen Winkel $n - q = \frac{1}{2} \nu(\nu - 1) - (\nu - 1) = \frac{1}{2} (\nu - 2)(\nu - 1)$ ist. Demnach erhalten wir für den mittleren Fehler m der Gewichtseinheit, da alle Winkel das gleiche Gewicht p haben,:

$$(125) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{n - q}} = \pm \sqrt{\frac{p [v v]}{\frac{1}{2} (\nu - 2)(\nu - 1)}},$$

oder in unserm Falle, wo $p = 6$, $\nu = 4$, also $\frac{1}{2} (\nu - 2)(\nu - 1) = \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot 3 = 3$ ist:

$$m = \pm \sqrt{\frac{6 [v v]}{3}} = \pm \sqrt{2 [v v]}.$$

Der mittlere Fehler m der Beobachtungsergebnisse, deren Gewicht p ist, wird:

$$(126) \quad m = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm \sqrt{\frac{[v v]}{\frac{1}{2} (\nu - 2)(\nu - 1)}},$$

oder in unserm Falle:

$$m = \pm m \sqrt{\frac{1}{6}} = \pm \sqrt{\frac{[v v]}{3}}.$$

9. Die allgemeine Form der vereinfachten Endgleichungen ist, wenn wir in diese die Gewichte p einführen,:

$$(118) \quad \begin{cases} \nu p dx_1 = p(s_1 - \sigma_1), \\ \nu p dx_2 = p(s_2 - \sigma_2), \\ \nu p dx_3 = p(s_3 - \sigma_3), \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Demnach ist:

$$(120a) \quad \begin{cases} a_1 = +\nu p, b_1 = 0, & c_1 = 0, & \dots, f_1 = -p(s_1 - \sigma_1), \\ & b_2 = +\nu p, c_2 = 0, & \dots, f_2 = -p(s_2 - \sigma_2), \\ & & c_3 = +\nu p, \dots, f_3 = -p(s_3 - \sigma_3), \\ & & \dots, \dots \dots \end{cases}$$

und damit wird:

$$(120b) \quad \begin{cases} \mathfrak{B}_2 = b_2 = +\nu p, \mathfrak{C}_2 = 0, & \dots, \mathfrak{F}_2 = f_2 = -p(s_2 - \sigma_2), \\ & \mathfrak{C}_3 = c_3 = +\nu p, \dots, \mathfrak{F}_3 = f_3 = -p(s_3 - \sigma_3), \\ & \dots, \dots \dots \end{cases}$$

ferner:

$$(127) \quad \begin{aligned} \mathfrak{Z} &= -\frac{p(s_1 - \sigma_1)}{\nu p} p(s_1 - \sigma_1) - \frac{p(s_2 - \sigma_2)}{\nu p} p(s_2 - \sigma_2) \\ &\quad - \frac{p(s_3 - \sigma_3)}{\nu p} p(s_3 - \sigma_3) - \dots \\ &= -\frac{p}{\nu} ((s_1 - \sigma_1)^2 + (s_2 - \sigma_2)^2 + (s_3 - \sigma_3)^2 + \dots) = -\frac{p}{\nu} [(s - \sigma)^2], \end{aligned}$$

endlich:

$$(129) \quad [prr] = p[rr] = [pff] + \mathfrak{Z} = p[ff] - \frac{p}{\nu} [(s - \sigma)^2] = p \left([ff] - \frac{1}{\nu} (s - \sigma)^2 \right).$$

10. Hiernach gestaltet sich die Rechnung wie folgt:

	$P_1.$			$P_2.$			$P_3.$			$P_4.$			Summe.
	o	'	"	o	'	"	o	'	"	o	'	"	
1. Gemessene Winkel w .													
P_1	82	47	60,833										
P_2	195	42	46,425	112	54	45,450							
P_3	269	07	57,858	186	19	57,942	73	25	12,558				
P_4			45,116			43,392			12,558				
2. Näherungswerthe τ der Richtungen.													
	0	00	00	82	47	61	195	42	46	269	07	58	45"
3. Näherungswerthe w der Winkel. (Formel 112.)													
P_1	82	47	61										
P_2	195	42	46	112	54	45							
P_3	269	07	58	186	19	57	73	25	12				
P_4			45			42			12				
4. Abweichungen $f = w - \tau$. (Formel 115.)													
													$\sigma =$
P_1			+ 0,167										0,000
P_2			- 0,425			- 0,450							+ 0,167
P_3			+ 0,142			- 0,942			- 0,558				- 0,875
P_4													- 1,358
s			- 0,116			- 1,392			- 0,558			0,000	- 2,066
$-\sigma$			0,000			- 0,167			+ 0,875			+ 1,358	+ 2,066
$s - \sigma$			- 0,116			- 1,559			+ 0,317			+ 1,358	0,000
5. Aenderungen $d\tau = \frac{1}{4} (s - \sigma)$ der Näherungswerthe τ . (Formel 123.)													
			- 0,029			- 0,390			+ 0,079			+ 0,340	0,000
6. Wahrscheinlichste Werthe $R = \tau + d\tau$ der Richtungen. (Formel 111.)													
	359	59	59,971	82	47	60,610	195	42	46,079	269	07	58,340	45,000
7. Wahrscheinlichste Werthe W der Winkel. (Formel 109.)													
P_1	82	47	60,639										
P_2	195	42	46,108	112	54	45,469							
P_3	269	07	58,369	186	19	57,730	73	25	12,261				
P_4			45,116			43,199			12,261				
8. Wahrscheinlichste Beobachtungsfehler $v = W - w$. (Formel 110.)													
P_1													0,000
P_2			- 0,194										- 0,194
P_3			- 0,317			+ 0,019							- 0,298
P_4			+ 0,511			- 0,212			- 0,297				+ 0,002
			0,000			- 0,193			- 0,297			0,000	- 0,490
9. Aenderungen $d w$ der Näherungswerthe w der Winkel. (Formel 116.)													
P_1			- 0,361										
P_2			+ 0,108			+ 0,469							
P_3			+ 0,369			+ 0,730			+ 0,261				
P_4			+ 0,116			+ 1,199			+ 0,261				

	$P_1.$	$P_2.$	$P_3.$	$P_4.$	Summe.
	o ' "	o ' "	o ' "	o ' "	
	10. Wahrscheinlichste Beobachtungsfehler $v = f + d\omega$. (Formel 117.)				
P_2	- 0,194				
P_3	- 0,317	+ 0,019			
P_4	+ 0,511	- 0,212	- 0,297		
	0,000	- 0,193	- 0,297		
	11. Quadratsumme $[ff]$ der Abweichungen f .				
P_2	0,028				0,028
P_3	0,181	0,202			0,383
P_4	0,020	0,887	0,311		1,218
	0,229	1,089	0,311		1,629
	12. Quadratsumme $[vv]$ der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler v .				
P_2	0,088				0,088
P_3	0,100	0,000			0,100
P_4	0,261	0,045	0,088		0,394
	0,399	0,045	0,088		0,532
	13. Summe $\frac{\Sigma}{p} = -\frac{1}{4}[(s - \sigma)^2]$. (Formel 127.)				
	- 0,003	- 0,608	- 0,025	- 0,461	- 1,097
	14. Schlufsprobe und mittlere Fehler.				
(129)	$[vv] = [ff] - \frac{1}{4}[(s - \sigma)^2] = 1,629 - 1,097 = 0,532.$				
(125)	$m = \pm \sqrt{2[vv]} = \pm \sqrt{1,064} = \pm 1,03''.$				
(126)	$m = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{3}} = \pm \sqrt{0,177} = \pm 0,42''.$				

11. Für die Richtigkeit der Rechnungen ergeben sich zahlreiche Proben, denn, wie leicht zu übersehen ist, muß sein:

$$\begin{aligned}
 & \left. \begin{aligned}
 [r] &= [w_1] = [R], \\
 [W_1] &= [r] - (s_1 - \sigma_1), \\
 [dw_1] &= -(s_1 - \sigma_1),
 \end{aligned} \right\} \begin{aligned}
 &\text{unter } [w_1] \text{ und } [W_1] \text{ die Summe der Winkelwerthe} \\
 &\text{und unter } [dw_1] \text{ die Summe der Aenderungen } d\omega \\
 &\text{in der ersten Spalte verstanden,}
 \end{aligned} \\
 & w_{2,4} - w_{2,3} = w_{3,4}, \\
 & W_{2,4} - W_{2,3} = W_{3,4}, \\
 & dw_{2,4} - dw_{2,3} = dw_{3,4}, \\
 & \left. \begin{aligned}
 [w] - [w] &= [f] = s, \\
 [W] - [w] &= [v], \\
 [f] + [dw] &= [v],
 \end{aligned} \right\} \text{in jeder Spalte,} \\
 & [s - \sigma] = 0 \text{ und } [dr] = 0, \\
 (128) \quad & \left\{ \begin{aligned}
 -v_{1,2} - v_{1,3} - v_{1,4} &= 0, \\
 +v_{1,2} - v_{2,3} - v_{2,4} &= 0, \\
 +v_{1,3} + v_{2,3} - v_{3,4} &= 0, \\
 +v_{1,4} + v_{2,4} + v_{3,4} &= 0,
 \end{aligned} \right\} \begin{aligned}
 &\text{oder die Spaltensumme der wahrschein-} \\
 &\text{lichsten Beobachtungsfehler ist gleich ihrer} \\
 &\text{Zeilensumme.}
 \end{aligned}
 \end{aligned}$$

Durch die Proben kann die Richtigkeit der Rechnung in jeder Abtheilung gesichert werden und deshalb kann die Rechnung bei der praktischen Anwendung des Verfahrens erheblich abgekürzt werden.

12. In den Rechnungen der trigonometrischen Abtheilung der Landesaufnahme wird nicht, wie es hier geschehen ist, das arithmetische Mittel w aller aus den Beobachtungen gewonnenen Winkelwerthe als Beobachtungsergebnis eingeführt, sondern die Summe der Satzmittel ($=pw$), unter Satzmittel das Mittel aus dem Ergebnis einer im Hingang und einer im Rückgang gemachten Beobachtung verstanden. Ferner wird in diesen Rechnungen die Quadratsumme der wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler gebildet aus den Abweichungen der wahrscheinlichsten Werthe der Winkel W von den einzelnen Satzmitteln.

13. Aus den Gleichungen (128) wird mit den unter Nr. 4 erhaltenen Zahlenwerthen der Differenzialquotienten a, b, c, d , wie bereits unter Nr. 11 angeführt ist:

$$\begin{aligned} -v_{1.2} - v_{1.3} - v_{1.4} &= 0, \\ +v_{1.2} - v_{2.3} - v_{2.4} &= 0, \\ +v_{1.3} + v_{2.3} - v_{3.4} &= 0, \\ +v_{1.4} + v_{2.4} + v_{3.4} &= 0. \end{aligned}$$

Setzen wir in diese Gleichungen für $v_{l.r}$ die Werthe $-R_l + R_r - w_{l.r}$, die sich nach den unter Nr. 2 erhaltenen Fehlergleichungen (109) und (110) ergeben, so erhalten wir:

$$\begin{aligned} +R_1 - R_2 + w_{1.2} + R_1 - R_3 + w_{1.3} + R_1 - R_4 + w_{1.4} &= 0, \\ -R_1 + R_2 - w_{1.2} + R_2 - R_3 + w_{2.3} + R_2 - R_4 + w_{2.4} &= 0, \\ -R_1 + R_3 - w_{1.3} - R_2 + R_3 - w_{2.3} + R_3 - R_4 + w_{3.4} &= 0, \\ -R_1 + R_4 - w_{1.4} - R_2 + R_4 - w_{2.4} - R_3 + R_4 - w_{3.4} &= 0. \end{aligned}$$

Addiren wir nun zur ersten Gleichung $+R_1 - R_1 = 0$, zur zweiten $+R_2 - R_2 = 0$, zur dritten $+R_3 - R_3 = 0$, zur vierten $+R_4 - R_4 = 0$ und setzen die Anfangsrichtung, worauf die wahrscheinlichsten Werthe der Richtungen bezogen werden, derart fest, daß $R_1 + R_2 + R_3 + R_4 = 0$ wird, so wird:

$$\begin{aligned} 4R_1 &= -w_{1.2} - w_{1.3} - w_{1.4}, \\ 4R_2 &= +w_{1.2} - w_{2.3} - w_{2.4}, \\ 4R_3 &= +w_{1.3} + w_{2.3} - w_{3.4}, \\ 4R_4 &= +w_{1.4} + w_{2.4} + w_{3.4}. \end{aligned}$$

Hiernach ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe R_1, R_2, R_3, R_4 der Richtungen, wenn wir die Winkel wie folgt tabellarisch zusammenstellen

	$P_1.$	$P_2.$	$P_3.$	$P_4.$
P_1	.	$-w_{1.2}$	$-w_{1.3}$	$-w_{1.4}$
P_2	$+w_{1.2}$.	$-w_{2.3}$	$-w_{2.4}$
P_3	$+w_{1.3}$	$+w_{2.3}$.	$-w_{3.4}$
P_4	$+w_{1.4}$	$+w_{2.4}$	$+w_{3.4}$.

in einfachster Weise als arithmetisches Mittel der auf den einzelnen Zeilen stehenden Winkelwerthe. *)

14. Wenn nicht die sämtlichen Winkel beobachtet worden sind, die sich aus den $\frac{1}{2} \nu(\nu - 1)$ Kombinationen der Richtungen ergeben, sondern irgend welche Winkel, so werden diese zweckmäfsig ebenso behandelt, wie im folgenden § 35

*) Vergl. Gauß, Die trig. u. polyg. Rechnungen u. s. w. 2. Aufl., I. Teil, S. 208 u. 209.

die Höhenunterschiede im Nivellementsnetze. Die dort unter Nr. 8 gegebenen mechanischen Regeln zur Bildung der Faktoren und Absolutglieder der Endgleichungen gelten für Winkel $w_{a.b}, w_{a.c}, w_{a.d}, \dots$, die zur Bestimmung der Richtungen R_a, R_b, R_c, \dots nach den Punkten P_a, P_b, P_c, \dots beobachtet worden sind, in folgender Fassung:

- a) $[paa], [pbb], [pcc], [pdd], \dots$ sind gleich der Summe der Gewichte derjenigen Winkel, deren einer Schenkel die Richtung nach einem der Punkte $P_a, P_b, P_c, P_d, \dots$ ist;
- b) $[pab], [pac], [pad], \dots$ sind gleich $w_{a.b}, w_{a.c}, w_{a.d}, \dots$
 $[pbc], [pbd], \dots$ den negativen $w_{b.c}, w_{b.d}, \dots$
 $[pcd], \dots$ Gewichten $w_{c.d}, \dots$
 \dots der Winkel \dots ;
- c) für $[paf], [pbf], [pcf], [pdf], \dots$ sind die Produkte pf für sämtliche Winkel anzusetzen, deren einer Schenkel die Richtung nach einem der Punkte $P_a, P_b, P_c, P_d, \dots$ ist, und zwar mit dem Vorzeichen von f , wenn die betreffende Richtung der rechte Winkelschenkel ist, dagegen mit dem entgegengesetzten Vorzeichen von f , wenn die betreffende Richtung der linke Winkelschenkel ist.*)

§ 33. Richtungsbestimmungen aus Richtungssätzen.

1. Verfahren.

Bei einer Triangulation sind auf dem § 37 die Richtungen nach den §§ 40, 51, 35, 46, 42, 52 in 4 Richtungssätzen mit gleicher Genauigkeit beobachtet worden, so daß das Gewicht der Beobachtung einer jeden Richtung in einem Satze = 1 ist. Die aus den Ablesungen abgeleiteten Satzmittel sind:

	Satz I.				Satz II.				Satz III.				Satz IV.			
		o	'	"		o	'	"		o	'	"		o	'	"
$P_1 = \odot 40$	s_1^I	28	30	42	s_1^{II}	73	25	30	s_1^{IV}	163	28	30
$P_2 = \odot 51$	s_2^{II}	142	28	22	s_2^{III}	137	35	20	s_2^{IV}	232	31	45
$P_3 = \odot 35$	s_3^I	122	17	40	s_3^{II}	167	12	07	s_3^{III}	212	19	23
$P_4 = \odot 46$	s_4^{II}	201	16	02	s_4^{III}	246	22	40	s_4^{IV}	291	18	58
$P_5 = \odot 42$	s_5^I	185	35	47	s_5^{II}	230	29	47	s_5^{III}	275	37	08
$P_6 = \odot 52$	s_6^I	221	15	50	s_6^{III}	311	16	53	s_6^{IV}	356	13	38
	$[s^I]$	39	59		$[s^{II}]$	51	48		$[s^{III}]$	11	19		$[s^{IV}]$	32	51	

Es sollen die wahrscheinlichsten Werthe $r_1, r_2, r_3, r_4, r_5, r_6$ der Richtungen und der mittlere Fehler $m = m$ einer einmal beobachteten Richtung berechnet werden.

1. Die einzelnen Richtungssätze sind in verschiedenen Lagen des Teilkreises beobachtet worden, so daß also die Nullrichtung des Teilkreises für alle Sätze verschieden ist. Um aus den vorliegenden Beobachtungsergebnissen zuerst Richtungen zu erhalten, die sich auf eine gemeinschaftliche Nullrichtung beziehen, müssen von den Beobachtungsergebnissen die Orientierungswinkel subtrahiert werden, die die Nullrichtung des Teilkreises bei den verschiedenen Lagen des Teilkreises mit der Richtung nach irgend einem für alle Sätze gleichen Punkte bildet.

*) Vergl. Gaußs, Die trig. und polyg. Rechnungen u. s. w. 2. Aufl. I. Teil, S. 214 u. f.

Diese Orientierungswinkel sind uns unbekannt, ihre wahrscheinlichsten Werthe $o^I, o^{II}, o^{III}, o^{IV}$ müssen daher aus den Beobachtungsergebnissen mit abgeleitet werden.

2. Zwischen den wahren Werthen der Beobachtungsergebnisse (s) und den wahren Werthen der zu bestimmenden Größen (r) und (o), besteht also allgemein die Beziehung, daß $(s) - (o) = (r)$, oder $(s) = (r) + (o)$ ist.

Demnach erhalten wir für unser Beispiel die folgenden Gleichungen für die Beziehungen zwischen den wahren Werthen der beobachteten und der zu bestimmenden Größen:

	Satz I.	Satz II.	Satz III.	Satz IV.
P_1	$(s_1^I) = (r_1) + (o^I),$	$(s_1^{II}) = (r_1) + (o^{II}),$.	$(s_1^{IV}) = (r_1) + (o^{IV}),$
P_2	.	$(s_2^{II}) = (r_2) + (o^{II}),$	$(s_2^{III}) = (r_2) + (o^{III}),$	$(s_2^{IV}) = (r_2) + (o^{IV}),$
P_3	$(s_3^I) = (r_3) + (o^I),$	$(s_3^{II}) = (r_3) + (o^{II}),$	$(s_3^{III}) = (r_3) + (o^{III}),$.
P_4	.	$(s_4^{II}) = (r_4) + (o^{II}),$	$(s_4^{III}) = (r_4) + (o^{III}),$	$(s_4^{IV}) = (r_4) + (o^{IV}),$
P_5	$(s_5^I) = (r_5) + (o^I),$	$(s_5^{II}) = (r_5) + (o^{II}),$	$(s_5^{III}) = (r_5) + (o^{III}),$.
P_6	$(s_6^I) = (r_6) + (o^I),$.	$(s_6^{III}) = (r_6) + (o^{III}),$	$(s_6^{IV}) = (r_6) + (o^{IV}).$

3. Hieraus folgen die Fehlergleichungen:

	Satz I.	Satz II.	Satz III.	Satz IV.
P_1	$S_1^I = r_1 + o^I,$	$S_1^{II} = r_1 + o^{II},$.	$S_1^{IV} = r_1 + o^{IV},$
P_2	.	$S_2^{II} = r_2 + o^{II},$	$S_2^{III} = r_2 + o^{III},$	$S_2^{IV} = r_2 + o^{IV},$
P_3	$S_3^I = r_3 + o^I,$	$S_3^{II} = r_3 + o^{II},$	$S_3^{III} = r_3 + o^{III},$.
P_4	.	$S_4^{II} = r_4 + o^{II},$	$S_4^{III} = r_4 + o^{III},$	$S_4^{IV} = r_4 + o^{IV},$
P_5	$S_5^I = r_5 + o^I,$	$S_5^{II} = r_5 + o^{II},$	$S_5^{III} = r_5 + o^{III},$.
P_6	$S_6^I = r_6 + o^I,$.	$S_6^{III} = r_6 + o^{III},$	$S_6^{IV} = r_6 + o^{IV},$

	Satz I.	Satz II.	Satz III.	Satz IV.
P_1	$v_1^I = S_1^I - s_1^I,$	$v_1^{II} = S_1^{II} - s_1^{II},$.	$v_1^{IV} = S_1^{IV} - s_1^{IV},$
P_2	.	$v_2^{II} = S_2^{II} - s_2^{II},$	$v_2^{III} = S_2^{III} - s_2^{III},$	$v_2^{IV} = S_2^{IV} - s_2^{IV},$
P_3	$v_3^I = S_3^I - s_3^I,$	$v_3^{II} = S_3^{II} - s_3^{II},$	$v_3^{III} = S_3^{III} - s_3^{III},$.
P_4	.	$v_4^{II} = S_4^{II} - s_4^{II},$	$v_4^{III} = S_4^{III} - s_4^{III},$	$v_4^{IV} = S_4^{IV} - s_4^{IV},$
P_5	$v_5^I = S_5^I - s_5^I,$	$v_5^{II} = S_5^{II} - s_5^{II},$	$v_5^{III} = S_5^{III} - s_5^{III},$.
P_6	$v_6^I = S_6^I - s_6^I,$.	$v_6^{III} = S_6^{III} - s_6^{III},$	$v_6^{IV} = S_6^{IV} - s_6^{IV},$

4. Wir zerlegen nun die wahrscheinlichsten Werthe r und o der zu bestimmenden Größen in die Näherungswerthe r und o und in die diesen beizufügenden kleinen Aenderungen dr und do , setzen also:

$$(111) \quad \left\{ \begin{array}{l} r_1 = \bar{r}_1 + dr_1, \\ r_2 = \bar{r}_2 + dr_2, \\ r_3 = \bar{r}_3 + dr_3, \\ r_4 = \bar{r}_4 + dr_4, \\ r_5 = \bar{r}_5 + dr_5, \\ r_6 = \bar{r}_6 + dr_6, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} o^I = \bar{o}^I + do^I, \\ o^{II} = \bar{o}^{II} + do^{II}, \\ o^{III} = \bar{o}^{III} + do^{III}, \\ o^{IV} = \bar{o}^{IV} + do^{IV}. \end{array} \right.$$

5. Mit diesen Näherungswerthen der zu bestimmenden Richtungen ergeben sich die Näherungswerthe \bar{s} der beobachteten Satzmittel nach:

	Satz I.	Satz II.	Satz III.	Satz IV.
(112) P_1	$\mathfrak{s}_1^I = r_1 + o^I,$	$\mathfrak{s}_1^{II} = r_1 + o^{II},$.	$\mathfrak{s}_1^{IV} = r_1 + o^{IV},$
P_2	.	$\mathfrak{s}_2^{II} = r_2 + o^{II},$	$\mathfrak{s}_2^{III} = r_2 + o^{III},$	$\mathfrak{s}_2^{IV} = r_2 + o^{IV},$
P_3	$\mathfrak{s}_3^I = r_3 + o^I,$	$\mathfrak{s}_3^{II} = r_3 + o^{II},$	$\mathfrak{s}_3^{III} = r_3 + o^{III},$.
P_4	.	$\mathfrak{s}_4^{II} = r_4 + o^{II},$	$\mathfrak{s}_4^{III} = r_4 + o^{III},$	$\mathfrak{s}_4^{IV} = r_4 + o^{IV},$
P_5	$\mathfrak{s}_5^I = r_5 + o^I,$	$\mathfrak{s}_5^{II} = r_5 + o^{II},$	$\mathfrak{s}_5^{III} = r_5 + o^{III},$.
P_6	$\mathfrak{s}_6^I = r_6 + o^I,$.	$\mathfrak{s}_6^{III} = r_6 + o^{III},$	$\mathfrak{s}_6^{IV} = r_6 + o^{IV}.$

6. Differenziren wir diese Ausdrücke für die Näherungswerthe \mathfrak{s} nach r und o , so erhalten wir folgende Differenzialquotienten:

	Satz I.	Satz II.	Satz III.	Satz IV.
(114) P_1	$a_1^I = \frac{\partial F_1^I}{\partial r_1} = +1,$	$a_1^{II} = \frac{\partial F_1^{II}}{\partial r_1} = +1,$.	$a_1^{IV} = \frac{\partial F_1^{IV}}{\partial r_1} = +1,$
P_2	.	$b_2^{II} = \frac{\partial F_2^{II}}{\partial r_2} = +1,$	$b_2^{III} = \frac{\partial F_2^{III}}{\partial r_2} = +1,$	$b_2^{IV} = \frac{\partial F_2^{IV}}{\partial r_2} = +1,$
P_3	$c_3^I = \frac{\partial F_3^I}{\partial r_3} = +1,$	$c_3^{II} = \frac{\partial F_3^{II}}{\partial r_3} = +1,$	$c_3^{III} = \frac{\partial F_3^{III}}{\partial r_3} = +1,$.
P_4	.	$d_4^{II} = \frac{\partial F_4^{II}}{\partial r_4} = +1,$	$d_4^{III} = \frac{\partial F_4^{III}}{\partial r_4} = +1,$	$d_4^{IV} = \frac{\partial F_4^{IV}}{\partial r_4} = +1,$
P_5	$e_5^I = \frac{\partial F_5^I}{\partial r_5} = +1,$	$e_5^{II} = \frac{\partial F_5^{II}}{\partial r_5} = +1,$	$e_5^{III} = \frac{\partial F_5^{III}}{\partial r_5} = +1,$.
P_6	$g_6^I = \frac{\partial F_6^I}{\partial r_6} = +1,$.	$g_6^{III} = \frac{\partial F_6^{III}}{\partial r_6} = +1,$	$g_6^{IV} = \frac{\partial F_6^{IV}}{\partial r_6} = +1,$
P_1	$h_1^I = \frac{\partial F_1^I}{\partial o^I} = +1,$	$i_1^{II} = \frac{\partial F_1^{II}}{\partial o^{II}} = +1,$.	$l_1^{IV} = \frac{\partial F_1^{IV}}{\partial o^{IV}} = +1,$
P_2	.	$i_2^{II} = \frac{\partial F_2^{II}}{\partial o^{II}} = +1,$	$k_2^{III} = \frac{\partial F_2^{III}}{\partial o^{III}} = +1,$	$l_2^{IV} = \frac{\partial F_2^{IV}}{\partial o^{IV}} = +1,$
P_3	$h_3^I = \frac{\partial F_3^I}{\partial o^I} = +1,$	$i_3^{II} = \frac{\partial F_3^{II}}{\partial o^{II}} = +1,$	$k_3^{III} = \frac{\partial F_3^{III}}{\partial o^{III}} = +1,$.
P_4	.	$i_4^{II} = \frac{\partial F_4^{II}}{\partial o^{II}} = +1,$	$k_4^{III} = \frac{\partial F_4^{III}}{\partial o^{III}} = +1,$	$l_4^{IV} = \frac{\partial F_4^{IV}}{\partial o^{IV}} = +1,$
P_5	$h_5^I = \frac{\partial F_5^I}{\partial o^I} = +1,$	$i_5^{II} = \frac{\partial F_5^{II}}{\partial o^{II}} = +1,$	$k_5^{III} = \frac{\partial F_5^{III}}{\partial o^{III}} = +1,$.
P_6	$h_6^I = \frac{\partial F_6^I}{\partial o^I} = +1,$.	$k_6^{III} = \frac{\partial F_6^{III}}{\partial o^{III}} = +1,$	$l_6^{IV} = \frac{\partial F_6^{IV}}{\partial o^{IV}} = +1.$

7. Die Abweichungen f zwischen den Näherungswerthen \mathfrak{s} der beobachteten Größen und den Beobachtungsergebnissen s sind:

	Satz I.	Satz II.	Satz III.	Satz IV.
(115) P_1	$f_1^I = \mathfrak{s}_1^I - s_1^I,$	$f_1^{II} = \mathfrak{s}_1^{II} - s_1^{II},$.	$f_1^{IV} = \mathfrak{s}_1^{IV} - s_1^{IV},$
P_2	.	$f_2^{II} = \mathfrak{s}_2^{II} - s_2^{II},$	$f_2^{III} = \mathfrak{s}_2^{III} - s_2^{III},$	$f_2^{IV} = \mathfrak{s}_2^{IV} - s_2^{IV},$
P_3	$f_3^I = \mathfrak{s}_3^I - s_3^I,$	$f_3^{II} = \mathfrak{s}_3^{II} - s_3^{II},$	$f_3^{III} = \mathfrak{s}_3^{III} - s_3^{III},$.
P_4	.	$f_4^{II} = \mathfrak{s}_4^{II} - s_4^{II},$	$f_4^{III} = \mathfrak{s}_4^{III} - s_4^{III},$	$f_4^{IV} = \mathfrak{s}_4^{IV} - s_4^{IV},$
P_5	$f_5^I = \mathfrak{s}_5^I - s_5^I,$	$f_5^{II} = \mathfrak{s}_5^{II} - s_5^{II},$	$f_5^{III} = \mathfrak{s}_5^{III} - s_5^{III},$.
P_6	$f_6^I = \mathfrak{s}_6^I - s_6^I,$.	$f_6^{III} = \mathfrak{s}_6^{III} - s_6^{III},$	$f_6^{IV} = \mathfrak{s}_6^{IV} - s_6^{IV}.$

8. Hiermit ergeben sich die, der nachfolgenden Reduktion wegen, gleich zusammengefaßten umgeformten Fehlergleichungen (116) und (117):

(116) und (117)	Satz.	$P_1.$	$P_3.$	$P_5.$
	I	$v_1^I = f_1^I + d r_1 + d o^I,$	$v_3^I = f_3^I + d r_3 + d o^I,$	$v_5^I = f_5^I + d r_5 + d o^I,$
	II	$v_1^{II} = f_1^{II} + d r_1 + d o^{II},$	$v_3^{II} = f_3^{II} + d r_3 + d o^{II},$	$v_5^{II} = f_5^{II} + d r_5 + d o^{II},$
	III	.	$v_3^{III} = f_3^{III} + d r_3 + d o^{III},$	$v_5^{III} = f_5^{III} + d r_5 + d o^{III},$
	IV	$v_1^{IV} = f_1^{IV} + d r_1 + d o^{IV},$.	.
		$P_2.$	$P_4.$	$P_6.$
	I	.	.	$v_6^I = f_6^I + d r_6 + d o^I,$
	II	$v_2^{II} = f_2^{II} + d r_2 + d o^{II},$	$v_4^{II} = f_4^{II} + d r_4 + d o^{II},$.
	III	$v_2^{III} = f_2^{III} + d r_2 + d o^{III},$	$v_4^{III} = f_4^{III} + d r_4 + d o^{III},$	$v_6^{III} = f_6^{III} + d r_6 + d o^{III},$
	IV	$v_2^{IV} = f_2^{IV} + d r_2 + d o^{IV},$	$v_4^{IV} = f_4^{IV} + d r_4 + d o^{IV},$	$v_6^{IV} = f_6^{IV} + d r_6 + d o^{IV},$

9. Diese umgeformten Fehlergleichungen können nach den Formeln (134) reduziert werden auf die folgenden nur noch $d o^I, d o^{II}, d o^{III}, d o^{IV}$ enthaltenden Fehlergleichungen:

(134)	Satz.	$P_1.$	$P_3.$	$P_5.$
	I	$v_1^I = f_1^I + d o^I, \text{ Gew.} = 1,$	$v_3^I = f_3^I + d o^I, \text{ Gew.} = 1,$	$v_5^I = f_5^I + d o^I, \text{ Gew.} = 1,$
	II	$v_1^{II} = f_1^{II} + d o^{II}, \text{ „} = 1,$	$v_3^{II} = f_3^{II} + d o^{II}, \text{ „} = 1,$	$v_5^{II} = f_5^{II} + d o^{II}, \text{ „} = 1,$
	III	.	$v_3^{III} = f_3^{III} + d o^{III}, \text{ „} = 1,$	$v_5^{III} = f_5^{III} + d o^{III}, \text{ „} = 1,$
	IV	$v_1^{IV} = f_1^{IV} + d o^{IV}, \text{ „} = 1,$.	.
		$P_2.$	$P_4.$	$P_6.$
	I	.	.	$v_6^I = f_6^I + d o^I, \text{ Gew.} = 1,$
	II	$v_2^{II} = f_2^{II} + d o^{II}, \text{ Gew.} = 1,$	$v_4^{II} = f_4^{II} + d o^{II}, \text{ Gew.} = 1,$.
	III	$v_2^{III} = f_2^{III} + d o^{III}, \text{ „} = 1,$	$v_4^{III} = f_4^{III} + d o^{III}, \text{ „} = 1,$	$v_6^{III} = f_6^{III} + d o^{III}, \text{ „} = 1,$
	IV	$v_2^{IV} = f_2^{IV} + d o^{IV}, \text{ „} = 1,$	$v_4^{IV} = f_4^{IV} + d o^{IV}, \text{ „} = 1,$	$v_6^{IV} = f_6^{IV} + d o^{IV}, \text{ „} = 1,$
	P_1	$v_1 = [f_1] + d o^I + d o^{II} + d o^{IV}, \text{ Gew.} = -\frac{1}{n_1},$		
	P_2	$v_2 = [f_2] + d o^{II} + d o^{III} + d o^{IV}, \text{ „} = -\frac{1}{n_2},$		
	P_3	$v_3 = [f_3] + d o^I + d o^{II} + d o^{III}, \text{ „} = -\frac{1}{n_3},$		
	P_4	$v_4 = [f_4] + d o^{II} + d o^{III} + d o^{IV}, \text{ „} = -\frac{1}{n_4},$		
	P_5	$v_5 = [f_5] + d o^I + d o^{II} + d o^{III}, \text{ „} = -\frac{1}{n_5},$		
	P_6	$v_6 = [f_6] + d o^I + d o^{III} + d o^{IV}, \text{ „} = -\frac{1}{n_6},$		

worin n_1, n_2, n_3, \dots die Zahlen sind, die angeben wie oft die Richtungen r_1, r_2, r_3, \dots beobachtet worden sind.

10. Die in den letzten Fehlergleichungen vorkommenden Werthe $[f]$ werden sämtlich $= 0$, wenn für die Näherungswerthe r_1, r_2, \dots, r_6 das arithmetische Mittel der durch Subtraktion der Näherungswerthe der Orientierungswinkel $o^I, o^{II}, o^{III}, o^{IV}$ orientirten Satzmittel genommen wird, wenn also beispielsweise r_1 berechnet wird nach:

$$r_1 = \frac{(s^I - o^I) + (s_1^{II} - o^{II}) + (s_1^{IV} - o^{IV})}{3}.$$

Denn dann wird nach den Formeln (112) und (115):

$$f_1^I = \frac{1}{3} ((s_1^I - o^I) + (s_1^{II} - o^{II}) + (s_1^{IV} - o^{IV})) + o^I - s_1^I,$$

$$f_1^{II} = \frac{1}{3} ((s_1^I - o^I) + (s_1^{II} - o^{II}) + (s_1^{IV} - o^{IV})) + o^{II} - s_1^{II},$$

$$f_1^{IV} = \frac{1}{3} ((s_1^I - o^I) + (s_1^{II} - o^{II}) + (s_1^{IV} - o^{IV})) + o^{IV} - s_1^{IV},$$

$$[f_1] = ((s_1^I - o^I) + (s_1^{II} - o^{II}) + (s_1^{IV} - o^{IV})) - ((s_1^I - o^I) + (s_1^{II} - o^{II}) + (s_1^{IV} - o^{IV})) = 0.$$

11. Hiernach ergeben sich aus den Faktoren u. s. w. der reduzierten Fehlergleichungen die Faktoren u. s. w. der reduzierten Endgleichungen wie folgt:

Nr.	p.	h.	i.	k.	l.	f.	phh.	phi.	phk.	pht.	phf.	pil.	pik.	pil.	pif.	pkk.	pkl.	pkf.	plt.	plf.
1 ^I	1	+1	.	.	.	f ₁ ^I	+1	.	.	.	+f ₁ ^I
1 ^{II}	1	.	+1	.	.	f ₁ ^{II}	+1	.	.	+f ₁ ^{II}
1 ^{IV}	1	.	.	.	+1	f ₁ ^{IV}	+1	+f ₁ ^{IV}
2 ^{II}	1	.	+1	.	.	f ₂ ^{II}	+1	.	.	+f ₂ ^{II}
2 ^{III}	1	.	.	+1	.	f ₂ ^{III}	+1	.	+f ₂ ^{III}	.	.
2 ^{IV}	1	.	.	.	+1	f ₂ ^{IV}	+1	+f ₂ ^{IV}
3 ^I	1	+1	.	.	.	f ₃ ^I	+1	.	.	.	+f ₃ ^I
3 ^{II}	1	.	+1	.	.	f ₃ ^{II}	+1	.	.	+f ₃ ^{II}
3 ^{III}	1	.	.	+1	.	f ₃ ^{III}	+1	.	+f ₃ ^{III}	.	.
4 ^{II}	1	.	+1	.	.	f ₄ ^{II}	+1	.	.	+f ₄ ^{II}
4 ^{III}	1	.	.	+1	.	f ₄ ^{III}	+1	.	+f ₄ ^{III}	.	.
4 ^{IV}	1	.	.	.	+1	f ₄ ^{IV}	+1	+f ₄ ^{IV}
5 ^I	1	+1	.	.	.	f ₅ ^I	+1	.	.	.	+f ₅ ^I
5 ^{II}	1	.	+1	.	.	f ₅ ^{II}	+1	.	.	+f ₅ ^{II}
5 ^{III}	1	.	.	+1	.	f ₅ ^{III}	+1	.	+f ₅ ^{III}	.	.
6 ^I	1	+1	.	.	.	f ₆ ^I	+1	.	.	.	+f ₆ ^I
6 ^{III}	1	.	.	+1	.	f ₆ ^{III}	+1	.	+f ₆ ^{III}	.	.
6 ^{IV}	1	.	.	.	+1	f ₆ ^{IV}	+1	+f ₆ ^{IV}
1	-1/3	+1	+1	.	+1	0	-1/3	-1/3	.	-1/3	.	-1/3	.	-1/3	-1/3	.
2	-1/3	.	+1	+1	+1	0	-1/3	-1/3	-1/3	.	-1/3	-1/3	.	-1/3	.
3	-1/3	+1	+1	+1	.	0	-1/3	-1/3	-1/3	.	.	-1/3	-1/3	.	.	-1/3
4	-1/3	.	+1	+1	+1	0	-1/3	-1/3	-1/3	.	-1/3	-1/3	.	-1/3	.
5	-1/3	+1	+1	+1	.	0	-1/3	-1/3	-1/3	.	.	-1/3	-1/3	.	.	-1/3
6	-1/3	+1	.	+1	+1	0	-1/3	.	-1/3	-1/3	-1/3	-1/3	.	-1/3	.
							+8/3	-1	-1	-2/3	[f ^I]	+10/3	-4/3	-1	[f ^{II}]	+10/3	-1	[f ^{III}]	+8/3	[f ^{IV}]

12. Die reduzierten Endgleichungen sind hiernach:

$$\begin{aligned} +\frac{8}{3}d\sigma^I - d\sigma^{II} - d\sigma^{III} - \frac{2}{3}d\sigma^{IV} + [f^I] &= 0, \\ - d\sigma^I + \frac{10}{3}d\sigma^{II} - \frac{4}{3}d\sigma^{III} - d\sigma^{IV} + [f^{II}] &= 0, \\ - d\sigma^I - \frac{4}{3}d\sigma^{II} + \frac{10}{3}d\sigma^{III} - d\sigma^{IV} + [f^{III}] &= 0, \\ -\frac{2}{3}d\sigma^I - d\sigma^{II} - d\sigma^{III} + \frac{8}{3}d\sigma^{IV} + [f^{IV}] &= 0. \end{aligned}$$

Die Summe dieser Endgleichungen giebt $0=0$, die Gleichungen liefern also keine bestimmten Werthe für $d\sigma^I$, $d\sigma^{II}$, $d\sigma^{III}$, $d\sigma^{IV}$, was hier ebenso wie im § 32 darauf zurückzuführen ist, daß wir bis jetzt keine Bestimmung darüber getroffen haben, auf welche Richtung als Anfangsrichtung die Richtungen bezogen werden sollen. Wir treffen diese Bestimmung jetzt und zwar in der Weise, daß wir die Anfangsrichtung nehmen, die sich ergibt, wenn

$$d\sigma^I + d\sigma^{II} + d\sigma^{III} + d\sigma^{IV} = 0$$

wird.

13. Addiren wir diese Gleichung zu allen reduzierten Endgleichungen, so erhalten wir:

$$\begin{aligned} +\frac{11}{3}d\sigma^I & \quad \quad \quad +\frac{1}{3}d\sigma^{IV} + [f^I] = 0, \\ & +\frac{13}{8}d\sigma^{II} - \frac{1}{3}d\sigma^{III} \quad \quad + [f^{II}] = 0, \\ & -\frac{1}{3}d\sigma^{II} + \frac{13}{3}d\sigma^{III} \quad \quad + [f^{III}] = 0, \\ +\frac{1}{3}d\sigma^I & \quad \quad \quad +\frac{11}{3}d\sigma^{IV} + [f^{IV}] = 0, \end{aligned}$$

woraus $d\sigma^I$, $d\sigma^{II}$, $d\sigma^{III}$, $d\sigma^{IV}$ in einfachster Weise erhalten werden.

14. Für $d\mathbf{r}_1$, $d\mathbf{r}_2$, ..., $d\mathbf{r}_6$ erhalten wir nach Formel (137):

$$\begin{aligned} d\mathbf{r}_1 &= -\frac{1}{n_1}(d\sigma^I + d\sigma^{II} \quad \quad + d\sigma^{IV}), \\ d\mathbf{r}_2 &= -\frac{1}{n_2}(\quad + d\sigma^{II} + d\sigma^{III} + d\sigma^{IV}), \\ d\mathbf{r}_3 &= -\frac{1}{n_3}(d\sigma^I + d\sigma^{II} + d\sigma^{III} \quad \quad), \\ d\mathbf{r}_4 &= -\frac{1}{n_4}(\quad + d\sigma^{II} + d\sigma^{III} + d\sigma^{IV}), \\ d\mathbf{r}_5 &= -\frac{1}{n_5}(d\sigma^I + d\sigma^{II} + d\sigma^{III} \quad \quad), \\ d\mathbf{r}_6 &= -\frac{1}{n_6}(d\sigma^I \quad \quad + d\sigma^{III} + d\sigma^{IV}), \end{aligned}$$

oder, wenn wir von den in den Klammern stehenden Ausdrücken $d\sigma^I + d\sigma^{II} + d\sigma^{III} + d\sigma^{IV} = 0$ subtrahiren,:

$$\begin{array}{l|l} d\mathbf{r}_1 = +\frac{1}{n_1}d\sigma^{III}, & d\mathbf{r}_4 = +\frac{1}{n_4}d\sigma^I, \\ d\mathbf{r}_2 = +\frac{1}{n_2}d\sigma^I, & d\mathbf{r}_5 = +\frac{1}{n_5}d\sigma^{IV}, \\ d\mathbf{r}_3 = +\frac{1}{n_3}d\sigma^{IV}, & d\mathbf{r}_6 = +\frac{1}{n_6}d\sigma^{II}. \end{array}$$

15. Bei der praktischen Anwendung des dargelegten Verfahrens kann jede Formelentwicklung vermieden werden, indem wie folgt verfahren wird:

- a) Aus den Beobachtungsergebnissen s werden durch Subtraktion der Näherungswerthe o der Orientierungswinkel die orientirten Satzmittel $s - o$ gebildet. Diese werden gemittelt, womit die Näherungswerthe r der Richtungen erhalten werden.
- b) Hiermit werden die Abweichungen der Näherungswerthe von den Beobachtungsergebnissen $f = r - (s - o)$ gebildet. Die Summe dieser Abweichungen soll für jede einzelne Richtung gleich Null sein. Die kleinen durch Abrundung der Zahlenwerthe von r entstehenden Abweichungen der Summen von Null werden vernachlässigt. Die Summe der Abweichungen f für jeden Satz liefert die Werthe $[f^I]$, $[f^{II}]$, $[f^{III}]$, ..., die die Absolutglieder f_1 , f_2 , f_3 , der reduzierten Endgleichungen sind.
- c) Sodann wird für die Bildung der Faktoren der reduzierten Endgleichungen eine Tabelle nach folgendem Schema hergestellt:

Nr. der Richtungen.	p .	a .	b .	c .	d	paa .	pab .	pac .	pad	$pb b$.	pbc .	pbd	pcc .	pcd	pdd
1	$\frac{1}{n_1}$	S. I.	S. II.	S. III.	S. IV.	$n^I + 1$	+1	+1	+1	$n^{II} + 1$	+1	+1	$n^{III} + 1$	+1	$n^{IV} + 1$
2	$\frac{1}{n_2}$																			
3	$\frac{1}{n_3}$																			
....																			

In diese Tabelle wird in die mit Satz I, Satz II, Satz III, Satz IV, überschriebenen Spalten +1 eingetragen für jede Richtung, die in dem betreffenden Satze vorkommt. Für n^I , n^{II} , n^{III} , n^{IV} , wird die Anzahl der Richtungen eingesetzt, die in den Sätzen I, II, III, IV, vorkommen und für n_1 , n_2 , n_3 , die Zahl, die angiebt, wie oft die Richtungen 1, 2, 3, beobachtet worden sind, wonach sogleich die Bildung der Faktoren der Endgleichungen in dieser Tabelle in gewohnter Weise erfolgen kann. Die in den Spalten für paa , pab , pac , vortragenen Beiträge $n^I + 1$, +1, +1, zu den Summen $[paa]$, $[pab]$, $[pac]$, sind, wie eine Betrachtung der Tabelle auf Seite 139 zeigt, die Beiträge, die die in dem Schema unberücksichtigt gelassenen Fehlergleichungen und die Gleichung $d\sigma^I + d\sigma^{II} + d\sigma^{III} + d\sigma^{IV} + \dots = 0$ zu den Faktoren der reduzierten Endgleichungen liefern.

- d) Durch Auflösung der reduzierten Endgleichungen werden die Zahlenwerthe von $d\sigma^I$, $d\sigma^{II}$, $d\sigma^{III}$, $d\sigma^{IV}$, erhalten, und danach die Zahlenwerthe von $d\tau_1$, $d\tau_2$, $d\tau_3$,, indem richtungsweise die Summen der $d\sigma^I$, $d\sigma^{II}$, $d\sigma^{III}$, $d\sigma^{IV}$, derjenigen Sätze, worin die Richtungen 1, 2, 3, nicht vorkommen, gebildet und durch n_1 , n_2 , n_3 , dividirt werden, so daß also beispielsweise, wenn die Richtung 2 im Satze I, III und V beobachtet worden ist, während sie in den Sätzen II und IV nicht beobachtet worden ist, $d\tau_2 = \frac{1}{n_2} (d\sigma^{II} + d\sigma^{IV})$ ist.

Wenn in allen Sätzen alle Richtungen vorkommen, wenn also alle Sätze voll sind, so werden hiernach die Aenderungen $d\tau_1$, $d\tau_2$, $d\tau_3$,

6. Bildung der Faktoren der Endgleichungen.

	<i>p.</i>	<i>a.</i>	<i>b.</i>	<i>c.</i>	<i>d.</i>	<i>paa.</i>	<i>pab.</i>	<i>pac.</i>	<i>pad.</i>	<i>pbb.</i>	<i>pbc.</i>	<i>pbd.</i>	<i>pcc.</i>	<i>pcd.</i>	<i>pdd.</i>
		S.I.	S.II.	S.III.	S.IV.	+5	+1	+1	+1	+6	+1	+1	+6	+1	+5
40	$-\frac{1}{3}$	+1	+1	.	+1	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$.	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$.	$-\frac{1}{3}$.	.	$-\frac{1}{3}$
51	$-\frac{1}{3}$.	+1	+1	+1	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$
35	$-\frac{1}{3}$	+1	+1	+1	.	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$.	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$.	$-\frac{1}{3}$.	.
46	$-\frac{1}{3}$.	+1	+1	+1	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$
42	$-\frac{1}{3}$	+1	+1	+1	.	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$.	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$.	$-\frac{1}{3}$.	.
52	$-\frac{1}{3}$	+1	.	+1	+1	$-\frac{1}{3}$.	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$.	.	.	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$
						$+\frac{11}{3}$	0	0	$+\frac{1}{3}$	$+\frac{13}{3}$	$-\frac{1}{3}$	0	$+\frac{13}{3}$	0	$+\frac{11}{3}$

7. Endgleichungen.

$$\begin{aligned}
 & +\frac{11}{3}d\sigma^I \quad . \quad . \quad +\frac{1}{3}d\sigma^{IV} - 45,7 = 0, \\
 & . \quad +\frac{13}{3}d\sigma^{II} - \frac{1}{3}d\sigma^{III} \quad . \quad + 47,3 = 0, \\
 & . \quad -\frac{1}{3}d\sigma^{II} + \frac{13}{3}d\sigma^{III} \quad . \quad + 22,6 = 0, \\
 & +\frac{1}{3}d\sigma^I \quad . \quad . \quad +\frac{11}{3}d\sigma^{IV} - 24,3 = 0.
 \end{aligned}$$

8. Auflösung der Endgleichungen.

$$\begin{aligned}
 \frac{120}{3}d\sigma^I - 502,7 + 24,3 &= 0, & d\sigma^I &= +12,0, \\
 \frac{168}{3}d\sigma^{II} + 614,9 + 22,6 &= 0, & d\sigma^{II} &= -11,4, \\
 \frac{168}{3}d\sigma^{III} + 293,8 + 47,3 &= 0, & d\sigma^{III} &= -6,1, \\
 \frac{120}{3}d\sigma^{IV} - 267,3 + 45,7 &= 0, & d\sigma^{IV} &= +5,5, \\
 & & [d\sigma] &= 0,0.
 \end{aligned}$$

9. Wahrscheinlichste Werthe σ der Orientierungswinkel.

$$\begin{aligned}
 \sigma^I &= \sigma^I + d\sigma^I = 28^\circ 30' 52,0'', \\
 \sigma^{II} &= \sigma^{II} + d\sigma^{II} = 73 \ 25 \ 18,6, \\
 \sigma^{III} &= \sigma^{III} + d\sigma^{III} = 118 \ 32 \ 13,9, \\
 \sigma^{IV} &= \sigma^{IV} + d\sigma^{IV} = 163 \ 28 \ 35,5, \\
 [\sigma] &= [\sigma] = 57 \ 00,0.
 \end{aligned}$$

10. Wahrscheinlichste Werthe r der Richtungen.

40	$d\tau_1 = \frac{1}{3}d\sigma^{III} = -2,0,$	$r_1 = \tau_1 + d\tau_1 = 359^\circ 59' 58,7'',$
51	$d\tau_2 = \frac{1}{3}d\sigma^I = +4,0,$	$r_2 = \tau_2 + d\tau_2 = 69 \ 03 \ 06,3,$
35	$d\tau_3 = \frac{1}{3}d\sigma^{IV} = +1,8,$	$r_3 = \tau_3 + d\tau_3 = 93 \ 46 \ 55,1,$
46	$d\tau_4 = \frac{1}{3}d\sigma^I = +4,0,$	$r_4 = \tau_4 + d\tau_4 = 127 \ 50 \ 30,7,$
42	$d\tau_5 = \frac{1}{3}d\sigma^{IV} = +1,8,$	$r_5 = \tau_5 + d\tau_5 = 157 \ 04 \ 44,1,$
52	$d\tau_6 = \frac{1}{3}d\sigma^{II} = -3,8,$	$r_6 = \tau_6 + d\tau_6 = 192 \ 44 \ 53,2,$
	$[d\tau] = +5,8,$	$[r] = [\tau] + [d\tau] = 30 \ 08,1.$

Nr. der Ziel- punkte.	Satz I.				Satz II.				Satz III.				Satz IV.				
	o	.	'	"	o	.	'	"	o	.	'	"	o	.	'	"	
11. Wahrscheinlichste Werthe $S = r + o$ der Satzmittel.																	
40	28	30	50,7	73	25	17,3	.	.	.	163	28	34,2	Probe. $[S] = [s]$.				
51	.	.	.	142	28	24,9	187	35	20,2	232	31	41,8					
35	122	17	47,1	167	12	13,7	212	19	09,0	.	.	.					
46	.	.	.	201	15	49,3	246	22	44,6	291	19	06,2					
42	185	35	36,1	230	30	02,7	275	36	58,0	.	.	.					
52	221	15	45,2	.	.	.	311	17	07,1	356	13	28,7					
		39	59,1		51	47,9		11	18,9		32	50,9					
12. Wahrscheinlichste Beobachtungsfehler $v = S - s$.																	
40		+	8,7		—	12,7		.			+	4,2	Summe.				
51			.		+	2,9		+	0,2		—	3,2	+ 0,2				
35		+	7,1		+	6,7		—	14,0		.	.	— 0,1				
46			.		—	12,7		+	4,6		+	8,2	— 0,2				
42		—	10,9		+	15,7		—	5,0		.	.	+ 0,1				
52		—	4,8		.	.		+	14,1		—	9,3	— 0,2				
		+	0,1		—	0,1		—	0,1		—	0,1	— 0,2				
13. Quadratsumme $[vv]$.																	
40		76			161			.			18		Summe.				
51		.			8			0			10		255				
35		50			45			196			.		18				
46					161			21			67		291				
42		119			246			25			.		249				
52		23			.			199			86		390				
		268			621			441			181		308				
													$1511 = [vv]$				
$m = m = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n - (n_r + n_s - 1)}} = \pm \sqrt{\frac{1511}{18 - 9}} = \pm 13,0''.$																	

dieser Bestimmung von q nur scheinbar, denn eine von den in der Rechnung vorkommenden zu bestimmenden Größen muß willkürlich angenommen werden, um für die übrigen bestimmte Werthe zu erlangen.

16. Nach dem vorstehend dargelegten Verfahren ist die Rechnung für unser Beispiel in den vorstehenden Tabellen (Seite 142, 143 und 144) durchgeführt.

17. Nach den Formeln (128) soll hier, wo die Gewichte $p = 1$ sind, $[av] = [bv] = [cv] = \dots = 0$ sein. Bilden wir nun die Summen $[av]$, $[bv]$, $[cv]$, ... mit den unter Nr. 6 erhaltenen Werthen der Differenzialquotienten a, b, c, \dots und mit den unter Nr. 3 in den Fehlergleichungen (109) und (110) erhaltenen Ausdrücken für die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler v , so erhalten wir folgende Gleichungen:

$$\begin{aligned}
 [av] &= (r_1 + o^I - s_1^I) + (r_1 + o^{II} - s_1^{II}) + \dots + (r_1 + o^{IV} - s_1^{IV}) = 0, \\
 [bv] &= \dots + (r_2 + o^{II} - s_2^{II}) + (r_2 + o^{III} - s_2^{III}) + (r_2 + o^{IV} - s_2^{IV}) = 0, \\
 [cv] &= \dots + (r_3 + o^{III} - s_3^{III}) + (r_3 + o^{IV} - s_3^{IV}) = 0, \\
 [gv] &= (r_6 + o^I - s_6^I) + \dots + (r_6 + o^{III} - s_6^{III}) + (r_6 + o^{IV} - s_6^{IV}) = 0,
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 [hv] &= (r_1 + o^I - s_1^I) + \quad \quad \quad + (r_3 + o^I - s_3^I) + \quad \quad \quad + (r_5 + o^I - s_5^I) + (r_6 + o^I - s_6^I) = 0, \\
 [iv] &= (r_1 + o^{II} - s_1^{II}) + (r_2 + o^{II} - s_2^{II}) + (r_3 + o^{II} - s_3^{II}) + (r_4 + o^{II} - s_4^{II}) \\
 &\quad \quad \quad + (r_5 + o^{II} - s_5^{II}) + \quad \quad \quad = 0, \\
 [lv] &= (r_1 + o^{IV} - s_1^{IV}) + (r_2 + o^{IV} - s_2^{IV}) + \quad \quad \quad + (r_4 + o^{IV} - s_4^{IV}) \\
 &\quad \quad \quad + \quad \quad \quad + (r_6 + o^{IV} - s_6^{IV}) = 0.
 \end{aligned}$$

Hiernach muß, wie leicht zu übersehen ist und wie unter Nr. 15e bereits angeführt ist, die Summe der Abweichungen zwischen den wahrscheinlichsten Werthen r der Richtungen und den orientirten Satzmitteln $s - o$, oder, was dasselbe ist, die Summe der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler sowohl für jede einzelne Richtung, als auch für jeden Satz gleich Null sein.

18. Aus den obigen Gleichungen folgt:

$$\begin{aligned}
 r_1 &= \frac{1}{3} ((s_1^I - o^I) + (s_1^{II} - o^{II}) + \quad \quad \quad + (s_1^{IV} - o^{IV})), \\
 r_2 &= \frac{1}{3} (\quad \quad \quad + (s_2^{II} - o^{II}) + (s_2^{III} - o^{III}) + (s_2^{IV} - o^{IV})), \\
 &\quad \quad \quad \dots \dots \dots, \\
 r_6 &= \frac{1}{3} ((s_6^I - o^I) + \quad \quad \quad + (s_6^{III} - o^{III}) + (s_6^{IV} - o^{IV})),
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 o^I &= \frac{1}{4} ((s_1^I - r_1) + \quad \quad \quad + (s_3^I - r_3) + \quad \quad \quad + (s_5^I - r_5) + (s_6^I - r_6)), \\
 o^{II} &= \frac{1}{5} ((s_1^{II} - r_1) + (s_2^{II} - r_2) + (s_3^{II} - r_3) + (s_4^{II} - r_4) + (s_5^{II} - r_5) + \quad \quad \quad), \\
 &\quad \quad \quad \dots \dots \dots, \\
 o^{IV} &= \frac{1}{4} ((s_1^{IV} - r_1) + (s_2^{IV} - r_2) + \quad \quad \quad + (s_4^{IV} - r_4) + \quad \quad \quad + (s_6^{IV} - r_6)).
 \end{aligned}$$

Hiernach sind die wahrscheinlichsten Werthe der Richtungen r je gleich dem arithmetischen Mittel der orientirten Satzmittel $s - o$ für die betreffende Richtung und die wahrscheinlichsten Werthe der Orientierungswinkel o je gleich dem arithmetischen Mittel der Unterschiede $s - r$ der Satzmittel und der wahrscheinlichsten Werthe der Richtungen in dem betreffenden Satze.

Auf diesen Regeln beruht das folgende vielfach angewendete Näherungsverfahren:*)

Es werden in irgend einer Weise möglichst gute erste Näherungswerthe o' der Orientierungswinkel gesucht, damit die Satzmittel s orientirt und die orientirten Satzmittel $s - o'$ richtungsweise gemittelt, womit erste Näherungswerthe r' der Richtungen gewonnen werden. Diese werden von den orientirten Satzmitteln subtrahirt und die erhaltenen Unterschiede $(s - o') - r'$ werden richtungsweise und satzweise addirt. Die Summe der Unterschiede $(s - o') - r'$ muß richtungsweise gleich Null sein, da die Werthe r' das arithmetische Mittel der für jede Richtung vorliegenden orientirten Satzmittel $s - o'$ sind. Das arithmetische Mittel der Unterschiede $(s - o') - r'$ in jedem Satze liefert zweite Näherungswerthe o'' der Orientierungswinkel, die, den einmal orientirten Satzmitteln $s - o'$ beigelegt, die besser orientirten Satzmittel $(s - o') - o''$ liefern, die nun weiter behandelt werden, wie die einmal orientirten Satzmittel. Hiermit wird fortgefahren bis

*) Vergl. Helmert, Ausgleichsrechnung. S. 154 ff., Jordan, Handbuch der Vermessungskunde 2. Aufl., 1. Band, S. 341 ff., 3. Aufl., 1. Band, S. 220 ff., Kataster-Anweisung IX v. 25. 10. 81, S. 93 ff., Gauss, Trig. und polyg. Rechnungen, 2. Aufl., I. Teil, S. 192 ff.

die Summen der Unterschiede zwischen den orientirten Satzmitteln und den Mittelwerthen der Richtungen sowohl richtungs- als satzweise gleich Null, oder so nahe gleich Null sind, daß die Abweichungen von Null vernachlässigt werden können. Wenn dies erreicht ist, stimmen die zuletzt erhaltenen Mittelwerthe der Richtungen r so genau mit den sich bei dem direkten Verfahren ergebenden wahrscheinlichsten Werthen r der Richtungen überein, daß die erstern für die letztern genommen werden können.

Anstatt zuerst Näherungswerthe σ' der Orientierungswinkel zu ermitteln, können auch zuerst Näherungswerthe r' der Richtungen bestimmt werden. Dann ändert sich das ganze Verfahren nur in sofern als die obigen Formeln oder Regeln für r und σ in umgekehrter Reihenfolge angewendet werden.

Das Näherungsverfahren führt um so schneller zum Ziel, je mehr die ersten Näherungswerthe bereits den wahrscheinlichsten Werthen nahekommen.

§ 34. Richtungsbestimmungen aus Richtungssätzen.

2. Verfahren.

Auf § 16 sind die Richtungen nach den §§ 13, 17, 18, 20 in 16 Sätzen mit gleicher Genauigkeit beobachtet worden. Die Beobachtungsergebnisse sind so weit wie thunlich in der Weise zusammengefaßt worden, daß für die Sätze, worin dieselben Richtungen vorkommen, das Mittel aus allen Beobachtungsergebnissen gebildet worden ist. Diese gemittelten Beobachtungsergebnisse sind:

Mittel aus	Satz- gruppe I.			Satz- gruppe II.			Satz- gruppe III.			Satz- gruppe IV.			Satz- gruppe V.			Satz- gruppe VI.		
	3 Sätzen.			2 Sätzen.			3 Sätzen.			4 Sätzen.			2 Sätzen.			2 Sätzen.		
	o	'	"	o	'	"	o	'	"	o	'	"	o	'	"	o	'	"
$P_1 = \hat{\odot} 13$	0	00	00	.	.	.	0	00	00	0	00	00	.	.	.	0	00	00
$P_2 = 17$	12	04	38	0	00	00	12	04	13	12	04	37
$P_3 = 18$	37	10	03	25	05	40	.	.	.	37	10	20	0	00	00	.	.	.
$P_4 = 20$	55	47	38	43	42	45	55	47	20	.	.	.	18	37	50	.	.	.
		02	19		48	25		51	33		10	20		37	50		04	37

Es sollen die wahrscheinlichsten Werthe r_1, r_2, r_3, r_4 der Richtungen und der mittlere Fehler m einer einmal beobachteten Richtung berechnet werden.

Wir nehmen als Gewichtseinheit das Gewicht des Mittels aus 2 Sätzen, so daß das Gewicht des Mittels aus 3 Sätzen = 1,5, aus 4 Sätzen = 2,0 ist, während das Gewicht einer einmal beobachteten Richtung = 0,5 ist.

1. Wenn, wie im vorliegenden Beispiele, die Anzahl der Richtungen kleiner ist als die Anzahl der Sätze, empfiehlt es sich, das im § 33 behandelte Verfahren derart zu ändern, daß in den reduzierten Fehlergleichungen und demnach auch in den reduzierten Endgleichungen nur die Aenderungen dr_1, dr_2, dr_3, \dots der Richtungen vorkommen.

Mit Beibehaltung der im Beispiel 3 gewählten Bezeichnungen, ergeben sich für das vorliegende Beispiel die folgenden umgeformten Fehlergleichungen:

(116)
und
(117)

	Satzgruppe I.	Satzgruppe IV.
P_1	$v_1^I = f_1^I + d\tau_1 + d\sigma^I$, Gew. = p_1^I ,	$v_1^{IV} = f_1^{IV} + d\tau_1 + d\sigma^{IV}$, Gew. = p_1^{IV} ,
P_2	$v_2^I = f_2^I + d\tau_2 + d\sigma^I$, „ = p_2^I ,	„
P_3	$v_3^I = f_3^I + d\tau_3 + d\sigma^I$, „ = p_3^I ,	$v_3^{IV} = f_3^{IV} + d\tau_3 + d\sigma^{IV}$, „ = p_3^{IV} ,
P_4	$v_4^I = f_4^I + d\tau_4 + d\sigma^I$, „ = p_4^I ,	„
	Satzgruppe II.	Satzgruppe V.
P_1	„	„
P_2	$v_2^{II} = f_2^{II} + d\tau_2 + d\sigma^{II}$, Gew. = p_2^{II} ,	„
P_3	$v_3^{II} = f_3^{II} + d\tau_3 + d\sigma^{II}$, „ = p_3^{II} ,	$v_3^V = f_3^V + d\tau_3 + d\sigma^V$, Gew. = p_3^V ,
P_4	$v_4^{II} = f_4^{II} + d\tau_4 + d\sigma^{II}$, „ = p_4^{II} ,	$v_4^V = f_4^V + d\tau_4 + d\sigma^V$, „ = p_4^V ,
	Satzgruppe III.	Satzgruppe VI.
P_1	$v_1^{III} = f_1^{III} + d\tau_1 + d\sigma^{III}$, Gew. = p_1^{III} ,	$v_1^{VI} = f_1^{VI} + d\tau_1 + d\sigma^{VI}$, Gew. = p_1^{VI} ,
P_2	$v_2^{III} = f_2^{III} + d\tau_2 + d\sigma^{III}$, „ = p_2^{III} ,	$v_2^{VI} = f_2^{VI} + d\tau_2 + d\sigma^{VI}$, „ = p_2^{VI} ,
P_3	„	„
P_4	$v_4^{III} = f_4^{III} + d\tau_4 + d\sigma^{III}$, „ = p_4^{III} ,	„

2. Diese umgeformten Fehlergleichungen können nach den Formeln (130) reduziert werden auf die folgenden nur noch $d\tau_1, d\tau_2, d\tau_3, d\tau_4$ enthaltenden Fehlergleichungen: (130)

	Satzgruppe I.	Satzgruppe IV.
P_1	$v_1^I = f_1^I + d\tau_1$, Gew. = p_1^I ,	$v_1^{IV} = f_1^{IV} + d\tau_1$, Gew. = p_1^{IV} ,
P_2	$v_2^I = f_2^I + d\tau_2$, „ = p_2^I ,	„
P_3	$v_3^I = f_3^I + d\tau_3$, „ = p_3^I ,	$v_3^{IV} = f_3^{IV} + d\tau_3$, „ = p_3^{IV} ,
P_4	$v_4^I = f_4^I + d\tau_4$, „ = p_4^I ,	„
	Satzgruppe II.	Satzgruppe V.
P_1	„	„
P_2	$v_2^{II} = f_2^{II} + d\tau_2$, Gew. = p_2^{II} ,	„
P_3	$v_3^{II} = f_3^{II} + d\tau_3$, „ = p_3^{II} ,	$v_3^V = f_3^V + d\tau_3$, Gew. = p_3^V ,
P_4	$v_4^{II} = f_4^{II} + d\tau_4$, „ = p_4^{II} ,	$v_4^V = f_4^V + d\tau_4$, „ = p_4^V ,
	Satzgruppe III.	Satzgruppe VI.
P_1	$v_1^{III} = f_1^{III} + d\tau_1$, Gew. = p_1^{III} ,	$v_1^{VI} = f_1^{VI} + d\tau_1$, Gew. = p_1^{VI} ,
P_2	$v_2^{III} = f_2^{III} + d\tau_2$, „ = p_2^{III} ,	$v_2^{VI} = f_2^{VI} + d\tau_2$, „ = p_2^{VI} ,
P_3	„	„
P_4	$v_4^{III} = f_4^{III} + d\tau_4$, „ = p_4^{III} ,	„
S. G. I	$v^I = p^I [f^I] + p^I d\tau_1 + p^I d\tau_2 + p^I d\tau_3 + p^I d\tau_4$, Gew. = $-\frac{1}{n^I p^I}$,	
S. G. II	$v^{II} = p^{II} [f^{II}] + p^{II} d\tau_2 + p^{II} d\tau_3 + p^{II} d\tau_4$, „ = $-\frac{1}{n^{II} p^{II}}$,	
S. G. III	$v^{III} = p^{III} [f^{III}] + p^{III} d\tau_1 + p^{III} d\tau_2 + p^{III} d\tau_4$, „ = $-\frac{1}{n^{III} p^{III}}$,	
S. G. IV	$v^{IV} = p^{IV} [f^{IV}] + p^{IV} d\tau_1 + p^{IV} d\tau_3$, „ = $-\frac{1}{n^{IV} p^{IV}}$,	
S. G. V	$v^V = p^V [f^V] + p^V d\tau_3 + p^V d\tau_4$, „ = $-\frac{1}{n^V p^V}$,	
S. G. VI	$v^{VI} = p^{VI} [f^{VI}] + p^{VI} d\tau_1 + p^{VI} d\tau_2$, „ = $-\frac{1}{n^{VI} p^{VI}}$,	

worin n^I , n^{II} , n^{III} , die Anzahl der Richtungen in den Sätzen I, II, III, bezeichnet.

3. Die in den letzten 6 Fehlergleichungen vorkommenden Werthe $[f]$ werden sämtlich $= 0$, wenn für die Näherungswerthe σ^I , σ^{II} , σ^{VI} das arithmetische Mittel der Differenzen $s - r$ in den einzelnen Sätzen genommen wird, wenn also beispielsweise σ^I berechnet wird nach:

$$\sigma^I = \frac{(s_1^I - r_1) + (s_2^I - r_2) + (s_3^I - r_3) + (s_4^I - r_4)}{n^I = 4}.$$

Denn dann wird nach den Formeln (112) und (115):

Nr.	p .	a .	b .	c .	d .	f .	paa .	pab .	pac .	pad .	paf .
1^I	1,5	+1	.	.	.	f_1^I	+1,5	.	.	.	+1,5 f_1^I
2^I	1,5	.	+1	.	.	f_2^I
3^I	1,5	.	.	+1	.	f_3^I
4^I	1,5	.	.	.	+1	f_4^I
2^{II}	1	.	+1	.	.	f_2^{II}
3^{II}	1	.	.	+1	.	f_3^{II}
4^{II}	1	.	.	.	+1	f_4^{II}
1^{III}	1,5	+1	.	.	.	f_1^{III}	+1,5	.	.	.	+1,5 f_1^{III}
2^{III}	1,5	.	+1	.	.	f_2^{III}
4^{III}	1,5	.	.	.	+1	f_4^{III}
1^{IV}	2	+1	.	.	.	f_1^{IV}	+2	.	.	.	+2 f_1^{IV}
3^{IV}	2	.	.	+1	.	f_3^{IV}
3^V	1	.	.	+1	.	f_3^V
4^V	1	.	.	.	+1	f_4^V
1^{VI}	1	+1	.	.	.	f_1^{VI}	+1	.	.	.	+ f_1^{VI}
2^{VI}	1	.	+1	.	.	f_2^{VI}
I	$-\frac{3}{8}$	+1	+1	+1	+1	0	$-\frac{3}{8}$	$-\frac{3}{8}$	$-\frac{3}{8}$	$-\frac{3}{8}$.
II	$-\frac{1}{8}$.	+1	+1	+1	0
III	$-\frac{1}{2}$	+1	+1	.	+1	0	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$.	$-\frac{1}{2}$.
IV	$-\frac{1}{2}$	+1	.	+1	.	0	-1	.	-1	.	.
V	$-\frac{1}{2}$.	.	+1	+1	0
VI	$-\frac{1}{2}$	+1	+1	.	.	0	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$.	.	.
							$+\frac{29}{8}$	$-\frac{11}{8}$	$-\frac{11}{8}$	$-\frac{7}{8}$	$+ [p, f_1]$

$$f_1^I = r_1 - s_1^I + \frac{1}{4} ((s_1^I - r_1) + (s_2^I - r_2) + (s_3^I - r_3) + (s_4^I - r_4)),$$

$$f_2^I = r_2 - s_2^I + \frac{1}{4} ((s_1^I - r_1) + (s_2^I - r_2) + (s_3^I - r_3) + (s_4^I - r_4)),$$

$$f_3^I = r_3 - s_3^I + \frac{1}{4} ((s_1^I - r_1) + (s_2^I - r_2) + (s_3^I - r_3) + (s_4^I - r_4)),$$

$$f_4^I = r_4 - s_4^I + \frac{1}{4} ((s_1^I - r_1) + (s_2^I - r_2) + (s_3^I - r_3) + (s_4^I - r_4)),$$

$$[f^I] = [r - s^I] + [s^I - r] = 0.$$

4. Ferner können die letzten 6 Fehlergleichungen nach Formel (142) noch vereinfacht werden, indem dafür gesetzt wird:

$pbb.$	$pbc.$	$pbd.$	$pbf.$	$pcc.$	$pcd.$	$pcf.$	$pdd.$	$pdf.$
.
+1,5	.	.	+1,5 f_2^I
.	.	.	.	+1,5	.	+1,5 f_3^I	.	.
.	+1,5	+1,5 f_4^I
+1	.	.	+ f_2^{II}
.	.	.	.	+1	.	+ f_3^{II}	.	.
.	+1	+ f_4^{II}
.
+1,5	.	.	+1,5 f_2^{III}
.	+1,5	+1,5 f_4^{III}
.
.	.	.	.	+2	.	+2 f_3^{IV}	.	.
.	.	.	.	+1	.	+ f_3^V	.	.
.	+1	+ f_4^V
.
+1	.	.	+ f_2^{VI}
-3/8	-3/8	-3/8	.	-3/8	-3/8	.	-3/8	.
-1/3	-1/3	-1/3	.	-1/3	-1/3	.	-1/3	.
-1/2	.	-1/2	-1/2	.
.	.	.	.	-1
.	.	.	.	-1/3	-1/3	.	-1/3	.
-1/2
+79/24	-17/24	-29/24	$[p_2 f_2]$	+79/24	-29/24	$[p_3 f_3]$	+79/24	$[p_4 f_4]$

$$\begin{aligned}
 v^I &= dx_1 + dx_2 + dx_3 + dx_4, & \text{Gew.} &= -\frac{p^I}{n^I}, \\
 v^{II} &= \quad + dx_2 + dx_3 + dx_4, & \text{,,} &= -\frac{p^{II}}{n^{II}}, \\
 v^{III} &= dx_1 + dx_2 \quad + dx_4, & \text{,,} &= -\frac{p^{III}}{n^{III}}, \\
 v^{IV} &= dx_1 \quad + dx_3 \quad, & \text{,,} &= -\frac{p^{IV}}{n^{IV}}, \\
 v^V &= \quad + dx_3 + dx_4, & \text{,,} &= -\frac{p^V}{n^V}, \\
 v^{VI} &= dx_1 + dx_2 \quad, & \text{,,} &= -\frac{p^{VI}}{n^{VI}}.
 \end{aligned}$$

5. Hiernach ergeben sich die Faktoren u. s. w. der reduzierten Endgleichungen aus den Faktoren u. s. w. der reduzierten Fehlergleichungen wie folgt: (Siehe die Tabelle auf Seite 148 und 149.)

6. Die reduzierten und behufs Vereinfachung mit 24 multiplizierten Endgleichungen sind hiernach:

$$\begin{aligned}
 +87 dx_1 - 33 dx_2 - 33 dx_3 - 21 dx_4 + 24 [p_1 f_1] &= 0, \\
 -33 dx_1 + 79 dx_2 - 17 dx_3 - 29 dx_4 + 24 [p_2 f_2] &= 0, \\
 -33 dx_1 - 17 dx_2 + 79 dx_3 - 29 dx_4 + 24 [p_3 f_3] &= 0, \\
 -21 dx_1 - 29 dx_2 - 29 dx_3 + 79 dx_4 + 24 [p_4 f_4] &= 0.
 \end{aligned}$$

Die Summe dieser Endgleichungen giebt $0=0$, die Gleichungen liefern also keine bestimmten Werthe für dx_1, dx_2, dx_3, dx_4 . Setzen wir nun aber die bis dahin noch unbestimmte Anfangsrichtung derart fest, dafs wir die Anfangsrichtung nehmen, die sich ergibt, wenn

$$dx_1 + dx_2 + dx_3 + dx_4 = 0$$

wird, und addiren wir diese Gleichung, nachdem sie mit 24 multipliziert ist, zu den reduzierten Endgleichungen, so erhalten wir:

$$\begin{aligned}
 111 dx_1 - 9 dx_2 - 9 dx_3 + 3 dx_4 + 24 [p_1 f_1] &= 0, \\
 -9 dx_1 + 103 dx_2 + 7 dx_3 - 5 dx_4 + 24 [p_2 f_2] &= 0, \\
 -9 dx_1 + 7 dx_2 + 103 dx_3 - 5 dx_4 + 24 [p_3 f_3] &= 0, \\
 +3 dx_1 - 5 dx_2 - 5 dx_3 + 103 dx_4 + 24 [p_4 f_4] &= 0.
 \end{aligned}$$

7. Für $do^I, do^{II}, \dots do^{VI}$ erhalten wir nach Formel (133):

$$\begin{aligned}
 do^I &= -\frac{1}{n^I} (dx_1 + dx_2 + dx_3 + dx_4), \\
 do^{II} &= -\frac{1}{n^{II}} (\quad + dx_2 + dx_3 + dx_4), \\
 do^{III} &= -\frac{1}{n^{III}} (dx_1 + dx_2 \quad + dx_4), \\
 do^{IV} &= -\frac{1}{n^{IV}} (dx_1 \quad + dx_3 \quad), \\
 do^V &= -\frac{1}{n^V} (\quad + dx_3 + dx_4), \\
 do^{VI} &= -\frac{1}{n^{VI}} (dx_1 + dx_2 \quad),
 \end{aligned}$$

oder, wenn wir von den in Klammern stehenden Ausdrücken $dx_1 + dx_2 + dx_3 + dx_4 = 0$ subtrahiren:

$$\begin{array}{lcl}
 d\sigma^I = 0, & & d\sigma^{IV} = +\frac{1}{n^{IV}}(d\tau_3 + d\tau_4), \\
 d\sigma^{II} = +\frac{1}{n^{II}}d\tau_1, & & d\sigma^V = +\frac{1}{n^V}(d\tau_1 + d\tau_2), \\
 d\sigma^{III} = +\frac{1}{n^{III}}d\tau_2, & & d\sigma^{VI} = +\frac{1}{n^{VI}}(d\tau_3 + d\tau_4).
 \end{array}$$

8. Die Bildung der Faktoren der reduzierten Endgleichungen kann nach folgendem Schema erfolgen:

Nr. der Sätze.	$p.$	$a.$	$b.$	$c.$	$d.$	$paa.$	$pab.$	$pac.$	$pad.$	$pb.$	$pbc.$	$pbd.$	$pcc.$	$pcd.$	$pdd.$
I	$-\frac{p^I}{n^I}$	R. 1.	R. 2.	R. 3.	R. 4.	$[p_1]+1$	$+1$	$+1$	$+1$	$[p_2]+1$	$+1$	$+1$	$[p_3]+1$	$+1$	$[p_4]+1$
II	$-\frac{p^{II}}{n^{II}}$																			
III	$-\frac{p^{III}}{n^{III}}$																			
....																			

9. Die praktische Durchführung des hier entwickelten 2. Verfahrens ist ganz ähnlich wie beim 1. Verfahren (§ 33), so daß es zur weiteren Erläuterung nur noch der Durchrechnung unsers Beispiels bedarf, die hier folgt: (Siehe die Tabellen auf Seite 152, 153 und 154.)

10. Das im § 33, Nr. 16 und 17 dargestellte Näherungsverfahren kann auch im vorliegenden Falle, wo die in die Rechnung eingeführten Beobachtungsergebnisse verschiedenes Gewicht haben, angewendet werden, wenn die Gewichte entsprechend berücksichtigt werden. Nach den Formeln (126) soll hier $[pav]$, $[pbv]$, $[pcv]$, gleich Null sein. Bilden wir diese Summen in gleicher Weise, wie im § 33, Nr. 16, so erhalten wir:

$$\begin{aligned}
 [pav] &= p_1^I(r_1 + o^I - s_1^I) + \dots + p_1^{III}(r_1 + o^{III} - s_1^{III}) + p_1^{IV}(r_1 + o^{IV} - s_1^{IV}) \\
 &\quad + \dots + p_1^{VI}(r_1 + o^{VI} - s_1^{VI}) = 0, \\
 [pbv] &= p_2^I(r_2 + o^I - s_2^I) + p_2^{II}(r_2 + o^{II} - s_2^{II}) + p_2^{III}(r_2 + o^{III} - s_2^{III}) + \dots \\
 &\quad + \dots + p_2^{VI}(r_2 + o^{VI} - s_2^{VI}) = 0, \\
 [pcv] &= p_3^I(r_3 + o^I - s_3^I) + p_3^{II}(r_3 + o^{II} - s_3^{II}) + p_3^{III}(r_3 + o^{III} - s_3^{III}) + \dots \\
 &\quad + \dots + p_3^{VI}(r_3 + o^{VI} - s_3^{VI}) = 0, \\
 [pdv] &= p_4^I(r_4 + o^I - s_4^I) + p_4^{II}(r_4 + o^{II} - s_4^{II}) + p_4^{III}(r_4 + o^{III} - s_4^{III}) + \dots \\
 &\quad + \dots + p_4^{VI}(r_4 + o^{VI} - s_4^{VI}) = 0, \\
 [pev] &= p_1^I(r_1 + o^I - s_1^I) + p_2^I(r_2 + o^I - s_2^I) + p_3^I(r_3 + o^I - s_3^I) + p_4^I(r_4 + o^I - s_4^I) = 0, \\
 [pgv] &= \dots + p_2^{II}(r_2 + o^{II} - s_2^{II}) + p_3^{II}(r_3 + o^{II} - s_3^{II}) + p_4^{II}(r_4 + o^{II} - s_4^{II}) = 0, \\
 [plv] &= p_1^{VI}(r_1 + o^{VI} - s_1^{VI}) + p_2^{VI}(r_2 + o^{VI} - s_2^{VI}) + \dots + \dots = 0.
 \end{aligned}$$

Hiernach muß die Summe der mit den Gewichten multiplizierten Abweichungen zwischen den wahrscheinlichsten Werthen r der Richtungen und den orientirten Satzmitteln $s - o$, oder die Summe der mit den Gewichten multiplizierten wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler sowohl für jede einzelne Richtung, als auch für jeden Satz gleich Null sein. Dasselbe muß in jedem Satze der Fall sein für die nicht mit den Gewichten multiplizierten Abweichungen oder

6. Bildung der Faktoren der Endgleichungen.

	p .	a .	b .	c .	d .	paa .	pab .	pac .	pad .	pbb .	pbc .	pbd .	pcc .	pcd .	pdd .
Satz I.	$-\frac{3}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{7}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{6}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{6,5}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{6}{8}$
" II.	$-\frac{1}{8}$.	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$-\frac{1}{8}$	$-\frac{1}{8}$	$-\frac{1}{8}$	$-\frac{1}{8}$	$-\frac{1}{8}$	$-\frac{1}{8}$
" III.	$-\frac{1}{2}$	$+\frac{1}{2}$	$+\frac{1}{2}$.	$+\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$.	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$.	$-\frac{1}{2}$.	.	$-\frac{1}{2}$
" IV.	-1	$+\frac{1}{2}$.	$+\frac{1}{2}$.	-1	.	-1	-1	.	.
" V.	$-\frac{1}{2}$.	.	$+\frac{1}{2}$	$+\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$
" VI.	$-\frac{1}{2}$	$+\frac{1}{2}$	$+\frac{1}{2}$.	.	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$.	.	$-\frac{1}{2}$
						$+\frac{37}{8}$	$-\frac{3}{8}$	$-\frac{3}{8}$	$+\frac{1}{8}$	$+\frac{103}{24}$	$+\frac{1}{24}$	$-\frac{5}{24}$	$+\frac{103}{24}$	$-\frac{5}{24}$	$+\frac{103}{24}$

7. Endgleichungen.

$$\begin{aligned}
 +111 \, dx_1 - 9 \, dx_2 - 9 \, dx_3 + 3 \, dx_4 - 787,2 &= 0, \\
 - 9 \, dx_1 + 103 \, dx_2 + 7 \, dx_3 - 5 \, dx_4 + 206,4 &= 0, \\
 - 9 \, dx_1 + 7 \, dx_2 + 103 \, dx_3 - 5 \, dx_4 + 664,8 &= 0, \\
 + 3 \, dx_1 - 5 \, dx_2 - 5 \, dx_3 + 103 \, dx_4 - 79,2 &= 0.
 \end{aligned}$$

8. Auflösung der Endgleichungen.

$[paa]$.	$[pab]$.	$[pac]$.	$[pad]$.	$[p, f_1]$.	$[pbb]$.	$[pbc]$.	$[pbd]$.	$[p, f_2]$.	$[pcc]$.	$[pcd]$.	$[p, f_3]$.	$[pdd]$.	$[p, f_4]$.	Probe.
+111	-9	-9	+3	-787,2	+103	+7	-5	+206,4	+103	-5	+664,8	+103	-79,2	
	+0,081	+0,081	-0,027	+7,09	-1	-1	0	-63,7	-1	0	-63,7	0	+21,2	-5580 -5183
				-0,01	+102	+6	-5	+142,7	0	0	-8,4	0	+7,0	-200 -217
				-0,47		-0,059	+0,049	-1,40	+102	-5	+392,7	0	+29,1	-3444 -3856
				-0,09				+0,01		+0,049	-5,81	+103	-21,9	-5 -17
								+0,34			+0,01			-9229 -9223
				dx_1				dx_2			dx_3		dx_4	
				+6,52				-1,05			-5,80		+0,21	

9. Wahrscheinlichste Werthe r der Richtungen.

$$\begin{aligned}
 \hat{13} \quad r_1 &= r_1 + dx_1 = 0^\circ 00' 06,5'' \\
 17 \quad r_2 &= r_2 + dx_2 = 12 \ 04 \ 39,0 \\
 18 \quad r_3 &= r_3 + dx_3 = 37 \ 10 \ 14,2 \\
 20 \quad r_4 &= r_4 + dx_4 = 55 \ 47 \ 40,2 \\
 [r] &= [r] = 02 \ 39,9
 \end{aligned}$$

10. Wahrscheinlichste Werthe o der Orientierungswinkel.

$$\begin{aligned}
 do^I &= 0 &= 0,0'' & o^I &= o^I + do^I &= -5,2'' \\
 do^{II} &= \frac{1}{3} (+6,52) &= +2,2 & o^{II} &= o^{II} + do^{II} &= -12^\circ 04' 42,8 \\
 do^{III} &= \frac{1}{3} (-5,80) &= -1,9 & o^{III} &= o^{III} + do^{III} &= -17,6 \\
 do^{IV} &= \frac{1}{2} (-1,05 + 0,21) &= -0,4 & o^{IV} &= o^{IV} + do^{IV} &= -0,4 \\
 do^V &= \frac{1}{2} (+6,52 - 1,05) &= +2,7 & o^V &= o^V + do^V &= -37^\circ 10' 02,3 \\
 do^{VI} &= \frac{1}{2} (-5,80 + 0,21) &= -2,8 & o^{VI} &= o^{VI} + do^{VI} &= -4,3 \\
 [do] &= &= -0,2 & [o] &= [o] + [do] &= -15 \ 12,6
 \end{aligned}$$

Nr. der Zielpunkte.	Satz I. Gewicht = 1,5.	Satz II. Gewicht = 1.	Satz III. Gewicht = 1,5.	Satz IV. Gewicht = 2.	Satz V. Gewicht = 1.	Satz VI. Gewicht = 1.	
	o r "	o r "	o r "	o r "	o r "	o r "	
11. Wahrscheinlichste Werthe $S = r + o$ der Satzmittel.							
13	0 00 01,3	. . .	359 59 48,9	0 00 06,1	. . .	0 00 02,2	
17	12 04 33,8	359 59 56,2	12 04 21,4	12 04 34,7	
18	37 10 09,0	25 05 31,4	. . .	37 10 13,8	0 00 11,9	. . .	
20	55 47 35,0	43 42 57,4	55 47 22,6	. . .	18 37 37,9	. . .	
	02 19,1	48 25,0	51 32,9	10 19,9	37 49,8	04 36,9	
12. Wahrscheinlichste Beobachtungsfehler $v = S - s$.							
13	+ 1,3	. . .	- 11,1	+ 6,1	. . .	+ 2,2	- 0,2
17	- 4,2	- 3,8	+ 8,4	- 2,3	+ 0,2
18	+ 6,0	- 8,6	. . .	- 6,2	+ 11,9	. . .	- 0,1
20	- 3,0	+ 12,4	+ 2,6	. . .	- 12,1	. . .	- 0,3
	+ 0,1	0,0	- 0,1	- 0,1	- 0,2	- 0,1	- 0,4
13. Quadratsumme $[p v v]$.							
13	2	. . .	185	74	. . .	5	266
17	26	14	106	5	151
18	51	74	. . .	77	142	. . .	347
20	14	154	10	. . .	146	. . .	324
	96	242	301	151	288	10	1088
$m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{n - (n_r + n_s - 1)}} = \pm \sqrt{\frac{1088}{16 - 9}} = \pm 12,5''.$ $m = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm 12,5 \sqrt{\frac{1}{0,5}} = \pm 17,6''.$							

$$o^I = \frac{1}{4} ((s_1^I - r_1) + (s_2^I - r_2) + (s_3^I - r_3) + (s_4^I - r_4)),$$

$$o^{II} = \frac{1}{3} (\quad + (s_2^{II} - r_2) + (s_3^{II} - r_3) + (s_4^{II} - r_4)),$$

$$\dots\dots\dots,$$

$$o^{VI} = \frac{1}{2} ((s_1^{VI} - r_1) + (s_3^{VI} - r_3) + \quad + \quad + \quad).$$

Hiernach sind die wahrscheinlichsten Werthe der Richtungen r je gleich dem unter Berücksichtigung der Gewichte gebildeten, allgemeinen arithmetischen Mittel der orientirten Satzmittel $s - o$ für die betreffende Richtung und die wahrscheinlichsten Werthe der Orientierungswinkel o je gleich dem einfachen arithmetischen Mittel der Unterschiede $s - r$ der Satzmittel und der wahrscheinlichsten Werthe der Richtungen in dem betreffenden Satze.

Aus den vorstehenden Formeln und Regeln ergibt sich ohne weiteres wie bei dem im § 33, Nr. 17 dargestellten Näherungsverfahren nöthigenfalls die Gewichte zu berücksichtigen sind.*)

§ 35. Bestimmung der Hauptpunkte eines Polygonnetzes.

Wir benutzen hier nochmals das bereits im § 21 nach dem Verfahren für direkte Beobachtungen behandelte Beispiel und lösen die dort gestellte Aufgabe nunmehr nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen.

*) Beispiele sind an den in der Note zu § 33, Nr. 17 angegebenen Stellen gegeben.

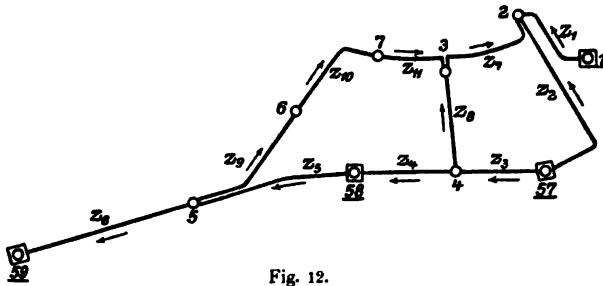


Fig. 12.

Wir setzen die das Nivellementsnetz darstellende Figur wieder hierher und stellen die gegebenen Höhen, die gemittelten Höhenunterschiede (Spalte 5, Seite 80) und deren Gewichte (Spalte 6, Seite 80) hier nochmals zusammen:

Gegebene Höhen.	Der Züge		Gemittelte Höhenunterschiede.	Gewichte.
	Nr.	Anfangs- und Endpunkte.		
$H_1 = 58,725$	1	1—2	$\Delta h_1 = 2,9748$	$p_1 = 0,82$
$H_{67} = 61,142$	2	57—2	$\Delta h_2 = 0,5625$	$p_2 = 0,44$
$H_{68} = 61,128$	3	57—4	$\Delta h_3 = \times 9,5052$	$p_3 = 1,12$
$H_{69} = 60,325$	4	4—58	$\Delta h_4 = 0,4815$	$p_4 = 1,02$
	5	58—5	$\Delta h_5 = 0,3038$	$p_5 = 0,56$
	6	5—59	$\Delta h_6 = \times 8,9010$	$p_6 = 0,50$
	7	2—3	$\Delta h_7 = \times 5,6622$	$p_7 = 0,64$
	8	4—3	$\Delta h_8 = \times 6,7038$	$p_8 = 0,98$
	9	5—6	$\Delta h_9 = \times 8,2362$	$p_9 = 0,70$
	10	6—7	$\Delta h_{10} = \times 7,3380$	$p_{10} = 0,92$
	11	7—3	$\Delta h_{11} = 0,3545$	$p_{11} = 1,10$
			$[\Delta h] = \times 1,0235$	$[p] = 8,80$

Unsere Aufgabe ist wieder, die wahrscheinlichsten Werthe $H_2, H_3, H_4, H_5, H_6, H_7$ der Höhen der Punkte 2, 3, 4, 5, 6, 7 und den mittleren Fehler $m_{1\text{ km}}$ eines einmaligen Nivellements einer Strecke von 1 Kilometer Länge mit Zielweiten von 50^m, dessen Gewicht $p_{1\text{ km}} = 0,25$ ist, zu berechnen.

1. Zwischen den wahren Werthen (Δh) der beobachteten Höhenunterschiede und den wahren Werthen (H) der zu bestimmenden Höhen besteht allgemein die Beziehung, daß der Höhenunterschied gleich sein muß dem Unterschiede zwischen der Höhe des Anfangspunktes und der Höhe des Endpunktes des betreffenden Zuges. Hiernach ergeben sich für diese Beziehungen die folgenden Gleichungen:

$$(108) \quad \left\{ \begin{array}{ll} (\Delta h_1) = (H_2) - H_1, & (\Delta h_7) = (H_3) - (H_2), \\ (\Delta h_2) = (H_2) - H_{67}, & (\Delta h_8) = (H_3) - (H_4), \\ (\Delta h_3) = (H_4) - H_{67}, & (\Delta h_9) = (H_6) - (H_5), \\ (\Delta h_4) = H_{69} - (H_4), & (\Delta h_{10}) = (H_7) - (H_6), \\ (\Delta h_5) = (H_5) - H_{68}, & (\Delta h_{11}) = (H_3) - (H_7). \\ (\Delta h_6) = H_{69} - (H_5), & \end{array} \right.$$

2. Daraus folgen für die wahrscheinlichsten Werthe ΔH der Höhenunterschiede und die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler v die Fehlergleichungen:

$$(109) \quad \left\{ \begin{array}{ll} \Delta H_1 = H_2 - H_1, & \Delta H_7 = H_3 - H_2, \\ \Delta H_2 = H_2 - H_{67}, & \Delta H_8 = H_3 - H_4, \\ \Delta H_3 = H_4 - H_{67}, & \Delta H_9 = H_6 - H_5, \\ \Delta H_4 = H_{69} - H_4, & \Delta H_{10} = H_7 - H_6, \\ \Delta H_5 = H_5 - H_{68}, & \Delta H_{11} = H_3 - H_7; \\ \Delta H_6 = H_{69} - H_5, & \end{array} \right.$$

$$(110) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_1 = \Delta H_1 - \Delta h_1, \\ v_2 = \Delta H_2 - \Delta h_2, \\ v_3 = \Delta H_3 - \Delta h_3, \\ v_4 = \Delta H_4 - \Delta h_4, \\ v_5 = \Delta H_5 - \Delta h_5, \\ v_6 = \Delta H_6 - \Delta h_6, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} v_7 = \Delta H_7 - \Delta h_7, \\ v_8 = \Delta H_8 - \Delta h_8, \\ v_9 = \Delta H_9 - \Delta h_9, \\ v_{10} = \Delta H_{10} - \Delta h_{10}, \\ v_{11} = \Delta H_{11} - \Delta h_{11}. \end{array} \right.$$

3. Die wahrscheinlichsten Werthe H der zu bestimmenden Höhen zerlegen wir in die Näherungswerthe \bar{h} und die ihnen beizufügenden Aenderungen $d\bar{h}$:

$$(111) \quad \left\{ \begin{array}{l} H_2 = \bar{h}_2 + d\bar{h}_2, \\ H_3 = \bar{h}_3 + d\bar{h}_3, \\ H_4 = \bar{h}_4 + d\bar{h}_4, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} H_6 = \bar{h}_6 + d\bar{h}_6, \\ H_8 = \bar{h}_8 + d\bar{h}_8, \\ H_7 = \bar{h}_7 + d\bar{h}_7. \end{array} \right.$$

4. Mit den Näherungswerthen \bar{h} der zu bestimmenden Höhen ergeben sich die Näherungswerthe $\Delta\bar{h}$ der beobachteten Höhenunterschiede nach:

$$(112) \quad \left\{ \begin{array}{l} \Delta\bar{h}_1 = \bar{h}_2 - H_1, \\ \Delta\bar{h}_2 = \bar{h}_2 - H_{67}, \\ \Delta\bar{h}_3 = \bar{h}_4 - H_{67}, \\ \Delta\bar{h}_4 = H_{68} - \bar{h}_4, \\ \Delta\bar{h}_5 = \bar{h}_5 - H_{68}, \\ \Delta\bar{h}_6 = H_{69} - \bar{h}_5, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} \Delta\bar{h}_7 = \bar{h}_3 - \bar{h}_1, \\ \Delta\bar{h}_8 = \bar{h}_3 - \bar{h}_4, \\ \Delta\bar{h}_9 = \bar{h}_6 - \bar{h}_5, \\ \Delta\bar{h}_{10} = \bar{h}_7 - \bar{h}_6, \\ \Delta\bar{h}_{11} = \bar{h}_8 - \bar{h}_7. \end{array} \right.$$

Ferner ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe ΔH der Höhenunterschiede aus den Näherungswerthen $\Delta\bar{h}$ derselben und den diesen beizufügenden, den Aenderungen $d\bar{h}$ entsprechenden Aenderungen $d\Delta\bar{h}$ nach:

$$(113) \quad \left\{ \begin{array}{l} \Delta H_1 = \Delta\bar{h}_1 + d\Delta\bar{h}_1, \\ \Delta H_2 = \Delta\bar{h}_2 + d\Delta\bar{h}_2, \\ \Delta H_3 = \Delta\bar{h}_3 + d\Delta\bar{h}_3, \\ \Delta H_4 = \Delta\bar{h}_4 + d\Delta\bar{h}_4, \\ \Delta H_5 = \Delta\bar{h}_5 + d\Delta\bar{h}_5, \\ \Delta H_6 = \Delta\bar{h}_6 + d\Delta\bar{h}_6, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} \Delta H_7 = \Delta\bar{h}_7 + d\Delta\bar{h}_7, \\ \Delta H_8 = \Delta\bar{h}_8 + d\Delta\bar{h}_8, \\ \Delta H_9 = \Delta\bar{h}_9 + d\Delta\bar{h}_9, \\ \Delta H_{10} = \Delta\bar{h}_{10} + d\Delta\bar{h}_{10}, \\ \Delta H_{11} = \Delta\bar{h}_{11} + d\Delta\bar{h}_{11}. \end{array} \right.$$

5. Differenziren wir die Ausdrücke (112) für die Näherungswerthe $\Delta\bar{h}$ nach $\bar{h}_2, \bar{h}_3, \dots, \bar{h}_7$, so erhalten wir folgende Differenzialquotienten a, b, \dots, g :

(Tabelle zu

Nr.	p .	a .	b .	c .	d .	e .	g .	f .	paa .	pab .	pac .	pad .	$pa e$.	pag .	$pa f$.	pbb .	pbc .	pbd .	pbe .	pbg .
1	p_1	+1	f_1	$+p_1$	$+p_1 f_1$
2	p_2	+1	f_2	$+p_2$	$+p_2 f_2$
3	p_3	.	.	+1	.	.	.	f_3
4	p_4	.	.	-1	.	.	.	f_4
5	p_5	.	.	.	+1	.	.	f_5
6	p_6	.	.	.	-1	.	.	f_6
7	p_7	-1	+1	f_7	$+p_7$	$-p_7$	$-p_7 f_7$	$+p_7$
8	p_8	.	+1	-1	.	.	.	f_8	$+p_8$	$-p_8$.	.	.
9	p_9	.	.	.	-1	+1	.	f_9
10	p_{10}	-1	+1	f_{10}
11	p_{11}	.	+1	.	.	.	-1	f_{11}	$+p_{11}$.	.	.	$-p_{11}$
									$+p_1$	$-p_7$	$+p_1 f_1$	$+p_7$	$-p_8$.	.	$-p_{11}$
									$+p_2$						$+p_2 f_2$	$+p_8$				
									$+p_7$						$-p_7 f_7$	$+p_{11}$				

Nr.	$a = \frac{\partial \Delta h}{\partial h_1}$	$b = \frac{\partial \Delta h}{\partial h_2}$	$c = \frac{\partial \Delta h}{\partial h_3}$	$d = \frac{\partial \Delta h}{\partial h_4}$	$e = \frac{\partial \Delta h}{\partial h_5}$	$g = \frac{\partial \Delta h}{\partial h_7}$
1	$a_1 = +1$
2	$a_2 = +1$
3	.	.	$c_3 = +1$.	.	.
4	.	.	$c_4 = -1$.	.	.
5	.	.	.	$d_5 = +1$.	.
6	.	.	.	$d_6 = -1$.	.
7	$a_7 = -1$	$b_7 = +1$
8	.	$b_8 = +1$	$c_8 = -1$.	.	.
9	.	.	.	$d_9 = -1$	$e_9 = +1$.
10	$e_{10} = -1$	$g_{10} = +1$
11	.	$b_{11} = +1$.	.	.	$g_{11} = -1$

Die Abweichungen f der Näherungswerte Δh von den beobachteten Höhenunterschieden Δh ergeben sich nach:

$$(115) \quad \begin{cases} f_1 = \Delta h_1 - \Delta h_1, \\ f_2 = \Delta h_2 - \Delta h_2, \\ f_3 = \Delta h_3 - \Delta h_3, \\ f_4 = \Delta h_4 - \Delta h_4, \\ f_5 = \Delta h_5 - \Delta h_5, \\ f_6 = \Delta h_6 - \Delta h_6, \\ f_7 = \Delta h_7 - \Delta h_7, \\ f_8 = \Delta h_8 - \Delta h_8, \\ f_9 = \Delta h_9 - \Delta h_9, \\ f_{10} = \Delta h_{10} - \Delta h_{10}, \\ f_{11} = \Delta h_{11} - \Delta h_{11}. \end{cases}$$

6. Hiernach erhalten wir folgende umgeformte Fehlergleichungen:

$$(116) \quad \begin{cases} d\Delta h_1 = +d h_1, \\ d\Delta h_2 = +d h_2, \\ d\Delta h_3 = +d h_3, \\ d\Delta h_4 = -d h_4, \\ d\Delta h_5 = +d h_5, \\ d\Delta h_6 = -d h_6, \\ d\Delta h_7 = -d h_2 + d h_3, \\ d\Delta h_8 = +d h_3 - d h_4, \\ d\Delta h_9 = -d h_5 + d h_6, \\ d\Delta h_{10} = -d h_6 + d h_7, \\ d\Delta h_{11} = +d h_3 - d h_7; \end{cases} \quad (117) \quad \begin{cases} v_1 = f_1 + d\Delta h_1, \\ v_2 = f_2 + d\Delta h_2, \\ v_3 = f_3 + d\Delta h_3, \\ v_4 = f_4 + d\Delta h_4, \\ v_5 = f_5 + d\Delta h_5, \\ v_6 = f_6 + d\Delta h_6, \\ v_7 = f_7 + d\Delta h_7, \\ v_8 = f_8 + d\Delta h_8, \\ v_9 = f_9 + d\Delta h_9, \\ v_{10} = f_{10} + d\Delta h_{10}, \\ v_{11} = f_{11} + d\Delta h_{11}. \end{cases}$$

Nr. 7, Seite 160.)

$pbf.$	$pcc.$	$pcd.$	$pce.$	$pcg.$	$pcf.$	$pdd.$	$pde.$	$pdg.$	$pdf.$	$pee.$	$peg.$	$pef.$	$pgg.$	$pgf.$
.
.	$+p_3$.	.	.	$+p_3 f_3$
.	$+p_4$.	.	.	$-p_4 f_4$
.	$+p_5$.	.	$+p_5 f_5$
.	$+p_6$.	.	$-p_6 f_6$
$+p_7 f_7$
$+p_8 f_8$	$+p_8$.	.	.	$-p_8 f_8$
.	$+p_9$	$-p_9$.	$-p_9 f_9$	$+p_9$.	$+p_9 f_9$.	.
.	$+p_{10}$	$-p_{10}$	$-p_{10} f_{10}$	$+p_{10}$	$+p_{10} f_{10}$
$+p_{11} f_{11}$	$+p_{11}$	$-p_{11} f_{11}$
$+p_7 f_7$	$+p_3$.	.	.	$+p_3 f_3$	$+p_5$	$-p_9$.	$+p_5 f_5$	$+p_9$	$-p_{10}$	$+p_9 f_9$	$+p_{10}$	$+p_{10} f_{10}$
$+p_8 f_8$	$+p_4$.	.	.	$-p_4 f_4$	$+p_6$.	.	$-p_6 f_6$	$+p_{10}$.	$-p_{10} f_{10}$	$+p_{11}$	$-p_{11} f_{11}$
$+p_{11} f_{11}$	$+p_8$.	.	.	$-p_8 f_8$	$+p_9$.	.	$-p_9 f_9$

1. Näherungswerthe \bar{h} der Höhen.						2. Näherungswerthe $\Delta \bar{h}$ der Höhenunterschiede.				3. Abweichungen f .		4. Produkte pf .			
Anfangspunkt		Zug Höhen- unter- schied Δh .	Zu be- stimmen- der Punkt		Nr. der Züge.	Anfangspunkt		Endpunkt		Höhen- unterschied $\Delta \bar{h} = \bar{h}_e - \bar{h}_a$.	Beobachteter Höhenunter- schied Δh .	$f =$ $\Delta \bar{h} - \Delta h$. mm	Gewichte p .	pf .	
Nr.	Höhe h .		Nr.	Höhe $\bar{h} =$ $h + \Delta h$		Nr.	Höhe \bar{h}_a .	Nr.	Höhe \bar{h}_e .						
1	58,73	1	2,97	2	61,70	1	1	58,725	2	61,700	2,9750	2,9748	+0,2	0,82	+0,16
2	61,70	7	$\times 5,66$	3	57,36	2	57	61,142	2	61,700	0,5580	0,5625	-4,5	0,44	-1,98
3	57,36	11	$\times 9,65$	7	57,01	3	57	61,142	4	60,650	$\times 9,5080$	$\times 9,5052$	+2,8	1,12	+3,14
7	57,01	10	2,66	6	59,67	4	4	60,650	58	61,128	0,4780	0,4815	-3,5	1,02	-3,57
6	59,67	9	1,76	5	61,43	5	58	61,128	5	61,430	0,3020	0,3038	-1,8	0,56	-1,01
5	61,43	6	$\times 8,90$	59	(60,33)	6	5	61,430	59	60,325	$\times 8,8950$	$\times 8,9010$	-6,0	0,50	-3,00
57	61,14	3	$\times 9,51$	4	60,65	7	2	61,700	3	57,360	$\times 5,6600$	$\times 5,6622$	-2,2	0,64	-1,41
4	60,65	4	0,48	58	(61,13)	8	4	60,650	3	57,360	$\times 6,7100$	$\times 6,7038$	+6,2	0,98	+6,08
						9	5	61,430	6	59,670	$\times 8,2400$	$\times 8,2362$	+3,8	0,70	+2,66
						10	6	59,670	7	57,010	$\times 7,3400$	$\times 7,3380$	+2,0	0,92	+1,84
						11	7	57,010	3	57,360	0,3500	0,3545	-4,5	1,10	-4,95
								,677		,693	,0160	,0235	-7,5	8,80	

5. Bildung der Faktoren u. s. w. der Endgleichungen, Auflösung der Endgleichungen

$P_a : \odot 2.$							$P_b : \odot 3.$						$P_c :$				
Nr. der Züge.	$[paa].$	$[pab].$	$[pac].$	$[pad].$	$[pae].$	$[pag].$	$[paf].$	Nr. der Züge.	$[pbb].$	$[pbc].$	$[pbd].$	$[pbe].$	$[pbg].$	$[pbf].$	Nr. der Züge.	$[pcc].$	$[pcd].$
1	0,82						+0,16	7	0,64					-1,41	3	1,12	
2	0,44						-1,98	8	0,98	-0,98				+6,08	4	1,02	
7	0,64	-0,64					+1,41	11	1,10				-1,10	-4,95	8	0,98	
	+1,90	-0,64	-0,41		+2,72	-0,98	.	.	-1,10	-0,28		+3,12	.
		+0,34	+0,22		-0,22	-0,14		.	.
							.		+2,50	-0,98	.	.	-1,10	-0,42		-0,38	.
							.			+0,39	.	.	+0,44	+0,17		+2,74	.
							.							-3,70			.
							.							.			.
							-1,40							-0,59			.
							$d\bar{h}_2 = -1,18$							$d\bar{h}_3 = -4,12$.
							$\bar{h}_2 = 61,7000$							$\bar{h}_3 = 57,3600$.
							$H_2 = 61,6988$							$H_3 = 57,3559$.

6. Wahrscheinlichste Werthe ΔH der Höhenunterschiede.						7. Fehler v .	8. Aenderungen $d\Delta h$ der Näherungswerte der Höhenunterschiede und Fehler v .						9. Quadratsummen.		
Anfangspunkt		Endpunkt		Höhenunterschied $\Delta H = H_e - H_a$.	$v = \Delta H - \Delta h$.	mm	Anfangspunkt		Endpunkt		$\frac{d\Delta h}{d\bar{h}_e} + \frac{d\Delta h}{d\bar{h}_a}$	$v = f$	$p v$	$p f f$	$p v v$
Nr.	Höhe H_a .	Nr.	Höhe H_e .				Nr.	$d\bar{h}_a$.	Nr.	$d\bar{h}_e$.					
1	58,7250	2	61,6988	2,9738	-1,0		1	.	2	-1,2	-1,2	-1,0	-0,82	0,03	0,82
57	61,1420	2	61,6988	0,5568	-5,7		57	.	2	-1,2	-1,2	-5,7	-2,51	8,91	14,31
57	61,1420	4	60,6485	x9,5065	+1,3		57	.	4	-1,5	-1,5	+1,3	+1,46	8,79	1,90
4	60,6485	58	61,1280	0,4795	-2,0		4	-1,5	58	.	+1,5	-2,0	-2,04	12,50	4,08
58	61,1280	5	61,4279	0,2999	-3,9		58	.	5	-2,1	-2,1	-3,9	-2,18	1,82	8,50
5	61,4279	59	60,3250	x8,8971	-3,9		5	-2,1	59	.	+2,1	-3,9	-1,95	18,00	7,60
2	61,6988	3	57,3559	x5,6571	-5,1		2	-1,2	3	-4,1	-2,9	-5,1	-3,26	8,10	16,63
4	60,6485	3	57,3559	x6,7074	+3,6		4	-1,5	3	-4,1	-2,6	+3,6	+3,58	37,70	12,71
5	61,4279	6	59,6638	x8,2359	-0,3		5	-2,1	6	-6,2	-4,1	-0,3	-0,21	10,11	0,06
6	59,6638	7	57,0016	x7,3378	-0,2		6	-6,2	7	-8,4	-2,2	-0,2	-0,18	3,68	0,04
7	57,0016	3	57,3559	0,3543	-0,2		7	-8,4	3	-4,1	+4,3	-0,2	-0,22	22,28	0,04
	,6540		,6601	,0061	-17,4			-23,0		-32,9	-9,9	-17,4		126,92	66,69

und Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe H der Höhen.

10. Mittlere Fehler.

⊙ 4.			$P_d : \odot 5.$				$P_e : \odot 6.$				$P_g : \odot 7.$				$m = + \sqrt{\frac{[p v v]}{n - q}}$ $= \pm \sqrt{\frac{66,7}{11 - 6}} = \pm 3,7 \text{ mm}$ $m_{1 \text{ km}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{1 \text{ km}}}}$ $= \pm 3,7 \sqrt{\frac{1}{0,25}} = \pm 7,4.$	
[pce].	[pcg].	[pcf].	Nr. d. Züge.	[pdd].	[pde].	[pdg].	[pdf].	Nr. d. Züge.	[pee].	[peg].	[pef].	Nr. d. Züge.	[pgg].	[pgf].		
		+3,14	5	0,56			-1,01	9	0,70		+2,66	10	0,92	+1,84		
		+3,57	6	0,50			+3,00	10	0,92	-0,92	-1,84	11	1,10	+4,95		
		-6,08	9	0,70	-0,70		-2,66									
.	.	+0,63		+1,76	-0,70	.	-0,67		+1,62	-0,92	+0,82		+2,02	+6,79	Probe.	
.	- 0,09 + 0,48	
.	-0,43	-0,16			-0,48	-0,18	- 0,07 + 1,16	
.	-0,43	+0,47			-0,07	+0,08	- 0,08 - 0,96	
.	+0,16	-0,17		+1,76	-0,70	.	-0,67		-0,28	.	-0,27		.	.	- 0,25 + 1,41	
		-1,35			+0,40	.	+0,38		+1,34	-0,92	+0,55		-0,63	+0,38	- 0,23 - 5,10	
				+0,69	-0,41		+0,84	+7,07	-59,53 -57,17	
		.			.	.	-2,49				-5,81				-60,25 -60,18	
$d\bar{h}_4 = -1,52$				$d\bar{h}_5 = -2,11$					$d\bar{h}_6 = -6,22$				$d\bar{h}_7 = -8,42$		$= \Sigma.$	
$\bar{h}_4 = 60,6500$				$\bar{h}_5 = 61,4300$					$\bar{h}_6 = 59,6700$				$\bar{h}_7 = 57,0100$		11. Schlufsprobe.	
$H_4 = 60,6485$				$H_5 = 61,4279$					$H_6 = 59,6638$				$H_7 = 57,0016$		$[p v v] = [p f f] + \Sigma$ $= 126,9 - 60,2$ $= 66,7.$	

7. Mit den Faktoren a, b, \dots, g der umgeformten Fehlergleichungen, den Abweichungen f und den Gewichten $p_1, p_2, p_3, \dots, p_{11}$ ergeben sich die Faktoren und Absolutglieder der Endgleichungen in vorstehender Tabelle (Seite 156 und 157) in gewohnter Weise.

8. Die Faktoren u. s. w. der Endgleichungen können aber auch in einfacherer Weise nach mechanischen Regeln gebildet werden.

Bezeichnen wir in unserer Figur die neu zu bestimmenden Punkte mit

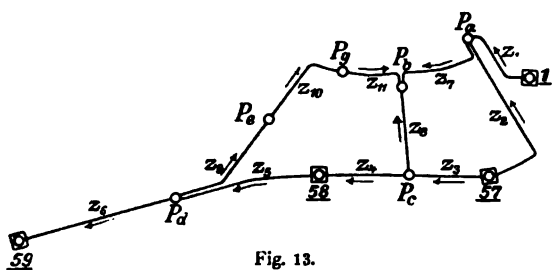


Fig. 13.

$P_a, P_b, P_c, P_d, P_e, P_f, P_g$ entsprechend der Bezeichnung a, b, c, d, e, g der Differentialquotienten nach $\eta_1, \eta_2, \eta_3, \eta_4, \eta_5, \eta_6, \eta_7$, so ergeben sich durch Vergleichung der vorstehenden Tabelle (Seite 156 und 157) mit der Figur die folgenden Regeln:

1. $[paa], [pbb], [pcc], [pdd], \dots$ sind gleich der Summe der Gewichte der Züge, die die Punkte $P_a, P_b, P_c, P_d, \dots$ treffen.

2. $[pab], [pac], [pad], \dots, [pbc], [pbd], \dots, [pcd], \dots, \dots$ sind gleich den negativen Gewichten der Züge $\left\{ \begin{array}{l} P_a P_b, P_a P_c, P_a P_d, \dots, \\ P_b P_c, P_b P_d, \dots, \\ P_c P_d, \dots, \end{array} \right.$

3. $[paf], [pbf], [pcf], [pdf], \dots$ setzen sich zusammen aus den Produkten pf der Züge, die die Punkte $P_a, P_b, P_c, P_d, \dots$ treffen und zwar so, daß bei Bildung der Summe die Produkte pf für die Züge, die auf den betreffenden Punkten endigen, im positiven Sinne und für die Züge, die auf dem betreffenden Punkte anfangen, im negativen Sinne zu nehmen sind.

9. Die Auflösung der Endgleichungen, die Berechnung des mittleren Fehlers und die Ziehung der Rechenproben erfolgt nach den Formeln (120a) bis (129) in gewohnter Weise.

10. Die Rechnung gestaltet sich für unser Beispiel in schematischer Anordnung wie folgt: (Siehe Seite 158 und 159.)

11. Die vorliegende Aufgabe kann auch in folgender Weise behandelt werden:

Aus den im Felde erhaltenen Lattenablesungen können Höhen h_a und h_e des Anfangs- und Endpunktes des Zuges gebildet werden, die sich auf einen beliebigen

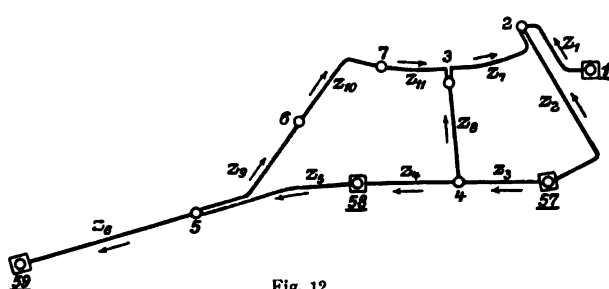


Fig. 12.

Punkt P als Anfangspunkt beziehen. Aus den wahren Werthen (h_a) und (h_e) dieser Höhen werden dann die wahren Werthe (H_a) und (H_e) der sich auf den Normal-Höhenpunkt (NN) beziehenden Höhen gewonnen durch Zulegung des wahren

Werthes (o) des Höhenunterschiedes zwischen dem für die Höhen h_a und h_e gewählten Anfangspunkte und dem Normal-Höhenpunkte, so daß wird:

$$\begin{array}{ll} (H_a) = (h_a) + (o), & \text{oder} \quad (h_a) = (H_a) - (o), \\ (H_e) = (h_e) + (o), & (h_e) = (H_e) - (o). \end{array}$$

Hiernach ergeben sich für unser Beispiel die folgenden Gleichungen für die Beziehungen zwischen den wahren Werthen (h) der beobachteten Höhen, den wahren Werthen (H) der zu bestimmenden Höhen und den wahren Werthen (o) der Orientierungshöhenunterschiede:

$$(108) \quad \left\{ \begin{array}{lll} \text{Zug 1: } (h_1^1) = H_1 - (o^1), & \text{Zug 5: } (h_{58}^5) = H_{58} - (o^5), & \text{Zug 9: } (h_5^9) = (H_5) - (o^9), \\ (h_3^1) = (H_3) - (o^1), & (h_5^5) = (H_5) - (o^5), & (h_6^9) = (H_6) - (o^9), \\ \text{Zug 2: } (h_{57}^2) = H_{57} - (o^2), & \text{Zug 6: } (h_5^6) = (H_5) - (o^6), & \text{Zug 10: } (h_6^{10}) = (H_6) - (o^{10}), \\ (h_2^2) = (H_2) - (o^2), & (h_{59}^6) = H_{59} - (o^6), & (h_7^{10}) = (H_7) - (o^{10}), \\ \text{Zug 3: } (h_{57}^3) = H_{57} - (o^3), & \text{Zug 7: } (h_2^7) = (H_2) - (o^7), & \text{Zug 11: } (h_7^{11}) = (H_7) - (o^{11}), \\ (h_4^3) = (H_4) - (o^3), & (h_3^7) = (H_3) - (o^7), & (h_3^{11}) = (H_3) - (o^{11}), \\ \text{Zug 4: } (h_4^4) = (H_4) - (o^4), & \text{Zug 8: } (h_4^8) = (H_4) - (o^8), & \\ (h_{58}^4) = H_{58} - (o^4), & (h_3^8) = (H_3) - (o^8), & \end{array} \right.$$

Hieraus ergeben sich folgende Fehlergleichungen (109) und (110), die wir gleich zusammenfassen:

$$(109) \quad \left\{ \begin{array}{lll} \text{Zug 1: } v_1^1 = H_1 - o^1 - h_1^1, & \text{Zug 5: } v_{58}^5 = H_{58} - o^5 - h_{58}^5, & \text{Zug 9: } v_5^9 = H_5 - o^9 - h_5^9, \\ v_3^1 = H_3 - o^1 - h_3^1, & v_5^5 = H_5 - o^5 - h_5^5, & v_6^9 = H_6 - o^9 - h_6^9, \\ \text{Zug 2: } v_{57}^2 = H_{57} - o^2 - h_{57}^2, & \text{Zug 6: } v_5^6 = H_5 - o^6 - h_5^6, & \text{Zug 10: } v_6^{10} = H_6 - o^{10} - h_6^{10}, \\ v_2^2 = H_2 - o^2 - h_2^2, & v_{59}^6 = H_{59} - o^6 - h_{59}^6, & v_7^{10} = H_7 - o^{10} - h_7^{10}, \\ \text{Zug 3: } v_{57}^3 = H_{57} - o^3 - h_{57}^3, & \text{Zug 7: } v_2^7 = H_2 - o^7 - h_2^7, & \text{Zug 11: } v_7^{11} = H_7 - o^{11} - h_7^{11}, \\ v_4^3 = H_4 - o^3 - h_4^3, & v_3^7 = H_3 - o^7 - h_3^7, & v_3^{11} = H_3 - o^{11} - h_3^{11}, \\ \text{Zug 4: } v_4^4 = H_4 - o^4 - h_4^4, & \text{Zug 8: } v_4^8 = H_4 - o^8 - h_4^8, & \\ v_{58}^4 = H_{58} - o^4 - h_{58}^4, & v_3^8 = H_3 - o^8 - h_3^8, & \end{array} \right.$$

Wie sich die Gleichungen zwischen den Näherungswerten \bar{h} der beobachteten Höhen, den Näherungswerten \bar{H} der zu bestimmenden Höhen und den Näherungswerten \bar{o} der ebenfalls zu bestimmenden Orientierungshöhenunterschiede gestalten, ist nach den Gleichungen (108) leicht zu übersehen. Da jene Gleichungen für das folgende aber bedeutungslos sind, schreiben wir hier ohne weiteres die Differenzialquotienten nach den Gleichungen (108) an:

$$(114) \quad \left\{ \begin{array}{lll} a^1 = \frac{\partial \bar{h}_1^1}{\partial \bar{H}_1} = +1, & a^5 = \frac{\partial \bar{h}_{58}^5}{\partial \bar{H}_{58}} = +1, & a^9 = \frac{\partial \bar{h}_5^9}{\partial \bar{H}_5} = +1, \\ b^7 = \frac{\partial \bar{h}_3^7}{\partial \bar{H}_3} = +1, & b^8 = \frac{\partial \bar{h}_3^8}{\partial \bar{H}_3} = +1, & b^{11} = \frac{\partial \bar{h}_3^{11}}{\partial \bar{H}_3} = +1, \\ \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, \\ g^{10} = \frac{\partial \bar{h}_7^{10}}{\partial \bar{H}_7} = +1, & g^{11} = \frac{\partial \bar{h}_7^{11}}{\partial \bar{H}_7} = +1, & \\ i_1 = \frac{\partial \bar{h}_1^1}{\partial \bar{o}^1} = -1, & i_2 = \frac{\partial \bar{h}_1^1}{\partial \bar{o}^1} = -1, & \\ k_{57} = \frac{\partial \bar{h}_{57}^2}{\partial \bar{o}^2} = -1, & k_2 = \frac{\partial \bar{h}_2^2}{\partial \bar{o}^2} = -1, & \\ \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, & \\ u_7 = \frac{\partial \bar{h}_7^{11}}{\partial \bar{o}^{11}} = -1, & u_3 = \frac{\partial \bar{h}_3^{11}}{\partial \bar{o}^{11}} = -1. & \end{array} \right.$$

Bilden wir nun die Summen $[pav]$, $[pbv]$, $[pcv]$, und beachten wir, daß diese Summen nach den Formeln (128) gleich Null sein müssen, so erhalten wir folgende Gleichungen:

Koll.

$$\begin{aligned}
[pav] &= p_1^1 (H_1 - o^1 - h_1^1) + p_2^2 (H_2 - o^2 - h_2^2) + p_7^7 (H_7 - o^7 - h_7^7) = 0, \\
[pbv] &= p_3^7 (H_3 - o^7 - h_3^7) + p_8^8 (H_8 - o^8 - h_8^8) + p_3^{11} (H_3 - o^{11} - h_3^{11}) = 0, \\
&\dots\dots\dots, \\
[pgv] &= p_7^{10} (H_7 - o^{10} - h_7^{10}) + p_7^{11} (H_7 - o^{11} - h_7^{11}) = 0, \\
[piv] &= -p_1^1 (H_1 - o^1 - h_1^1) - p_2^2 (H_2 - o^1 - h_2^2) = 0, \\
[pkv] &= -p_{57}^2 (H_{57} - o^2 - h_{57}^2) - p_2^2 (H_2 - o^2 - h_2^2) = 0, \\
&\dots\dots\dots, \\
[puv] &= -p_7^{11} (H_7 - o^{11} - h_7^{11}) - p_3^{11} (H_3 - o^{11} - h_3^{11}) = 0.
\end{aligned}$$

Nach der ersten Gruppe dieser Gleichungen muß die Summe der mit den Gewichten multiplizierten Abweichungen zwischen den wahrscheinlichsten Werthen H der Höhen und den durch Zulegung des Orientierungshöhenunterschiedes o orientirten Beobachtungsergebnissen h oder die Summe der mit den Gewichten multiplizierten wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler für jede Höhe oder für jeden Punkt gleich Null sein, und nach der zweiten Gruppe von Gleichungen muß, da die Gewichte für die beiden Höhen eines jeden Zuges einander gleich sind, die einfache Summe der bezeichneten Abweichungen oder Beobachtungsfehler für jeden Zug gleich Null sein.

Aus obigen Gleichungen folgt:

$$\begin{aligned}
H_1 &= \frac{1}{[p_1]} (p_1^1 (h_1^1 + o^1) + p_2^2 (h_2^2 + o^2) + p_7^7 (h_7^7 + o^7)), \\
H_3 &= \frac{1}{[p_3]} (p_3^7 (h_3^7 + o^7) + p_8^8 (h_8^8 + o^8) + p_3^{11} (h_3^{11} + o^{11})), \\
&\dots\dots\dots, \\
H_7 &= \frac{1}{[p_7]} (p_7^{10} (h_7^{10} + o^{10}) + p_7^{11} (h_7^{11} + o^{11})), \\
o^1 &= \frac{1}{2} ((H_1 - h_1^1) + (H_2 - h_2^2)), \\
o^2 &= \frac{1}{2} ((H_{57} - h_{57}^2) + (H_2 - h_2^2)), \\
&\dots\dots\dots, \\
o^{11} &= \frac{1}{2} ((H_7 - h_7^{11}) + (H_3 - h_3^{11})).
\end{aligned}$$

Hiernach sind die wahrscheinlichsten Werthe H der Höhen je gleich dem mit Berücksichtigung der Gewichte gebildeten allgemeinen arithmetischen Mittel der durch Zulegung des Orientierungshöhenunterschiedes o orientirten Beobachtungsergebnisse h eines jeden Punktes, und die wahrscheinlichsten Werthe der Orientierungshöhenunterschiede o sind je gleich dem einfachen arithmetischen Mittel der beiden Unterschiede zwischen den wahrscheinlichsten Werthen H_a und H_e und den aus den Lattenablesungen gewonnenen Werthen h_a und h_e der Höhen des Anfangs- und Endpunktes eines jeden Zuges.

Die hier gewonnenen Formeln und Regeln stimmen im wesentlichen überein mit den im § 33, Nr. 16 und 17 und im § 34, Nr. 10 und 11 gewonnenen Formeln und Regeln, so daß das dort behandelte Näherungsverfahren auch hier eingeschlagen werden kann.

Als Beobachtungsergebnis für den Anfangspunkt eines jeden Zuges wird $h_a = 0,000$ und dementsprechend als Beobachtungsergebnis für den Endpunkt eines jeden Zuges $h_e = \Delta h$, oder der beobachtete Höhenunterschied genommen.

Da in der Regel viele Höhen H und Orientierungshöhenunterschiede o zu bestimmen sind, ist es, um möglichst rasch zum Ziele zu gelangen, wichtig, daß die ersten Näherungswerthe bereits den wahrscheinlichsten Werthen nahe kommen.

Dies wird auch in einfacher Weise erreicht, indem das Netz erstens in Berechnungszüge zerlegt wird, die eine möglichst günstige Bestimmung der Höhen der einzelnen Punkte erwarten lassen, daſs dann zweitens die ersten Näherungswerthe h_1 der Höhen in den Berechnungszügen durch Addition der beobachteten Höhenunterschiede gebildet werden, wobei von den Höhen der gegebenen Punkte oder, wenn solche fehlen, von einer beliebig angenommenen Höhe eines passend gewählten Punktes ausgegangen wird, daſs hiernach drittens die Verbesserungen v_1 der einzelnen Höhen h_1 berechnet werden, die aus den Abschlüssen der Berechnungszüge auf die Höhen der Endpunkte dieser Züge folgen, und daſs endlich viertens das einfache arithmetische Mittel der Verbesserungen v_1 für die Höhen h_1 des Anfangs- und Endpunktes eines jeden Einzelzuges als erster Näherungswerth o_1 der Orientirungshöhenunterschiede genommen wird. Die Höhen der Endpunkte der Berechnungszüge, auf die abgeschlossen wird, sind, wenn der Endpunkt ein gegebener Punkt ist, die gegebene Höhe dieses Punktes, oder wenn der Endpunkt ein Knotenpunkt ist, das allgemeine arithmetische Mittel der Höhen h_1 , die sich für den Knotenpunkt in den einzelnen auf diesem endigenden Berechnungszügen ergeben haben, oder wenn der Berechnungszug ein geschlossenes Polygon bildet, die Höhe des Ausgangspunktes.

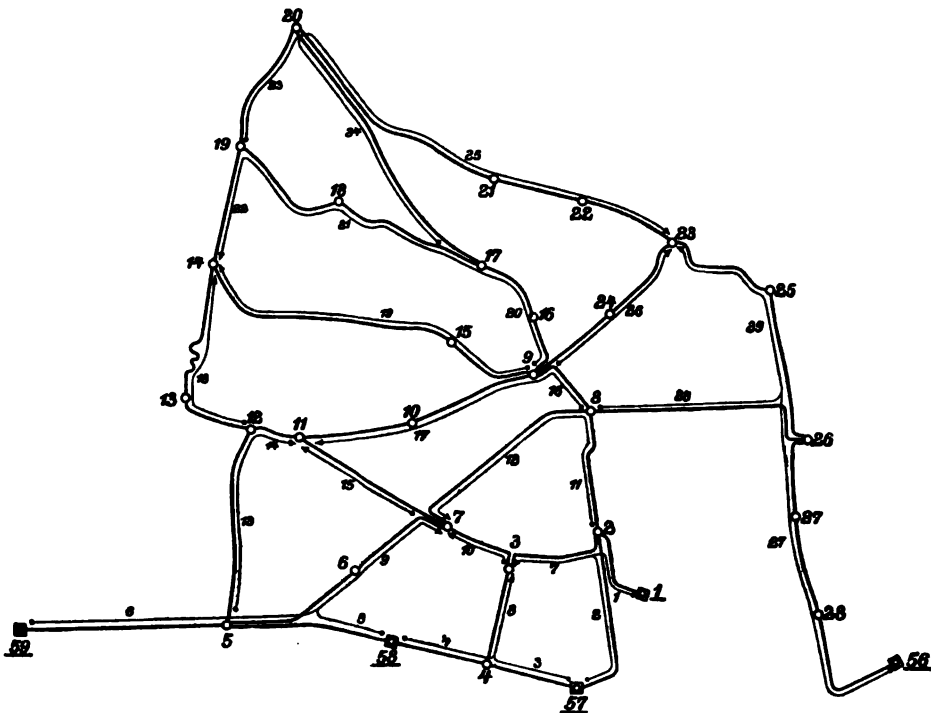


Fig. 14.

Zur weitem Erläuterung des Verfahrens ist auf Seite 164 und 165 die im Jahre 1885 ausgeführte Berechnung der Höhen der Knotenpunkte des von den Studirenden der Geodäsie an der Landwirthschaftlichen Akademie Poppelsdorf nivellirten Höhennetzes von Bonn und Umgebung wiedergegeben. Das Höhennetz, wovon das vorstehend unter Nr. 1 bis 10 und im § 21 behandelte Netz ein Teil ist, ist angeschlossen an 4 Punkte der Landesaufnahme und an die Höhenmarke der Europäischen Gradmessung an dem alten mittlerweile abgebrochenen Bahnhof-

Nr. der Punk- Zu- te. ge.		Der Einzel- zue An- fangs- punkt.		Gewichte der Einzel- zue p. p.		Bere- ch- nunge- zue p. p.		$\Delta h.$		$h_1.$		$v_1.$		$v_1 \cdot p_1 \cdot \Delta h.$		$h_1 + \Delta h_1$ m		qpd		$v_2 \cdot p_2 \cdot \Delta h_2$		dh_2 + Δh_2		qpd		$v_3 \cdot p_3 \cdot \Delta h_3$		dh_3 + Δh_3		$h_{b_0} + [p] + [p_1] + [p_2]$		
1	1	1	2							58,725	0	-1					58,72	4					-0,4	3,6					-0,2		58,725	
57	2	57	2							61,142	0	-3					61,13	9					-1,4	7,6					0,8		61,142	
57	3	57	4							61,142	0	0					61,142	12					+0,3	12,3					+0,3			
2	1	2	0,82	0,8	2,975	61,700	0,0 + 1	-3 + 0,8	-1	7,4	0,9 - 0,7	-0,4	8,6	7,1 - 0,5 - 0,4 - 0,2		61,69	9	7,4	0,9 - 0,7	-0,4	8,6	7,1 - 0,5 - 0,4 - 0,2									61,698	
57	2	2	0,44	0,4	0,562	61,704	1,6 - 3	-3 - 1,2	-3	11	4,8 - 2,9 - 1,3 - 1,4	9,6	4,2 - 1,5 - 0,7 - 0,8			11	4,8 - 2,9 - 1,3 - 1,4	9,6	4,2 - 1,5 - 0,7 - 0,8													
7	2	3	0,64	1,2	0,8	61,701	1,6 - 3	-3 - 0,4	-6	5	3,2 + 3,1 + 2,0 + 0,4	5,4	3,6 + 2,7 + 1,7 + 0,2			5	3,2 + 3,1 + 2,0 + 0,4	5,4	3,6 + 2,7 + 1,7 + 0,2													
11	2	8	1,34	3,24		61,698	0	0	0	8	10,7 + 0,1 + 0,1 + 0,4	8,4	11,3 - 0,3 - 0,4 - 0,1			8	10,7 + 0,1 + 0,1 + 0,4	8,4	11,3 - 0,3 - 0,4 - 0,1													
58	4	58	4			61,128	0	+1	+1	61,12	9	+0,1	8,1	26,1	+0,2		61,12	9	+0,1	+0,1	8,1	26,1	+0,2									61,128
58	5	58	5			61,128	0	-2	-2	61,128	6	-0,8	5,2	-0,4			61,12	6	-0,8	-0,8	5,2	-0,4										
4	3	57	4	1,12	1,1	60,647	0 + 1	0	0	60,64	7	7,8 + 0,6 + 0,7 + 0,3	7,3	8,2 + 0,6 + 0,7 + 0,3		60,64	7	7,8 + 0,6 + 0,7 + 0,3	7,3	8,2 + 0,6 + 0,7 + 0,3											60,648	
58	4	58	4	1,02	1,0	60,646	+1 + 1	+1	+1	7	7,1 + 0,6 + 0,6 + 0,3	7,3	7,4 + 0,6 + 0,6 + 0,3			7	7,1 + 0,6 + 0,6 + 0,3	7,3	7,4 + 0,6 + 0,6 + 0,3													
8	4	3	0,98	2,1	0,5	60,647	+1	+2	+2	9	8,8 - 1,4 - 1,4 + 0,2	9,2	9,0 - 1,3 - 1,3 + 0,2			9	8,8 - 1,4 - 1,4 + 0,2	9,2	9,0 - 1,3 - 1,3 + 0,2													
59	6	59	5			60,325	0	-2	-2	60,32	7	-0,1	7,9	24,6	0,0		60,32	7	-0,1	-0,1	7,9	24,6	0,0									60,325
59	5	59	5	0,56	0,6	61,432	7,2 - 4	0 - 2,4	-2	10	5,6 - 1,7 - 1,0 - 0,8	9,2	5,2 - 0,9 - 0,5 - 0,4			10	5,6 - 1,7 - 1,0 - 0,8	9,2	5,2 - 0,9 - 0,5 - 0,4													
59	6	59	5	0,50	0,5	61,424	2,0 + 4	0 + 2,0	+2	6	3,0 + 2,3 + 1,2 + 1,2	7,2	3,6 + 1,1 + 0,6 + 0,6			6	3,0 + 2,3 + 1,2 + 1,2	7,2	3,6 + 1,1 + 0,6 + 0,6													
9	5	7	0,40	1,1	0,9	61,428	9,2	0 - 0,4	0	8	3,2 + 0,3 + 0,1 + 0,1	8,1	3,2 + 0,2 + 0,1 - 0,0			8	3,2 + 0,3 + 0,1 + 0,1	8,1	3,2 + 0,2 + 0,1 - 0,0													
13	5	12	0,50	1,96		61,428	0	+1	+1	9	4,5 - 0,7 - 0,4 - 0,6	8,4	4,2 - 0,1 - 0,0 - 0,0			9	4,5 - 0,7 - 0,4 - 0,6	8,4	4,2 - 0,1 - 0,0 - 0,0													
3	2	3	0,64	1,6	0,4	57,363	5,2 - 8	0 - 3,2	-6	8,3	16,3	8,3	16,2	-0,2		8,3	16,3	8,3	16,2	-0,2												
8	4	3	0,98	1,0	1,5	57,351	0,7 + 4	0 + 2,8	+2	7	4,5 - 2,3 - 1,5 + 0,4	7,4	4,7 - 2,4 - 1,5 + 0,2			7	4,5 - 2,3 - 1,5 + 0,4	7,4	4,7 - 2,4 - 1,5 + 0,2													
10	3	7	1,10	2,72	1,1	57,355	5,9	0 - 0,4	0	3	2,9 + 1,7 + 1,7 + 0,2	3,2	3,1 + 1,8 + 1,8 + 0,2			3	2,9 + 1,7 + 1,7 + 0,2	3,2	3,1 + 1,8 + 1,8 + 0,2													
3	2	3	0,64	1,6	0,4	57,355	5,9	0 - 0,4	0	5	5,5 - 0,3 - 0,3 + 0,3	5,3	5,8 - 0,3 - 0,3 + 0,2			5	5,5 - 0,3 - 0,3 + 0,3	5,3	5,8 - 0,3 - 0,3 + 0,2													
8	2	8	1,34	3,83	1,5	63,611	-1 + 2	0	0	4,7	12,9	6,0	13,6	0,0		4,7	12,9	6,0	13,6	0,0												
11	2	8	0,42	0,7	1,5	63,611	-1 + 2	-2	-2	11	14,7 + 0,7 + 0,9 + 0,4	11,4	15,3 + 0,1 + 0,1 - 0,1			11	14,7 + 0,7 + 0,9 + 0,4	11,4	15,3 + 0,1 + 0,1 - 0,1													
12	8	7	0,72	1,9	1,5	63,611	-1 + 2	-2	-2	9	3,8 + 2,7 + 1,1 + 0,3	9,3	3,9 + 2,2 + 0,9 + 0,0			9	3,8 + 2,7 + 1,1 + 0,3	9,3	3,9 + 2,2 + 0,9 + 0,0													
16	8	9	1,72	3,83	1,5	63,610	0 + 2	-2	-2	12	20,6 - 0,3 - 0,5 - 0,6	11,4	10,6 + 0,1 + 0,2 - 0,0			12	20,6 - 0,3 - 0,5 - 0,6	11,4	10,6 + 0,1 + 0,2 - 0,0													
28	8	26	0,35	0,35	1,2	63,610	0	+2	+2	16	5,6 - 4,3 - 1,5 - 0,8	15,2	5,3 - 3,7 - 1,3 - 0,4			16	5,6 - 4,3 - 1,5 - 0,8	15,2	5,3 - 3,7 - 1,3 - 0,4													
7	5	7	0,40	2,5	0,3	57,002	0,6	0	0	11,7	44,7	11,5	44,1	-0,1		11,7	44,7	11,5	44,1	-0,1												
9	5	7	0,40	2,5	0,3	57,002	0,6	0	0	2	0,8 - 0,1 - 0,0 + 0,1	2,1	0,8 - 0,1 - 0,0 - 0,0			2	0,8 - 0,1 - 0,0 + 0,1	2,1	0,8 - 0,1 - 0,0 - 0,0													
10	3	7	1,10	2,72	1,5	57,006	1,8 - 4	-1,2 - 2	-2	1	1,1 + 0,9 + 1,0 + 0,3	1,3	1,4 + 0,7 + 0,8 + 0,2			1	1,1 + 0,9 + 1,0 + 0,3	1,3	1,4 + 0,7 + 0,8 + 0,2													
12	8	7	0,42	2,4	0,3	57,006	1,8 - 4	-1,2 - 2	-2	4	1,7 - 2,1 - 0,9 + 0,3	4,3	1,8 - 2,3 - 1,0 - 0,0			4	1,7 - 2,1 - 0,9 + 0,3	4,3	1,8 - 2,3 - 1,0 - 0,0													
15	7	11	0,60	1,2	0,8	57,002	3,0	0	0	2	1,2 - 0,1 - 0,1 - 0,2	1,8	1,1 + 0,2 + 0,1 + 0,2			2	1,2 - 0,1 - 0,1 - 0,2	1,8	1,1 + 0,2 + 0,1 + 0,2													
7	5	7	0,40	2,5	0,3	57,002	3,0	0	0	1,9	4,8	2,0	5,1	-0,1		1,9	4,8	2,0	5,1	-0,1												

⊙ 12	13	5	12	0,50	2,0	2,9	× 8,394	59,822	-1 + 3	+1	59,82	3	1,5	-0,5	-0,2	-0,6	2,4	1,2	+0,1	+0,0	59,822
	14	12	11	2,86				59,822	-1 + 3	0		2	5,7	+0,5	+1,4	+0,2	2,2	6,3	+0,3	+0,9	0,0
	18	12	14	0,26				59,821	+3	+6		7	1,8	-4,5	-1,2	-0,4	6,6	1,7	-4,1	-1,1	0,0
				3,62								2,5	9,0				2,5	9,2		-0,2	
⊙ 9	16	8	9	1,72	0,6	2,1	0,289	63,899	+1	+2	63,89	11	18,9	-0,8	-1,4	-0,6	10,4	17,9	-0,2	-0,3	0,0
	17	9	11	0,35				63,899	+1	+2		11	3,9	-0,8	-0,3	+0,5	11,5	4,0	-1,3	-0,5	+0,1
	19	9	14	0,20				63,900	0	-2		8	1,6	+2,2	+0,4	+1,4	9,4	1,9	+0,8	+0,2	0,0
	20	9	17	0,59				63,900	0	-2		8	4,7	+2,2	+1,3	+0,6	8,6	5,1	+1,6	+0,9	+0,2
	26	9	23	0,46				63,900	0	0		10	4,6	+0,2	+0,1	+0,7	10,7	4,9	-0,5	-0,2	+0,2
				3,32								10,2	33,7		+0,1		10,2	33,8		+0,1	
⊙ 11	14	12	11	2,86	0,3	3,2	7,295	67,117,21	-1	-0,3	67,11	7	20,0	-0,2	-0,6	+0,2	7,2	20,6	-0,2	-0,6	0,0
	15	7	11	0,60	1,7	2,5	10,115	67,117,28	-1	-0,4	0	7	4,2	-0,2	-0,1	-0,2	6,8	4,1	+0,2	+0,1	+0,2
	17	9	11	0,35	2,9	5,0	3,214	67,113,0,6	+3	+0,6	+2	5	1,8	+1,8	+0,6	+0,5	5,5	1,9	+1,5	+0,5	+0,1
				3,81		0,9		67,116,5,5	-0,1	-0,1		6,8	26,0		-0,1		7,0	26,6		+0,0	
⊙ 17	20	9	17	0,59	1,7	3,8	28,544	92,444	-2	-2	92,43	12	7,1	-1,0	-0,6	+0,6	12,6	7,4	-1,2	-0,7	+0,2
	21	17	19	0,28				92,444	-2	-2		12	3,4	-1,0	-0,3	+0,1	12,1	3,4	-0,7	-0,2	0,0
	24	17	20	0,29				92,442	-2	-4		8	2,3	+3,0	+0,9	+0,2	8,2	2,4	+3,2	+0,9	-0,2
				1,16								11,0	12,8		0,0		11,4	13,2		0,0	
⊙ 19	21	17	19	0,28	3,6	7,4	62,312	154,756	-4 + 4	-2	154,75	4	1,1	+1,2	+0,3	+0,1	4,1	1,1	+0,6	+0,2	0,0
	22	19	14	0,69				154,756	-4 + 4	-2		4	2,8	+1,2	+0,8	-0,1	3,9	2,7	+0,8	+0,6	-0,2
	23	19	20	0,66				154,752	+4	+5		7	4,6	-1,8	-1,2	-1,2	5,8	3,8	-1,1	-0,7	-0,6
				1,63								5,2	8,5		-0,1		4,7	7,6		+0,0	
⊙ 14	18	12	14	0,26	3,8	0,1	6,7	106,951	+8	+6	166,77	8	2,1	+3,6	+0,9	-0,4	7,6	2,0	+4,1	+1,1	0,0
	19	9	14	0,20	5,0	0,1	7,1	102,883	-3	-2		11	2,2	-0,6	+0,1	+1,4	12,4	2,5	-0,7	-0,1	0,0
	22	19	14	0,69	1,4	0,1	8,8	12,029	-5	-2		13	9,0	-1,4	-1,0	-0,1	12,9	8,9	-1,2	-0,8	-0,2
				1,15		0,3		166,780				11,6	13,3		0,0		11,7	13,4		+0,2	
⊙ 20	23	19	20	0,66	1,5	0,1	8,9	1,414	+6	+5	156,16	11	7,3	-0,5	-0,3	-1,2	9,8	6,5	-0,1	-0,1	-0,6
	24	17	20	0,29	3,4	0,1	7,2	63,785	-5	-4		13	3,8	-2,5	-0,7	+0,2	13,2	3,8	-3,5	-1,0	-0,2
	25	20	23	0,17		0,2	5,0	156,172	0	-8		4	0,7	+6,5	+1,1	-0,2	3,8	0,6	+5,9	+1,0	-0,2
				1,12								10,5	11,8		+0,1		9,7	10,9		-0,1	
⊙ 56	27	56	26					58,121	0	-1	58,11	10				-0,6					-0,6
⊙ 26	27	56	26	0,29		0,3	1,038	59,159	-4 + 2	-1,2	59,15	8	2,3	-1,2	-0,3	-0,6	7,4	2,1	-1,2	-0,3	-0,6
	28	8	26	0,35	2,9	0,2	4,4	× 5,538	+7 + 2	+1,4	+6	4	1,4	+2,8	+1,0	-0,8	3,2	1,1	+3,0	+1,0	-0,4
	29	26	23	0,29		0,5	2,0	59,155	-2 + 0,2	+4		9	2,6	-2,2	-0,6	0,0	9,0	2,6	-2,8	-0,8	-0,2
				0,93								6,8	6,3		+0,1		6,2	5,8		-0,1	
⊙ 23	25	20	23	0,17	5,9	0,1	10,9	× 16,036	-15	-1,5	72,18	20	3,4	-6,8	-1,2	-0,2	19,8	3,4	-6,3	-1,1	-0,2
	26	9	23	0,46	2,2	0,2	4,3	8,392	+1	+0,2	0	12	5,5	+1,2	+0,6	+0,7	12,7	5,8	+0,8	+0,4	+0,2
	29	26	23	0,29	3,4	0,2	5,4	13,032	+1,2 + 4	+6		11	3,2	+2,2	+0,6	0,0	11,0	3,2	+2,5	+0,7	-0,2
				0,92		0,5		72,193	-0,1	-0,1		13,2	12,1		0,0		13,5	12,4		0,0	

gebäude in Bonn. Es enthält 15 Knotenpunkte, die durch 29 Züge mit den gegebenen Punkten und untereinander verbunden sind.

Die Berechnung der ersten Näherungswerthe der Höhen h_1 und der ersten Verbesserungen v_1 ist im wesentlichen nach dem im § 21 behandelten Verfahren durchgeführt mit den Vereinfachungen, daß die durch die Ausgleichung der Fehler in den einzelnen Netztheilen bedingte Erhöhung der Gewichte unberücksichtigt gelassen ist und daß die Ausgleichung der Fehler nicht jedesmal auf die sämtlichen bereits berechneten Netztheile ausgedehnt, sondern auf die den betreffenden Knotenpunkten nächstgelegenen Netztheile beschränkt ist. Die Berechnungszüge und deren Nummern, denen die Berechnung der Höhen h_1 und der Verbesserungen v_1 gefolgt ist, sind in der auf Seite 163 beigegebenen Uebersichtskarte dargestellt.

Nachdem sich für die den Höhen $h_s = h_0 + d h_s$ entsprechenden Orientierungshöhenunterschiede o , nur noch sehr kleine Zahlenwerthe ergeben hatten, ist das Verfahren abgebrochen.

Den Mittelwerthen $h_0 + \frac{[p d h_s]}{[p]}$ aus den Höhen h_s ist jedoch noch eine im Kopfe berechnete Verbesserung $+\frac{[p v_s]}{[p]}$ hinzugefügt, deren Berechtigung aus den im § 33, Nr. 14 erhaltenen Formeln (137) folgt, wenn diese Formeln durch Einführung der Gewichte verallgemeinert werden und wenn beachtet wird, daß dort die o in den der Entwicklung zu Grunde liegenden Formeln (108) mit anderm Vorzeichen vorkommen wie hier.

§ 36. Rückwärtseinschneiden.

Zur Bestimmung des $\triangle 9$ durch Rückwärtseinschneiden sind auf diesem Punkte die Richtungen nach den gegebenen Punkten $\triangle 3, 7, 8, 6$ in 4 vollen Richtungssätzen beobachtet worden. Die rechtwinkligen Koordinaten x_n, y_n der gegebenen Punkte und die arithmetischen Mittel r_n der vier für jede Richtung erhaltenen Beobachtungsergebnisse sind:

Nr. der Punkte.	Abscissen.	Ordinaten.	Richtungen.			
			o	'	''	
△ 3	$x_1 = 5\ 432,42$	$y_1 = \times 8\ 013,62$	r_1	23	38	45
△ 7	$x_2 = 2\ 125,96$	$y_2 = \times 6\ 036,88$	r_2	154	45	05
△ 8	$x_3 = 5\ 086,94$	$y_3 = \times 4\ 914,53$	r_3	241	52	52
△ 6	$x_4 = 6\ 122,25$	$y_4 = \times 5\ 990,33$	r_4	294	17	05

Es sollen die wahrscheinlichsten Werthe x, y der rechtwinkligen Koordinaten des $\triangle 9$ und der mittlere Fehler m_1 einer einmaligen Beobachtung einer Richtung in einem Richtungssatze bestimmt werden.

1. Die beobachteten Richtungen r_n beziehen sich auf eine beliebige, nicht genau bekannte Anfangsrichtung. Um aus ihren wahren Werthen (r_n) zunächst die wahren Werthe (ν_n) der Neigungen der einzelnen Strahlen gegen die Abscissenachse zu erhalten, muß ihnen der wahre Werth (o) eines aus den Beobachtungsergebnissen mit zu bestimmenden Orientierungswinkels hinzugefügt werden, so daß also wird:

$$(\nu_n) = (r_n) + (o), \text{ oder}$$

$$(r_n) = (\nu_n) - (o).$$

Der wahre Werth (ν_n) der Neigungen steht nun zu den wahren Werthen der zu bestimmenden Koordinaten (x) (y) des § 9 und den gegebenen, als wahre Werthe anzunehmenden Koordinaten $x_n y_n$ in der Beziehung, dafs ist:

$$\operatorname{tg}(\nu_n) = \frac{y_n - (y)}{x_n - (x)}, \text{ oder:}$$

$$(\nu_n) = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_n - (y)}{x_n - (x)} \varrho''.$$

Somit ergeben sich für die Beziehungen zwischen den wahren Werthen (r_n) der beobachteten Richtungen und den wahren Werthen der zu bestimmenden Gröfsen (x), (y), (o) für unser Beispiel die folgenden Gleichungen:

$$(108) \quad \left\{ \begin{array}{l} (r_1) = (\nu_1) - (o), \\ (r_2) = (\nu_2) - (o), \\ (r_3) = (\nu_3) - (o), \\ (r_4) = (\nu_4) - (o), \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} (\nu_1) = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_1 - (y)}{x_1 - (x)} \varrho'', \\ (\nu_2) = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_2 - (y)}{x_2 - (x)} \varrho'', \\ (\nu_3) = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_3 - (y)}{x_3 - (x)} \varrho'', \\ (\nu_4) = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_4 - (y)}{x_4 - (x)} \varrho''. \end{array} \right.$$

2. Hiernach erhalten wir die wahrscheinlichsten Werthe R_1, R_2, R_3, R_4 der beobachteten Richtungen und die wahrscheinlichsten Werthe $\nu_1, \nu_2, \nu_3, \nu_4$ der Neigungen aus den wahrscheinlichsten Werthen x, y, o nach:

$$(109) \quad \left\{ \begin{array}{l} R_1 = \nu_1 - o, \\ R_2 = \nu_2 - o, \\ R_3 = \nu_3 - o, \\ R_4 = \nu_4 - o, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} \nu_1 = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_1 - y}{x_1 - x} \varrho'', \\ \nu_2 = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_2 - y}{x_2 - x} \varrho'', \\ \nu_3 = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_3 - y}{x_3 - x} \varrho'', \\ \nu_4 = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_4 - y}{x_4 - x} \varrho'', \end{array} \right.$$

und die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler nach:

$$(110) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_1 = R_1 - r_1, \\ v_2 = R_2 - r_2, \\ v_3 = R_3 - r_3, \\ v_4 = R_4 - r_4. \end{array} \right.$$

3. Die wahrscheinlichsten Werthe x, y, o der zu bestimmenden Gröfsen zerlegen wir in die Näherungswerthe $\bar{x}, \bar{y}, \bar{o}$ und die den letzteren beizufügenden Aenderungen $d\bar{x}, d\bar{y}, d\bar{o}$, setzen also:

$$(111) \quad \left\{ \begin{array}{l} x = \bar{x} + d\bar{x}, \\ y = \bar{y} + d\bar{y}, \\ o = \bar{o} + d\bar{o}. \end{array} \right.$$

Den Näherungswerthen $\bar{x}, \bar{y}, \bar{o}$ der zu bestimmenden Gröfsen entsprechen die Näherungswerthe r_1, r_2, r_3, r_4 der beobachteten Richtungen für die sich nach den Gleichungen (108) ergibt:

$$(112) \quad \left\{ \begin{array}{l} r_1 = n_1 - o, \\ r_2 = n_2 - o, \\ r_3 = n_3 - o, \\ r_4 = n_4 - o, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} n_1 = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_1 - \bar{y}}{x_1 - \bar{x}} \varrho'', \\ n_2 = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_2 - \bar{y}}{x_2 - \bar{x}} \varrho'', \\ n_3 = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_3 - \bar{y}}{x_3 - \bar{x}} \varrho'', \\ n_4 = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_4 - \bar{y}}{x_4 - \bar{x}} \varrho''. \end{array} \right.$$

Aus diesen Näherungswerthen werden die wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Richtungen durch Beifügung der den Aenderungen $d\xi$, $d\eta$, dx entsprechenden Aenderungen dr_1 , dr_2 , dr_3 , dr_4 erhalten nach:

$$(113) \quad \begin{cases} R_1 = r_1 + dr_1, \\ R_2 = r_2 + dr_2, \\ R_3 = r_3 + dr_3, \\ R_4 = r_4 + dr_4. \end{cases}$$

4. Differenziren wir die in den Gleichungen (112) für die Näherungswerthe r_n erhaltenen Ausdrücke nach ξ , η , x , so ergeben sich die Differenzialquotienten zunächst in allgemeiner Form wie folgt:

$$\begin{aligned} a_n = \frac{\partial r_n}{\partial \xi} &= + \frac{1}{1 + \left(\frac{y_n - \eta}{x_n - \xi}\right)^2} (y_n - \eta) (-1) (x_n - \xi)^{-2} (-1) \eta'' \\ &= + \frac{y_n - \eta}{(x_n - \xi)^2 + (y_n - \eta)^2} \eta''. \end{aligned}$$

Zur Vereinfachung dieses Ausdrucks führen wir die Näherungswerthe δ_n der Strahlenlänge und die Näherungswerthe n_n der Neigungen ein nach:

$$y_n - \eta = \delta_n \sin n_n, \quad x_n - \xi = \delta_n \cos n_n.$$

Dann wird:

$$a_n = \frac{\partial r_n}{\partial \xi} = + \frac{\sin n_n}{\delta_n} \eta''.$$

Ebenso wird:

$$b_n = \frac{\partial r_n}{\partial \eta} = + \frac{1}{1 + \left(\frac{y_n - \eta}{x_n - \xi}\right)^2} \frac{1}{x_n - \xi} (-1) \eta'' = - \frac{x_n - \xi}{(x_n - \xi)^2 + (y_n - \eta)^2} \eta'',$$

oder mit Einführung von δ_n und n_n :

$$b_n = \frac{\partial r_n}{\partial \eta} = - \frac{\cos n_n}{\delta_n} \eta''.$$

Endlich ist:

$$c_n = \frac{\partial r_n}{\partial x} = -1.$$

Damit ergeben sich für unser Beispiel die folgenden Ausdrücke für die Differenzialquotienten:

$$(114) \quad \begin{cases} a_1 = + \frac{\sin n_1}{\delta_1} \eta'', & b_1 = - \frac{\cos n_1}{\delta_1} \eta'', & c_1 = -1, \\ a_2 = + \frac{\sin n_2}{\delta_2} \eta'', & b_2 = - \frac{\cos n_2}{\delta_2} \eta'', & c_2 = -1, \\ a_3 = + \frac{\sin n_3}{\delta_3} \eta'', & b_3 = - \frac{\cos n_3}{\delta_3} \eta'', & c_3 = -1, \\ a_4 = + \frac{\sin n_4}{\delta_4} \eta'', & b_4 = - \frac{\cos n_4}{\delta_4} \eta'', & c_4 = -1. \end{cases}$$

Die Abweichungen zwischen den Näherungswerthen der beobachteten Größen und den Beobachtungsergebnissen sind:

$$(115) \quad \begin{cases} f_1 = r_1 - r_1, \\ f_2 = r_2 - r_2, \\ f_3 = r_3 - r_3, \\ f_4 = r_4 - r_4. \end{cases}$$

5. Hiernach ergeben sich die umgeformten Fehlergleichungen wie folgt:

$$(116) \quad \begin{cases} d\tau_1 = a_1 d\xi + b_1 d\eta - d\varphi, \\ d\tau_2 = a_2 d\xi + b_2 d\eta - d\varphi, \\ d\tau_3 = a_3 d\xi + b_3 d\eta - d\varphi, \\ d\tau_4 = a_4 d\xi + b_4 d\eta - d\varphi. \end{cases} \quad (117) \quad \begin{cases} v_1 = f_1 + d\tau_1, \\ v_2 = f_2 + d\tau_2, \\ v_3 = f_3 + d\tau_3, \\ v_4 = f_4 + d\tau_4. \end{cases}$$

Wenn wir das Gewicht der gleich genauen Beobachtungsergebnisse r gleich Eins nehmen, können diese umgeformten Fehlergleichungen, indem nach den Formeln (135)

$$(135) \quad \begin{cases} A_1 = a_1 - \frac{[a]}{4}, & B_1 = b_1 - \frac{[b]}{4}, & F_1 = f_1 - \frac{[f]}{4}, \\ A_2 = a_2 - \frac{[a]}{4}, & B_2 = b_2 - \frac{[b]}{4}, & F_2 = f_2 - \frac{[f]}{4}, \\ A_3 = a_3 - \frac{[a]}{4}, & B_3 = b_3 - \frac{[b]}{4}, & F_3 = f_3 - \frac{[f]}{4}, \\ A_4 = a_4 - \frac{[a]}{4}, & B_4 = b_4 - \frac{[b]}{4}, & F_4 = f_4 - \frac{[f]}{4} \end{cases}$$

gebildet wird, nach den Formeln (136) reduziert werden auf:

$$(136) \quad \begin{cases} d\tau_1 = A_1 d\xi + B_1 d\eta, & v_1 = F_1 + d\tau_1, \\ d\tau_2 = A_2 d\xi + B_2 d\eta, & v_2 = F_2 + d\tau_2, \\ d\tau_3 = A_3 d\xi + B_3 d\eta, & v_3 = F_3 + d\tau_3, \\ d\tau_4 = A_4 d\xi + B_4 d\eta, & v_4 = F_4 + d\tau_4. \end{cases}$$

Aus diesen reduzierten Fehlergleichungen ergeben sich die Endgleichungen:

$$(118) \quad \begin{cases} [AA] d\xi + [AB] d\eta + [AF] = 0, \\ [AB] d\xi + [BB] d\eta + [BF] = 0. \end{cases}$$

Nachdem durch Auflösung dieser Endgleichungen die Zahlenwerthe von $d\xi$ und $d\eta$ erhalten sind, ergibt sich $d\varphi$ nach:

$$(137) \quad d\varphi = + \frac{[a]}{4} d\xi + \frac{[b]}{4} d\eta + \frac{[f]}{4}.$$

6. Der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit oder des arithmetischen Mittels aus den vier für eine jede Richtung vorliegenden Beobachtungsergebnissen ergibt sich zu:

$$(125) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n-4}} = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{4-3}},$$

und danach der mittlere Fehler m_1 einer einmaligen Beobachtung einer Richtung in einem Richtungssatze, deren Gewicht $p_1 = 0,25$ ist, nach:

$$m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{0,25}}.$$

7. Die Rechnung nach den entwickelten Formeln gestaltet sich mit Weglassung der Berechnung der Näherungswerthe ξ η der zu bestimmenden Koordinaten, die aus den Richtungen nach §§ 3, 7, 8 nach den Formeln (40) bis (60), für die Berechnung von Koordinaten aus Rückwärtseinschneiden, Seite 27 der Formelsammlung von Veltmann und Koll rund $\xi = 4\,745,0$ $\eta = 4\,681,0$ ergibt, wie folgt:

1. Berechnung der Näherungswerthe n der Neigungen.										2. Differenzial-quotienten a, b .									
P_n	x_n \bar{x} $\Delta x = x_n - \bar{x}$ $\Delta x + \Delta y$	y_n \bar{y} $\Delta y = y_n - \bar{y}$ $\Delta x - \Delta y$	$\log(\Delta x + \Delta y)$ $\log(\Delta x - \Delta y)$ $\log \operatorname{tg}(45^\circ + n)$ $45^\circ + n$	$\log \Delta y$ $\log \Delta x$ $\log \operatorname{tg} n$ n	$\log \sin n$ $\log \cos n$ $\operatorname{cpl} \log \sin$ $\log \varphi''$	$\log a$ $\log b$ a b													
$\odot 3$		5 432,42	$\times 8\ 013,62$	3.30 536	3.12 470	9.94 88	2.08 78												
		4 745,00	$\times 6\ 681,00$	2.80 969	2.83 722	9.66 13	1.79 98												
	+	687,42	+ 1 832,62	0.49 567	0.28 748	6.82 41	+ 122,3												
	+	2 020,04	- 645,20	107° 42' 48"	62° 42' 48"	5.31 44	- 63,1												
$\odot 7$		2 125,96	$\times 6\ 036,88$	3.51 364	2.80 896	9.37 81	1.26 16												
		4 745,00	$\times 6\ 681,00$	3.29 555	3.41 815	9.98 72	1.87 07												
	-	2 619,04	- 644,12	0.21 809	9.39 081	6.56 91	- 18,3												
	-	3 263,16	- 1 974,92	288° 49' 02"	193° 48' 59"	5.31 44	+ 74,2												
$\odot 8$		5 086,94	$\times 4\ 914,53$	3.15 867	3.24 711	9.99 20	2.05 13												
		4 745,00	$\times 6\ 681,00$	3.32 396	2.53 395	9.27 89	1.33 82												
	+	341,94	- 1 766,47	9.82 971	0.71 316	6.74 49	- 112,5												
	-	1 424,53	+ 2 108,41	325° 57' 20"	280° 57' 19"	5.31 44	- 21,8												
$\odot 6$		6 122,25	$\times 5\ 990,38$	2.83 669	2.83 927	9.65 15	1.77 81												
		4 745,00	$\times 6\ 681,00$	3.31 553	3.18 901	9.95 13	2.07 79												
	+	1 377,25	- 690,67	9.52 116	9.70 026	6.81 22	- 60,0												
	+	686,58	+ 2 067,92	18° 22' 01"	333° 22' 00"	5.31 44	- 119,6												
3. Bildung der Faktoren A und B .										4. Bildung der Abweichungen F .									
P_n	a	$A =$ $a - \frac{[a]}{n}$	b	$B =$ $b - \frac{[b]}{n}$	$r = n - v$	r	$f =$ $r - r$	$F =$ $f - \frac{[f]}{n}$											
$\odot 3$	+	122,3	+	139,4	-	63,1	+	30,5	23 38 48	23 38 45	+	3	-	16,8					
$\odot 7$	-	18,5	-	1,2	+	74,2	+	106,8	154 44 59	154 45 05	-	6	-	25,8					
$\odot 8$	-	112,5	-	95,4	-	21,8	+	10,8	241 53 19	241 52 52	+	27	+	7,2					
$\odot 6$	-	60,0	-	42,9	-	119,6	-	87,0	294 18 00	294 17 05	+	55	+	35,2					
	-	68,5	-	0,1	-	130,3	+	0,1	35 06	38 47	+	79	-	0,2					
$\frac{[a]}{n}$	-	17,1		$\frac{[b]}{n}$	-	32,6				$\frac{[f]}{n}$	+	19,8							
5. Bildung der Faktoren u. s. w. der Endgleichungen.																			
P_n	p	A	B	F	pAA	pAB	pAF	pBB	pBF										
$\odot 3$	1	+	139	-	31	-	16,8	19 321	-	4 309	-	2 335	961	+	521				
$\odot 7$	1	-	1	+	107	-	25,8	1	-	107	+	26	11 449	-	2 761				
$\odot 8$	1	-	95	+	11	+	7,2	9 025	-	1 045	-	684	121	+	79				
$\odot 6$	1	-	43	-	87	+	35,2	1 849	+	3 741	-	1 514	7 569	-	3 062				
		0	0	-	0,2	+	30 196	-	1 720	-	4 507	+	20 100	-	5 223				

6. Auflösung der Endgleichungen und Bildung der wahrscheinlichsten Werthe x , y , o .

[pAA].		[pAB].		[pAF].		[pBB].		[pBF].		Probe.					
+	30 196	—	1 720	—	4 507	+	20 100	—	5 223					$+\frac{[a]}{n}d\xi$	— 2,8
		+	0,057	+	0,149	—	98	—	257	—	672	—	744	$+\frac{[b]}{n}d\eta$	— 8,9
				+	0,016	+	20 002	—	5 480	—	1 502	—	1 430	$+\frac{[f]}{n}$	+ 19,8
		$d\xi$	+	0,165		$d\eta$	+	0,274		—	2 174	—	2 174	do	+ 8,1
		ξ	4 745,00			η	$\times 6 681,00$			$= \Sigma$.				$o = 39^\circ 04' 00''$	
		x	4 745,16			y	$\times 6 681,27$							$o = 39^\circ 04' 08''$	

7. Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe ν der Neigungen.

P_n	x_n $x_n - x$	y_n $y_n - y$	$\log(y_n - y)$ $\log(x_n - x)$ $\log \operatorname{tg} \nu$	ν
$\odot 3$	5 432,42 4 745,16 + 687,26	$\times 8 013,62$ $\times 6 681,27$ + 1 332,35	3.12 462 2.83 712 0.28 750	62° 42' 52"
$\odot 7$	2 125,96 4 745,16 — 2 619,20	$\times 6 036,88$ $\times 6 681,27$ — 644,39	2.80 915 _n 3.41 817 _n 9.39 098	193° 49' 18"
$\odot 8$	5 086,94 4 745,16 + 341,78	$\times 4 914,53$ $\times 6 681,27$ — 1 766,74	3.24 718 _n 2.53 374 0.71 344 _n	280° 56' 55"
$\odot 6$	6 122,25 4 745,16 + 1 377,09	$\times 5 990,33$ $\times 6 681,27$ — 690,94	2.83 944 _n 3.13 896 9.70 048 _n	333° 21' 19"

8. Wahrscheinlichste Beobachtungsfehler v .

9. Quadratsumme.

$P_n.$	$R = \nu - o.$			$\frac{v}{R - r.}$		$A d\xi + B d\eta = d\tau.$						$\frac{v}{F + d\tau.}$		$pFF.$	pvv
$o =$	39	04	08												
$\odot 3$	23	38	44	—	1	+	22,9	—	8,5	+	14,4	—	2,4	282	6
$\odot 7$	154	45	10	+	5	—	0,2	+	29,3	+	29,1	+	3,3	666	11
$\odot 8$	241	52	47	—	5	—	15,7	+	3,0	—	12,7	—	5,5	52	30
$\odot 6$	294	17	11	+	6	—	7,1	—	23,8	—	30,9	+	4,3	1 239	18
		33	52	+	5	—	0,1		0,0	—	0,1	—	0,3	2 239	65

10. Schlussprobe und mittlerer Fehler.

$$[pvv] = [pFF] + \Sigma = 2 239 - 2 174 = 65.$$

$$m = \pm \sqrt{\frac{[pvv]}{n-9}} = \pm \sqrt{\frac{65}{4-3}} = \pm 8,1''. \quad m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}} = \pm 8,1 \sqrt{\frac{1}{0,25}} = \pm 16,2''.$$

§ 37. Vorwärtseinschneiden.

Zur Bestimmung des $\odot 9$ durch Vorwärtseinschneiden sind auf den gegebenen Punkten $\odot 7, 8, 6$ die Richtungen nach $\odot 9$ und nach mehreren gegebenen Punkten je in 4 vollen Richtungssätzen beobachtet worden. Die Koordinaten $x_n y_n$ der $\odot 7, 8, 6$, die arithmetischen Mittel r_n der vier für jede Richtung erhaltenen Beobachtungsergebnisse und die aus den gegebenen rechtwinkligen Koordinaten abgeleiteten Neigungen ν_n der gegebenen Strahlen gegen die Abscissenlinie sind:

Ziel- punkte.	Richtungen.	Neigungen.	Ziel- punkte.	Richtungen.	Neigungen.
Standpunkt: $\odot 7$.			Standpunkt: $\odot 6$.		
$x_7 = 2\ 125,96, y_7 = \times 6\ 036,88.$			$x_6 = 6\ 122,25, y_6 = \times 5\ 990,33.$		
$\odot 8$	r_5 73 39 45	ν_5 339 14 28	$\odot 3$	r_{11} 124 58 55	ν_{11} 108 49 35
$\odot 9$	r_6 108 14 33		$\odot 9$	r_{15} 169 30 42	
$\odot 3$	r_7 125 17 42	ν_7 30 52 23	$\odot 7$	r_{16} 195 29 10	ν_{16} 179 19 58
$\odot 5$	r_8 36 37 40	ν_8 302 12 13	$\odot 8$	r_{17} 242 15 08	ν_{17} 226 05 55
Standpunkt: $\odot 8$.			$\odot 5$	r_{18} 252 50 38	ν_{18} 236 41 13
$x_8 = 5\ 086,94, y_8 = \times 4\ 914,53.$			Es sollen die wahrscheinlichsten		
$\odot 6$	r_9 108 10 00	ν_9 46 05 55	Werthe $x y$ der rechtwinkligen Ko-		
$\odot 3$	r_{10} 145 42 30	ν_{10} 83 38 20	ordinaten des $\odot 9$ und der mittlere		
$\odot 9$	r_{11} 163 01 05		Fehler m_1 einer einmaligen Beob-		
$\odot 7$	r_{12} 221 18 30	ν_{12} 159 14 28	achtung einer Richtung in einem		
$\odot 5$	r_{13} 305 47 56	ν_{13} 243 43 45	Richtungssätze lediglich aus den auf		

den gegebenen Punkten erhaltenen Beobachtungsergebnissen bestimmt werden.

1. Wir führen die Entwicklung der Formeln zunächst nur für die auf $\odot 7$ beobachteten Richtungen durch.

Diese Richtungen r_n beziehen sich auf eine nicht genau bekannte Anfangsrichtung. Um aus ihren wahren Werthen (r_n) die wahren Werthe (ν_n) der Neigungen der einzelnen Strahlen gegen die Abscissenachse zu erhalten, muß ihnen daher, ebenso wie in dem im § 36 behandelten Beispiele, der wahre Werth (o_7) eines aus den Beobachtungsergebnissen mit zu bestimmenden Orientierungswinkels hinzugefügt werden, so daß also ist:

$$(1^*) \quad (\nu_n) = (r_n) + (o_7) \text{ oder:}$$

$$(2^*) \quad (r_n) = (\nu_n) - (o_7).$$

Der wahre Werth (ν_6) der Neigung des Strahles $\odot 7 - \odot 9$ steht zu den wahren Werthen der Koordinaten (x) (y) des $\odot 9$ und den gegebenen als wahre Werthe anzunehmenden Koordinaten $x_7 y_7$ des $\odot 7$ in der Beziehung, daß ist:

$$(3^*) \quad \operatorname{tg}((\nu_6) \pm 180^\circ) = \frac{y_7 - (y)}{x_7 - (x)} \text{ oder:}$$

$$(4^*) \quad (\nu_6) \pm 180^\circ = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{y_7 - (y)}{x_7 - (x)} e''.$$

Hiernach erhalten wir für die Beziehungen zwischen den wahren Werthen (r_n) der auf $\odot 7$ beobachteten Richtungen und den wahren Werthen (x), (y), (o_7) der zu bestimmenden Größen die folgenden Gleichungen:

$$(5^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} (r_5) = (\nu_5) - (o_7), \\ (r_6) = (\nu_6) - (o_7), \\ (r_7) = (\nu_7) - (o_7), \\ (r_8) = (\nu_8) - (o_7); \end{array} \right. \quad (6^*) \quad (\nu_6) \pm 180^\circ = \arctan \frac{y_7 - (y)}{x_7 - (x)} \varrho''.$$

Für die wahren Werthe (ν_5) , (ν_7) , (ν_8) der Neigungen der Strahlen nach gegebenen Punkten haben wir die aus den gegebenen Koordinaten abgeleiteten Neigungen ν_5 , ν_7 , ν_8 anzunehmen.

2. Danach ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe R_5 , R_6 , R_7 , R_8 der beobachteten Richtungen und der wahrscheinlichste Werth ν_6 der Neigung für den Strahl $\odot 7 - \odot 9$ aus den wahrscheinlichsten Werthen x , y , o_7 der zu bestimmenden Größen nach:

$$(7^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} R_5 = \nu_5 - o_7, \\ R_6 = \nu_6 - o_7, \\ R_7 = \nu_7 - o_7, \\ R_8 = \nu_8 - o_7; \end{array} \right. \quad (8^*) \quad \nu_6 \pm 180^\circ = \arctan \frac{y_7 - y}{x_7 - x} \varrho'',$$

und die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler nach:

$$(9^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_5 = R_5 - r_5, \\ v_6 = R_6 - r_6, \\ v_7 = R_7 - r_7, \\ v_8 = R_8 - r_8. \end{array} \right.$$

3. Die wahrscheinlichsten Werthe x , y , o_7 der zu bestimmenden Größen zerlegen wir in die Näherungswerthe \bar{x} , \bar{y} , \bar{o}_7 und die diesen beizufügenden Aenderungen $d\bar{x}$, $d\bar{y}$, $d\bar{o}_7$, setzen also:

$$(10^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} x = \bar{x} + d\bar{x}, \\ y = \bar{y} + d\bar{y}, \\ o_7 = \bar{o}_7 + d\bar{o}_7. \end{array} \right.$$

Den Näherungswerthen \bar{x} , \bar{y} , \bar{o}_7 der zu bestimmenden Größen entsprechen die Näherungswerthe r_5 , r_6 , r_7 , r_8 der beobachteten Richtungen, wofür sich ergibt:

$$(11^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} r_5 = \nu_5 - \bar{o}_7, \\ r_6 = \nu_6 - \bar{o}_7, \\ r_7 = \nu_7 - \bar{o}_7, \\ r_8 = \nu_8 - \bar{o}_7; \end{array} \right. \quad (12^*) \quad \nu_6 \pm 180^\circ = \arctan \frac{y_7 - \bar{y}}{x_7 - \bar{x}} \varrho''.$$

Aus diesen Näherungswerthen werden die wahrscheinlichsten Werthe der Richtungen durch Beifügung der den Aenderungen $d\bar{x}$, $d\bar{y}$, $d\bar{o}_7$ entsprechenden Aenderungen $d r_5$, $d r_6$, $d r_7$, $d r_8$ erhalten nach:

$$(13^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} R_5 = r_5 + d r_5, \\ R_6 = r_6 + d r_6, \\ R_7 = r_7 + d r_7, \\ R_8 = r_8 + d r_8. \end{array} \right.$$

4. Differenziren wir die in den Gleichungen (11*) und (12*) für die Näherungswerthe r_n erhaltenen Ausdrücke nach \bar{x} , \bar{y} , \bar{o}_7 , so ergeben sich die folgenden Differenzialquotienten:*)

*) Vergl. die Entwicklung der Differenzialquotienten im § 36, Nr. 4.

$$(14^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} a_5 = 0, \\ a_6 = + \frac{\sin n_6}{g_6} \varrho'', \\ a_7 = 0, \\ a_8 = 0; \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} b_5 = 0, \\ b_6 = - \frac{\cos n_6}{g_6} \varrho'', \\ b_7 = 0, \\ b_8 = 0; \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} c_5 = -1, \\ c_6 = -1, \\ c_7 = -1, \\ c_8 = -1. \end{array} \right.$$

Die Abweichungen zwischen den Näherungswerthen der beobachteten Größen und den Beobachtungsergebnissen sind:

$$(15^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} f_5 = x_5 - r_5, \\ f_6 = x_6 - r_6, \\ f_7 = x_7 - r_7, \\ f_8 = x_8 - r_8. \end{array} \right.$$

5. Hiernach ergeben sich die folgenden umgeformten Fehlergleichungen:

$$(16^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} d x_5 = - d v_7, \\ d x_6 = a_6 d x + b_6 d y - d v_7, \\ d x_7 = - d v_7, \\ d x_8 = - d v_7, \end{array} \right. \quad (17^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_5 = f_5 + d x_5, \\ v_6 = f_6 + d x_6, \\ v_7 = f_7 + d x_7, \\ v_8 = f_8 + d x_8. \end{array} \right.$$

Nehmen wir die Gewichte p_5, p_6, p_7, p_8 der gleich genauen Beobachtungsergebnisse gleich Eins, so können diese umgeformten Fehlergleichungen nach Formel (145) reduziert werden auf:

$$(18^*) \quad d n_6 = a_6 d x + b_6 d y, \quad (19^*) \quad v_6 = f_6 - \frac{[f] - f_6}{4 - 1} + d n_6, \quad \text{Gewicht} = \frac{4 - 1}{4}.$$

Wenn wir nun als Näherungswerth v_7 des Orientierungswinkels für die auf § 7 beobachteten Richtungen das arithmetische Mittel der Differenzen $v - r$, also

$$(20^*) \quad v_7 = \frac{[v - r]}{8}$$

nehmen, so wird $[f] - f_6 = 0$ und damit aus den Gleichungen (18*) und (19*):

$$(21^*) \quad d n_6 = a_6 d x + b_6 d y, \quad (22^*) \quad v_6 = f_6 + d n_6 \quad \left| \quad \text{Gewicht} = \frac{3}{4}, \right.$$

was sich wie folgt ergibt:

Zunächst ist: $[f] - f_6 = f_5 + f_7 + f_8$. Für diese Summe erhalten wir, indem wir in die Formeln (15*) für x_5, x_7, x_8 die in den Formeln (11*) erhaltenen Werthe setzen:

$$\begin{array}{l} f_5 = v_5 - r_5 - v_7, \\ f_7 = v_7 - r_7 - v_7, \\ f_8 = v_8 - r_8 - v_7, \\ \hline [f] - f_6 = [v - r] - 3v_7, \end{array}$$

und dies wird gleich Null für $v_7 = \frac{[v - r]}{3}$, wie behauptet ist.

6. Die Formeln, die wir hier für die auf § 7 beobachteten Richtungen entwickelt haben, gelten allgemein, so daß, wenn wir als Näherungswerth v der Orientierungswinkel für die auf einem gegebenen Punkte beobachteten Richtungen allgemein:

$$(23^*) \quad v_n = \frac{[v - r]}{n - 1}$$

nehmen, immer

$$(24^*) \quad \frac{[f] - f_n}{n - 1} = 0,$$

und damit für diese Richtungen nur die eine reduzierte Fehlergleichung:

$$(25^*) \quad dn_n = a_n d\bar{x} + b_n d\bar{y}, \quad \left| \quad (26^*) \quad v_n = f_n - dn_n, \quad \left| \quad \text{Gewicht} = \frac{n-1}{n} \right. \right.$$

erhalten.

Wenden wir dies auf unser Beispiel an, so erhalten wir zuerst die Näherungswerte v_7, v_8, v_9 für die auf § 7, 8, 6 beobachteten Richtungen nach:

$$(27^*) \quad v_7 = \frac{[\nu - r]}{3}, \quad \left| \quad (28^*) \quad v_8 = \frac{[\nu - r]}{4}, \quad \left| \quad (29^*) \quad v_9 = \frac{[\nu - r]}{4}, \right. \right.$$

und dann die reduzierten Fehlergleichungen:

$$(30^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} dn_6 = a_6 d\bar{x} + b_6 d\bar{y}, \\ dn_{11} = a_{11} d\bar{x} + b_{11} d\bar{y}, \\ dn_{15} = a_{15} d\bar{x} + b_{15} d\bar{y}, \end{array} \right. \quad (31^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_6 = f_6 + dn_6, \\ v_{11} = f_{11} + dn_{11}, \\ v_{15} = f_{15} + dn_{15}, \end{array} \right. \quad \left. \begin{array}{l} \text{Gewicht} = \frac{3}{4}, \\ \text{,,} = \frac{4}{5}, \\ \text{,,} = \frac{4}{5}. \end{array} \right.$$

Hieraus ergeben sich die reduzierten Endgleichungen:

$$(32^*) \quad \begin{aligned} [paa] d\bar{x} + [pab] d\bar{y} + [paf] &= 0, \\ [pab] d\bar{x} + [pbb] d\bar{y} + [pbf] &= 0, \end{aligned}$$

woraus die Zahlenwerthe von $d\bar{x}$ und $d\bar{y}$ durch Auflösung erhalten werden, während sich allgemein für dv_n , wenn beachtet wird, daß $[f] = f_n$ ist, nach Formel (146) ergibt:

$$(33^*) \quad dv_n = \frac{a_n}{n} d\bar{x} + \frac{b_n}{n} d\bar{y} + \frac{f_n}{n} = \frac{v_n}{n}.$$

Demnach ist in unserm Beispiele:

$$(34^*) \quad dv_7 = \frac{v_7}{4}, \quad \left| \quad (35^*) \quad dv_8 = \frac{v_{11}}{5}, \quad \left| \quad (36^*) \quad dv_9 = \frac{v_{15}}{5}.$$

Nach den Bemerkungen zu den Formeln (143) bis (146) im § 30, Nr. 10 ist dem Betrage \mathcal{E}_1 , der sich bei Auflösung der reduzierten Endgleichungen nach Formel (127) ergibt, noch der Betrag

$$(37^*) \quad \mathcal{E}_1 = -\frac{f_6}{4} f_9 - \frac{f_{11}}{5} f_{11} - \frac{f_{15}}{5} f_{15}$$

hinzuzusetzen, um nach Formel (129) den richtigen Werth von $[pvv]$ zu erhalten.

7. Der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit oder des arithmetischen Mittels aus den vier für eine jede Richtung vorliegenden Beobachtungsergebnissen ergibt sich nach Formel (125) zu:

$$(38^*) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n-q}} = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{14-5}},$$

und danach der mittlere Fehler m_1 einer einmaligen Beobachtung einer Richtung in einem Richtungssatze, deren Gewicht $p_1 = 0,25$ ist, nach:

$$(39^*) \quad m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{0,25}}.$$

8. Die Rechnung nach den entwickelten Formeln gestaltet sich mit Weglassung der Berechnung der Näherungswerte \bar{x} \bar{y} der zu bestimmenden Koordinaten, der Näherungswerte n der Neigungen und der Differenzialquotienten a, b , wofür die im § 36, Nr. 7 erhaltenen Zahlenwerthe benutzt werden, wie folgt:

9. Bildung der wahrscheinlichsten Werthe o der Orientierungswinkel.															13. Zusatz Σ_2 .			
P_n .	$adg + bdy = dn.$						f .	$v = \frac{v}{f + dn.}$	$dv = \frac{v}{n}$	$o = v + dv.$	$ff.$	$-\frac{ff}{n}$						
$\triangle 7$	—	2,6	+	16,2	+	13,6	—	13,0	+	0,6	+	0,2	265	34	39,2	169	—	42
$\triangle 8$	—	16,5	—	4,8	—	21,3	+	21,0	—	0,3	—	0,1	297	55	52,9	441	—	88
$\triangle 6$	—	8,8	—	26,3	—	35,1	+	35,5	+	0,4	+	0,1	343	50	42,6	1 260	—	252
	—	27,9	—	14,9	—	42,8	+	43,5	+	0,7						$\Sigma_2 =$	—	382
10. Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe ν der Neigungen.															14. Schlufsprobe und mittlere Fehler.			
P_n .	x_n .	y_n .	$\log(y_n - y).$		$\log(x_n - x).$	$\log \tan(\nu \pm 180^\circ).$		$\nu \pm 180^\circ.$		$[vv] = [ff] + \Sigma_1 + \Sigma_2 = 2092 - 1488 - 382 = 222.$								
	$x.$	$y.$								$m = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n-q}}$								
	$x_n - x.$	$y_n - y.$								$= \pm \sqrt{\frac{222}{14-5}} = \pm 5,0''$								
$\triangle 7$	2 125,96 4 745,15 — 2 619,19	$\times 6$ 036,88 $\times 6$ 681,22 644,34	2.80 912 _n 3.41 817 _n 9.39 095			193° 49' 14''				$m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}$								
$\triangle 8$	5 086,94 4 745,15 + 341,79	$\times 4$ 914,53 $\times 6$ 681,22 1 766,69	3.24 716 _n 2.53 376 0.71 340 _n			280° 56' 58''				$= \pm 5,0 \sqrt{\frac{1}{0,25}} = \pm 10,0''.$								
$\triangle 6$	6 122,25 4 745,15 + 1 377,10	$\times 5$ 990,33 $\times 6$ 681,22 690,89	2.83 941 _n 3.13 896 9.70 045 _n			333° 21' 24''												
11. Wahrscheinlichste Beobachtungsfehler v .															12. Quadratsummen.			
Ziel-punkte.	Neigungen ν .		$R = \nu - o.$		Richtungen r .		$v = R - r.$		$dv = \frac{v}{n - do.}$		$f.$	$v = \frac{v}{f + dv.}$	$ff.$	$vv.$				
Standpunkt: $\triangle 7$.																		
$\triangle 8$	339	14 28	73	39 48,8	73	39 45	+ 3,8	—	0,2	+	4,0	+ 3,8	16	14				
$\triangle 9$	13	49 14	108	14 34,8	108	14 33	+ 1,8	+	13,4	—	13,0	+ 0,4	169	0				
$\triangle 3$	30	52 23	125	17 43,8	125	17 42	+ 1,8	+	0,2	+	2,0	+ 1,8	4	3				
$\triangle 5$	302	12 13	36	37 33,8	36	37 40	— 6,2	—	0,2	—	6,0	— 6,2	36	38				
		08 18		49 41,2		49 40	+ 1,2	+	12,8	—	13,0	— 0,2						
Standpunkt: $\triangle 8$.																		
$\triangle 6$	46	05 55	108	10 02,1	108	10 00	+ 2,1	+	0,1	+	2,0	+ 2,1	4	4				
$\triangle 3$	83	38 20	145	42 27,1	145	42 30	— 2,9	+	0,1	—	3,0	— 2,9	9	8				
$\triangle 9$	100	56 58	163	01 05,1	163	01 05	+ 0,1	—	21,2	+	21,0	— 0,2	441	0				
$\triangle 7$	159	14 28	221	18 35,1	221	18 30	+ 5,1	+	0,1	+	5,0	+ 5,1	25	26				
$\triangle 5$	243	43 45	305	47 52,1	305	47 56	— 3,9	+	0,1	—	4,0	— 3,9	16	15				
		39 26		00 01,5		00 01	+ 0,5	—	20,8	+	21,0	+ 0,2						
Standpunkt: $\triangle 6$.																		
$\triangle 3$	108	49 35	124	58 52,4	124	58 55	— 2,6	—	0,1	—	2,5	— 2,6	6	7				
$\triangle 9$	153	21 24	169	30 41,4	169	30 42	— 0,6	—	35,2	+	35,5	+ 0,3	1 260	0				
$\triangle 7$	179	19 58	195	29 15,4	195	29 10	+ 5,4	—	0,1	+	5,5	+ 5,4	30	29				
$\triangle 8$	226	05 55	242	15 12,4	242	15 08	+ 4,4	—	0,1	+	4,5	+ 4,4	20	19				
$\triangle 5$	236	41 13	252	50 30,4	252	50 38	— 7,6	—	0,1	—	7,5	— 7,6	56	58				
		18 05		04 32,0		04 33	— 1,0	—	35,6	+	35,5	— 0,1	2 092	221				

§ 38. Kombiniertes Vorwärts- und Rückwärtseinschneiden.

Nachdem die Koordinaten des § 9 im § 36 lediglich aus den auf dem zu bestimmenden Punkte beobachteten Richtungen und im § 37 lediglich aus den auf den gegebenen Punkten beobachteten Richtungen abgeleitet worden sind, sollen jetzt die Koordinaten des § 9 nochmals aus allen für die Bestimmung dieses Punktes durch kombiniertes Vorwärts- und Rückwärtseinschneiden vorliegenden Beobachtungsergebnissen bestimmt werden. Hierbei sollen einige Vereinfachungen des im § 37 und einige Aenderungen des im § 36 eingeschlagenen Verfahrens durchgeführt werden, die zweckmäßig sind, wenn es sich darum handelt, die wahrscheinlichsten Werthe der Koordinaten eines trigonometrischen Punktes möglichst einfach zu erhalten und darauf verzichtet werden kann, die Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler und der mittleren Fehler in vollem Umfange durchzuführen.

1. Aus den Richtungen r , die auf den gegebenen Punkten beobachtet sind, können zuerst durch Hinzufügung des Orientierungswinkels $v_n = \frac{[v-r]}{n-1}$ orientirte Richtungen

(1°)

$$\varphi = r + v_n$$

abgeleitet werden und zwar in unserm Beispiele wie folgt:

Ziel- punkte.	Endgültige Neigungen v .			Beobachtete Richtungen r .			$v - r$ und $v = \frac{[v - r]}{n - 1}$.			Orientirte Richtungen $\varphi = r + v$.			$v =$ $v - \varphi$.
Standpunkt: § 7.													
§ 8	339	14	28	73	39	45	265	34	43	339	14	24,0	+ 4,0
§ 9				108	14	33				13	49	12,0	
§ 3	30	52	23	125	17	42	265	34	41	30	52	21,0	+ 2,0
§ 5	302	12	13	36	37	40	265	34	33	302	12	19,0	- 6,0
			[r]		49	40			117		08	16,0	0,0
			+ n v ₇		18	36,0	265	34	39,0	= v ₇			
			= [v]		08	16,0							
Standpunkt: § 8.													
§ 6	46	05	55	108	10	00	297	55	55	46	05	53,0	+ 2,0
§ 3	83	38	20	145	42	30	297	55	50	83	38	23,0	- 3,0
§ 9				163	01	05				100	56	58,0	
§ 7	159	14	28	221	18	30	297	55	58	159	14	23,0	+ 5,0
§ 5	243	43	45	305	47	56	297	55	49	243	43	49,0	- 4,0
			[r]		00	01			212		39	26,0	0,0
			+ n v ₈		39	25,0	297	55	53,0	= v ₈			
			= [v]		39	26,0							
Standpunkt: § 6.													
§ 3	108	49	35	124	58	55	343	50	40	108	49	37,5	- 2,5
§ 9				169	30	42				153	21	24,5	
§ 7	179	19	58	195	29	10	343	50	48	179	19	52,5	+ 5,5
§ 8	226	05	55	242	15	08	343	50	47	226	05	50,5	+ 4,5
§ 5	236	41	13	252	50	38	343	50	35	236	41	20,5	- 7,5
			[r]		04	33			170		18	05,5	0,0
			+ n v ₆		13	82,5	343	50	42,5	= v ₆			
			= [v]		13	05,5							

Hierbei ergeben sich die beiden Proben, daß $[r] + n v = [\varphi]$ und $[v] = [\nu - \varphi] = 0$ sein muß.

2. Sodann können allein die orientirten Richtungen φ für die Strahlen von den gegebenen Punkten nach dem neu zu bestimmenden Punkte als Beobachtungsergebnisse mit dem Gewichte $\frac{n-1}{n}$ in die weitere Rechnung eingeführt werden, während alle übrigen orientirten Richtungen in der weitem Rechnung unberücksichtigt bleiben.

Demnach können in unserm Beispiele allein die orientirten Richtungen

$$(2^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{für den Strahl } \odot 7 - \odot 9: \varphi_2 = 13^\circ 49' 12,0'', \text{ Gewicht } p_2 = \frac{3}{4}, \\ \text{,, ,, ,, } \odot 8 - \odot 9: \varphi_3 = 100 \ 56 \ 58,0, \text{ ,, } p_3 = \frac{4}{5}, \\ \text{,, ,, ,, } \odot 6 - \odot 9: \varphi_4 = 153 \ 21 \ 24,5, \text{ ,, } p_4 = \frac{4}{5}, \end{array} \right.$$

als Beobachtungsergebnisse in die weitere Rechnung eingeführt werden.

3. Die Richtungen φ können als endgültig orientirte Richtungen angesehen werden, weil damit ohne weitere Aenderung der Orientirung die wahrscheinlichsten Werthe der gesuchten Koordinaten $x y$ des $\odot 9$ erhalten werden, was später bewiesen werden wird.

Danach ergeben sich für die Beziehungen zwischen den wahren Werthen (φ) der vorliegenden Beobachtungsergebnisse und den wahren Werthen (x) (y) der gesuchten Koordinaten die Gleichungen:

$$(3^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} (\varphi_2) = (\nu_2), \\ (\varphi_3) = (\nu_3), \\ (\varphi_4) = (\nu_4), \end{array} \right. \quad (4^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} (\nu_2) \pm 180^\circ = \arctg \frac{y_1 - (y)}{x_1 - (x)} \varrho'', \\ (\nu_3) \pm 180^\circ = \arctg \frac{y_3 - (y)}{x_3 - (x)} \varrho'', \\ (\nu_4) \pm 180^\circ = \arctg \frac{y_6 - (y)}{x_6 - (x)} \varrho''. \end{array} \right.$$

4. Weiter ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe ϕ_2, ϕ_3, ϕ_4 der orientirten Richtungen aus den wahrscheinlichsten Werthen $x y$ der zu bestimmenden Koordinaten wie folgt:

$$(5^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} \phi_2 = \nu_2, \\ \phi_3 = \nu_3, \\ \phi_4 = \nu_4, \end{array} \right. \quad (6^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} \nu_2 \pm 180^\circ = \arctg \frac{y_1 - y}{x_1 - x} \varrho'', \\ \nu_3 \pm 180^\circ = \arctg \frac{y_3 - y}{x_3 - x} \varrho'', \\ \nu_4 \pm 180^\circ = \arctg \frac{y_6 - y}{x_6 - x} \varrho'', \end{array} \right.$$

und die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler nach den Formeln (110):

$$(7^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_2 = \phi_2 - \varphi_2 = \nu_2 - \varphi_2, \\ v_3 = \phi_3 - \varphi_3 = \nu_3 - \varphi_3, \\ v_4 = \phi_4 - \varphi_4 = \nu_4 - \varphi_4. \end{array} \right.$$

5. Wir zerlegen nun die wahrscheinlichsten Werthe $x y$ der zu bestimmenden Koordinaten in die Näherungswerthe $\xi \eta$ und die diesen beizufügenden Aenderungen $d\xi d\eta$, setzen also:

$$(8^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} x = \xi + d\xi, \\ y = \eta + d\eta. \end{array} \right.$$

Dann ergeben sich die den Näherungswerthen $\xi \eta$ der Koordinaten entsprechenden Näherungswerthe $n = n$ der orientirten Richtungen nach:

$$(9^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} n_2 = n_2, \\ n_3 = n_3, \\ n_4 = n_4; \end{array} \right. \quad (10^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} n_2 \pm 180^\circ = \arctg \frac{y_1 - \eta}{x_1 - \xi} \varrho'', \\ n_3 \pm 180^\circ = \arctg \frac{y_3 - \eta}{x_3 - \xi} \varrho'', \\ n_4 \pm 180^\circ = \arctg \frac{y_6 - \eta}{x_6 - \xi} \varrho''. \end{array} \right.$$

1. Näherungswerte ξ η der Koordinaten.																	
Die Berechnung erfolgt, wenn nicht bereits brauchbare Näherungswerte bekannt sind, wie im § 36 oder 37 angegeben ist. Wir nehmen wie im § 36: $\xi = 4\,745,00$, $\eta = \times 6\,681,00$.																	
2. Näherungswerte n der Neigungen.							3. Differenzialquotienten a , b .										
Nach Abtheil. 1 der Rechnung im § 36 ist:		$n_3 = 62^\circ 42' 48''$ $n_7 = 193 \quad 48 \quad 59$ $n_8 = 280 \quad 57 \quad 19$ $n_6 = 333 \quad 22 \quad 00$					Nach Abtheil. 2 der Rechnung im § 36 ist:		$a_3 = + 122,3$ $a_7 = - 18,3$ $a_8 = - 112,3$ $a_6 = - 60,0$		$b_3 = - 63,1$ $b_7 = + 74,2$ $b_8 = - 21,8$ $b_6 = - 119,6$						
4. Bildung der Faktoren A , B .							5. Bildung der Abweichungen F .										
P_n .	a) für die auf den gegebenen Punkten beobachteten Richtungen.																
	a .	$A = a$.	b .	$B = b$.	φ .			n .	$f =$ $n - \varphi$.	$F = f$.							
$\odot 7$	— 18,3		+ 74,2		13	49	12,0	48	59	— 13,0							
$\odot 8$	— 112,3		— 21,8		100	56	58,0	57	19	+ 21,0							
$\odot 6$	— 60,0		— 119,6		153	21	24,5	22	00	+ 35,5							
	— 190,6		— 67,2		07	34,5	08	18		+ 43,5							
	b) für die auf dem neu zu bestimmenden Punkte beobachteten Richtungen.																
	a .	$A =$ $a - \frac{[a]}{n}$.	b .	$B =$ $b - \frac{[b]}{n}$.	r .	$\varphi = r + \rho$.			n .	$f =$ $n - \varphi$.	$F =$ $f - \frac{[f]}{n}$.						
						ρ	39	04	00								
$\odot 3$	+ 122,3	+ 139,4	— 63,1	— 30,5	23	38	45	62	42	45	42	48	+ 3	— 16,8			
$\odot 7$	— 18,3	— 1,2	+ 74,2	+ 106,8	154	45	05	193	49	05	48	59	— 6	— 25,8			
$\odot 8$	— 112,3	— 95,2	— 21,8	+ 10,8	241	52	52	280	56	52	57	19	+ 27	+ 7,2			
$\odot 6$	— 60,0	— 42,9	— 119,6	— 87,0	294	17	05	333	21	05	22	00	+ 55	+ 35,2			
	— 68,3	+ 0,1	— 130,3	+ 0,1	33	47		49	47		51	06	+ 79	— 0,2			
$\frac{[a]}{n}$	— 17,1	$\frac{[b]}{n}$	— 32,6			— 4 ρ		16	00		$\frac{[f]}{n}$		+ 19,8				
						$= [r]$		33	47								
6. Bildung der Faktoren u. s. w. der Endgleichungen.																	
P_n .	p .	A .		B .		F .	pAA .		pAB .		pAF .		pBB .		pBF .		
$\odot 7$	0,75	—	18	+	74	— 13,0	243	—	999	+	176		4 107	—	722		
$\odot 8$	0,8	—	112	—	22	+ 21,0	10 035	+	1 971	—	1 882		387	—	370		
$\odot 6$	0,8	—	60	—	120	+ 35,5	2 880	+	5 760	—	1 704		11 520	—	3 408		
$\odot 3$	1,0	+	139	—	31	— 16,8	19 321	—	4 309	—	2 335		961	+	521		
$\odot 7$	1,0	—	1	+	107	— 25,8	1	—	107	+	26		11 449	—	2 761		
$\odot 8$	1,0	—	95	+	11	+ 7,2	9 025	—	1 045	—	684		121	+	79		
$\odot 6$	1,0	—	43	—	87	+ 35,2	1 849	+	3 741	—	1 514		7 569	—	3 062		
							+	48 354	+	5 012	—	7 917	+	36 114	—	9 723	

[illegible]

Aus diesen Näherungswerthen werden die wahrscheinlichsten Werthe der orientirten Richtungen durch Beifügung der den Aenderungen dx dy entsprechenden Aenderungen dn erhalten nach:

$$(11^*) \quad \begin{cases} \phi_1 = \nu_1 = n_1 + dn_1, \\ \phi_2 = \nu_2 = n_2 + dn_2, \\ \phi_4 = \nu_4 = n_4 + dn_4. \end{cases}$$

Durch Differenzirung der für die Näherungswerthe $r = n$ erhaltenen Ausdrücke nach x und y ergeben sich wie im § 36, Nr. 4 die Differenzialquotienten:

$$(12^*) \quad \begin{cases} a_1 = +\frac{\sin n_1}{s_1} \rho'', \\ a_2 = +\frac{\sin n_2}{s_2} \rho'', \\ a_4 = +\frac{\sin n_4}{s_4} \rho'', \end{cases} \quad (13^*) \quad \begin{cases} b_1 = -\frac{\cos n_1}{s_1} \rho'', \\ b_2 = -\frac{\cos n_2}{s_2} \rho'', \\ b_4 = -\frac{\cos n_4}{s_4} \rho''. \end{cases}$$

Die Abweichungen zwischen den Näherungswerthen der orientirten Richtungen und den Beobachtungsergebnissen sind:

$$(14^*) \quad \begin{cases} f_1 = r_1 - \phi_1 = n_1 - \phi_1, \\ f_2 = r_2 - \phi_2 = n_2 - \phi_2, \\ f_4 = r_4 - \phi_4 = n_4 - \phi_4. \end{cases}$$

6. Hiernach ergeben sich die umgeformten Fehlergleichungen (116) und (117) wie folgt:

$$(15^*) \quad \begin{cases} dn_1 = a_1 dx + b_1 dy, \\ dn_2 = a_2 dx + b_2 dy, \\ dn_4 = a_4 dx + b_4 dy, \end{cases} \quad (16^*) \quad \begin{cases} v_1 = f_1 + dn_1, \\ v_2 = f_2 + dn_2, \\ v_4 = f_4 + dn_4, \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{Gewicht } p_1 = 1/4, \\ \text{,, } p_2 = 1/6, \\ \text{,, } p_4 = 1/6. \end{array}$$

Diese Fehlergleichungen stimmen überein mit den reduzierten Fehlergleichungen (30*) und (31*) im § 37, Nr. 6, liefern also auch, da die Gewichte gleich angenommen sind, dieselben Beiträge zu den Endgleichungen wie die Gleichungen (30*) und (31*) a. a. O.; denn die Differenzialquotienten a , b in den Gleichungen (15*) sind dieselben wie die in (30*) im § 37 und nach (1*) und (14*) stimmen die Werthe

$$f = n - \phi = n - r - v_n$$

überein mit den Werthen von f nach (11*) und (15*) im § 37, denn diese sind:

$$f = r - r = n - v_n - r.$$

7. Das im § 36 dargelegte Rechnungsverfahren für die auf dem neu zu bestimmenden Punkte beobachteten Richtungen wird nur soweit formell geändert, als die wünschenswerthe Uebereinstimmung mit dem vorstehend dargelegten Verfahren für die auf den gegebenen Punkten beobachteten Richtungen dies bedingt.

Demnach werden die Abweichungen f gebildet nach:

$$(17^*) \quad \begin{cases} \phi_1 = r_1 + v, \\ \phi_2 = r_2 + v, \\ \phi_3 = r_3 + v, \\ \phi_4 = r_4 + v, \end{cases} \quad (18^*) \quad \begin{cases} f_1 = n_1 - \phi_1, \\ f_2 = n_2 - \phi_2, \\ f_3 = n_3 - \phi_3, \\ f_4 = n_4 - \phi_4, \end{cases}$$

und die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler v nach:

$$(19^*) \quad \begin{cases} \phi_1 = r_1 + v, \\ \phi_2 = r_2 + v, \\ \phi_3 = r_3 + v, \\ \phi_4 = r_4 + v, \end{cases} \quad (20^*) \quad \begin{cases} v_1 = \nu_1 - \phi_1, \\ v_2 = \nu_2 - \phi_2, \\ v_3 = \nu_3 - \phi_3, \\ v_4 = \nu_4 - \phi_4, \end{cases}$$

was, wie ohne weiteres zu übersehen ist, zu denselben Ergebnissen führt, wie die Rechnung nach den Formeln (112) und (115), (109) und (110) im § 36.

8. Der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit oder des arithmetischen Mittels aus den vier für eine jede Richtung vorliegenden Beobachtungsergebnissen kann dann berechnet werden nach:

$$(21^*) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{n - q}} = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{7 - 3}}$$

und der mittlere Fehler m_1 einer einmaligen Beobachtung einer Richtung in einem Richtungssatze, deren Gewicht $p_1 = 0,25$ ist, nach:

$$(22^*) \quad m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{0,25}}.$$

9. Die Rechnung nach dem entwickelten Verfahren gestaltet sich wie folgt: (Siehe die Tabellen auf Seite 180 und 181.)

§ 39. Bestimmung einer geraden Grenzstrecke.

In einem Walde sind an einer verdunkelten geraden Grenzstrecke 5 Punkte P_1, P_2, P_3, P_4, P_5 aufgefunden worden, die Punkte der Grenzlinie sein sollen. Die Interessenten haben sich dahin geeinigt, daß die gerade Linie, die sich möglichst gut an die aufgefundenen Punkte anschließt, als Besitzgrenze festgesetzt werden soll.

Zur Lösung der sich hieraus ergebenden Aufgabe ist an der Grenze im Anschluß an bereits bestimmte Polygonpunkte ein Polygonzug gelegt worden und die Punkte P_1 bis P_5 sind von diesem Polygonzuge aus eingemessen worden, wozu die Koordinaten für sämtliche Punkte im allgemeinen Koordinatensystem berechnet worden sind. Diese Koordinaten sind dann auf eine Abscissenachse transformiert worden, die ungefähr parallel der zu bestimmenden Grenzlinie liegt, wodurch die folgenden Koordinaten erhalten sind:

P_n	Abscisse.	Ordinate.
P_1	$a_1 = 0,00$	$o_1 = -1,10$
P_2	$a_2 = 712,58$	$o_2 = -0,24$
P_3	$a_3 = 1\,318,42$	$o_3 = +2,95$
P_4	$a_4 = 1\,731,04$	$o_4 = +2,18$
P_5	$a_5 = 2\,026,50$	$o_5 = +4,63$
	$[a] = 5\,788,49$	$[o] = +8,42$

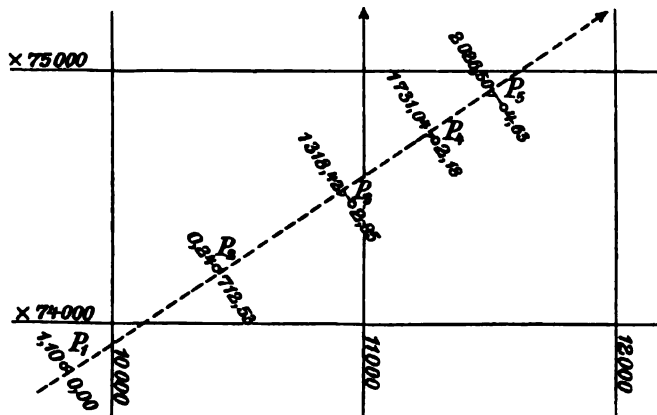


Fig. 15.

1. Die zu suchende gerade Linie ist bestimmt, sobald aus diesen Mäßen der wahrscheinlichste Werth x der Richtungstangente der Linie und der wahrscheinlichste Werth y der Ordinate im Anfangspunkte der Linie ermittelt ist. Bei Ermittlung dieser Werthe können die gegebenen Abscissen a als fehlerfreie wahre Werthe angesehen werden, da bei der gewählten Lage der Abscissenachse ein in den zulässigen Grenzen liegender Fehler der Abscissen die Lage der zu bestimmenden Geraden nicht wesentlich beeinflussen kann. Demnach können die Zahlenwerthe der Ordinaten o als die einzigen vorliegenden Beobachtungsergebnisse angesehen werden.

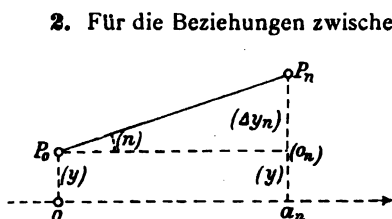


Fig. 16.

2. Für die Beziehungen zwischen den wahren Werthen (o_n) der beobachteten Größen und den wahren Werthen $(x), (y)$ der zu bestimmenden Größen ergeben sich nach Figur 16 die Gleichungen:

$$\begin{aligned} \operatorname{tg}(n) &= (x) = \frac{(\Delta y_n)}{a_n}, \text{ oder} \\ (\Delta y_n) &= a_n(x), \text{ und demnach:} \\ (o_n) &= (y) + (\Delta y_n) = (y) + a_n(x), \end{aligned}$$

oder auf das vorliegende Beispiel angewendet:

$$(108) \quad \begin{cases} (o_1) = a_1(x) + (y), \\ (o_2) = a_2(x) + (y), \\ \dots\dots\dots, \\ (o_s) = a_s(x) + (y). \end{cases}$$

3. Hiernach ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe O der beobachteten Ordinaten aus den wahrscheinlichsten Werthen x, y der zu bestimmenden Größen und die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler v nach:

$$(109) \quad \begin{cases} O_1 = a_1 x + y, \\ O_2 = a_2 x + y, \\ \dots\dots\dots, \\ O_s = a_s x + y; \end{cases} \quad (110) \quad \begin{cases} v_1 = O_1 - o_1, \\ v_2 = O_2 - o_2, \\ \dots\dots\dots, \\ v_s = O_s - o_s. \end{cases}$$

4. Die zu bestimmenden Größen x, y werden zerlegt in die Näherungswerte \bar{x}, \bar{y} und in die diesen beizufügenden kleinen Aenderungen $d\bar{x}, d\bar{y}$, so dafs ist:

$$(111) \quad \begin{cases} x = \bar{x} + d\bar{x}, \\ y = \bar{y} + d\bar{y}. \end{cases}$$

Die den Näherungswerten \bar{x}, \bar{y} der zu bestimmenden Größen entsprechenden Näherungswerte o der beobachteten Ordinaten ergeben sich nach:

$$(112) \quad \begin{cases} o_1 = a_1 \bar{x} + \bar{y}, \\ o_2 = a_2 \bar{x} + \bar{y}, \\ \dots\dots\dots, \\ o_s = a_s \bar{x} + \bar{y}, \end{cases}$$

womit die wahrscheinlichsten Werthe O der Ordinaten durch Beifügung der den Aenderungen $d\bar{x}, d\bar{y}$ entsprechenden Aenderungen do erhalten werden nach:

$$(113) \quad \begin{cases} O_1 = o_1 + do_1, \\ O_2 = o_2 + do_2, \\ \dots\dots\dots, \\ O_s = o_s + do_s. \end{cases}$$

Die Näherungswerte \bar{x}, \bar{y} werden hier am einfachsten gefunden, indem für \bar{y} ein abgerundeter Werth von o_1 genommen und \bar{x} nach einer der Gleichungen (112), beispielsweise der letzten dieser Gleichungen gerechnet wird aus:

$$\bar{x} = \frac{o_5 - \eta}{a_5}.$$

5. Differenzieren wir die in den Gleichungen (112) für die Näherungswerthe o erhaltenen Ausdrücke nach \bar{x} und η , so ergibt sich für die Differenzialquotienten $a = \frac{\partial o}{\partial \bar{x}}$, $b = \frac{\partial o}{\partial \eta}$:

$$(114) \quad \left\{ \begin{array}{l|l} \alpha_1 = a_1, & b_1 = +1, \\ \alpha_2 = a_2, & b_2 = +1, \\ \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, \\ \alpha_5 = a_5; & b_5 = +1. \end{array} \right.$$

Die Abweichungen f zwischen den Näherungswerthen o der beobachteten Größen und den Beobachtungsergebnissen o sind:

$$(115) \quad \left\{ \begin{array}{l} f_1 = o_1 - o_1, \\ f_2 = o_2 - o_2, \\ \dots\dots\dots, \\ f_5 = o_5 - o_5. \end{array} \right.$$

6. Hiernach ergeben sich die umgeformten Fehlergleichungen:

$$(116) \quad \left\{ \begin{array}{l} d o_1 = a_1 d \bar{x} + d \eta, \\ d o_2 = a_2 d \bar{x} + d \eta, \\ \dots\dots\dots, \\ d o_5 = a_5 d \bar{x} + d \eta, \end{array} \right. \quad (117) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_1 = f_1 + d o_1, \\ v_2 = f_2 + d o_2, \\ \dots\dots\dots, \\ v_5 = f_5 + d o_5. \end{array} \right.$$

Diese umgeformten Fehlergleichungen können, indem

$$(135) \quad \left\{ \begin{array}{l|l} A_1 = a_1 - \frac{[a]}{5}, & F_1 = f_1 - \frac{[f]}{5}, \\ A_2 = a_2 - \frac{[a]}{5}, & F_2 = f_2 - \frac{[f]}{5}, \\ \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, \\ A_5 = a_5 - \frac{[a]}{5}, & F_5 = f_5 - \frac{[f]}{5} \end{array} \right.$$

gebildet wird, reduziert werden auf:

$$(136) \quad \left\{ \begin{array}{l|l} d o_1 = A_1 d \bar{x}, & v_1 = F_1 + d o_1, \\ d o_2 = A_2 d \bar{x}, & v_2 = F_2 + d o_2, \\ \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, \\ d o_5 = A_5 d \bar{x}, & v_5 = F_5 + d o_5. \end{array} \right.$$

7. Aus diesen reduzierten Fehlergleichungen ergibt sich die Endgleichung:

$$[A A] d \bar{x} + [A F] = 0,$$

wonach

$$d \bar{x} = - \frac{[A F]}{[A A]}$$

und weiter:

$$(137) \quad d \eta = - \frac{[a]}{5} d \bar{x} - \frac{[f]}{5}$$

ist.

8. Der mittlere Fehler $m = m$ der als gleichgewichtig angenommenen Beobachtungsergebnisse wird erhalten nach:

$$(125) \quad m = m = \pm \sqrt{\frac{[v v]}{n - q}} = \pm \sqrt{\frac{[v v]}{5 - 2}}.$$

9. Die Zahlenwerthe der Abscissen a , die in den Formeln (109), (112), (116) als Faktoren von x , \bar{x} , $d \bar{x}$ auftreten, sind für die auszuführenden Rechnungen unbequem. Es empfiehlt sich daher, dafür in die Rechnung die Werthe $\alpha = \frac{a}{1000}$ einzuführen, wonach statt x , \bar{x} , $d \bar{x}$ in den angeführten Formeln $1000x$, $1000\bar{x}$, $1000d \bar{x}$ zu setzen und auch in den Formeln (135) bis (137) α und $1000d \bar{x}$ statt a und $d \bar{x}$ zu nehmen ist. Hiernach gestaltet sich die Rechnung wie folgt:

§ 40. Bestimmung der Multiplikationskonstanten eines Distanzmessers.

Behufs Bestimmung der Multiplikationskonstanten k eines Reichenbach'schen Distanzmessers, dessen Additionskonstante $a = 0,408^m$ ist, sind in einer nahezu horizontalen Linie 16 Punkte in Entfernungen von ungefähr 15 m bis 100 m vom Instrument scharf bezeichnet worden. Sodann ist die Entfernung D der Punkte von der Vertikalachse des Instruments durch zwei sorgfältige in verschiedener Richtung ausgeführte direkte Messungen bestimmt worden. Ferner sind die Lattenstücke λ , die die distanzmessenden Fäden auf einer in Centimeter eingetheilten auf den einzelnen Punkten lothrecht aufgestellten Nivellirlatte abschneiden, durch zwei unabhängige Beobachtungen bestimmt worden. Die durch Abzug der Additionskonstanten erhaltenen Entfernungen $D - a$, sowie die arithmetischen Mittel λ der Lattenablesungen sind:

Nr.	$D - a$.	λ .	Nr.	$D - a$.	λ .	Nr.	$D - a$.	λ .	Nr.	$D - a$.	λ .
1	14,847	0,1490	5	37,332	0,3750	9	60,057	0,6025	13	83,562	0,8395
2	20,742	0,2080	6	43,262	0,4335	10	66,312	0,6665	14	88,977	0,8940
3	26,292	0,2640	7	49,452	0,4960	11	71,012	0,7140	15	94,152	0,9480
4	31,422	0,3160	8	54,372	0,5465	12	76,872	0,7720	16	99,412	0,9995

1. Die Entfernung D ergibt sich mit den Konstanten a und k aus den Lattenablesungen λ nach der Formel

$$D = a + k\lambda.$$

Demnach sind die Gleichungen für die Beziehungen zwischen den wahren Werthen (λ) der beobachteten Größen und dem wahren Werthe (k) der zu bestimmenden Multiplikationskonstanten unter der Voraussetzung, daß die ermittelten Werthe von D und a als die fehlerfreien wahren Werthe dieser Größen angesehen werden können,:

$$(108) \quad \begin{cases} (\lambda_1) = (D_1 - a) \frac{1}{(k)}, \\ (\lambda_2) = (D_2 - a) \frac{1}{(k)}, \\ \dots\dots\dots, \\ (\lambda_n) = (D_n - a) \frac{1}{(k)}. \end{cases}$$

2. Hiernach ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe L der beobachteten Größen und die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler v mit dem wahrscheinlichsten Werthe k der Multiplikationskonstanten nach:

$$(109) \quad \left\{ \begin{array}{l} L_1 = (D_1 - a) \frac{1}{k}, \\ L_2 = (D_2 - a) \frac{1}{k}, \\ \dots\dots\dots, \\ L_n = (D_n - a) \frac{1}{k}; \end{array} \right. \quad (110) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_1 = L_1 - \lambda_1 = (D_1 - a) \frac{1}{k} - \lambda_1, \\ v_2 = L_2 - \lambda_2 = (D_2 - a) \frac{1}{k} - \lambda_2, \\ \dots\dots\dots, \\ v_n = L_n - \lambda_n = (D_n - a) \frac{1}{k} - \lambda_n. \end{array} \right.$$

3. Die mittleren Fehler der Beobachtungsergebnisse λ können proportional den Entfernungen $D - a$, also zu $m = (D - a)m$ angenommen werden.

Wird dann als Gewichtseinheit das Gewicht eines Werthes λ für $D-a=1,000^m$ genommen, so sind nach Formel (34) die Gewichte $p = \frac{1}{(D-a)^2}$.*)

Mit diesen Gewichten folgt weiter:

$$\begin{aligned}v_1 \sqrt{p_1} &= \frac{1}{k} - \frac{\lambda_1}{D_1 - a}, \\v_2 \sqrt{p_2} &= \frac{1}{k} - \frac{\lambda_2}{D_2 - a}, \\&\dots\dots\dots, \\v_n \sqrt{p_n} &= \frac{1}{k} - \frac{\lambda_n}{D_n - a},\end{aligned}$$

und:

$$\begin{aligned}p_1 v_1 v_1 &= \frac{1}{k^2} - 2 \frac{1}{k} \frac{\lambda_1}{D_1 - a} + \left(\frac{\lambda_1}{D_1 - a} \right)^2, \\p_2 v_2 v_2 &= \frac{1}{k^2} - 2 \frac{1}{k} \frac{\lambda_2}{D_2 - a} + \left(\frac{\lambda_2}{D_2 - a} \right)^2, \\&\dots\dots\dots, \\p_n v_n v_n &= \frac{1}{k^2} - 2 \frac{1}{k} \frac{\lambda_n}{D_n - a} + \left(\frac{\lambda_n}{D_n - a} \right)^2, \\[p v v] &= n \frac{1}{k^2} - 2 \frac{1}{k} \left[\frac{\lambda}{D-a} \right] + \left[\left(\frac{\lambda}{D-a} \right)^2 \right],\end{aligned}$$

woraus sich durch Differentiation nach k ergibt:

$$\frac{\partial [p v v]}{\partial k} = -2n \frac{1}{k^3} + 2 \frac{1}{k^2} \left[\frac{\lambda}{D-a} \right].$$

Wird dieser Ausdruck gleich Null gesetzt, so folgt daraus für den Werth von k , wofür die Quadratsumme der auf die Gewichtseinheit reduzierten Beobachtungsfehler ein Minimum wird, also für den wahrscheinlichsten Werth von k :

$$\frac{1}{k} = \frac{1}{n} \left[\frac{\lambda}{D-a} \right].$$

Indem dieser Ausdruck für $\frac{1}{k}$ in die obigen Formeln für $v \sqrt{p}$ eingesetzt und alles addirt wird, folgt, dafs:

$$[v \sqrt{p}] = 0$$

sein muß, womit eine Probe für die richtige Berechnung von $\frac{1}{k}$ gewonnen wird.

Der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit wird erhalten nach:

$$m = \sqrt{\frac{[p v v]}{n-1}}.$$

4. Die Rechnung wird zweckmäßig logarithmisch in der Weise durchgeführt, dafs gerechnet wird nach:

$$\log \frac{1}{k} = \frac{1}{n} \left[\log \frac{\lambda}{D-a} \right]$$

und:

$$\begin{aligned}v_1 \sqrt{p_1} &= \log \frac{1}{k} - \log \frac{\lambda_1}{D_1 - a}, \\v_2 \sqrt{p_2} &= \log \frac{1}{k} - \log \frac{\lambda_2}{D_2 - a}, \\&\dots\dots\dots, \\v_n \sqrt{p_n} &= \log \frac{1}{k} - \log \frac{\lambda_n}{D_n - a}\end{aligned}$$

*) Dafs die in die Rechnung eingeführten Zahlenwerthe von λ als arithmetisches Mittel aus zwei Ablesungen erhalten worden sind ist hier und im folgenden nicht weiter berücksichtigt, weil beide Ablesungen fast immer genau übereinstimmen und die zweite Ablesung kaum anders als Kontrollablesung anzusehen ist.

Werden die Zahlenwerthe von $v\sqrt{p}$ dann in Einheiten der letzten Stelle der Logarithmen von $\frac{\lambda}{D-a}$ oder $\frac{1}{k}$ angesetzt und damit die Zahlenwerthe von $p\sqrt{v}$ gebildet, so wird auch der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit in Einheiten der letzten Stelle dieser Logarithmen erhalten, woraus sich m in Metern nach den Tafeldifferenzen der Logarithmen oder durch Division mit $0.434 k$ ergibt, wo 0.434 der Modul der gemeinen Logarithmen ist. Aus dem Werthe von m in Metern ergibt sich dann weiter der Werth von m in Sekunden durch Multiplikation mit $\varrho'' = 206\,000$.

Die mittleren Fehler m der Beobachtungsergebnisse λ ergeben sich nach $m = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}}$ mit den Gewichten $p = \frac{1}{(D-a)^2}$ zu:

$$\begin{aligned} m_1 &= \pm (D_1 - a) m, \\ m_2 &= \pm (D_2 - a) m, \\ &\dots\dots\dots, \\ m_n &= \pm (D_n - a) m. \end{aligned}$$

5. Nach den für $v\sqrt{p}$ und $\frac{1}{k}$ erhaltenen Formeln können die Werthe $\frac{\lambda}{D-a}$ als direkte gleich genaue Beobachtungsergebnisse mit dem Gewichte Eins angesehen werden, woraus der wahrscheinlichste Werth von $\frac{1}{k}$ als einfaches arithmetisches Mittel erhalten wird. Demnach kann noch gleich der mittlere Fehler $M_{\frac{1}{k}}$ von $\frac{1}{k}$ nach Formel (55) und (56) berechnet werden nach:

$$M_{\frac{1}{k}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{n}},$$

womit sich der mittlere Fehler M_k der Multiplikationskonstanten $k = k^2 \left(\frac{1}{k}\right)$ nach Formel (26) ergibt zu:

$$M_k = \pm k^2 M_{\frac{1}{k}} = \pm k^2 m \sqrt{\frac{1}{n}}.$$

Weiter ergibt sich dann für den mittleren Fehler M_D einer mit dem benutzten Distanzmesser bestimmten Distanz $D = a + kl$ nach Formel (33):

$$M_D = \pm \sqrt{(l M_k)^2 + (km)^2},$$

oder da $l M_k = \pm l k^2 m \sqrt{\frac{1}{n}}$ und $m = \pm (D - a) m = \pm k l m$, demnach $l M_k = \pm k m \sqrt{\frac{1}{n}}$ ist:

$$\begin{aligned} M_D &= \pm \sqrt{\left(k m \sqrt{\frac{1}{n}}\right)^2 + (km)^2} \\ &= \pm m k \sqrt{1 + \frac{1}{n}}. \end{aligned}$$

6. Hiernach gestaltet sich die Berechnung des wahrscheinlichsten Werthes k der Multiplikationskonstanten und der mittleren Fehler wie folgt:

Nr.	Ent- fernun- gen $D-a$. m	Latten- ab- lesun- gen λ . m	$\log(D-a)$.	$\log \lambda$.	$\log \frac{\lambda}{D-a}$.	$v \sqrt{p} =$ $\log \frac{1}{k} -$ $\log \frac{1}{D-a}$.	$p v v$.	$m = \pm$ $(D-a)m$. mm
1	14,847	0,1490	1.17 164	9.17 819	8.00 155	+	36	12 96
2	20,742	0,2080	1.31 685	9.31 806	8.00 121	+	70	49 00
3	26,292	0,2640	1.41 982	9.42 160	8.00 178	+	13	1 69
4	31,422	0,3160	1.49 724	9.49 969	8.00 245	—	54	29 16
5	37,332	0,3750	1.57 208	9.57 403	8.00 195	—	4	16
6	43,262	0,4335	1.63 611	9.63 699	8.00 088	+	103	1 06 09
7	49,452	0,4960	1.69 419	9.69 548	8.00 129	+	62	38 44
8	54,372	0,5465	1.73 538	9.73 759	8.00 221	—	30	9 00
9	60,057	0,6025	1.77 857	9.77 996	8.00 139	+	52	27 04
10	66,312	0,6665	1.82 159	9.82 380	8.00 221	—	30	9 00
11	71,012	0,7140	1.85 133	9.85 370	8.00 237	—	46	21 16
12	76,872	0,7720	1.88 577	9.88 762	8.00 185	+	6	36
13	83,562	0,8895	1.92 201	9.92 402	8.00 201	—	10	1 00
14	88,977	0,8940	1.94 926	9.95 134	8.00 206	—	15	2 25
15	94,152	0,9480	1.97 383	9.97 681	8.00 298	—	107	1 14 49
16	99,412	0,9995	1.99 744	9.99 978	8.00 234	—	43	18 49
918,077		9,2240	2 313	5 866	3 053	+	3	4 40 29
			$\log \frac{1}{k} = \frac{1}{n} \left[\log \frac{\lambda}{D-a} \right] = 8.00 191.$			$m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{15}} = \pm 54,2$		
			$\log k = 1.99 809.$			$= \pm 0,000 012 5m$		
			$k = 99,56.$			$= \pm 2,6''.$		
$M_k = \pm 1^s m \sqrt{\frac{1}{n}} = \pm 99,62^s. 0,000 012 5. \sqrt{\frac{1}{16}} = \pm 0,031.$								
$M_D = \pm m k \sqrt{1 + \frac{1}{n}} = \pm m. 99,6. \sqrt{1 + \frac{1}{16}} = \pm 103 m,$								
oder rund $= \pm 100 m.$								

§ 41. Bestimmung einer Distanzteilung für den Okularauszug eines Fernrohrs.

1. Bekanntlich ergibt sich in einem Fernrohr nur dann ein völlig scharfes und bei Bewegung des Auges vor dem Okular gegen das Fadenkreuz feststehendes Bild von einem in der Entfernung D von der Objektivlinse befindlichen Objekte, wenn die Fadenkreuzebene einen Abstand d von der Objektivlinse hat, der mit der Entfernung D des Objektes von der Objektivlinse und der Brennweite f der Objektivlinse in der Beziehung steht, daß $\frac{1}{D} + \frac{1}{d} = \frac{1}{f}$ ist. Da die Brennweite f der Objektivlinse nun für jedes Fernrohr eine feststehende konstante Größe ist, so kann aus dem Abstände d der Fadenkreuzebene von der Objektivlinse die Entfernung D des Objektes von der Objektivlinse bestimmt werden, das Fernrohr also durch Anbringung einer entsprechenden Teilung an dem Okularkopfe zu einem Distanzmesser eingerichtet werden oder es kann umgekehrt eine solche Teilung benutzt werden, um den Okularkopf für ein in bekannter Entfernung befindliches Objekt ohne weiteres richtig einzustellen. Die Bestimmung der Teilung erfolgt in der Weise, daß der Okularkopf zunächst mit

einer empirischen Teilung, beispielsweise einer Millimeterteilung versehen wird, daß dann für eine Reihe verschiedener bekannter Entfernungen der Okularkopf auf ein Objekt scharf eingestellt und die Stellung des Okularkopfes durch Ablesung an der empirischen Teilung bestimmt wird, hiernach aus den so gewonnenen Beobachtungsergebnissen die wahrscheinlichsten Einstellungen für verschiedene Entfernungen berechnet und endlich nach den erhaltenen wahrscheinlichsten Werthen die Distanzteilung ausgeführt wird.

2. Bei den Ablesungen zur Bestimmung des Abstandes d der Bild- und Fadenkreuzebene BB von der Objektivlinse OO wird am einfachsten der Rand RR des Hauptrohrs als Marke genommen, so daß durch die Ablesungen an dieser Marke ein Maß λ für den Abstand der Bildebene BB von dem Rande RR gewonnen wird, das mit dem zu berechnenden Maße x für den Abstand des Randes RR von der Objektivlinse OO zusammen dem Abstände d der Bildebene BB von der Objektivlinse OO gleichkommt. Führen wir demgemäß in die Formel $\frac{1}{D} + \frac{1}{d} = \frac{1}{f}$ für d den wahren Werth (x) des zu bestimmenden Abstandes OR sowie den wahren Werth (λ) der beobachteten Größen ein und bezeichnen wir den wahren Werth der Brennweite f , deren wahrscheinlichster Werth ebenfalls zu berechnen ist, mit (y), so wird:

$$\frac{1}{D} + \frac{1}{(x) + (\lambda)} = \frac{1}{(y)},^*)$$

woraus sich nach einigen einfachen Umformungen die folgenden Gleichungen für die Beziehungen zwischen den wahren Werthen der beobachteten Größen und der zu bestimmenden Größen ergeben:

$$(108) \quad \begin{cases} (\lambda_1) = -(x) + \frac{D_1(y)}{D_1 - (y)}, \\ (\lambda_2) = -(x) + \frac{D_2(y)}{D_2 - (y)}, \\ (\lambda_3) = -(x) + \frac{D_3(y)}{D_3 - (y)}, \\ \dots\dots\dots, \\ (\lambda_n) = -(x) + \frac{D_n(y)}{D_n - (y)}. \end{cases}$$

3. Hieraus folgt für die Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe $L_1, L_2, L_3, \dots, L_n$ der beobachteten Größen aus den wahrscheinlichsten Werthen x, y der zu bestimmenden Größen, sowie für die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$:

$$(109) \quad \begin{cases} L_1 = -x + \frac{D_1 y}{D_1 - y}, \\ L_2 = -x + \frac{D_2 y}{D_2 - y}, \\ L_3 = -x + \frac{D_3 y}{D_3 - y}, \\ \dots\dots\dots, \\ L_n = -x + \frac{D_n y}{D_n - y}; \end{cases}$$

$$(110) \quad \begin{cases} v_1 = L_1 - \lambda_1, \\ v_2 = L_2 - \lambda_2, \\ v_3 = L_3 - \lambda_3, \\ \dots\dots\dots, \\ v_n = L_n - \lambda_n. \end{cases}$$

^{*)} Wir beschränken uns auf die Behandlung eines Fernrohrs mit Ramsden'schem Okular und bemerken, daß für ein Fernrohr mit Huyghens'schem Okular nur die Formelentwicklung etwas weniger einfach ist, die Ausgleichungsrechnung aber dieselbe ist.

4. Die zu bestimmenden Größen x, y werden zerlegt in die Näherungswerthe \bar{x}, \bar{y} und in die diesen beizufügenden kleinen Aenderungen $d\bar{x}, d\bar{y}$, so daß ist:

$$(111) \quad \begin{cases} x = \bar{x} + d\bar{x}, \\ y = \bar{y} + d\bar{y}. \end{cases}$$

Aus der Formel $\frac{1}{D} + \frac{1}{d} = \frac{1}{f}$ wird für ein sehr weit entferntes Objekt, wofür $D = \infty$, also $\frac{1}{D} = 0$ gesetzt werden kann, $\frac{1}{d} = \frac{1}{f}$ oder $d = f$. Wenn wir daher den Okularkopf für ein sehr weit entferntes Objekt richtig einstellen, so erhalten wir durch Abmessung der Entfernung der Objektivlinse von der Fadenkreuzebene ein Maß für die Brennweite f , das ein genügender Näherungswerth \bar{y} ist. Da nun weiter $x + \lambda = y$ ist, so erhalten wir auch einen genügenden Näherungswerth \bar{x} , indem wir für die bezeichnete Einstellung des Okularkopfes den entsprechenden Werth von λ an der Teilung des Okularkopfes ablesen und von \bar{y} subtrahiren.

5. Werden die nach (111) für x, y gesetzten Werthe in die Gleichungen (109) eingesetzt und die dadurch entstehenden Ausdrücke für die wahrscheinlichsten Werthe L zerlegt nach $F(\bar{x} + d\bar{x}, \bar{y} + d\bar{y}) = F(\bar{x}, \bar{y}) + \frac{\partial F}{\partial \bar{x}} d\bar{x} + \frac{\partial F}{\partial \bar{y}} d\bar{y}$, so ergeben sich zunächst die Differenzialquotienten $a = \frac{\partial F}{\partial \bar{x}}$, $b = \frac{\partial F}{\partial \bar{y}}$ zu:

$$(114) \quad \left\{ \begin{array}{l} a_1 = -1, \\ a_2 = -1, \\ a_3 = -1, \\ \dots\dots\dots, \\ a_n = -1, \end{array} \right. \quad \left| \quad \begin{array}{l} b_1 = \frac{(D_1 - \bar{y}) D_1 + D_1 \bar{y}}{(D_1 - \bar{y})^2} = \left(\frac{D_1}{D_1 - \bar{y}} \right)^2, \\ b_2 = \left(\frac{D_2}{D_2 - \bar{y}} \right)^2, \\ b_3 = \left(\frac{D_3}{D_3 - \bar{y}} \right)^2, \\ \dots\dots\dots, \\ b_n = \left(\frac{D_n}{D_n - \bar{y}} \right)^2, \end{array} \right.$$

während sich für die Näherungswerthe $I = F(\bar{x}, \bar{y})$ der beobachteten Größen ergibt:

$$(112) \quad \left\{ \begin{array}{l} I_1 = -\bar{x} + \frac{D_1 \bar{y}}{D_1 - \bar{y}}, \\ I_2 = -\bar{x} + \frac{D_2 \bar{y}}{D_2 - \bar{y}}, \\ I_3 = -\bar{x} + \frac{D_3 \bar{y}}{D_3 - \bar{y}}, \\ \dots\dots\dots, \\ I_n = -\bar{x} + \frac{D_n \bar{y}}{D_n - \bar{y}}, \end{array} \right.$$

woraus die wahrscheinlichsten Werthe L der beobachteten Größen durch Beifügung der den Aenderungen $d\bar{x}$ und $d\bar{y}$ entsprechenden Aenderungen dI erhalten werden nach:

$$(113) \quad \left\{ \begin{array}{l} L_1 = I_1 + dI_1, \\ L_2 = I_2 + dI_2, \\ L_3 = I_3 + dI_3, \\ \dots\dots\dots, \\ L_n = I_n + dI_n. \end{array} \right.$$

Die Abweichungen f zwischen den Näherungswerthen I der beobachteten Größen und den Beobachtungsergebnissen λ werden erhalten nach:

$$(115) \quad \begin{cases} f_1 = I_1 - \lambda_1, \\ f_2 = I_2 - \lambda_2, \\ f_3 = I_3 - \lambda_3, \\ \dots\dots\dots, \\ f_n = I_n - \lambda_n. \end{cases}$$

Hiermit ergeben sich die folgenden umgeformten Fehlergleichungen:

$$(116) \quad \begin{cases} dI_1 = -d\bar{x} + b_1 d\eta, \\ dI_2 = -d\bar{x} + b_2 d\eta, \\ dI_3 = -d\bar{x} + b_3 d\eta, \\ \dots\dots\dots, \\ dI_n = -d\bar{x} + b_n d\eta. \end{cases} \quad (117) \quad \begin{cases} v_1 = f_1 + dI_1, \\ v_2 = f_2 + dI_2, \\ v_3 = f_3 + dI_3, \\ \dots\dots\dots, \\ v_n = f_n + dI_n. \end{cases}$$

6. Die Gewichte der Beobachtungsergebnisse nehmen wir sämtlich gleich Eins, wonach die umgeformten Fehlergleichungen reduziert werden können auf:

$$(134) \quad \begin{cases} v_1 = f_1 + b_1 d\eta, & \text{Gewicht} = 1, \\ v_2 = f_2 + b_2 d\eta, & \text{,,} = 1, \\ v_3 = f_3 + b_3 d\eta, & \text{,,} = 1, \\ \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, \\ v_n = f_n + b_n d\eta, & \text{,,} = 1, \\ v_{n+1} = [f] + [b] d\eta, & \text{,,} = -\frac{1}{n}. \end{cases}$$

Aus diesen reduzierten Fehlergleichungen ergibt sich, indem

$$\mathfrak{B}_2 = [bb] - \frac{[b]}{n} [b], \quad \mathfrak{F}_2 = [bf] - \frac{[b]}{n} [f],$$

gesetzt wird, die reduzierte Endgleichung:

$$\mathfrak{B}_2 d\eta + \mathfrak{F}_2 = 0,$$

wonach

$$d\eta = -\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2},$$

und weiter nach Formel (137)

$$d\bar{x} = +\frac{[b]}{n} d\eta + \frac{[f]}{n}$$

ist.

Die Rechenproben ergeben sich hier dadurch, daß nach den Formeln (127) und (129)

$$[vv] = \left([ff] - \frac{[f]}{n} [f] \right) - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 = [ff] - [f] d\bar{x} + [bf] d\eta$$

und daß nach den Formeln (140)

$$[v] = 0 \text{ und } [bv] = 0$$

sein muß.

7. Der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit wird erhalten nach

$$m = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n-2}} = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n-2}}.$$

Wenn, wie im vorliegenden Falle, das Gewicht der in die Rechnung eingeführten Beobachtungsergebnisse λ als Gewichtseinheit genommen worden ist, und diese Beobachtungsergebnisse λ als einfaches arithmetisches Mittel aus r

Lattenablesungen gewonnen sind, so ist das Gewicht einer Lattenablesung $p_1 = \frac{1}{r}$ und demnach der mittlere Fehler einer Lattenablesung

$$m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}} = \pm m \sqrt{r}.$$

8. Die Zahlenrechnung wird wesentlich vereinfacht, wenn an Stelle der oben entwickelten Formeln andere Formeln benutzt werden, die sich wie folgt ergeben:

An Stelle der Differenzialquotienten $b = \left(\frac{D}{D-y}\right)^2$, deren Zahlenwerthe wenig von Eins verschieden sind, wird gerechnet mit:

$$(b-1) = \left(\frac{D}{D-y}\right)^2 - 1 = \left(1 + \frac{y}{D-y}\right)^2 - 1 = 2 \frac{y}{D-y} + \left(\frac{y}{D-y}\right)^2.$$

Mit den Zahlenwerthen von $b-1$ werden ohne weiteres in gewöhnlicher Weise der Faktor $\mathfrak{B}_2 = [bb] - \frac{[b]}{n} [b]$ und das Absolutglied $\mathfrak{F}_2 = [bf] - \frac{[b]}{n} [f]$ der reduzierten Endgleichungen erhalten, denn es ist:

$$\begin{aligned} [p(b-1)(b-1)] &= [(b-1)(b-1)] - \frac{[b-1]}{n} [b-1] \\ &= [1 - 2b + bb] - \frac{[b] - n}{n} ([b] - n) \\ &= n - 2[b] + [bb] - \left(\frac{[b]}{n} - 1\right) ([b] - n) \\ &= n - 2[b] + [bb] - \frac{[b]}{n} [b] + [b] + [b] - n \\ &= [bb] - \frac{[b]}{n} [b] = \mathfrak{B}_2, \end{aligned}$$

und ferner:

$$\begin{aligned} [p(b-1)f] &= [(b-1)f] - \frac{[b-1]}{n} [f] \\ &= [bf] - [f] - \frac{[b] - n}{n} [f] \\ &= [bf] - \frac{[b]}{n} [f] = \mathfrak{F}_2. \end{aligned}$$

Weiter ergibt sich für die Näherungswerthe I der beobachteten Größen:

$$I = -x + \frac{Dy}{D-y} = -x + \left(y + \frac{y^2}{D-y}\right) = (y-x) + \frac{y^2}{D-y}.$$

und ebenso für die wahrscheinlichsten Werthe L der beobachteten Größen:

$$L = -x + \frac{Dy}{D-y} = (y-x) + \frac{y^2}{D-y}.$$

Endlich ergeben sich mit den Zahlenwerthen von $b-1$ die wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler v nach:

$$\begin{aligned} v &= f - dl = f - d\bar{x} + bdy \\ &= f - d\bar{x} + dy + (b-1)dy \\ &= f + (dy - d\bar{x}) + (b-1)dy. \end{aligned}$$

9. Hiernach gestaltet sich die Rechnung in einem Falle, wo die in Abtheilung I der folgenden Tabelle mitgetheilten Beobachtungsergebnisse erlangt sind, wie folgt:

1. Beobachtungsergebnisse.												
Nr.	Ent- fernung	Ablesungen				Mittel	Abweichungen v vom Mittel				[v].	[vv].
	D .	I.	II.	III.	IV.	λ .	$\lambda - I.$	$\lambda - II.$	$\lambda - III.$	$\lambda - IV.$		
	m	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm
1	5	26,2	25,6	26,2	25,9	25,98	- 0,22	+ 0,38	- 0,22	+ 0,08	+ 0,02	0,248
2	10	17,9	18,1	17,5	17,5	17,75	- 0,15	- 0,35	+ 0,25	+ 0,25	0,00	0,270
3	15	14,6	15,0	14,9	14,9	14,85	+ 0,25	- 0,15	- 0,05	- 0,05	0,00	0,090
4	20	13,5	14,0	13,3	13,9	13,68	+ 0,18	- 0,32	+ 0,38	- 0,22	+ 0,02	0,328
5	30	12,2	12,1	12,1	12,2	12,15	- 0,05	+ 0,05	+ 0,05	- 0,05	0,00	0,010
6	40	11,9	11,8	11,9	11,5	11,78	- 0,12	- 0,02	- 0,12	+ 0,28	+ 0,02	0,108
7	50	11,6	11,3	11,5	11,2	11,40	- 0,20	+ 0,10	- 0,10	+ 0,20	0,00	0,100
8	60	11,4	11,2	11,1	11,2	11,22	- 0,18	+ 0,02	+ 0,12	+ 0,02	- 0,02	0,048
9	80	11,1	11,0	10,9	10,9	10,98	- 0,12	- 0,02	+ 0,08	+ 0,08	+ 0,02	0,028
10	100	10,9	10,9	10,7	10,7	10,80	- 0,10	- 0,10	+ 0,10	+ 0,10	0,00	0,040
11	120	10,8	10,7	10,6	10,6	10,68	- 0,12	- 0,02	+ 0,08	+ 0,08	+ 0,02	0,028
						151,27						1,298
$m_1 = \pm \sqrt{\frac{1,298}{33}} = \pm 0,20 \text{ mm.}$												
2. Näherungswerthe ξ , η .												
Die Brennweite ist durch Abmessung am Fernrohr genähert bestimmt zu 267mm und das zugehörige λ ist = 11mm, so daß genommen werden kann: $\eta = 270 \text{ mm}, \quad \xi = 270 - 10 = 260 \text{ mm.}$												
3. Berechnung der Differenzialquotienten b .						4. Abweichungen f .						
Nr.	D .	$D - \eta$.	$\frac{\eta}{D - \eta}$.	$\left(\frac{\eta}{D - \eta}\right)^2$.	$\frac{b - 1}{\left(\frac{\eta}{D - \eta}\right)^2} = 2 \frac{\eta}{D - \eta} + \left(\frac{\eta}{D - \eta}\right)^2$.	$I = 10 + \frac{\eta^2}{D - \eta}$.	λ .	$f = I - \lambda$.				
	mm	mm				mm	mm	mm				
1	5 000	4 730	0,057 08	0,003 26	0,117 42	25,41	25,98	- 0,57				
2	10 000	9 730	0,027 75	0,000 77	0,056 27	17,49	17,75	- 0,26				
3	15 000	14 730	0,018 33	0,000 34	0,037 00	14,95	14,85	+ 0,10				
4	20 000	19 730	0,013 68	0,000 19	0,027 55	13,69	13,68	+ 0,01				
5	30 000	29 730	0,009 08	0,000 08	0,018 24	12,45	12,15	+ 0,30				
6	40 000	39 730	0,006 80	0,000 05	0,013 65	11,84	11,78	+ 0,06				
7	50 000	49 730	0,005 43	0,000 03	0,010 89	11,47	11,40	+ 0,07				
8	60 000	59 730	0,004 52	0,000 02	0,009 06	11,22	11,22	0,00				
9	80 000	79 730	0,003 39	0,000 01	0,006 79	10,92	10,98	- 0,06				
10	100 000	99 730	0,002 71	0,000 01	0,005 43	10,73	10,80	- 0,07				
11	120 000	119 730	0,002 26	0,000 01	0,004 53	10,61	10,68	- 0,07				
			0,151 03	0,004 77	0,306 83	0,78	1,27	- 0,49				
				0,302 06								
				0,306 83								

5. Bildung der Faktoren u. s. w. der Endgleichungen.							6. Wahrscheinlichste Werthe x, y .		
Nr.	p .	$b-1$.	f .	$p(b-1)^2$.	$p(b-1)f$.	$pf f$.	$d\eta = -\frac{\sum \eta}{n}$	+ 5,11	
1	1	+ 0,117 42	- 0,57	+ 0,013 79	- 0,066 93	+ 0,325	η	270,00	
2	1	0,056 27	- 0,26	+ 0,003 17	- 0,014 63	+ 0,068	$y = \eta + d\eta$	275,11	
3	1	0,037 00	+ 0,10	+ 0,001 37	+ 0,003 70	+ 0,010	$+ \frac{[b]}{n} d\eta$ $+ \frac{[f]}{n}$	+ 5,25	
4	1	0,027 55	+ 0,01	+ 0,000 76	+ 0,000 28	+ 0,000		- 0,04	
5	1	0,018 24	+ 0,30	+ 0,000 33	+ 0,005 47	+ 0,090		+ 5,21	
6	1	0,013 65	+ 0,06	+ 0,000 19	+ 0,000 82	+ 0,004	$d\bar{x}$	260,00	
7	1	0,010 89	+ 0,07	+ 0,000 12	+ 0,000 76	+ 0,005	\bar{x}	265,21	
8	1	0,009 06	0,00	+ 0,000 08	0,000 00	+ 0,000	7. Proben.		
9	1	0,006 79	- 0,06	+ 0,000 05	- 0,000 41	+ 0,004			
10	1	0,005 43	- 0,07	+ 0,000 03	- 0,000 38	+ 0,005			
11	1	0,004 53	- 0,07	+ 0,000 02	- 0,000 32	+ 0,005	$x = \bar{x} + d\bar{x}$		
12	$-\frac{1}{11}$	0,306 83	- 0,49	- 0,008 56	+ 0,013 67	- 0,022	$[ff] - \frac{[f]^2}{n}$	+ 0,494	
				+ 0,011 35	- 0,057 97	+ 0,494	$-\frac{\sum \eta^2}{n}$	- 0,296	
				$= \sum \eta$	$= \sum \eta^2$	$= [ff]$	$[vv]$	0,198	
						$-\frac{[f]}{n} [f]$			
8. Wahrscheinlichste Beobachtungsfehler v .							$[ff] - \frac{[f]^2}{n}$	+ 0,516	
Nr.	$D-y$.	$L = 9,90$ $+ \frac{y^2}{D-y}$.	$v =$ $L - \lambda$.	$f - 0,10 + (b-1)d\eta$ $= v$.			vv .	$- [f] d\bar{x}$	+ 2,553
1	4 725	25,92	- 0,06	- 0,67	+ 0,60	- 0,07	0,005	$+ [(b-1)f] d\eta$	+ 0,366
2	9 725	17,68	- 0,07	- 0,36	+ 0,29	- 0,07	0,005	$+ [f] d\eta$	- 2,504
3	14 725	15,04	+ 0,19	+ 0,00	+ 0,19	+ 0,19	0,036	$[vv]$	0,199
4	19 725	13,74	+ 0,06	- 0,09	+ 0,14	+ 0,05	0,002	9. Mittlere Fehler.	
5	29 725	12,45	+ 0,30	+ 0,20	+ 0,09	+ 0,29	0,084		
6	39 725	11,81	+ 0,03	- 0,04	+ 0,07	+ 0,03	0,001		
7	49 725	11,42	+ 0,02	- 0,03	+ 0,06	+ 0,03	0,001	$m = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n-q}}$	
8	59 725	11,17	- 0,05	- 0,10	+ 0,05	- 0,05	0,002	$= \pm \sqrt{\frac{0,195}{11-2}}$	
9	79 725	10,85	- 0,13	- 0,16	+ 0,03	- 0,13	0,017	$= \pm 0,15 \text{ mm},$	
10	99 725	10,66	- 0,14	- 0,17	+ 0,03	- 0,14	0,020	$m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}$	
11	119 725	10,53	- 0,15	- 0,17	+ 0,02	- 0,15	0,022	$= \pm 0,15 \sqrt{\frac{1}{0,25}}$	
		1,27	0,00	- 1,59	+ 1,57	- 0,02	0,195	$= \pm 0,30 \text{ mm},$	

V. Abschnitt.

Bedingte Beobachtungen.

1. Kapitel. Allgemeine Entwicklung des Verfahrens.

§ 42. Einleitung.

Im III. Abschnitte haben wir uns bereits mit bedingten Beobachtungen beschäftigt. Die dort gewonnenen Formeln sind anwendbar in dem einfachen Falle, wo nur die eine Bedingung vorliegt, daß die Summe der direkt beobachteten Größen einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß. Es kommen nun aber vielfach Fälle vor, wo die direkt beobachteten Größen mehr als eine Bedingung erfüllen müssen und wo die Bedingungen auch nicht so einfach sind, wie in dem besonders behandelten Falle. Nach unserm im § 13 aufgestellten ersten Grundsatz, die gesuchten Größen als einheitliches Endergebnis aus sämtlichen vorliegenden Bestimmungen zu gewinnen, müssen wir daher für diese Fälle ein weiteres Rechnungsvorgehen aufstellen, wonach wir solche Werthe der beobachteten Größen finden können, die gleichzeitig allen Bedingungen genügen und zwar auch dann, wenn die Bedingungen nicht mehr ganz einfacher Art sind. Diese Werthe der beobachteten Größen müssen dann weiter auch unserm im § 13 aufgestellten zweiten Grundsatz entsprechen, daß zugleich die Quadratsumme der sich ergebenden, auf die Gewichtseinheit zurückgeführten wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler ein Minimum wird.

Beispiel 1: Auf den Punkten P_a, P_b, P_c, P_d sind sämtliche Winkel direkt und unabhängig von einander mit gleicher Genauigkeit beobachtet worden. Das Ergebnis dieser Beobachtungen ist:

Standpunkt P_a .	Standpunkt P_b .
$\angle P_b P_c: 39^\circ 48' 55''$,	$\angle P_c P_d: 52^\circ 04' 30''$,
$\angle P_c P_d: 33 \ 37 \ 34$,	$\angle P_d P_a: 58 \ 52 \ 04$,
$\angle P_d P_b: 286 \ 33 \ 15$.	$\angle P_a P_c: 249 \ 08 \ 13$,
Standpunkt P_c .	Standpunkt P_d .
$\angle P_d P_a: 34^\circ 04' 07''$,	$\angle P_a P_b: 47^\circ 41' 12''$,
$\angle P_a P_b: 29 \ 14 \ 02$,	$\angle P_b P_c: 64 \ 37 \ 15$,
$\angle P_b P_d: 296 \ 42 \ 15$.	$\angle P_c P_a: 247 \ 41 \ 14$.

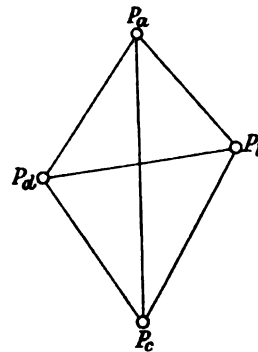


Fig. 18.

Die beobachteten Winkel sollen die Bedingungen erfüllen,

1. daß auf jedem der 4 Punkte P_a, P_b, P_c, P_d die Summe der Winkel gleich 360° ist,
2. daß in jedem Dreieck oder Viereck die Summe der Winkel gleich 180° oder 360° ist,
3. daß die Dreiecksseitenberechnung ohne Fehler abschließt, wenn dabei von einer der Seiten ausgegangen und auf dieselbe Seite abgeschlossen wird.

Demgemäß haben wir nun die wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Winkel so zu bestimmen, daß allen diesen Bedingungen genügt und daß zugleich die Quadratsumme der wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler ein Minimum wird.

§ 43. Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen.

Bei Anwendung des Rechnungsverfahrens für die Ausgleichung bedingter Beobachtungen werden uns in der Regel die zu erfüllenden Bedingungen nicht von vornherein bekannt sein. Auch wird meistens nicht ohne weiteres angegeben werden können, wie viele und welche Bedingungen zu erfüllen sind. Wir müssen dies aber bei Beginn unserer Arbeit in erster Linie feststellen, da wir sonst sogleich Fehler begehen können, indem wir zu wenig oder zu viel, oder indem wir überflüssige Bedingungen aufstellen, dagegen aber nothwendig zu erfüllende Bedingungen außer Acht lassen.

Für die Feststellung der Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen gelangen wir zu einer allgemeinen Regel wie folgt: Die Beobachtungsergebnisse, die wir als bedingte Beobachtungen behandeln, liefern in erster Linie direkte Bestimmungen der beobachteten Größen, in zweiter Linie Bestimmungen für andere gesuchte Größen, die aus den beobachteten Größen abzuleiten sind. Die beobachteten Größen sind entweder unabhängig von einander, oder sie sind abhängig von einander, so daß sie in einem bestimmten mathematischen Zusammenhange stehen. Wenn die Anzahl der von einander unabhängigen Größen, wofür Beobachtungsergebnisse vorliegen, gleich der Anzahl der gesuchten Größen ist, so wird nur eine einfache nicht versicherte Bestimmung der gesuchten Größen erreicht und demnach sind dann auch keine Bedingungen zu erfüllen. Erst wenn noch Beobachtungsergebnisse für weitere Größen hinzutreten, die überschüssige Bestimmungen liefern, ergeben sich aus dem Zusammenhange der beobachteten Größen unter sich und aus dem Zusammenhange der andern gesuchten und der beobachteten Größen Zwangsbedingungen für die beobachteten Größen, und zwar ergibt sich aus jeder überschüssigen Bestimmung eine zu erfüllende Bedingung. Hiernach gelangen wir zu der allgemeinen Regel:

(147). Die Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen ist gleich der Anzahl der vorliegenden überschüssigen Bestimmungen der beobachteten und der andern gesuchten Größen.

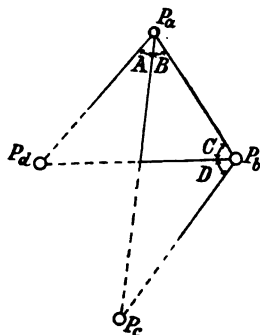


Fig. 19.

Beispiel 1: Die mitgetheilten 12 Winkel sind beobachtet zur Bestimmung der gegenseitigen Lage der 4 Punkte P_a , P_b , P_c , P_d . Zur einfachen nicht versicherten Bestimmung der Punkte genügen 4 von einander unabhängige Winkel, beispielsweise die in Figur 19 mit A , B , C und D bezeichneten Winkel. Jeder der übrigen 8 Winkel liefert eine weitere überschüssige Bestimmung für die Lage der Punkte und damit auch eine zu erfüllende Bedingung.

§ 44. Aufsuchung der zu erfüllenden Bedingungen.

1. Nach Bestimmung der Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen sind die Bedingungen selbst festzustellen. Meistens können mehr Bedingungen aufgestellt werden, als nothwendig sind. Dann kommt es darauf an, unter den überhaupt möglichen Bedingungen die richtigen und die besten auszuwählen.

Für die Auswahl der richtigen Bedingungen ist als Richtschnur der Grundsatz festzuhalten:

(148). Die zu erfüllenden Bedingungen müssen von einander

unabhängig sein, so daß ein und dieselbe Bedingung nicht mehrfach in verschiedener Form vorkommen kann.

(149). Die diesem Grundsatz entsprechenden Bedingungen können wir in jedem Falle feststellen, indem wir zuerst die beobachteten Größen auswählen, die zur einfachen nicht versicherten Bestimmung der gesuchten Größen nothwendig sind, und indem wir dann für jede der übrigen beobachteten Größen nacheinander feststellen, welche unabhängige Bedingung durch Hinzutritt derselben zu den bereits betrachteten beobachteten Größen entsteht.

2. Bei diesem Verfahren werden sich in manchen Fällen verschiedene Bedingungen ergeben, je nach der Auswahl der beobachteten Größen, die die einfache nicht versicherte Bestimmung der gesuchten Größen liefern sollen. Diese verschiedenen Bedingungen können in Bezug auf das zu erreichende Endergebnis mehr oder minder gut sein, indem sie die zu stellenden Forderungen mehr oder minder zuverlässig zum Ausdruck bringen. Die besten Bedingungen werden dann gefunden, wenn die Bedingungen aufgestellt werden für die beobachteten Größen, die die günstigsten Bestimmungen der gesuchten Größen liefern; denn die Elemente, die die zuverlässigsten Werthe der gesuchten Größen liefern werden auch den zuverlässigsten Ausdruck für die zu erfüllenden Bedingungen liefern.*)

Beispiel 1: Nehmen wir wieder die Winkel A, B, C, D als die Winkel, die uns die einfache nicht versicherte Bestimmung der gegenseitigen Lage der Punkte P_a, P_b, P_c, P_d liefern, so erhalten wir durch Hinzutritt

1. des Winkels e die Bedingung, daß die Summe der Winkel auf P_a gleich 360° sein muß,
2. des Winkels f dieselbe Bedingung für Punkt P_b ,
3. des Winkels g die Bedingung, daß die Summe der Winkel im Dreieck $P_a P_b P_c$ gleich 180° sein muß,
4. des Winkels h dieselbe Bedingung für Dreieck $P_a P_b P_d$;
ferner erhalten wir durch Hinzutritt der beiden Winkel i und k
5. dieselbe Bedingung wie zu 3 für Dreieck $P_a P_c P_d$ und
6. die Bedingung, daß im Dreieck $P_a P_c P_d$ die aus der Seite $P_a P_b$ berechneten Seiten $P_a P_c$ und $P_a P_d$ sich verhalten müssen wie die Sinus der gegenüberliegenden Winkel,
7. des Winkels l dieselbe Bedingung wie zu 1 für Punkt P_c ,
8. des Winkels m dieselbe Bedingung wie zu 1 für Punkt P_d .

3. Zu diesen 8 Bedingungen können wir auch ohne Benutzung der aufgestellten allgemeinen Regeln in folgender, aber weniger einfacher und sicherer Weise gelangen:

Für die beobachteten Winkel können im Ganzen 16 verschiedene Bedingungen aufgestellt werden, nämlich:

- a) die 4 Bedingungen, daß die Summe der Winkel in jedem der 4 Dreiecke $P_a P_b P_c, P_a P_c P_d, P_a P_b P_d, P_b P_c P_d$ gleich 180° sein muß,
- b) die 4 Bedingungen, daß die Summe der Winkel auf jedem der 4 Punkte P_a, P_b, P_c, P_d gleich 360° sein muß,

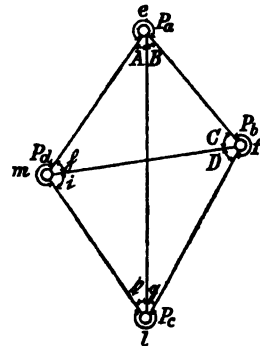


Fig. 20.

*) Vergleiche § 56, Nr. 4.

- c) die 2 Bedingungen, daß die Summe der Innenwinkel und die Summe der Außenwinkel des Vierecks $P_a P_b P_c P_d$ gleich 360° bzw. 1080° sein muß,
- d) die 6 Bedingungen, daß wenn wir von einer der 6 Seiten oder Diagonalen ausgehend dieselbe Seite oder Diagonale aus den anschließenden Dreiecken berechnen, die Berechnung ohne Fehler abschließen muß.

Diese 16 Bedingungen sind aber nicht unabhängig von einander und ein Teil derselben ist überflüssig, was sich wie folgt ergibt:

Durch Erfüllung zweier der unter a angeführten 4 Bedingungen, daß die Summe der Winkel in den vorhandenen Dreiecken 180° sein muß, für 2 an einer Diagonale liegende Dreiecke, z. B. für die Dreiecke $P_a P_b P_c$ und $P_a P_c P_d$, wird auch die eine der unter c angeführten 2 Bedingungen erfüllt, daß die Summe der Innenwinkel des Vierecks $P_a P_b P_c P_d$ gleich 360° sein muß, da die Winkel der beiden Dreiecke die Innenwinkel des Vierecks bilden.

Sodann wird durch Erfüllung einer weitem der unter a angeführten 4 Bedingungen auch die letzte erfüllt; denn wenn in einem dritten Dreieck, z. B. im Dreieck $P_a P_b P_d$, die Summe der Winkel 180° wird, muß, nachdem die Erfüllung der Bedingung sichergestellt ist, daß die Summe der Winkel in dem Viereck $P_a P_b P_c P_d$ gleich 360° wird, auch die Summe der Winkel in dem vierten Dreieck $P_b P_c P_d$ gleich 180° werden.

Ferner wird durch die Erfüllung der unter b angeführten 4 Bedingungen, daß die Summe der auf einem jedem Punkte beobachteten Winkel gleich 360° sein muß auch die zweite der unter c aufgestellten Bedingungen erfüllt, daß die Summe der Außenwinkel des Vierecks gleich 1080° sein muß; denn wenn es sichergestellt ist, daß die Summe der Innenwinkel des Vierecks gleich 360° wird, und die Summe der Winkel auf jedem Punkte ebenfalls 360° wird, muß auch die Summe der Außenwinkel $4 \cdot 360^\circ - 360^\circ = 1080^\circ$ werden.

Endlich werden durch Erfüllung einer der unter d angeführten 6 Bedingungen auch die übrigen 5 Bedingungen erfüllt; denn durch Erfüllung der einen Bedingung werden die Dreiecksseiten in dreien von den vorhandenen 4 Dreiecken einheitlich festgestellt und in den betreffenden 3 Dreiecken sind die sämtlichen überhaupt vorhandenen Dreiecksseiten enthalten, so daß diese also sämtlich nach der einen Bedingung einheitlich erhalten werden.

Von den 16 überhaupt möglichen Bedingungen fallen also als überflüssig und in den übrigen Bedingungen mit enthalten aus:

eine von den unter a angeführten, die
zwei unter c angeführten und
fünf von den unter d angeführten, im

ganzen also 8, so daß 8 notwendig zu erfüllende Bedingungen übrig bleiben, die mit den vorher von uns unter 1 bis 8 bezeichneten übereinstimmen.

§ 45. Aufstellung der Bedingungsgleichungen.

1. Nachdem festgestellt ist, wie viele und welche Bedingungen zu erfüllen sind, müssen diese Bedingungen durch Gleichungen ausgedrückt werden. Da wir es nun aber im folgenden in der Regel mit einer größern Anzahl beobachteter Größen zu thun haben werden, so führen wir für die in diesen Gleichungen und in den weitem Entwicklungen häufig vorkommenden Größen statt der bisher angewendeten Bezeichnungen einfachere ein, die uns den Ueberblick erleichtern. Wir bezeichnen mit:

I, II, III, IV, die wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen,
 1, 2, 3, 4, die vorliegenden Beobachtungsergebnisse,
 (1), (2), (3), (4), die Verbesserungen, die wir den Beobachtungsergebnissen
 1, 2, 3, 4, beilegen müssen, um ihre wahrschein-
 lichsten Werthe I, II, III, IV, zu erhalten.

2. Die Gleichungen, durch die die zu erfüllenden Bedingungen ausgedrückt werden müssen, werden zweckmäßig in der Form angesetzt, daß bestimmte aus den Bedingungen sich ergebende Funktionen der wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen gleich den Sollbeträgen S_a, S_b, S_c, \dots gesetzt werden, die sie erfüllen müssen, wonach wir allgemein erhalten:

$$(150) \quad \begin{cases} F_a(I, II, III, IV, \dots) = S_a, \\ F_b(I, II, III, IV, \dots) = S_b, \\ F_c(I, II, III, IV, \dots) = S_c, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Wir bezeichnen diese Gleichungen als Bedingungsgleichungen.

Die Anzahl der Bedingungsgleichungen ist immer gleich der Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen und somit nach § 43 auch immer gleich der Anzahl der vorliegenden überschüssigen Bestimmungen der gesuchten Größen oder der vorliegenden überschüssigen Beobachtungsergebnisse. Demnach ist die Anzahl q der zuerst zu suchenden wahrscheinlichsten Werthe I, II, III, IV, . . . der beobachteten Größen immer größer als die Anzahl r der Bedingungsgleichungen.

Beispiel 1: Wir nummeriren die vorliegenden Beobachtungsergebnisse nach der unter Nr. 1 eingeführten Bezeichnung fortlaufend mit 1, 2, 3, 12 und schreiben diese Nummern als Bezeichnung der betreffenden Winkel in unsere Figur ein zum Anhalt für die Aufstellung der Bedingungsgleichungen.

Dann erhalten wir nach den im § 44 unter 1 bis 8 aufgestellten Bedingungen, für die wahrscheinlichsten Werthe I, II, III, . . . XII der beobachteten Winkel die folgenden Bedingungsgleichungen:

a) nach den Bedingungen unter Nr. 1, 2, 7, 8, daß die Summe der Winkel auf den Punkten P_a, P_b, P_c, P_d die Sollbeträge $S_a = S_b = S_c = S_d = 360^\circ$ erfüllen muß:

$$\begin{aligned} I + II + III &= 360^\circ, \\ IV + V + VI &= 360^\circ, \\ VII + VIII + IX &= 360^\circ, \\ X + XI + XII &= 360^\circ, \end{aligned}$$

b) nach den Bedingungen unter 3, 4, 5, daß die Summe der Winkel in den Dreiecken $P_a P_b P_c, P_a P_c P_d, P_a P_b P_d$ die Sollbeträge $S_e = S_g = S_h = 180^\circ$ erfüllen muß:

$$\begin{aligned} I + IV + V + VIII &= 180^\circ, \\ II + VII + X + XI &= 180^\circ, \\ I + II + V + X &= 180^\circ, \end{aligned}$$

c) nach der Bedingung unter 6, daß im Dreieck $P_a P_c P_d$ die aus der Seite $P_a P_b$ berechneten Seiten $P_a P_c$ und $P_a P_d$ sich verhalten müssen wie die Sinus der gegenüberliegenden Winkel:

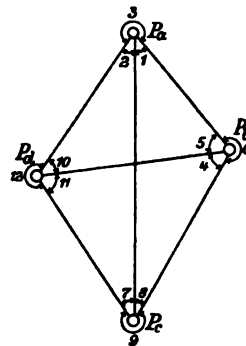


Fig. 21.

$$\frac{P_a P_c}{P_a P_d} = \frac{\frac{\sin (IV + V)}{\sin VIII} P_a P_b}{\frac{\sin V}{\sin X} P_a P_b} = \frac{\sin (X + XI)}{\sin VII} \text{ oder:}$$

$$\frac{\sin (IV + V)}{\sin VIII} \frac{\sin VII \sin X}{\sin (X + XI) \sin V} = 1,$$

oder in der für die folgenden Entwicklungen und Rechnungen bequemerem logarithmischen Form:

$$\log \sin (IV + V) - \log \sin VIII + \log \sin VII - \log \sin (X + XI) \\ + \log \sin X - \log \sin V = 0,$$

wonach der Sollbetrag für die letzte Bedingungsgleichung $S_i = 0$ ist.

Stellen wir sämtliche Gleichungen zusammen, so haben wir:

$$(150) \quad \left\{ \begin{array}{l} I + II + III = 360^\circ, \\ IV + V + VI = 360^\circ, \\ VII + VIII + IX = 360^\circ, \\ X + XI + XII = 360^\circ, \\ \log \sin (IV + V) - \log \sin VIII + \log \sin VII - \log \sin (X + XI) \\ \quad + \log \sin X - \log \sin V = 0. \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} I + IV + V + VIII = 180^\circ, \\ II + VII + X + XI = 180^\circ, \\ I + II + V + X = 180^\circ, \end{array} \right.$$

Die Anzahl $q = 12$ der beobachteten Größen ist größer als die Anzahl $r = 8$ der Bedingungsgleichungen, wie es sein muß.

§ 46. Widersprüche zwischen den Sollbeträgen und den Beobachtungsergebnissen.

Die Bedingungsgleichungen (150) werden in der Regel durch die vorliegenden Beobachtungsergebnisse nicht streng erfüllt werden, und wenn wir in die Bedingungsgleichungen statt der wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen I, II, III, IV, ... die wirklich vorliegenden Beobachtungsergebnisse 1, 2, 3, 4, ... einführen, so werden wir auf der rechten Seite der Gleichungen statt der Sollbeträge S_a, S_b, S_c, \dots andere Beträge $\mathcal{Z}_a, \mathcal{Z}_b, \mathcal{Z}_c, \dots$ erhalten, so daß sein wird:

$$(151) \quad \left\{ \begin{array}{l} F_a(1, 2, 3, 4, \dots) = \mathcal{Z}_a, \\ F_b(1, 2, 3, 4, \dots) = \mathcal{Z}_b, \\ F_c(1, 2, 3, 4, \dots) = \mathcal{Z}_c, \\ \dots \end{array} \right.$$

Die Beträge $\mathcal{Z}_a, \mathcal{Z}_b, \mathcal{Z}_c, \dots$ bezeichnen wir als die Beobachtungsergebnisse für die Sollbeträge. Zwischen diesen Beobachtungsergebnissen der Sollbeträge und den Sollbeträgen bestehen Widersprüche f_a, f_b, f_c, \dots die wir berechnen nach:

$$(152) \quad \left\{ \begin{array}{l} f_a = S_a - \mathcal{Z}_a, \\ f_b = S_b - \mathcal{Z}_b, \\ f_c = S_c - \mathcal{Z}_c, \\ \dots \end{array} \right.$$

Beispiel 1: Nach unsern Bedingungsgleichungen (150) erhalten wir folgende Formeln zur Berechnung der Beobachtungsergebnisse $\mathcal{Z}_a, \mathcal{Z}_b, \mathcal{Z}_c, \dots, \mathcal{Z}_i$ für die Sollbeträge:

$$(151) \quad \left\{ \begin{array}{l} 1 + 2 + 3 = \Sigma_a, \\ 4 + 5 + 6 = \Sigma_b, \\ 7 + 8 + 9 = \Sigma_c, \\ 10 + 11 + 12 = \Sigma_d, \\ \log \sin (4 + 5) - \log \sin 8 + \log \sin 7 - \log \sin (10 + 11) + \log \sin 10 \\ \quad - \log \sin 5 = \Sigma_i. \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} 1 + 4 + 5 + 8 = \Sigma_e, \\ 2 + 7 + 10 + 11 = \Sigma_g, \\ 1 + 2 + 5 + 10 = \Sigma_h, \end{array} \right.$$

Hiernach ergeben sich die Zahlenwerthe von $\Sigma_a, \Sigma_b, \Sigma_c, \dots \Sigma_i$ wie folgt:

1	39	48	55	4	52	04	30	7	34	04	07	10	47	41	12
2	38	37	34	5	58	52	04	8	29	14	02	11	64	37	15
3	286	33	15	6	249	03	13	9	296	42	15	12	247	41	14
Σ_a	359	59	44	Σ_b	359	59	47	Σ_c	360	00	24	Σ_d	359	59	41

1	39	48	55	$\log \sin (4 + 5)$	9.97 032
4 + 5	110	56	34		
8	29	14	02		
Σ_e	179	59	31	$\text{cpl } \log \sin 8$	0.31 124
2	33	37	34	$\log \sin 7$	9.74 833
7	34	04	07		
10 + 11	112	18	27		
Σ_g	180	00	08	$\text{cpl } \log \sin (10 + 11)$	0.03 378
1 + 2	73	26	29	$\log \sin 10$	9.86 892
10	47	41	12		
5	58	52	04		
Σ_h	179	59	45	$\text{cpl } \log \sin 5$	0.06 754
				Σ_i	0.00 013

Weiter ergeben sich die Zahlenwerthe der Widersprüche $f_a, f_b, f_c, \dots f_i$ zu:

$$(152) \quad \left\{ \begin{array}{l} f_a = S_a - \Sigma_a = 360^\circ 00' 00'' - 359^\circ 59' 44'' = +16'', \\ f_b = S_b - \Sigma_b = 360 00 00 - 359 59 47 = +13, \\ f_c = S_c - \Sigma_c = 360 00 00 - 360 00 24 = -24, \\ f_d = S_d - \Sigma_d = 360 00 00 - 359 59 41 = +19, \\ f_e = S_e - \Sigma_e = 180 00 00 - 179 59 31 = +29, \\ f_g = S_g - \Sigma_g = 180 00 00 - 180 00 08 = -8, \\ f_h = S_h - \Sigma_h = 180 00 00 - 179 59 45 = +15, \\ f_i = S_i - \Sigma_i = 0.00 000 - 0.00 013 = -0.00 013. \end{array} \right.$$

§ 47. Umformung der Bedingungsgleichungen.

Die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsergebnisse I, II, III, IV, erhalten wir aus den Beobachtungsergebnissen 1, 2, 3, 4, durch Hinzulegung der Verbesserungen (1), (2), (3), (4), Demnach ist:

$$(153) \quad \left\{ \begin{array}{l} I = 1 + (1), \\ II = 2 + (2), \\ III = 3 + (3), \\ IV = 4 + (4), \\ \dots \end{array} \right.$$

Führen wir diese Ausdrücke für die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsergebnisse in die Bedingungsgleichungen (150) ein, so gehen diese über in:

$$\begin{aligned} F_a(1+(1), 2+(2), 3+(3), 4+(4), \dots) &= S_a, \\ F_b(1+(1), 2+(2), 3+(3), 4+(4), \dots) &= S_b, \\ F_c(1+(1), 2+(2), 3+(3), 4+(4), \dots) &= S_c, \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

Die Verbesserungen (1), (2), (3), (4), sind immer verhältnismäßig kleine Größen, so daß allgemein

$$\begin{aligned} F(1+(1), 2+(2), 3+(3), 4+(4), \dots) &= F(1, 2, 3, 4, \dots) + \frac{\partial F}{\partial 1}(1) \\ &\quad + \frac{\partial F}{\partial 2}(2) + \frac{\partial F}{\partial 3}(3) + \frac{\partial F}{\partial 4}(4) + \dots \end{aligned}$$

ist, womit obige Gleichungen übergehen in:

$$\begin{aligned} F_a(1, 2, 3, 4, \dots) + \frac{\partial F_a}{\partial 1}(1) + \frac{\partial F_a}{\partial 2}(2) + \frac{\partial F_a}{\partial 3}(3) + \frac{\partial F_a}{\partial 4}(4) + \dots &= S_a, \\ F_b(1, 2, 3, 4, \dots) + \frac{\partial F_b}{\partial 1}(1) + \frac{\partial F_b}{\partial 2}(2) + \frac{\partial F_b}{\partial 3}(3) + \frac{\partial F_b}{\partial 4}(4) + \dots &= S_b, \\ F_c(1, 2, 3, 4, \dots) + \frac{\partial F_c}{\partial 1}(1) + \frac{\partial F_c}{\partial 2}(2) + \frac{\partial F_c}{\partial 3}(3) + \frac{\partial F_c}{\partial 4}(4) + \dots &= S_c, \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

Für die partiellen Differenzialquotienten führen wir die folgenden einfacheren Bezeichnungen ein:

$$(154) \quad \left\{ \begin{array}{c|c|c|c|c} a_1 = \frac{\partial F_a}{\partial 1}, & a_2 = \frac{\partial F_a}{\partial 2}, & a_3 = \frac{\partial F_a}{\partial 3}, & a_4 = \frac{\partial F_a}{\partial 4}, & \dots, \\ b_1 = \frac{\partial F_b}{\partial 1}, & b_2 = \frac{\partial F_b}{\partial 2}, & b_3 = \frac{\partial F_b}{\partial 3}, & b_4 = \frac{\partial F_b}{\partial 4}, & \dots, \\ c_1 = \frac{\partial F_c}{\partial 1}, & c_2 = \frac{\partial F_c}{\partial 2}, & c_3 = \frac{\partial F_c}{\partial 3}, & c_4 = \frac{\partial F_c}{\partial 4}, & \dots, \\ \dots\dots\dots & \dots\dots\dots & \dots\dots\dots & \dots\dots\dots & \dots\dots\dots \end{array} \right.$$

Beachten wir nun, daß allgemein nach den Formeln (151): $F(1, 2, 3, 4, \dots) = \Sigma$ und nach den Formeln (152): $f = S - \Sigma$ ist, so gehen damit unsere obigen Gleichungen über in:

$$(155) \quad \left\{ \begin{array}{l} a_1(1) + a_2(2) + a_3(3) + a_4(4) + \dots = f_a, \\ b_1(1) + b_2(2) + b_3(3) + b_4(4) + \dots = f_b, \\ c_1(1) + c_2(2) + c_3(3) + c_4(4) + \dots = f_c, \\ \dots\dots\dots \end{array} \right.$$

Diese Gleichungen bezeichnen wir als umgeformte Bedingungsgleichungen.

Beispiel 1: Zur Aufstellung der umgeformten Bedingungsgleichungen haben wir nur noch die partiellen Differenzialquotienten $a, b, c, \dots i$ zu bilden. Wir erhalten:

$$(154) \quad \left\{ \begin{array}{l} a_1 = +1, a_2 = +1, a_3 = +1, a_4 = a_5 = a_6 = a_7 = a_8 = a_9 = a_{10} = a_{11} = a_{12} = 0, \\ b_1 = b_2 = b_3 = 0, b_4 = +1, b_5 = +1, b_6 = +1, b_7 = b_8 = b_9 = b_{10} = b_{11} = b_{12} = 0, \\ c_1 = c_2 = c_3 = c_4 = c_5 = c_6 = 0, c_7 = +1, c_8 = +1, c_9 = +1, c_{10} = c_{11} = c_{12} = 0, \\ d_1 = d_2 = d_3 = d_4 = d_5 = d_6 = d_7 = d_8 = d_9 = 0, d_{10} = +1, d_{11} = +1, d_{12} = +1, \\ e_1 = +1, e_2 = e_3 = 0, e_4 = +1, e_5 = +1, e_6 = e_7 = 0, e_8 = +1, e_9 = e_{10} = e_{11} = e_{12} = 0, \\ g_1 = 0, g_2 = +1, g_3 = g_4 = g_5 = g_6 = 0, g_7 = +1, g_8 = g_9 = 0, g_{10} = +1, g_{11} = +1, g_{12} = 0, \\ h_1 = +1, h_2 = +1, h_3 = h_4 = 0, h_5 = +1, h_6 = h_7 = h_8 = h_9 = 0, h_{10} = +1, h_{11} = h_{12} = 0, \\ i_1 = i_2 = i_3 = 0, i_4 = +M \cotg(4+5), i_5 = +M \cotg(4+5) - M \cotg 5, i_6 = 0, \\ i_7 = +M \cotg 7, i_8 = -M \cotg 8, i_9 = 0, i_{10} = -M \cotg(10+11) + M \cotg 10, \\ i_{11} = -M \cotg(10+11), i_{12} = 0. \end{array} \right.$$

Unter Heranziehung der im § 46 berechneten Zahlenwerthe für die Widersprüche $f_a, f_b, f_c, \dots, f_i$ ergeben sich hiernach die folgenden umgeformten Bedingungsgleichungen:

$$\begin{array}{l|l} (1) + (2) + (3) = +16'', & (1) + (4) + (5) + (8) = +29'', \\ (4) + (5) + (6) = +18'', & (2) + (7) + (10) + (11) = -8'', \\ (7) + (8) + (9) = -24'', & (1) + (2) + (5) + (10) = +15'', \\ (10) + (11) + (12) = +19'', & \\ \hline + M \cotg (4+5) \frac{1}{\varrho} (4) + (+ M \cotg (4+5) - M \cotg 5) \frac{1}{\varrho} (5) + M \cotg 7 \frac{1}{\varrho} (7) - M \cotg 8 \frac{1}{\varrho} (8) \\ + (- M \cotg (10+11) + M \cotg 10) \frac{1}{\varrho} (10) - M \cotg (10+11) \frac{1}{\varrho} (11) = -0,0013. \end{array}$$

In die letzte Bedingungsgleichung müssen wir noch die Zahlenwerthe für M , für die Cotangenten und für $\frac{1}{\varrho}$ *) einführen. Die Zahlenwerthe sind:

$$\begin{array}{l|l} M = 0,434\,294, & M \frac{1}{\varrho} = 0,000\,002\,105 \\ \frac{1}{\varrho} = \frac{1}{206\,265}, & \\ \hline \cotg (4+5) = -0,383, & M \frac{1}{\varrho} \cotg (4+5) = -0,000\,000\,806, \\ \cotg 5 = +0,604, & M \frac{1}{\varrho} \cotg 5 = +0,000\,001\,271, \\ \cotg 7 = +1,479, & M \frac{1}{\varrho} \cotg 7 = +0,000\,003\,113, \\ \cotg 8 = +1,787, & M \frac{1}{\varrho} \cotg 8 = +0,000\,003\,762, \\ \cotg (10+11) = -0,410, & M \frac{1}{\varrho} \cotg (10+11) = -0,000\,000\,863, \\ \cotg 10 = +0,910, & M \frac{1}{\varrho} \cotg 10 = +0,000\,001\,916. \end{array}$$

Da die Zahlenwerthe der Differenzialquotienten für die weitem Rechnungen unbequem sind, multiplizieren wir die ganze letzte Gleichung mit 100 000, wonach wir alle darin vorkommenden Größen in Einheiten der fünften Stelle der Logarithmen erhalten. Hiernach sind unsere umgeformten Bedingungsgleichungen:

$$\begin{array}{l|l} (155) \left\{ \begin{array}{l} (1) + (2) + (3) = +16'', \\ (4) + (5) + (6) = +18'', \\ (7) + (8) + (9) = -24'', \\ (10) + (11) + (12) = +19'', \end{array} \right. & \begin{array}{l} (1) + (4) + (5) + (8) = +29'', \\ (2) + (7) + (10) + (11) = -8'', \\ (1) + (2) + (5) + (10) = +15'', \end{array} \\ & -0,081 (4) - 0,208 (5) + 0,311 (7) - 0,376 (8) + 0,278 (10) + 0,086 (11) = -13. \end{array}$$

§ 48. Korrelatengleichungen und Endgleichungen.

1. Nach den umgeformten Bedingungsgleichungen

$$(155) \quad \begin{cases} a_1 (1) + a_2 (2) + a_3 (3) + a_4 (4) + \dots = f_a, \\ b_1 (1) + b_2 (2) + b_3 (3) + b_4 (4) + \dots = f_b, \\ c_1 (1) + c_2 (2) + c_3 (3) + c_4 (4) + \dots = f_c, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

*) Die Differenzialquotienten $M \cotg n$ stellen die Aenderungen dar, die die $\log \sin n$ für eine Einheit des Bogens n erleiden und $M \cotg n \cdot (n)$ die Aenderungen, die die $\log \sin n$ erleiden, wenn dem Bogen n die Verbesserung (n) in Bogenmafs hinzugefügt wird. Da wir nun unsere Rechnung im übrigen nicht in Bogenmafs, sondern in Winkelmafs durchführen, so mufs der Faktor $\frac{1}{\rho}$ zur Umwandlung der Verbesserungen (n) von Winkelmafs in Bogenmafs hinzugefügt werden.

müssen wir nun die Verbesserungen (1), (2), (3), (4), ..., die zugleich die wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler darstellen, derart bestimmen, daß erstens diesen Bedingungsbedingungen genügt wird und daß zweitens die Quadratsumme der auf die Gewichtseinheit reduzierten wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler (1) $\sqrt{p_1}$, (2) $\sqrt{p_2}$, (3) $\sqrt{p_3}$, (4) $\sqrt{p_4}$, ..., also

$$[p(n)(n)] = p_1(1)(1) + p_2(2)(2) + p_3(3)(3) + p_4(4)(4) + \dots$$

ein Minimum wird.

2. Um diese Werthe der Verbesserungen (1), (2), (3), (4), ... zu finden, nehmen wir f_a, f_b, f_c, \dots auf die linke Seite der Gleichungen (155) und multiplizieren die Gleichungen dann mit den vorläufig noch unbestimmten Koeffizienten $-2k_a, -2k_b, -2k_c, \dots$, womit wir erhalten:

$$\begin{aligned} -2a_1k_a(1) - 2a_2k_a(2) - 2a_3k_a(3) - 2a_4k_a(4) - \dots + 2k_af_a &= 0, \\ -2b_1k_b(1) - 2b_2k_b(2) - 2b_3k_b(3) - 2b_4k_b(4) - \dots + 2k_bf_b &= 0, \\ -2c_1k_c(1) - 2c_2k_c(2) - 2c_3k_c(3) - 2c_4k_c(4) - \dots + 2k_cf_c &= 0, \\ \dots \dots \dots \end{aligned}$$

Addiren wir diese Gleichungen zu

$$[p(n)(n)] = p_1(1)(1) + p_2(2)(2) + p_3(3)(3) + p_4(4)(4) + \dots,$$

so erhalten wir:

$$\begin{aligned} [p(n)(n)] &= p_1(1)(1) - 2a_1k_a(1) - 2b_1k_b(1) - 2c_1k_c(1) - \dots \\ &\quad + p_2(2)(2) - 2a_2k_a(2) - 2b_2k_b(2) - 2c_2k_c(2) - \dots \\ &\quad + p_3(3)(3) - 2a_3k_a(3) - 2b_3k_b(3) - 2c_3k_c(3) - \dots \\ &\quad + p_4(4)(4) - 2a_4k_a(4) - 2b_4k_b(4) - 2c_4k_c(4) - \dots \\ &\quad \dots \dots \dots \\ &\quad + 2k_af_a + 2k_bf_b + 2k_cf_c + \dots \end{aligned}$$

3. Differenziren wir diesen Ausdruck nach (1), (2), (3), (4), ... so ergeben sich die folgenden partiellen Differenzialquotienten:

$$\frac{\partial [p(n)(n)]}{\partial (1)} = 2p_1(1) - 2a_1k_a - 2b_1k_b - 2c_1k_c - \dots,$$

$$\frac{\partial [p(n)(n)]}{\partial (2)} = 2p_2(2) - 2a_2k_a - 2b_2k_b - 2c_2k_c - \dots,$$

$$\frac{\partial [p(n)(n)]}{\partial (3)} = 2p_3(3) - 2a_3k_a - 2b_3k_b - 2c_3k_c - \dots,$$

$$\frac{\partial [p(n)(n)]}{\partial (4)} = 2p_4(4) - 2a_4k_a - 2b_4k_b - 2c_4k_c - \dots,$$

$$\dots \dots \dots$$

Nr.	a.	b.	c.	d.	e.	g.	h.	i.	$\frac{aa}{p}$	$\frac{ab}{p}$	$\frac{ac}{p}$	$\frac{ad}{p}$	$\frac{ae}{p}$	$\frac{ag}{p}$	$\frac{ah}{p}$	$\frac{ai}{p}$	$\frac{bb}{p}$	$\frac{bc}{p}$	$\frac{bd}{p}$	$\frac{be}{p}$	$\frac{bg}{p}$	$\frac{bh}{p}$	$\frac{bi}{p}$
1	+1				+1		+1		+1				+1		+1								
2	+1					+1	+1		+1					+1	+1								
3	+1								+1														
4		+1			+1			-0,081									+1						-0,081
5		+1			+1		+1	-0,208									+1			+1		+1	-0,208
6		+1															+1						
7			+1			+1		+0,311															
8			+1		+1			-0,376															
9			+1																				
10				+1		+1	+1	+0,278															
11				+1		+1		+0,086															
12				+1																			
									+3				+1	+1	+2		+3			+2		+1	-0,289

Setzen wir diese partiellen Differenzialquotienten gleich Null, so erhalten wir n Ausdrücke für die n Verbesserungen (1), (2), (3), (4), ..., die der Minimumsbedingung genügen:

$$(156) \quad \begin{cases} (1) = \frac{a_1}{p_1} k_a + \frac{b_1}{p_1} k_b + \frac{c_1}{p_1} k_c + \dots, \\ (2) = \frac{a_2}{p_2} k_a + \frac{b_2}{p_2} k_b + \frac{c_2}{p_2} k_c + \dots, \\ (3) = \frac{a_3}{p_3} k_a + \frac{b_3}{p_3} k_b + \frac{c_3}{p_3} k_c + \dots, \\ (4) = \frac{a_4}{p_4} k_a + \frac{b_4}{p_4} k_b + \frac{c_4}{p_4} k_c + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Die Koeffizienten k_a, k_b, k_c, \dots , wodurch in diesen Gleichungen die Verbesserungen (1), (2), (3), (4), ... ausgedrückt sind, bezeichnen wir als Korrelaten und die Gleichungen (156) als Korrelatengleichungen.

4. Setzen wir die in den Korrelatengleichungen (156) erhaltenen Werthe von (1), (2), (3), (4), ... in die umgeformten Bedingungsgleichungen (155) ein, so erhalten wir:

$$(157) \quad \begin{cases} \left[\frac{aa}{p} \right] k_a + \left[\frac{ab}{p} \right] k_b + \left[\frac{ac}{p} \right] k_c + \dots = f_a, \\ \left[\frac{ab}{p} \right] k_a + \left[\frac{bb}{p} \right] k_b + \left[\frac{bc}{p} \right] k_c + \dots = f_b, \\ \left[\frac{ac}{p} \right] k_a + \left[\frac{bc}{p} \right] k_b + \left[\frac{cc}{p} \right] k_c + \dots = f_c, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Die Anzahl dieser Gleichungen, die wir als Endgleichungen bezeichnen, ist gleich der Anzahl r der Bedingungsgleichungen und gleich der Anzahl der Korrelaten k_a, k_b, k_c, \dots . Durch Auflösung der Endgleichungen erhalten wir demnach bestimmte Werthe der Korrelaten k_a, k_b, k_c , und zwar solche, die den Bedingungsgleichungen (155) entsprechen.

Berechnen wir dann mit diesen den Bedingungsgleichungen entsprechenden Werthen der Korrelaten k_a, k_b, k_c, \dots nach den in den Korrelatengleichungen (156) erhaltenen, der Minimumsbedingung genügenden Ausdrücken der Verbesserungen (1), (2), (3), (4), ... die Zahlenwerthe dieser Verbesserungen, so erhalten wir solche Zahlenwerthe, die sowohl den umgeformten Bedingungsgleichungen (155) als auch der Minimumsbedingung genügen.

$\frac{cc}{p}$	$\frac{cd}{p}$	$\frac{ce}{p}$	$\frac{cg}{p}$	$\frac{ch}{p}$	$\frac{ci}{p}$	$\frac{dd}{p}$	$\frac{de}{p}$	$\frac{dg}{p}$	$\frac{dh}{p}$	$\frac{di}{p}$	$\frac{ee}{p}$	$\frac{eg}{p}$	$\frac{eh}{p}$	$\frac{ei}{p}$	$\frac{gg}{p}$	$\frac{gh}{p}$	$\frac{gi}{p}$	$\frac{hh}{p}$	$\frac{hi}{p}$	$\frac{ii}{p}$
											+1		+1			+1		+1		
											+1			-0,081				+1		+0,0066
											+1	+1		-0,208				+1	-0,208	+0,0433
+1					+0,311						+1			-0,376	+1		+0,311			+0,0967
+1	+1				-0,376															+0,1414
						+1		+1	+1	+0,278					+1	+1	+0,278	+1	+0,278	+0,0773
						+1	+1			+0,086					+1		+0,086			+0,0074
						+1														
+3		+1	+1		-0,065	+3		+2	+1	+0,364	+4		+2	-0,665	+4	+2	+0,675	+4	+0,070	+0,3797

2. Hierzu ergeben sich Rechenproben durch dreifache Berechnung des Werthes von $[p(n)(n)]$. Zuerst erhalten wir, indem wir die Ausdrücke für die Verbesserungen (1), (2), (3), (4), . . . in den Korrelatengleichungen (156) quadrieren, mit den Gewichten $p_1, p_2, p_3, p_4, \dots$ multiplizieren und dann alles addieren:

$$\begin{aligned}
 p_1(1)(1) &= \frac{a_1 a_1}{p_1} k_a k_a + \frac{b_1 b_1}{p_1} k_b k_b + \frac{c_1 c_1}{p_1} k_c k_c + \dots 2 \frac{a_1 b_1}{p_1} k_a k_b + 2 \frac{a_1 c_1}{p_1} k_a k_c \\
 &\quad + \dots 2 \frac{b_1 c_1}{p_1} k_b k_c + \dots \\
 p_2(2)(2) &= \frac{a_2 a_2}{p_2} k_a k_a + \frac{b_2 b_2}{p_2} k_b k_b + \frac{c_2 c_2}{p_2} k_c k_c + \dots 2 \frac{a_2 b_2}{p_2} k_a k_b + 2 \frac{a_2 c_2}{p_2} k_a k_c \\
 &\quad + \dots 2 \frac{b_2 c_2}{p_2} k_b k_c + \dots \\
 p_3(3)(3) &= \frac{a_3 a_3}{p_3} k_a k_a + \frac{b_3 b_3}{p_3} k_b k_b + \frac{c_3 c_3}{p_3} k_c k_c + \dots 2 \frac{a_3 b_3}{p_3} k_a k_b + 2 \frac{a_3 c_3}{p_3} k_a k_c \\
 &\quad + \dots 2 \frac{b_3 c_3}{p_3} k_b k_c + \dots \\
 p_4(4)(4) &= \frac{a_4 a_4}{p_4} k_a k_a + \frac{b_4 b_4}{p_4} k_b k_b + \frac{c_4 c_4}{p_4} k_c k_c + \dots 2 \frac{a_4 b_4}{p_4} k_a k_b + 2 \frac{a_4 c_4}{p_4} k_a k_c \\
 &\quad + \dots 2 \frac{b_4 c_4}{p_4} k_b k_c + \dots \\
 &\dots\dots\dots \\
 [p(n)(n)] &= \left[\frac{aa}{p} \right] k_a k_a + \left[\frac{bb}{p} \right] k_b k_b + \left[\frac{cc}{p} \right] k_c k_c + \dots 2 \left[\frac{ab}{p} \right] k_a k_b + 2 \left[\frac{ac}{p} \right] k_a k_c \\
 &\quad + \dots 2 \left[\frac{bc}{p} \right] k_b k_c + \dots
 \end{aligned}$$

Multiplizieren wir sodann die Endgleichungen (157) mit den Korrelaten k_a, k_b, k_c, \dots und addieren alles, so erhalten wir:

$$\begin{aligned}
 \left[\frac{aa}{p} \right] k_a k_a + \left[\frac{ab}{p} \right] k_a k_b + \left[\frac{ac}{p} \right] k_a k_c + \dots &= k_a f_a, \\
 \left[\frac{ab}{p} \right] k_a k_b + \left[\frac{bb}{p} \right] k_b k_b + \left[\frac{bc}{p} \right] k_b k_c + \dots &= k_b f_b, \\
 \left[\frac{ac}{p} \right] k_a k_c + \left[\frac{bc}{p} \right] k_b k_c + \left[\frac{cc}{p} \right] k_c k_c + \dots &= k_c f_c, \\
 &\dots\dots\dots \\
 \left[\frac{aa}{p} \right] k_a k_a + \left[\frac{bb}{p} \right] k_b k_b + \left[\frac{cc}{p} \right] k_c k_c + \dots 2 \left[\frac{ab}{p} \right] k_a k_b + 2 \left[\frac{ac}{p} \right] k_a k_c + \dots \\
 &\quad 2 \left[\frac{bc}{p} \right] k_b k_c + \dots = [kf].
 \end{aligned}$$

Der oben für $[p(n)(n)]$ erhaltene Ausdruck stimmt überein mit dem hier für $[kf]$ erhaltenen Ausdruck und demnach folgt:

$$(160) \quad [p(n)(n)] = [kf] = -[kf].$$

Berücksichtigen wir nun ferner, daß nach (158)

$$[kf] = -f_1 k_a - f_2 k_b - f_3 k_c - \dots$$

ist und daß nach Formel (127)

$$-f_1 k_a - f_2 k_b - f_3 k_c - \dots = \frac{f_1}{a_1} f_1 + \frac{f_2}{b_2} f_2 + \frac{f_3}{c_3} f_3 + \dots$$

sein muß, so ist auch:

$$(161) \quad [p(n)(n)] = \frac{f_1}{a_1} f_1 + \frac{f_2}{b_2} f_2 + \frac{f_3}{c_3} f_3 + \dots$$

Zu diesen beiden Werthen von $[p(n)(n)]$, die wir gleich bei Auflösung der Endgleichungen bilden, und die uns zugleich eine Probe für die richtige Durchführung der Auflösung liefern, erhalten wir endlich einen dritten Werth, indem wir nach den Korrelatengleichungen (156) die Zahlenwerthe der Verbesserungen (1), (2), (3), (4), berechnen und mit diesen Werthen

$$(162) \quad [p(n)(n)] = p_1(1)(1) + p_2(2)(2) + p_3(3)(3) + p_4(4)(4) + \dots$$

$\left[\frac{aa}{p}\right]$	$\left[\frac{ab}{p}\right]$	$\left[\frac{ac}{p}\right]$	$\left[\frac{ad}{p}\right]$	$\left[\frac{ae}{p}\right]$	$\left[\frac{ag}{p}\right]$	$\left[\frac{ah}{p}\right]$	$\left[\frac{ai}{p}\right]$	$-f_a$	$\left[\frac{bb}{p}\right]$	$\left[\frac{bc}{p}\right]$	$\left[\frac{bd}{p}\right]$	$\left[\frac{be}{p}\right]$
+3,000	.	.	.	+1,000	+1,000	+2,000	.	-16,000	+3,000	.	.	+2,000
	.	.	.	-0,333	-0,333	-0,667	.	+5,333
								.	+3,00	.	.	+2,000
								+3,327		.	.	-0,667
								-1,789				
								-1,176				
								.				
								.				
								.				
								.				
								$k_a = +5,695$				

$\left[\frac{dd}{p}\right]$	$\left[\frac{de}{p}\right]$	$\left[\frac{dg}{p}\right]$	$\left[\frac{dh}{p}\right]$	$\left[\frac{di}{p}\right]$	$-f_d$	$\left[\frac{ee}{p}\right]$	$\left[\frac{eg}{p}\right]$	$\left[\frac{eh}{p}\right]$	$\left[\frac{ei}{p}\right]$	$-f_e$	$\left[\frac{gg}{p}\right]$
+3,000	.	+2,000	+1,000	+0,364	-19,000	+4,000	.	+2,000	-0,665	-29,000	+4,000
.	-0,333	-0,333	-0,667	.	+5,333	-0,333
.	-1,333	.	-0,667	+0,193	+8,667	.
.	-0,333	-0,333	.	+0,022	-8,000	-0,333
+3,000	.	+2,000	+1,000	+0,364	-19,000	-1,333
	.	-0,667	-0,333	-0,1213	+6,333	+2,000	-0,667	+0,667	-0,450	-23,000	-0,222
					+6,159		+0,333	-0,333	+0,225	+11,500	+1,778
					+1,663					-11,425	
					-3,577					+1,663	
					.					+1,789	
					$k_d = +10,578$					$k_e = +3,527$	

bilden, wodurch wir eine Probe für die richtige Bildung der Faktoren der Endgleichungen erhalten.

(163). Weiter erhalten wir dann eine Probe für die richtige Bildung und Umformung der Bedingungsgleichungen, indem wir zuerst feststellen, ob die erhaltenen Verbesserungen (1), (2), (3), (4), den umgeformten Bedingungsgleichungen (155) genügen, indem wir sodann nach den Formeln (153) durch

$[\frac{bg}{p}]$	$[\frac{bh}{p}]$	$[\frac{bi}{p}]$	$-f_b$	$[\frac{cc}{p}]$	$[\frac{cd}{p}]$	$[\frac{ce}{p}]$	$[\frac{cg}{p}]$	$[\frac{ch}{p}]$	$[\frac{ci}{p}]$	$-f_c$
.	+ 1,000	- 0,289	- 13,000	+ 3,000	.	+ 1,000	+ 1,000	.	- 0,065	+ 24,000
.
.	+ 1,000	- 0,289	- 13,000
.	- 0,333	+ 0,0963	+ 4,333	+ 3,000	.	+ 1,000	+ 1,000	.	- 0,065	+ 24,000
			- 4,890		.	- 0,333	- 0,333	.	+ 0,0217	- 8,000
			+ 1,663							- 1,102
			.							.
			- 2,351							- 1,789
			.							- 1,176
			.							.
		$k_b =$	- 1,245						$k_c =$	- 12,067

$[\frac{gh}{p}]$	$[\frac{gi}{p}]$	$-f_g$	$[\frac{hh}{p}]$	$[\frac{hi}{p}]$	$-f_h$	$[\frac{ii}{p}]$	$-f_i$	Probe.	
+2,000	+0,675	+ 8,000	+4,000	+ 0,070	- 15,000	+ 0,3727	+ 13,0000		
-0,667	.	+ 5,333	-1,333	.	+ 10,667	.	.	+ 85,333	+ 91,120
.	.	.	-0,333	+ 0,096	+ 4,333	- 0,0278	- 1,2519	+ 56,333	- 16,185
.	+0,022	- 8,000	.	.	.	- 0,0014	+ 0,5208	+ 192,000	+ 289,608
-0,667	-0,243	+ 12,667	-0,333	- 0,121	+ 6,333	- 0,0442	+ 2,3053	+ 120,333	+ 200,982
+0,222	-0,150	- 7,667	-0,222	+ 0,150	+ 7,667	- 0,1012	- 5,1750	+ 264,500	+ 102,283
+0,889	+0,304	+ 10,333	-0,444	- 0,152	- 5,167	- 0,0520	- 1,7668	+ 60,055	- 42,928
-0,500	-0,171	- 5,812	+ 1,333	+ 0,043	+ 8,833	- 0,0014	- 0,2849	+ 58,521	- 74,850
		+ 8,683		- 0,0322	- 6,625	+ 0,1447	+ 7,3475	+ 373,084	+ 660,101
		+ 2,495			+ 1,635			+ 1210,159	+ 1210,131
	$k_g =$	+ 5,366		$k_h =$	- 4,990	$k_i =$	- 50,777		

Hinzufügung der Verbesserungen (1), (2), (3), (4), ... zu den Beobachtungsergebnissen 1, 2, 3, 4, ... die verbesserten Werthe I, II, III, IV, ... bilden und danach feststellen, ob diese verbesserten Werthe den Bedingungsgleichungen (150) genügen.

3. Die Anzahl der überschüssigen Beobachtungen, wodurch wir die Quadratsumme der auf die Gewichtseinheit reduzierten Beobachtungsfehler zu dividiren haben, um das Quadrat des mittleren Fehlers m der Gewichtseinheit zu erhalten, ist gleich der Anzahl r der Bedingungsgleichungen, so daß also ist:

$$(164) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p(n)(n)]}{r}}.$$

Hiermit erhalten wir die mittleren Fehler $m_1, m_2, m_3, m_4, \dots$ der Beobachtungsergebnisse 1, 2, 3, 4, ... nach:

$$(165) \quad m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, m_4 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_4}}, \dots$$

Beispiel 1: Die Auflösung der Endgleichungen (157) gestaltet sich nach dem Schema (124) wie folgt: (Siehe die Tabellen auf Seite 210 und 211.)

Die Berechnung von $[p(n)(n)]$ nach den Formeln (160) und (161) ist in den beiden letzten Spalten des Schemas ausgeführt und hat ergeben:

$$(161) \quad [p(n)(n)] = \frac{f_1}{a_1} f_1 + \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 + \frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3 + \dots = 1210,16,$$

$$(160) \quad [p(n)(n)] = [kf] = [-kf] \dots = 1210,13,$$

welche beiden Werthe genügend übereinstimmen und somit die richtige Auflösung der Endgleichungen sicherstellen.

Mit den erhaltenen Zahlenwerthen der Korrelaten $k_a, k_b, k_c, \dots k_i$ ergeben sich nach den Korrelatengleichungen (156) die folgenden Zahlenwerthe der Verbesserungen (1), (2), (3), ... (12):

$$(156) \quad \left\{ \begin{array}{l} (1) = +k_a + k_e + k_h = +5,70 + 3,53 - 4,99 = +4,24'', \\ (2) = +k_a + k_g + k_h = +5,70 + 5,37 - 4,99 = +6,08'', \\ (3) = +k_a = +5,70'', \\ (4) = +k_b + k_e - 0,081 k_i = -1,24 + 3,53 - 0,081 (-50,78) = +6,40'', \\ (5) = +k_b + k_e + k_h - 0,208 k_i = -1,24 + 3,53 - 4,99 - 0,208 (-50,78) = +7,86'', \\ (6) = +k_b = -1,24'', \\ (7) = +k_c + k_g + 0,311 k_i = -12,07 + 5,37 + 0,311 (-50,78) = -22,49'', \\ (8) = +k_c + k_e - 0,376 k_i = -12,07 + 3,53 - 0,376 (-50,78) = +10,55'', \\ (9) = +k_c = -12,07'', \\ (10) = +k_d + k_g + k_h + 0,278 k_i = +10,58 + 5,37 - 4,99 + 0,278 (-50,78) = -3,16'', \\ (11) = +k_d + k_g + 0,086 k_i = +10,58 + 5,37 + 0,086 (-50,78) = +11,58'', \\ (12) = +k_d = +10,58''. \end{array} \right.$$

Die Quadratsumme dieser Verbesserungen ergibt sich zu:

$$[p(n)(n)] = p_1(1)(1) + p_2(2)(2) + p_3(3)(3) + \dots + p_{12}(12)(12) = 1210,53,$$

welcher Betrag mit den nach den Formeln (160) und (161) erhaltenen Beträgen genügend übereinstimmt. Setzen wir die Zahlenwerthe der Verbesserungen in die umgeformten Bedingungsgleichungen (153) ein, so erhalten wir:

$$\begin{aligned}
 (155) \quad & \left\{ \begin{aligned}
 & + 4,2 + 6,1 + 5,7 = + 16,0'', & + 4,2 + 6,4 + 7,9 + 10,6 = + 29,1'', \\
 & + 6,4 + 7,9 - 1,2 = + 13,1'', & + 6,1 - 22,5 - 3,2 + 11,6 = - 8,0'', \\
 & - 22,5 + 10,6 - 12,1 = - 24,0'', & + 4,2 + 6,1 + 7,9 - 3,2 = + 15,0'', \\
 & - 3,2 + 11,6 + 10,6 = + 19,0'', \\
 & - 0,081 (+ 6,4) - 0,208 (+ 7,9) + 0,311 (- 22,5) - 0,376 (+ 10,6) + 0,278 (- 3,2) \\
 & + 0,086 (+ 11,6) = - 0,5 - 1,6 - 7,0 - 4,0 - 0,9 + 1,0 = - 13,0.
 \end{aligned} \right.
 \end{aligned}$$

Die erhaltenen Beträge stimmen bis auf eine Einheit der Dezimalstelle mit den Widersprüchen $f_a, f_b, f_c, \dots, f_i$ überein, die umgeformten Bedingungs-
gleichungen werden also genügend scharf erfüllt.

Fügen wir nach den Formeln (153) den Beobachtungsergebnissen 1, 2, 3, ... 12
die Verbesserungen (1), (2), (3), ... (12) hinzu, so erhalten wir die wahrschein-
lichsten Werthe I, II, III, ... XII der beobachteten Winkel wie folgt:

$$\begin{aligned}
 (153) \quad & \left\{ \begin{aligned}
 I &= 1 + (1) = 39^\circ 48' 55'' + 4,2'' = 39^\circ 48' 59,2'', \\
 II &= 2 + (2) = 33 37 34 + 6,1 = 33 37 40,1, \\
 III &= 3 + (3) = 286 33 15 + 5,7 = 286 33 20,7, \\
 IV &= 4 + (4) = 52 04 30 + 6,4 = 52 04 36,4, \\
 V &= 5 + (5) = 58 52 04 + 7,9 = 58 52 11,9, \\
 VI &= 6 + (6) = 249 03 13 - 1,2 = 249 03 11,8, \\
 VII &= 7 + (7) = 34 04 07 - 22,5 = 34 03 44,5, \\
 VIII &= 8 + (8) = 29 14 02 + 10,6 = 29 14 12,6, \\
 IX &= 9 + (9) = 296 42 15 - 12,1 = 296 42 02,9, \\
 X &= 10 + (10) = 47 41 12 - 3,2 = 47 41 08,8, \\
 XI &= 11 + (11) = 64 37 15 + 11,6 = 64 37 26,6, \\
 XII &= 12 + (12) = 247 41 14 + 10,6 = 247 41 24,6.
 \end{aligned} \right.
 \end{aligned}$$

Wie nachstehende Zusammenstellung zeigt, erfüllen diese verbesserten Winkel
nunmehr auch die Bedingungs-
gleichungen (150) genügend scharf:

I	39	48	59,2	IV	52	04	36,4	VII	34	03	44,5	X	47	41	08,8
II	33	37	40,1	V	58	52	11,9	VIII	29	14	12,6	XI	64	37	26,6
III	286	33	20,7	VI	249	03	11,8	IX	296	42	02,9	XII	247	41	24,6
	360	00	00,0		360	00	00,1		360	00	00,0		360	00	00,0

I	39	48	59,2	$\log \sin (IV + V)$ $cpl \log \sin VIII$	9.97 031 0.81 120
IV + V	110	56	48,3		
VIII	29	14	12,6		
	180	00	00,1		
II	33	37	40,1	$\log \sin VII$ $cpl \log \sin (X + XI)$	9.74 826 0.03 379
VII	34	03	44,5		
X + XI	112	18	35,4		
	180	00	00,0		
I + II	73	26	39,3	$\log \sin X$ $cpl \log \sin V$	9.86 892 0.06 753
X	47	41	08,8		
V	58	52	11,9		
	180	00	00,0		0.00 001

Die Richtigkeit der Rechnung ist hiermit nach allen Seiten sichergestellt.
Der mittlere Fehler der Gewichtseinheit ergibt sich zu:

$$(164) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p(n)(n)]}{r}} = \pm \sqrt{\frac{1210}{8}} = \pm 12,3''.$$

Da sämtliche Beobachtungsergebnisse das Gewicht 1 haben, stimmt der mittlere Fehler m derselben mit dem mittleren Fehler m der Gewichtseinheit überein.

§ 50. Bildung der reduzierten Endgleichungen aus reduzierten Bedingungs- und Korrelatengleichungen.*)

1. Die Faktoren der Endgleichungen ergeben sich bei dem Verfahren für bedingte Beobachtungen aus den Faktoren der Bedingungs- und Korrelatengleichungen a, b, c, \dots und den reziproken Werthen $\frac{1}{p_1}, \frac{1}{p_2}, \frac{1}{p_3}, \frac{1}{p_4}, \dots$ der Gewichte in ganz ähnlicher Weise wie sich diese Faktoren bei dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen aus den Faktoren a, b, c, \dots der Fehlergleichungen und den Gewichten p_1, p_2, p_3, \dots ergeben. Daher können wir auch in ähnlicher Weise wie wir bei dem letztern Verfahren die reduzierten Endgleichungen in geeigneten Fällen direkt aus reduzierten Fehlergleichungen gebildet haben, bei dem Verfahren für bedingte Beobachtungen die reduzierten Endgleichungen direkt aus reduzierten Bedingungs- und Korrelatengleichungen bilden.

2. Sind die Faktoren $a_1, a_2, a_3, a_4, \dots$ der ersten Bedingungs- und Korrelatengleichung sämtlich gleich +1, liegen also die Gleichungen

$$(155) \quad \begin{cases} (1) + (2) + (3) + (4) + \dots = f_a, \\ b_1(1) + b_2(2) + b_3(3) + b_4(4) + \dots = f_b, \\ c_1(1) + c_2(2) + c_3(3) + c_4(4) + \dots = f_c, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

vor, so ergeben sich daraus die folgenden Korrelaten- und Endgleichungen:

$$(156) \quad \begin{cases} (1) = \frac{1}{p_1} k_a + \frac{b_1}{p_1} k_b + \frac{c_1}{p_1} k_c + \dots, \\ (2) = \frac{1}{p_2} k_a + \frac{b_2}{p_2} k_b + \frac{c_2}{p_2} k_c + \dots, \\ (3) = \frac{1}{p_3} k_a + \frac{b_3}{p_3} k_b + \frac{c_3}{p_3} k_c + \dots, \\ (4) = \frac{1}{p_4} k_a + \frac{b_4}{p_4} k_b + \frac{c_4}{p_4} k_c + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(157) \quad \begin{cases} \left[\frac{1}{p}\right] k_a + \left[\frac{b}{p}\right] k_b + \left[\frac{c}{p}\right] k_c + \dots = f_a, \\ \left[\frac{b}{p}\right] k_a + \left[\frac{bb}{p}\right] k_b + \left[\frac{bc}{p}\right] k_c + \dots = f_b, \\ \left[\frac{c}{p}\right] k_a + \left[\frac{bc}{p}\right] k_b + \left[\frac{cc}{p}\right] k_c + \dots = f_c, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Aus der ersten Endgleichung folgt:

$$k_a = - \left[\frac{b}{p}\right] k_b - \left[\frac{c}{p}\right] k_c - \dots + \frac{1}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a.$$

*) Vergleiche: Schleiermacher's Methode der Winkelausgleichung in einem Dreiecksnetze von Professor Neill in Darmstadt. Zeitschrift für Vermessungswesen, 1881, Heft 1 und 3, 1883, Heft 12.

Wird dieser Ausdruck für k_a in die beiden letzten Gleichungen eingesetzt, so ergeben sich die folgenden reduzierten Endgleichungen:

$$\left(\left[\frac{bb}{p} \right] - \frac{\left[\frac{b}{p} \right] \left[\frac{b}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right) k_b + \left(\left[\frac{bc}{p} \right] - \frac{\left[\frac{b}{p} \right] \left[\frac{c}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right) k_c + \dots = f_b - \frac{\left[\frac{b}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} f_a,$$

$$\left(\left[\frac{bc}{p} \right] - \frac{\left[\frac{b}{p} \right] \left[\frac{c}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right) k_b + \left(\left[\frac{cc}{p} \right] - \frac{\left[\frac{c}{p} \right] \left[\frac{c}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} \right) k_c + \dots = f_c - \frac{\left[\frac{c}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} f_a,$$

.....

3. Dieselben reduzierten Endgleichungen ergeben sich aus den folgenden reduzierten Bedingungs- und Korrelatengleichungen:

$$(166) \quad \begin{cases} b_1((1)) + b_2((2)) + b_3((3)) + b_4((4)) + \dots + \left[\frac{b}{p} \right]((n+1)) = f_b - \frac{\left[\frac{b}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} f_a, \\ c_1((1)) + c_2((2)) + c_3((3)) + c_4((4)) + \dots + \left[\frac{c}{p} \right]((n+1)) = f_c - \frac{\left[\frac{c}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} f_a, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(167) \quad \begin{cases} ((1)) = \frac{b_1}{p_1} k_b + \frac{c_1}{p_1} k_c + \dots, \\ ((2)) = \frac{b_2}{p_2} k_b + \frac{c_2}{p_2} k_c + \dots, \\ ((3)) = \frac{b_3}{p_3} k_b + \frac{c_3}{p_3} k_c + \dots, \\ ((4)) = \frac{b_4}{p_4} k_b + \frac{c_4}{p_4} k_c + \dots, \\ \dots \dots \dots \\ ((n+1)) = -\frac{\left[\frac{b}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} k_b - \frac{\left[\frac{c}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} k_c - \dots \end{cases}$$

Denn wenn die in den reduzierten Korrelatengleichungen für $((1))$, $((2))$, $((3))$, $((4))$, ... gegebenen Ausdrücke in die reduzierten Bedingungs-gleichungen eingesetzt werden, so liefern sie die Beiträge $\left[\frac{bb}{p} \right]$, $\left[\frac{bc}{p} \right]$, ... $\left[\frac{cc}{p} \right]$, ... zu den Faktoren der reduzierten Endgleichungen und wenn der Ausdruck für $((n+1))$ in dieselben

Gleichungen eingesetzt wird, so liefert er die Beiträge $-\frac{\left[\frac{b}{p} \right] \left[\frac{b}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]}$, $-\frac{\left[\frac{b}{p} \right] \left[\frac{c}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]}$, ...

$-\frac{\left[\frac{c}{p} \right] \left[\frac{c}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]}$, ..., so daß also die Ausdrücke für $((1))$, $((2))$, $((3))$, $((4))$, ...

$((n+1))$ zusammen die Faktoren der obigen reduzierten Endgleichungen liefern.

Nachdem k_b , k_c , ... durch Auflösung der reduzierten Endgleichungen berechnet sind, ergibt sich k_a nach der bereits angeführten Formel:

$$(168) \quad k_a = -\frac{\left[\frac{b}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} k_b - \frac{\left[\frac{c}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} k_c - \dots + \frac{1}{\left[\frac{1}{p} \right]} f_a = ((n+1)) + \frac{1}{\left[\frac{1}{p} \right]} f_a.$$

Ferner ergibt sich für die wahrscheinlichsten Werthe der Verbesserungen (1), (2), (3), (4), ... aus den Korrelatengleichungen (156) und (167):

$$(169) \quad \begin{cases} (1) = ((1)) + \frac{1}{p_1} k_a, \\ (2) = ((2)) + \frac{1}{p_2} k_a, \\ (3) = ((3)) + \frac{1}{p_3} k_a, \\ (4) = ((4)) + \frac{1}{p_4} k_a, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Dem sich bei Auflösung der reduzierten Endgleichungen ergebenden Beträge $\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 + \frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3 + \dots$ ist nach Formel (161) der Betrag $\frac{f_1}{a_1} f_1$, oder da hier $a_1 = \left[\frac{1}{p} \right]$, $f_1 = -f_a$ ist, der Betrag $\frac{f_a}{\left[\frac{1}{p} \right]} f_a$ hinzufügen, um $[p(n)(n)]$ zu erhalten.

4. Die Formeln (166) bis (169) vereinfachen sich, wenn die Gewichte $p_1, p_2, p_3, p_4, \dots$ sämtlich gleich 1 sind, wie folgt:

$$(170) \quad \begin{cases} b_1((1)) + b_2((2)) + b_3((3)) + b_4((4)) + \dots + [b]((n+1)) = f_b - \frac{[b]}{n} f_a, \\ c_1((1)) + c_2((2)) + c_3((3)) + c_4((4)) + \dots + [c]((n+1)) = f_c - \frac{[c]}{n} f_a, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(171) \quad \begin{cases} ((1)) = b_1 k_b + c_1 k_c + \dots, \\ ((2)) = b_2 k_b + c_2 k_c + \dots, \\ ((3)) = b_3 k_b + c_3 k_c + \dots, \\ ((4)) = b_4 k_b + c_4 k_c + \dots, \\ \dots \dots \dots, \\ ((n+1)) = -\frac{[b]}{n} k_b - \frac{[c]}{n} k_c - \dots, \end{cases}$$

$$(172) \quad k_a = -\frac{[b]}{n} k_b - \frac{[c]}{n} k_c - \dots + \frac{1}{n} f_a = ((n+1)) + \frac{1}{n} f_a,$$

$$(173) \quad \begin{cases} (1) = ((1)) + k_a, \\ (2) = ((2)) + k_a, \\ (3) = ((3)) + k_a, \\ (4) = ((4)) + k_a, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Dem sich bei Auflösung der reduzierten Endgleichungen ergebenden Beträge $\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 + \frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3 + \dots$ ist in diesem Falle der Betrag $\frac{f_a}{n} f_a$ hinzuzufügen, um $[(n)(n)]$ zu erhalten.

5. Bei Anwendung der Formeln (166) bis (169) oder der Formeln (170) bis (173) ist zu beachten, daß bei Bildung der Zahlenwerthe von $\left[\frac{1}{p} \right]$, $\left[\frac{b}{p} \right]$, $\left[\frac{c}{p} \right]$, ... und von n , $[b]$, $[c]$, ... nur diejenigen Zahlenwerthe von $b, c, \dots p$ anzurechnen sind, die in Korrelatengleichungen stehen, worin die Faktoren $a = +1$ vorkommen und daß hierbei alle Korrelatengleichungen unberücksichtigt bleiben, worin die Faktoren $a = 0$ sind oder nicht vorkommen, da diese letztern

Korrelatengleichungen keine Beiträge zu den Faktoren $\left[\frac{aa}{p}\right]$, $\left[\frac{ab}{p}\right]$, $\left[\frac{ac}{p}\right]$, ... der Endgleichungen, woraus die Größen $\left[\frac{1}{p}\right]$, $\left[\frac{b}{p}\right]$, $\left[\frac{c}{p}\right]$, ..., n , $[b]$, $[c]$, ... in der vorstehenden Formelentwicklung hervorgegangen sind, liefern.

6. Die Widersprüche $f_b - \frac{\left[\frac{b}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a$, $f_c - \frac{\left[\frac{c}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a$, ... in den reduzierten Be-

dingungsgleichungen (166) können in der Weise gebildet werden, daß den Beobachtungsergebnissen 1, 2, 3, 4, ... zunächst Verbesserungen $v_1, v_2, v_3, v_4, \dots$ beigelegt werden, die nach dem Verfahren für direkte Beobachtungen mehrerer Größen, deren Summe einen bekannten Sollbetrag erfüllen muß, aus der ersten Bedingungsgleichung berechnet werden und daß dann die Widersprüche mit den so verbesserten Beobachtungsergebnissen $1 + v_1, 2 + v_2, 3 + v_3, 4 + v_4, \dots$ berechnet werden. Die Verbesserungen $v_1, v_2, v_3, v_4, \dots$ ergeben sich nach den Formeln (102) wie folgt:

$$(102) \quad v_1 = \frac{\frac{1}{p_1}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a, \quad v_2 = \frac{\frac{1}{p_2}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a, \quad v_3 = \frac{\frac{1}{p_3}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a, \quad v_4 = \frac{\frac{1}{p_4}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a, \dots$$

Mit diesen Verbesserungen ergeben sich die Widersprüche nach den Formeln (151) und (152) zu:

$$\begin{aligned} F_b & \left(\left(1 + \frac{\frac{1}{p_1}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \left(2 + \frac{\frac{1}{p_2}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \left(3 + \frac{\frac{1}{p_3}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \left(4 + \frac{\frac{1}{p_4}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \dots \right) \\ & = F_b(1, 2, 3, 4, \dots) + \frac{\frac{b_1}{p_1}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a + \frac{\frac{b_2}{p_2}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a + \frac{\frac{b_3}{p_3}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a + \frac{\frac{b_4}{p_4}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a + \dots \\ & = \Sigma_b + \frac{\left[\frac{b}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a, \text{ so daß} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S_b - F_b & \left(\left(1 + \frac{\frac{1}{p_1}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \left(2 + \frac{\frac{1}{p_2}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \left(3 + \frac{\frac{1}{p_3}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \left(4 + \frac{\frac{1}{p_4}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \dots \right) \\ & = S_b - \Sigma_b - \frac{\left[\frac{b}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a = f_b - \frac{\left[\frac{b}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \end{aligned}$$

und ebenso

$$\begin{aligned} S_c - F_c & \left(\left(1 + \frac{\frac{1}{p_1}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \left(2 + \frac{\frac{1}{p_2}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \left(3 + \frac{\frac{1}{p_3}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \left(4 + \frac{\frac{1}{p_4}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \right), \dots \right) \\ & = f_c - \frac{\left[\frac{c}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a \end{aligned}$$

.....
wird.

Die Verbesserungen $(1) = (1) - v_1$, $(2) = (2) - v_2$, $(3) = (3) - v_3$, $(4) = (4) - v_4$, ... die an den bereits durch Zusatz von v_1, v_2, v_3, v_4 , verbesserten Beobachtungsergebnissen noch anzubringen sind, ergeben sich nach den unveränderten Korrelatengleichungen, wenn k_a nach der Formel berechnet wird, die sich aus der Formel (168) durch Weglassung des letzten Gliedes ergibt, wenn k_a also gerechnet wird nach:

$$k_a = - \frac{\left[\frac{b}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} k_b - \frac{\left[\frac{c}{p} \right]}{\left[\frac{1}{p} \right]} k_c - \dots = ((n+1)).$$

Sind die Gewichte $p_1, p_2, p_3, p_4, \dots$ sämtlich $= 1$, so ergibt sich die den Beobachtungsergebnissen beizufügende Verbesserung v nach Formel (93) zu:

$$v = \frac{1}{n} f_a,$$

wonach mit den verbesserten Beobachtungsergebnissen $1 + \frac{1}{n} f_a$, $2 + \frac{1}{n} f_a$, $3 + \frac{1}{n} f_a$, $4 + \frac{1}{n} f_a$, ... die Widersprüche $f_b - \frac{[b]}{n} f_a$, $f_c - \frac{[c]}{n} f_a$, ... der reduzierten Bedingungs- und Korrelatengleichungen (170) erhalten werden.

Zur Erlangung der Verbesserungen $(1) = (1) - v$, $(2) = (2) - v$, $(3) = (3) - v$, $(4) = (4) - v$, ... ist k_a dann zu rechnen nach:

$$k_a = - \frac{[b]}{n} k_b - \frac{[c]}{n} k_c - \dots = ((n+1)).$$

Beispiel 1: Die in unserm Beispiele erhaltenen Bedingungs- und Korrelatengleichungen sind, wenn wir zur Gewinnung einer bessern Uebersicht, für alle Faktoren, die nicht $= 0$ sind, die Bezeichnungen a, b, c, \dots wieder einführen:

$$(155) \quad \left\{ \begin{array}{l} a_1 (1) + a_2 (2) + a_3 (3) = f_a, \\ b_4 (4) + b_5 (5) + b_6 (6) = f_b, \\ c_7 (7) + c_8 (8) + c_9 (9) = f_c, \\ d_{10} (10) + d_{11} (11) + d_{12} (12) = f_d, \\ i_4 (4) + i_5 (5) + i_7 (7) + i_8 (8) + i_{10} (10) + i_{11} (11) = f_i, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} e_1 (1) + e_4 (4) + e_5 (5) + e_8 (8) = f_e, \\ g_2 (2) + g_7 (7) + g_{10} (10) + g_{11} (11) = f_g, \\ h_1 (1) + h_2 (2) + h_5 (5) + h_{10} (10) = f_h, \end{array} \right.$$

$$(156) \quad \left\{ \begin{array}{l} (1) = a_1 k_a + e_1 k_e + h_1 k_h, \\ (2) = a_2 k_a + g_2 k_g + h_2 k_h, \\ (3) = a_3 k_a, \\ (4) = b_4 k_b + e_4 k_e + i_4 k_i, \\ (5) = b_5 k_b + e_5 k_e + h_5 k_h + i_5 k_i, \\ (6) = b_6 k_b, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} (7) = c_7 k_c + g_7 k_g + i_7 k_i, \\ (8) = c_8 k_c + e_8 k_e + i_8 k_i, \\ (9) = c_9 k_c, \\ (10) = d_{10} k_d + g_{10} k_g + h_{10} k_h + i_{10} k_i, \\ (11) = d_{11} k_d + g_{11} k_g + i_{11} k_i, \\ (12) = d_{12} k_d. \end{array} \right.$$

In diesen Gleichungen ist $a_1 = a_2 = a_3 = +1$ und sämtliche Gewichte sind ebenfalls $= 1$. Wir können die Gleichungen also nach den Formeln (170) und (171) reduzieren. Zu diesem Zweck bilden wir zuerst n , $[b]$, $[c]$, ..., wobei wir nach Nr. 5 nur die drei ersten Korrelatengleichungen berücksichtigen, da nur in diesen die Faktoren a vorkommen. Wir erhalten:

$$n = 3, [b] = 0, [c] = 0, [d] = 0, [e] = +e_1, [g] = +g_2, [h] = h_1 + h_2, [i] = 0,$$

und damit die reduzierten Bedingungs- und Korrelatengleichungen:

$$\begin{aligned}
 (170) \quad & \left\{ \begin{array}{l} b_4(4) + b_5(5) + b_6(6) = f_b, \\ c_7(7) + c_8(8) + c_9(9) = f_c, \\ d_{10}(10) + d_{11}(11) + d_{12}(12) = f_d, \\ i_4(4) + i_5(5) + i_7(7) + i_8(8) + i_{10}(10) + i_{11}(11) = f_i, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} e_1((1)) + e_4(4) + e_5(5) + e_8(8) \\ \quad + e_1((13)) = f_e - \frac{e_1}{3} f_a, \\ g_2((2)) + g_7(7) + g_{10}(10) + g_{11}(11) \\ \quad + g_2((13)) = f_g - \frac{g_2}{3} f_a, \\ h_1((1)) + h_2((2)) + h_5(5) + h_{10}(10) \\ \quad + (h_1 + h_2)((13)) = f_h - \frac{h_1 + h_2}{3} f_a, \end{array} \right. \\
 (171) \quad & \left\{ \begin{array}{l} ((1)) = e_1 k_e + h_1 k_h, \\ ((2)) = g_2 k_g + h_2 k_h, \\ ((3)) = 0, \\ (4) = b_4 k_b + e_4 k_e + i_4 k_i, \\ (5) = b_5 k_b + e_5 k_e + h_5 k_h + i_5 k_i, \\ (6) = b_6 k_b, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} (7) = c_7 k_c + g_7 k_g + i_7 k_i, \\ (8) = c_8 k_c + e_8 k_e + i_8 k_i, \\ (9) = c_9 k_c, \\ (10) = d_{10} k_d + g_{10} k_g + h_{10} k_h + i_{10} k_i, \\ (11) = d_{11} k_d + g_{11} k_g + i_{11} k_i, \\ (12) = d_{12} k_d, \\ ((13)) = -\frac{e_1}{3} k_e - \frac{g_2}{3} k_g - \frac{h_1 + h_2}{3} k_h. \end{array} \right. \\
 (172) \quad & k_a = ((13)) + \frac{1}{3} f_a. \quad (173) \quad \left\{ \begin{array}{l} (1) = ((1)) + k_a, \\ (2) = ((2)) + k_a, \\ (3) = k_a. \end{array} \right.
 \end{aligned}$$

In diesen reduzierten Bedingungs- und Korrelatengleichungen ist nun weiter $b_4 = b_5 = b_6 = +1$, während die übrigen Faktoren b sämtlich gleich Null sind, so daß wir diese Gleichungen nach den Formeln (170) und (171) weiter reduzieren können. Die Faktoren b kommen nur in der 4., 5. und 6. Korrelatengleichung vor, und wir erhalten:

$$n = 3, [c] = 0, [d] = 0, [e] = e_4 + e_5, [g] = 0, [h] = h_5, [i] = i_4 + i_5.$$

Nach Ausführung dieser Reduktion erhalten wir Gleichungen, worin die nur in der 7., 8. und 9. Korrelatengleichung vorkommenden Faktoren c ebenfalls gleich $+1$ sind, so daß wir weiter reduzieren können. Wir erhalten hierfür:

$$n = 3, [d] = 0, [e] = e_8, [g] = g_7, [h] = 0, [i] = i_7 + i_8.$$

Auch nach Ausführung dieser Reduktion können wir noch weiter reduzieren, da in den reduzierten Gleichungen $d_{10} = d_{11} = d_{12} = +1$ ist, und weitere Faktoren d nicht vorkommen. Wir erhalten hierfür aus der 10., 11. und 12. Korrelatengleichung:

$$n = 3, [e] = 0, [g] = g_{10} + g_{11}, [h] = h_{10}, [i] = i_{10} + i_{11}.$$

Führen wir die vorbezeichneten 3 Reduktionen gemeinschaftlich aus, so ergeben sich die folgenden reduzierten Bedingungs- und Korrelatengleichungen:

$$(170) \quad \left\{ \begin{array}{l} e_1((1)) + e_4((4)) + e_5((5)) + e_8((8)) + e_1((13)) + (e_4 + e_5)((14)) \\ \quad + e_8((15)) = f_e - \frac{e_1}{3} f_a - \frac{e_4 + e_5}{3} f_b - \frac{e_8}{3} f_c, \\ g_2((2)) + g_7((7)) + g_{10}((10)) + g_{11}((11)) + g_2((13)) + g_7((15)) \\ \quad + (g_{10} + g_{11})((16)) = f_g - \frac{g_2}{3} f_a - \frac{g_7}{3} f_c - \frac{g_{10} + g_{11}}{3} f_d, \\ h_1((1)) + h_2((2)) + h_5((5)) + h_{10}((10)) + (h_1 + h_2)((13)) + h_5((14)) \\ \quad + h_{10}((16)) = f_h - \frac{h_1 + h_2}{3} f_a - \frac{h_5}{3} f_b - \frac{h_{10}}{3} f_d, \\ i_4((4)) + i_5((5)) + i_7((7)) + i_8((8)) + i_{10}((10)) + i_{11}((11)) \\ \quad + (i_4 + i_5)((14)) + (i_7 + i_8)((15)) + (i_{10} + i_{11})((16)) \\ \quad = f_i - \frac{i_4 + i_5}{3} f_b - \frac{i_7 + i_8}{3} f_c - \frac{i_{10} + i_{11}}{3} f_d, \end{array} \right.$$

$$(171) \left\{ \begin{array}{lll} ((1)) = k_e + k_h, & ((7)) = k_g + 0,311 k_i, & ((13)) = -\frac{1}{3} k_e - \frac{1}{3} k_g - \frac{2}{3} k_h, \\ ((2)) = k_g + k_h, & ((8)) = k_e - 0,376 k_i, & ((14)) = -\frac{2}{3} k_e - \frac{1}{3} k_h - \frac{0,289}{3} k_i, \\ ((3)) = 0, & ((9)) = 0, & ((15)) = -\frac{1}{3} k_e - \frac{1}{3} k_g - \frac{0,065}{3} k_i, \\ ((4)) = k_e - 0,081 k_i, & ((10)) = k_g + k_h + 0,278 k_i, & ((16)) = -\frac{2}{3} k_g - \frac{1}{3} k_h - \frac{0,364}{3} k_i, \\ ((5)) = k_e + k_h - 0,208 k_i, & ((11)) = k_g + 0,086 k_i, & \\ ((6)) = 0, & ((12)) = 0, & \end{array} \right.$$

Weiter erhalten wir nach den Formeln (172) und (173):

$$(172) \quad k_a = ((13)) + \frac{1}{3} f_a, \quad k_b = ((14)) + \frac{1}{3} f_b, \quad k_c = ((15)) + \frac{1}{3} f_c, \quad k_d = ((16)) + \frac{1}{3} f_d,$$

$$(173) \left\{ \begin{array}{llll} (1) = ((1)) + k_a, & (4) = ((4)) + k_b, & (7) = ((7)) = k_c, & (10) = ((10)) + k_d, \\ (2) = ((2)) + k_a, & (5) = ((5)) + k_b, & (8) = ((8)) = k_c, & (11) = ((11)) + k_d, \\ (3) = k_a, & (6) = k_b, & (9) = k_c, & (12) = k_d. \end{array} \right.$$

Aus den Faktoren der reduzierten Korrelatengleichungen (171) ergeben sich die Faktoren der reduzierten Endgleichungen in gewohnter Weise, wie die nachfolgende Tabelle zeigt.

In diese Tabelle ist alles mit aufgenommen, was erforderlich ist, um ohne weiteres die sämtlichen Faktoren der reduzierten Endgleichungen aus den Faktoren der Korrelatengleichungen (156) zu bilden. Letztere sind in die 2. bis 7. Spalte der Tabelle unter Nr. 1 bis 12 eingetragen. Daraus ergeben sich die Faktoren der 13., 14., 15. und 16. reduzierten Korrelatengleichung als Summe der Faktoren e, g, h, i in den die Faktoren a, b, c, d enthaltenden Korrelatengleichungen 1 bis 3, 4 bis 6, 7 bis 9, 10 bis 12 mit dem Gewichte, welches gleich ist der negativen Anzahl der betreffenden Korrelatengleichungen. In die 8. Spalte sind die Widersprüche

$\frac{gg}{p}$	$\frac{gh}{p}$	$\frac{gi}{p}$	$\frac{gf}{p}$	$\frac{hh}{p}$	$\frac{hi}{p}$	$\frac{hf}{p}$	$\frac{ii}{p}$	$\frac{if}{p}$	$-\frac{ff}{p}$
.	.	.		+1	.		.		
+1	+1	.		+1	.		.		
.		
.		+0,0066		
.	.	.		+1	-0,208		+0,0433		
.		
+1	.	+0,311		.	.		+0,0967		
.		+0,1414		
.		
+1	+1	+0,278		+1	+0,278		+0,0778		
+1	.	+0,086		.	.		+0,0074		
.		
-\frac{1}{3}	-\frac{2}{3}	.	-\frac{10}{3}	-\frac{4}{3}	.	-\frac{23}{3}	.		$\frac{260}{3}$
.	.	.	.	-\frac{1}{3}	+0,096	-\frac{13}{3}	-0,0278	+1,2523	$\frac{109}{3}$
-\frac{1}{3}	.	+0,022	+\frac{21}{3}	.	.	.	-0,0014	-0,5200	$\frac{578}{3}$
-\frac{4}{3}	-\frac{2}{3}	-0,243	-\frac{38}{3}	-\frac{1}{3}	-0,121	-\frac{19}{3}	-0,0442	-2,3053	$\frac{261}{3}$
		$f_g =$	-8,000		$f_h =$	+15,000	$f_i =$	-13,0000	
+2	+\frac{2}{3}	+0,454	-18,000	+2	+0,045	-6,333	+0,2993	-14,5730	454,000

f_a, f_b, f_c, f_d eingetragen, die mit den Faktoren und reziproken Werthen der Gewichte der 13., 14., 15., 16. reduzierten Korrelatengleichung multipliziert die Beträge liefern, die zusammen mit den Widersprüchen f_e, f_g, f_h, f_i die Widersprüche der reduzierten Endgleichungen liefern. Wie danach aus den in der 3. bis 8. Spalte eingetragenen Zahlenwerthen die Faktoren der reduzierten Endgleichungen gebildet sind, ist ohne weiteres ersichtlich.

In die letzte Spalte sind die Beträge

$\left[\frac{ee}{p}\right]$	$\left[\frac{eg}{p}\right]$	$\left[\frac{eh}{p}\right]$	$\left[\frac{ei}{p}\right]$	$-\left[\frac{ef}{p}\right]$	$\left[\frac{gg}{p}\right]$	$\left[\frac{gh}{p}\right]$	$\left[\frac{gi}{p}\right]$
+ 2,000	- 0,667	+ 0,667	- 0,450	- 23,000	+ 2,000	+ 0,667	+ 0,454
	+ 0,333	- 0,333	+ 0,225	+ 11,500	- 0,222	+ 0,222	- 0,150
				11,423	+ 1,778	+ 0,889	+ 0,304
				+ 1,663		- 0,500	- 0,171
				+ 1,788			
			$k_e =$	+ 3,528			$k_g =$

Mit den für k_e, k_g, k_h, k_i erhaltenen Zahlenwerthen ergeben sich nach den reduzierten Korrelatengleichungen (171) die Zahlenwerthe für ((1)), ((2)), ((3)), ..., ((16)) wie folgt:

$$\begin{aligned}
 ((1)) &= k_e + k_h = -1,46, \\
 ((2)) &= k_g + k_h = +0,38, \\
 ((3)) &= 0,00, \\
 ((4)) &= k_e - 0,081 k_i = +7,64, \\
 ((5)) &= k_e + k_h - 0,208 k_i = +9,11, \\
 ((6)) &= 0,00, \\
 ((7)) &= k_g + 0,311 k_i = -10,44, \\
 ((8)) &= k_e - 0,376 k_i = +22,63, \\
 ((9)) &= 0,00, \\
 ((10)) &= k_g + k_h + 0,278 k_i = -13,75, \\
 ((11)) &= k_g + 0,086 k_i = +0,99, \\
 ((12)) &= 0,00, \\
 ((13)) &= -\frac{1}{3} k_e - \frac{1}{3} k_g - \frac{2}{3} k_h = +0,362, \\
 ((14)) &= -\frac{2}{3} k_e - \frac{1}{3} k_h - \frac{0,289}{3} k_i = -5,583, \\
 ((15)) &= -\frac{1}{3} k_e - \frac{1}{3} k_g - \frac{0,065}{3} k_i = -4,064, \\
 ((16)) &= -\frac{2}{3} k_g - \frac{1}{3} k_h - \frac{0,364}{3} k_i = +4,251.
 \end{aligned}$$

Hiermit ergibt sich nach den Formeln (172):

$$\begin{aligned}
 k_a &= ((13)) + \frac{1}{3} f_a = +5,695, \\
 k_b &= ((14)) + \frac{1}{3} f_b = -1,250, \\
 k_c &= ((15)) + \frac{1}{3} f_c = -12,064, \\
 k_d &= ((16)) + \frac{1}{3} f_d = +10,584.
 \end{aligned}$$

$$\frac{f_1}{a_1} f_1 + \frac{f_2}{a_2} f_2 + \frac{f_3}{a_3} f_3 + \frac{f_4}{a_4} f_4 = \frac{f_a}{3} f_a + \frac{f_b}{3} f_b + \frac{f_c}{3} f_c + \frac{f_d}{3} f_d = - \left[\frac{ff}{p} \right]$$

aufgenommen, die die, durch die Reduktion weggefallenen 4 ersten reduzierten Endgleichungen zu der nach Formel (161) zu berechnenden Fehlerquadratsumme liefern.

Die Auflösung der reduzierten Endgleichungen ist in der folgenden Tabelle durchgeführt.

$-\left[\frac{g'j}{p}\right]$	$\left[\frac{hh}{p}\right]$	$\left[\frac{hi}{p}\right]$	$-\left[\frac{h'j}{p}\right]$	$\left[\frac{ii}{p}\right]$	$-\left[\frac{if}{p}\right]$	Probe.	
+ 18,000	+ 2,000	+ 0,045	+ 6,338	+ 0,2993	+ 14,5730	+ 454,000	+ 454,000
- 7,667	- 0,222	+ 0,150	+ 7,667	- 0,1012	- 5,1750	+ 264,500	+ 81,144
+ 10,333	- 0,445	- 0,152	- 5,167	- 0,0520	- 1,7668	+ 60,055	- 96,534
- 5,812	+ 1,333	+ 0,043	+ 8,833	- 0,0014	- 0,2849	+ 58,521	+ 31,591
+ 8,881		- 0,0322	- 6,625	+ 0,1447	+ 7,3463	+ 372,967	+ 739,857
+ 2,494			+ 1,637			+ 1210,048	+ 1210,058
+ 5,363		$k_h =$	- 4,988	$k_i =$	- 50,769		

Endlich ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe der Verbesserungen (1), (2), (3), (12) nach den Formeln (173) mit:

$$\begin{aligned} (1) &= ((1)) + k_a = + 4,24, & (7) &= ((7)) + k_c = - 22,50, \\ (2) &= ((2)) + k_a = + 6,08, & (8) &= ((8)) + k_c = + 10,57, \\ (3) &= + k_a = + 5,70, & (9) &= + k_c = - 12,06, \\ (4) &= ((4)) + k_b = + 6,39, & (10) &= ((10)) + k_d = - 3,17, \\ (5) &= ((5)) + k_b = + 7,86, & (11) &= ((11)) + k_d = + 11,57, \\ (6) &= + k_b = - 1,25, & (12) &= + k_d = + 10,58. \end{aligned}$$

Die Zahlenwerthe stimmen mit den im § 49 erhaltenen Zahlenwerthen bis auf kleine Abweichungen in der letzten Stelle überein.

Nach dem unter Nr. 6 geschilderten Verfahren ergeben sich die in die reduzierten Endgleichungen einzusetzenden Widersprüche wie folgt:

	n.			v.	n = n + v.				n.			v.	n = n + v.		
1	39	48	55	+ 5,3	39	49	00,3	7	34	04	07	- 8,0	34	03	59,0
2	33	37	34	+ 5,3	33	37	39,3	8	29	14	02	- 8,0	29	13	54,0
3	286	33	15	+ 5,3	286	33	20,3	9	296	42	15	- 8,0	296	42	07,0
Σ_a	359	59	44	+ 15,9	359	59	59,9	Σ_c	360	00	24	- 24,0	360	00	00,0
S_a	360	00	00					S_c	360	00	00				
f_a			+ 16					f_c			- 24				
4	52	04	30	+ 4,3	52	04	34,3	10	47	41	12	+ 6,3	47	41	18,3
5	58	52	04	+ 4,3	58	52	08,3	11	64	37	15	+ 6,3	64	37	21,3
6	249	03	13	+ 4,3	249	03	17,3	12	247	41	14	+ 6,3	247	41	20,3
Σ_b	359	59	47	+ 12,9	359	59	59,9	Σ_d	359	59	41	+ 18,9	359	59	59,9
S_b	360	00	00					S_d	360	00	00				
f_b			+ 13					f_d			+ 19				

1	39	49	00,8	<i>log sin (4 + 5)</i> <i>cpl log sin 8</i>	9.97 081 0.31 127
4 + 5	110	56	42,7		
8	29	13	54,0		
Σ_e	179	59	37,0		
S_e	180	00	00,0		
f_e		+	23,0		
2	33	37	39,3	<i>log sin 7</i> <i>cpl log sin (10 + 11)</i>	9.74 831 0.03 379
7	34	03	59,0		
10 + 11	112	18	39,7		
Σ_g	180	00	18,0		
S_g	180	00	00,0		
f_g		—	18,0		
1 + 2	73	26	39,7	<i>log sin 10</i> <i>cpl log sin 5</i>	9.86 894 0.06 753
10	47	41	18,3		
5	58	52	08,3		
Σ_h	180	00	06,3		
S_h	180	00	00,0		
f_h		—	6,3		
				Σ_i	0.00 015
				S_i	0.00 000
				f_i	— 15

Die Faktoren der reduzierten Endgleichungen werden im übrigen ebenso gebildet, wie auf Seite 220 und 221 gezeigt ist. Die Auflösung der reduzierten Endgleichungen ergibt:

$$k_e = +2,97, \quad k_g = +5,81, \quad k_h = -4,87, \quad k_i = -53,73.$$

Hiermit ergibt sich nach den Formeln (171):

$$\begin{array}{lll}
 ((1)) = -1,90, & ((7)) = -10,90, & \\
 ((2)) = +0,94, & ((8)) = +23,17, & ((13)) = +0,32 = k_a, \\
 ((3)) = 0,00, & ((9)) = 0,00, & ((14)) = -5,53 = k_b, \\
 ((4)) = +7,32, & ((10)) = -14,00, & ((15)) = -4,09 = k_c, \\
 ((5)) = +9,28, & ((11)) = +1,19, & ((16)) = +4,27 = k_d, \\
 ((6)) = 0,00, & ((12)) = 0,00, &
 \end{array}$$

Sodann ergeben sich die Verbesserungen (1), (2), (3), ..., (12), die den bereits einmal durch Zulegung von $v_1, v_2, v_3, \dots, v_{12}$ verbesserten Winkeln 1, 2, 3, ..., 12 noch beizufügen sind, nach den Formeln (173) zu:

$$\begin{array}{llll}
 (1) = -1,6, & (4) = +1,8, & (7) = -15,0, & (10) = -9,7, \\
 (2) = +1,3, & (5) = +3,8, & (8) = +19,1, & (11) = +5,5, \\
 (3) = +0,3, & (6) = -5,5, & (9) = -4,1, & (12) = +4,3.
 \end{array}$$

Durch Zulegung dieser Verbesserungen ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe I, II, III, ..., XII der Winkel zu:

$$\begin{array}{ll}
 \text{I} = 1 + (1) = 39^\circ 49' 00,3'' - 1,6'' = 39^\circ 48' 58,7'', \\
 \text{II} = 2 + (2) = 33 37 39,3 + 1,3 = 33 37 40,6, \\
 \text{III} = 3 + (3) = 286 33 20,3 + 0,3 = 286 33 20,6, \\
 \text{IV} = 4 + (4) = 52 04 34,3 + 1,8 = 52 04 36,1, \\
 \text{V} = 5 + (5) = 58 52 08,3 + 3,8 = 58 52 12,1, \\
 \text{VI} = 6 + (6) = 249 03 17,3 - 5,5 = 249 03 11,8, \\
 \text{VII} = 7 + (7) = 34 03 59,0 - 15,0 = 34 03 44,0, \\
 \text{VIII} = 8 + (8) = 29 13 54,0 + 19,1 = 29 14 13,1, \\
 \text{IX} = 9 + (9) = 296 42 07,0 - 4,1 = 296 42 02,9, \\
 \text{X} = 10 + (10) = 47 41 18,3 - 9,7 = 47 41 08,6, \\
 \text{XI} = 11 + (11) = 64 37 21,3 + 5,5 = 64 37 26,8, \\
 \text{XII} = 12 + (12) = 247 41 20,3 + 4,3 = 247 41 24,6,
 \end{array}$$

die mit den im § 49 erhaltenen Werthen bis auf 0,5" übereinstimmen. Diese im Verhältnis zu den Beobachtungsfehlern bedeutungslose Abweichung rührt davon her, daß sich bei dem hier eingeschlagenen Verfahren $f_h = -6,3$ und $f_i = -15$ ergeben hat, während sich im § 49 hierfür $-6,383$ und $-14,5742$ ergeben hat.

§ 51. Systematische Anordnung der Rechnungen.

1. Bei der praktischen Anwendung des Verfahrens für bedingte Beobachtungen kann die Aufstellung des Formelapparates in der Regel auf die Aufstellung der Bedingungsgleichungen (150) eingeschränkt werden, wenn die ganze Rechnung in zweckmäßiger Weise systematisch geordnet wird. Nur in einzelnen Fällen kann allenfalls noch die Aufstellung der Formeln (154) für die Differenzialquotienten erforderlich werden. Dabei gewinnen die Rechnungen meistens noch an Uebersichtlichkeit und auch an Sicherheit, da mehr Proben in einfachster Weise gezogen werden können. Um zu zeigen, wie dies zu ermöglichen ist, ist das Beispiel 1 in solcher Weise geordnet auf Seite 226 bis 229 nochmals mitgeteilt. Zur Erläuterung diene folgendes:

2. Zuerst werden die Beobachtungsergebnisse durch arabische Ziffern fortlaufend nummerirt und die Nummern in die sich auf die vorliegende Aufgabe beziehende Figur übersichtlich eingetragen.

3. Sodann wird nach dem in den §§ 43 und 44 dargelegten Verfahren oder nach speziellen später zu entwickelnden Regeln die Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen festgestellt und die Aufsuchung der zu erfüllenden Bedingungen durchgeführt.

4. Hiernach werden die Objekte, worauf sich die zu erfüllenden Bedingungen beziehen, in geregelter Ordnung durch Buchstaben bezeichnet. Diese Buchstaben werden durch die ganze Rechnung beibehalten zur Bezeichnung der Faktoren der betreffenden umgeformten Bedingungsgleichungen und als Indices aller Größen, die zu den Bedingungsgleichungen gehören. Deshalb werden Buchstaben, die in den allgemeinen Formeln eine besondere Bedeutung haben, hierbei nicht verwendet.

Wenn ein Teil der Bedingungsgleichungen später durch Reduktion der Bedingungs- und Korrelatengleichungen nach dem im § 50 dargelegten Verfahren wegfallen kann, werden die Objekte, wofür diese Bedingungsgleichungen gelten, zweckmäßig durch die ersten oder durch die letzten Buchstaben bezeichnet.

Die Buchstaben zur Bezeichnung der Objekte werden ebenfalls in die Hauptfigur oder in Nebenfiguren für die einzelnen Objekte eingetragen.

Im vorliegenden Beispiele sind die 4 Punkte $\odot 1$, $\odot 2$, $\odot 3$, $\odot 4$, deren Winkel die Bedingungen erfüllen müssen, daß die Winkelsumme 360° ist, mit P_a , P_b , P_c , P_d bezeichnet. Es sind für diese Objekte die ersten Buchstaben gewählt, weil die zugehörigen Bedingungsgleichungen später durch Reduktion der Bedingungs- und Korrelatengleichungen wegfallen. Sodann sind die Dreiecke $\odot\odot 1\ 2\ 3$, $\odot\odot 3\ 1\ 4$, $\odot\odot 4\ 1\ 2$, deren Winkel die Bedingung erfüllen müssen, daß die Winkelsumme 180° ist, in der Reihenfolge, wie sie in der folgenden Seitenberechnung vorkommen, mit e , g , h bezeichnet, unter Vermeidung des Buchstabens f , der in den allgemeinen Formeln zur Bezeichnung der Widersprüche dient. Die Bezeichnungen sind in kleine in die Hauptfigur eingezeichnete Dreiecke eingetragen. Endlich ist das Viereck $\odot\odot 1\ 2\ 3\ 4$, worin die Bedingung erfüllt werden muß, daß die Seitenberechnung ohne Fehler abschließt, mit i bezeichnet. Die Seite $\odot 1 - \odot 2$, wovon bei der Seitenberechnung ausgegangen wird und worauf die

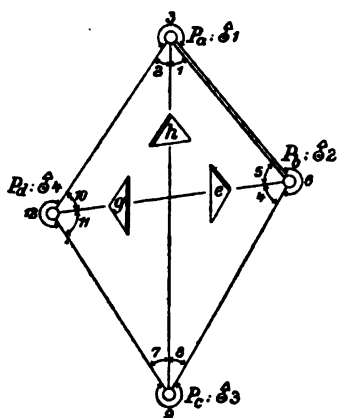


Fig. 22.

1. Bedingungsgleichungen.

$$P_a: I + II + III = 360^\circ,$$

$$P_b: IV + V + VI = 360^\circ,$$

$$P_c: VII + VIII + IX = 360^\circ,$$

$$P_d: X + XI + XII = 360^\circ,$$

$$\delta_e: I + IV + V + VIII = 180^\circ,$$

$$\delta_g: II + VII + X + XI = 180^\circ,$$

$$\delta_h: I + II + V + X = 180^\circ,$$

$$\diamond i: \frac{\sin(IV + V) \sin VII \sin X}{\sin VIII \sin(X + XI) \sin V} = 1.$$

2. Berechnung der Widersprüche und Zusammenstellung der Verbesserungen.

Bezeichnung der		Beobachtete Winkel			v.	n = n + v.			Verbesserungen (n).				
Punkte.	Winkel.	o	'	"		o	'	"			"		
1.	2.	3.			4.		5.			6.			
$P_a : \odot 1$	1	39	48	55	+	5,3	39	49	00,3	(1)	—	1,1	
	2	33	37	34	+	5,3	33	37	39,3		(2)	+	1,0
	3	286	33	15	+	5,3	286	33	20,3		(3)	+	0,1
	Σ_a	359	59	44	+	15,9	359	59	59,9				0,0
	S_a	360	00	00									
	f_a		+	16									
$P_b : \odot 2$	4	52	04	30	+	4,3	52	04	34,3	(4)	+	2,0	
	5	58	52	04	+	4,3	58	52	08,3		(5)	+	3,5
	6	249	03	13	+	4,3	249	03	17,3		(6)	—	5,5
	Σ_b	359	59	47	+	12,9	359	59	59,9				0,0
	S_b	360	00	00									
	f_b		+	13									
$P_c : \odot 3$	7	34	04	07	—	8,0	34	08	59,0	(7)	—	14,8	
	8	29	14	02	—	8,0	29	13	54,0		(8)	+	18,8
	9	296	42	15	—	8,0	296	42	07,0		(9)	—	4,0
	Σ_c	360	00	24	—	24,0	360	00	00,0				0,0
	S_c	360	00	00									
	f_c		—	24									
$P_d : \odot 4$	10	47	41	12	+	6,3	47	41	18,3	(10)	—	9,4	
	11	64	37	15	+	6,3	64	37	21,3		(11)	+	5,4
	12	247	41	14	+	6,3	247	41	20,3		(12)	+	4,0
	Σ_d	359	59	41	+	18,9	359	59	59,9				0,0
	S_d	360	00	00									
	f_d		+	19									

2a. Berechnung der Widersprüche und Zusammenstellung der Verbesserungen.

Bezeichnung der			Winkel n.			Verbesserungen (n) der Winkel.		cpt log sin α. log sin β.	Verbesserungen i (n) der Logarithmen.		
Drei- ecke.	Punk- te.	Winkel.									
1.	2.	3.	4.			5.		6.	7.		
e.	△ 3	α: 8	29	13	54,0	(8) (4) + (5) (1)	+	18,8	0.31 127 9.97 081	-0,38 (8) -0,08 ((4) + (5))	- 7,1 - 0,4
	△ 2	β: 4 + 5	110	56	42,6		+	5,5			
	△ 1	γ: 1	39	49	00,3		-	1,1			
	Σ _e		179	59	36,9		+	23,2			
	S _e		180	00	00,0						
f _e			+	23,1							
g.	△ 4	α: 10 + 11	112	18	39,6	(10) + (11) (7) (2)	-	4,0	0.03 379 9.74 831	+0,08 ((10) + (11)) +0,32 (7)	- 0,3 - 4,7
	△ 3	β: 7	34	03	59,0		-	14,8			
	△ 1	γ: 2	33	37	39,3		+	0,9			
	Σ _g		180	00	17,9		-	17,9			
	S _g		180	00	00,0						
f _g			-	17,9							
h.	△ 2	α: 5	58	52	08,3	(5) (10) (1) + (2)	+	3,5	0.06 753 9.86 894	-0,12 (5) +0,20 (10)	- 0,4 - 1,9
	△ 4	β: 10	47	41	18,3		-	9,4			
	△ 1	γ: 1 + 2	73	26	39,6		-	0,1			
	Σ _h		180	00	06,2		-	6,0			
	S _h		180	00	00,0						
f _h			-	6,2							
								0.00 015 = Σ _i		- 14,8	
								0.00 000 = S _i			
								- 15 = f _i			

3. Faktoren der Korrelatengleichungen.

4. Bildung der Faktoren der Endgleichungen.

Nr.		p.	e.	g.	h.	i.	$\frac{ee}{p}$	$\frac{eg}{p}$	$\frac{eh}{p}$	$\frac{ei}{p}$	$\frac{gg}{p}$	$\frac{gh}{p}$	$\frac{gi}{p}$	$\frac{hh}{p}$	$\frac{hi}{p}$	$\frac{ii}{p}$
1	$a_1 = +1$	1	+1	.	+1	.	+1	.	+1	+1	.	.
2	$a_2 = +1$	1	.	+1	+1	+1	+1	.	+1	.	.
3	$a_3 = +1$	1
4	$b_4 = +1$	1	+1	.	.	-0,08	+1	.	.	-0,08	+0,0064
5	$b_5 = +1$	1	+1	.	+1	-0,20	+1	.	+1	-0,20	.	.	.	+1	-0,20	+0,0400
6	$b_6 = +1$	1
7	$c_7 = +1$	1	.	+1	.	+0,32	+1	.	+0,32	.	.	+0,1024
8	$c_8 = +1$	1	+1	.	.	-0,38	+1	.	.	-0,38	+0,1444
9	$c_9 = +1$	1
10	$d_{10} = +1$	1	.	+1	+1	+0,28	+1	+1	+0,28	+1	+0,28	+0,0784
11	$d_{11} = +1$	1	.	+1	.	+0,08	+1	.	+0,08	.	.	+0,0064
12	$d_{12} = +1$	1
13		-3	+1	+1	+2	.	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{2}{3}$.	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{2}{3}$.	$-\frac{4}{3}$.	.
14		-3	+2	.	+1	-0,28	$-\frac{1}{3}$.	$-\frac{2}{3}$	+0,19	.	.	.	$-\frac{1}{3}$	+0,09	-0,0261
15		-3	+1	+1	.	-0,06	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$.	+0,02	$-\frac{1}{3}$.	+0,02	.	.	-0,0012
16		-3	.	+2	+1	+0,36	$-\frac{4}{3}$	$-\frac{2}{3}$	-0,24	$-\frac{1}{3}$	-0,12	-0,0432
							+2	$-\frac{2}{3}$	$+\frac{2}{3}$	-0,45	+2	$+\frac{2}{3}$	+0,46	+2	+0,05	+0,3075

5. Auflösung der															
$\left[\frac{ee}{p}\right]$		$\left[\frac{eg}{p}\right]$		$\left[\frac{eh}{p}\right]$		$\left[\frac{ei}{p}\right]$		$-f_e$	$\left[\frac{gg}{p}\right]$		$\left[\frac{gh}{p}\right]$	$\left[\frac{gi}{p}\right]$			
+	2,00	-	0,67	+	0,67	-	0,45	-	23,10	+	2,00	+	0,67	+	0,46
		+	0,33	-	0,33	+	0,225	+	11,55	-	0,22	+	0,22	-	0,15
								-	11,46	+	1,78	+	0,89	+	0,31
								+	1,55			-	0,50	-	0,174
								+	1,82						
								$k_e =$	+	3,46					$k_g =$

6. Berechnung der Verbesserungen (n).														
Nr.	$\frac{e}{p}k_e + \frac{g}{p}k_g + \frac{h}{p}k_h + \frac{i}{p}k_i = (n).$								(n).		(n)(n).			
1	+	3,46	.	-	4,66	.	-	1,20	$((1)) + k_a$	-	1,06	1,1		
2	.	+	5,47	-	4,66	.	+	0,81	$((2)) + k_a$	+	0,95	0,9		
3	$((3)) + k_a$	+	0,14	0,0		
4	+	3,46	.	.	+	4,08	+	7,54	$((4)) + k_b$	+	2,02	4,1		
5	+	3,46	.	-	4,66	+	10,19	+	8,99	$((5)) + k_b$	+	3,47	12,0	
6	$((6)) + k_b$	-	5,52	30,5		
7	.	+	5,47	.	-	16,30	-	10,88	$((7)) + k_c$	-	14,82	219,6		
8	+	3,46	.	.	+	19,36	+	22,82	$((8)) + k_c$	+	18,83	354,6		
9	$((9)) + k_c$	-	3,99	15,9		
10	.	+	5,47	-	4,66	-	14,27	-	13,46	$((10)) + k_d$	-	9,45	89,3	
11	.	+	5,47	.	-	4,08	+	1,39	$((11)) + k_d$	+	5,40	29,2		
12	$((12)) + k_d$	+	4,01	16,1		
13	-	1,15	-	1,82	+	3,11	.	+	0,14	$= k_a$	f_a	773,3		
14	-	2,31	.	+	1,55	-	4,76	-	5,52	$= k_b$	$\frac{f_a}{3} f_a$	85,3		
15	-	1,15	-	1,82	.	-	1,02	-	3,99	$= k_c$	f_b	56,3		
16	.	-	3,65	+	1,55	+	6,11	+	4,01	$= k_d$	$\frac{f_b}{3} f_b$	192,0		
	+	9,23	+	14,59	-	12,43	-	0,69	+	10,70	$\frac{f_c}{3} f_c$	120,3		
											$\frac{f_d}{3} f_d$	1227,2		
											$[p(n)(n)]$	1227,2		

$$m = m = \pm \sqrt{\frac{[p(n)(n)]}{r}} + \pm \sqrt{\frac{1227,2}{8}} = \pm 12,4''$$

Endgleichungen.

$-f_g$	$\left[\frac{hk}{p}\right]$	$\left[\frac{hi}{p}\right]$	$-f_h$	$\left[\frac{ii}{p}\right]$	$-f_i$	Probe.		
+ 17,90	+ 2,00	+ 0,05	+ 6,20	+ 0,308	+ 15,000			
- 7,70	- 0,22	+ 0,15	+ 7,70	- 0,101	- 5,198	- 266,80	-	79,98
+ 10,20	- 0,45	- 0,15	- 5,10	- 0,054	- 1,775	- 58,45	+	97,91
- 5,73	+ 1,33	+ 0,05	+ 8,80	- 0,002	- 0,834	- 58,08	-	28,89
+ 8,87		- 0,083	- 6,60	+ 0,151	+ 7,693	- 391,96	-	764,25
+ 2,33			+ 1,94			- 775,29	-	775,16
+ 5,47		$k_h =$	- 4,66	$k_i =$	- 50,95			

7. Zusammenstellung der ausgeglichenen Winkel und Logarithmen.

Bezeichnung der		Ausgegliche			Bezeichnung der			Ausgegliche			cpl log sin α. log sin β.		
Punkte.	Winkel.	Winkel n + (n).			Drei-	Punkte.	Winkel.	Winkel n + (n).					
1.	2.	3.			ecke.	4.	5.	6.				7.	8.
		o		'	''				o		'	''	
$P_a : \odot 1$	I II III	39	48	59,2		e	$\odot 3$ $\odot 2$ $\odot 1$	α: VIII β: IV + V γ: I	29	14	12,8		0.31 120
		33	37	40,3					110	56	48,1		9.97 031
		286	33	20,4					39	48	59,2		
		359	59	59,9					180	00	00,1		
$P_b : \odot 2$	IV V VI	52	04	36,3		g	$\odot 4$ $\odot 3$ $\odot 1$	α: X + XI β: VII γ: II	112	18	35,6		0.08 379
		58	52	11,8					34	03	44,2		9.74 826
		249	03	11,8					33	37	40,3		
		359	59	59,9					180	00	00,1		
$P_c : \odot 3$	VII VIII IX	34	03	44,2		h	$\odot 2$ $\odot 4$ $\odot 1$	α: V β: X γ: I + II	58	52	11,8		0.06 753
		29	14	12,8					47	41	08,9		9.86 892
		296	42	08,0					73	26	39,5		
		360	00	00,0					180	00	00,2		0.00 001
$P_d : \odot 4$	X XI XII	47	41	08,9									
		64	37	26,7									
		247	41	24,3									
		359	59	59,9									

Seitenberechnung abgeschlossen wird, ist in der Figur durch Doppellinien bezeichnet. Ferner ist auch in den kleinen Dreiecken, worin die Bezeichnungen e , g , h eingetragen sind, die Grundlinie durch Doppellinien und die aus der Grundlinie zu berechnende Seite durch eine stärker gezogene Linie bezeichnet.

5. Nach diesen Vorbereitungen können die Bedingungsgleichungen (150) ohne weiteres nach der Figur hingeschrieben werden. Für die Aufstellung der Seitengleichungen kann noch die Regel gemerkt werden, daß in den Nenner die Sinus der Winkel kommen, die der Grundlinie gegenüber liegen und in den Zähler die Sinus der Winkel, die der aus der Grundlinie zu berechnenden Seite gegenüber liegen.

Für das vorliegende Beispiel sind die Bedingungsgleichungen auf Seite 226 in Abtheilung 1 der Tabelle aufgestellt.

6. Die Bedingungsgleichungen (150) geben allen erforderlichen Anhalt um die Rechnung nach den allgemeinen Formeln (151) bis (173) durchführen zu können.

Zunächst werden für die Objekte, wofür die Bedingungsgleichungen reduziert werden sollen, die Widersprüche f nach den Formeln (151) und (152) berechnet und die Beobachtungsergebnisse nach den Formeln (93) und (94) oder (102) und (103) verbessert.

Für das vorliegende Beispiel ist dies auf Seite 226, Abtheilung 2 der Tabellen in den Spalten 1 bis 5 durchgeführt.

Mit den verbesserten Beobachtungsergebnissen werden die übrigen Widersprüche f ebenfalls nach den Formeln (151) und (152) berechnet.

Dies ist auf Seite 227, Abtheilung 2^a, in den Spalten 1 bis 4 und 6 durchgeführt. Hierbei sind die Winkel in den Dreiecken so angesetzt worden, daß als $\angle \alpha$ immer der Winkel genommen worden ist, der der Grundlinie des Dreiecks gegenüber liegt, wofür in der Seitenberechnung also $\text{cpl } \log \sin \alpha$ anzusetzen ist, während als $\angle \beta$ der Winkel genommen worden ist, der der aus der Grundlinie zu berechnenden Seite gegenüber liegt, wofür also in der Dreiecksberechnung $\log \sin \beta$ anzusetzen ist.

7. Den in der Berechnung der Widersprüche vorkommenden Größen werden sogleich die Ausdrücke für die Verbesserungen beigegeben, die sie erhalten müssen, damit die Bedingungsgleichungen (150) erfüllt werden. Die allgemeine Form für diese Ausdrücke ist $\frac{\partial F}{\partial n}(n)$. Für den Differenzialquotienten $\frac{\partial F}{\partial n}$ brauchen nur in seltenen Fällen die Formeln aufgestellt und die Zahlenwerthe nach diesen Formeln berechnet zu werden, vielmehr kann in den meisten Fällen der Differenzialquotient ohne weiteres hingeschrieben werden. Am häufigsten ist er $+1$ oder -1 . Wenn der Widerspruch f logarithmisch berechnet und in Einheiten der letzten Stelle der Logarithmen ausgedrückt wird, ist $\frac{\partial F}{\partial n}$ gleich der meistens genügend genau aus der Logarithmentafel zu entnehmenden logarithmischen Differenz für eine Einheit der Verbesserung (n) . Beispielsweise ist, wenn $n = +225,23$ ist und die Verbesserungen in Centimeter ausgedrückt werden, $\log 225,23 = 2.35\ 263$ und $\frac{\partial \log n}{\partial n} = +1,9$; denn wie ohne weiteres aus der Logarithmentafel zu entnehmen ist, ändert sich $\log 225,23$ um 1,9 Einheiten der letzten Stelle des Logarithmus, wenn die Verbesserung (n) sich um einen Centimeter ändert. Ferner ist, wenn $n = +36^\circ 28' 20''$ ist und (n) in Sekunden ausgedrückt wird, $\log \sin 36^\circ 28' 20'' = 9.77\ 411$ und $\frac{\partial \log \sin n}{\partial n} = +0,28$, oder wenn $n = +132^\circ 28,7'$

ist und (n) in Minuten ausgedrückt wird, $\log \sin 132^\circ 28,7' = 9.86\,778$ und $\frac{\partial \log \sin n}{\partial n} = -11$, oder wenn $n = 58^\circ 32'$ ist und (n) in Minuten ausgedrückt wird, $\text{cpl } \log \sin 58^\circ 32' = 0.06\,91$ und $\frac{\partial \text{cpl } \log \sin n}{\partial n} = -0,7$.

Im vorliegenden Beispiele sind die Ausdrücke für die Verbesserungen $\frac{\partial F}{\partial n}(n)$ auf Seite 226, Abtheilung 2, im ersten Teile der Spalte 6 und auf Seite 227, Abtheilung 2^a, im ersten Teile der Spalten 5 und 7 zusammengestellt.

8. Die Summe der Verbesserungen muß gleich sein den vorhandenen Widersprüchen, wonach die umgeformten Bedingungsgleichungen (155) ohne weiteres nach der Zusammenstellung der Ausdrücke für die Verbesserungen hingeschrieben werden können.

Beispielsweise ergeben sich aus Abtheilung 2^a, Spalte 4 und 5, sowie 6 und 7 die umgeformten Bedingungsgleichungen für Dreieck e und Viereck i wie folgt:

$$\begin{aligned} (2) + (7) + (10) + (11) &= -17,9, \\ -0,08(4) + (-0,08 - 0,12 = -0,20)(5) + 0,32(7) - 0,38(8) \\ &+ (+0,08 + 0,20 = +0,28)(10) + 0,06(11) = -15. \end{aligned}$$

Es ist aber gar nicht nöthig, diese umgeformten Bedingungsgleichungen erst aufzustellen, vielmehr können nach der Zusammenstellung der Ausdrücke für die Verbesserungen sogleich die Faktoren der Korrelatengleichungen zusammengestellt werden, wie es auf Seite 227 in Abtheilung 3 der Tabelle geschehen ist. Zu dieser Zusammenstellung und zu den folgenden ganz schematischen Rechnungen sind weitere Erläuterungen kaum noch nöthig. Es sei nur noch darauf hingewiesen, daß nach Berechnung der Verbesserungen (n) in Abtheilung 6 der Tabelle in Abtheilung 2 und 2^a den im ersten Teile der Spalten 6, 5 und 7 stehenden Ausdrücken der Verbesserungen im zweiten Teile der Spalten ihre Zahlenwerthe beigelegt sind und daß durch ihre Aufsummierung festgestellt ist, daß ihre Summe in der That gleich den vorhandenen Widersprüchen ist.

2. Kapitel. Anwendung des Verfahrens auf die Bestimmung von Knotenpunkten in Polygonnetzen.

§ 52. Spezielle Regeln für die Feststellung der zu erfüllenden Bedingungen.

1. In einem Polygonnetze ergibt sich die Anzahl r der zu erfüllenden Bedingungen aus der Anzahl n_p der zu bestimmenden Knotenpunkte und aus der Anzahl n_z der gemessenen Züge.*)

Ein Zug genügt zur gegenseitigen nicht versicherten Festlegung zweier Knotenpunkte. Um die weiteren Knotenpunkte gegen die beiden ersten Knotenpunkte einfach unversichert festzulegen, genügt für jeden weiteren Knotenpunkt ein Zug. Demnach sind für die einfache, nicht versicherte gegenseitige Festlegung von n_p Knotenpunkten $n_p - 1$ Züge erforderlich, während alle weiteren Züge je eine überschüssige Bestimmung und somit auch nach Regel (147) je eine zu erfüllende Bedingung liefern.

*) Wenn in einem Polygonnetze die rechtwinkligen Koordinaten der Knotenpunkte aus den gemessenen Winkeln und Strecken der Polygonseiten bestimmt werden sollen, so ergeben sich 3 Gruppen von Bedingungsgleichungen und zwar je eine Gruppe für die Winkel, für die Ordinatenunterschiede und für die Abscissenunterschiede. Jede Gruppe wird aus bekannten Gründen für sich behandelt und das hier und im folgenden Gesagte gilt dann für die einzelnen Gruppen von Bedingungsgleichungen.

(174). Wenn demnach n_p neu zu bestimmende Knotenpunkte eines Polygonnetzes durch n_z Züge mit einander verbunden sind, so ist die Anzahl r der zu erfüllenden Bedingungen:

$$r = n_z - (n_p - 1) = n_z - n_p + 1.$$

Beispiel 1: In dem nebenstehend dargestellten Netze sind behufs Bestimmung

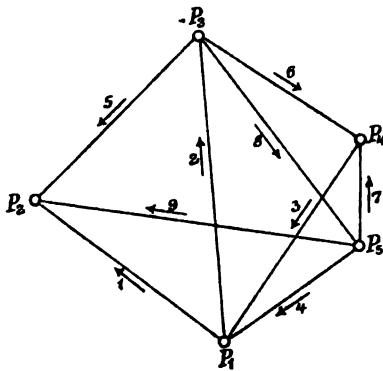


Fig. 23.

der Höhen der $n_p = 5$ Punkte P_1, P_2, P_3, P_4, P_5 die Höhenunterschiede zwischen diesen Punkten in den dargestellten $n_z = 9$ Zügen oder Strahlen durch 6malige gegenseitige Beobachtung der Zenithdistanzen bestimmt. Bei Berechnung der Höhen nach dem Verfahren für bedingte Beobachtungen ergeben sich demnach

(174) $r = n_z - n_p + 1 = 9 - 5 + 1 = 5$
zu erfüllende Bedingungen.

2. Wenn das Polygonnetz an gegebene Punkte angeschlossen ist, so genügt ein Anschlusszug, um das Netz einfach, nicht

versichert gegen die gegebenen Punkte festzulegen. Alle weiteren Anschlusszüge liefern je eine überschüssige Bestimmung und somit auch je eine zu erfüllende Bedingung, so dass durch n_a Anschlusszüge $n_a - 1$ Bedingungen hinzukommen.

(175). Wenn demnach n_p neu zu bestimmende Knotenpunkte eines Polygonnetzes durch n_z Züge mit einander und durch n_a Züge mit gegebenen Anschlusspunkten verbunden sind, so dass im ganzen $N_z = n_z + n_a$ Züge vorhanden sind, so ist die Anzahl r der zu erfüllenden Bedingungen:

$$r = n_z - n_p + 1 + (n_a - 1) = N_z - n_p.$$

Die Regeln (174) und (175) gelten auch für den Fall, dass für je eine, an einen neu zu bestimmenden Knotenpunkt anschließende Polygonseite die Neigung gegen die Abscissenlinie des Koordinatensystems aus den Winkeln des Polygonnetzes zu bestimmen ist und ferner auch für den Fall, dass n_p Strahlen, deren Richtungen neu zu bestimmen sind, durch n_z Winkel gegenseitig festgelegt und durch n_a Winkel an Strahlen angeschlossen sind, deren Richtungen gegeben und unverändert beizubehalten sind.

Beispiel 2: In dem bereits im § 21 und im § 35 behandelten Nivellements-

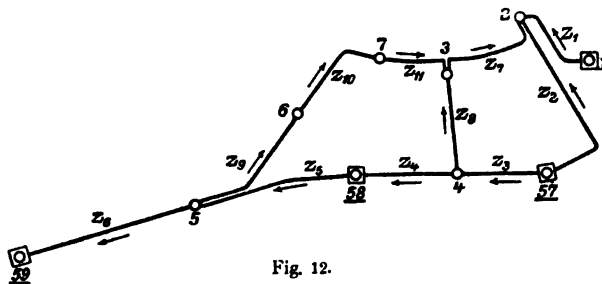


Fig. 12.

netze sind die $n_p = 6$ neu zu bestimmenden Knotenpunkte $\odot \odot 2, 3, 4, 5, 6, 7$ durch $N_z = 11$ Züge untereinander und mit den gegebenen Punkten $\square \square 1, 57, 58, 59$ verbunden.*) Bei Behandlung dieses Netzes nach dem Verfahren für

bedingte Beobachtungen ergeben sich demnach

*) Die Züge 9, 10 und 11 können auch als ein Zug behandelt werden, womit die $\odot \odot 6$ und 7 als Knotenpunkte ausscheiden. Damit vermindert sich die Anzahl der Züge und der neu zu bestimmenden Knotenpunkte um 2, während die Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen unverändert bleibt.

$$(175) \quad r = N_z - n_p = 11 - 6 = 5$$

zu erfüllende Bedingungen.

3. In Nivellements- und andern Polygonnetzen, wo keine sich überschneidenden Züge vorkommen, und die nicht an mehrere gegebene Punkte angeschlossen sind, ist die Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen gleich der Anzahl der vorhandenen geschlossenen Polygone. Die zu erfüllenden Bedingungen ergeben sich dann ohne weiteres daraus, daß in jedem geschlossenen Polygon die Summe der wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen ihren Sollbetrag erfüllen muß.

In solchen Fällen, wo sich überschneidende Züge vorkommen, können die zu erfüllenden Bedingungen auch immer in einfacher Weise festgestellt werden, indem zunächst die Beobachtungsergebnisse ausgewählt werden, die zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der gesuchten Größen ausreichen, und indem dann nach einander für jedes überschüssige Beobachtungsergebnis nach der Figur festgestellt wird, welche Bedingung sich durch seinen Hinzutritt ergibt.

Beispiel 1: Zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der gegenseitigen Höhenlage der Punkte P_1, P_2, P_3, P_4, P_5 reichen die Höhenunterschiede der Strahlen 1, 2, 3, 4 aus.

Durch Hinzutritt des Höhenunterschiedes	ergibt sich die Bedingung, daß die Summe der in einheitlicher Richtung genommenen Höhenunterschiede
des Strahls 5	im Dreieck $P_1 P_2 P_3$ gleich Null sein muß,
" " 6	" " $P_1 P_3 P_4$ " " " "
" " 7	" " $P_1 P_4 P_5$ " " " "
" " 8	" " $P_2 P_4 P_5$ " " " "
" " 9	" " $P_2 P_3 P_5$ " " " "

Hiermit sind die zu erfüllenden 5 Bedingungen festgestellt und zwar derart, daß die Bedingungen sämtlich von einander unabhängig sind, wie es sein muß. *)

4. Wenn Nivellements- oder andere Polygonnetze, worin keine sich überschneidenden Züge vorkommen, an gegebene Punkte angeschlossen sind, so ergibt sich eine bildliche Darstellung der sämtlichen geschlossenen Polygone, wofür je eine Bedingung aufzustellen ist, indem die gegebenen Punkte in der Netzskizze durch einen Polygonzug, mit einander verbunden werden, dabei aber aus dem Polygonzuge kein geschlossenes Polygon gebildet wird, indem die das Polygon vollends schließende Verbindungslinie weggelassen wird.

In andern Fällen wird zweckmäßig in der Weise vorgegangen, daß zuerst so, wie unter Nr. 3 erläutert ist, die Bedingungen festgestellt werden, die ohne Berücksichtigung der gegebenen Stücke zu erfüllen sind, daß dann ein gegebenes Stück ausgewählt wird, das zum einfachen, nicht versicherten Anschluß genügt, und daß nunmehr für jedes weitere gegebene Stück nacheinander festgestellt wird, welche Bedingung sich durch seinen Hinzutritt ergibt.

*) Das hier dargestellte Verfahren kann auch eingeschlagen werden, wenn die Bedingungen festzustellen sind, die die behufs Bestimmung von Strahlen-Richtungen unabhängig von einander beobachteten Winkel erfüllen müssen. Man braucht nur die Strahlen als Punkte und die Winkel als Verbindungslinien der betreffenden Punkte darzustellen, um nach der sich ergebenden Figur die zu erfüllenden Bedingungen einfach und sicher festzustellen. Für die Bestimmung der Anzahl r der zu erfüllenden Bedingungen können die Formeln (174) und (175) angewendet werden, wenn unter n_z und N_z die Anzahl der beobachteten Winkel, unter n_p die Anzahl der neu zu bestimmenden Richtungen verstanden wird.

Auch die weitere Durchführung der Berechnung kann ebenso erfolgen, wie im folgenden für die Beispiele 1 und 2 gezeigt wird.

Beispiel 2: In untenstehender Figur ist das Nivellementsnetz durch Hinzufügung des die gegebenen Punkte verbindenden Polygonzuges $\square 1 - \square 57 - \square 58 - \square 59$ ergänzt, womit eine Darstellung der 5 geschlossenen Polygone a, b, c, d, e gewonnen ist, worin die Bedingung zu erfüllen ist, daß die Summe der Höhenunterschiede gleich Null sein muß.

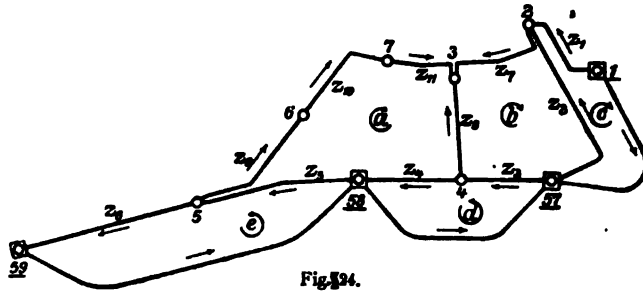


Fig. 54.

§ 53. Aufstellung der Bedingungsgleichungen und weitere Durchführung der Rechnung.

Nachdem die zu erfüllenden Bedingungen festgestellt sind, können die Bedingungsgleichungen hingeschrieben werden und kann die weitere Rechnung in der im § 51 dargelegten Weise durchgeführt werden. Es kann aber für Polygonetze noch eine weitere Vereinfachung erreicht werden, indem für die Bildung der Faktoren der Endgleichungen mechanische Regeln aufgestellt werden, wonach diese Faktoren direkt aus den Gewichten der Beobachtungsergebnisse gewonnen werden können. Diese Regeln können besser für das Beispiel 2 entwickelt werden, als für das Beispiel 1, weshalb wir das Beispiel 2 hier zuerst behandeln.

Beispiel 2: Die Polygone, wofür die Bedingungsgleichungen aufzustellen sind, sind bereits in obenstehender Figur mit a, b, c, d, e bezeichnet. Die „Polygonrichtung“, die wir bei Zusammenstellung der Höhenunterschiede in den einzelnen Polygonen innehalten, ist durch die die Buchstaben umschließenden Pfeile bezeichnet, während die Richtung, worin die beobachteten Höhenunterschiede genommen sind, durch die neben den Zuglinien eingetragenen Pfeile bezeichnet ist. Stimmt Polygonrichtung und Zugrichtung überein, so ist der Höhenunterschied in den Bedingungsgleichungen im positiven Sinne, im andern Falle im negativen Sinne zu nehmen. Sind I, II, III, XI nun die wahrscheinlichsten Werthe der Höhenunterschiede in den Zügen 1, 2, 3, 11, so ergeben sich nach unserer Figur folgende Bedingungsgleichungen:

$$\text{Polygon } a: +IV + V + IX + X + XI - VIII = 0 = S_a,$$

$$,, \quad b: -II + III + VIII - VII = 0 = S_b,$$

$$,, \quad c: +II - I + \Delta H_1^{57} = 0 = S_c,$$

$$,, \quad d: +III + IV + \Delta H_{88}^{57} = 0 = S_d,$$

$$,, \quad e: +V + VI + \Delta H_{89}^{58} = 0 = S_e.$$

Hiernach ergeben sich die Faktoren der Endgleichungen wie folgt:

Nr.	p.	a.	b.	c.	d.	e.	$\frac{aa}{p}$	$\frac{ab}{p}$	$\frac{ac}{p}$	$\frac{ad}{p}$	$\frac{ae}{p}$	$\frac{bb}{p}$	$\frac{bc}{p}$	$\frac{bd}{p}$	$\frac{be}{p}$	$\frac{cc}{p}$	$\frac{cd}{p}$	$\frac{ce}{p}$	$\frac{dd}{p}$	$\frac{de}{p}$	$\frac{ee}{p}$
1	p_1	.	.	-1	$+\frac{1}{p_1}$
2	p_2	.	-1	+1	$+\frac{1}{p_2}$	$-\frac{1}{p_2}$.	.	$+\frac{1}{p_2}$
3	p_3	.	+1	.	+1	$+\frac{1}{p_3}$.	$+\frac{1}{p_3}$	$+\frac{1}{p_3}$.	.
4	p_4	+1	.	.	+1	.	$+\frac{1}{p_4}$.	.	$+\frac{1}{p_4}$	$+\frac{1}{p_4}$.	.
5	p_5	+1	.	.	.	+1	$+\frac{1}{p_5}$.	.	.	$+\frac{1}{p_5}$	$+\frac{1}{p_5}$
6	p_6	+1	$+\frac{1}{p_6}$
7	p_7	.	-1	$+\frac{1}{p_7}$
8	p_8	-1	+1	.	.	.	$+\frac{1}{p_8}$	$-\frac{1}{p_8}$.	.	.	$+\frac{1}{p_8}$
9	p_9	+1	$+\frac{1}{p_9}$
10	p_{10}	+1	$+\frac{1}{p_{10}}$
11	p_{11}	+1	$+\frac{1}{p_{11}}$

Vergleichen wir die in den einzelnen Spalten stehenden Summanden mit Figur 24, so ergibt sich folgendes:

$\left[\frac{aa}{p}\right]$ ist gleich der Summe der reziproken Werthe der Gewichte der Züge, die in dem Polygon a vorkommen, und ebenso sind $\left[\frac{bb}{p}\right]$, $\left[\frac{cc}{p}\right]$, $\left[\frac{dd}{p}\right]$, $\left[\frac{ee}{p}\right]$ gleich der Summe der reziproken Werthe der Gewichte der Züge, die in den Polygonen b , c , d , e vorkommen.

Ferner ist $\left[\frac{ab}{p}\right]$ gleich dem reziproken Werthe des Gewichtes des Zuges, den die Polygone a und b gemeinschaftlich haben, und ebenso sind $\left[\frac{ad}{p}\right]$, $\left[\frac{ae}{p}\right]$, $\left[\frac{bc}{p}\right]$, $\left[\frac{bd}{p}\right]$ gleich den reziproken Werthen der Gewichte der Züge, die die Polygone a und d , a und e , b und c , b und d gemeinschaftlich haben, während $\left[\frac{ac}{p}\right]$, $\left[\frac{be}{p}\right]$, $\left[\frac{cd}{p}\right]$, $\left[\frac{ce}{p}\right]$, $\left[\frac{de}{p}\right]$ gleich Null sind, entsprechend dem, daß die Polygone a und c , b und e , c und d , c und e , d und e keinen Zug gemeinschaftlich haben. Das Vorzeichen der Produktsummen $\left[\frac{ab}{p}\right]$, $\left[\frac{ad}{p}\right]$, $\left[\frac{ae}{p}\right]$, $\left[\frac{bc}{p}\right]$, $\left[\frac{bd}{p}\right]$ ist positiv, wo der gemeinschaftliche Zug in den beiden benachbarten Polygonen in gleicher Polygonrichtung, dagegen negativ, wo der gemeinschaftliche Zug in den beiden benachbarten Polygonen in entgegengesetzter Polygonrichtung genommen ist und deshalb der wahrscheinlichste Werth für den gemeinschaftlichen Zug in den beiden betreffenden Bedingungsgleichungen gleiches oder entgegengesetztes Vorzeichen hat.

Hiernach ergeben sich folgende Regeln für die Bildung der Faktoren der Endgleichungen:

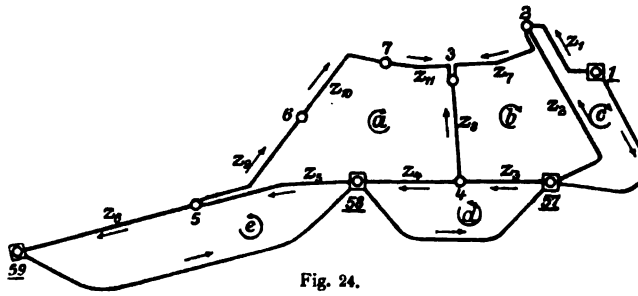
1. $\left[\frac{aa}{p}\right]$, $\left[\frac{bb}{p}\right]$, $\left[\frac{cc}{p}\right]$, $\left[\frac{dd}{p}\right]$, sind gleich der Summe der reziproken Werthe der Gewichte der Züge, die den Polygonen a , b , c , d , angehören.

2. Berechnung der Widersprüche, Zusammenstellung der reziproken Werthe der Gewichte, sowie der Verbesserungen.

Der Züge		Höhen- unter- schiede.	$\frac{1}{p}$	Verbesser- ungen.	Der Züge		Höhen- unter- schiede.	$\frac{1}{p}$	Verbesser- ungen.				
An- fangs- punkt.	End- punkt.				An- fangs- punkt.	End- punkt.							
m					mm								
Polygon a.					Polygon c.								
4	58	+ 4	0,4815	0,98	+ (4)	- 2,0	57	2	+ 2	0,5625	2,27	+ (2)	- 5,7
58	5	+ 5	0,3038	1,79	+ (5)	- 3,9	2	1	- 1	× 7,0252	1,22	- (1)	+ 1,0
5	6	+ 9	× 8,2362	1,43	+ (9)	- 0,3	1	57	+ ΔH	2,4170			
6	7	+ 10	× 7,3380	1,09	+ (10)	- 0,2	$-f_c = \Sigma_c =$		0,0047	3,49		- 4,7	
7	3	+ 11	0,3545	0,91	+ (11)	- 0,2							
3	4	- 8	3,2962	1,02	- (8)	- 3,6							
$-f_a = \Sigma_a =$			0,0102	7,22		- 10,2							
Polygon b.					Polygon d.								
2	57	- 2	× 9,4375	2,27	- (2)	+ 5,7	57	4	+ 3	× 9,5052	0,89	+ (3)	+ 1,3
57	4	+ 3	× 9,5052	0,89	+ (3)	+ 1,3	4	58	+ 4	0,4815	0,98	+ (4)	- 2,0
4	3	+ 8	× 6,7038	1,02	+ (8)	+ 3,6	58	57	+ ΔH	0,0140			
3	2	- 7	4,3378	1,56	- (7)	+ 5,1	$-f_d = \Sigma_d =$		0,0007	1,87		- 0,7	
$-f_b = \Sigma_b =$			× 9,9843	5,74		+ 15,7							
Polygon e.					Polygon e.								
					58	5	+ 5	0,3038	1,79	+ (5)	- 3,9		
					5	59	+ 6	× 8,9010	2,00	+ (6)	- 3,9		
					59	58	+ ΔH	0,8030					
					$-f_e = \Sigma_e =$		0,0078	3,79		- 7,8			

3. Auflösung der Endgleichungen.

$\left[\frac{aa}{p}\right]$	$\left[\frac{ab}{p}\right]$	$\left[\frac{ac}{p}\right]$	$\left[\frac{ad}{p}\right]$	$\left[\frac{ae}{p}\right]$	$-f_a$ mm	$\left[\frac{bb}{p}\right]$	$\left[\frac{bc}{p}\right]$	$\left[\frac{bd}{p}\right]$	$\left[\frac{be}{p}\right]$	$-f_b$ mm
+7,22	-1,02	.	+0,98	+1,79	+10,20	+5,74	-2,27	+0,89	.	-15,70
	+0,141	.	-0,136	-0,248	- 1,41	-0,14	.	+0,14	+0,25	+ 1,44
					+ 0,48	+5,60	-2,27	+1,03	+0,25	-14,26
					+ 0,25		+0,405	-0,184	-0,045	+ 2,55
					.					+ 0,09
					+ 0,47					+ 0,34
					$k_a = - 0,21$					+ 0,32
										+ 3,80
$\left[\frac{cc}{p}\right]$	$\left[\frac{cd}{p}\right]$	$\left[\frac{ce}{p}\right]$	$-f_c$ mm	$\left[\frac{dd}{p}\right]$	$\left[\frac{de}{p}\right]$	$-f_d$ mm	$\left[\frac{ee}{p}\right]$	$-f_e$ mm	Probe.	
+3,49	.	.	+4,70	+1,87	.	+0,70	+3,79	+7,80		
.	.	.	.	-0,13	-0,24	-1,39	-0,44	-2,58	-14,38	- 2,14
-0,92	+0,42	+0,10	-5,78	-0,19	-0,05	+2,62	-0,01	+0,64	-36,36	-51,81
+2,57	+0,42	+0,10	-1,08	-0,07	-0,02	+0,18	-0,00	+0,04	- 0,45	+ 3,76
	-0,163	-0,039	+0,42	+1,48	-0,31	+2,11	-0,06	+0,44	- 3,02	- 1,29
			+0,08		+0,209	-1,43	+3,28	+6,39	-12,46	-15,21
			+0,30		-0,41	-0,41			-66,67	-66,69
		$k_c =$	+0,80		$k_d =$	-1,84	$k_e =$	-1,95		



1. Bedingungsgleichungen.

Polygon a: $+IV + V + IX + X + XI - VIII = 0 = S_a$,
 " b: $-II + III + VIII - VII = 0 = S_b$,
 " c: $+II - I + \Delta H_{1,7}^{5,7} = 0 = S_c$,
 " d: $+III + IV + \Delta H_{2,4}^{3,4} = 0 = S_d$,
 " e: $+V + VI + \Delta H_{5,8}^{4,5} = 0 = S_e$,

4. Berechnung der Verbesserungen (n).

Nr.	$\frac{1}{p}$	$\frac{a}{p} k_a + \frac{b}{p} k_b + \frac{c}{p} k_c + \frac{d}{p} k_d + \frac{e}{p} k_e = (n)$	$(n)(n)$	$p \cdot p(n)(n)$						
1	1,22	.	-0,98	.	-0,98	0,96	0,82	0,79		
2	2,27	.	-7,49	+1,82	.	-5,67	32,15	0,44	14,15	
3	0,89	.	+2,94	.	-1,64	+1,80	1,69	1,12	1,89	
4	0,98	-0,21	.	.	-1,80	.	2,01	4,04	1,02	4,12
5	1,79	-0,38	.	.	.	-3,49	3,87	14,98	0,56	8,39
6	2,00	-3,90	3,90	15,21	0,50	7,60
7	1,56	.	-5,15	.	.	-5,15	26,52	0,64	16,97	
8	1,02	+0,21	+3,37	.	.	.	+3,58	12,82	0,98	12,56
9	1,43	-0,30	.	.	.	-0,30	0,09	0,70	0,06	
10	1,09	-0,23	.	.	.	-0,23	0,05	0,92	0,05	
11	0,91	-0,19	.	.	.	-0,19	0,04	1,10	0,04	
		-1,10	-6,33	+0,84	-3,44	-7,39	-17,42			66,62

5. Mittlere Fehler.

$$m = \pm \sqrt{\frac{p(n)(n)}{r}}$$

$$= \pm \sqrt{\frac{66,62}{5}}$$

$$= \pm 3,7 \text{ mm.}$$

$$m_{1 \text{ km}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{1 \text{ km}}}}$$

$$= \pm 3,7 \sqrt{\frac{1}{0,25}}$$

$$= \pm 7,4 \text{ mm.}$$

6. Zusammenstellung der verbesserten Höhenunterschiede.

Der Züge			Der Züge			Der Züge		
Anfangspunkt.	Endpunkt.	Höhenunterschiede.	Anfangspunkt.	Endpunkt.	Höhenunterschiede.	Anfangspunkt.	Endpunkt.	Höhenunterschiede.
Polygon a.			Polygon b.			Polygon d.		
4	58	+ IV 0,4795	2	57	- II $\times 9,4432$	57	4	+ III $\times 9,5065$
58	5	+ V 0,2999	57	4	+ III $\times 9,5065$	4	58	+ IV 0,4795
5	6	+ IX $\times 8,2359$	4	3	+ VIII $\times 6,7074$	58	57	+ ΔH 0,0140
6	7	+ X $\times 7,3378$	3	2	- VII 4,3429			0,0000
7	8	+ XI 0,3543			0,0000			0,0000
3	4	- VIII 3,2926	Polygon c.			Polygon e.		
		0,0000	57	2	+ II 0,5568	58	5	+ V 0,2999
			2	1	- I $\times 7,0262$	5	59	+ VI $\times 8,8971$
			1	57	+ ΔH 2,4170	59	58	+ ΔH 0,8080
					0,0000			0,0000

$$2. \left[\frac{ab}{p} \right], \left[\frac{ac}{p} \right], \left[\frac{ad}{p} \right], \dots \left\{ \begin{array}{l} \text{sind gleich} \\ \text{den reziproken} \\ \text{Werthen des} \\ \text{Gewichtes der} \\ \text{den Polygonen} \end{array} \right. \left\{ \begin{array}{l} a \text{ u. } b, a \text{ u. } c, a \text{ u. } d, \dots \\ b \text{ u. } c, b \text{ u. } d, \dots \\ c \text{ u. } d, \dots \\ \dots \end{array} \right. \left. \begin{array}{l} \text{ge-} \\ \text{mein-} \\ \text{schaft-} \\ \text{lichen} \\ \text{Züge,} \end{array} \right.$$

und zwar mit positivem Vorzeichen, wenn die Höhenunterschiede des gemeinschaftlichen Zuges in beiden Polygonen in gleicher Richtung, mit negativem Vorzeichen, wenn sie in beiden Polygonen in entgegengesetzter Richtung genommen sind und deshalb der wahrscheinlichste Werth für den gemeinschaftlichen Zug in den beiden betreffenden Bedingungsgleichungen gleiches oder entgegengesetztes Vorzeichen hat.

Diese Regeln gelten allgemein für alle Polygonnetze, einerlei ob sie an gegebene Punkte angeschlossen sind oder nicht.

Werden demnach bei Berechnung der Widersprüche f gleich die Summen der reziproken Werthe der Gewichte der in dieser Berechnung vorkommenden Beobachtungsergebnisse mit gebildet, so können danach die Faktoren der Endgleichungen ohne weiteres hingeschrieben werden.

Mit Benutzung dieser Regeln für die Bildung der Faktoren der Endgleichungen kann die Rechnung durchgeführt werden wie folgt: (Siehe die Tabellen auf Seite 236 und 237.)

Beispiel 1: Für das im § 52 behandelte trigonometrische Höhennetz sind die Beobachtungsergebnisse und deren Gewichte in folgender Tabelle zusammengestellt:

Strahl.	Strahlen- länge.	Höhen- unterschied.	Gewicht		Strahl.	Strahlen- länge.	Höhen- unterschied.	Gewicht	
			p .	$\frac{1}{p}$.				p .	$\frac{1}{p}$.
	km	m				km	m		
$P_1 P_2$	17,0	1 + 17,582	1,38	0,73	$P_3 P_4$	13,9	6 - 25,711	2,07	0,48
$P_1 P_3$	21,7	2 + 8,821	0,85	1,18	$P_5 P_4$	6,9	7 - 28,104	8,35	0,12
$P_4 P_1$	16,9	3 + 16,911	1,40	0,71	$P_5 P_6$	18,6	8 + 2,471	1,15	0,87
$P_6 P_1$	11,8	4 - 11,205	2,86	0,35	$P_6 P_3$	23,6	9 + 6,272	0,72	1,39
$P_3 P_2$	16,7	5 + 8,931	1,44	0,69					

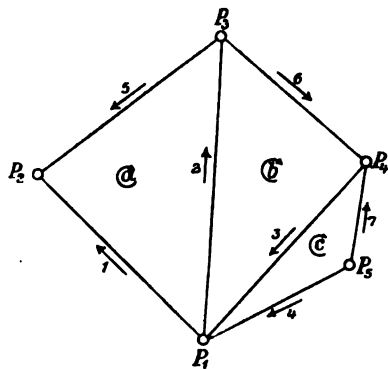


Fig. 25.

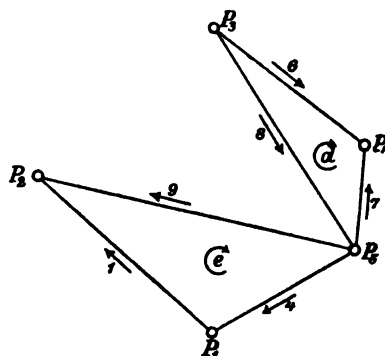


Fig. 26.

Die Gewichtseinheit ist das Gewicht eines Höhenunterschiedes für einen Strahl von 20km Länge in nahezu horizontaler Richtung.

Die Dreiecke, wofür nach § 52, Nr. 3 die Bedingungsgleichungen aufzustellen sind, zeichnen wir uns nochmals getrennt auf, bezeichnen sie mit a, b, c, d, e und kennzeichnen die Richtung, die wir bei Zusammenstellung der Höhenunterschiede innehalten wollen, durch um die Buchstaben gezogene Pfeile. Dann ergeben sich die Bedingungsgleichungen wie folgt:

$$\begin{aligned} \Delta a: +I - V - II &= 0 = S_a, \\ \Delta b: +II + VI + III &= 0 = S_b, \\ \Delta c: -III - VII + IV &= 0 = S_c, \\ \Delta d: +VI - VII - VIII &= 0 = S_d, \\ \Delta e: +I - IX + IV &= 0 = S_e. \end{aligned}$$

Die weitere Rechnung gestaltet sich ganz ebenso wie beim Beispiel 2, weshalb wir ihre Durchführung unterlassen.

3. Kapitel. Anwendung des Verfahrens auf die Berechnung von Dreiecksnetzen.

§ 54. Spezielle Regeln für die Feststellung der Gesamtanzahl der zu erfüllenden Bedingungen.

1. Bei der Berechnung von Dreiecksnetzen ist in erster Linie darüber zu entscheiden, wie die auf den einzelnen Standpunkten erlangten Beobachtungsergebnisse behandelt und in die weitem Rechnungen eingeführt werden sollen.

Bei Dreiecksnetzen niederer Ordnung und auch bei Dreiecksnetzen höherer Ordnung, die lediglich gelegt werden, um den Dreiecksnetzen niederer Ordnung als Grundlage zu dienen und die nicht für weitergehende wissenschaftliche Zwecke benutzt werden sollen,*) können die auf den einzelnen Standpunkten erlangten Beobachtungsergebnisse für sich ausgeglichen werden und können die hierdurch gewonnenen wahrscheinlichsten Werthe der Winkel oder Richtungen in der Regel ohne weiteres als unabhängige Beobachtungsergebnisse**) in die Berechnung des Dreiecksnetzes eingeführt werden.

Wenn aber eine möglichst große Genauigkeit der Rechnungsergebnisse gefordert werden muß, so müssen entweder die Bedingungen, die sich für die auf den einzelnen Standpunkten beobachteten Winkel oder Richtungen ergeben, den sich im übrigen für das Dreiecksnetz ergebenden Bedingungen hinzugefügt werden und die sich daraus ergebenden Rechnungen im Zusammenhange durchgeführt werden, wie es im 1. Kapitel dieses Abschnittes für ein einfaches Beispiel gezeigt ist, oder es muß das im folgenden Abschnitte behandelte Verfahren für bedingte

*) Vergleiche: Die Verbindungs-Triangulation zwischen dem Rheinischen Dreiecksnetze der Europäischen Gradmessung und der Triangulation des Dortmunder Kohlenreviers der Landesaufnahme von Dr. phil. C. Reinhardt, Stuttgart, Karl Wittwer, 1889, worin ausführlich über die bezeichnete, von der Preussischen Katasterverwaltung lediglich für die Neumessung größerer Komplexe ausgeführte Triangulation I. Ordnung berichtet ist.

**) Vergleiche die Einleitung zum II. Teil, § 15, Nr. 3, Seite 50.

vermittelnde Beobachtungen eingeschlagen werden. Welches dieser beiden Verfahren zu wählen ist, wird in der Regel danach zu entscheiden sein, ob das eine oder das andere einfacher zum Ziele führt.

Da nun im vorhergehenden bereits in genügendem Umfange erläutert ist wie die Ausgleichung der auf einem Standpunkte beobachteten Winkel oder Richtungen durchzuführen ist, oder wie die sich dafür ergebenden Bedingungen festzustellen sind,*) so wird im folgenden nur behandelt, wie die sich im übrigen für ein Dreiecksnetz ergebenden Bedingungen festzustellen sind und wie danach die Rechnungen weiter zu führen sind, wenn die aus den Beobachtungen auf den einzelnen Standpunkten folgenden wahrscheinlichsten Werthe der Winkel oder Richtungen in die Dreiecksnetzberechnung eingeführt werden ohne Rücksicht darauf, wie diese Werthe gewonnen sind.

Wir machen in dieser Beziehung nur eine Ausnahme für die einfachen Fälle, wo auf einem Punkte entweder die sämtlichen den Horizont schließenden Winkel oder wo neben den Einzelwinkeln einzelne Winkelsummen unabhängig von einander beobachtet sind und die Beobachtungsergebnisse als unabhängige Winkel in die Dreiecksberechnung eingeführt werden, um diese einfachen Fälle gleich in ihrem ganzen Umfange im Zusammenhange zu behandeln und um für Dreiecksnetze mit unabhängigen Winkeln allgemein gültige Formeln zur Berechnung der Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen aufstellen zu können.

2. In Dreiecksnetzen ergibt sich die Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen verschieden je nachdem Winkel oder Richtungen in die Rechnung eingeführt werden.

Werden Winkel eingeführt, so sind zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der gegenseitigen Lage der ersten 3 Punkte 2 Winkel in einem Dreieck und für jeden weitem Punkt ebenfalls 2 Winkel genügend. Wenn n_p Punkte vorhanden sind, so sind zur einfachen nicht versicherten Bestimmung ihrer gegenseitigen Lage $2 + 2(n_p - 3) = 2n_p - 4$ Winkel genügend. Alle übrigen Winkel sind überschüssig und liefern je eine Bedingung, so daß, wenn n_w Winkel vorliegen, die Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen $n_w - (2n_p - 4) = n_w - 2n_p + 4$ ist.

Werden Richtungen in die Dreiecksnetzberechnung eingeführt, so sind zuerst die auf den einzelnen Standpunkten beobachteten Richtungen gegenseitig zu orientiren. Zur einfachen, nicht versicherten gegenseitigen Orientirung der Richtungen ist für jeden Standpunkt eine Richtung genügend, so daß also zur einfachen, nicht versicherten gegenseitigen Orientirung der auf n_s Standpunkten beobachteten Richtungen n_s Richtungen genügen. Ferner sind zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der gegenseitigen Lage der ersten 3 Punkte 2 orientirte Richtungen und für jeden weitem Punkt ebenfalls 2 orientirte Richtungen genügend, so daß also für n_p Punkte $2 + 2(n_p - 3) = 2n_p - 4$ orientirte Richtungen genügen. Im Ganzen genügen also zur einfachen nicht versicherten Bestimmung der gegenseitigen Lage von n_p Punkten aus Richtungen,

*) Vergl. § 20, Beispiel 1 und die §§ 32–34, sowie die §§ 52 und 53, insbesondere die Note zu § 52, Nr. 3, Seite 293.

Die Ausgleichung von Richtungsbeobachtungen in unvollständigen Sätzen nach dem Verfahren für bedingte Beobachtungen ist nicht behandelt, weil für solche Beobachtungen in der Regel bei der Berechnung des Dreiecksnetzes zweckmäßiger das Verfahren für bedingte vermittelnde Beobachtungen eingeschlagen wird.

Siehe ferner Gauß, Die trigonometrischen und polygonometrischen Rechnungen u. s. w. 2. Auflage, I. Teil, Abschnitt V.

die auf n_{st} Standpunkten beobachtet sind, $n_{st} + 2n_p - 4$ Richtungen. Alle weitem Richtungen sind überschüssig und liefern je eine Bedingung. Demnach ist die Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen, wenn n_r Richtungen vorliegen, gleich $n_r - (n_{st} + 2n_p - 4) = n_r - n_{st} - 2n_p + 4$.

Ist das Netz angeschlossen an n_a Dreiecksseiten, deren Neigungen oder Richtungen gegeben und unverändert beizubehalten sind, so genügt eine Anschlußseite zum einfachen, nicht versicherten Anschluß, so daß $n_a - 1$ Anschlüsse überschüssig sind und demnach in diesem Falle zu der oben berechneten Anzahl von Bedingungen noch $n_a - 1$ Bedingungen hinzukommen. Bei der Abzählung der im Dreiecksnetze beobachteten Winkel oder Richtungen ist in diesem Falle zu beachten, daß die Anschlußwinkel oder Anschlußrichtungen nicht mitzuzählen sind, wenn die betreffenden Anschlußseiten nicht dem eigentlichen Dreiecksnetze angehören.*)

Ebenso ist, wenn das Dreiecksnetz an s_a Dreiecksseiten angeschlossen ist, deren Längen gegeben und unverändert beizubehalten sind, eine Dreiecksseite zum einfachen, nicht versicherten Anschluß genügend. Die überschüssigen $s_a - 1$ Anschlußdreiecksseiten liefern demnach noch weitere $s_a - 1$ Bedingungen zu den übrigen.

Für lediglich durch Rückwärtseinschneiden bestimmte Dreieckspunkte erhalten die Bedingungsgleichungen eine so komplizierte Form, daß solche Dreieckspunkte zweckmäßig aus dem nach dem Verfahren für bedingte Beobachtungen auszugleichenden Netze ausgeschieden werden und besonders nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen berechnet werden. Bei Abzählung der Punkte und Richtungen werden diese Punkte und die darauf beobachteten Winkel oder Richtungen daher ausgeschlossen.

Hiernach ergeben sich die folgenden Regeln:

In Dreiecksnetzen, woraus rückwärts eingeschnittene Punkte und die auf diesen beobachteten Winkel oder Richtungen ausgeschieden sind, ist die Gesamtanzahl r der zu erfüllenden Bedingungen,

(176) wenn zur gegenseitigen Festlegung von n_p Punkten n_w Winkel vorliegen,:

$$r = n_w - 2n_p + 4,$$

(177) wenn zur gegenseitigen Festlegung von n_p Punkten n_r Richtungen auf n_{st} Standpunkten vorliegen,:

$$r = n_r - 2n_p - n_{st} + 4,$$

(178) wenn das Netz außerdem noch an n_a Dreiecksseiten angeschlossen ist, deren Neigung oder Richtung gegeben und unverändert beizubehalten ist, gleich der sich nach (176) oder (177) ergebenden Anzahl plus $n_a - 1$,

(179) wenn das Netz außerdem noch an s_a Dreiecksseiten angeschlossen ist, deren Länge gegeben und unverändert beizubehalten ist, gleich der sich nach (176) oder (177) und (179) ergebenden Anzahl plus $s_a - 1$.

*) Siehe Beispiel 4, Seite 242.

Bei Abzählung der beobachteten Winkel oder Richtungen werden Anschlußwinkel oder Anschlußrichtungen nicht mitgezählt, wenn die betreffenden Anschlußseiten nicht dem eigentlichen Dreiecksnetze angehören.

Beispiele: In den Zeichnungen zu den nachfolgenden Beispielen sind die Punkte, Winkel oder Richtungen für sich fortlaufend nummeriert, so daß die letzte Nummer, die durch Unterstreichen gekennzeichnet ist, die Anzahl der Punkte, Winkel oder Richtungen angibt.

Gegebene Punkte sind durch Doppelkreise, gegebene Dreiecksseiten durch dicke Linien hervorgehoben.

Beispiel 1.

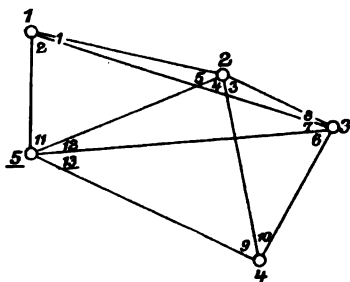


Fig. 27.

$$(176) \quad r = n_w - 2n_p + 4 \\ = 13 - 2 \cdot 5 + 4 = 7.$$

Beispiel 2.

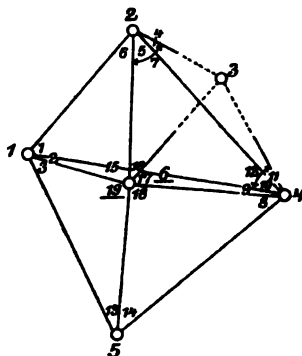


Fig. 28.

$$(176) \quad r = n_w - 2n_p + 4 \\ = 19 - 2 \cdot 6 + 4 = 11.$$

Beispiel 3.

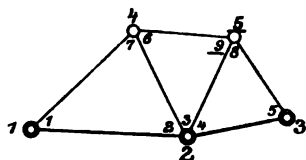


Fig. 29.

$$(176) \quad r = (n_w - 2n_p + 4 = 9 - 2 \cdot 5 + 4 = 3) \\ (178) \quad + (n_a - 1 = 2 - 1 = 1) \\ + (s_a - 1 = 2 - 1 = 1) = 5.$$

Beispiel 4.

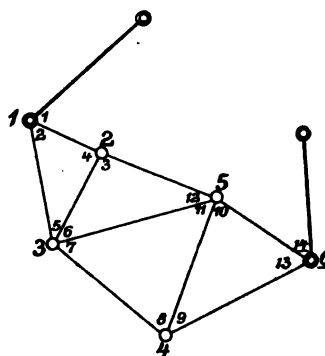


Fig. 30.

$$(176) \quad r = (n_w - 2n_p + 4 = 12 - 2 \cdot 6 + 4 = 4) \\ + (n_a - 1 = 2 - 1 = 1) = 5.$$

Beispiel 5.

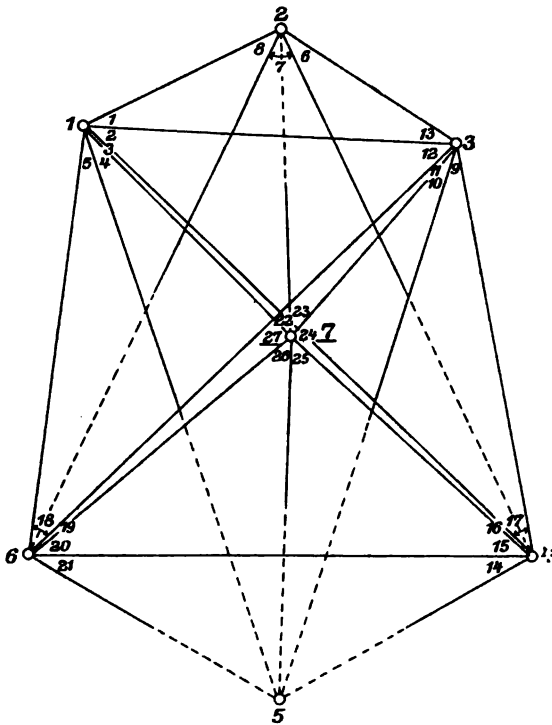


Fig. 31.

$$(176) \quad r = n_v - 2n_p + 4 = 27 - 2 \cdot 7 + 4 = 17.$$

Beispiel 6.

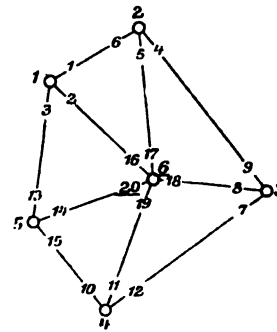


Fig. 32.

$$(177) \quad r = n_r - 2n_p - n_{st} + 4 \\ = 20 - 2 \cdot 6 - 6 + 4 \\ = 6.$$

Beispiel 7.

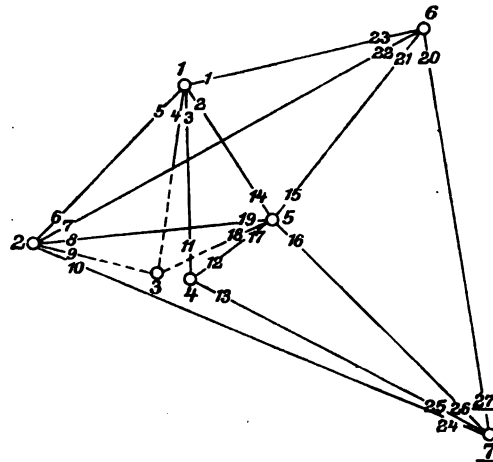


Fig. 33.

$$(177) \quad r = n_r - 2n_p - n_{st} + 4 \\ = 27 - 2 \cdot 7 - 6 + 4 = 11.$$

§ 55. Einteilung der Bedingungen in Klassen und spezielle Regeln für die Feststellung der Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen einer jeden Klasse.

1. Für die sichere Feststellung der richtigen zu erfüllenden Bedingungen in Dreiecksnetzen ist es zweckmäßig, die Bedingungen in 3 Klassen einzuteilen und festzustellen, wie viel von den überhaupt zu erfüllenden Bedingungen auf die verschiedenen Klassen entfallen.

Wir teilen die zu erfüllenden Bedingungen demnach ein in

- a) Bedingungen I. Klasse oder Stationswinkelbedingungen,
- b) Bedingungen II. Klasse oder Netzwinkelbedingungen und
- c) Bedingungen III. Klasse oder Seitenbedingungen.

2. Die Bedingungen I. Klasse oder Stationswinkelbedingungen ergeben sich aus den überschüssigen Winkeln, die zur gegenseitigen Festlegung der Strahlen-Richtungen auf den einzelnen Stationspunkten vorliegen.

Zur einfachen, nicht versicherten gegenseitigen Festlegung der auf einem Standpunkte zu bestimmenden Richtungen genügen $n-1$ Winkel, wenn n die Anzahl der Richtungen ist. Sind nun in einem Dreiecksnetze n_{st} Standpunkte vorhanden und auf diesen n_r Richtungen zu bestimmen, so genügen demnach zur einfachen, nicht versicherten gegenseitigen Festlegung der Richtungen auf den einzelnen Standpunkten $n_r - n_{st}$ Winkel, so dafs, wenn überhaupt n_w Winkel vorliegen, $n_w - (n_r - n_{st}) = n_w - n_r + n_{st}$ Winkel überschüssig sind und ebenso-viele Bedingungen I. Klasse zu erfüllen sind.

Wir erhalten daher als Regel:

(180). In Dreiecksnetzen ist die Anzahl r_I der zu erfüllenden Bedingungen I. Klasse oder Stationswinkelbedingungen, wenn n_w Winkel zur Bestimmung von n_r Richtungen auf n_{st} Standpunkten vorliegen,:

$$r_I = n_w - n_r + n_{st}.$$

Falls keine Winkel, sondern Richtungen vorliegen, so kommen keine Bedingungen I. Klasse vor, denn, wie bereits angeführt ist,*) werden entweder die endgültigen Werthe der Richtungen ohne Rücksicht auf ihre Ableitung aus den unmittelbaren Beobachtungsergebnissen in die Rechnung eingeführt oder es wird das Verfahren für bedingte vermittelnde Beobachtungen angewendet.

Beispiel 1: (180) $r_I = n_w - n_r + n_{st} = 13 - 18 + 5 = 0,$

Beispiel 2: $= 19 - 21 + 5 = 3,$

Beispiel 3: $= 9 - 14 + 5 = 0,$

Beispiel 4: $= 14 - 20 + 6 = 0,$

Beispiel 5: $= 27 - 32 + 6 = 1.$

3. Die Bedingungen II. Klasse oder Netzwinkelbedingungen ergeben sich aus den überschüssigen Winkelbestimmungen, die in den einzelnen, geschlossene Dreiecke oder Polygone bildenden Teilen des Dreiecksnetzes vorhanden sind.

In einem geschlossenen Polygon mit n_{st} Punkten ist, wenn sämtliche Winkel bestimmt sind, ein Winkel überschüssig, die Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen also gleich eins, oder gleich $n_{st} - (n_{st} - 1)$. Tritt nun eine weitere irgend zwei Punkte des Polygons verbindende Linie hinzu, an deren beiden Enden die Winkel bestimmt sind, die die neue Linie mit den vorhandenen Linien bildet, so

*) Vergleiche § 54, Nr. 1.

entstehen zwei geschlossene Polygone und in jedem dieser Polygone ist ein Winkel überschüssig. Damit kommt auch eine neue Bedingung hinzu, so daß die Anzahl $(n_{st} + 1) - (n_{st} - 1)$ wird. Treten weitere neue Linien hinzu, an deren beiden Enden die Winkel bestimmt sind, so kommt mit jeder neuen Linie auch eine neue Bedingung hinzu und wenn n_n neue Linien hinzugekommen sind, so ist die Gesamtanzahl der Bedingungen $(n_{st} + n_n) - (n_{st} - 1)$. Da nun in dem ursprünglichen Polygon n_{st} Linien vorhanden sind, so stellt $n_{st} + n_n$ die Anzahl aller überhaupt vorhandenen Linien dar, an deren beiden Enden die Winkel bestimmt sind, und wenn wir diese Anzahl mit n_l bezeichnen, so erhalten wir für die Anzahl r_{II} der Bedingungsgleichungen II. Klasse: $r_{II} = n_l - n_{st} + 1$.

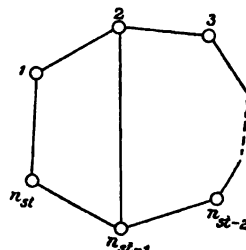


Fig. 34.

Durch Linien, wofür nur an einem Ende die Winkel bestimmt sind, die sie mit andern Linien bilden, entstehen keine neuen geschlossenen Polygone, worin ein Winkel überschüssig ist; es kommt dadurch also auch keine neue Bedingung hinzu. Bei Bestimmung der Anzahl n_l der Linien müssen daher auch alle solche Linien ausgeschlossen werden. Ebenso müssen auch bei Bestimmung der Anzahl n_{st} der Punkte alle die Punkte ausgeschlossen werden, die nur durch einseitig bestimmte Linien festgelegt, also vorwärts eingeschnitten und keine Standpunkte sind, worauf Winkel beobachtet sind.

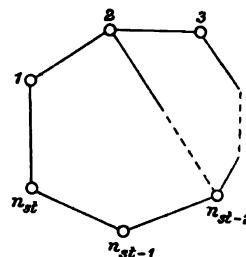


Fig. 35.

Wenn das Dreiecksnetz an Dreiecksseiten angeschlossen ist, deren Neigungen gegen eine Abscissenachse gegeben und unverändert beizubehalten sind, so genügt die Neigung einer gegebenen Dreiecksseite zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der Neigungen der neu zu bestimmenden Dreiecksseiten. Die Neigungen aller übrigen gegebenen Dreiecksseiten sind überschüssig und liefern je eine zu erfüllende Bedingung. Wenn also die Neigungen von n_a Dreiecksseiten zum Anschluß gegeben sind, so liefern sie $n_a - 1$ Bedingungen, womit die Gesamtzahl aller Bedingungen II. Klasse $r_{II} = n_l - n_{st} + 1 + (n_a - 1) = n_l + n_a - n_{st}$ wird.

Demnach erhalten wir als Regel:

In Dreiecksnetzen ist die Anzahl r_{II} der Bedingungen II. Klasse oder der Netzwinkelbedingungen,

(181) wenn n_{st} Standpunkte durch n_l Linien verbunden sind, an deren beiden Enden die Winkel bestimmt sind,;

$$r_{II} = n_l - n_{st} + 1,$$

(182) wenn das Netz außerdem an n_a Dreiecksseiten angeschlossen ist, deren Neigungen gegeben und unverändert beizubehalten sind,;

$$r_{II} = n_l - n_{st} + n_a.$$

Beispiel 1: (181) $r_{II} = n_l - n_{st} + 1 = 9 - 5 + 1 = 5,$

Beispiel 2: $= 9 - 5 + 1 = 5,$

Beispiel 3: (182) $r_{II} = n_l - n_{st} + n_a = 7 - 5 + 2 = 4,$

Beispiel 4: $= 9 - 6 + 2 = 5,$

Beispiel 5: (181) $r_{II} = n_l - n_{st} + 1 = 12 - 6 + 1 = 7,$

Beispiel 6: $= 10 - 6 + 1 = 5,$

Beispiel 7: $= 12 - 6 + 1 = 7.$

4. Die Bedingungen III. Klasse oder Seitenbedingungen in Dreiecksnetzen ergeben sich aus den überschüssigen Dreiecksseiten, die zur Bestimmung der Dreieckspunkte vorhanden sind.

Zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der gegenseitigen Lage der ersten beiden Dreieckspunkte genügt eine Dreiecksseite, während für den einfachen, nicht versicherten Anschluß eines jeden weitem Punktes zwei Dreiecksseiten erforderlich sind. Sind also n_p Dreieckspunkte ihrer Lage nach gegenseitig festzulegen, so genügen hierzu $1 + 2(n_p - 2) = 2n_p - 3$ Dreiecksseiten. Alle weitem Dreiecksseiten sind überschüssig und liefern je eine Bedingung, so daß, wenn überhaupt n_s Dreiecksseiten bestimmt sind, die Anzahl r_{III} der Bedingungen III. Klasse $r_{III} = n_s - 2n_p + 3$ ist.

Hierbei ist es einerlei, wie die Dreiecksseiten bestimmt sind, also auch, ob die Winkel an beiden Enden oder nur an einem Ende der Dreiecksseite bestimmt sind.

Wenn in dem Dreiecksnetze Dreiecksseiten vorhanden sind, deren Länge gegeben und unverändert beizubehalten ist, so genügt eine solche Dreiecksseite, um daraus die Länge aller neu zu bestimmenden Dreiecksseiten einfach, nicht versichert abzuleiten. Jede weitere gegebene Anschlusseite liefert eine überschüssige Bestimmung des Längenmaßes der neu zu bestimmenden Dreiecksseiten und somit auch eine zu erfüllende Bedingung. Wenn daher s_a Dreiecksseiten vorhanden sind, deren Länge gegeben und unverändert beizubehalten ist, so wird die Anzahl der Bedingungen III. Klasse $r_{III} = n_s - 2n_p + 3 + (s_a - 1) = n_s - 2n_p + s_a + 2$.

Demnach ergibt sich die Regel:

Die Anzahl r_{III} der Bedingungen III. Klasse oder der Seitenbedingungen in Dreiecksnetzen ist,

(183) wenn n_p Dreieckspunkte durch n_s Dreiecksseiten verbunden sind,:

$$r_{III} = n_s - 2n_p + 3,$$

(184) wenn außerdem die Längen für s_a Dreiecksseiten des Dreiecksnetzes gegeben und unverändert beizubehalten sind,:

$$r_{III} = n_s - 2n_p + s_a + 2.$$

Beispiel 1: (183) $r_{III} = n_s - 2n_p + 3 = 9 - 2 \cdot 5 + 3 = 2,$

Beispiel 2: $= 12 - 2 \cdot 6 + 3 = 3,$

Beispiel 3: (184) $r_{III} = n_s - 2n_p + s_a + 2 = 7 - 2 \cdot 5 + 2 + 2 = 1,$

Beispiel 4: (183) $r_{III} = n_s - 2n_p + 3 = 9 - 2 \cdot 6 + 3 = 0,$

Beispiel 5: $= 20 - 2 \cdot 7 + 3 = 9,$

Beispiel 6: $= 10 - 2 \cdot 6 + 3 = 1,$

Beispiel 7: $= 15 - 2 \cdot 7 + 3 = 4.$

Die Summe $r_I + r_{II} + r_{III}$ der sich nach den Regeln (180) bis (184) ergebenden Bedingungen I., II. und III. Klasse muß übereinstimmen mit der sich nach den Regeln (176) bis (179) ergebenden Gesamtanzahl r aller in einem Dreiecksnetze zu erfüllenden Bedingungen, womit eine Sicherung für die richtige Bestimmung der Anzahl der Bedingungen gewonnen wird.

§ 56. Aufsuchung der zu erfüllenden Bedingungen.

1. Die Bedingungen I. Klasse können in jedem Falle gefunden werden, indem zuerst für jeden einzelnen Standpunkt festgestellt wird, wie viel Bedingungen die vorliegenden Winkel nach Regel (180) erfüllen müssen und indem diese Bedingungen nach der im § 52, Nr. 3 gegebenen Anleitung aufgesucht werden. Vielfach werden die Bedingungen I. Klasse aber ohne weiteres nach der Figur, worin die vorliegenden Winkel bezeichnet sind, gefunden und hingeschrieben werden können.

Beispiele: Nach § 55, Nr. 2 sind im Beispiele 2: $r_I = 3$ und im Beispiel 5: $r_I = 1$ Bedingungen I. Klasse zu erfüllen, in allen übrigen Beispielen keine. Nach Figur 28 sind die 3 Bedingungen des Beispiels 2:

1. daſs die Summe der wahrscheinlichsten Werthe der Winkel 4 und 5 gleich sein muß dem wahrscheinlichsten Werthe des Winkels 7,
2. daſs die Summe der wahrscheinlichsten Werthe der Winkel 10 und 11 gleich sein muß dem wahrscheinlichsten Werthe des Winkels 12 und
3. daſs die Summe der wahrscheinlichsten Werthe der Winkel auf Punkt 6 gleich 360° sein muß.

Ebenso ist die eine Bedingung des Beispiels 5 nach Figur 31 die, daſs die Summe der wahrscheinlichsten Werthe der Winkel auf Punkt 7 gleich 360° sein muß.

2. Die Bedingungen II. Klasse werden am einfachsten und sichersten in der Weise festgestellt, daſs, wenn das Netz nicht sehr einfach ist, zuerst alle geschlossenen Dreiecke und Polygone, worin sämtliche Winkel bestimmt sind und die einfach ohne Diagonalverbindungen aneinander hängen, besonders aufgezeichnet werden. Für jedes dieser geschlossenen Dreiecke und Polygone ergibt sich dann die eine Bedingung II. Klasse, daſs die Summe der wahrscheinlichsten Werthe der Winkel den Sollbetrag (180° oder $(n-2) \cdot 180^\circ$) erfüllen muß. Werden dann die übrigen Diagonallinien, an deren beiden Enden die Winkel bestimmt sind, einzeln nach einander hinzugenommen und jedesmal für eins der beiden Dreiecke oder Polygone, die durch Hinzutritt einer Diagonallinie entstehen, die Bedingung angesetzt, daſs die Summe der wahrscheinlichsten Werthe der Winkel den Sollbetrag (180° oder $(n-2) \cdot 180^\circ$) erfüllen muß, so werden damit alle Bedingungen II. Klasse gefunden bis auf die, die sich aus dem Anschluß des Netzes an Dreiecksseiten ergeben, deren Neigungen gegeben und unverändert beizubehalten sind. Letztere werden dann gefunden, indem zuerst eine gegebene Dreiecksseite aufgenommen und dann einzeln festgestellt wird, welche Bedingung sich durch Hinzutritt jeder einzelnen der weiteren gegebenen Dreiecksseiten ergibt.

Beispiel 1: Für die einfach aneinanderhängenden Dreiecke a, b, c ergeben sich zunächst die 3 Bedingungen, daſs in jedem dieser Dreiecke die Summe der wahrscheinlichsten Werthe der Winkel 180° sein muß. Durch Hinzutritt der Diagonallinie 5—3 ergibt sich dann weiter die Bedingung, daſs dies auch der Fall sein muß für das Dreieck d und durch Hinzutritt der Diagonallinie 1—3 für das Dreieck e , womit die aufzusuchenden 5 Bedingungen II. Klasse bestimmt sind.

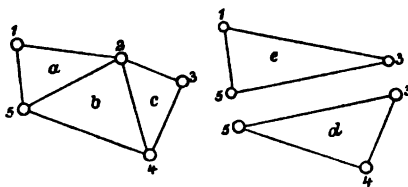


Fig. 36.

Beispiel 2: In gleicher Weise ergibt sich für das Beispiel 2, daſs die 5 Bedingungen II. Klasse aufzustellen sind für die in Figur 37 dargestellten Dreiecke a, b, c, d und e .

Beispiel 3: Die ersten 3 Bedingungen II. Klasse sind aufzustellen für die 3 einfach aneinanderhängenden Dreiecke, woraus das Netz besteht, und die vierte Bedingung ergibt sich daraus, daſs die Summe der wahrscheinlichsten Werthe der Winkel auf Punkt 2 gleich sein muß dem Unterschiede der gegebenen Neigungen der Dreiecksseiten 2—1 und 2—3.

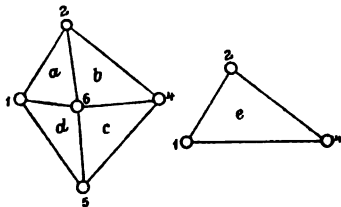


Fig. 37.

Beispiel 4: Ebenso ergeben sich die ersten 4 Bedingungen für die 4 Dreiecke des Netzes und die fünfte daraus, daß die Summe der Winkel an dem Polygonzuge 1—3—4—6 gleich sein muß dem Unterschiede der gegebenen Neigungen für die beiden Anschlußseiten plus $n \cdot 180^\circ$.

Beispiel 5: Wie beim Beispiele 1 und 2 ergeben sich hier die in den Figuren 38 dargestellten Dreiecke a, b, c, d, e, g, h , wofür die 7 Bedingungen II. Klasse anzusetzen sind.

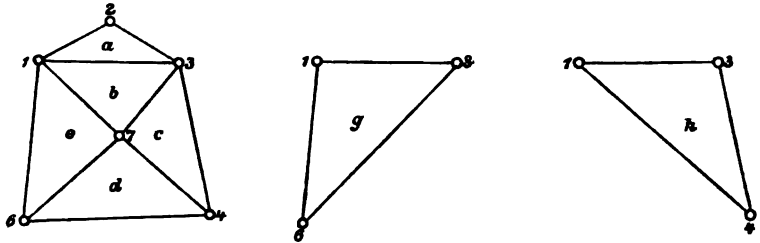


Fig. 38.

Beispiel 6: Die 5 Bedingungen II. Klasse sind anzusetzen für die 5 einfach aneinanderhängenden Dreiecke, woraus das Netz besteht.

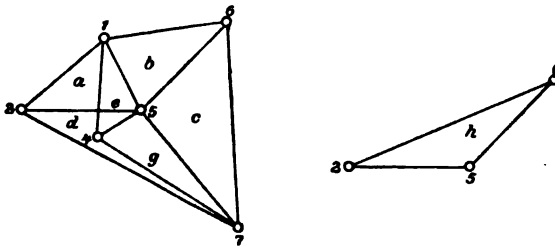


Fig. 39.

Beispiel 7: Die 7 Dreiecke, wofür die Bedingungen II. Klasse anzusetzen sind, sind in den nebenstehenden Figuren 39 dargestellt.

3. Behufs Aufsuchung der Bedingungen III. Klasse zerlegen wir das Dreiecksnetz nöthigenfalls in kleinere Teile und zwar so, daß in jedem Teile nur eine einzige Linie überschüssig ist, also nur eine Bedingung zu erfüllen ist und daß in jedem Teile mindestens ein Punkt vorhanden ist, der mit allen übrigen Punkten des Teils durch Dreiecksseiten verbunden ist. Wir bezeichnen diese einzelnen Teile als Centralsysteme und den Punkt eines jeden Centralsystems, der mit allen übrigen Punkten des Systems durch Dreiecksseiten verbunden ist, als Centralpunkt.

Die einfachsten Formen der Centralsysteme sind Vierecke mit 2 Diagonalen oder Polygone, deren Eckpunkte sämtlich durch Dreiecksseiten mit einem andern Punkte, dem Centralpunkte, verbunden sind.

In der Regel wird die Anzahl der Centralsysteme mit der Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen III. Klasse übereinstimmen (abgesehen von den Bedingungsgleichungen III. Klasse, die aus dem Anschluß an ihrer Länge nach gegebene Dreiecksseiten folgen), so daß mit Aufsuchung aller Centralsysteme auch der erforderliche Anhalt für die Aufstellung der Bedingungen III. Klasse gewonnen wird. Für die abweichenden Ausnahmefälle können keine allgemeinen Regeln gegeben werden; es wird aber meistens leicht sein, in diesen außergewöhnlichen Fällen die noch zu erfüllenden Bedingungen aufzufinden.

Die einzelnen Centralsysteme werden einfach und sicher gefunden wie folgt: Es wird ein Centralsystem aus dem Dreiecksnetze herausgezeichnet und dann untersucht, ob noch weitere Dreiecksseiten vorhanden sind, die die Punkte dieses Centralsystems mit einander verbinden. Ist dies der Fall, so werden zuerst die Centralsysteme festgestellt, die sich durch Hinzunahme jeder einzelnen dieser

Verbindungsdreiecksseiten ergeben. Sodann wird ein neuer Punkt mit den Dreiecksseiten hinzugenommen, die diesen Punkt mit den Punkten des ersten Centralsystems verbinden. Zwei der hinzugenommenen Dreiecksseiten sind dann erforderlich zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung des neuen Punktes, alle übrigen hinzugenommenen Dreiecksseiten liefern je eine neue Bedingung und demnach auch je ein neues Centralsystem. Nachdem diese neuen Centralsysteme festgestellt sind, werden die weiteren Punkte samt den sie mit den vorher aufgenommenen Punkten verbindenden Dreiecksseiten nacheinander einzeln hinzugenommen und wird weiter verfahren wie nach Hinzunahme des ersten Punktes.

Die Bedingungen III. Klasse, die sich ergeben aus dem Anschluß des Netzes an Dreiecksseiten, deren Längen gegeben und unverändert beizubehalten sind, werden gefunden, indem zuerst eine gegebene Dreiecksseite in das Netz aufgenommen wird und dann für jede einzelne der weiter gegebenen Dreiecksseiten festgestellt wird, welche Bedingung sich durch ihren Hinzutritt ergibt.

Beispiel 1: Wir nehmen zuerst das in Figur 40 dargestellte Centralsystem heraus. Dann ist nur noch Punkt 4 übrig, der mit den Punkten des ersten Centralsystems durch 3 Dreiecksseiten verbunden ist, so daß sich durch Hinzunahme dieses Punktes mit seinen Dreiecksseiten $3-2$ $= 1$ neues Centralsystem ergibt und zwar das in Figur 41 dargestellte. Hiermit sind die Centralsysteme festgestellt, wofür die 2 zu erfüllenden Bedingungen III. Klasse aufzustellen sind.

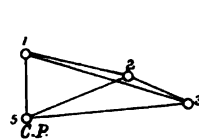


Fig. 40.

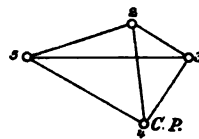


Fig. 41.

Beispiel 2: Zuerst ist das in Figur 42 dargestellte Centralsystem herausgenommen. Durch die die Punkte 1 und 4 dieses Centralsystems verbindende Dreiecksseite ergibt sich das in Figur 43 und durch die Hinzunahme des Punktes 3 mit seinen 3 Dreiecksseiten das in Figur 44 dargestellte Centralsystem.

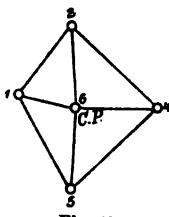


Fig. 42.

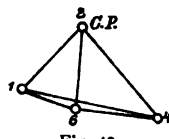


Fig. 43.

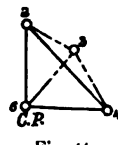


Fig. 44.

Beispiel 3: Es ist kein Centralsystem vorhanden, worin eine Bedingung III. Klasse zu erfüllen ist. Die einzige Bedingung dieser Art ergibt sich daraus, daß die Dreiecksseitenberechnung, von der ihrer Länge nach gegebenen und unverändert beizubehaltenden Seite $2-1$ ausgehend, auf die ebenfalls ihrer Länge nach gegebene und unverändert beizubehaltende Dreiecksseite $2-3$ ohne Abweichung abschließen muß.

Im Beispiele 4 ist keine Bedingungsgleichung III. Klasse zu erfüllen.

Beispiel 5: Es ist zuerst das in Figur 45 dargestellte Centralsystem herausgenommen, wonach sich die beiden in Figur 46 und 47 dargestellten Central-

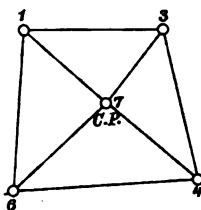


Fig. 45.

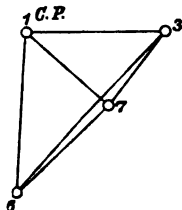


Fig. 46.

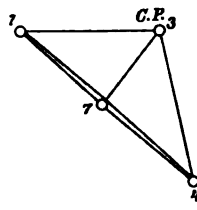


Fig. 47.

systeme durch Hinzunahme der die Punkte 1 und 4, 3 und 6 verbindenden Dreiecksseiten ergeben. Die drei weiteren, in den Figuren 48 bis 50 dargestellten Centralsysteme folgen durch Hinzutritt des Punktes 2 mit seinen 5 — 2 = 3 überschüssigen Dreiecksseiten und die drei letzten, in den Figuren 51 bis 53 dargestellten Centralsysteme durch Hinzutritt des Punktes 5 ebenfalls mit 5 — 2 = 3 überschüssigen Dreiecksseiten.

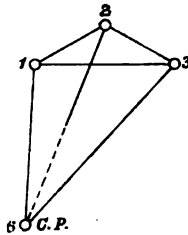


Fig. 48.

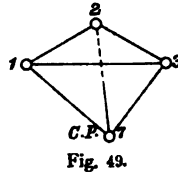


Fig. 49.

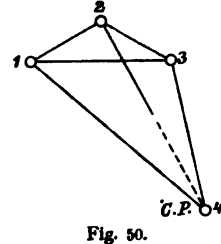


Fig. 50.

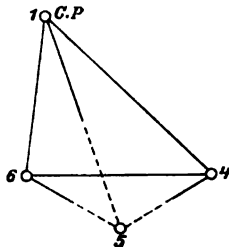


Fig. 51.

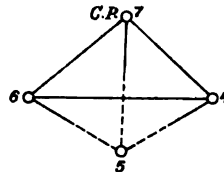


Fig. 52.

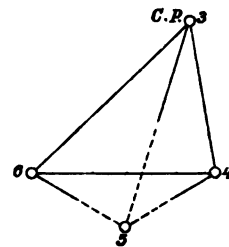


Fig. 53.

Beispiel 6: Das Netz bildet ein Centralsystem.

4. Die sich für jedes Centralsystem ergebende Bedingung III. Klasse ist die, daß die Dreiecksseitenberechnung, von einer Seite als Anfangsseite ausgehend und auf dieselbe Seite als Schlusseite zurückführend, für Anfangs- und Schlusseite dasselbe Maß ergeben muß. Die Dreiecke, deren Winkel in die aus dieser Bedingung folgenden Bedingungsgleichung eingeführt werden, haben eine gemeinschaftliche Spitze, den Centralpunkt.

In den Diagonal-Vierecken, die Centralsysteme bilden, kann jeder Eckpunkt als Centralpunkt gewählt werden*) und durch die Wahl des Centralpunktes werden die Dreiecke bestimmt, deren Winkel in die Bedingungsgleichung eingeführt werden müssen.

Beispielsweise ergibt sich für das in Figur 54 dargestellte Centralsystem nach § 45, Seite 201 und 202, wenn der Punkt 2 als Centralpunkt genommen wird, die Bedingungsgleichung:

$$\frac{\sin(V + VI) \sin VII \sin I}{\sin VIII \sin(I + II) \sin VI} = 1,$$

dagegen, wenn der Punkt 4 als Centralpunkt genommen wird, die Bedingungsgleichung:

$$\frac{\sin(I + II) \sin III \sin II}{\sin IV \sin(V + VI) \sin V} = 1.$$

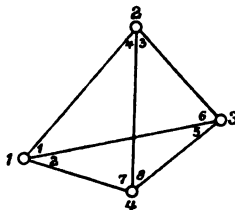


Fig. 54.

Während die Winkel der drei, am Centralpunkte liegenden Dreiecke in der Bedingungsgleichung erscheinen, fehlen die Winkel des

*) Als Centralpunkt kann auch der Durchschnittspunkt der beiden Diagonalen oder der Durchschnittspunkt der Verlängerungen zweier gegenüber liegender Seiten des Vierecks genommen werden. Hierbei ergeben sich aber achtgliedrige Bedingungsgleichungen, während bei Annahme eines Eckpunktes als Centralpunkt sich nur sechsgliedrige Bedingungsgleichungen ergeben.

vierten, nicht am Centralpunkte liegenden Dreiecks. Hiernach sind wir in der Lage in einem Centralsystem die Winkel eines Dreiecks, das für die Dreiecksseitenberechnung ungünstig ist, von der Seiten-Bedingungsgleichung auszuschließen, indem wir als Centralpunkt den Eckpunkt des Vierecks nehmen, der nicht Eckpunkt dieses ungünstigen Dreiecks ist^{*)}.

Wir nehmen also für die in den Figuren 40 bis 53 dargestellten Centralsysteme die Punkte als Centralpunkte, die in den Figuren durch *C. P.* bezeichnet sind.

§ 57. Aufstellung der Bedingungsgleichungen und weitere Durchführung der Rechnungen.

Die Aufstellung der Bedingungsgleichungen und die weitere Durchführung der Rechnungen für Dreiecksnetze ist bereits im 1. Kapitel dieses Abschnitts ausführlich an einem einfachen Beispiele erläutert worden. Es folgt daher hier nur noch die vollständige Rechnung für Beispiel 1, worin mehrere Centralsysteme vorkommen und in dem unabhängige Winkel in die Rechnung eingeführt sind, sowie für Beispiel 6, worin Richtungen in die Rechnung eingeführt sind. Weitere Erläuterungen zu diesen Rechnungen werden nicht erforderlich sein.

^{*)} Dies steht im Gegensatz zu der in Zachariae, „Die geodätischen Hauptpunkte und ihre Koordinaten“, deutsch von Dr. E. Lamp, Seite 181 u. f. entwickelte und von Jordan in der Zeitschrift für Vermessungswesen, 1880, Seite 65 u. f., sowie in seinem Handbuche der Vermessungskunde, 3. Auflage, 1. Band, Seite 187 u. f. weiter behandelten Theorie, wonach grade die Winkel der für die Seitenberechnung ungünstigsten Dreiecke in die Seitenbedingungsgleichung einzuführen sind, um möglichst große Zahlenwerthe für die Koeffizienten der umgeformten Bedingungsgleichungen und für die Widersprüche zu erhalten. Wir haben uns dieser Theorie nicht angeschlossen, weil u. E. die Größe der Koeffizienten der umgeformten Bedingungsgleichungen und der Widersprüche im umgekehrten Verhältnis steht zu der Schärfe, womit die Fehler der für die Bestimmung des Dreiecksnetzes **wichtigen** Winkel eines Centralsystems in dem sich aus der Seitenbedingung ergebenden Widersprüche zum Ausdruck gelangen.

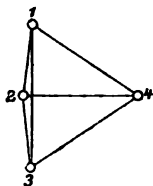


Fig. 55.

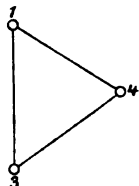


Fig. 56.

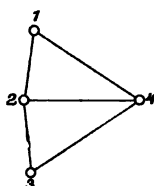


Fig. 57.



Fig. 58.

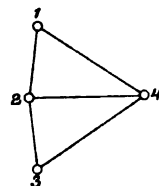


Fig. 59.

Wird in dem in Fig. 55 dargestellten Centralsysteme die Seite 3—4 aus der Seite 1—4 einmal mit den Winkeln des Dreiecks 134 und dann mit den Winkeln der Dreiecke 124 und 234 gerechnet, so werden zwei zuverlässige Werthe der Seite 3—4 erhalten, durch deren Vergleichung auch ein zuverlässiger, den Fehlern sämtlicher für die Bestimmung aller Dreiecksseiten **wichtiger** Winkel entsprechender Werth des Widerspruchs erlangt wird. Wird dagegen die Seite 2—3 aus der Seite 1—2 einmal mit den Winkeln des Dreiecks 123 und dann mit den Winkeln der Dreiecke 124 und 234 gerechnet, so ist der erste Werth der Dreiecksseite 2—3 durchaus unzuverlässig und ebenso ist auch der sich aus beiden Werthen der Dreiecksseite ergebende Widerspruch unzuverlässig. Derselbe bringt wohl die Fehler der für die Bestimmung der Dreiecksseiten unwichtigen sehr kleinen Winkel des Dreiecks scharf zum Ausdruck, dagegen aber die Fehler aller übrigen Winkel keineswegs.

Bei weiterer Durchführung der Rechnung für ein Dreiecksnetz ergeben sich dann auch Verbesserungen der Winkel, die wohl genügend scharf sind, um diejenigen Widersprüche so weit wie nöthig zu vernichten, die sich aus den sehr kleinen Winkeln ergeben haben, die aber meistens nicht genügend scharf sind, um diejenigen Widersprüche in dem erforderlichen Umfange zu vernichten, die sich aus den für die Bestimmung des Dreiecksnetzes wichtigen Winkeln ergeben. Die praktische Probe mit einem im allgemeinen durchaus gut geformten Dreiecksnetze, worin nur einmal ein Dreieck mit zwei Winkeln von nur wenigen Minuten vorkommt, wird das gesagte in vollem Umfange bestätigen. Dabei wird sich auch ergeben, daß für die sehr kleinen Winkel verhältnismäßig sehr große Koeffizienten der Verbesserungen in die umgeformten Bedingungsgleichungen eintreten, wodurch in den weiteren Rechnungen die übrigen Koeffizienten im Zusammenwirken erdrückt werden und daß daher selbst die Benutzung zehnstelliger Logarithmen bei Auflösung der Endgleichungen u. s. w. noch keine genügende Genauigkeit erreichen läßt.

Beispiel 1.

Dreiecke a, b, c.

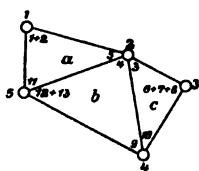


Fig. 60.

Dreiecke d, e.

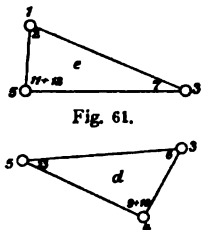


Fig. 61.

Fig. 62.

Centralsystem g.

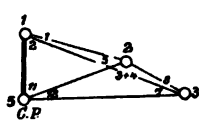


Fig. 63.

Centralsystem h.

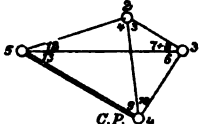


Fig. 64.

1. Bedingungsgleichungen.

$$\Delta a: I + II + V + XI = 180^\circ,$$

$$\Delta b: IV + IX + XII + XIII = 180^\circ,$$

$$\Delta c: III + VI + VII + VIII + X = 180^\circ,$$

$$\Delta d: VI + IX + X + XIII = 180^\circ,$$

$$\Delta e: II + VII + XI + XII = 180^\circ,$$

$$C.S.g: \frac{\sin(I+II)\sin(III+IV)\sin VII}{\sin V \sin(VII+VIII)\sin II} = 1,$$

$$C.S.h: \frac{\sin(XII+XIII)\sin III \sin VI}{\sin IV \sin(VI+VII+VIII)\sin XIII} = 1.$$

2. Berechnung der Widersprüche und Zusammenstellung der Verbesserungen.

Bezeichnung der			Beobachtete			v.		n = n + v.			Verbesserungen		
Drei- ecke.	Punkte.	Winkel.	Winkel n.								(n).		
			o	'	"			o	'	"			"
a	⊙ 2	α: 5	34	19	18,9	—	0,95	34	19	17,95	(5)	+	0,24
	⊙ 1	β: 1	3	21	34,9	—	0,95	3	21	33,95	(1)	+	1,92
		+ 2	74	18	48,0	—	0,95	74	18	47,05	(2)	—	1,09
	⊙ 5	γ: 11	68	00	22,0	—	0,95	68	00	21,05	(11)	—	1,03
		Σ _a f _a	180	00	03,8 —3,8	—	3,80	180	00	00,00		+	0,04
b	⊙ 2	α: 4	82	12	44,7	—	1,27	82	12	43,43	(4)	+	1,24
	⊙ 5	β: 12	16	19	50,0	—	1,28	16	19	48,72	(12)	+	0,23
		+ 13	30	04	53,2	—	1,27	30	04	51,93	(13)	—	0,97
	⊙ 4	γ: 9	51	22	37,2	—	1,28	51	22	35,92	(9)	—	0,51
		Σ _a f _a	180	00	05,1 —5,1	—	5,10	180	00	00,00		—	0,01
c	⊙ 3	α: 6	55	59	55,4	—	0,84	55	59	54,56	(6)	—	0,49
		+ 7	21	21	06,1	—	0,84	21	21	05,26	(7)	—	0,17
		+ 8	5	02	46,6	—	0,84	5	02	45,76	(8)	+	0,01
	⊙ 2	β: 3	55	03	34,9	—	0,84	55	03	34,06	(3)	+	1,43
	⊙ 4	γ: 10	42	32	41,2	—	0,84	42	32	40,36	(10)	—	0,81
	Σ _c f _c	180	00	04,2 —4,2	—	4,20	180	00	00,00		—	0,03	
d	⊙ 5	α: 13						30	04	51,93	(13)	—	0,97
	⊙ 3	β: 6						55	59	54,56	(6)	—	0,49
	⊙ 4	γ: 9						51	22	35,92	(9)	—	0,51
		+ 10						42	32	40,36	(10)	—	0,81
							Σ _d f _d	180	00	02,77 —2,77		—	2,78
e	⊙ 1	α: 2						74	18	47,05	(2)	—	1,09
	⊙ 3	β: 7						21	21	05,26	(7)	—	0,17
	⊙ 5	γ: 11						68	00	21,05	(11)	—	1,03
		+ 12						16	19	48,72	(12)	+	0,23
							Σ _e f _e	180	00	02,08 —2,08		—	2,06

2. Berechnung der Widersprüche und Zusammenstellung der Verbesserungen.																
Bezeichnung der			Winkel n.			cpl log sin α .		Verbesserungen $g(n)$ und $h(n)$								
Dreiecke.	Punkte.	Winkel.	o "			log sin β .		der log.								
Centralsystem g .																
a	$\odot 2$	$\alpha: 5$	34	19	17,95	0.248 8455	— 30,8((5)	= + 0,24)	—	7,4						
	$\odot 1$	$\beta: 1 + 2$	77	40	21,00	9.989 8694	+ 4,6((1 + 2)	= + 0,83)	+	3,8						
.	$\odot 3$	$\alpha: 7 + 8$	26	23	51,02	0.352 0343	— 42,4((7 + 8)	= — 0,16)	+	6,8						
	$\odot 2$	$\beta: 3 + 4$	137	16	17,49	9.831 5657	— 22,8((3 + 4)	= + 2,67)	—	60,9						
e	$\odot 1$	$\alpha: 2$	74	18	47,05	0.016 4849	— 5,9((2)	= — 1,09)	+	6,4						
	$\odot 3$	$\beta: 7$	21	21	05,26	9.561 2063	+ 53,9((7)	= — 0,17)	—	9,2						
						Σg	0.000 0061			—	60,5					
						f_g	— 61									
Centralsystem h .																
b	$\odot 2$	$\alpha: 4$	82	12	43,43	0.004 0243	— 2,8((4)	= + 1,24)	—	3,5						
	$\odot 5$	$\beta: 12 + 13$	46	24	40,65	9.859 9231	+ 20,1((12 + 13)	= — 0,74)	—	14,9						
c	$\odot 3$	$\alpha: 6 + 7 + 8$	82	23	45,58	0.003 8359	— 2,8((6 + 7 + 8)	= — 0,65)	+	1,8						
	$\odot 2$	$\beta: 3$	55	03	34,06	9.913 6798	+ 14,7((3)	= + 1,43)	+	21,0						
d	$\odot 5$	$\alpha: 13$	30	04	51,93	0.299 9671	— 36,3((13)	= — 0,97)	+	35,2						
	$\odot 3$	$\beta: 6$	55	59	54,56	9.918 5665	+ 14,2((6)	= — 0,49)	—	7,0						
						Σh	9.999 9967			+	32,6					
						f_h	+ 33									
3. Faktoren der Korrelatengleichungen.							4. Bildung der Faktoren der Endgleichungen.									
Nr.		p .	d .	e .	g .	h .	$\frac{dd}{p}$	$\frac{de}{p}$	$\frac{dg}{p}$	$\frac{dh}{p}$	$\frac{ee}{p}$	$\frac{eg}{p}$	$\frac{eh}{p}$	$\frac{gg}{p}$	$\frac{gh}{p}$	$\frac{hh}{p}$
5	$a_5 = +1$	1	.	.	— 30,8	+ 948,6	.	.
1	$a_1 = +1$	1	.	.	+ 4,6	+ 21,2	.	.
2	$a_2 = +1$	1	.	+1	— 1,3	+1	— 1,3	.	+ 1,7	.	.
11	$a_{11} = +1$	1	.	+1	+1
4	$b_4 = +1$	1	.	.	— 22,8	— 2,8	+ 519,8	+ 63,8	+ 7,8
12	$b_{12} = +1$	1	.	+1	.	+ 20,1	+1	.	+ 20,1	.	.	+ 404,0
13	$b_{13} = +1$	1	+1	.	.	— 16,2	+1	.	.	— 16,2	+ 262,4
9	$b_9 = +1$	1	+1	.	.	.	+1
6	$c_6 = +1$	1	+1	.	.	+ 11,4	+1	.	.	+ 11,4	+ 130,0
7	$c_7 = +1$	1	.	+1	+ 11,5	— 2,8	+1	+ 11,5	— 2,8	+ 132,2	— 32,2	+ 7,8
8	$c_8 = +1$	1	.	.	— 42,4	— 2,8	+ 1797,8	+ 118,7	+ 7,8
3	$c_3 = +1$	1	.	.	— 22,8	+ 14,7	+ 519,8	— 335,2	+ 216,1
10	$c_{10} = +1$	1	+1	.	.	.	+1
14		— 4	.	+ 2	— 27,5	— 1	+ 13,8	.	— 189,1	.	.
15		— 4	+ 2	+ 1	— 22,8	+ 1,1	— 1	— 0,5	+ 11,4	— 0,6	— 0,25	+ 5,7	— 0,3	— 130,0	+ 6,3	— 0,3
16		— 5	+ 2	+ 1	— 53,7	+ 20,5	— 0,8	— 0,4	+ 21,5	— 8,2	— 0,20	+ 10,7	— 4,1	— 576,7	+ 220,2	— 84,0
							+ 2,2	— 0,9	+ 32,9	— 13,6	+ 2,55	+ 40,4	+ 12,9	+ 3045,3	+ 41,6	+ 951,6

5. Auflösung der

$\left[\frac{dd}{p}\right]$	$\left[\frac{de}{p}\right]$	$\left[\frac{dg}{p}\right]$	$\left[\frac{dh}{p}\right]$	$-f_d$	$\left[\frac{ee}{p}\right]$	$\left[\frac{eg}{p}\right]$	$\left[\frac{eh}{p}\right]$	$-f_e$
+ 2,2	- 0,9	+ 32,9	- 13,6	+ 2,77	+ 2,550	+ 40,400	+ 12,900	+ 2,080
	+ 0,409	- 14,955	+ 6,182	- 1,259	- 0,368	+ 13,459	- 5,564	+ 1,133
				+ 0,174	+ 2,182	+ 53,859	+ 7,336	+ 3,213
				- 0,707		- 24,683	- 8,362	- 1,472
				- 1,118				- 0,094
			$k_d =$	- 2,910			$k_e =$	- 1,168
								- 2,734

6. Berechnung der Verbesserungen (n).

7. Zusammenstellung

Nr.	$\frac{d}{p}k_d + \frac{e}{p}k_e + \frac{g}{p}k_g + \frac{h}{p}k_h = (n)$						(n)		(n)(n)	Bezeichnung der			Ausgegliche Winkel	
										Drei-Punkte-Winkel.			n + (n).	
5	.	.	- 1,46	.	- 1,46	((5)) + k_a	+	0,24	0,058	a	⊙ 2	α: V	34 19	18,19
1	.	.	+ 0,22	.	+ 0,22	((1)) + k_a	+	1,92	3,686		⊙ 1	β: I	3 21	35,87
2	.	- 2,73	- 0,06	.	- 2,79	((2)) + k_a	-	1,09	1,188			+ II	74 18	45,96
11	.	- 2,73		.	- 2,73	((11)) + k_a	-	1,03	1,061		⊙ 5	γ: XI	68 00	20,02
4	.	.	- 1,08	- 0,08	- 1,16	((4)) + k_b	+	1,24	1,538	b			180 00	00,04
12	.	- 2,73		+ 0,56	- 2,17	((12)) + k_b	+	0,23	0,053		⊙ 2	α: IV	82 12	44,67
13	- 2,91	.		- 0,46	- 3,37	((13)) + k_b	-	0,97	0,941		⊙ 5	β: XII	16 19	48,95
9	- 2,91	.		.	- 2,91	((9)) + k_b	-	0,51	0,260			+ XIII	30 04	50,96
6	- 2,91	.	.	+ 0,32	- 2,59	((6)) + k_c	-	0,49	0,240	c	⊙ 4	γ: IX	51 22	35,41
7		- 2,73	+ 0,54	- 0,08	- 2,27	((7)) + k_c	-	0,17	0,029				179 59	59,99
8		.	- 2,01	- 0,08	- 2,09	((8)) + k_c	+	0,01	0,000		⊙ 3	α: VI	55 59	54,07
3	.	- 1,08	+ 0,41		- 0,67	((3)) + k_c	+	1,43	2,045			+ VII	21 21	05,09
10	- 2,91	.			- 2,91	((10)) + k_c	-	0,81	0,656		⊙ 2	β: III	55 03	35,49
14	.	+ 1,37	+ 0,83	.	+ 1,70	$= k_a$		$[p(n)(n)]$	11,755		⊙ 4	γ: X	42 32	39,55
15	+ 1,46	+ 0,68	+ 0,27	- 0,01	+ 2,40	$= k_b$		$\frac{f_a}{4} f_a$	3,610				179 59	59,97
16	+ 1,16	+ 0,55	+ 0,51	- 0,12	+ 2,10	$+ k_c$		$\frac{f_b}{4} f_b$	6,502					
	- 9,02	- 8,32	- 3,82	+ 0,46	- 20,70			$\frac{f_c}{5} f_c$	3,528					
								$[p(n)(n)]$	25,395					

$$m = \pm \sqrt{\frac{[p(n)(n)]}{r}} = \pm \sqrt{\frac{25,395}{7}} = \pm 1,9''$$

Beispiel 6.

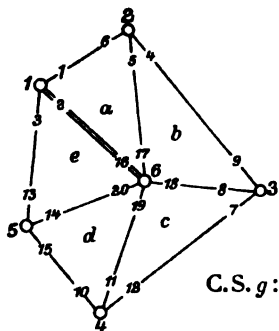


Fig. 65.

1. Bedingungsgleichungen.

$$\Delta a: -V + VI - I + II - XVI + XVII = 180^\circ,$$

$$\Delta b: -VIII + IX - IV + V - XVII + XVIII = 180^\circ,$$

$$\Delta c: -XI + XII - VII + VIII - XVIII + XIX = 180^\circ,$$

$$\Delta d: -XIV + XV - X + XI - XIX + XX = 180^\circ,$$

$$\Delta e: -II + III - XIII + XIV - XX + XVI = 180^\circ,$$

$$\text{C.S. } g: \frac{\sin(-I+II)\sin(-IV+V)\sin(-VII+VIII)\sin(-X+XI)\sin(-XIII+XIV)}{\sin(-V+VI)\sin(-VIII+IX)\sin(-XI+XII)\sin(-XIV+XV)\sin(-II+III)} = 1.$$

2. Berechnung der Widersprüche und Zusammenstellung der Verbesserungen.

Bezeichnung der Drei- ecke.	Punk- te.	Winkel.	Beob- achtete Winkel n.			Verbesserungen (n).	cpl log sin α . log sin β .	Verbesserungen g (n) der log.	
			o	'	"				
a	⊙ 2	$\alpha: -5 + 6$	65	08	50,6	$-(5) + (6) - 0,47$	0.042 205	$-1,0 (-5) + (6))$	+0,5
	⊙ 1	$\beta: -1 + 2$	71	47	42,3	$-(1) + (2) - 0,89$	9.977 699	$+0,7 (-1) + (2))$	-0,6
	⊙ 6	$\gamma: -16 + 17$	43	03	29,3	$-(16) + (17) - 0,82$			
		Σ_a	180	00	02,2				
		f_a			-2,2				
b	⊙ 3	$\alpha: -8 + 9$	46	31	26,1	$-(8) + (9) + 1,02$	0.139 266	$-2,0 (-8) + (9))$	-2,0
	⊙ 2	$\beta: -4 + 5$	33	40	11,2	$-(4) + (5) + 0,09$	9.743 828	$+3,1 (-4) + (5))$	+0,3
	⊙ 6	$\gamma: -17 + 18$	99	48	21,0	$-(17) + (18) + 0,58$			
		Σ_b	179	59	58,3				
		f_b			+1,7				
c	⊙ 4	$\alpha: -11 + 12$	38	12	31,4	$-(11) + (12) + 1,33$	0.208 640	$-2,6 (-11) + (12))$	-3,5
	⊙ 8	$\beta: -7 + 8$	39	29	53,6	$-(7) + (8) - 0,36$	9.803 494	$+2,6 (-7) + (8))$	-0,9
	⊙ 6	$\gamma: -18 + 19$	102	17	33,8	$-(18) + (19) + 0,25$			
		Σ_c	179	59	58,8				
		f_c			+1,2				
d	⊙ 5	$\alpha: -14 + 15$	58	11	22,0	$-(14) + (15) + 1,37$	0.070 685	$-1,3 (-14) + (15))$	-1,8
	⊙ 4	$\beta: -10 + 11$	67	14	23,9	$-(10) + (11) - 0,38$	9.964 794	$+0,9 (-10) + (11))$	-0,3
	⊙ 6	$\gamma: -19 + 20$	54	34	12,6	$-(19) + (20) + 0,49$			
		Σ_d	179	59	58,5				
		f_d			+1,5				
e	⊙ 1	$\alpha: -2 + 3$	54	16	28,0	$-(2) + (3) + 0,28$	0.090 539	$-1,5 (-2) + (3))$	-0,4
	⊙ 5	$\beta: -13 + 14$	65	27	10,2	$-(13) + (14) - 1,31$	9.958 860	$+0,9 (-13) + (14))$	-1,2
	⊙ 6	$\gamma: -20 + 16$	60	16	23,3	$-(20) + (16) - 0,50$			
		Σ_e	180	00	01,5			$= \Sigma_g$	
		f_e			-1,5			$= f_g$	-9,9

8. Faktoren der Korrelatengleichungen.						4. Bildung der Faktoren der Endgleichungen.																					
Nr.	a.	b.	c.	d.	e.	g.	aa.	ab.	ac.	ad.	ae.	ag.	bb.	bc.	bd.	be.	bg.	cc.	cd.	ce.	cg.	dd.	de.	dg.	ee.	eg.	gg.
1	-1	-0,7	+1	+0,7	+ 0,49
2	+1	.	.	.	-1	+2,2	+1	.	.	.	-1	+2,2	+1	-2,2	4,84
3	+1	-1,5	+1	-1,5	2,25
4	.	-1	.	.	.	-3,1	+1	.	.	.	+3,1	9,61
5	-1	+1	.	.	.	+4,1	+1	-1	.	.	.	-4,1	+1	.	.	.	+4,1	16,81
6	+1	-1,0	+1	-1,0	1,00
7	.	.	-1	.	.	-2,6	6,76
8	.	-1	+1	.	.	+4,6	+1	-1	.	.	-4,6	+1	21,16
9	.	+1	.	.	.	-2,0	+1	.	.	.	-2,0	4,00
10	.	.	.	-1	.	-0,9	-1	0,81
11	.	.	-1	+1	.	+3,5	+1	-1	12,25
12	.	.	+1	.	.	-2,6	+1	6,76
13	-1	-0,9	+1	+0,9	0,81
14	.	.	.	-1	+1	+2,2	-1	.	.	.	-2,2	+1	+2,2	4,84
15	.	.	.	+1	.	-1,3	-1,3	.	.	1,69
16	-1	.	.	.	+1	.	+1	.	.	.	-1	+1	.	.
17	+1	-1	+1	-1	+1	-1
18	.	+1	-1	+1	-1
19	.	.	+1	-1
20	.	.	.	+1	-1	+1	.	.
							+6	-2	.	.	-2	-2,2	+6	-2	.	.	+0,6	+6	-2	.	+1,1	+6	-2	+0,9	+6	-0,6	+94,08

Endgleichungen.

[ce].	[cg].	-f _c .	[dd].	[de].	[dg].	-f _d .	[ee].	[eg].	-f _e .	[gg].	-f _g .	Probe.	
.	+1,100	-1,200	+6,000	-2,000	+0,900	-1,500	+6,000	-0,600	+1,500	+94,080	+10,000		
.	-0,667	-0,733	+0,733	-0,807	+0,807	-0,807	-0,906
-0,250	-0,050	-0,362	-0,083	-0,017	-0,121	-0,003	-0,024	-0,175	-0,513
-0,250	+1,050	-1,562	-0,762	-0,095	+0,400	-0,595	-0,012	+0,050	-0,075	-0,210	+0,312	-0,465	-0,516
+0,048	-0,200	+0,298	+5,238	-2,095	+1,300	-2,095	-0,838	+0,520	-0,838	-0,323	+0,520	-0,838	-0,471
		+0,026		+0,400	-0,248	+0,400	+4,400	-0,780	+1,199	-0,138	+0,212	-0,326	-0,442
		-0,014				+0,032		+0,177	-0,272	+92,599	+11,827	-1,511	-1,277
		+0,120				-0,118			-0,023			-4,122	-4,125
	k _c =	+0,430			k _d =	+0,314		k _e =	-0,295	k _g =	-0,1277		

der ausgeglichenen Richtungen, Winkel und log.

Ausgegliche Richtungen r + (n).			Bezeichnung der			Ausgegliche Winkel.			cpl log sin α. log sin β.	
o	'	''	Dreiecke.	Punkte.	Winkel.	o	'	''		
0	00	00,5	a	⊙ 2	α: - V + VI	65	08	50,1	0.042 206 9.977 698	
71	47	41,9		⊙ 1	β: - I + II	71	47	41,4		
126	04	10,2		⊙ 6	γ: - XVI + XVII	43	03	28,5		
81	34	03,2	b	⊙ 3	α: - VIII + IX	180	00	00,0	0.139 264 9.743 828	
115	14	14,5		⊙ 2	β: - IV + V	46	31	27,2		
180	23	04,6		⊙ 6	γ: - XVII + XVIII	33	40	11,3		
78	18	00,1	c	⊙ 4	α: - XI + XII	99	48	21,6	0.208 637 9.803 493	
117	47	53,3		⊙ 3	β: - VII + VIII	180	00	00,1		
164	19	20,5		⊙ 6	γ: - XVIII + XIX	39	29	53,2		
89	02	18,6	d	⊙ 4	α: - XIV + XV	102	17	34,0	0.070 684 9.964 793	
156	16	42,1		⊙ 3	β: - X + XI	180	00	00,0		
194	29	14,9		⊙ 6	γ: - XIX + XX	58	11	23,4		
0	00	00,4	e	⊙ 5	α: - XII + XIII	67	14	23,5	0.090 539 9.958 859	
65	27	09,3		⊙ 4	β: - XIII + XIV	54	34	13,1		
123	38	32,7		⊙ 6	γ: - XX + XVI	180	00	00,0		
0	00	00,1		⊙ 1	α: - II + III	54	16	28,3	0.000 001	
43	03	28,6		⊙ 5	β: - XIII + XIV	65	27	08,9		
142	51	50,2		⊙ 6	γ: - XX + XVI	60	16	22,7		
245	09	24,2				179	59	59,9	0.000 001	
299	43	37,3								
		47,2								

4. Kapitel. Anwendung des Verfahrens auf die Berechnung von Liniennetzen.

§ 58. Entwicklung der Formeln und Durchführung der Rechnungen.

1. In Liniennetzen, deren einzelne Strecken gemessen sind, sind zur einfachen, nicht versicherten gegenseitigen Festlegung der ersten drei Punkte auch drei Strecken erforderlich. Zum einfachen, nicht versicherten Anschluß eines jeden weiteren Punktes sind 2 weitere Strecken erforderlich. Demnach sind zur einfachen, nicht versicherten gegenseitigen Festlegung von n_p Punkten $3 + 2(n_p - 3)$ gemessene Strecken erforderlich und wenn das Liniennetz n_s gemessene Strecken umfaßt, so sind $n_s - 3 - 2(n_p - 3) = n_s - 2n_p + 3$ Strecken überschüssig und ebenso viele Bedingungen zu erfüllen.

In der Regel wird verlangt, daß die einzelnen Strecken der im Felde ausgerichteten Linien des Netzes, wovon andere Linien des Netzes abgehen, auch nach der Ausgleichung wieder in gleicher Richtung liegen, also wieder eine gerade Linie bilden sollen. Dann genügt zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der Richtung einer jeden geraden Linie eine Strecke, während sich aus der angeführten Zwangsbedingung für alle weiteren Strecken der geraden Linien je eine überschüssige Bestimmung ihrer Richtung und damit auch je eine zu erfüllende Bedingung ergibt. Wenn demnach n_g gerade Linien mit n_{sg} Strecken, die auch nach der Ausgleichung wieder eine Gerade bilden sollen, vorhanden sind, so treten zu den im übrigen zu erfüllenden Bedingungen noch $n_{sg} - n_g$ Bedingungen hinzu, so daß im ganzen $n_s - 2n_p + 3 + n_{sg} - n_g$ Bedingungen zu erfüllen sind.

Wir erhalten damit die Regel:

(185) Wenn in einem Liniennetze zur Bestimmung von n_p Punkten n_s Strecken gemessen sind und n_{sg} von diesen Strecken in n_g geraden Linien liegen, die gerade bleiben sollen, so ist die Anzahl r der zu erfüllenden Bedingungen:

$$r = n_s - 2n_p + 3 + n_{sg} - n_g.$$

Beispiel: Zur Bestimmung der gegenseitigen Lage der $n_p = 5$ Punkte 1 bis 5 sind die $n_s = 8$ Strecken 1 bis 8 gemessen worden. Die $n_{sg} = 4$ Strecken 5 bis 8 der $n_g = 2$ geraden Linien 1-3 und 2-4 sollen auch nach der Ausgleichung wieder gerade Linien bilden. Dann ist die Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen:

$$\begin{aligned} (185) \quad r &= n_s - 2n_p + 3 + n_{sg} - n_g \\ &= 8 - 2 \cdot 5 + 3 + 4 - 2 = 3. \end{aligned}$$

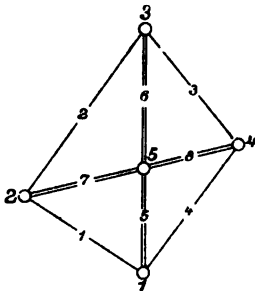


Fig. 66.

2. Die Aufsuchung der zu erfüllenden Bedingungen erfolgt wieder am einfachsten und sichersten, indem zuerst die zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der Punkte genügenden Strecken aufgezeichnet werden und dann festgestellt wird, welche Bedingungen sich durch Hinzunahme der übrigen Strecken und der Zwangsbedingungen der Geradlinigkeit der davon betroffenen Strecken ergeben.

Beispiel: Zur einfachen, nicht versicherten Bestimmung der gegenseitigen Lage der Punkte 1 bis 5 genügen die Längen der in Figur 67 dargestellten Strecken 1 bis 3 und 5 bis 8.

Die gegenseitige Lage der Punkte kann festgestellt werden, indem entweder die Polarkoordinaten*) oder die rechtwinkligen Koordinaten der Punkte in einem oder wenn nöthig in mehreren zusammenhängenden Systemen bestimmt werden.

Indem wir letztere Bestimmungsart wählen und annehmen, daß die Koordinaten der Punkte 1 bis 5 aus den Längen der in Figur 67 dargestellten Strecken 1 bis 3 und 5 bis 8 berechnet sind, erhalten wir durch Hinzunahme der Strecke 4 die Bedingung, daß die Quadratsumme der Koordinatenunterschiede der Punkte 1 und 4 gleich sein muß dem Quadrat der Länge der Strecke 4. Ferner erhalten wir aus der Zwangsbedingung, daß die Strecken der Linien 1—3 und 2—4 Gerade bilden sollen, die beiden Bedingungen, daß die durch die Koordinatenunterschiede ausgedrückten Tangenten oder Cotangenten der einzelnen Strecken dieser Linien einander gleich sein müssen.

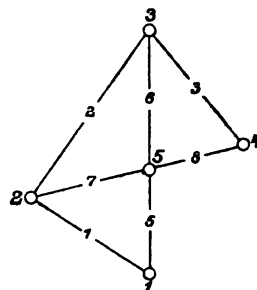


Fig. 67.

Die sich aus der Zwangsbedingung der Geradlinigkeit ergebenden Bedingungen führen, wie wir sehen werden, zu weniger einfachen Rechnungen, wie die übrigen Bedingungen. Deshalb kann eine Vereinfachung der gesamten Rechnungen erzielt werden, indem eine gerade Linie mit möglichst vielen Strecken als Abscissenachse des Koordinatensystems gewählt und die Zwangsbedingung der Geradlinigkeit für diese Linie vorab dadurch erfüllt wird, daß die Ordinaten sämtlicher an dieser Linie liegenden Punkte gleich Null gesetzt werden. Dann treten an Stelle der aus der Zwangsbedingung der Geradlinigkeit folgenden und durch die getroffene Festsetzung in Wegfall kommenden Bedingungen ebenso viele andere, aber zu einfacheren Rechnungen führende Bedingungen.

Wenn wir demnach in unserm Beispiele die Linie 1—3 als Abscissenachse nehmen und festsetzen, daß die Ordinaten der an dieser Linie liegenden Punkte 1, 5, 3 gleich Null sein sollen, so genügen zur einfachen, nicht versicherten Berechnung der rechtwinkligen Koordinaten der Punkte 1 bis 5 die Längen der in nebenstehender Figur dargestellten Strecken 1 bis 6 und es ergeben sich zuerst die beiden Bedingungen, daß die Quadratsumme der Koordinatenunterschiede der Punkte 2, 5 und 5, 4 je gleich sein muß dem Quadrat der Länge der Strecken 7 und 8, und dann noch die eine Bedingung, daß die durch die Koordinatenunterschiede der Punkte 2, 5 und 5, 4 ausgedrückten Tangenten oder Cotangenten der Linien 2—5 und 5—4 einander gleich sein müssen.

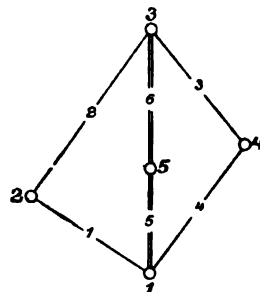


Fig. 68.

3. Die weiteren Entwicklungen gestalten sich in allen Fällen gleichartig, wir führen deshalb von hier ab lediglich das Beispiel weiter. Wir nehmen die Linie 1—3 als Abscissenachse und den Punkt 1 als Nullpunkt der Koordinaten, auch setzen wir fest, daß die wahrscheinlichsten Werthe der Ordinaten y_5 und y_3 der Punkte 5 und 3 gleich Null sein sollen, so daß also

$$(1^*) \quad y_1 = 0, \quad y_5 = 0, \quad y_3 = 0$$

wird.

*) Vergl. Gaußs, Die trig. u. polyg. Rechnungen u. s. w. 2. Auflage, 1. Teil, Seite 538 u. f.

Dann ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe x_1, x_2, x_3 der Abscissen dieser Punkte aus den wahrscheinlichsten Werthen V und VI der Längen der Strecken 1—5 und 5—3 nach:

$$(2^*) \quad x_1 = 0, \quad x_2 = V, \quad x_3 = V + VI.$$

Ferner ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe x_2, y_2, x_4, y_4 der Koordinaten der Punkte 2 und 4 aus den wahrscheinlichsten Werthen I, II, III, IV und V + VI der Strecken 1—2, 2—3, 3—4, 4—1 und 1—3, indem

$$(3^*) \quad z_2 = (V + VI) - x_2, \quad z_4 = (V + VI) - x_4$$

gesetzt wird, nach folgenden Formeln:

$$(4^*) \quad \begin{cases} \frac{1}{2}(x_1 + x_2) = \frac{1}{2}(V + VI), \\ \frac{1}{2}(x_2 - x_3) = \frac{(I + II)(I - II)}{2(V + VI)}, \end{cases} \quad \begin{cases} x_2 = \frac{1}{2}(x_1 + x_3) + \frac{1}{2}(x_2 - x_3), \\ z_2 = \frac{1}{2}(x_2 + z_3) - \frac{1}{2}(x_2 - z_3), \end{cases} \quad \begin{cases} y_2 = \sqrt{I^2 - x_2^2} \\ = \sqrt{II^2 - z_2^2}; \end{cases}$$

$$(5^*) \quad \begin{cases} \frac{1}{2}(z_4 + x_4) = \frac{1}{2}(V + VI), \\ \frac{1}{2}(z_4 - x_4) = \frac{(III + IV)(III - IV)}{2(V + VI)}, \end{cases} \quad \begin{cases} z_4 = \frac{1}{2}(z_4 + x_4) + \frac{1}{2}(z_4 - x_4), \\ x_4 = \frac{1}{2}(z_4 + x_4) - \frac{1}{2}(z_4 - x_4), \end{cases} \quad \begin{cases} y_4 = \sqrt{III^2 - z_4^2} \\ = \sqrt{IV^2 - x_4^2}. \end{cases}$$

Hiernach ergeben sich die folgenden Bedingungsgleichungen:

$$(6^*) \quad \begin{cases} a) (V - x_2)^2 + y_2^2 = VII^2, & \text{oder: } (V - x_2)^2 + y_2^2 - VII^2 = S_a = 0, \\ b) (x_4 - V)^2 + y_4^2 = VIII^2, & \text{oder: } (x_4 - V)^2 + y_4^2 - VIII^2 = S_b = 0, \\ c) \frac{V - x_2}{y_2} = \frac{x_4 - V}{y_4}, & \text{oder: } \frac{y_4(V - x_2)}{y_2(x_4 - V)} = S_c = 1. \end{cases}$$

4. Behufs Bestimmung der Beobachtungsergebnisse der Sollbeträge $\mathfrak{X}_a, \mathfrak{X}_b, \mathfrak{X}_c$ berechnen wir zuerst die Koordinaten $\mathfrak{x}, \mathfrak{y}$ der Punkte 1 bis 5 aus den vorliegenden Beobachtungsergebnissen 1 bis 6 nach den Formeln:

$$(7^*) \quad \mathfrak{y}_1 = 0, \quad \mathfrak{y}_2 = 0, \quad \mathfrak{y}_3 = 0,$$

$$(8^*) \quad \mathfrak{x}_1 = 0, \quad \mathfrak{x}_2 = 5, \quad \mathfrak{x}_3 = 5 + 6,$$

$$(9^*) \quad \mathfrak{z}_2 = (5 + 6) - \mathfrak{x}_2, \quad \mathfrak{z}_4 = (5 + 6) - \mathfrak{x}_4.$$

$$(10^*) \quad \begin{cases} \frac{1}{2}(\mathfrak{x}_2 + \mathfrak{z}_2) = \frac{1}{2}(5 + 6), \\ \frac{1}{2}(\mathfrak{x}_2 - \mathfrak{z}_2) = \frac{(1 + 2)(1 - 2)}{2(5 + 6)}, \end{cases} \quad \begin{cases} \mathfrak{x}_2 = \frac{1}{2}(\mathfrak{x}_2 + \mathfrak{z}_2) + \frac{1}{2}(\mathfrak{x}_2 - \mathfrak{z}_2), \\ \mathfrak{z}_2 = \frac{1}{2}(\mathfrak{x}_2 + \mathfrak{z}_2) - \frac{1}{2}(\mathfrak{x}_2 - \mathfrak{z}_2), \end{cases} \quad \begin{cases} \mathfrak{y}_2 = \sqrt{1^2 - \mathfrak{x}_2^2} \\ = \sqrt{2^2 - \mathfrak{z}_2^2}; \end{cases}$$

$$(11^*) \quad \begin{cases} \frac{1}{2}(\mathfrak{z}_4 + \mathfrak{x}_4) = \frac{1}{2}(5 + 6), \\ \frac{1}{2}(\mathfrak{z}_4 - \mathfrak{x}_4) = \frac{(3 + 4)(3 - 4)}{2(5 + 6)}, \end{cases} \quad \begin{cases} \mathfrak{z}_4 = \frac{1}{2}(\mathfrak{z}_4 + \mathfrak{x}_4) + \frac{1}{2}(\mathfrak{z}_4 - \mathfrak{x}_4), \\ \mathfrak{x}_4 = \frac{1}{2}(\mathfrak{z}_4 + \mathfrak{x}_4) - \frac{1}{2}(\mathfrak{z}_4 - \mathfrak{x}_4), \end{cases} \quad \begin{cases} \mathfrak{y}_4 = \sqrt{3^2 - \mathfrak{z}_4^2} \\ = \sqrt{4^2 - \mathfrak{x}_4^2}. \end{cases}$$

Hiermit und mit den Beobachtungsergebnissen 7 und 8 der Strecken 2—5 und 5—4 erhalten wir für die Beobachtungsergebnisse der Sollbeträge und für die Widersprüche f_a, f_b, f_c zwischen diesen und den Sollbeträgen:

$$(12^*) \quad \begin{cases} (5 - \mathfrak{x}_2)^2 + \mathfrak{y}_2^2 - 7^2 = \mathfrak{X}_a, \\ (\mathfrak{x}_4 - 5)^2 + \mathfrak{y}_4^2 - 8^2 = \mathfrak{X}_b, \\ \mathfrak{y}_4 \cdot \frac{5 - \mathfrak{x}_2}{\mathfrak{x}_4 - 5} = \mathfrak{X}_c; \end{cases} \quad (13^*) \quad \begin{cases} f_a = -\mathfrak{X}_a, \\ f_b = -\mathfrak{X}_b, \\ f_c = 1 - \mathfrak{X}_c. \end{cases}$$

*) In den Formeln sind die Zahlen, die keine Beobachtungsergebnisse bezeichnen, fett gedruckt.

5. Aus den Beobachtungsergebnissen 1 bis 8 und aus den daraus abgeleiteten Koordinaten x, y der Punkte 1 bis 5 ergeben sich die wahrscheinlichsten Werthe I bis VIII der Streckenlängen und die wahrscheinlichsten Werthe x, y der Koordinaten durch Beifügung der Verbesserungen (v) bis (8) und (ξ) (η) nach:

$$(14^*) \left\{ \begin{array}{l|l|l} \begin{array}{l} \text{I} = 1 + (1), \\ \text{II} = 2 + (2), \\ \text{III} = 3 + (3), \\ \text{IV} = 4 + (4), \\ \hline z_3 = \xi_3 + (\xi_3), \end{array} & \begin{array}{l} \text{V} = 5 + (5), \\ \text{VI} = 6 + (6), \\ \text{VII} = 7 + (7), \\ \text{VIII} = 8 + (8), \\ \hline z_4 = \xi_4 + (\xi_4), \end{array} & \begin{array}{l} x_1 = 0, \\ x_2 = \xi_2 + (\xi_2), \\ x_3 = (5 + 6) + ((5) + (6)), \\ x_4 = \xi_4 + (\xi_4), \\ x_5 = 5 + (5), \end{array} \end{array} \right. \left\{ \begin{array}{l} y_1 = 0, \\ y_2 = \eta_2 + (\eta_2), \\ y_3 = 0, \\ y_4 = \eta_4 + (\eta_4), \\ y_5 = 0. \end{array} \right.$$

6. Die zur Aufstellung der umgeformten Bedingungsgleichungen erforderlichen Differenzialquotienten ergeben sich wie folgt:

$$(10^*) \quad \xi_2 = \frac{1}{2} (5 + 6) + \frac{1^2 - 2^2}{2(5 + 6)}, \quad (10^*) \quad \xi_2 = \frac{1}{2} (5 + 6) - \frac{1^2 - 2^2}{2(5 + 6)}.$$

$$(15^*) \left\{ \begin{array}{l|l} \frac{\partial \xi_2}{\partial 1} = + \frac{1}{5 + 6}, & \frac{\partial \xi_2}{\partial 2} = - \frac{2}{5 + 6}, \\ \frac{\partial \xi_2}{\partial 5} = \frac{\partial \xi_2}{\partial 6} = + \frac{\xi_2}{5 + 6}. \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l|l} \frac{\partial \xi_2}{\partial 1} = - \frac{1}{5 + 6}, & \frac{\partial \xi_2}{\partial 2} = + \frac{2}{5 + 6}, \\ \frac{\partial \xi_2}{\partial 5} = \frac{\partial \xi_2}{\partial 6} = + \frac{\xi_2}{5 + 6}. \end{array} \right.$$

$$(11^*) \quad \xi_4 = \frac{1}{2} (5 + 6) + \frac{3^2 - 4^2}{2(5 + 6)}, \quad (11^*) \quad \xi_4 = \frac{1}{2} (5 + 6) - \frac{3^2 - 4^2}{2(5 + 6)}.$$

$$(16^*) \left\{ \begin{array}{l|l} \frac{\partial \xi_4}{\partial 3} = + \frac{3}{5 + 6}, & \frac{\partial \xi_4}{\partial 4} = - \frac{4}{5 + 6}, \\ \frac{\partial \xi_4}{\partial 5} = \frac{\partial \xi_4}{\partial 6} = + \frac{\xi_4}{5 + 6}. \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l|l} \frac{\partial \xi_4}{\partial 3} = - \frac{3}{5 + 6}, & \frac{\partial \xi_4}{\partial 4} = + \frac{4}{5 + 6}, \\ \frac{\partial \xi_4}{\partial 5} = \frac{\partial \xi_4}{\partial 6} = + \frac{\xi_4}{5 + 6}. \end{array} \right.$$

$$(10^*) \quad \eta_2 = (1^2 - \xi_2^2)^{\frac{1}{2}} = (2^2 - \xi_2^2)^{\frac{1}{2}}.$$

$$(17^*) \quad \frac{\partial \eta_2}{\partial 1} = + \frac{\xi_2}{\eta_2} \cdot \frac{1}{5 + 6}, \quad \frac{\partial \eta_2}{\partial 2} = + \frac{\xi_2}{\eta_2} \cdot \frac{2}{5 + 6}, \quad \frac{\partial \eta_2}{\partial 5} = \frac{\partial \eta_2}{\partial 6} = - \frac{\xi_2 \xi_2}{\eta_2 (5 + 6)}.$$

$$(11^*) \quad \eta_4 = (3^2 - \xi_4^2)^{\frac{1}{2}} = (4^2 - \xi_4^2)^{\frac{1}{2}}.$$

$$(18^*) \quad \frac{\partial \eta_4}{\partial 3} = + \frac{\xi_4}{\eta_4} \cdot \frac{3}{5 + 6}, \quad \frac{\partial \eta_4}{\partial 4} = + \frac{\xi_4}{\eta_4} \cdot \frac{4}{5 + 6}, \quad \frac{\partial \eta_4}{\partial 5} = \frac{\partial \eta_4}{\partial 6} = - \frac{\xi_4 \xi_4}{\eta_4 (5 + 6)}.$$

$$(12^*) \quad F_a(1, 2, \dots, 8) = (5 - \xi_2)^2 + \eta_2^2 - 7^2, \quad (12^*) \quad F_b(1, 2, \dots, 8) = (\xi_4 - 5)^2 + \eta_4^2 - 8^2.$$

$$(19^*) \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial F_a}{\partial 1} = + 2 \frac{1 \cdot 6}{5 + 6}, \\ \frac{\partial F_a}{\partial 2} = + 2 \frac{2 \cdot 5}{5 + 6}, \\ \frac{\partial F_a}{\partial 5} = - 2 \frac{6 \cdot \xi_2}{5 + 6}, \\ \frac{\partial F_a}{\partial 6} = - 2 \frac{5 \cdot \xi_2}{5 + 6}, \\ \frac{\partial F_a}{\partial 7} = - 2 \cdot 7. \end{array} \right. \quad (20^*) \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial F_b}{\partial 3} = + 2 \frac{3 \cdot 5}{5 + 6}, \\ \frac{\partial F_b}{\partial 4} = + 2 \frac{4 \cdot 6}{5 + 6}, \\ \frac{\partial F_b}{\partial 5} = - 2 \frac{6 \cdot \xi_4}{5 + 6}, \\ \frac{\partial F_b}{\partial 6} = - 2 \frac{5 \cdot \xi_4}{5 + 6}, \\ \frac{\partial F_b}{\partial 8} = - 2 \cdot 8. \end{array} \right.$$

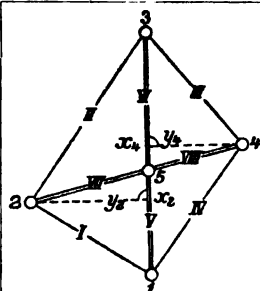


Fig. 69.

$$\begin{aligned}(5 - x_2)^2 + y_2^2 - 7^2 &= \Sigma a, \\ (x_4 - 5)^2 + y_4^2 - 8^2 &= \Sigma b, \\ \frac{y_4}{y_2} \cdot \frac{5 - x_2}{x_4 - 5} &= \Sigma c;\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}f_1 &= + \frac{5+6}{2000} \Sigma a, \\ f_2 &= + \frac{5+6}{2000} \Sigma b, \\ f_3 &= + (5+6) (\Sigma c - 1).\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}(x_2) &= \frac{1}{5+6} (+1(1) - 2(2) + \delta_2((5)+(6))), \\ (\delta_2) &= \frac{1}{5+6} (-1(1) + 2(2) + x_2((5)+(6))), \\ (x_4) &= \frac{1}{5+6} (-3(3) + 4(4) + \delta_4((5)+(6))), \\ (\delta_4) &= \frac{1}{5+6} (+3(3) - 4(4) + x_4((5)+(6))), \\ (y_2) &= \frac{x_2 \delta_2}{y_2(5+6)} (+\frac{1}{x_2}(1) + \frac{2}{\delta_2}(2) - ((5)+(6))), \\ (y_4) &= \frac{x_4 \delta_4}{y_4(5+6)} (+\frac{3}{\delta_4}(3) + \frac{4}{x_4}(4) - ((5)+(6))).\end{aligned}$$

1. Berechnung der genäherten Koordinaten x_2, δ_2, y_2 und x_4, δ_4, y_4 der Punkte 2 und 4.

1	77,73	1+2	190,73	$\text{cpt log } \Sigma(5+6)$	7,57 128	$\frac{1}{\Sigma}(5+6)$	67,090	1^2	60 41,95
2	113,00	1-2	-35,27	$+ \log(1+2)$	2,28 042	$\frac{1}{\Sigma}(x_2 - \delta_2)$	-25,068	$-x_2^2$	17 65,85
3	84,37	3+4	171,17	$+ \log(1-2)$	1,54 741 _n	$\frac{1}{\Sigma}(\delta_4 - x_4)$	-1,550	$-y_2^2$	1 27 69,00
4	86,80	3-4	-2,43	$= \log \frac{1}{\Sigma}(x_2 - \delta_2)$	1,39 911 _n	x_2	42,022	$-x_4^2$	84 93,10
5	56,88	5+6	134,18	$+ \log(3+4)$	2,23 243	δ_2	92,158	$-y_4^2$	42 95,49
6	77,30	$\Sigma(5+6)$	268,36	$+ \log(3-4)$	0,38 561 _n	x_4	68,640	$-y_2^2$	71 18,30
7	66,95			$= \log \frac{1}{\Sigma}(\delta_4 - x_4)$	0,19 032 _n	δ_4	65,540	$-x_2^2$	75 34,34
8	54,20			$\frac{x_2 \delta_2}{y_2(5+6)}$	0,442	$5 - x_2$	+14,858	$-x_4^2$	47 11,45
[n]	617,23			$\frac{x_4 \delta_4}{y_4(5+6)}$	0,632	$x_4 - 5$	+11,760	$= y_4^2$	28 22,80
		$x_2 \delta_2$	3 872					y_4	53,130
		$y_2(5+6)$	8 764						
		$x_4 \delta_4$	4 493						
		$y_4(5+6)$	7 115						

2. Berechnung der Widersprüche und der Faktoren der Bedingungsgleichungen.

$(5 - x_2)^2 + y_2^2$	2 90,76	$(x_4 - 5)^2$	1 38,30	$\log y_4$	1,72 534	$-\frac{1}{5 - x_2}$	-0,0673	$+\frac{1}{5 - x_2}$	+0,0673
$+ y_2^2$	42 76,00	$+ y_4^2$	28 22,80	$+ \text{cpt log } y_2$	8,18 448	$-\frac{\delta_2}{y_2^2}$	-0,0215	$-\frac{x_2}{y_2^2}$	-0,0098
$- 7^2$	44 96,76	$- 8^2$	29 61,10	$+ \log(5 - x_2)$	1,17 196	$= \gamma_1$	-0,0888	$= \gamma_2$	+0,0575
$= \Sigma a$	44 82,30	$= \Sigma c$	29 37,64	$+ \text{cpt log } (x_4 - 5)$	8,92 959	$+\frac{1}{x_4 - 5}$	+0,0850	$-\frac{1}{x_4 - 5}$	-0,0850
f_1	+14,46	f_2	+23,46	$= \log \Sigma c$	0,01 137	$+\frac{x_4}{y_4^2}$	+0,0243	$+\frac{\delta_4}{y_4^2}$	+0,0232
	+0,970		+1,574	Σc	1,026 52	$= \gamma_3$	+0,1093	$= \gamma_4$	-0,0618
				$\Sigma c - 1$	+0,026 52	$-x_2 \gamma_1$	+3,73	$-x_2 \gamma_2$	-5,30
				f_3	+3,558	$-x_4 \gamma_4$	+4,24	$-x_4 \gamma_3$	-7,16
						$= c_5$	+7,97	$= c_6$	-12,46

2. Bildung der Faktoren der Bedingungsgleichungen.

Nr.	a.	b.	c.
1	+1·6	+6,01	+1·γ ₁
2	+2·5	+6,43	+2·γ ₂
3			+3·γ ₃
4		+3·5	+4·γ ₄
5	-6·x ₂	+3,25	-6·x ₄
6	-5·δ ₂	+5,25	-5·δ ₄
7	-7·(5+6)	-8,97	
8			-8·(5+6)

Sämtliche Werthe von a und b sind nach (22*) und (23*) durch 1000 dividirt angesetzt.

3. Bildung der Faktoren

p.	$\frac{a}{p}$	$\frac{b}{p}$	$\frac{c}{p}$	$\frac{a \cdot a}{p}$	$\frac{a \cdot b}{p}$
1,29	+4,66	.	5,35	+28,01	.
0,88	+7,31	.	7,89	+47,00	.
1,18	.	+4,07	7,81	.	.
1,15	.	+5,83	4,66	.	.
1,76	-1,85	-3,01	4,53	+6,01	+9,80
1,29	-4,07	-2,89	9,66	+21,37	+15,18
1,49	-6,02	.	.	+54,00	.
1,83	.	-3,92	.	.	.
	+11,97	+9,90	+19,73	+156,39	+24,98
	-11,94	-9,82	-19,67		

4. Auflösung der Endgleichungen.

a_1	+	156,4	$-\frac{f_1}{a_1}$	-	0,0062	b_2	+	113,8	c_2	+	18,3	f_2	+	1,574
b_1	+	25,0	$-\frac{c_1}{a_1} k_c$	+	0,0032	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$	-	4,0	$-\frac{b_1}{a_1} c_1$	-	8,2	$-\frac{b_1}{a_1} f_1$	-	0,155
c_1	+	51,3	$-\frac{b_1}{a_1} k_b$	+	0,0019	B_2	+	109,8	G_2	+	10,1	G_2	+	1,419
f_1	+	0,970	k_a	-	0,0011				$-\frac{G_2}{B_2}$	-	0,0918	$-\frac{G_2}{B_2} k_c$	+	0,0009
$-\frac{b_1}{a_1}$	-	0,160										k_b	-	0,0120
$-\frac{c_1}{a_1}$	-	0,328												

c_3	+	338,4	f_3	+	3,568	Probe.							
$-\frac{c_1}{a_1} c_1$	-	16,8	$-\frac{c_1}{a_1} f_1$	-	0,318	$-\frac{f_1}{a_1} f_1$	-	0,006 01	$f_1 k_a$	-	0,001 07		
$-\frac{G_2}{B_2} G_2$	-	0,9	$-\frac{G_2}{B_2} G_2$	-	0,130	$-\frac{G_2}{B_2} G_2$	-	0,018 32	$f_2 k_b$	-	0,018 64		
G_3	+	320,7	G_3	+	3,110	$-\frac{G_3}{G_2} G_3$	-	0,030 14	$f_3 k_c$	-	0,034 50		
			$k_c = -\frac{G_3}{G_2}$	-	0,00969		-	0,054 47		-	0,054 41		

6. Verbesserungen und wahrscheinlichste Werthe der Koordinaten.

$+1(1)$	+	3,65	$-1(1)$	-	3,65	$-3(3)$	-	10,55	$+3(3)$	+	10,55	$\frac{1}{F_2}$	1,85	$\frac{3}{\delta_4}$	1,29
$-2(2)$	+	9,04	$+2(2)$	-	9,04	$+4(4)$	-	2,17	$-4(4)$	+	2,17	$\frac{2}{\delta_2}$	1,23	$\frac{4}{F_4}$	1,27
$+3(5)+(6)$	+	11,71	$+3(5)+(6)$	+	5,33	$+3(5)+(6)$	+	8,32	$+3(5)+(6)$	+	8,71				
		24,40			-7,36		-16,70		0,033		0,002	$+\frac{1}{F_2}(1)$	+ 0,087	$+\frac{3}{\delta_4}(3)$	- 0,161
(x_2)	+	0,182	(δ_2)	-	0,055	(x_4)	+	0,125	(δ_4)	+	0,002	$+\frac{2}{\delta_2}(2)$	- 0,098	$+\frac{4}{F_4}(4)$	- 0,032
x_2		42,022	δ_2		92,158	x_4		68,640	δ_4		65,540				
x_2		42,204	s_2		92,103	s_4		68,765	s_4		65,542	$-(5)+(6)$	- 0,127	$-(5)+(6)$	- 0,127
$V - x_2$		14,670	$x_2 + x_2 = x_3$		134,307	$x_3 = V$		56,874	$x_4 + s_4 = x_3$		134,307		- 0,138		- 0,320
						$x_4 - V$		11,891				(y_2)	- 0,061	(y_4)	- 0,202
												y_2	65,391	y_4	53,130
												y_2	65,330	y_4	52,928

7. Probe.

y_2^2	-	42 68,01	I^2	60 49,19	y_4^2	-	28 01,37	III^2	70 97,12	$\log y_4$	1,72 868
x_2^2	-	17 61,18	II^2	127 50,97	s_4^2	-	42 95,75	IV^2	75 29,99	$+ \text{cpl } \log y_2$	8,18 489
s_2^2	-	84 82,96	VII^2	44 83,22	x_4^2	-	47 28,62	$VIII^2$	29 42,76	$+ \log(V - x_2)$	1,16 643
$(V - x_2)^2$	-	9 15,21	I	77,777	$(x_4 - V)^2$	-	1 41,39	III	84,244	$= \log(x_4 - V)$	1,07 500
			II	112,922				IV	86,776	$(x_4 - V)$	11,885
			VII	66,957				$VIII$	54,247		

der Endgleichungen.

5. Verbesserungen (n) und wahrscheinlichste Werthe der Streckenlängen.

$\frac{a \cdot c}{p}$	$\frac{b \cdot b}{p}$	$\frac{b \cdot c}{p}$	$\frac{c \cdot c}{p}$	$\frac{a}{p} k_a + \frac{b}{p} k_b + \frac{c}{p} k_c = (n).$				$N = n + (n).$	$(n)(n).$	$p(n)(n).$			
32,15	.	.	+	36,92	- 0,005	.	+	0,052	+	0,047	77,777	0,0022	0,0028
+ 47,52	.	.	+	48,04	- 0,008	.	-	0,072	-	0,080	112,920	0,0064	0,0056
.	+	19,54	+	37,53	.	0,049	-	0,076	-	0,125	84,245	0,0156	0,0184
.	+	39,12	-	31,25	.	0,070	+	0,045	-	0,025	86,775	0,0006	0,0007
- 14,74	+	15,95	+	23,99	+	0,002	+	0,086	-	0,044	56,874	0,0000	0,0000
+ 50,71	+	10,78	+	36,01	+	0,004	+	0,035	+	0,094	77,433	0,0177	0,0228
.	+	0,007	.	.	+	0,007	66,957	0,0000	0,0000
.	+	28,46	.	.	.	0,047	.	.	+	0,047	54,247	0,0022	0,0041
+ 98,23	+	113,85	+	73,54	+	0,013	+	0,118	+	0,191	617,228		0,0544
- 46,89	.	.	+	55,24	-	0,013	-	0,119	-	0,192			
+ 51,34	.	+	+	18,30	0,000	0,001	-	0,001	-	0,002			

$$(12^*) \quad F_c(1, 2, \dots, 8) = \frac{\eta_4(5 - \xi_2)}{\eta_2(\xi_4 - 5)}.$$

$$(21^*) \quad \begin{cases} \frac{\partial F_c}{\partial 1} = \frac{1}{5+6} \left(-\frac{1}{5-\xi_2} - \frac{\partial_2}{\eta_2^2} \right), \\ \frac{\partial F_c}{\partial 2} = \frac{2}{5+6} \left(+\frac{1}{5-\xi_2} - \frac{\xi_2}{\eta_2^2} \right), \\ \frac{\partial F_c}{\partial 3} = \frac{3}{5+6} \left(+\frac{1}{\xi_4-5} + \frac{\xi_4}{\eta_4^2} \right), \\ \frac{\partial F_c}{\partial 4} = \frac{4}{5+6} \left(-\frac{1}{\xi_4-5} + \frac{\partial_4}{\eta_4^2} \right), \\ \frac{\partial F_c}{\partial 5} = \frac{1}{5+6} \left(-\xi_2 \left(-\frac{1}{5-\xi_2} - \frac{\partial_2}{\eta_2^2} \right) - \xi_4 \left(-\frac{1}{\xi_4-5} + \frac{\partial_4}{\eta_4^2} \right) \right), \\ \frac{\partial F_c}{\partial 6} = \frac{1}{5+6} \left(-\partial_2 \left(+\frac{1}{5-\xi_2} - \frac{\xi_2}{\eta_2^2} \right) - \partial_4 \left(+\frac{1}{\xi_4-5} + \frac{\xi_4}{\eta_4^2} \right) \right). \end{cases}$$

Zur Vereinfachung der Rechnungen und zur Erlangung ungefähr gleich großer Zahlenwerthe für die Faktoren in allen umgeformten Bedingungsgleichungen multiplizieren wir die Differenzialquotienten (19*) und (20*), sowie die Widersprüche f_a und f_b mit $\frac{5+6}{2000}$ und die Differenzialquotienten (21*), sowie den Widerspruch f_c mit $5+6$. Danach erhalten wir mit Einführung einiger Zwischenbezeichnungen die folgenden einfachen Ausdrücke für die Faktoren der umgeformten Bedingungsgleichungen:

$$(22^*) \quad \begin{cases} a_1 = +0,001 \cdot 1 \cdot 6, \\ a_2 = +0,001 \cdot 2 \cdot 5, \\ a_3 = -0,001 \cdot 6 \cdot \xi_2, \\ a_4 = -0,001 \cdot 5 \cdot \partial_2, \\ a_7 = -0,001 \cdot 7 \cdot (5+6), \end{cases}$$

$$(23^*) \quad \begin{cases} b_3 = +0,001 \cdot 3 \cdot 5, \\ b_4 = +0,001 \cdot 4 \cdot 6, \\ b_5 = -0,001 \cdot 6 \cdot \xi_4, \\ b_6 = -0,001 \cdot 5 \cdot \partial_4, \\ b_8 = -0,001 \cdot 8 \cdot (5+6), \end{cases}$$

$$(24^*) \quad \begin{cases} \gamma_1 = -\frac{1}{5-\xi_2} - \frac{\partial_2}{\eta_2^2}, \\ \gamma_2 = +\frac{1}{5-\xi_2} - \frac{\xi_2}{\eta_2^2}, \\ \gamma_3 = +\frac{1}{\xi_4-5} + \frac{\xi_4}{\eta_4^2}, \\ \gamma_4 = -\frac{1}{\xi_4-5} + \frac{\partial_4}{\eta_4^2}, \end{cases}$$

$$(25^*) \quad \begin{cases} c_1 = +1 \cdot \gamma_1, \\ c_2 = +2 \cdot \gamma_2, \\ c_3 = +3 \cdot \gamma_3, \\ c_4 = +4 \cdot \gamma_4, \\ c_5 = -\xi_2 \gamma_1 - \xi_4 \gamma_4, \\ c_6 = -\partial_2 \gamma_2 - \partial_4 \gamma_4. \end{cases}$$

7. Hiernach sind die umgeformten Bedingungsgleichungen:

$$(26^*) \quad \begin{cases} a_1(1) + a_2(2) + a_3(5) + a_4(6) + a_7(7) = \frac{5+6}{2000} f_a, \\ b_3(3) + b_4(4) + b_5(5) + b_6(6) + b_8(8) = \frac{5+6}{2000} f_b, \\ c_1(1) + c_2(2) + c_3(3) + c_4(4) + c_5(5) + c_6(6) = (5+6) f_c, \end{cases}$$

und die Korrelatengleichungen:

$$(27^*) \quad \begin{cases} (1) = \frac{a_1}{p_1} k_a + \frac{c_1}{p_1} k_c, & (5) = \frac{a_5}{p_5} k_a + \frac{b_5}{p_5} k_b + \frac{c_5}{p_5} k_c, \\ (2) = \frac{a_2}{p_2} k_a + \frac{c_2}{p_2} k_c, & (6) = \frac{a_6}{p_6} k_a + \frac{b_6}{p_6} k_b + \frac{c_6}{p_6} k_c, \\ (3) = \frac{b_3}{p_3} k_b + \frac{c_3}{p_3} k_c, & (7) = \frac{a_7}{p_7} k_a, \\ (4) = \frac{b_4}{p_4} k_b + \frac{c_4}{p_4} k_c, & (8) = \frac{b_8}{p_8} k_b. \end{cases}$$

Setzen wir dann noch:

$$(28^*) \quad \begin{cases} f_1 = -\frac{5+6}{2000} f_a = +\frac{5+6}{2000} \Sigma_a, \\ f_2 = -\frac{5+6}{2000} f_b = +\frac{5+6}{2000} \Sigma_b, \\ f_3 = + (5+6) f_c = + (5+6) (\Sigma_c - 1), \end{cases}$$

so ergeben sich folgende Endgleichungen:

$$(29^*) \quad \begin{cases} \left[\frac{a a}{p} \right] k_a + \left[\frac{a b}{p} \right] k_b + \left[\frac{a c}{p} \right] k_c + f_1 = 0, \\ \left[\frac{a b}{p} \right] k_a + \left[\frac{b b}{p} \right] k_b + \left[\frac{b c}{p} \right] k_c + f_2 = 0, \\ \left[\frac{a c}{p} \right] k_a + \left[\frac{b c}{p} \right] k_b + \left[\frac{c c}{p} \right] k_c + f_3 = 0. \end{cases}$$

Die Verbesserungen (\bar{x}) , (\bar{y}) , (\bar{z}) ergeben sich aus den Differenzialquotienten (15*) bis (18*) und den Verbesserungen (1) , (2) , ... (8) nach:

$$(30^*) \quad \left\{ \begin{aligned} (x_2) &= \frac{1}{5+6} (+1(1) - 2(2) + \delta_2((5)+(6))), \\ (\delta_2) &= \frac{1}{5+6} (-1(1) + 2(2) + x_2((5)+(6))), \\ (x_4) &= \frac{1}{5+6} (-3(3) + 4(4) + \delta_4((5)+(6))), \\ (\delta_4) &= \frac{1}{5+6} (+3(3) - 4(4) + x_4((5)+(6))), \\ (y_2) &= \frac{x_2 \delta_2}{y_2(5+6)} \left(+\frac{1}{x_2}(1) + \frac{2}{\delta_2}(2) - ((5)+(6)) \right), \\ (y_4) &= \frac{x_4 \delta_4}{y_4(5+6)} \left(+\frac{3}{x_4}(3) + \frac{4}{\delta_4}(4) - ((5)+(6)) \right). \end{aligned} \right.$$

8. Nach den vorentwickelten Formeln ist die Rechnung auf Seite 264 und 265 durchgeführt.

VI. Abschnitt.

Bedingte vermittelnde Beobachtungen.

§ 59. Aufstellung der allgemeinen Formeln.

1. Wenn n Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ zur Bestimmung der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots von q Größen vorliegen und diese wahrscheinlichsten Werthe x, y, z zugleich r Bedingungen erfüllen sollen, so können zuerst nach dem im IV. Abschnitte dargestellten Verfahren für die Zusätze d_x, d_y, d_z, \dots zu den Näherungswerthen $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots$ der zu bestimmenden Größen die folgenden n umgeformten Fehlergleichungen nach den Formeln (116) und (117) aufgestellt werden:

$$(186) \quad \begin{cases} v_1 = a_1 d\bar{x} + b_1 dy + c_1 dz + \dots + f_1, \\ v_2 = a_2 d\bar{x} + b_2 dy + c_2 dz + \dots + f_2, \\ v_3 = a_3 d\bar{x} + b_3 dy + c_3 dz + \dots + f_3, \\ \vdots \\ v_n = a_n d\bar{x} + b_n dy + c_n dz + \dots + f_n. \end{cases}$$

Ferner können nach dem im V. Abschnitte dargestellten Verfahren, indem in die Bedingungsgleichungen (150) die wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots und in die Gleichungen (151) die Näherungswerthe $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots$ eingeführt werden, die folgenden r umgeformten Bedingungsgleichungen nach Formel (155) aufgestellt werden:

$$(187) \quad \begin{cases} A_1 d\bar{x} + A_2 d\bar{y} + A_3 d\bar{z} + \dots - f_A = 0, \\ B_1 d\bar{x} + B_2 d\bar{y} + B_3 d\bar{z} + \dots - f_B = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Nach den in den §§ 22 und 48 gegebenen Erläuterungen muß dann die Anzahl n der vorliegenden Beobachtungsergebnisse größer sein als die Anzahl q der zu bestimmenden Größen, und diese Anzahl q muß größer sein, als die Anzahl r der zu erfüllenden Bedingungen; es muß also $n > q > r$ sein.

2. Nach unsern allgemeinen Grundsätzen (§ 13) müssen wir nun die wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots , oder die Zusätze $d\bar{x}, d\bar{y}, d\bar{z}, \dots$ zu den Näherungswerthen $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots$ der zu bestimmenden Größen derart bestimmen, daß die Quadratsumme der auf die Gewichtseinheit reduzierten wahrscheinlichsten Werthe der Beobachtungsfehler

$$(1^*) \quad [pvv] = p_1 v_1 v_1 + p_2 v_2 v_2 + p_3 v_3 v_3 + \dots + p_n v_n v_n$$

ein Minimum wird und daß zugleich die Bedingungsgleichungen erfüllt werden.

Dies erreichen wir in folgender Weise:

Wir setzen in (1^{*}) für $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$ die Ausdrücke nach den Formeln (186) und addiren dazu die mit $-2k_A, -2k_B, \dots$ multiplizierten Bedingungsgleichungen (187), deren Summe gleich Null ist, womit wir erhalten:

$$(2^*) \quad [pvv] = [paa] d\bar{x} d\bar{x} + 2[pab] d\bar{x} d\bar{y} + 2[pac] d\bar{x} d\bar{z} + \dots + 2[paf] d\bar{x} d\bar{f}_A \\ + [pbb] d\bar{y} d\bar{y} + 2[pbc] d\bar{y} d\bar{z} + \dots + 2[pbf] d\bar{y} d\bar{f}_B \\ + [pcc] d\bar{z} d\bar{z} + \dots + 2[pcf] d\bar{z} d\bar{f}_C \\ \dots \dots \dots + [pff] \\ - 2A_1 k_A d\bar{x} - 2A_2 k_A d\bar{y} - 2A_3 k_A d\bar{z} - \dots + 2k_A f_A \\ - 2B_1 k_B d\bar{x} - 2B_2 k_B d\bar{y} - 2B_3 k_B d\bar{z} - \dots + 2k_B f_B \\ \dots \dots \dots$$

Dann differenziren wir $[pvv]$ nach $d\bar{x}, d\bar{y}, d\bar{z}, \dots$, setzen die Differenzialquotienten gleich Null, dividiren durch 2 und fügen die mit -1 multiplizierten Bedingungsgleichungen (187) hinzu, womit wir erhalten:

$$(188a) \quad \begin{cases} [paa] d\bar{x} + [pab] d\bar{y} + [pac] d\bar{z} + \dots - A_1 k_A - B_1 k_B - \dots + [paf] = 0, \\ [pab] d\bar{x} + [pbb] d\bar{y} + [pbc] d\bar{z} + \dots - A_2 k_A - B_2 k_B - \dots + [pbf] = 0, \\ [pac] d\bar{x} + [pbc] d\bar{y} + [pcc] d\bar{z} + \dots - A_3 k_A - B_3 k_B - \dots + [pcf] = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(188b) \quad \begin{cases} -A_1 d\bar{x} - A_2 d\bar{y} - A_3 d\bar{z} - \dots + f_A = 0, \\ -B_1 d\bar{x} - B_2 d\bar{y} - B_3 d\bar{z} - \dots + f_B = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Die Anzahl dieser Gleichungen (188a) und (188b), die wir wiederum als Endgleichungen bezeichnen, ist gleich der Anzahl der zu bestimmenden Größen $d\bar{x}, d\bar{y}, d\bar{z}, \dots$ und der Korrelaten k_A, k_B, \dots , so daß wir die Zahlenwerthe dieser sämtlichen Größen durch Auflösung der Endgleichungen nach dem im § 27 behandelten Verfahren erhalten können. Diese Zahlenwerthe sind dann auch die, wofür $[pvv]$ ein Minimum wird und die zugleich die Bedingungsgleichungen erfüllen.

Die wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen ergeben sich dann aus den Näherungswerthen $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots$ und den Aenderungen $d\bar{x}, d\bar{y}, d\bar{z}, \dots$ nach:

$$(189) \quad \begin{cases} x = \bar{x} + d\bar{x}, \\ y = \bar{y} + d\bar{y}, \\ z = \bar{z} + d\bar{z}, \\ \dots \end{cases}$$

3. Für die Quadratsumme $[pvv]$ kann ein einfacher Ausdruck gewonnen werden: Schreiben wir die Gleichung (2*) wie folgt:

$$\begin{aligned} [pvv] = & [paa]d\bar{x}d\bar{x} + [pab]d\bar{x}d\bar{y} + [pac]d\bar{x}d\bar{z} + \dots \\ & + [pab]d\bar{y}d\bar{x} + [pbb]d\bar{y}d\bar{y} + [pbc]d\bar{y}d\bar{z} + \dots \\ & + [pac]d\bar{z}d\bar{x} + [pbc]d\bar{z}d\bar{y} + [pcc]d\bar{z}d\bar{z} + \dots \\ & \dots \dots \dots \\ & - A_1k_A d\bar{x} - A_2k_A d\bar{y} - A_3k_A d\bar{z} - \dots \\ & - B_1k_B d\bar{x} - B_2k_B d\bar{y} - B_3k_B d\bar{z} - \dots \\ & \dots \dots \dots \\ & + [paf]d\bar{x} + [pbf]d\bar{y} + [pcf]d\bar{z} + \dots \\ & - A_1d\bar{x}k_A - B_1d\bar{x}k_B - \dots \\ & - A_2d\bar{y}k_A - B_2d\bar{y}k_B - \dots \\ & - A_3d\bar{z}k_A - B_3d\bar{z}k_B - \dots \\ & \dots \dots \dots \\ & + f_A k_A + f_B k_B + \dots \\ & + [paf]d\bar{x} + [pbf]d\bar{y} + [pcf]d\bar{z} + \dots + [pff] \\ & + k_A f_A + k_B f_B + \dots \end{aligned}$$

und vergleichen die untereinanderstehenden Summanden mit (188a) und (188b), so folgt, daß ist:

$$(190) \quad [pvv] = [pff] + [paf]d\bar{x} + [pbf]d\bar{y} + [pcf]d\bar{z} + \dots + k_A f_A + k_B f_B + \dots$$

4. Die Anzahl der überschüssigen Bestimmungen ist gleich der Anzahl $n + r$ der vorliegenden Bestimmungen weniger der Anzahl q der zu bestimmenden Größen, so daß sich der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit ergibt nach:

$$(191) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[pvv]}{n - q + r}}.$$

§ 60. Getrennte Bestimmung der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen und der diesen Werthen noch beizufügenden Verbesserungen nach dem Verfahren für bedingte Beobachtungen.

1. In den Fällen, wo das Verfahren für bedingte vermittelnde Beobachtungen Anwendung findet, ist es in der Regel zweckmäßig, in der Weise vorzugehen, daß zuerst, ohne Rücksicht auf die Bedingungsgleichungen, nach dem im IV. Abschnitte dargelegten Verfahren für vermittelnde Beobachtungen diejenigen Zusätze $d\bar{x}_0, d\bar{y}_0, d\bar{z}_0, \dots$ zu den Näherungswerthen $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots$ der zu bestimmenden Größen ermittelt werden, wofür die Quadratsumme $[pv_0v_0]$ der bei diesem Verfahren übrigbleibenden, auf die Gewichtseinheit reduzierten Fehler zu einem Minimum wird, und daß danach diejenigen Zusätze (1), (2), (3), ... ermittelt werden, die weiter erforderlich sind, damit die wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen auch den Bedingungsgleichungen genügen und wofür zu-

gleich die Quadratsumme $[p v v]$ der aus der Gesamtausgleichung folgenden wahrscheinlichsten Werthe der auf die Gewichtseinheit reduzierten Beobachtungsfehler ein Minimum wird. Dann erhalten wir die Aenderungen $d\bar{x}$, $d\bar{y}$, $d\bar{z}$, nach:

$$(192) \quad \begin{cases} d\bar{x} = d\bar{x}_0 + (1), \\ d\bar{y} = d\bar{y}_0 + (2), \\ d\bar{z} = d\bar{z}_0 + (3), \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

2. Bei diesem Verfahren ergeben sich die umgeformten Fehlergleichungen:

$$(193) \quad \begin{cases} v_{01} = a_1 d\bar{x}_0 + b_1 d\bar{y}_0 + c_1 d\bar{z}_0 + \dots\dots f_1, \\ v_{02} = a_2 d\bar{x}_0 + b_2 d\bar{y}_0 + c_2 d\bar{z}_0 + \dots\dots f_2, \\ v_{03} = a_3 d\bar{x}_0 + b_3 d\bar{y}_0 + c_3 d\bar{z}_0 + \dots\dots f_3, \\ \dots\dots\dots \\ v_{0n} = a_n d\bar{x}_0 + b_n d\bar{y}_0 + c_n d\bar{z}_0 + \dots\dots f_n, \end{cases}$$

und die Endgleichungen für $d\bar{x}_0$, $d\bar{y}_0$, $d\bar{z}_0$,:

$$(194) \quad \begin{cases} [paa] d\bar{x}_0 + [pab] d\bar{y}_0 + [pac] d\bar{z}_0 + \dots\dots [paf] = 0, \\ [pab] d\bar{x}_0 + [pbb] d\bar{y}_0 + [pbc] d\bar{z}_0 + \dots\dots [pbf] = 0, \\ [pac] d\bar{x}_0 + [pbc] d\bar{y}_0 + [pcc] d\bar{z}_0 + \dots\dots [pcf] = 0, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

wonach wir

$$(195) \quad \begin{cases} x_0 = \bar{x} + d\bar{x}_0, \\ y_0 = \bar{y} + d\bar{y}_0, \\ z_0 = \bar{z} + d\bar{z}_0, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

erhalten.

Bei Auflösung dieser Endgleichungen ergibt sich nach den Formeln (127) und (129):

$$(196) \quad [p v_0 v_0] = [pff] - \frac{f_1}{a_1} f_1 - \frac{\bar{x}_2}{\bar{x}_1} \bar{x}_2 - \frac{\bar{x}_3}{\bar{x}_2} \bar{x}_3 - \dots\dots \\ = [pff] + f_1 d\bar{x}_0 + f_2 d\bar{y}_0 + f_3 d\bar{z}_0 + \dots\dots,$$

und damit nach Formel (125) der lediglich aus dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen folgende mittlere Fehler m_1 der Gewichtseinheit nach:

$$(197) \quad m_1 = \pm \sqrt{\frac{[p v_0 v_0]}{n - q}}.$$

3. Die Bedingungsgleichungen, woraus die umgeformten Bedingungsgleichungen (187) folgen, sind:

$$(198) \quad \begin{cases} F_A(x, y, z, \dots) = S_A, \\ F_B(x, y, z, \dots) = S_B, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

Nun benutzen wir bei Berechnung der Widersprüche nach den Formeln (151) und (152) nicht die Näherungswerthe \bar{x} , \bar{y} , \bar{z} , der zu bestimmenden Größen, sondern die bereits durch die Aenderungen $d\bar{x}_0$, $d\bar{y}_0$, $d\bar{z}_0$, verbesserten Werthe $x_0 = \bar{x} + d\bar{x}_0$, $y_0 = \bar{y} + d\bar{y}_0$, $z_0 = \bar{z} + d\bar{z}_0$,, rechnen also nach den Formeln:

$$(199) \quad \begin{cases} F_A(x_0, y_0, z_0, \dots) = \mathcal{S}_a, \\ F_B(x_0, y_0, z_0, \dots) = \mathcal{S}_b, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

$$(200) \quad \begin{cases} f_a = S_A - \mathcal{S}_a, \\ f_b = S_B - \mathcal{S}_b, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

Die wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Gröfsen erhalten wir dann nach:

$$(202) \quad \begin{cases} x = x_0 + (1), \\ y = y_0 + (2), \\ z = z_0 + (3), \\ \dots \end{cases}$$

Die sich nach den Formeln (199) und (200) ergebenden Widersprüche müssen allein durch die noch anzubringenden Verbesserungen (1), (2), (3), vernichtet werden und somit müssen, wenn wir für die Differenzialquotienten von $F_A(x_0, y_0, z_0, \dots)$, $F_B(x_0, y_0, z_0, \dots)$, nach x_0, y_0, z_0, \dots die Bezeichnungen:

$$(201) \quad \begin{cases} A_1 = \frac{\partial F_A}{\partial x_0}, & A_2 = \frac{\partial F_A}{\partial y_0}, & A_3 = \frac{\partial F_A}{\partial z_0}, & \dots, \\ B_1 = \frac{\partial F_B}{\partial x_0}, & B_2 = \frac{\partial F_B}{\partial y_0}, & B_3 = \frac{\partial F_B}{\partial z_0}, & \dots, \\ \dots, & \dots, & \dots, & \dots \end{cases}$$

nehmen, die umgeformten Bedingungsgleichungen sein:

$$(203) \quad \begin{cases} A_1(1) + A_2(2) + A_3(3) + \dots = f_a, \\ B_1(1) + B_2(2) + B_3(3) + \dots = f_b, \\ \dots \end{cases}$$

4. Setzen wir in die Endgleichungen (188 a) für $d\bar{x}, d\bar{y}, d\bar{z}, \dots$ nach den Formeln (192) die Ausdrücke $d\bar{x}_0 + (1)$, $d\bar{y}_0 + (2)$, $d\bar{z}_0 + (3)$, und subtrahiren von den sich dadurch ergebenden Gleichungen die Gleichungen (194), so erhalten wir mit Hinzuziehung der Gleichungen (203) die folgenden Gleichungen zur Bestimmung der Verbesserungen (1), (2), (3),:

$$(1a^*) \quad \begin{cases} [paa](1) + [pab](2) + [pac](3) + \dots - A_1 k_A - B_1 k_B - \dots = 0, \\ [pab](1) + [pbb](2) + [pbc](3) + \dots - A_2 k_A - B_2 k_B - \dots = 0, \\ [pac](1) + [pbc](2) + [pcc](3) + \dots - A_3 k_A - B_3 k_B - \dots = 0, \\ \dots \end{cases}$$

$$(1b^*) \quad \begin{cases} A_1(1) + A_2(2) + A_3(3) + \dots = f_a, \\ B_1(1) + B_2(2) + B_3(3) + \dots = f_b, \\ \dots \end{cases}$$

5. Diese Gleichungen lösen wir auf wie folgt:

Wir drücken die Verbesserungen (1), (2), (3), durch die Korrelaten k_A, k_B, \dots aus mittelst der Koeffizienten $Q_{11}, Q_{12}, Q_{13}, \dots; Q_{21}, Q_{22}, Q_{23}, \dots; Q_{31}, Q_{32}, Q_{33}, \dots; \dots$, und diese Koeffizienten setzen wir derart fest, dafs sie den folgenden Gleichungen genügen:

$$(204a) \quad \begin{cases} [paa]Q_{11} + [pab]Q_{12} + [pac]Q_{13} + \dots = 1, \\ [pab]Q_{11} + [pbb]Q_{12} + [pbc]Q_{13} + \dots = 0, \\ [pac]Q_{11} + [pbc]Q_{12} + [pcc]Q_{13} + \dots = 0, \\ \dots \end{cases}$$

$$(204b) \quad \begin{cases} [paa]Q_{21} + [pab]Q_{22} + [pac]Q_{23} + \dots = 0, \\ [pab]Q_{21} + [pbb]Q_{22} + [pbc]Q_{23} + \dots = 1, \\ [pac]Q_{21} + [pbc]Q_{22} + [pcc]Q_{23} + \dots = 0, \\ \dots \end{cases}$$

$$(204c) \quad \begin{cases} [paa]Q_{31} + [pab]Q_{32} + [pac]Q_{33} + \dots = 0, \\ [pab]Q_{31} + [pbb]Q_{32} + [pbc]Q_{33} + \dots = 0, \\ [pac]Q_{31} + [pbc]Q_{32} + [pcc]Q_{33} + \dots = 1, \\ \dots \end{cases}$$

u. s. w.

Nun multiplizieren wir zuerst die Gleichungen (1a*) mit den Koeffizienten Q_{11} , Q_{12} , Q_{13} , ..., addieren danach alle Gleichungen und beachten die Gleichungen (204a), womit folgt:

$$(2a^*) \quad \begin{aligned} (1) = & + A_1 Q_{11} k_A + B_1 Q_{11} k_B + \dots \\ & + A_2 Q_{12} k_A + B_2 Q_{12} k_B + \dots \\ & + A_3 Q_{13} k_A + B_3 Q_{13} k_B + \dots \\ & \dots \dots \dots \end{aligned}$$

Sodann multiplizieren wir die Gleichungen (1a*) mit den Koeffizienten Q_{21} , Q_{22} , Q_{23} , ..., addieren danach alle Gleichungen und beachten die Gleichungen (204b), womit folgt:

$$(2b^*) \quad \begin{aligned} (2) = & + A_1 Q_{21} k_A + B_1 Q_{21} k_B + \dots \\ & + A_2 Q_{22} k_A + B_2 Q_{22} k_B + \dots \\ & + A_3 Q_{23} k_A + B_3 Q_{23} k_B + \dots \\ & \dots \dots \dots \end{aligned}$$

Ferner multiplizieren wir die Gleichungen (1a*) mit den Koeffizienten Q_{31} , Q_{32} , Q_{33} , ..., addieren danach alle Gleichungen und beachten die Gleichungen (204c), womit folgt:

$$(2c^*) \quad \begin{aligned} (3) = & + A_1 Q_{31} k_A + B_1 Q_{31} k_B + \dots \\ & + A_2 Q_{32} k_A + B_2 Q_{32} k_B + \dots \\ & + A_3 Q_{33} k_A + B_3 Q_{33} k_B + \dots \\ & \dots \dots \dots \end{aligned}$$

u. s. w.

Wird dann zur Vereinfachung der Ausdrücke für (1), (2), (3), ... noch gesetzt:

$$(205a) \quad \begin{cases} (\mathfrak{A}_1) = + A_1 Q_{11} + A_2 Q_{12} + A_3 Q_{13} + \dots, \\ (\mathfrak{A}_2) = + A_1 Q_{21} + A_2 Q_{22} + A_3 Q_{23} + \dots, \\ (\mathfrak{A}_3) = + A_1 Q_{31} + A_2 Q_{32} + A_3 Q_{33} + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(205b) \quad \begin{cases} (\mathfrak{B}_1) = + B_1 Q_{11} + B_2 Q_{12} + B_3 Q_{13} + \dots, \\ (\mathfrak{B}_2) = + B_1 Q_{21} + B_2 Q_{22} + B_3 Q_{23} + \dots, \\ (\mathfrak{B}_3) = + B_1 Q_{31} + B_2 Q_{32} + B_3 Q_{33} + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

so wird aus den Gleichungen (2a*), (2b*), (2c*), ...:

$$(206) \quad \begin{cases} (1) = (\mathfrak{A}_1) k_A + (\mathfrak{B}_1) k_B + \dots, \\ (2) = (\mathfrak{A}_2) k_A + (\mathfrak{B}_2) k_B + \dots, \\ (3) = (\mathfrak{A}_3) k_A + (\mathfrak{B}_3) k_B + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Diese Gleichungen haben die Form der Korrelatengleichungen (156) und wir bezeichnen sie auch als Korrelatengleichungen.

Eine zweite Form dieser Gleichung ergibt sich durch Einführung der Hilfsgrößen

$$(207) \quad \begin{cases} [1] = + A_1 k_A + B_1 k_B + \dots, \\ [2] = + A_2 k_A + B_2 k_B + \dots, \\ [3] = + A_3 k_A + B_3 k_B + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

wofür nach (1a*) auch gilt:

$$(3^*) \quad \begin{cases} [1] = [paa](1) + [pab](2) + [pac](3) + \dots, \\ [2] = [pab](1) + [pbb](2) + [pbc](3) + \dots, \\ [3] = [pac](1) + [pbc](2) + [pcc](3) + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Mit diesen Hilfsgrößen folgt für (1), (2), (3), aus (2a*), (2b*), (2c*),:

$$(208) \quad \begin{cases} (1) = [1] Q_{11} + [2] Q_{12} + [3] Q_{13} + \dots, \\ (2) = [1] Q_{21} + [2] Q_{22} + [3] Q_{23} + \dots, \\ (3) = [1] Q_{31} + [2] Q_{32} + [3] Q_{33} + \dots, \\ \dots \end{cases}$$

6. Durch Einsetzen der in den Korrelatengleichungen (206) für (1), (2), (3), erhaltenen Ausdrücke in die Bedingungsgleichungen (1b*) erhalten wir die reduzierten Endgleichungen:

$$(209) \quad \begin{cases} [A(\mathfrak{A})] k_A + [A(\mathfrak{B})] k_B + \dots = f_a, \\ [B(\mathfrak{A})] k_A + [B(\mathfrak{B})] k_B + \dots = f_b, \\ \dots \end{cases}$$

Wie nach den Gleichungen (205) ohne weiteres zu übersehen ist, ist:

$$[A(\mathfrak{B})] = [B(\mathfrak{A})], \dots,$$

Wird nun gesetzt:

$$(210) \quad \left\{ \begin{array}{l} \alpha_1 = [A(\mathfrak{A})], \quad \left| \begin{array}{l} b_1 = [A(\mathfrak{B})] = [B(\mathfrak{A})], \\ b_2 = [B(\mathfrak{B})], \end{array} \right| \dots, \quad \left| \begin{array}{l} f_1 = -f_a, \\ f_2 = -f_b, \end{array} \right| \dots \end{array} \right.$$

so gehen die Endgleichungen über in:

$$(211) \quad \begin{cases} \alpha_1 k_A + b_1 k_B + \dots f_1 = 0, \\ b_1 k_A + b_2 k_B + \dots f_2 = 0, \\ \dots \end{cases}$$

welche Gleichungen, nach dem im § 27 dargelegten Verfahren aufgelöst, uns die Zahlenwerthe der Korrelaten k_A, k_B, \dots und somit auch nach den Korrelatengleichungen (206) die Zahlenwerthe der gesuchten Verbesserungen (1), (2), (3), liefern, wobei sich die Probe ergibt, daß

$$(212) \quad \begin{aligned} [kf] &= -[kf] \\ &= \frac{f_1}{\alpha_1} f_1 + \frac{f_2}{\alpha_2} f_2 + \dots \\ &= (1)[1] + (2)[2] + (3)[3] + \dots \end{aligned}$$

sein muß. Die Gleichheit der ersten beiden Summen folgt aus den Formeln (127) und (129), und daß diesen Summen auch die letzte Summe gleich sein muß, ergibt sich aus der Uebereinstimmung der Ausdrücke, die sich nach den Formeln (2*) und (207) für (1)[1] + (2)[2] + (3)[3] + und nach den Formeln (205) und (209) für [kf] ergeben.

Aus [kf] ergibt sich, wie nach Formel (164) ein lediglich aus der Netzausgleichung folgender zweiter Werth m_2 des mittleren Fehlers der Gewichtseinheit nach:

$$(213) \quad m_2 = \pm \sqrt{\frac{[kf]}{r}}.$$

7. Die Quadratsumme [pvv] der auf die Gewichtseinheit reduzierten wahrscheinlichsten Beobachtungsfehler ist nach Formel (190):

$$\begin{aligned} [pvv] &= [pff] + [paf] d\mathfrak{x} + [pbf] d\mathfrak{y} + [pcf] d\mathfrak{z} + \dots \\ &\quad + k_A f_A + k_B f_B + \dots \end{aligned}$$

Nun ist nach den Bedingungsgleichungen (187):

$$\begin{aligned} f_A &= A_1 d\xi + A_2 d\eta + A_3 d\zeta + \dots, \\ f_B &= B_1 d\xi + B_2 d\eta + B_3 d\zeta + \dots, \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

Wird dies in (190) eingesetzt, und werden zugleich für $d\xi$, $d\eta$, $d\zeta$, nach (192) $d\xi_0 + (1)$, $d\eta_0 + (2)$, $d\zeta_0 + (3)$, gesetzt, so wird:

$$\begin{aligned} [p v v] &= [p f f] + [p a f] d\xi_0 + [p b f] d\eta_0 + [p c f] d\zeta_0 + \dots \\ &\quad + [p a f](1) + [p b f](2) + [p c f](3) + \dots \\ &\quad + A_1 k_A d\xi_0 + A_2 k_A d\eta_0 + A_3 k_A d\zeta_0 + \dots \\ &\quad + B_1 k_B d\xi_0 + B_2 k_B d\eta_0 + B_3 k_B d\zeta_0 + \dots \\ &\quad \dots\dots\dots \\ &\quad + A_1 k_A(1) + A_2 k_A(2) + A_3 k_A(3) + \dots \\ &\quad + B_1 k_B(1) + B_2 k_B(2) + B_3 k_B(3) + \dots \\ &\quad \dots\dots\dots \end{aligned}$$

Werden hierin für $[p a f]$, $[p b f]$, $[p c f]$, auf der zweiten Zeile die sich aus den Endgleichungen (194) ergebenden Werthe und für $A_1(1) + A_2(2) + A_3(3) + \dots$, $B_1(1) + B_2(2) + B_3(3) + \dots$, nach den Bedingungs-
gleichungen (203) die Widersprüche f_a , f_b , eingeführt, so wird:

$$\begin{aligned} [p v v] &= [p f f] + [p a f] d\xi_0 + [p b f] d\eta_0 + [p c f] d\zeta_0 + \dots \\ &\quad - [p a a](1) d\xi_0 - [p a b](1) d\eta_0 - [p a c](1) d\zeta_0 - \dots \\ &\quad - [p a b](2) d\xi_0 - [p b b](2) d\eta_0 - [p b c](2) d\zeta_0 - \dots \\ &\quad - [p a c](3) d\xi_0 - [p b c](3) d\eta_0 - [p c c](3) d\zeta_0 - \dots \\ &\quad \dots\dots\dots \\ &\quad + A_1 k_A d\xi_0 + A_2 k_A d\eta_0 + A_3 k_A d\zeta_0 + \dots \\ &\quad + B_1 k_B d\xi_0 + B_2 k_B d\eta_0 + B_3 k_B d\zeta_0 + \dots \\ &\quad \dots\dots\dots \\ &\quad + k_A f_a + k_B f_b + \dots\dots\dots \end{aligned}$$

Durch Vergleichung der untereinanderstehenden Summanden mit den Gleichungen (1a*) folgt hieraus:

$$(4^*) \quad [p v v] = [p f f] + [p a f] d\xi_0 + [p b f] d\eta_0 + [p c f] d\zeta_0 + \dots + k_A f_a + k_B f_b + \dots$$

Der auf der ersten Zeile stehende Teil dieses Ausdrucks ist nach den Formeln (127) und (129) gleich der Quadratsumme $[p v_0 v_0]$, die sich bei Auflösung der Endgleichungen (194) ergibt, und der auf der zweiten Zeile stehende Teil $[k f]$ des Ausdrucks ist der durch die Netzausgleichung hinzukommende Beitrag zur Fehlerquadratsumme, so daß also

$$(214) \quad [p v v] = [p v_0 v_0] + [k f]$$

ist, womit sich der mittlere Fehler m der Gewichtseinheit aus der Gesamtausgleichung ergibt nach:

$$(215) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{n - q + r}} = \pm \sqrt{\frac{[p v_0 v_0] + [k f]}{n - q + r}}.$$

8. Ueberblicken wir das entwickelte Verfahren nochmals, so ergibt sich der folgende Rechnungsgang:

- a) Aus den vorliegenden Beobachtungsergebnissen werden ohne Rücksicht auf die zu erfüllenden Bedingungen nach dem im IV. Abschnitte dargelegten

- Verfahren für vermittelnde Beobachtungen unter Berücksichtigung der Formeln (192) bis (197) die Zahlenwerthe von $d\tilde{x}_0$, $d\tilde{y}_0$, $d\tilde{z}_0$, ..., x_0 , y_0 , z_0 , ..., $[p v_0 v_0]$ und m_1 berechnet.
- b) Hierbei werden die aus den Gleichungen (204) folgenden Zahlenwerthe der Koeffizienten Q_{11} , Q_{12} , Q_{13} , ..., Q_{21} , Q_{22} , Q_{23} , ..., Q_{31} , Q_{32} , Q_{33} , ..., berechnet*), und falls die Hilfsgrößen [1], [2], [3], ... benutzt werden sollen, die Gleichungen (208) mit den erhaltenen Zahlenwerthen angesetzt.
- c) Dann werden die Bedingungsgleichungen nach dem im V. Abschnitte dargelegten Verfahren aufgestellt und umgeformt, wobei nach den Formeln (198) bis (202) die erhaltenen Zahlenwerthe von x_0 , y_0 , z_0 , ... als Beobachtungsergebnisse eingeführt werden.
- d) Hiernach werden die Koeffizienten (\mathfrak{X}_1) , (\mathfrak{X}_2) , (\mathfrak{X}_3) , ..., (\mathfrak{B}_1) , (\mathfrak{B}_2) , (\mathfrak{B}_3) , ..., nach den Formeln (205) gebildet und die Korrelatengleichungen (206) angesetzt, oder es werden die Gleichungen (207) für die Hilfsgrößen [1], [2], [3], ... angesetzt und die Korrelatengleichungen (206) durch Substitution der für [1], [2], [3], ... erhaltenen Ausdrücke in die Gleichungen (208) gewonnen.
- e) Mit den Zahlenwerthen der Differenzialquotienten A_1 , A_2 , A_3 , ..., B_1 , B_2 , B_3 , ..., und der Koeffizienten (\mathfrak{X}_1) , (\mathfrak{X}_2) , (\mathfrak{X}_3) , ..., (\mathfrak{B}_1) , (\mathfrak{B}_2) , (\mathfrak{B}_3) , ..., ergeben sich dann die Faktoren $[A(\mathfrak{X})]$, $[A(\mathfrak{B})] = [B(\mathfrak{X})]$, ..., $[B(\mathfrak{B})]$, ..., der Endgleichungen, die nach dem im § 27 dargelegten Verfahren aufgelöst, die Zahlenwerthe der Korrelaten k_A , k_B , ... liefern, womit nach den Formeln (206) die Verbesserungen (1), (2), (3), ... und nach den Formeln (202) die wahrscheinlichsten Werthe x , y , z , ... der zu bestimmenden Größen erhalten werden.

Hierbei werden auch die Zahlenwerthe von $[kf]$ und m_2 , sowie endlich von $[p v v] = [p v_0 v_0] + [kf]$ und m erhalten.

9. Das vorstehend behandelte Verfahren wird in der Regel bei der Ausgleichung von Hauptdreiecksnetzen angewandt. Aus den Ergebnissen der Stationsbeobachtungen werden nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen die wahrscheinlichsten Werthe x_0 , y_0 , z_0 , ... der Richtungen abgeleitet, und diese werden dann in die Bedingungsgleichungen eingeführt.

In den Publikationen der Preussischen Landesaufnahme und im wesentlichen hiermit übereinstimmend in allen ähnlichen Publikationen werden im Anschluß an die Ergebnisse der Stationsbeobachtungen die daraus folgenden Endgleichungen (194), die reduzierten Endgleichungen, die Näherungswerthe \tilde{x} , \tilde{y} , \tilde{z} , ... (Annahme**), die denselben beizufügenden Aenderungen $d\tilde{x}_0$, $d\tilde{y}_0$, $d\tilde{z}_0$, ... (A , B , C , ...), die Werthe $x_0 = \tilde{x} + d\tilde{x}_0$, $y_0 = \tilde{y} + d\tilde{y}_0$, $z_0 = \tilde{z} + d\tilde{z}_0$, ... (Nach Anbringung der Reduktionen auf das Centrum der Stationen: Ergebnis mit Einschluß sämtlicher Reduktionen), die Gleichungen (208), $[p v_0 v_0]$ ($(V V)$) und $n - q$ (Divisor) alles in Zahlenwerthen mitgeteilt. Hiernach folgen die Bedingungsgleichungen (198) und die umgeformten Bedingungsgleichungen (203), letztere mit den Zahlenwerthen der Faktoren und der Widersprüche, sodann die Gleichungen (207) (Ausdrücke der Größen [1], [2], [3], ... durch die Faktoren oder

*) Wie dies zweckmäßig geschehen kann, ist im folgenden § 62 dargelegt.

**) Das in Klammern beigefügte sind die von den unsrigen abweichenden Bezeichnungen der Landesaufnahme.

Korrelate I, II, III, ...), die Korrelatengleichungen (206) (Darstellung der Verbesserungen (1), (2), (3), ... durch die Faktoren oder Korrelate I, II, III, ...), die Endgleichungen (209), die bei Auflösung der letztern sich ergebenden reduzierten Endgleichungen, die Korrelaten k_A, k_B, k_C, \dots (Faktoren oder Korrelate I, II, III, ...), $[k/]$ ($\mathfrak{B}\mathfrak{B}$)), die Verbesserungen (1), (2), (3), ..., $[pvv] = [[pv_0 v_0]] + [k/]$ (Summe der mit den Gewichten multiplizierten Fehlerquadrate), $[n - q] + r$ (Beitrag zum Divisor), $m^2 = \frac{[pvv]}{[n - q] + r}$ ($\epsilon\epsilon$), m (ϵ).

§ 61. Anwendung des Verfahrens auf die Berechnung von Dreiecksnetzen.

1. Um ein einfaches, übersichtliches Beispiel für die Anwendung des entwickelten Verfahrens zu erhalten, nehmen wir aus den Hauptdreiecken der Landesaufnahme den in Figur 70 dargestellten Teil der Elbkette heraus und behandeln diesen Teil als selbstständiges Dreiecksnetz.

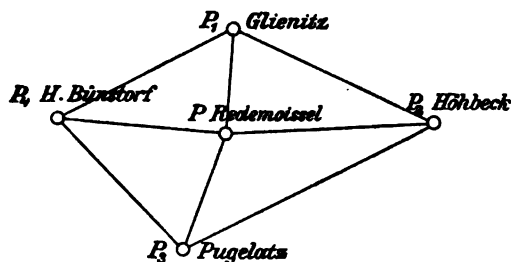


Fig. 70.

Für den Punkt $P = \text{Redemoissel}$ haben wir bereits im § 32 aus den auf diesem Punkte beobachteten Winkeln die wahrscheinlichsten Werthe R_1, R_2, R_3, R_4 der Richtungen nach den Punkten $P_1 = \text{Glienicz}$, $P_2 = \text{Höhbeck}$, $P_3 = \text{Pugelatz}$, $P_4 = \text{Hohen-Bünsdorf}$ nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen abgeleitet. Bei den über dem Centrum des Punktes P ausgeführten Winkelbeobachtungen sind die Lichter von excentrisch stehenden Heliotropen eingestellt worden, so daß die im § 32 erhaltenen wahrscheinlichsten Werthe der Richtungen noch auf das Centrum der Punkte P_1, P_2, P_3, P_4 zu reduzieren sind wie folgt:

Ziel- punkte.	Richtungen R_*)			Reduktion auf das Centrum.	Reduzierte Richtungen.		
	o	'	"		o	'	"
P_1	359	59	59,971	— 8,320**)	359	59	51,651
P_2	82	48	00,610	+ 0,755	82	48	01,365
P_3	195	42	46,079	+ 11,163	195	42	57,242
P_4	269	07	58,340	+ 7,262	269	08	05,602
			45,000	+ 10,860			55,860

*) Vergleiche § 32, Seite 132.

**) Nach: Die Königlich Preussische Landes-Triangulation, Hauptdreiecke, Vierter Teil, zweite Abteilung, Seite 87.

Diese reduzierten Richtungen führen wir als die nach den Formeln (192) bis (195) erhaltenen Richtungen R_{01} , R_{02} , R_{03} , R_{04} in die weiteren Rechnungen ein.

Ferner übernehmen wir aus der Veröffentlichung der Landes-Aufnahme noch:

$$(196) \quad [pv_0 v_0] = 76,10, \quad n - q = 33,$$

wonach ist:

$$(197) \quad m_1 = \pm \sqrt{\frac{[pv_0 v_0]}{n - q}} = \pm 1,52''.^*)$$

Die übrigen in die Rechnungen einzuführenden Richtungen u. s. w. sind:

Ziel- punkte.	P_1 : Glienitz. (S. 86.)**	Ziel- punkte.	P_3 : Pugelatz. (S. 90.)
P_3	$R_{06} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 0 & 00 & 00,000 \\ \hline \end{array}$	P_4	$R_{011} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 296 & 17 & 57,200 \\ \hline \end{array}$
P	$R_{06} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 68 & 22 & 57,457 \\ \hline \end{array}$	P	$R_{012} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 0 & 00 & 00,000 \\ \hline \end{array}$
P_4	$R_{07} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 125 & 12 & 31,950 \\ \hline \end{array}$	P_3	$R_{013} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 42 & 29 & 18,595 \\ \hline \end{array}$
	$[pv_0 v_0] = 15,22,$ $n - q = 22, m_1 = 0,83''.$		$[pv_0 v_0] = 42,72$ $n - q = 22, m_1 = 1,98''.$
	P_3 : Hühbeck. (S. 92.)		P_4 : H. Bünstorf. (S. 83.)
P_3	$R_{08} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 190 & 37 & 08,596 \\ \hline \end{array}$	P_1	$R_{014} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 55 & 06 & 49,095 \\ \hline \end{array}$
P	$R_{09} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 215 & 12 & 55,478 \\ \hline \end{array}$	P	$R_{015} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 87 & 25 & 30,469 \\ \hline \end{array}$
P_1	$R_{010} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 244 & 01 & 50,220 \\ \hline \end{array}$	P_3	$R_{016} \parallel \begin{array}{ c c c } \hline 130 & 18 & 20,303 \\ \hline \end{array}$
	$[pv_0 v_0] = 29,48,$ $n - q = 22, m_1 = 1,16''.$		$[pv_0 v_0] = 26,23,$ $n - q = 22, m_1 = 1,09''.$

2. Zur weitem Fortführung der Berechnung müssen wir nun die Bedingungen (198) aufstellen. Die Gesamtanzahl r der zu erfüllenden Bedingungen ist in dem vorliegenden Dreiecksnetze, worin zur gegenseitigen Festlegung von $n_p = 5$ Punkten $n_r = 16$ Richtungen auf $n_{st} = 5$ Standpunkten bestimmt worden sind, nach Regel (177):

$$r = n_r - 2n_p - n_{st} + 4 = 16 - 2 \cdot 5 - 5 + 4 = 5.$$

Diese Bedingungen zerfallen in Bedingungen II. Klasse und Bedingungen III. Klasse und zwar, da hier $n_{st} = 5$ Standpunkte durch $n_l = 8$ Linien verbunden sind, an deren beiden Enden die Winkel bestimmt sind, nach Regel (181) in

$$r_{II} = n_l - n_{st} + 1 = 8 - 5 + 1 = 4$$

Bedingungen II. Klasse und, da hier ferner $n_p = 5$ Dreieckspunkte durch $n_s = 8$ Dreiecksseiten verbunden sind, nach Regel (183) in

*) Wir benutzen hier nicht die im § 32, Seite 133 erhaltenen Werthe $[pv_0 v_0] = p[vv] = 3,192$, $n - q = 3$, $m_1 = 1,03''$, sondern die einen besseren Anhalt für die Beurteilung der Messungsergebnisse gebenden, aus den Unterschieden zwischen den wahrscheinlichsten Werthen der Winkel und den einzelnen Satzmitteln abgeleiteten Werthe der Landes-Aufnahme.

**) Die beigesetzten Seitenzahlen weisen auf die Seiten des angeführten Bandes der Hauptdreiecke hin, wovon die Richtungen entnommen sind.

$$r_{III} = n_s - 2n_p + 3 = 8 - 2 \cdot 5 + 3 = 1$$

Bedingung III. Klasse.

Nach Figur 71, worin die Nummern der Richtungen enthalten sind, ergeben sich die den 5 Bedingungen entsprechenden Bedingungsgleichungen (198) in einfachster Weise wie folgt:

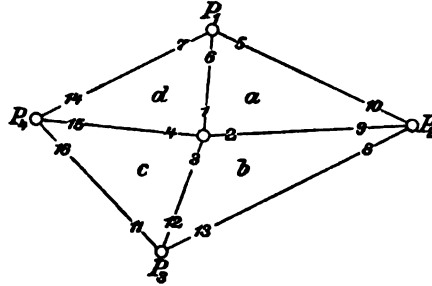


Fig. 71.

$$(198) \left\{ \begin{array}{l} Aa: -R_9 + R_{10} - R_5 + R_6 - R_1 + R_2 = S_A = 180^\circ 00' 01,669'', *) \\ Ab: -R_{12} + R_{13} - R_8 + R_9 - R_2 + R_3 = S_B = 180^\circ 00' 01,841, \\ Ac: -R_{15} + R_{16} - R_{11} + R_{12} - R_3 + R_4 = S_C = 180^\circ 00' 01,556, \\ Ad: -R_6 + R_7 - R_{14} + R_{15} - R_4 + R_1 = S_D = 180^\circ 00' 01,365, \\ \text{C. S. e: } -\log \sin(-R_9 + R_{10}) + \log \sin(-R_5 + R_6) - \log \sin(-R_{12} + R_{13}) \\ \quad + \log \sin(-R_8 + R_9) - \log \sin(-R_{15} + R_{16}) + \log \sin(-R_{11} + R_{12}) \\ \quad - \log \sin(-R_6 + R_7) + \log \sin(-R_{14} + R_{15}) = S_E = 0. \end{array} \right.$$

3. Werden in diese Gleichungen die Werthe $R_{01}, R_{02}, R_{03}, \dots$ der Richtungen eingeführt, die nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen aus den Beobachtungsergebnissen gewonnen sind, so ergibt sich für die diesen Richtungswerthen entsprechenden Beträge $\Sigma_a, \Sigma_b, \Sigma_c, \dots$:

$$(199) \left\{ \begin{array}{l} -R_{09} + R_{010} - R_{06} + R_{06} - R_{01} + R_{02} = \Sigma_a, \\ -R_{012} + R_{013} - R_{08} + R_{09} - R_{02} + R_{03} = \Sigma_b, \\ -R_{015} + R_{016} - R_{011} + R_{012} - R_{03} + R_{04} = \Sigma_c, \\ -R_{06} + R_{07} - R_{014} + R_{015} - R_{04} + R_{01} = \Sigma_d, \\ -\log \sin(-R_{09} + R_{010}) + \log \sin(-R_{06} + R_{06}) - \log \sin(-R_{012} + R_{013}) \\ \quad + \log \sin(-R_{08} + R_{09}) - \log \sin(-R_{015} + R_{016}) + \log \sin(-R_{011} + R_{012}) \\ \quad - \log \sin(-R_{06} + R_{07}) + \log \sin(-R_{014} + R_{015}) = \Sigma_e, \end{array} \right.$$

wonach für die Abweichungen f_a, f_b, f_c, \dots zwischen den Sollbeträgen S_A, S_B, S_C, \dots und den Beträgen $\Sigma_a, \Sigma_b, \Sigma_c, \dots$ folgt:

$$(200) \left\{ \begin{array}{l} f_a = S_A - \Sigma_a, \\ f_b = S_B - \Sigma_b, \\ f_c = S_C - \Sigma_c, \\ f_d = S_D - \Sigma_d, \\ f_e = S_E - \Sigma_e. \end{array} \right.$$

4. Differenzieren wir die Gleichungen (199) nach $R_{01}, R_{02}, R_{03}, \dots$, so erhalten wir folgende Differenzialquotienten:

*) Die Sollbeträge $180^\circ +$ sphärischer Excefs sind entnommen von Seite 130 und 131 des angeführten Bandes der Hauptdreiecke.

$$(201) \quad \begin{cases} A_1 = -1, A_2 = +1, A_3 = -1, A_4 = +1, A_5 = -1, A_{10} = +1, \\ B_2 = -1, B_3 = +1, B_4 = -1, B_5 = +1, B_{12} = -1, B_{18} = +1, \\ C_3 = -1, C_4 = +1, C_{11} = -1, C_{12} = +1, C_{15} = -1, C_{16} = +1, \\ D_1 = +1, D_4 = -1, D_6 = -1, D_7 = +1, D_{14} = -1, D_{15} = +1, \\ E_5 = -M \cotg(-R_{05} + R_{06}), \\ E_6 = +M \cotg(-R_{05} + R_{06}) + M \cotg(-R_{06} + R_{07}), \\ E_7 = -M \cotg(-R_{06} + R_{07}), \quad E_8 = -M \cotg(-R_{06} + R_{09}), \\ E_9 = +M \cotg(-R_{06} + R_{09}) + M \cotg(-R_{09} + R_{010}), \\ E_{10} = -M \cotg(-R_{09} + R_{010}), \quad E_{11} = -M \cotg(-R_{011} + R_{012}), \\ E_{12} = +M \cotg(-R_{011} + R_{012}) + M \cotg(-R_{012} + R_{013}), \\ E_{13} = -M \cotg(-R_{012} + R_{013}), \quad E_{14} = -M \cotg(-R_{014} + R_{015}), \\ E_{15} = +M \cotg(-R_{014} + R_{015}) + M \cotg(-R_{015} + R_{016}), \\ E_{16} = -M \cotg(-R_{015} + R_{016}). \end{cases}$$

5. Aus den nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen erhaltenen Werthen $R_{01}, R_{02}, R_{03}, \dots, R_{016}$ der Richtungen werden die wahrscheinlichsten Werthe $R_1, R_2, R_3, \dots, R_{16}$ der Richtungen erhalten durch Beifügung der Verbesserungen (1), (2), (3), ..., (16), so daß wird:

$$(202) \quad \begin{cases} R_1 = R_{01} + (1), \\ R_2 = R_{02} + (2), \\ R_3 = R_{03} + (3), \\ \dots \dots \dots, \\ R_{16} = R_{016} + (16). \end{cases}$$

6. Behufs Bildung der umgeformten Bedingungsgleichungen (203) setzen wir hier zuerst die Zahlenwerthe an, die den Differenzialquotienten $E_5, E_6, E_7, \dots, E_{16}$ entsprechend in die fünfte umgeformte Bedingungsgleichung einzuführen sind:*)

$$\begin{array}{ll} M \frac{1}{q''} \cotg(-R_{05} + R_{06}) = +0,083, & M \frac{1}{q''} \cotg(-R_{011} + R_{012}) = +0,104, \\ M \frac{1}{q''} \cotg(-R_{06} + R_{07}) = +0,138, & M \frac{1}{q''} \cotg(-R_{012} + R_{013}) = +0,230, \\ M \frac{1}{q''} \cotg(-R_{06} + R_{09}) = +0,460, & M \frac{1}{q''} \cotg(-R_{014} + R_{015}) = +0,333, \\ M \frac{1}{q''} \cotg(-R_{09} + R_{010}) = +0,383, & M \frac{1}{q''} \cotg(-R_{015} + R_{016}) = +0,227. \end{array}$$

Die Zahlenwerthe sind mit 100 000 multipliziert angesetzt, wonach wir den Widerspruch f_5 in Einheiten der fünften Dezimalstelle der Logarithmen zu nehmen haben.

Mit diesen Zahlenwerthen und mit den unter Nr. 4 erhaltenen Zahlenwerthen der Differenzialquotienten A, B, C, D ergeben sich die folgenden umgeformten Fehlergleichungen:

$$(203) \quad \begin{cases} -(1) + (2) - (5) + (6) - (9) + (10) = f_a, \\ -(2) + (3) - (8) + (9) - (12) + (13) = f_b, \\ -(3) + (4) - (11) + (12) - (15) + (16) = f_c, \\ +(1) - (4) - (6) + (7) - (14) + (15) = f_d, \\ -0,083(5) + 0,221(6) - 0,138(7) - 0,460(8) + 0,843(9) - 0,383(10) \\ -0,104(11) + 0,334(12) - 0,230(13) - 0,333(14) + 0,560(15) - 0,227(16) = f_e. \end{cases}$$

*) Vergleiche § 47, Seite 203.

7. Nach § 32, Nr. 9, Seite 131 sind die Endgleichungen (194), woraus sich die Aenderungen dx_{01} , dx_{02} , dx_{03} , dx_{04} für die Näherungswerte der Richtungen auf dem Punkte P ergeben,:

$$\begin{aligned}([paa] = \nu p) dx_{01} + ([paf] = -p(s_1 - \sigma_1)) &= 0, \\([pbb] = \nu p) dx_{02} + ([pbf] = -p(s_2 - \sigma_2)) &= 0, \\([pcc] = \nu p) dx_{03} + ([pcf] = -p(s_3 - \sigma_3)) &= 0, \\([pdd] = \nu p) dx_{04} + ([pdf] = -p(s_4 - \sigma_4)) &= 0.\end{aligned}$$

Die Endgleichungen (194), woraus sich die Aenderungen dx_{05} , dx_{06} , ..., dx_{016} für die Näherungswerte der Richtungen auf den Punkten P_1 , P_2 , P_3 , P_4 ergeben, stehen mit diesen Endgleichungen in keiner Verbindung, so daß wir zunächst zur Bestimmung der Koeffizienten Q_{11} , Q_{12} , Q_{13} , Q_{14} ; Q_{22} , Q_{23} , Q_{24} ; Q_{33} , Q_{34} ; Q_{44} die folgenden Gleichungen (204) erhalten:

$$\begin{array}{l|l|l|l} \nu p Q_{11} = 1, & \nu p Q_{21} = 0, & \nu p Q_{31} = 0, & \nu p Q_{41} = 0, \\ \nu p Q_{12} = 0, & \nu p Q_{22} = 1, & \nu p Q_{32} = 0, & \nu p Q_{42} = 0, \\ \nu p Q_{13} = 0, & \nu p Q_{23} = 0, & \nu p Q_{33} = 1, & \nu p Q_{43} = 0, \\ \nu p Q_{14} = 0, & \nu p Q_{24} = 0, & \nu p Q_{34} = 0, & \nu p Q_{44} = 1.\end{array}$$

Hieraus folgt, daß

$$Q_{11} = \frac{1}{\nu p}, \quad Q_{22} = \frac{1}{\nu p}, \quad Q_{33} = \frac{1}{\nu p}, \quad Q_{44} = \frac{1}{\nu p}$$

ist, während alle übrigen Koeffizienten gleich Null sind. Hierin ist $\nu = 4$, $p = 6$, also $\frac{1}{\nu p} = \frac{1}{24} = 0,0417$.

Wenn wir nun annehmen, daß auf den Punkten P_1 , P_2 , P_3 , P_4 die Winkel zur Bestimmung der je $\nu = 3$ Richtungen ebenso beobachtet seien, wie auf dem Punkte P und zur Erreichung des gleichen Gewichtes für alle Richtungen die Winkel so oft beobachtet seien, daß $p = 8$ ist*), so erhalten wir weiter auch

$$Q_{55} = Q_{66} = Q_{77} = \dots Q_{1616} = \frac{1}{\nu p} = \frac{1}{24} = 0,0417$$

und für alle übrigen Koeffizienten Null.**)

8. Hiernach ergeben sich mit den unter Nr. 6 in den umgeformten Fehlergleichungen gegebenen Zahlenwerthen der Differenzialquotienten A , B , ..., E die folgenden Koeffizienten (\mathfrak{A}), (\mathfrak{B}), ..., (\mathfrak{E}):

$$(205) \quad \left\{ \begin{array}{l|l|l|l} (\mathfrak{A}_1) = -0,0417, & (\mathfrak{B}_2) = -0,0417, & (\mathfrak{C}_3) = -0,0417, & (\mathfrak{D}_4) = +0,0417, \\ (\mathfrak{A}_2) = +0,0417, & (\mathfrak{B}_3) = +0,0417, & (\mathfrak{C}_4) = +0,0417, & (\mathfrak{D}_5) = -0,0417, \\ (\mathfrak{A}_5) = -0,0417, & (\mathfrak{B}_6) = -0,0417, & (\mathfrak{C}_{11}) = -0,0417, & (\mathfrak{D}_6) = -0,0417, \\ (\mathfrak{A}_6) = +0,0417, & (\mathfrak{B}_7) = +0,0417, & (\mathfrak{C}_{12}) = +0,0417, & (\mathfrak{D}_7) = +0,0417, \\ (\mathfrak{A}_7) = -0,0417, & (\mathfrak{B}_{12}) = -0,0417, & (\mathfrak{C}_{13}) = -0,0417, & (\mathfrak{D}_{14}) = -0,0417, \\ (\mathfrak{A}_{10}) = +0,0417, & (\mathfrak{B}_{15}) = +0,0417, & (\mathfrak{C}_{16}) = +0,0417, & (\mathfrak{D}_{16}) = +0,0417, \\ \hline (\mathfrak{E}_5) = -0,00346, & (\mathfrak{E}_6) = +0,03515, & (\mathfrak{E}_{13}) = -0,00959, \\ (\mathfrak{E}_6) = +0,00922, & (\mathfrak{E}_{10}) = -0,01597, & (\mathfrak{E}_{14}) = -0,01389, \\ (\mathfrak{E}_7) = -0,00575, & (\mathfrak{E}_{11}) = -0,00434, & (\mathfrak{E}_{15}) = +0,02335, \\ (\mathfrak{E}_8) = -0,01918, & (\mathfrak{E}_{12}) = +0,01393, & (\mathfrak{E}_{16}) = -0,00947, \end{array} \right.$$

und die Korrelatengleichungen:***)

*) In Wirklichkeit sind die Winkel anders beobachtet worden, insofern als auf den Punkten nicht nur die je 3 Richtungen, die wir in unserm Beispiele benutzen, bestimmt worden sind.

**) In den Veröffentlichungen der Landesaufnahme sind die Zahlenwerthe der Koeffizienten Q in den im Winkelregister bei jedem Standpunkte angesetzten Gewichtsgleichungen enthalten.

***) Bei der Landesaufnahme: „Darstellung der Verbesserungen (1), (2), (3), ... durch die Korrelate I, II, III, ...“

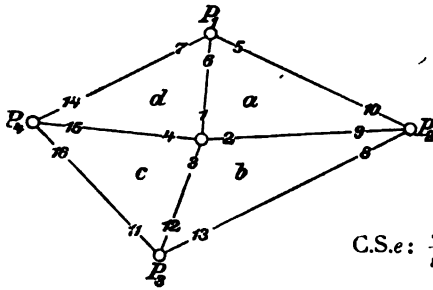


Fig. 71.

1. Bedingungsgleichungen.

$$\Delta a: -R_9 + R_{10} - R_5 + R_6 - R_1 + R_3 = 180^\circ + \varepsilon,$$

$$\Delta b: -R_{12} + R_{13} - R_8 + R_9 - R_2 + R_3 = 180^\circ + \varepsilon,$$

$$\Delta c: -R_{15} + R_{16} - R_{11} + R_{12} - R_3 + R_4 = 180^\circ + \varepsilon,$$

$$\Delta d: -R_6 + R_7 - R_{14} + R_{15} - R_4 + R_1 = 180^\circ + \varepsilon,$$

$$\text{C.S.e: } \frac{\sin(-R_5+R_6)\sin(-R_8+R_9)\sin(-R_{11}+R_{12})\sin(-R_{14}+R_{15})}{\sin(-R_9+R_{10})\sin(-R_{12}+R_{13})\sin(-R_{15}+R_{16})\sin(-R_6+R_7)} = 1.$$

2. Berechnung der Widersprüche und Zusammenstellung der Verbesserungen.

Bezeichnung der			Winkel.	Verbesserungen der Winkel.		cpl log sin α . log sin β .	Verbesserungen der log.	
Drei- ecke.	Punk- te.	Winkel.						
1.	2.	3.	4.	5.		6.	7.	
a	P_3	$\alpha: -R_{00} + R_{010}$	28 48 54,74	-(9)+(10)	-0,233	0.316 9653	-0,333(-(9)+(10))	+0,089
	P_1	$\beta: -R_{06} + R_{006}$	68 22 57,46	-(5)+(6)	+0,060	9.968 3264	+0,083(-(5)+(6))	+0,005
	P	$\gamma: -R_{01} + R_{03}$	82 48 09,71	-(1)+(2)	-0,067			
		Σ_a	180 00 01,91		-0,240			
		S_A	180 00 01,67					
		f_a	- 0,24					
b	P_3	$\alpha: -R_{012} + R_{013}$	42 29 18,60	-(12)+(13)	+0,047	0.170 4118	-0,230(-(12)+(13))	-0,011
	P_2	$\beta: -R_{09} + R_{009}$	24 35 46,88	-(8)+(9)	+0,325	9.619 3261	+0,460(-(8)+(9))	+0,150
	P	$\gamma: -R_{02} + R_{03}$	112 54 55,88	-(2)+(3)	+0,109			
		Σ_b	180 00 01,36		+0,481			
		S_B	180 00 01,84					
		f_b	+ 0,48					
c	P_4	$\alpha: -R_{015} + R_{016}$	42 52 49,83	-(15)+(16)	+0,226	0.167 1900	-0,227(-(15)+(16))	-0,051
	P_3	$\beta: -R_{011} + R_{012}$	63 42 02,80	-(11)+(12)	+0,155	9.952 5466	+0,104(-(11)+(12))	+0,016
	P	$\gamma: -R_{08} + R_{01}$	73 25 08,36	-(3)+(4)	+0,187			
		Σ_c	180 00 00,99		+0,568			
		S_C	180 00 01,56					
		f_c	+ 0,57					
d	P_1	$\alpha: -R_{06} + R_{07}$	56 49 34,49	-(6)+(7)	-0,147	0.077 2667	-0,138(-(6)+(7))	+0,020
	P_4	$\beta: -R_{014} + R_{015}$	32 18 41,37	-(14)+(15)	-0,173	9.727 9655	+0,333(-(14)+(15))	-0,058
	P	$\gamma: -R_{04} + R_{01}$	90 51 46,05	-(4)+(1)	-0,229			
		Σ_d	180 00 01,91		-0,549	9.999 9984	$= \Sigma_e$	+0,160
		S_D	180 00 01,36			0.000 0000	$= S_E$	
		f_d	- 0,55			+ 0,16	$= f_e$	

(206)

$$\begin{aligned}
 (1) &= -0,0417 k_A + 0,0417 k_D, \\
 (2) &= +0,0417 k_A - 0,0417 k_B, \\
 (3) &= +0,0417 k_B - 0,0417 k_C, \\
 (4) &= +0,0417 k_C - 0,0417 k_D, \\
 (5) &= -0,0417 k_A - 0,00346 k_E, \\
 (6) &= +0,0417 k_A - 0,0417 k_D + 0,00922 k_E, \\
 (7) &= +0,0417 k_D - 0,00575 k_E, \\
 (8) &= -0,0417 k_B - 0,01918 k_E, \\
 (9) &= -0,0417 k_A + 0,0417 k_B + 0,03515 k_E, \\
 (10) &= +0,0417 k_A - 0,01597 k_E, \\
 (11) &= -0,0417 k_C - 0,00434 k_E, \\
 (12) &= -0,0417 k_B + 0,0417 k_C + 0,01893 k_E, \\
 (13) &= +0,0417 k_B - 0,00959 k_E, \\
 (14) &= -0,0417 k_D - 0,01889 k_E, \\
 (15) &= -0,0417 k_C + 0,0417 k_D + 0,02335 k_E, \\
 (16) &= +0,0417 k_C - 0,00947 k_E.
 \end{aligned}$$

3. Bildung der Faktoren

Nr.	A.	B.	C.	D.	E.	(A).*)	(B).*)	(C).*)	(D).*)	(E).*)	A(A).	A(B).	A(C).
1	-1	.	.	+1	.	-4,17	.	.	+4,17	.	+4,17	.	.
2	+1	-1	.	.	.	+4,17	-4,17	.	.	.	+4,17	-4,17	.
3	.	+1	-1	.	.	.	+4,17	-4,17
4	.	.	+1	-1	.	.	.	+4,17	-4,17
5	-1	.	.	.	-0,083	-4,17	.	.	.	-0,346	+4,17	.	.
6	+1	.	.	-1	+0,221	+4,17	.	.	-4,17	+0,922	+4,17	.	.
7	.	.	.	+1	-0,138	.	.	.	+4,17	-0,575	.	.	.
8	.	-1	.	.	-0,460	.	-4,17	.	.	-1,918	.	.	.
9	-1	+1	.	.	+0,843	-4,17	+4,17	.	.	+3,515	+4,17	-4,17	.
10	+1	.	.	.	-0,383	+4,17	.	.	.	-1,597	+4,17	.	.
11	.	.	-1	.	-0,104	.	.	-4,17	.	-0,434	.	.	.
12	.	-1	+1	.	+0,334	.	-4,17	+4,17	.	+1,393	.	.	.
13	.	+1	.	.	-0,230	.	+4,17	.	.	-0,959	.	.	.
14	.	.	.	-1	-0,338	.	.	.	-4,17	-1,389	.	.	.
15	.	.	-1	+1	+0,560	.	.	-4,17	+4,17	+2,335	.	.	.
16	.	.	+1	.	-0,227	.	.	+4,17	.	-0,947	.	.	.
											+25,02	-8,34	.

4. Auflösung der

[A(A)].	[A(B)].	[A(C)].	[A(D)].	[A(E)].	-f _a .*)	[B(B)].	[B(C)].	[B(D)].	[B(E)].	-f _b .*)
+ 25,02	- 8,34	.	- 8,34	- 3,844	+ 24,0	+ 25,02	- 8,34	.	+ 3,081	- 48,0
	+ 0,333	.	+ 0,333	+ 0,1536	- 0,959	- 2,78	.	- 2,78	- 1,281	+ 8,0
					+ 0,297	+ 22,24	- 8,34	- 2,78	+ 1,800	- 40,0
					- 0,536		+ 0,375	+ 0,125	- 0,0809	+ 1,799
					.					- 0,156
					+ 0,814					- 0,201
										+ 1,001
					k _A - 0,884				k _B + 2,443	

*) Die Koeffizienten (A), (B), . . . (E) und die Widersprüche f_a, f_b, . . . f_e sind hier mit 100 multipliziert angesetzt.

Dieselben Korrelatengleichungen erhalten wir, wenn wir nach den Formeln (207) die Ausdrücke

$$\begin{array}{ll}
 [1] = -k_A + k_D, & [9] = -k_A + k_B + 0,843 k_E, \\
 [2] = +k_A - k_B, & [10] = +k_A - 0,383 k_E, \\
 [3] = +k_B - k_C, & [11] = -k_C - 0,104 k_E, \\
 [4] = +k_C - k_D, & [12] = -k_B + k_C + 0,384 k_E, \\
 [5] = -k_A - 0,083 k_E, & [13] = +k_B - 0,230 k_E, \\
 [6] = +k_A - k_D + 0,221 k_E, & [14] = -k_D - 0,333 k_E, \\
 [7] = +k_D - 0,138 k_E, & [15] = -k_C + k_D + 0,560 k_E, \\
 [8] = -k_B - 0,460 k_E, & [16] = +k_C - 0,227 k_E
 \end{array}$$

bilden*) und diese zusammen mit den unter Nr. 7 erhaltenen Zahlenwerthen der Koeffizienten Q in die Gleichungen (208) einsetzen.

9. Die weitem Rechnungen können ohne weiteres nach den allgemeinen Formeln (209) bis (215) ausgeführt werden. Wir lassen daher hier sogleich die gesamte Zahlenrechnung folgen: (Siehe die Tabellen auf Seite 281 bis 284.)

der Endgleichungen.

$A(\mathcal{D})$	$A(\mathcal{E})$	$B(\mathcal{B})$	$B(\mathcal{C})$	$B(\mathcal{D})$	$B(\mathcal{E})$	$C(\mathcal{C})$	$C(\mathcal{D})$	$C(\mathcal{E})$	$D(\mathcal{D})$	$D(\mathcal{E})$	$E(\mathcal{E})$
-4,17	+ 4,17	.	.
.	.	+ 4,17
.	.	+ 4,17	-4,17	.	.	+ 4,17
.	+ 4,17	-4,17	.	+ 4,17	.	.
.	+0,346	+0,0287
-4,17	+0,922	+ 4,17	-0,922	+0,2088
.	+ 4,17	-0,575	+0,0794
.	.	+ 4,17	.	.	+1,918	+0,8823
.	-3,515	+ 4,17	.	.	+3,515	+2,9631
.	-1,597	+0,6117
.	+ 4,17	.	+0,434	.	.	+0,0451
.	.	+ 4,17	-4,17	.	-1,393	+ 4,17	.	+1,393	.	.	+0,4653
.	.	+ 4,17	.	.	-0,959	+0,2206
.	+ 4,17	+1,389	+0,4625
.	+ 4,17	-4,17	-2,335	+ 4,17	+2,335	+1,3076
.	+ 4,17	.	-0,947	.	.	+0,2150
-8,34	-3,844	+25,02	-8,34	.	+3,081	+25,02	-8,34	-1,455	+25,02	+2,227	+7,4851

Endgleichungen.

$[C(\mathcal{C})]$	$[C(\mathcal{D})]$	$[C(\mathcal{E})]$	$-f_c^*)$	$[D(\mathcal{D})]$	$[D(\mathcal{E})]$	$-f_d^*)$	$[E(\mathcal{E})]$	$-f_e^*)$	Probe.	
+ 25,02	- 8,34	- 1,455	- 57,0	+ 25,02	+ 2,227	+ 55,0	+ 7,485	- 16,00		
.	.	.	.	- 2,78	- 1,281	+ 8,0	- 0,591	+ 3,69	+ 0,230	+ 0,092
- 3,13	- 1,05	+ 0,675	- 15,0	- 0,35	+ 0,225	- 5,0	- 0,146	+ 3,24	+ 0,719	+ 1,173
+ 21,89	- 9,89	- 0,780	- 72,0	- 4,03	- 0,335	- 30,9	- 0,028	- 2,57	+ 2,368	+ 1,521
	+ 0,429	+ 0,0356	+ 3,289	+ 17,86	+ 0,836	+ 27,1	- 0,039	- 1,27	+ 0,411	+ 0,884
			+ 0,069		- 0,0468	- 1,517	+ 6,681	- 12,91	+ 0,249	+ 0,309
			- 0,689			- 0,090			+ 3,977	+ 3,979
		k_C	+ 2,669		k_D	- 1,607	k_E	+ 1,932		

*) Bei der Landesaufnahme: Ausdrücke der Größen $[1], [2], [3], \dots$ durch die Korrelate I, II, III,

[illegible]

10. Wenn, wie im vorliegenden Beispiele, alle nicht quadratischen Faktoren der Endgleichungen (194) gleich Null sind, so werden nach den Gleichungen (204) auch alle die Koeffizienten $Q_{12}, Q_{13}, \dots, Q_{21}, Q_{22}, \dots, Q_{31}, Q_{32}, \dots$ gleich Null, während $Q_{11} = \frac{1}{[paa]}, Q_{22} = \frac{1}{[pbb]}, Q_{33} = \frac{1}{[pcc]}, \dots$ wird, womit sich dann nach den Formeln (205) für die Koeffizienten $(\mathfrak{A}), (\mathfrak{B}), \dots$ ergibt:

$$\begin{aligned} (\mathfrak{A}_1) &= \frac{A_1}{[paa]}, & (\mathfrak{A}_2) &= \frac{A_2}{[pbb]}, & (\mathfrak{A}_3) &= \frac{A_3}{[pcc]}, \dots, \\ (\mathfrak{B}_1) &= \frac{B_1}{[paa]}, & (\mathfrak{B}_2) &= \frac{B_2}{[pbb]}, & (\mathfrak{B}_3) &= \frac{B_3}{[pcc]}, \dots, \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

während die Korrelatengleichungen (206), wenn wir noch die Bezeichnungen $P_1 = [paa], P_2 = [pbb], P_3 = [pcc], \dots$ einführen, übergehen in:

$$\begin{aligned} (1) &= \frac{A_1}{P_1} k_A + \frac{B_1}{P_1} k_B + \dots, \\ (2) &= \frac{A_2}{P_2} k_A + \frac{B_2}{P_2} k_B + \dots, \\ (3) &= \frac{A_3}{P_3} k_A + \frac{B_3}{P_3} k_B + \dots, \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

und die Endgleichungen (209) in:

$$\begin{aligned} \left[\frac{AA}{P} \right] k_A + \left[\frac{AB}{P} \right] k_B + \dots &= f_a, \\ \left[\frac{AB}{P} \right] k_A + \left[\frac{BB}{P} \right] k_B + \dots &= f_b, \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

Diese Korrelaten- und Endgleichungen stimmen überein mit den im V. Abschnitte aufgestellten Korrelatengleichungen (156) und Endgleichungen (157), woraus folgt, daß wir in dem vorbezeichneten Falle den zweiten Teil der Ausgleichung auch ohne weiteres ganz nach dem im V. Abschnitte behandelten Verfahren für bedingte Beobachtungen durchführen können, wenn wir die nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen erhaltenen Werthe x_0, y_0, z_0, \dots als unabhängige Beobachtungsergebnisse mit den Gewichten P_1, P_2, P_3, \dots einführen.

VII. Abschnitt.

Gewichte und mittlere Fehler der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen und von Funktionen derselben.

1. Kapitel. Für vermittelnde Beobachtungen.

§ 62. Gewichte und mittlere Fehler der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen.

1. Die Gewichte P_x, P_y, P_z, \dots der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen ergeben sich mit den bekannten Gewichten $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ der Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ nach den Formeln (40) bis (45), sobald wir die wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots als Funktionen der unabhängigen Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ dargestellt haben. Aus den Formeln (111)

$$\begin{aligned}x &= \xi + d\xi, \\y &= \eta + d\eta, \\z &= \zeta + d\zeta, \\&\dots\dots\dots\end{aligned}$$

folgt nun, daß die Gewichte der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots gleich den Gewichten der Aenderungen $d\xi, d\eta, d\zeta, \dots$ der Näherungswerthe ξ, η, ζ, \dots sind; denn die Gewichte p_x, p_y, p_z, \dots der fest bestimmten Näherungswerthe sind $= \infty$ und demnach ist $\frac{1}{p_x} = \frac{1}{p_y} = \frac{1}{p_z} = \dots = 0$, womit nach Formel (41) folgt, daß

$$\frac{1}{P_x} = \frac{1}{P_{d\xi}}, \quad \frac{1}{P_y} = \frac{1}{P_{d\eta}}, \quad \frac{1}{P_z} = \frac{1}{P_{d\zeta}}, \quad \dots\dots$$

ist. Ebenso sind auch die Gewichte der Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ gleich den Gewichten der Abweichungen $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ zwischen den Beobachtungsergebnissen $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ und ihren Näherungswerthen $l_1, l_2, l_3, \dots, l_n$, da letztere aus den Näherungswerthen ξ, η, ζ, \dots der zu bestimmenden Größen immer mit solcher Genauigkeit berechnet werden können, daß ihnen auch das Gewicht ∞ zugeschrieben werden kann. Demnach können wir auch die Gewichte P_x, P_y, P_z, \dots der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots nach den Formeln (40) bis (45) erhalten, wenn wir die Aenderungen $d\xi, d\eta, d\zeta, \dots$ als Funktionen der Abweichungen $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ darstellen.

2. Um die Aenderungen $d\xi, d\eta, d\zeta, \dots$ als Funktionen der Abweichungen $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ darzustellen, lösen wir zuerst die Endgleichungen

$$(216) \quad \begin{cases} [paa] d\xi + [pab] d\eta + [pac] d\zeta + \dots [paf] = 0, \\ [pab] d\xi + [pbb] d\eta + [pbc] d\zeta + \dots [pbf] = 0, \\ [pac] d\xi + [pbc] d\eta + [pcc] d\zeta + \dots [pcf] = 0, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

allgemein nach $d\xi, d\eta, d\zeta, \dots$ auf und zwar mit Hülfe der Koeffizienten $Q_{11}, Q_{12}, Q_{13}, \dots; Q_{21}, Q_{22}, Q_{23}, \dots; Q_{31}, Q_{32}, Q_{33}, \dots; \dots$, die wir wiederum, wie im § 60 derart festsetzen, daß sie den folgenden Gleichungen genügen:

$$(217a) \quad \begin{cases} [paa] Q_{11} + [pab] Q_{12} + [pac] Q_{13} + \dots = 1, \\ [pab] Q_{11} + [pbb] Q_{12} + [pbc] Q_{13} + \dots = 0, \\ [pac] Q_{11} + [pbc] Q_{12} + [pcc] Q_{13} + \dots = 0, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

$$(217b) \quad \begin{cases} [paa] Q_{21} + [pab] Q_{22} + [pac] Q_{23} + \dots = 0, \\ [pab] Q_{21} + [pbb] Q_{22} + [pbc] Q_{23} + \dots = 1, \\ [pac] Q_{21} + [pbc] Q_{22} + [pcc] Q_{23} + \dots = 0, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

$$(217c) \quad \begin{cases} [paa] Q_{31} + [pab] Q_{32} + [pac] Q_{33} + \dots = 0, \\ [pab] Q_{31} + [pbb] Q_{32} + [pbc] Q_{33} + \dots = 0, \\ [pac] Q_{31} + [pbc] Q_{32} + [pcc] Q_{33} + \dots = 1, \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

Wir multiplizieren die Endgleichungen (216) zuerst mit den Koeffizienten $Q_{11}, Q_{12}, Q_{13}, \dots$, addiren danach alle Gleichungen und erhalten unter Beachtung der Gleichungen (217a):

$$(1a^*) \quad d\xi = -[paf] Q_{11} - [pbf] Q_{12} - [pcf] Q_{13} - \dots$$

Sodann multiplizieren wir die Endgleichungen (216) mit den Koeffizienten $Q_{21}, Q_{22}, Q_{23}, \dots$, addiren danach alle Gleichungen und erhalten unter Beachtung der Gleichungen (217b):

$$(1b^*) \quad d\eta = -[paf] Q_{21} - [pbf] Q_{22} - [pcf] Q_{23} - \dots$$

Ferner multiplizieren wir die Endgleichungen (216) auch mit den Koeffizienten $Q_{31}, Q_{32}, Q_{33}, \dots$, addiren danach alle Gleichungen und erhalten unter Beachtung der Gleichungen (217c):

$$(1c^*) \quad d\delta = -[paf] Q_{31} - [pbf] Q_{32} - [pcf] Q_{33} - \dots \\ \text{u. s. w.}$$

3. Die Gleichungen (1*) können wir auch schreiben wie folgt:

$$(1a^*) \quad d\xi = -p_1 a_1 f_1 Q_{11} - p_1 b_1 f_1 Q_{12} - p_1 c_1 f_1 Q_{13} - \dots \\ - p_2 a_2 f_2 Q_{11} - p_2 b_2 f_2 Q_{12} - p_2 c_2 f_2 Q_{13} - \dots \\ - p_3 a_3 f_3 Q_{11} - p_3 b_3 f_3 Q_{12} - p_3 c_3 f_3 Q_{13} - \dots \\ \dots \dots \dots \\ - p_n a_n f_n Q_{11} - p_n b_n f_n Q_{12} - p_n c_n f_n Q_{13} - \dots, \\ (1b^*) \quad d\eta = -p_1 a_1 f_1 Q_{21} - p_1 b_1 f_1 Q_{22} - p_1 c_1 f_1 Q_{23} - \dots \\ - p_2 a_2 f_2 Q_{21} - p_2 b_2 f_2 Q_{22} - p_2 c_2 f_2 Q_{23} - \dots \\ - p_3 a_3 f_3 Q_{21} - p_3 b_3 f_3 Q_{22} - p_3 c_3 f_3 Q_{23} - \dots \\ \dots \dots \dots \\ - p_n a_n f_n Q_{21} - p_n b_n f_n Q_{22} - p_n c_n f_n Q_{23} - \dots, \\ (1c^*) \quad d\delta = -p_1 a_1 f_1 Q_{31} - p_1 b_1 f_1 Q_{32} - p_1 c_1 f_1 Q_{33} - \dots \\ - p_2 a_2 f_2 Q_{31} - p_2 b_2 f_2 Q_{32} - p_2 c_2 f_2 Q_{33} - \dots \\ - p_3 a_3 f_3 Q_{31} - p_3 b_3 f_3 Q_{32} - p_3 c_3 f_3 Q_{33} - \dots \\ \dots \dots \dots \\ - p_n a_n f_n Q_{31} - p_n b_n f_n Q_{32} - p_n c_n f_n Q_{33} - \dots,$$

Setzen wir nun:

$$(2a^*) \quad \begin{cases} \alpha_1 = \sqrt{p_1} a_1 Q_{11} + \sqrt{p_1} b_1 Q_{12} + \sqrt{p_1} c_1 Q_{13} + \dots, \\ \alpha_2 = \sqrt{p_2} a_2 Q_{11} + \sqrt{p_2} b_2 Q_{12} + \sqrt{p_2} c_2 Q_{13} + \dots, \\ \alpha_3 = \sqrt{p_3} a_3 Q_{11} + \sqrt{p_3} b_3 Q_{12} + \sqrt{p_3} c_3 Q_{13} + \dots, \\ \dots \dots \dots \\ \alpha_n = \sqrt{p_n} a_n Q_{11} + \sqrt{p_n} b_n Q_{12} + \sqrt{p_n} c_n Q_{13} + \dots; \end{cases} \\ (2b^*) \quad \begin{cases} \beta_1 = \sqrt{p_1} a_1 Q_{21} + \sqrt{p_1} b_1 Q_{22} + \sqrt{p_1} c_1 Q_{23} + \dots, \\ \beta_2 = \sqrt{p_2} a_2 Q_{21} + \sqrt{p_2} b_2 Q_{22} + \sqrt{p_2} c_2 Q_{23} + \dots, \\ \beta_3 = \sqrt{p_3} a_3 Q_{21} + \sqrt{p_3} b_3 Q_{22} + \sqrt{p_3} c_3 Q_{23} + \dots, \\ \dots \dots \dots \\ \beta_n = \sqrt{p_n} a_n Q_{21} + \sqrt{p_n} b_n Q_{22} + \sqrt{p_n} c_n Q_{23} + \dots; \end{cases} \\ (2c^*) \quad \begin{cases} \gamma_1 = \sqrt{p_1} a_1 Q_{31} + \sqrt{p_1} b_1 Q_{32} + \sqrt{p_1} c_1 Q_{33} + \dots, \\ \gamma_2 = \sqrt{p_2} a_2 Q_{31} + \sqrt{p_2} b_2 Q_{32} + \sqrt{p_2} c_2 Q_{33} + \dots, \\ \gamma_3 = \sqrt{p_3} a_3 Q_{31} + \sqrt{p_3} b_3 Q_{32} + \sqrt{p_3} c_3 Q_{33} + \dots, \\ \dots \dots \dots \\ \gamma_n = \sqrt{p_n} a_n Q_{31} + \sqrt{p_n} b_n Q_{32} + \sqrt{p_n} c_n Q_{33} + \dots, \end{cases}$$

so gehen die Formeln (1*) über in:

$$(3^*) \quad \begin{cases} d\xi = \alpha_1 \sqrt{p_1} f_1 + \alpha_2 \sqrt{p_2} f_2 + \alpha_3 \sqrt{p_3} f_3 + \dots + \alpha_n \sqrt{p_n} f_n = [\alpha \sqrt{p} f], \\ d\eta = \beta_1 \sqrt{p_1} f_1 + \beta_2 \sqrt{p_2} f_2 + \beta_3 \sqrt{p_3} f_3 + \dots + \beta_n \sqrt{p_n} f_n = [\beta \sqrt{p} f], \\ d\delta = \gamma_1 \sqrt{p_1} f_1 + \gamma_2 \sqrt{p_2} f_2 + \gamma_3 \sqrt{p_3} f_3 + \dots + \gamma_n \sqrt{p_n} f_n = [\gamma \sqrt{p} f], \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

womit die Aenderungen $d\xi, d\eta, d\delta, \dots$ als lineare Funktionen der Abweichungen $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$, deren Gewichte $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ sind, dargestellt sind.

4. Unter Beachtung der Ausführungen unter Nr. 1 ergibt sich hiernach und nach Formel (43) für die Gewichte P_x, P_y, P_z, \dots der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen:

$$(4^*) \quad \begin{cases} \frac{1}{P_x} = \alpha_1 \alpha_1 + \alpha_2 \alpha_2 + \alpha_3 \alpha_3 + \dots + \alpha_n \alpha_n = [\alpha \alpha], \\ \frac{1}{P_y} = \beta_1 \beta_1 + \beta_2 \beta_2 + \beta_3 \beta_3 + \dots + \beta_n \beta_n = [\beta \beta], \\ \frac{1}{P_z} = \gamma_1 \gamma_1 + \gamma_2 \gamma_2 + \gamma_3 \gamma_3 + \dots + \gamma_n \gamma_n = [\gamma \gamma], \\ \dots \end{cases}$$

und danach für die mittleren Fehler M_x, M_y, M_z, \dots der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen nach Formel (35):

$$(5^*) \quad M_x = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_x}}, \quad M_y = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_y}}, \quad M_z = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_z}}, \quad \dots$$

5. Wenn nun auch im Vorstehenden sämtliche Formeln gegeben sind, wonach die Gewichte P_x, P_y, P_z, \dots erhalten werden können, so sind doch noch weitere Entwicklungen nothwendig, um zu Formeln zu gelangen, wonach die Zahlenwerthe dieser Gewichte einfacher erhalten werden können, wie nach den bisher entwickelten Formeln.

Multiplizieren wir zu dem Zweck die Gleichungen (2*) zuerst mit $\sqrt{p_1} a_1, \sqrt{p_2} a_2, \sqrt{p_3} a_3, \dots, \sqrt{p_n} a_n$, sodann mit $\sqrt{p_1} b_1, \sqrt{p_2} b_2, \sqrt{p_3} b_3, \dots, \sqrt{p_n} b_n$, ferner mit $\sqrt{p_1} c_1, \sqrt{p_2} c_2, \sqrt{p_3} c_3, \dots, \sqrt{p_n} c_n$ u. s. w. und addiren wir danach die einzelnen Gleichungsgruppen, so erhalten wir unter Beachtung der Gleichungen (217):

$$(6a^*) \quad \begin{cases} [\sqrt{p} a \alpha] = [p a a] Q_{11} + [p a b] Q_{12} + [p a c] Q_{13} + \dots = 1, \\ [\sqrt{p} b \alpha] = [p a b] Q_{11} + [p b b] Q_{12} + [p b c] Q_{13} + \dots = 0, \\ [\sqrt{p} c \alpha] = [p a c] Q_{11} + [p b c] Q_{12} + [p c c] Q_{13} + \dots = 0, \\ \dots \end{cases}$$

$$(6b^*) \quad \begin{cases} [\sqrt{p} a \beta] = [p a a] Q_{21} + [p a b] Q_{22} + [p a c] Q_{23} + \dots = 0, \\ [\sqrt{p} b \beta] = [p a b] Q_{21} + [p b b] Q_{22} + [p b c] Q_{23} + \dots = 1, \\ [\sqrt{p} c \beta] = [p a c] Q_{21} + [p b c] Q_{22} + [p c c] Q_{23} + \dots = 0, \\ \dots \end{cases}$$

$$(6c^*) \quad \begin{cases} [\sqrt{p} a \gamma] = [p a a] Q_{31} + [p a b] Q_{32} + [p a c] Q_{33} + \dots = 0, \\ [\sqrt{p} b \gamma] = [p a b] Q_{31} + [p b b] Q_{32} + [p b c] Q_{33} + \dots = 0, \\ [\sqrt{p} c \gamma] = [p a c] Q_{31} + [p b c] Q_{32} + [p c c] Q_{33} + \dots = 1, \\ \dots \end{cases}$$

Multiplizieren wir nun weiter die Gleichungen (2*) zuerst mit $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_n$; sodann mit $\beta_1, \beta_2, \beta_3, \dots, \beta_n$; ferner mit $\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3, \dots, \gamma_n$ u. s. w. und addiren wir danach alle Gleichungsgruppen unter Beachtung der Gleichungen (6*), so folgt:

$$(7^*) \quad \begin{cases} [\alpha \alpha] = [\sqrt{p} a \alpha] Q_{11} + [\sqrt{p} b \alpha] Q_{12} + [\sqrt{p} c \alpha] Q_{13} + \dots = Q_{11}, \\ [\alpha \beta] = [\sqrt{p} a \beta] Q_{11} + [\sqrt{p} b \beta] Q_{12} + [\sqrt{p} c \beta] Q_{13} + \dots = Q_{12} = Q_{21}, \\ [\alpha \gamma] = [\sqrt{p} a \gamma] Q_{11} + [\sqrt{p} b \gamma] Q_{12} + [\sqrt{p} c \gamma] Q_{13} + \dots = Q_{13} = Q_{31}, \\ \dots \\ [\beta \beta] = [\sqrt{p} a \beta] Q_{21} + [\sqrt{p} b \beta] Q_{22} + [\sqrt{p} c \beta] Q_{23} + \dots = Q_{22}, \\ [\beta \gamma] = [\sqrt{p} a \gamma] Q_{21} + [\sqrt{p} b \gamma] Q_{22} + [\sqrt{p} c \gamma] Q_{23} + \dots = Q_{23} = Q_{32}, \\ \dots \\ [\gamma \gamma] = [\sqrt{p} a \gamma] Q_{31} + [\sqrt{p} b \gamma] Q_{32} + [\sqrt{p} c \gamma] Q_{33} + \dots = Q_{33}, \\ \dots \end{cases}$$

Hiernach und nach den Formeln (4*) und (5*) ist dann:

$$(220) \quad \frac{1}{P_x} = [\alpha\alpha] = Q_{11}, \quad \left| \quad \frac{1}{P_y} = [\beta\beta] = Q_{22}, \quad \left| \quad \frac{1}{P_z} = [\gamma\gamma] = Q_{33}, \quad \left| \quad \dots\dots\dots,$$

$$(221) \quad M_x = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_x}}, \quad \left| \quad M_y = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_y}}, \quad \left| \quad M_z = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_z}}, \quad \left| \quad \dots\dots\dots$$

Die Koeffizienten $Q_{11}, Q_{22}, Q_{33}, \dots$ sind bestimmt durch die Gleichungen (217) und somit erhalten wir die reziproken Werthe der Gewichte P_x, P_y, P_z, \dots durch Auflösung der Gleichungen (217) nach diesen Koeffizienten.

6. Die Gleichungen (217) haben die Form der Endgleichungen (118), so daß wir sie nach dem im § 27 behandelten Verfahren auflösen können. Die Faktoren $[paa], [pab], [pac], \dots; [pbb], [pbc], \dots; [pcc], \dots; \dots$ der Koeffizienten $Q_{11}, Q_{12}, Q_{13}, \dots; Q_{21}, Q_{22}, Q_{23}, \dots; Q_{31}, Q_{32}, Q_{33}, \dots; \dots$ stimmen überein mit den Faktoren der Aenderungen $d\alpha, d\beta, d\gamma, \dots$ in den Endgleichungen (118), wonach, wenn die Auflösung dieser Endgleichungen vorliegt, es bei Auflösung der Gleichungen (217) entbehrlich ist, die Faktoren $\mathfrak{B}_2, \mathfrak{C}_2, \dots; \mathfrak{C}_2, \dots; \dots$ der reduzierten Endgleichungen nach den Formeln (120 b) neu zu bilden und die Auflösung der Gleichungen (217) beschränkt werden kann auf die nach den Formeln (120 b) erfolgende Bildung der Werthe $\mathfrak{F}_2, \mathfrak{F}_3, \dots$ und auf die Berechnung der Koeffizienten $Q_{11}, Q_{12}, Q_{13}, \dots; Q_{21}, Q_{22}, Q_{23}, \dots; Q_{31}, Q_{32}, Q_{33}, \dots; \dots$, oder da nach den Gleichungen (7*) $Q_{12} = Q_{21}, Q_{13} = Q_{31}, \dots; Q_{23} = Q_{32}, \dots; \dots$ ist, auf die Berechnung der Koeffizienten $Q_{11}, Q_{12}, Q_{13}, \dots; Q_{22}, Q_{23}, \dots; Q_{33}, \dots, \dots$.

Zuerst ist nun für die Gleichungen (217 a):

$$(218a) \quad \left\{ \begin{array}{l} f_1 = -1, \quad | \quad f_2 = 0, \quad | \quad f_3 = 0, \quad | \quad \dots, \\ \text{und somit nach den Formeln (120 b):} \\ \mathfrak{F}_2 = -\frac{b_1}{a_1} f_1, \quad | \quad \mathfrak{F}_3 = -\frac{c_1}{a_1} f_1 - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2, \quad | \quad \dots \\ \text{und nach den Formeln (123) für die aus diesen Gleichungen zu be-} \\ \text{rechnenden Koeffizienten } Q_{11}, Q_{12}, Q_{13}, \dots, : \\ \dots\dots\dots \\ Q_{13} = \dots - \frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3}, \\ Q_{12} = -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{13} - \dots - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}, \\ Q_{11} = -\frac{b_1}{a_1} Q_{12} - \frac{c_1}{a_1} Q_{13} - \dots - \frac{f_1}{a_1}, \end{array} \right.$$

Sodann ist für die Gleichungen (217 b):

$$(218b) \quad \left\{ \begin{array}{l} f_1 = 0, \quad | \quad f_2 = -1, \quad | \quad f_3 = 0, \quad | \quad \dots, \\ \text{und somit nach den Formeln (120 b):} \\ \mathfrak{F}_2 = -1, \quad | \quad \mathfrak{F}_3 = -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{F}_2} \mathfrak{F}_2, \quad | \quad \dots, \\ \text{und nach den Formeln (123) für die aus diesen Gleichungen zu be-} \\ \text{rechnenden Koeffizienten } Q_{22}, Q_{23}, \dots, : \\ \dots\dots\dots \\ Q_{23} = \dots - \frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3}, \\ Q_{22} = -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{23} - \dots - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}. \end{array} \right.$$

Ferner ist für die Gleichungen (217c):

$$(218c) \left\{ \begin{array}{l} f_1=0, \quad | \quad f_2=0, \quad | \quad f_3=-1, \quad | \quad \dots, \\ \text{und somit nach den Formeln (120b):} \\ \quad \quad \quad \mathfrak{F}_1=0, \quad | \quad \mathfrak{F}_2=-1, \quad | \quad \dots, \\ \text{und nach den Formeln (123) für die aus diesen Gleichungen zu be-} \\ \text{rechnenden Koeffizienten } Q_{22}, \dots: \\ \quad \quad \quad \dots, \\ \quad \quad \quad Q_{22} = \dots - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2}, \\ \quad \quad \quad \text{u. s. w.} \end{array} \right.$$

Mit den in den Gleichungen (218) für $f_1, f_2, f_3, \dots, \mathfrak{F}_1, \mathfrak{F}_2, \dots$ angeführten Werthen ergeben sich nach Formel (127) die Rechenproben:

$f_1 = -1$	$f_2 = 0$	$f_3 = 0$	$f_4 = 0$	$f_5 = 0$	Probe.	$f_2 = -1$	$f_3 = 0$	$f_4 = 0$
	$-\frac{b_1}{a_1} f_1$	$-\frac{c_1}{a_1} f_1$	$-\frac{b_1}{a_1} f_1$	$-\frac{e_1}{a_1} f_1$	$+\frac{f_1}{a_1} f_1$	$\mathfrak{F}_2 = -1$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$
$-\frac{f_1}{a_1}$	$= \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$= \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_2$
$-\frac{e_1}{a_1} Q_{15}$	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$= \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_2$	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{22}$	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2}$	$= \mathfrak{F}_2$
$-\frac{b_1}{a_1} Q_{14}$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{15}$	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2}$	$= \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{D}_2} \mathfrak{F}_2$	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{D}_2} \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{24}$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{22}$	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{D}_2}$
$-\frac{c_1}{a_1} Q_{13}$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{14}$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{15}$	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{D}_2}$	$= \mathfrak{F}_2$	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{E}_2} \mathfrak{F}_2$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{23}$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{24}$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{D}_2} Q_{25}$
$-\frac{b_1}{a_1} Q_{12}$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{13}$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{14}$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{D}_2} Q_{15}$	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{E}_2}$		$= Q_{22}$	$= Q_{22}$	$= Q_{24}$
$= Q_{11}$	$= Q_{12}$	$= Q_{13}$	$= Q_{14}$	$= Q_{15}$	$= Q_{11}$			

§ 63. Gewichte und mittlere Fehler einer Funktion der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen.

1. Wenn das Gewicht P_L und der mittlere Fehler M_L einer Funktion

$$(222) \quad L = \varphi(x, y, z, \dots)$$

der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen, die in ein und derselben Ausgleichungsrechnung vorkommen, ermittelt werden soll, so dürfen wir dies nicht ohne weiteres nach den Formeln (45) und (33) ausführen, weil die Werthe x, y, z, \dots nicht unabhängig voneinander sind, sondern sämtlich Funktionen der von einander unabhängigen Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ oder der Abweichungen $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ sind. Deshalb müssen wir, um das Gewicht oder den mittleren Fehler von L zu finden, L zuerst als Funktion von $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ oder $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$ darstellen.

Führen wir für die partiellen Differenzialquotienten von $\varphi(x, y, z, \dots)$ $= \varphi(\xi + d\xi, \eta + d\eta, \zeta + d\zeta, \dots)$ nach ξ, η, ζ, \dots die Bezeichnungen

$$(223) \quad l_1 = \frac{\partial \varphi}{\partial \xi}, \quad l_2 = \frac{\partial \varphi}{\partial \eta}, \quad l_3 = \frac{\partial \varphi}{\partial \zeta}, \quad \dots$$

ein, so wird:

$$(1^*) \quad L = \varphi(x, y, z, \dots) = \varphi(\xi, \eta, \zeta, \dots) + l_1 d\xi + l_2 d\eta + l_3 d\zeta + \dots$$

und wenn hierin für $d\xi, d\eta, d\zeta, \dots$ die Werthe in (3*) des § 62 eingesetzt werden:

2. Führen wir noch die Hilfsgrößen Q_1, Q_2, Q_3, \dots ein und setzen diese derart fest, daß

$$(225) \quad \begin{cases} [paa] Q_1 + [pab] Q_2 + [pac] Q_3 + \dots = l_1, \\ [pab] Q_1 + [pbb] Q_2 + [pbc] Q_3 + \dots = l_2, \\ [pac] Q_1 + [pbc] Q_2 + [pcc] Q_3 + \dots = l_3, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

und damit nach (1*) und (7*) des § 62:

$$(5^*) \quad \begin{cases} Q_1 = l_1 Q_{11} + l_2 Q_{12} + l_3 Q_{13} + \dots, \\ Q_2 = l_1 Q_{12} + l_2 Q_{22} + l_3 Q_{23} + \dots, \\ Q_3 = l_1 Q_{13} + l_2 Q_{23} + l_3 Q_{33} + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

wird, so wird:

$$(227a) \quad \frac{1}{P_L} = l_1 Q_1 + l_2 Q_2 + l_3 Q_3 + \dots = [lQ].$$

Indem wir dann weiter die Bezeichnungen der Formeln (120a) einführen, jedoch für f_1, f_2, f_3, \dots die Differenzialquotienten l_1, l_2, l_3, \dots nehmen, dann die Größen $\mathfrak{B}_2, \mathfrak{C}_2, \dots; \mathfrak{C}_3, \dots; \dots$ nach den Formeln (120b) und dazu:

$$(226) \quad \mathfrak{B}_2 = l_2 - \frac{b_1}{a_1} l_1, \quad \mathfrak{B}_3 = l_3 - \frac{c_1}{a_1} l_1 - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{B}_2, \quad \dots$$

bilden, erhalten wir nach Formel (127) noch einen zweiten Ausdruck für $\frac{1}{P_L}$, nämlich:

$$(227b) \quad \frac{1}{P_L} = \frac{l_1}{a_1} l_1 + \frac{\mathfrak{B}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{B}_2 + \frac{\mathfrak{B}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{B}_3 + \dots$$

Hiernach folgt nach Formel (35) für den mittleren Fehler M_L von L :

$$(228) \quad M_L = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_L}}.$$

3. Die Zahlenwerthe von Q_1, Q_2, Q_3, \dots und von $\frac{1}{P_L}$ können zweckmäßig nach dem folgenden Schema (229) für die Auflösung der Gleichungen (225) berechnet werden, das dem Schema für die Auflösung der Endgleichungen (116) nachgebildet ist, mit Weglassung der Berechnung der Größen $\mathfrak{B}_2, \mathfrak{C}_2, \dots; \mathfrak{C}_3, \dots; \dots$, deren Zahlenwerthe ebenso wie die der Größen a_1, b_1, c_1, \dots unverändert aus der Auflösung der Endgleichungen im Schema (124) zu übernehmen sind. Das Schema ist eingerichtet für den Fall, daß $q=5$ Endgleichungen vorliegen; für jeden andern Fall kann es leicht vereinfacht oder erweitert werden.

	l_1	l_2	l_3	l_4	l_5	Gewicht P_L .	
		$-\frac{b_1}{a_1} l_1$	$-\frac{c_1}{a_1} l_1$	$-\frac{b_1}{a_1} l_1$	$-\frac{c_1}{a_1} l_1$	$+\frac{l_1}{a_1} l_1$	$+l_1 Q_1$
(229)	$+\frac{l_1}{a_1}$	$=\mathfrak{B}_2$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{B}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{B}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{B}_2$	$+\frac{\mathfrak{B}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{B}_2$	$+l_2 Q_2$
	$-\frac{e_1}{a_1} Q_5$	$+\frac{\mathfrak{B}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$=\mathfrak{B}_3$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{B}_3$	$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{B}_3$	$+\frac{\mathfrak{B}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{B}_3$	$+l_3 Q_3$
	$-\frac{b_1}{a_1} Q_4$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_5$	$+\frac{\mathfrak{B}_3}{\mathfrak{C}_3}$	$=\mathfrak{B}_4$	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{B}_4$	$+\frac{\mathfrak{B}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{B}_4$	$+l_4 Q_4$
	$-\frac{c_1}{a_1} Q_3$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_4$	$-\frac{\mathfrak{C}_3}{\mathfrak{C}_3} Q_5$	$+\frac{\mathfrak{B}_4}{\mathfrak{D}_4}$	$=\mathfrak{B}_5$	$+\frac{\mathfrak{B}_5}{\mathfrak{E}_5} \mathfrak{B}_5$	$+l_5 Q_5$
	$-\frac{b_1}{a_1} Q_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_3$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} Q_4$	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} Q_5$	$+\frac{\mathfrak{B}_5}{\mathfrak{E}_5}$	$=\frac{1}{P_L} =$	
	$=Q_1$	$=Q_2$	$=Q_3$	$=Q_4$	$=Q_5$		

2. Zu § 32. Richtungsbestimmungen aus Winkelbeobachtungen.

1. Im § 32, Nr. 9 haben wir als allgemeine Form der Endgleichungen und als Faktoren der Endgleichungen erhalten:

$$(118) \quad \begin{cases} \nu p d\tau_1 = p(s_1 - \sigma_1), \\ \nu p d\tau_2 = p(s_2 - \sigma_2), \\ \nu p d\tau_3 = p(s_3 - \sigma_3), \\ \dots\dots\dots; \end{cases}$$

$$(120a) \quad \begin{cases} a_1 = +\nu p, & b_1 = 0, & c_1 = 0, \dots\dots\dots, \\ & b_2 = +\nu p, & c_2 = 0, \dots\dots\dots, \\ & & c_3 = +\nu p, \dots\dots\dots, \\ & & & \dots\dots\dots; \end{cases}$$

$$(120b) \quad \begin{cases} B_1 = b_2 = +\nu p, & C_2 = 0, & \dots\dots\dots, \\ & C_3 = c_3 = +\nu p, & \dots\dots\dots, \\ & & \dots\dots\dots \end{cases}$$

Hiermit ergibt sich nach den Formeln (218)

$$(218a) \quad \begin{cases} f_1 = -1, & f_2 = 0, & f_3 = 0, \dots\dots, \\ & \mathfrak{F}_2 = 0, & \mathfrak{F}_3 = 0, \dots\dots, \\ Q_{11} = \frac{1}{\nu p}, & Q_{12} = 0, & Q_{13} = 0, \dots\dots \end{cases}$$

$$(218b) \quad \begin{cases} f_1 = 0, & f_2 = -1, & f_3 = 0, \dots\dots, \\ & \mathfrak{F}_2 = -1, & \mathfrak{F}_3 = 0, \dots\dots, \\ Q_{22} = \frac{1}{\nu p}, & Q_{23} = 0, \dots\dots, \end{cases}$$

$$(218c) \quad \begin{cases} f_1 = 0, & f_2 = 0, & f_3 = -1, \dots\dots, \\ & \mathfrak{F}_2 = 0, & \mathfrak{F}_3 = -1, \dots\dots, \\ Q_{33} = \frac{1}{\nu p}, & \dots\dots \end{cases}$$

Hiernach ist $Q_{11} = Q_{22} = Q_{33} = \dots = \frac{1}{\nu p}$, ferner das für alle ausgeglichenen Richtungen gleiche Gewicht P nach Formel (220):

$$P = \nu p,$$

und der ebenfalls für alle Richtungen gleiche mittlere Fehler M nach Formel (221):

$$M = \pm m \sqrt{\frac{1}{\nu p}}.$$

In unserm Beispiele sind zur Bestimmung von $\nu = 4$ Richtungen die Winkel derart beobachtet worden, daß das Gewicht der Beobachtungsergebnisse $p = 6$ ist. Somit ist das Gewicht der ausgeglichenen Richtungen

$$P = \nu p = 4 \cdot 6 = 24$$

und ihr mittlerer Fehler

$$M = \pm m \sqrt{\frac{1}{\nu p}} = \pm 1,08 \sqrt{\frac{1}{24}} = \pm 0,21''.$$

2. Der wahrscheinlichste Werth $W_{n \cdot m}$ eines Winkels wird aus den ausgeglichenen Richtungen R_n und R_m erhalten nach:

$$W_{n \cdot m} = -R_n + R_m.$$

Somit ist nach Formel (223):

$$l_n = \frac{\partial W_{n \cdot m}}{\partial R_n} = -1, \quad l_m = \frac{\partial W_{n \cdot m}}{\partial R_m} = +1,$$

sodann, da nach Nr. 1: $Q_{nn} = Q_{mm} = \frac{1}{\nu p}$, $Q_{nm} = 0$ ist, nach Formel (224):

$$\frac{1}{P_W} = \frac{1}{\nu p} + \frac{1}{\nu p} = \frac{2}{\nu p} \quad \text{oder} \quad P_W = \frac{1}{2} \nu p,$$

ferner nach Formel (228):

$$M_W = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_W}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{\nu p}},$$

wonach in unserm Beispiele das Gewicht der wahrscheinlichsten Werthe W der Winkel

$$P_W = \frac{1}{2} \nu p = \frac{1}{2} \cdot 4 \cdot 6 = 12,$$

und ihr mittlerer Fehler:

$$M_W = \pm m \sqrt{\frac{2}{\nu p}} = \pm 1,03 \sqrt{\frac{1}{12}} = \pm 0,30''$$

ist.

3. Zu § 33. Richtungsbestimmungen aus Richtungssätzen.

1. Verfahren.

Im § 33 haben wir zur Bestimmung der Richtungsänderungen $d\tau_1, d\tau_2, \dots, d\tau_6$ unter Nr. 14 die Endgleichungen

$$\begin{array}{l|l} 3 d\tau_1 - d\sigma^{III} = 0, & 3 d\tau_4 - d\sigma^I = 0, \\ 3 d\tau_2 - d\sigma^I = 0, & 3 d\tau_5 - d\sigma^{IV} = 0, \\ 3 d\tau_3 - d\sigma^{IV} = 0, & 3 d\tau_6 - d\sigma^{II} = 0, \end{array}$$

und zur Bestimmung der Aenderungen $d\sigma^I, d\sigma^{II}, d\sigma^{III}, d\sigma^{IV}$ der Orientierungswinkel unter Nr. 13 die Endgleichungen

$$\begin{array}{l} + \frac{11}{3} d\sigma^I \quad . \quad . \quad + \frac{1}{3} d\sigma^{IV} - 45,7 = 0, \\ . \quad + \frac{13}{3} d\sigma^{II} - \frac{1}{3} d\sigma^{III} \quad . \quad + 47,3 = 0, \\ . \quad - \frac{1}{3} d\sigma^{II} + \frac{13}{3} d\sigma^{III} \quad . \quad + 22,6 = 0, \\ + \frac{1}{3} d\sigma^I \quad . \quad . \quad + \frac{11}{3} d\sigma^{IV} - 24,3 = 0. \end{array}$$

Von den diesen Endgleichungen entsprechenden reduzierten Endgleichungen (122) stimmen die ersten acht überein mit den angeführten Gleichungen und die beiden letzten sind

$$\begin{array}{l} + 4,30 d\sigma^{III} + 26,2 = 0, \\ + 3,64 d\sigma^{IV} - 20,2 = 0. \end{array}$$

Demnach sind die Faktoren der reduzierten Endgleichungen mit den Bezeichnungen der Formeln (120 a) und (120 b):

$a_1 = +3,$	$b_1 = 0,$	$c_1 = 0,$	$d_1 = 0,$	$e_1 = 0,$	$g_1 = 0,$	$h_1 = 0,$	$i_1 = 0,$	$k_1 = -1,$	$l_1 = 0,$
$a_2 = +3,$	$b_2 = +3,$	$c_2 = 0,$	$d_2 = 0,$	$e_2 = 0,$	$g_2 = 0,$	$h_2 = -1,$	$i_2 = 0,$	$k_2 = 0,$	$l_2 = 0,$
		$c_3 = +3,$	$d_3 = 0,$	$e_3 = 0,$	$g_3 = 0,$	$h_3 = 0,$	$i_3 = 0,$	$k_3 = 0,$	$l_3 = -1,$
			$d_4 = +3,$	$e_4 = 0,$	$g_4 = 0,$	$h_4 = -1,$	$i_4 = 0,$	$k_4 = 0,$	$l_4 = 0,$
				$e_5 = +3,$	$g_5 = 0,$	$h_5 = 0,$	$i_5 = 0,$	$k_5 = 0,$	$l_5 = -1,$
					$g_6 = +3,$	$h_6 = 0,$	$i_6 = -1,$	$k_6 = 0,$	$l_6 = 0,$
						$h_7 = +3,67,$	$i_7 = 0,$	$k_7 = 0,$	$l_7 = +0,33,$
							$i_8 = +4,33,$	$k_8 = -0,33,$	$l_8 = 0,$
								$k_9 = +4,30,$	$l_9 = 0,$
									$l_{10} = +3,64.$

Damit ergeben sich die Gewichtskoeffizienten $Q_{11}, Q_{22}, \dots, Q_{66}$ nach den Formeln (218) wie folgt:

$$f_1 = -1, \vartheta_2 = \vartheta_3 = \vartheta_4 = \vartheta_5 = \vartheta_6 = \vartheta_7 = \vartheta_8 = 0, \vartheta_9 = -\frac{f_1}{a_1} f_1 = -\frac{1}{3}, \vartheta_{10} = 0,$$

$$Q_{11} = \frac{f_1}{a_1} f_1 + \frac{\vartheta_9}{x_9} \vartheta_9 = \frac{1}{3} + \frac{0,33}{4,30} 0,33 = 0,36;$$

$$\vartheta_2 = -1, \vartheta_3 = \vartheta_4 = \vartheta_5 = \vartheta_6 = 0, \vartheta_7 = -\frac{\vartheta_2}{x_7} \vartheta_2 = -\frac{1}{3}, \vartheta_8 = \vartheta_9 = 0,$$

$$\vartheta_{10} = -\frac{x_7}{\vartheta_7} \vartheta_7 = +0,03,$$

$$Q_{22} = \frac{\vartheta_2}{x_2} \vartheta_2 + \frac{\vartheta_7}{x_7} \vartheta_7 + \frac{\vartheta_{10}}{x_{10}} \vartheta_{10} = \frac{1}{3} + \frac{0,33}{3,67} 0,33 + \frac{0,03}{3,64} 0,03 = 0,36;$$

$$\vartheta_3 = -1, \vartheta_4 = \vartheta_5 = \vartheta_6 = \vartheta_7 = \vartheta_8 = \vartheta_9 = 0, \vartheta_{10} = -\frac{x_3}{\vartheta_3} \vartheta_3 = -\frac{1}{3},$$

$$Q_{33} = \frac{\vartheta_3}{x_3} \vartheta_3 + \frac{\vartheta_{10}}{x_{10}} \vartheta_{10} = \frac{1}{3} + \frac{0,33}{3,64} 0,33 = 0,36;$$

$$\vartheta_4 = -1, \vartheta_5 = \vartheta_6 = 0, \vartheta_7 = -\frac{\vartheta_4}{x_4} \vartheta_4 = -\frac{1}{3}, \vartheta_8 = \vartheta_9 = 0, \vartheta_{10} = \frac{x_7}{\vartheta_7} \vartheta_7 = +0,03,$$

$$Q_{44} = \frac{\vartheta_4}{x_4} \vartheta_4 + \frac{\vartheta_7}{x_7} \vartheta_7 + \frac{\vartheta_{10}}{x_{10}} \vartheta_{10} = \frac{1}{3} + \frac{0,33}{3,67} 0,33 + \frac{0,03}{3,64} 0,03 = 0,36;$$

$$\vartheta_5 = -1, \vartheta_6 = \vartheta_7 = \vartheta_8 = \vartheta_9 = 0, \vartheta_{10} = -\frac{x_5}{\vartheta_5} \vartheta_5 = -0,33,$$

$$Q_{55} = \frac{\vartheta_5}{x_5} \vartheta_5 + \frac{\vartheta_{10}}{x_{10}} \vartheta_{10} = \frac{1}{3} + \frac{0,33}{3,64} 0,33 = 0,36;$$

Auflösung der											
a_1	+ 111	b_1	- 9	c_1	- 9	d_1	+ 3			b_2	+ 103
		$-\frac{b_1}{a_1}$	+0,081	$-\frac{c_1}{a_1}$	+0,081	$-\frac{d_1}{a_1}$	-0,027			$-\frac{b_1}{a_1} b_1$	- 1
										x_2	+ 102
											$-\frac{c_1}{a_1} c_1$
											$-\frac{d_1}{a_1} d_1$
Berechnung der											
f_1	- 24	f_2	0,00	f_3	0,00	f_4	0,00	Probe.		f_5	- 24
		$-\frac{b_1}{a_1} f_1$	-1,94	$-\frac{c_1}{a_1} f_1$	-1,94	$-\frac{d_1}{a_1} f_1$	+0,65	$+\frac{f_1}{a_1} f_1$	+5,18	ϑ_2	- 24
$-\frac{f_1}{a_1}$	+0,216	ϑ_2	-1,94	$-\frac{c_2}{x_2} \vartheta_2$	+0,11	$-\frac{d_2}{x_2} \vartheta_2$	-0,10	$+\frac{\vartheta_2}{x_2} \vartheta_2$	+0,04	$-\frac{\vartheta_2}{x_2}$	+0,235
$-\frac{b_1}{a_1} Q_{11}$	0,000	$-\frac{\vartheta_2}{x_2}$	+0,019	ϑ_3	-1,83	$-\frac{d_3}{x_3} \vartheta_3$	-0,09	$+\frac{\vartheta_3}{x_3} \vartheta_3$	+0,03	$-\frac{D_2}{x_2} Q_{22}$	+0,001
$-\frac{c_1}{a_1} Q_{11}$	+0,001	$-\frac{D_2}{x_2} Q_{11}$	0,000	$-\frac{\vartheta_3}{x_3}$	+0,018	ϑ_4	+0,46	$+\frac{\vartheta_4}{x_4} \vartheta_4$	+0,00	$-\frac{c_2}{x_2} Q_{22}$	+0,001
$-\frac{d_1}{a_1} Q_{11}$	+0,001	$-\frac{c_2}{x_2} Q_{11}$	-0,001	$-\frac{D_3}{x_3} Q_{11}$	0,000	$-\frac{\vartheta_4}{x_4}$		$24 Q_{11}$	+5,35	Q_{22}	+0,337
Q_{11}	+0,218	Q_{11}	+0,018	Q_{11}	+0,018	$= Q_{11}$	-0,004	Q_{11}	+0,219		Q_{22}

$$\mathfrak{F}_6 = -1, \mathfrak{F}_7 = 0, \mathfrak{F}_8 = -\frac{\mathfrak{F}_6}{\mathfrak{R}_6} \mathfrak{F}_6 = -\frac{1}{3}, \mathfrak{F}_9 = -\frac{\mathfrak{R}_8}{\mathfrak{F}_8} \mathfrak{F}_8 = -0,03, \mathfrak{F}_{10} = 0,$$

$$Q_{66} = \frac{\mathfrak{F}_6}{\mathfrak{G}_6} \mathfrak{F}_6 + \frac{\mathfrak{F}_8}{\mathfrak{F}_8} \mathfrak{F}_8 + \frac{\mathfrak{F}_9}{\mathfrak{R}_9} \mathfrak{F}_9 = \frac{1}{3} + \frac{0,33}{4,33} 0,33 + \frac{0,03}{4,30} 0,03 = 0,36.$$

Hiernach sind die Gewichte P_1, P_2, \dots, P_6 und die mittleren Fehler M_1, M_2, \dots, M_6 der wahrscheinlichsten Werthe R_1, R_2, \dots, R_6 der Richtungen sämtlich:

$$(220) \quad P = \frac{1}{Q} = \frac{1}{0,36} = 2,8, \quad | \quad (221) \quad M = \pm m\sqrt{Q} = \pm 13,0 \cdot 0,6 = \pm 7,8''.$$

Wenn in allen Sätzen alle Richtungen vorkommen, wird $\alpha_1 = \mathfrak{B}_2 = \mathfrak{C}_3 = \dots = n$ und werden alle übrigen Faktoren der reduzierten Endgleichungen $= 0$, so daß dann $P = n$ wird.*)

4. Zu § 34. Richtungsbestimmungen aus Richtungssätzen.

2. Verfahren.

In dem im § 34 behandelten Beispiele sind die wahrscheinlichsten Werthe R_1, R_2, R_3, R_4 der Richtungen, deren Gewichte P_1, P_2, P_3, P_4 und mittleren Fehler M_1, M_2, M_3, M_4 uns allein interessiren, vollständig bestimmt durch die aus den reduzierten Fehlergleichungen abgeleiteten Endgleichungen. Wir können deshalb auch die Gewichtsrechnung ohne weiteres an die Auflösung dieser Endgleichungen anschließen. Da wir sämtliche Endgleichungen mit 24 multipliziert haben, müssen wir in der Gewichtsrechnung auch die Werthe $f = -1$ mit 24 multipliziert ansetzen und in den Proben erhalten wir als Summe den 24fachen Betrag der Koeffizienten $Q_{11}, Q_{22}, Q_{33}, \dots$. Hiernach gestaltet sich die Gewichtsrechnung, der wir die Auflösung der Endgleichungen nach § 34, so weit es der bessern Uebersicht wegen nöthig ist, voranstellen, wie folgt:

Endgleichungen.																	
+	7	b_2	-	5			c_2	+	103	b_2	-	5			b_2	+	103
-	1	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$		0			$-\frac{c_1}{a_1} c_1$	-	1	$-\frac{c_1}{a_1} b_1$		0			$-\frac{b_1}{a_1} b_1$		0
+	6	\mathfrak{D}_2	-	5			$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2$	0		$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{D}_2$		0			$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{D}_2$		0
-0,059		$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2}$	+	0,049			\mathfrak{C}_2	+	102	\mathfrak{D}_2		5			$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{D}_2$		0
										$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2}$	+	0,049			\mathfrak{D}_2	+	103
Gewichtskoeffizienten Q.																	
0	f_1	0	Probe.		f_2	- 24	f_3	0	Probe.		f_4	- 24					
+1,42	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	-1,18	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	+5,64	\mathfrak{F}_2	- 24	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_2$	-1,18	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_2$	+5,64	\mathfrak{F}_2	- 24					
+1,42	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_2$	+0,07	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_2$	+0,02	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2}$	+0,235	\mathfrak{F}_2	-1,18	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{D}_2} \mathfrak{F}_2$	+0,01	$-\frac{\mathfrak{F}_1}{\mathfrak{D}_1}$						
-0,014	\mathfrak{F}_1	-1,11	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{D}_2} \mathfrak{F}_2$	+0,01	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{22}$	+0,001	$-\frac{\mathfrak{F}_1}{\mathfrak{D}_1}$		24 Q_{22}	+5,65	$= Q_{22}$	+0,233					
+0,001	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{D}_2}$		24 Q_{22}	+5,67	Q_{22}	+0,236	$= Q_{22}$	+0,011	Q_{22}	+0,235							
-0,013	$= Q_{22}$	+0,011	Q_{22}	+0,236													

*) Es liegt dann auch der im § 61, Nr. 10, Seite 285, bezeichnete Fall vor.

Mit den für Q_{11} , Q_{22} , Q_{33} , Q_{44} erhaltenen Zahlenwerthen wird:

$$(220) \left\{ \begin{array}{l} P_1 = \frac{1}{Q_{11}} = \frac{1}{0,218} = 4,6, \\ P_2 = \frac{1}{Q_{22}} = \frac{1}{0,237} = 4,2, \\ P_3 = \frac{1}{Q_{33}} = \frac{1}{0,236} = 4,2, \\ P_4 = \frac{1}{Q_{44}} = \frac{1}{0,233} = 4,3, \end{array} \right.$$

$$(221) \left\{ \begin{array}{l} M_1 = \pm m \sqrt{Q_{11}} = \pm 12,5 \cdot 0,47 = \pm 5,9'', \\ M_2 = \pm m \sqrt{Q_{22}} = \pm 12,5 \cdot 0,49 = \pm 6,1, \\ M_3 = \pm m \sqrt{Q_{33}} = \pm 12,5 \cdot 0,49 = \pm 6,1, \\ M_4 = \pm m \sqrt{Q_{44}} = \pm 12,5 \cdot 0,48 = \pm 6,0. \end{array} \right.$$

Das Gewicht einer einmaligen Beobachtung einer Richtung in beiden Fernrohren, das gewöhnlich gleich Eins genommen wird, ist im vorliegenden Beispiele nach § 34 gleich 0,5 genommen. Um die Gewichte P_1 , P_2 , P_3 , P_4 daher auf die gebräuchliche Gewichtseinheit zu beziehen, müssen die für diese Gewichte erhaltenen Zahlenwerthe noch mit 2 multipliziert werden, womit sich für die wahrscheinlichsten Werthe der Richtungen R_1 , R_2 , R_3 , R_4 die Gewichte 9,2, 8,4, 8,4, 8,6 ergeben.

5. Zu § 35. Bestimmung der Hauptpunkte eines Polygonnetzes.

Die zur Berechnung der Gewichte P_1 , P_2 , ..., P_7 und der mittleren Fehler M_2 , M_3 , ..., M_7 der wahrscheinlichsten Werthe H_2 , H_3 , ..., H_7 der Höhen der Hauptpunkte 2, 3, ..., 7 des Nivellementsnetzes zu benutzenden Faktoren der reduzierten Endgleichungen und die zu benutzenden aus solchen gebildeten Quotienten sind nach § 35, Nr. 10:

$$\begin{array}{l} \alpha_1 = +1,90. \left| \begin{array}{l} -\frac{b_1}{a_1} = +0,34, \\ \mathfrak{B}_2 = +2,50, \end{array} \right. \left| \begin{array}{l} -\frac{c_1}{a_1} = 0, \\ \mathfrak{C}_2 = +0,39, \\ \mathfrak{C}_3 = +2,74, \end{array} \right. \left| \begin{array}{l} -\frac{b_1}{a_1} = 0, \\ \mathfrak{D}_2 = 0, \\ \mathfrak{D}_3 = 0, \\ \mathfrak{D}_4 = +1,76, \end{array} \right. \left| \begin{array}{l} -\frac{e_1}{a_1} = 0, \\ \mathfrak{E}_2 = 0, \\ \mathfrak{E}_3 = 0, \\ \mathfrak{E}_4 = +0,40, \\ \mathfrak{E}_5 = +1,34, \end{array} \right. \left| \begin{array}{l} -\frac{g_1}{a_1} = 0, \\ \mathfrak{G}_2 = +0,44, \\ \mathfrak{G}_3 = +0,16, \\ \mathfrak{G}_4 = 0, \\ \mathfrak{G}_5 = +0,69, \\ \mathfrak{G}_6 = +0,84. \end{array} \right. \end{array}$$

Damit ergeben sich die Gewichtskoeffizienten Q_{11} , Q_{22} , ..., Q_{66} wie folgt:

f_1	-1	f_2	.	f_3	.	f_4	.	f_5	.	f_6	.	Probe.	
		$-\frac{b_1}{a_1} f_1$	-0,34	$-\frac{c_1}{a_1} f_1$.	$-\frac{b_1}{a_1} f_1$.	$-\frac{e_1}{a_1} f_1$.	$-\frac{g_1}{a_1} f_1$.	$+\frac{f_1}{a_1} f_1$	+0,53
$-\frac{f_1}{a_1}$	+0,53	\mathfrak{F}_2	-0,34	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	-0,13	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$.	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	-0,15	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	+0,05
$-\frac{g_1}{a_1} Q_{16}$.	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$	+0,14	\mathfrak{F}_3	-0,13	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_3$.	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_3$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_3$	-0,02	$+\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_2} \mathfrak{F}_3$	+0,01
$-\frac{e_1}{a_1} Q_{16}$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{16}$	+0,09	$-\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_2}$	+0,05	\mathfrak{F}_4	.	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_1} \mathfrak{F}_4$.	$-\frac{\mathfrak{G}_4}{\mathfrak{D}_1} \mathfrak{F}_4$.	$+\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_1} \mathfrak{F}_4$.
$-\frac{b_1}{a_1} Q_{14}$.	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{16}$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{16}$	+0,03	$-\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$.	\mathfrak{F}_5	.	$-\frac{\mathfrak{G}_5}{\mathfrak{E}_2} \mathfrak{F}_5$.	$+\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{E}_2} \mathfrak{F}_5$.
$-\frac{c_1}{a_1} Q_{18}$.	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{14}$.	$-\frac{\mathfrak{C}_3}{\mathfrak{C}_2} Q_{16}$.	$-\frac{\mathfrak{G}_4}{\mathfrak{D}_4} Q_{16}$.	$-\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{E}_2}$.	\mathfrak{F}_6	-0,17	$+\frac{\mathfrak{F}_6}{\mathfrak{E}_2} \mathfrak{F}_6$	+0,03
$-\frac{b_1}{a_1} Q_{18}$	+0,08	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{18}$	+0,03	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_2} Q_{14}$.	$-\frac{\mathfrak{G}_4}{\mathfrak{D}_4} Q_{16}$	+0,06	$-\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{E}_2} Q_{18}$	+0,14	$-\frac{\mathfrak{G}_6}{\mathfrak{E}_2}$.		
Q_{11}	+0,61	Q_{12}	+0,26	Q_{13}	+0,08	Q_{14}	+0,06	Q_{15}	+0,14	$= Q_{16}$	+0,20	Q_{11}	+0,62

f_2	-1	f_3	.	f_4	.	f_5	.	f_6	.	Probe.	
\mathfrak{F}_2	-1	$\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_3$	-0,39	$\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$.	$\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$.	$\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	-0,44	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	+0,40
$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$	+0,40	\mathfrak{F}_3	-0,39	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{G}_2} \mathfrak{F}_3$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{G}_2} \mathfrak{F}_3$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{G}_2} \mathfrak{F}_3$	-0,06	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{G}_2} \mathfrak{F}_3$	+0,05
$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{20}$	+0,26	$-\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{G}_2}$	+0,14	\mathfrak{F}_4	.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{D}_2} \mathfrak{F}_4$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{D}_2} \mathfrak{F}_4$.	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{D}_2} \mathfrak{F}_4$.
$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{25}$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{G}_2} Q_{20}$	+0,10	$-\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$.	\mathfrak{F}_5	.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{G}_2} \mathfrak{F}_5$.	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{G}_2} \mathfrak{F}_5$.
$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{24}$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{G}_2} Q_{25}$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{D}_4} Q_{20}$.	$-\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{G}_5}$.	\mathfrak{F}_6	-0,50	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{G}_5} \mathfrak{F}_6$	+0,30
$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{23}$	+0,09	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{G}_2} Q_{24}$.	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{D}_4} Q_{25}$	+0,16	$-\frac{\mathfrak{G}_2}{\mathfrak{G}_5} Q_{20}$	+0,41	$-\frac{\mathfrak{F}_6}{\mathfrak{G}_6}$.	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{G}_6} \mathfrak{F}_6$.
Q_{22}	+0,75	Q_{23}	+0,24	Q_{24}	+0,16	Q_{25}	+0,41	$=Q_{26}$	+0,60	Q_{27}	+0,75

f_3	-1	f_4	.	f_5	.	f_6	.	Probe.	
\mathfrak{F}_3	-1	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{G}_3} \mathfrak{F}_3$.	$-\frac{\mathfrak{G}_3}{\mathfrak{G}_3} \mathfrak{F}_3$.	$-\frac{\mathfrak{G}_3}{\mathfrak{G}_3} \mathfrak{F}_3$	-0,16	$+\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{G}_3} \mathfrak{F}_3$	+0,36
$-\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{G}_3}$	+0,36	\mathfrak{F}_4	.	$-\frac{\mathfrak{G}_3}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$.	$-\frac{\mathfrak{G}_3}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$.	$+\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$.
$-\frac{\mathfrak{G}_3}{\mathfrak{G}_3} Q_{30}$	+0,03	$-\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$.	\mathfrak{F}_5	.	$-\frac{\mathfrak{G}_3}{\mathfrak{G}_5} \mathfrak{F}_5$.	$+\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{G}_5} \mathfrak{F}_5$.
$-\frac{\mathfrak{G}_3}{\mathfrak{G}_3} Q_{35}$.	$-\frac{\mathfrak{G}_3}{\mathfrak{D}_4} Q_{30}$.	$-\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{G}_5}$.	\mathfrak{F}_6	-0,16	$+\frac{\mathfrak{F}_6}{\mathfrak{G}_6} \mathfrak{F}_6$	+0,03
$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{G}_3} Q_{34}$.	$-\frac{\mathfrak{G}_3}{\mathfrak{D}_4} Q_{35}$	+0,05	$-\frac{\mathfrak{G}_3}{\mathfrak{G}_5} Q_{30}$	+0,13	$-\frac{\mathfrak{F}_6}{\mathfrak{G}_6}$.	$+\frac{\mathfrak{F}_6}{\mathfrak{G}_6} \mathfrak{F}_6$.
Q_{33}	+0,39	Q_{34}	+0,05	Q_{35}	+0,13	$=Q_{36}$	+0,19	Q_{37}	+0,39

f_4	-1	f_5	.	f_6	.	Probe.	f_5	-1	f_6	.	Probe.		
\mathfrak{F}_4	-1	$-\frac{\mathfrak{G}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_5$	-0,40	$-\frac{\mathfrak{G}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_6$.	$+\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$	+0,57	\mathfrak{F}_5	-1	$-\frac{\mathfrak{G}_5}{\mathfrak{G}_5} \mathfrak{F}_6$	-0,69	$+\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{G}_5} \mathfrak{F}_5$	+0,75
$-\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$	+0,57	\mathfrak{F}_5	-0,40	$-\frac{\mathfrak{G}_5}{\mathfrak{G}_5} \mathfrak{F}_6$	-0,28	$+\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{G}_5} \mathfrak{F}_5$	+0,12	$-\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{G}_5}$	+0,75	\mathfrak{F}_6	-0,69	$+\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{G}_6} \mathfrak{F}_6$	+0,57
$-\frac{\mathfrak{G}_4}{\mathfrak{D}_4} Q_{40}$.	$-\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{G}_5}$	+0,30	\mathfrak{F}_6	-0,28	$+\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{G}_5} \mathfrak{F}_6$	+0,09	$-\frac{\mathfrak{G}_5}{\mathfrak{G}_5} Q_{50}$	+0,57	$-\frac{\mathfrak{F}_6}{\mathfrak{G}_6}$.	.	.
$-\frac{\mathfrak{G}_4}{\mathfrak{D}_4} Q_{45}$	+0,21	$-\frac{\mathfrak{G}_5}{\mathfrak{G}_5} Q_{40}$	+0,23	$-\frac{\mathfrak{F}_6}{\mathfrak{G}_6}$.	.	.	Q_{55}	+1,32	$=Q_{56}$	+0,82	Q_{55}	+1,32
Q_{44}	+0,78	Q_{45}	+0,53	$=Q_{46}$	+0,33	Q_{44}	+0,78	\mathfrak{F}_6	-1	.	.	$Q_{66} = -\frac{\mathfrak{F}_6}{\mathfrak{G}_6}$	1,19

Hiernach wird:

$$(220) \left\{ \begin{array}{l} P_2 = \frac{1}{Q_{11}} = \frac{1}{0,61} = 1,64, \quad P_3 = \frac{1}{Q_{22}} = \frac{1}{0,75} = 1,33, \quad P_4 = \frac{1}{Q_{33}} = \frac{1}{0,39} = 2,56, \\ P_5 = \frac{1}{Q_{44}} = \frac{1}{0,78} = 1,28, \quad P_6 = \frac{1}{Q_{55}} = \frac{1}{1,82} = 0,76, \quad P_7 = \frac{1}{Q_{66}} = \frac{1}{1,19} = 0,84; \end{array} \right.$$

$$(221) \left\{ \begin{array}{l} M_2 = \pm m \sqrt{Q_{11}} = \pm 3,7 \cdot 0,78 = \pm 2,9 \text{ mm}, \quad M_3 = \pm m \sqrt{Q_{22}} = \pm 3,7 \cdot 0,88 = \pm 3,3 \text{ mm}, \\ M_4 = \pm m \sqrt{Q_{33}} = \pm 3,7 \cdot 0,87 = \pm 3,2 \text{ mm}, \quad M_5 = \pm m \sqrt{Q_{44}} = \pm 3,7 \cdot 1,15 = \pm 4,3 \text{ mm}, \\ M_6 = \pm m \sqrt{Q_{55}} = \pm 3,7 \cdot 0,62 = \pm 2,3 \text{ mm}, \quad M_7 = \pm m \sqrt{Q_{66}} = \pm 3,7 \cdot 1,09 = \pm 4,0 \text{ mm}. \end{array} \right.$$

Die Gewichte sind nach § 35 in unsrer Rechnung derart angesetzt, daß das Gewicht eines einmaligen Nivellements einer Strecke von 1 Kilometer Länge mit

Zielweiten von 50 Meter $p_{1\text{ km}} = 0,25$ ist. Daher müssen wir die erhaltenen Zahlenwerthe der Gewichte $P_2, P_3, \dots P_6$ mit 4 multiplizieren, um sie auf die gebräuchliche Gewichtseinheit zu beziehen, womit wir 6,6, 5,3, 10,2, 5,1, 3,0, 3,4 als Gewichte der wahrscheinlichsten Werthe $H_2, H_3, \dots H_7$ der Höhen der Punkte 2, 3, 7 erhalten.

6. Zu § 36. Rückwärtseinschneiden.

1. Zur Bestimmung der wahrscheinlichsten Werthe x, y, o der Koordinaten des Punktes P und des Orientierungswinkels haben wir nach § 36, Nr. 5 und 7 die reduzierten Endgleichungen:

$$\begin{aligned} +4 do + 68,5 dg + 130,3 d\eta - 79 &= 0, \\ +30\,196 dg - 1\,720 d\eta - 4\,507 &= 0, \\ +20\,002 d\eta - 5\,480 &= 0, \end{aligned}$$

wonach die bei Berechnung der Gewichtskoeffizienten Q zu benutzenden Faktoren der Endgleichungen und die sich aus diesen ergebenden Quotienten sind:

$$a_1 = +4, \quad \left| \begin{array}{l} b_1 = +68,5, \\ B_1 = +30\,196, \end{array} \right| \quad \left| \begin{array}{l} c_1 = +130,3, \\ C_1 = -1\,720, \\ C_2 = +20\,002, \end{array} \right| \quad \left| \begin{array}{l} -\frac{b_1}{a_1} = -17,1, \\ -\frac{C_1}{a_1} = -32,6, \\ -\frac{C_2}{a_1} = +0,057. \end{array} \right|$$

Hiermit ergeben sich die Gewichtskoeffizienten Q_{11}, Q_{22}, Q_{33} wie folgt:

f_1	-1	f_2	0,0	f_3	0,0	Probe.	
		$-\frac{b_1}{a_1} f_1$	+17,1	$-\frac{c_1}{a_1} f_1$	+32,6	$+\frac{f_1}{a_1} f_1$	+0,25
$-\frac{f_1}{a_1}$	+0,25	\mathfrak{F}_2	+17,1	$-\frac{C_2}{B_2} \mathfrak{F}_2$	+1,0	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{B_2} \mathfrak{F}_2$	+0,01
$-\frac{c_1}{a_1} Q_{13}$	+0,05	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{B_2}$	-0,000 57	\mathfrak{F}_3	+33,6	$+\frac{\mathfrak{F}_3}{C_3} \mathfrak{F}_3$	+0,06
$-\frac{b_1}{a_1} Q_{12}$	+0,01	$-\frac{C_2}{B_2} Q_{13}$	-0,000 10	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{C_2}$			
Q_{11}	+0,31	Q_{13}	-0,000 67	$= Q_{13}$	-0,001 68	Q_{11}	+0,32
$f_2 =$	-1	f_3	0,000			f_3	-1
\mathfrak{F}_2	-1	$-\frac{C_2}{B_2} \mathfrak{F}_2$	-0,057			\mathfrak{F}_3	-1
$-\frac{\mathfrak{F}_2}{B_2}$	+0,000 033	\mathfrak{F}_3	-0,057			$-\frac{\mathfrak{F}_2}{C_2}$	+0,000 050
$-\frac{C_2}{B_2} Q_{23}$	+0,000 000	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{C_2}$					
Q_{22}	+0,000 033	$= Q_{23}$	+0,000 008				

Die Gewichte und mittleren Fehler P_o, M_o des wahrscheinlichsten Werthes o des Orientierungswinkels und P_x, P_y, M_x, M_y der wahrscheinlichsten Werthe x, y der Koordinaten des Punktes P ergeben sich hiernach zu:

$$(220) \left\{ \begin{array}{l} P_o = \frac{1}{Q_{11}} = \frac{1}{0,31} = 3,2, \\ P_x = \frac{1}{Q_{22}} = \frac{1}{0,000\,033} = 30\,300, \\ P_y = \frac{1}{Q_{33}} = \frac{1}{0,000\,050} = 20\,000; \end{array} \right. \quad (221) \left\{ \begin{array}{l} M_o = \pm m \sqrt{Q_{11}} = \pm 8,1 \cdot 0,56 = \pm 4,5'', \\ M_x = \pm m \sqrt{Q_{22}} = \pm 8,1 \cdot 0,00\,57 = \pm 0,046\,m = \pm 4,6\,cm, \\ M_y = \pm m \sqrt{Q_{33}} = \pm 8,1 \cdot 0,00\,71 = \pm 0,058\,m = \pm 5,8\,cm, \end{array} \right.$$

2. Indem wir die im § 36, Nr. 3 und 5 entwickelten Gleichungen (113) und (116) zusammenfassen und in den sich ergebenden Gleichungen für a_n und b_n ihre Zahlenwerthe nach § 36, Nr. 7 setzen, erhalten wir für die wahrscheinlichsten Werthe R_1, R_2, R_3, R_4 der Richtungen:

$$\begin{aligned} R_1 &= r_1 - d\sigma + 122,3 d\xi - 63,1 d\eta, \\ R_2 &= r_2 - d\sigma - 18,5 d\xi + 74,2 d\eta, \\ R_3 &= r_3 - d\sigma - 112,5 d\xi - 21,8 d\eta, \\ R_4 &= r_4 - d\sigma - 60,0 d\xi - 119,6 d\eta. \end{aligned}$$

Hiernach sind zunächst für die Richtung R_1 die Differenzialquotienten l_1, l_2, l_3 nach Formel (223):

$$l_1 = -1, \quad l_2 = +122,3, \quad l_3 = -63,1,$$

womit sich das Gewicht P_1 von R_1 nach den Formeln (226) bis (228) ergibt wie folgt:

l_1	-1	l_2	+122	l_3	-63	Gewicht P_1 und mittlerer Fehler M_1 .			
		$-\frac{b_1}{a_1} l_1$	+17	$-\frac{c_1}{a_1} l_1$	+33	$+\frac{l_1}{a_1} l_1$	+0,25	$+l_1 Q_1$	+0,29
$+\frac{l_1}{a_1}$	-0,25	$\frac{b_2}{a_2}$	+139	$-\frac{c_2}{a_2} l_1$	+8	$+\frac{b_2}{a_2} l_1$	+0,64	$+l_2 Q_2$	+0,55
$-\frac{c_1}{a_1} Q_3$	+0,04	$+\frac{b_3}{a_3}$	+0,0046	$\frac{b_3}{a_3}$	-22	$+\frac{b_3}{a_3} l_1$	+0,02	$+l_3 Q_3$	+0,07
$-\frac{b_1}{a_1} Q_2$	-0,08	$-\frac{c_2}{a_2} Q_2$	-0,0001	$+\frac{b_3}{a_3}$		$\frac{1}{P_1}$	+0,91	$\frac{1}{P_1}$	+0,91
Q_1	-0,29	Q_2	+0,0045	$= Q_3$	-0,0011	P_1	1,1	M_1	$\pm 7,7''$

In derselben Weise erhalten wir auch die Gewichte P_2, P_3, P_4 und die mittleren Fehler M_2, M_3, M_4 der wahrscheinlichsten Werthe R_2, R_3, R_4 der Richtungen nach den Punkten P_2, P_3, P_4 . Die Zahlenwerthe sind:

$$\begin{array}{l|l} P_1 = 1,1, & M_1 = \pm 7,7'', \\ P_2 = 1,2, & M_2 = \pm 6,6'', \\ P_3 = 1,8, & M_3 = \pm 6,0'', \\ P_4 = 1,4, & M_4 = \pm 6,8''. \end{array}$$

7. Zu § 37. Vorwärtseinschneiden.

1. Nach Gleichung (38*) im § 37, Nr. 6 und nach § 37, Nr. 8 sind die reduzierten Endgleichungen (122) zur Bestimmung der wahrscheinlichsten Werthe $\sigma_7, \sigma_8, \sigma_9$ der Orientirungswinkel für die auf den Punkten P_7, P_8, P_9 beobachteten Richtungen und der wahrscheinlichsten Werthe x, y der Koordinaten des Punktes P :

$$\begin{aligned} 4 d\sigma_7 + 18 d\xi - 74 d\eta + 13,0 &= 0, \\ 5 d\sigma_8 + 112 d\xi + 22 d\eta - 21,0 &= 0, \\ 5 d\sigma_9 + 60 d\xi + 120 d\eta - 35,5 &= 0, \\ + 13 158 d\xi + 6 732 d\eta - 3 410 &= 0, \\ + 12 570 d\eta - 2 755 &= 0, \end{aligned}$$

und hiernach die bei Berechnung der Gewichtskoeffizienten Q zu benutzenden Faktoren der Endgleichungen, sowie die sich aus diesen ergebenden Quotienten:

$$\begin{array}{l|l|l|l|l} a_1 = +4, & b_1 = 0, & c_1 = 0, & d_1 = +18, & e_1 = -74, \\ & b_2 = +5, & c_2 = 0, & d_2 = +112, & e_2 = +22, \\ & & c_3 = +5, & d_3 = +60, & e_3 = +120, \\ & & & d_4 = +13 158, & e_4 = +6 732, \\ & & & & e_5 = +12 570; \end{array}$$

$$\begin{array}{c|c|c|c|c}
 a_1 = +4, & -\frac{b_1}{a_1} = 0, & -\frac{c_1}{a_1} = 0, & -\frac{b_1}{a_1} = -4,5, & -\frac{e_1}{a_1} = +18,5, \\
 & \mathfrak{B}_2 = +5, & -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} = 0, & -\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} = -22,4, & -\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} = -4,4, \\
 & & \mathfrak{C}_3 = +5, & -\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} = -12,0, & -\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} = -24,0, \\
 & & & \mathfrak{D}_4 = +13\,158, & -\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} = -0,512, \\
 & & & & \mathfrak{E}_5 = +12\,570.
 \end{array}$$

Damit ergeben sich die Zahlenwerthe von $Q_{11}, Q_{22}, \dots Q_{55}$ wie folgt:

f_1	-1	f_2	.	f_3	.	f_4	.	f_5	.	Probe.	
$\frac{f_1}{a_1}$	+0,25	$\frac{b_1}{a_1} f_1$.	$\frac{c_1}{a_1} f_1$.	$\frac{b_1}{a_1} f_1$	+4,5	$\frac{e_1}{a_1} f_1$	-18,5	$+\frac{f_1}{a_1} f_1$	+0,25
$\frac{e_1}{a_1} Q_{15}$	+0,03	$\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$.	$\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$.	$\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$.	$\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$.	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$.
$\frac{b_1}{a_1} Q_{14}$	+0,01	$\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{15}$	-0,007	$\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{15}$.	$\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{C}_3}$	+4,5	$\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$	-2,8	$+\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$	+0,00
$\frac{c_1}{a_1} Q_{13}$.	$\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{14}$	+0,026	$\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{15}$	-0,040	$\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$	-0,000 34	$\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{D}_4}$	-20,8	$+\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_5$	+0,03
$\frac{b_1}{a_1} Q_{12}$.	$\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{13}$.	$\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{14}$	+0,014	$\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} Q_{15}$	-0,000 84	$\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{D}_5}$.		
Q_{11}	+0,29	Q_{12}	+0,019	Q_{13}	-0,026	Q_{14}	-0,001 18	$= Q_{15}$	+0,001 65	Q_{11}	+0,28

f_2	-1	f_3	.	f_4	.	f_5	.	Probe.	
\mathfrak{F}_2	-1	$\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$.	$\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	+22,4	$\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	+4,4	$+\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	+0,20
$\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$	+0,20	$\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3}$.	$\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3$.	$\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3$.	$+\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3$.
$\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{25}$	+0,00	$\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_2}$.	$\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{C}_3}$	+22,4	$\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$	-11,5	$+\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$	+0,04
$\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{24}$	+0,03	$\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{25}$	+0,013	$\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$	-0,00 17	$\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{D}_4}$	-7,1	$+\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_5$	+0,00
$\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} Q_{23}$.	$\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_2} Q_{24}$	+0,017	$\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} Q_{25}$	+0,00 03	$\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{D}_5}$.		
Q_{22}	+0,23	Q_{23}	+0,030	Q_{24}	-0,00 14	$= Q_{25}$	+0,000 56	Q_{22}	+0,24

f_3	-1	f_4	.	f_5	.	Probe.	
\mathfrak{F}_3	-1	$\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3$	+12,0	$\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3$	+24,0	$+\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3$	+0,20
$\frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3}$	+0,20	$\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$	+12,0	$\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$	-6,1	$+\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$	+0,01
$\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{C}_3} Q_{35}$	+0,03	$\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$	-0,000 91	$\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{D}_4}$	+17,9	$+\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_5$	+0,03
$\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{C}_3} Q_{34}$	+0,00	$\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} Q_{35}$	+0,000 73	$\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{D}_5}$.		
Q_{33}	+0,23	Q_{34}	-0,000 18	$= Q_{35}$	-0,001 42	Q_{33}	+0,24

f_4	-1	f_5	.	f_6	-1
\mathfrak{F}_4	-1	$\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{F}_4$	+0,512	\mathfrak{F}_6	-1
$\frac{\mathfrak{F}_4}{\mathfrak{D}_4}$	+0,000 076	\mathfrak{F}_5	+0,512	$\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{E}_5}$	
$\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} Q_{45}$	+0,000 021	$\frac{\mathfrak{F}_5}{\mathfrak{E}_5}$		$= Q_{55}$	+0,000 080
Q_{44}	+0,000 097	$= Q_{45}$	-0,000 041		

Hiernach wird:

$$\begin{aligned}
 (220) \quad & \left\{ \begin{aligned} P_{o_7} &= \frac{1}{Q_{11}} = \frac{1}{0,29} = 3,4, \\ P_{o_8} &= \frac{1}{Q_{22}} = \frac{1}{0,23} = 4,3, \\ P_{o_6} &= \frac{1}{Q_{33}} = \frac{1}{0,23} = 4,3, \\ P_x &= \frac{1}{Q_{44}} = \frac{1}{0,000\ 10} = 10\ 000, \\ P_y &= \frac{1}{Q_{55}} = \frac{1}{0,000\ 08} = 12\ 500. \end{aligned} \right. \\
 (221) \quad & \left\{ \begin{aligned} M_{o_7} &= \pm m\sqrt{Q_{11}} = \pm 5,0 \cdot 0,54 = \pm 2,6'', \\ M_{o_8} &= \pm m\sqrt{Q_{22}} = \pm 5,0 \cdot 0,48 = \pm 2,4'', \\ M_{o_6} &= \pm m\sqrt{Q_{33}} = \pm 5,0 \cdot 0,48 = \pm 2,4'', \\ M_x &= \pm m\sqrt{Q_{44}} = \pm 5,0 \cdot 0,010 = \pm 0,050\text{ m} = \pm 5,0\text{ cm}, \\ M_y &= \pm m\sqrt{Q_{55}} = \pm 5,0 \cdot 0,009 = \pm 0,045\text{ m} = \pm 4,5\text{ cm}. \end{aligned} \right.
 \end{aligned}$$

2. Die wahrscheinlichsten Werthe R_5 , R_6 , R_7 , R_8 der Richtungen auf $\hat{\gamma}$ 7 ergeben sich nach (13*) und (16*) im § 37, Nr. 3 und 5 mit den Zahlenwerthen im § 37, Nr. 8 nach:

$$\begin{aligned}
 R_5 &= r_5 - d\,o_7, \\
 R_6 &= r_6 - d\,o_7 - 18\,d\,\xi + 74\,d\,\eta, \\
 R_7 &= r_7 - d\,o_7, \\
 R_8 &= r_8 - d\,o_8.
 \end{aligned}$$

Demnach sind die Gewichte P_5 , P_7 , P_8 und die mittleren Fehler M_5 , M_7 , M_8 der Richtungen R_5 , R_7 , R_8 gleich dem Gewichte $P_{o_7} = 3,4$ und dem mittleren Fehler $M_{o_7} = \pm 2,7''$ des Orientierungswinkels o_7 , während sich das Gewicht P_6 und der mittlere Fehler M_6 der Richtung R_6 wie folgt ergibt:

l_1	-1	l_4	-18	l_5	+74	Gewicht P_6 und mittlerer Fehler M_6 .			
		$-\frac{b_1}{a_1} l_1$	+4	$-\frac{e_1}{a_1} l_1$	-18	$+\frac{l_1}{a_1} l_1$	+0,25	$+l_1 Q_1$	+0,14
$+\frac{l_1}{a_1}$	-0,25	\mathfrak{L}_4	-14	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{L}_4$	+7	$+\frac{\mathfrak{L}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{L}_4$	+0,02	$+l_4 Q_4$	+0,07
$-\frac{e_1}{a_1} Q_5$	+0,09	$+\frac{\mathfrak{L}_4}{\mathfrak{D}_4}$	-0,00 11	\mathfrak{L}_5	+63	$+\frac{\mathfrak{L}_5}{\mathfrak{E}_5} \mathfrak{L}_5$	+0,32	$+l_5 Q_5$	+0,37
$-\frac{b_1}{a_1} Q_4$	+0,02	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} Q_5$	-0,00 26	$+\frac{\mathfrak{L}_5}{\mathfrak{E}_5}$		$\frac{1}{P_6}$	+0,59	$\frac{1}{P_6}$	=0,58
Q_1	-0,14	Q_4	-0,00 37	$= Q_5$	+0,00 50	P_6	1,7	M_6	$\pm 3,8''$

Die Gewichte und mittleren Fehler der wahrscheinlichsten Werthe der übrigen Richtungen ergeben sich in ähnlicher Weise.

8. Zu § 38. Kombiniertes Vorwärts- und Rückwärtseinschneiden.

Die Berechnung der Gewichte P_x , P_y und der mittleren Fehler M_x , M_y der Koordinaten x , y des neu bestimmten Punktes P kann in Verbindung mit der Auflösung der Endgleichungen u. s. w. ebenso durchgeführt werden wie es unter Nr. 1 dieses Paragraphen geschehen ist:

α_1	+ 43 854	b_1	+ 5 012	f_1	- 7 917	b_2	+ 36 114	f_2	- 9 723	Probe.	
		$-\frac{b_1}{a_1}$	- 0,116	$-\frac{f_1}{a_1}$	+ 0,183	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$	- 581	$-\frac{b_1}{a_1} f_1$	+ 918	$-\frac{f_1}{a_1} f_1$	- 1 449
				$-\frac{b_1}{a_1} d\eta$	- 0,029	\mathfrak{B}_2	+ 35 533	\mathfrak{F}_2	- 8 805	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2$	- 2 184
		$\frac{b_2}{a_1}$	0,83	$d\xi$	+ 0,154		$d\eta$	$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2}$	+ 0,248	Σ	- 3 633
$Q_{11} = \frac{1}{P_x} = \frac{b_2}{a_1} \frac{1}{\mathfrak{B}_2}$			0,000 028	$Q_{12} = \frac{1}{P_y} = \frac{1}{\mathfrak{B}_2}$			0,000 028			$f_1 d\xi$	- 1 219
		P_x	44 000			P_y	36 000			$f_2 d\eta$	- 2 411
										Σ	- 3 630
$x = \xi + d\xi = 4\,745,00 + 0,15 = 4\,745,15$						$M_x = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_x}} = \pm 4,9 \cdot 0,0048 = \pm 0,024m$					
$y = \eta + d\eta = 6\,681,00 + 0,25 = 6\,681,25$						$M_y = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_y}} = \pm 4,9 \cdot 0,0053 = \pm 0,026m$					

9. Zu § 39. Bestimmung einer geraden Grenzstrecke.

1. Die reduzierten Endgleichungen zur Bestimmung der wahrscheinlichsten Werthe x und y der Richtungstangente und der Anfangsordinate der Geraden sind nach § 39, Nr. 7 und 9:

$$+ 5 d\eta + 5\,788 d\xi + 2,786 = 0,$$

$$+ 2\,646\,000 d\xi + 286 = 0,$$

wonach die bei Berechnung der Gewichtskoeffizienten Q zu benutzenden Faktoren der Endgleichungen sind:

$$\alpha_1 = + 5, \quad \left| \quad \begin{array}{l} b_1 = + 5\,788, \\ \mathfrak{B}_2 = + 2\,646\,000. \end{array} \right.$$

Damit ergibt sich nach den Formeln (218 a) und (218 b):

$$\mathfrak{F}_2 = + \frac{b_1}{a_1} = + 1\,158, \quad \left| \quad Q_{12} = - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} = - 0,000\,437,$$

$$Q_{11} = - \frac{b_1}{a_1} Q_{12} + \frac{1}{a_1} = + 0,707, \quad \left| \quad Q_{22} = + \frac{1}{\mathfrak{B}_2} = + 0,000\,000\,378.$$

Hiernach ergeben sich die Gewichte P_y , P_x und die mittleren Fehler M_y , M_x der wahrscheinlichsten Werthe y , x der Anfangsordinate und der Richtungstangente der Geraden zu:

$$(220) \left\{ \begin{array}{l} P_y = \frac{1}{Q_{11}} = 1,41, \\ P_x = \frac{1}{Q_{22}} = 2\,650\,00; \end{array} \right. \quad \left| \quad (221) \left\{ \begin{array}{l} M_y = \pm m \sqrt{Q_{11}} = \pm 0,97 \cdot 0,84 = \pm 0,81m, \\ M_x = \pm m \sqrt{Q_{22}} = \pm 0,97 \cdot 0,000\,61 = \pm 0,000\,59. \end{array} \right. \right.$$

2. Nach den im § 39, Nr. 4 und 6 gewonnenen Gleichungen (113) und (116) ergibt sich der wahrscheinlichste Werth O_n der Ordinate eines Punktes P_n nach:

$$O_n = o_n + d\eta + a_n d\xi$$

und somit für das Gewicht P_n von O_n nach den Formeln (223) und (224):

$$l_1 = \frac{\partial O_n}{\partial \eta} = + 1, \quad \left| \quad l_2 = \frac{\partial O_n}{\partial \xi} = + a_n,$$

$$\begin{aligned} \frac{1}{P_n} &= l_1 l_1 Q_{11} + 2 l_1 l_2 Q_{12} + l_2 l_2 Q_{22} \\ &= Q_{11} + 2 a_n Q_{12} + a_n a_n Q_{22} \\ &= 0,707 - 0,000\,87 \cdot a_n + 0,000\,000\,378 \cdot a_n a_n. \end{aligned}$$

Hiernach erhalten wir für die Gewichte P_1, P_2, \dots, P_6 und die mittleren Fehler M_1, M_2, \dots, M_6 der wahrscheinlichsten Werthe O_1, O_2, \dots, O_6 der Ordinaten der eingemessenen Punkte P_1, P_2, \dots, P_6 der Geraden:

Nr. der Punkte.	$a.$	$aa.$	$Q_{11}.$	$2aQ_{12}.$	$aaQ_{22}.$	$\frac{1}{P}.$	$P.$	$\sqrt{\frac{1}{P}}.$	$M = \pm m \sqrt{\frac{1}{P}}.$
1	0	0	+0,707	-0,000	+0,000	+0,707	1,4	0,84	$\pm 0,81$
2	713	508 000	+0,707	-0,620	+0,192	+0,279	3,6	0,53	$\pm 0,51$
3	1 318	1 737 000	+0,707	-1,148	+0,657	+0,216	4,6	0,46	$\pm 0,45$
4	1 731	2 996 000	+0,707	-1,505	+1,132	+0,334	3,0	0,58	$\pm 0,56$
5	2 026	4 105 000	+0,707	-1,766	+1,552	+0,493	2,0	0,70	$\pm 0,68$
	5 788	9 346 000	+3,535	-5,039	+3,533	+2,029			

10. Zu § 41. Bestimmung einer Distanzteilung für den Okularauszug eines Fernrohrs.

1. Die reduzierten Endgleichungen zur Bestimmung der wahrscheinlichsten Werthe x und y des Abstandes der Einstellmarke für den Okularauszug von der Objektivlinse und der Brennweite der Objektivlinse sind nach § 41, Nr. 6 und 9:

$$\begin{aligned} +11 d\bar{x} - 11,307 d\bar{y} + 0,49 &= 0, \\ +0,01135 d\bar{y} - 0,05797 &= 0, \end{aligned}$$

wonach die bei Berechnung der Gewichtskoeffizienten Q zu benutzenden Faktoren der Endgleichungen sind:

$$\begin{array}{l|l} a_1 = +11, & b_1 = -11,307 \\ & \mathfrak{B}_2 = +0,01135. \end{array}$$

Damit ergibt sich nach den Formeln (218a) und (218b):

$$\begin{array}{l|l} \mathfrak{F}_2 = +\frac{b_1}{a_1} = -1,028, & Q_{12} = -\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} = +90,57, \\ Q_{11} = -\frac{b_1}{a_1} Q_{12} + \frac{1}{a_1} = +93,20, & Q_{22} = +\frac{1}{\mathfrak{B}_2} = +88,11 \end{array}$$

und für die Gewichte P_x, P_y und die mittleren Fehler M_x, M_y der wahrscheinlichsten Werthe x, y :

$$(220) \begin{cases} P_x = \frac{1}{Q_{11}} = 0,00107, \\ P_y = \frac{1}{Q_{22}} = 0,00114; \end{cases} \quad (221) \begin{cases} M_x = \pm m \sqrt{Q_{11}} = \pm 0,15 \cdot 9,6 = \pm 1,4 \text{ mm}, \\ M_y = \pm m \sqrt{Q_{22}} = \pm 0,15 \cdot 9,4 = \pm 1,4 \text{ mm}. \end{cases}$$

2. Nach den im § 41, Nr. 5 gewonnenen Gleichungen (113) und (116) ergibt sich der wahrscheinlichste Werth L_n der Ablesung am Okularauszuge nach:

$$L_n = I_n - d\bar{x} + b_n d\bar{y}$$

und somit für das Gewicht P_n von L_n nach den Formeln (223), (226) und (227):

$$(223) \quad l_1 = -\frac{\partial L_n}{\partial \bar{x}} = -1, \quad \left| \quad l_2 = \frac{\partial L_n}{\partial \bar{y}} = +b_n, \right.$$

$$(226) \quad \mathfrak{L}_2 = l_2 - \frac{b_1}{a_1} l_1 = b_n - 1,02789;$$

$$(227) \quad \frac{1}{P_{L_n}} = \frac{l_1}{a_1} l_1 + \frac{\mathfrak{L}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{L}_2 = 0,091 + \frac{\mathfrak{L}_2 \mathfrak{L}_2}{0,01135}.$$

Hiernach erhalten wir für die Gewichte P_1, P_6, P_{11} und die mittleren Fehler M_1, M_6, M_{11} der wahrscheinlichsten Werthe L_1, L_6, L_{11} :

$$\begin{aligned} \mathfrak{L}_{2,1} &= 1,117\,42 - 1,027\,89 = +0,089\,53, \\ \mathfrak{L}_{2,6} &= 1,013\,65 - 1,027\,89 = -0,014\,24, \\ \mathfrak{L}_{2,11} &= 1,004\,53 - 1,027\,89 = -0,023\,36; \\ \frac{1}{P_1} &= 0,091 + 0,706 = 0,797, & P_1 &= 1,2, \\ \frac{1}{P_6} &= 0,091 + 0,018 = 0,109, & P_6 &= 9,2, \\ \frac{1}{P_{11}} &= 0,091 + 0,048 = 0,139; & P_{11} &= 7,2; \\ M_1 &= \pm m \sqrt{\frac{1}{P_1}} = \pm 0,15 \cdot 0,89 = \pm 0,13 \text{ mm}, \\ M_6 &= \pm m \sqrt{\frac{1}{P_6}} = \pm 0,15 \cdot 0,33 = \pm 0,05 \text{ mm}, \\ M_{11} &= \pm m \sqrt{\frac{1}{P_{11}}} = \pm 0,15 \cdot 0,37 = \pm 0,06 \text{ mm}. \end{aligned}$$

2. Kapitel. Für bedingte Beobachtungen.

§ 65. Gewicht und mittlerer Fehler einer Funktion der wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen.

1. Das Gewicht P_L und der mittlere Fehler M_L einer Funktion

$$(230) \quad L = \varphi(I, II, III, IV, \dots)$$

der wahrscheinlichsten Werthe I, II, III, IV, \dots der beobachteten Größen kann angegeben werden, sobald L als Funktion der unabhängigen Beobachtungsergebnisse $1, 2, 3, 4, \dots$, deren Gewichte $p_1, p_2, p_3, p_4, \dots$ wir kennen, dargestellt ist. Demnach zerlegen wir die wahrscheinlichsten Werthe I, II, III, IV, \dots der beobachteten Größen in die Beobachtungsergebnisse $1, 2, 3, 4, \dots$ und in die diesen zukommenden Verbesserungen $(1), (2), (3), (4), \dots$, so daß

$$(1^*) \quad L = \varphi(1 + (1), 2 + (2), 3 + (3), 4 + (4), \dots)$$

wird. Bezeichnen wir nun die partiellen Differenzialquotienten von $\varphi(1, 2, 3, 4, \dots)$ nach $1, 2, 3, 4, \dots$ mit $l_1, l_2, l_3, l_4, \dots$, so daß also

$$(231) \quad \begin{cases} l_1 = \frac{\partial \varphi(1, 2, 3, 4, \dots)}{\partial 1}, \\ l_2 = \frac{\partial \varphi(1, 2, 3, 4, \dots)}{\partial 2}, \\ l_3 = \frac{\partial \varphi(1, 2, 3, 4, \dots)}{\partial 3}, \\ l_4 = \frac{\partial \varphi(1, 2, 3, 4, \dots)}{\partial 4}, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

ist, so geht die Gleichung (1^*) über in:

$$(2^*) \quad L = \varphi(1, 2, 3, 4, \dots) + l_1(1) + l_2(2) + l_3(3) + l_4(4) + \dots$$

Setzen wir in diese Gleichung für $(1), (2), (3), (4), \dots$ die dafür in den Korrelatengleichungen **(156)** gegebenen Ausdrücke, so folgt:

$$(3^*) \quad L = \varphi(1, 2, 3, 4, \dots) + \left[\frac{al}{p}\right]k_a + \left[\frac{bl}{p}\right]k_b + \left[\frac{cl}{p}\right]k_c + \dots$$

2. Die Korrelaten k_a, k_b, k_c, \dots können wir nun nach den Endgleichungen (157) zuerst als Funktionen der Widersprüche f_a, f_b, f_c, \dots und dann nach den Gleichungen (151) und (152) als Funktionen der Beobachtungsergebnisse 1, 2, 3, 4, ... darstellen. Zu diesem Zweck führen wir die Koeffizienten $q_{11}, q_{12}, q_{13}, \dots; q_{21}, q_{22}, q_{23}, \dots; q_{31}, q_{32}, q_{33}, \dots; \dots$ ein, und setzen sie derart fest, dafs wird:

$$(4^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} \left[\frac{aa}{p} \right] q_{11} + \left[\frac{ab}{p} \right] q_{12} + \left[\frac{ac}{p} \right] q_{13} + \dots = 1, \\ \left[\frac{ab}{p} \right] q_{11} + \left[\frac{bb}{p} \right] q_{12} + \left[\frac{bc}{p} \right] q_{13} + \dots = 0, \\ \left[\frac{ac}{p} \right] q_{11} + \left[\frac{bc}{p} \right] q_{12} + \left[\frac{cc}{p} \right] q_{13} + \dots = 0, \\ \dots \dots \dots; \\ \left[\frac{aa}{p} \right] q_{21} + \left[\frac{ab}{p} \right] q_{22} + \left[\frac{ac}{p} \right] q_{23} + \dots = 0, \\ \left[\frac{ab}{p} \right] q_{21} + \left[\frac{bb}{p} \right] q_{22} + \left[\frac{bc}{p} \right] q_{23} + \dots = 1, \\ \left[\frac{ac}{p} \right] q_{21} + \left[\frac{bc}{p} \right] q_{22} + \left[\frac{cc}{p} \right] q_{23} + \dots = 0, \\ \dots \dots \dots; \\ \left[\frac{aa}{p} \right] q_{31} + \left[\frac{ab}{p} \right] q_{32} + \left[\frac{ac}{p} \right] q_{33} + \dots = 0, \\ \left[\frac{ab}{p} \right] q_{31} + \left[\frac{bb}{p} \right] q_{32} + \left[\frac{bc}{p} \right] q_{33} + \dots = 0, \\ \left[\frac{ac}{p} \right] q_{31} + \left[\frac{bc}{p} \right] q_{32} + \left[\frac{cc}{p} \right] q_{33} + \dots = 1, \\ \dots \dots \dots \end{array} \right.$$

u. s. w.

Dann erhalten wir ähnlich wie im § 62, Nr. 2:

$$(5^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} k_a = f_a q_{11} + f_b q_{12} + f_c q_{13} + \dots, \\ k_b = f_a q_{21} + f_b q_{22} + f_c q_{23} + \dots, \\ k_c = f_a q_{31} + f_b q_{32} + f_c q_{33} + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{array} \right.$$

Beachten wir nun, dafs nach den Gleichungen (151) und (152)

$$(6^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} f_a = S_a - F_a(1, 2, 3, 4, \dots), \\ f_b = S_b - F_b(1, 2, 3, 4, \dots), \\ f_c = S_c - F_c(1, 2, 3, 4, \dots), \\ \dots \dots \dots \end{array} \right.$$

ist, so erhalten wir:

$$(7^*) \quad \left\{ \begin{array}{l} k_a = (S_a - F_a(1, 2, 3, 4, \dots)) q_{11} + (S_b - F_b(1, 2, 3, 4, \dots)) q_{12} \\ \quad + (S_c - F_c(1, 2, 3, 4, \dots)) q_{13} + \dots, \\ k_b = (S_a - F_a(1, 2, 3, 4, \dots)) q_{21} + (S_b - F_b(1, 2, 3, 4, \dots)) q_{22} \\ \quad + (S_c - F_c(1, 2, 3, 4, \dots)) q_{23} + \dots, \\ k_c = (S_a - F_a(1, 2, 3, 4, \dots)) q_{31} + (S_b - F_b(1, 2, 3, 4, \dots)) q_{32} \\ \quad + (S_c - F_c(1, 2, 3, 4, \dots)) q_{33} + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{array} \right.$$

3. Die Ausdrücke für k_a, k_b, k_c, \dots setzen wir nun in die Gleichung (3*) ein und erhalten damit L als Funktion von 1, 2, 3, 4, ... wie folgt:

$$\begin{aligned}
 (8^*) \quad L = & \varphi(1, 2, 3, 4, \dots) \\
 & + (S_a - F_a(1, 2, 3, 4, \dots)) \left(\left[\frac{al}{p} \right] q_{11} + \left[\frac{bl}{p} \right] q_{12} + \left[\frac{cl}{p} \right] q_{13} + \dots \right) \\
 & + (S_b - F_b(1, 2, 3, 4, \dots)) \left(\left[\frac{al}{p} \right] q_{21} + \left[\frac{bl}{p} \right] q_{22} + \left[\frac{cl}{p} \right] q_{23} + \dots \right) \\
 & + (S_c - F_c(1, 2, 3, 4, \dots)) \left(\left[\frac{al}{p} \right] q_{31} + \left[\frac{bl}{p} \right] q_{32} + \left[\frac{cl}{p} \right] q_{33} + \dots \right) \\
 & + \dots
 \end{aligned}$$

Diesen Ausdruck vereinfachen wir noch durch Einführung der Koeffizienten r_a, r_b, r_c, \dots , die wir so festsetzen, daß sie den folgenden Gleichungen genügen:

$$(232) \quad \begin{cases} \left[\frac{aa}{p} \right] r_a + \left[\frac{ab}{p} \right] r_b + \left[\frac{ac}{p} \right] r_c + \dots \left[\frac{al}{p} \right] = 0, \\ \left[\frac{ab}{p} \right] r_a + \left[\frac{bb}{p} \right] r_b + \left[\frac{bc}{p} \right] r_c + \dots \left[\frac{bl}{p} \right] = 0, \\ \left[\frac{ac}{p} \right] r_a + \left[\frac{bc}{p} \right] r_b + \left[\frac{cc}{p} \right] r_c + \dots \left[\frac{cl}{p} \right] = 0, \\ \dots \end{cases}$$

Indem wir diese Gleichungen ebenso auflösen, wie wir unter Nr. 2 die Endgleichungen (157) aufgelöst haben, erhalten wir:

$$(9^*) \quad \begin{cases} r_a = - \left[\frac{al}{p} \right] q_{11} - \left[\frac{bl}{p} \right] q_{12} - \left[\frac{cl}{p} \right] q_{13} - \dots, \\ r_b = - \left[\frac{al}{p} \right] q_{21} - \left[\frac{bl}{p} \right] q_{22} - \left[\frac{cl}{p} \right] q_{23} - \dots, \\ r_c = - \left[\frac{al}{p} \right] q_{31} - \left[\frac{bl}{p} \right] q_{32} - \left[\frac{cl}{p} \right] q_{33} - \dots, \\ \dots \end{cases}$$

womit die Gleichung (8*) übergeht in:

$$(10^*) \quad L = \varphi(1, 2, 3, 4, \dots) - (S_a - F_a(1, 2, 3, 4, \dots)) r_a \\
 - (S_b - F_b(1, 2, 3, 4, \dots)) r_b \\
 - (S_c - F_c(1, 2, 3, 4, \dots)) r_c \\
 - \dots$$

4. Um nun das Gewicht P_L von L nach Formel (45) zu erhalten, bilden wir zuerst die partiellen Differenzialquotienten

$$(11^*) \quad L_1 = \frac{\partial L}{\partial 1}, \quad L_2 = \frac{\partial L}{\partial 2}, \quad L_3 = \frac{\partial L}{\partial 3}, \quad L_4 = \frac{\partial L}{\partial 4}, \dots$$

unter Beachtung der durch die Formeln (154) und (231) eingeführten Bezeichnungen a_n, b_n, c_n, \dots und l_n , und erhalten:

$$(233) \quad \begin{cases} L_1 = \frac{\partial L}{\partial 1} = l_1 + a_1 r_a + b_1 r_b + c_1 r_c + \dots, \\ L_2 = \frac{\partial L}{\partial 2} = l_2 + a_2 r_a + b_2 r_b + c_2 r_c + \dots, \\ L_3 = \frac{\partial L}{\partial 3} = l_3 + a_3 r_a + b_3 r_b + c_3 r_c + \dots, \\ L_4 = \frac{\partial L}{\partial 4} = l_4 + a_4 r_a + b_4 r_b + c_4 r_c + \dots, \\ \dots \end{cases}$$

Dann ist nach Formel (45):

$$(12^*) \quad \frac{1}{P_L} = L_1 L_1 \frac{1}{p_1} + L_2 L_2 \frac{1}{p_2} + L_3 L_3 \frac{1}{p_3} + L_4 L_4 \frac{1}{p_4} + \dots = \left[\frac{LL}{p} \right].$$

5. Aufser dieser Formel können wir nun noch zwei weitere Formeln für die Berechnung des Gewichtes $\frac{1}{P_L} = \left[\frac{LL}{p} \right]$ gewinnen. Quadriren wir nämlich die letzten Ausdrücke für $L_1, L_2, L_3, L_4, \dots$, dividiren die Quadrate durch die Gewichte $p_1, p_2, p_3, p_4, \dots$ und addiren alles, so erhalten wir:

$$(13^*) \quad \frac{1}{P_L} = \left[\frac{LL}{p} \right] = \left[\frac{ll}{p} \right] + \left[\frac{al}{p} \right] r_a + \left[\frac{bl}{p} \right] r_b + \left[\frac{cl}{p} \right] r_c + \dots \\ + \left[\frac{aa}{p} \right] r_a + \left[\frac{aa}{p} \right] r_a r_a + \left[\frac{ab}{p} \right] r_b r_a + \left[\frac{ac}{p} \right] r_c r_a + \dots \\ + \left[\frac{bb}{p} \right] r_b + \left[\frac{ab}{p} \right] r_a r_b + \left[\frac{bb}{p} \right] r_b r_b + \left[\frac{bc}{p} \right] r_c r_b + \dots \\ + \left[\frac{cl}{p} \right] r_c + \left[\frac{ac}{p} \right] r_a r_c + \left[\frac{bc}{p} \right] r_b r_c + \left[\frac{cc}{p} \right] r_c r_c + \dots \\ + \dots \dots \dots$$

Beachten wir nun, dafs wir in diesem Ausdruck in den auf die erste Vertikalreihe folgenden Vertikalreihen r_a, r_b, r_c, \dots als Faktor herausziehen können und dafs die dann übrigbleibenden Werthe nach den Gleichungen (232) gleich Null sind, so folgt:

$$(14^*) \quad \frac{1}{P_L} = \left[\frac{LL}{p} \right] = \left[\frac{ll}{p} \right] + \left[\frac{al}{p} \right] r_a + \left[\frac{bl}{p} \right] r_b + \left[\frac{cl}{p} \right] r_c + \dots$$

Indem wir dann noch nach den Formeln (120a) für die Faktoren der Gleichungen (4*) die einfacheren Bezeichnungen

$$(234a) \quad \left\{ \begin{array}{l} \alpha_1 = \left[\frac{aa}{p} \right], \quad \left| \quad \beta_1 = \left[\frac{ab}{p} \right], \quad \left| \quad \gamma_1 = \left[\frac{ac}{p} \right], \quad \left| \quad \dots, \quad \left| \quad I_1 = \left[\frac{al}{p} \right], \right. \\ \beta_2 = \left[\frac{bb}{p} \right], \quad \left| \quad \gamma_2 = \left[\frac{bc}{p} \right], \quad \left| \quad \dots, \quad \left| \quad I_2 = \left[\frac{bl}{p} \right], \right. \\ \gamma_3 = \left[\frac{cc}{p} \right], \quad \left| \quad \dots, \quad \left| \quad I_3 = \left[\frac{cl}{p} \right], \right. \\ \dots, \quad \left| \quad \dots \end{array} \right. \right.$$

eingeführen und nach den Formeln (120b)

$$(234b) \quad \left\{ \begin{array}{l} \mathfrak{B}_2 = \beta_2 - \frac{\beta_1}{\alpha_1} \beta_1, \quad \left| \quad \mathfrak{C}_2 = \gamma_2 - \frac{\gamma_1}{\alpha_1} \gamma_1, \quad \left| \quad \dots, \quad \left| \quad \mathfrak{I}_2 = I_2 - \frac{I_1}{\alpha_1} I_1, \right. \\ \mathfrak{C}_3 = \gamma_3 - \frac{\gamma_1}{\alpha_1} \gamma_1 - \frac{\gamma_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2, \quad \left| \quad \dots, \quad \left| \quad \mathfrak{I}_3 = I_3 - \frac{I_1}{\alpha_1} I_1 - \frac{I_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{I}_2, \right. \\ \dots, \quad \left| \quad \dots \end{array} \right. \right.$$

bilden, erhalten wir weiter unter Beachtung der auch hier anwendbaren Formel (127):

$$(235) \quad \frac{1}{P_L} = \left[\frac{LL}{p} \right] = \frac{L_1 L_1}{p_1} + \frac{L_2 L_2}{p_2} + \frac{L_3 L_3}{p_3} + \frac{L_4 L_4}{p_4} + \dots \\ = \left[\frac{ll}{p} \right] + I_1 r_a + I_2 r_b + I_3 r_c + \dots \\ = \left[\frac{ll}{p} \right] - \frac{I_1}{\alpha_1} I_1 - \frac{\mathfrak{I}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{I}_2 - \frac{\mathfrak{I}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{I}_3 - \dots$$

Damit ergibt sich dann auch der mittlere Fehler M_L von L nach Formel (35) zu:

$$(236) \quad M_L = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_L}}.$$

6. Die praktische Durchführung der Gewichtsberechnung wird zweckmäfsig wie folgt angeordnet:

Es werden die Differenzialquotienten $l_1, l_2, l_3, l_4, \dots$ nach Formel (231) und danach $\left[\frac{al}{p} \right], \left[\frac{bl}{p} \right], \left[\frac{cl}{p} \right], \dots \left[\frac{ll}{p} \right]$ gebildet.

Sodann wird weiter gerechnet nach dem folgenden Schema, das für den Fall eingerichtet ist, wo $r=5$ Endgleichungen vorliegen und das für jeden andern Fall leicht vereinfacht oder erweitert werden kann:

(237)

$\left[\frac{al}{p}\right]$	$\left[\frac{bl}{p}\right]$	$\left[\frac{cl}{p}\right]$	$\left[\frac{dl}{p}\right]$	$\left[\frac{el}{p}\right]$	Gewicht P_L	
I_1	I_2	I_3	I_4	I_5	$\left[\frac{ll}{p}\right]$	$\left[\frac{ll}{p}\right]$
	$-\frac{b_1}{a_1} I_1$	$-\frac{c_1}{a_1} I_1$	$-\frac{d_1}{a_1} I_1$	$-\frac{e_1}{a_1} I_1$	$-\frac{I_1}{a_1} I_1$	$+ I_1 r_a$
$-\frac{I_1}{a_1}$	$= \mathfrak{B}_2$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{B}_2$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{B}_2$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{B}_2$	$-\frac{\mathfrak{B}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{B}_2$	$+ I_2 r_b$
$-\frac{e_1}{a_1} r_e$	$-\frac{\mathfrak{B}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$= \mathfrak{B}_3$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{C}_3$	$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{C}_3$	$-\frac{\mathfrak{C}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{C}_3$	$+ I_3 r_c$
$-\frac{b_1}{a_1} r_d$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} r_e$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3}$	$= \mathfrak{B}_4$	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{D}_4$	$-\frac{\mathfrak{D}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{D}_4$	$+ I_4 r_d$
$-\frac{c_1}{a_1} r_c$	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} r_d$	$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} r_e$	$-\frac{\mathfrak{D}_4}{\mathfrak{D}_4}$	$= \mathfrak{B}_5$	$-\frac{\mathfrak{E}_5}{\mathfrak{E}_5} \mathfrak{E}_5$	$+ I_5 r_e$
$-\frac{b_1}{a_1} r_b$	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} r_c$	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} r_d$	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} r_e$	$-\frac{\mathfrak{B}_5}{\mathfrak{E}_5}$	$= \frac{1}{P_L} =$	
$= r_a$	$= r_b$	$= r_c$	$= r_d$	$= r_e$		

Wie leicht zu ersehen ist, ist dies Schema zur Auflösung der Gleichungen (232) ebenso gebildet wie das Schema (229) zur Auflösung der Gleichungen (225).

Die Zahlenwerthe der Größen $\mathfrak{B}_2, \mathfrak{C}_2, \mathfrak{D}_2, \mathfrak{E}_2; \mathfrak{C}_3, \mathfrak{D}_3, \mathfrak{E}_3; \mathfrak{D}_4, \mathfrak{E}_4; \mathfrak{E}_5$ sind auch hier unverändert aus der Auflösung der Endgleichungen (157) zu übernehmen.

In den beiden letzten mit Gewicht P_L überschriebenen Spalten werden die nach den beiden letzten Ausdrücken der Formel (235) folgenden Werthe für $\frac{1}{P_L}$ erhalten.

Ein dritter Werth für $\frac{1}{P_L}$ kann dann noch erhalten werden, indem nach den Formeln (233) die einzelnen Werthe von $L_1, L_2, L_3, L_4, \dots$ und danach $\frac{1}{P_L} = \left[\frac{LL}{p}\right]$ gebildet wird.

7. Wenn die Gewichte $P_I, P_{II}, P_{III}, P_{IV}, \dots$ und die mittleren Fehler $M_I, M_{II}, M_{III}, M_{IV}, \dots$ für die wahrscheinlichsten Werthe I, II, III, IV, ... der beobachteten Größen, also für die einfachen Funktionen

$$L_I = I, \quad L_{II} = II, \quad L_{III} = III, \quad L_{IV} = IV, \quad \dots$$

anzugeben sind, so wird nach den Formeln (231)

(238)

$$\left\{ \begin{array}{l|l|l|l|l} \text{für } L_I = I: l_1 = 1, & l_2 = 0, & l_3 = 0, & l_4 = 0, & \dots, \\ \text{„ } L_{II} = II: l_1 = 0, & l_2 = 1, & l_3 = 0, & l_4 = 0, & \dots, \\ \text{„ } L_{III} = III: l_1 = 0, & l_2 = 0, & l_3 = 1, & l_4 = 0, & \dots, \\ \text{„ } L_{IV} = IV: l_1 = 0, & l_2 = 0, & l_3 = 0, & l_4 = 1, & \dots, \\ \dots\dots\dots\dots\dots\dots & \dots\dots\dots & \dots\dots\dots & \dots\dots\dots & \dots\dots \end{array} \right.$$

Dementsprechend wird dann

$$(239) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{für } L_I = I: \left[\frac{ll}{p} \right] = \frac{1}{p_1}, \left[\frac{al}{p} \right] = \frac{a_1}{p_1}, \left[\frac{bl}{p} \right] = \frac{b_1}{p_1}, \left[\frac{cl}{p} \right] = \frac{c_1}{p_1}, \dots, \\ \text{„ } L_{II} = II: \left[\frac{ll}{p} \right] = \frac{1}{p_2}, \left[\frac{al}{p} \right] = \frac{a_2}{p_2}, \left[\frac{bl}{p} \right] = \frac{b_2}{p_2}, \left[\frac{cl}{p} \right] = \frac{c_2}{p_2}, \dots, \\ \text{„ } L_{III} = III: \left[\frac{ll}{p} \right] = \frac{1}{p_3}, \left[\frac{al}{p} \right] = \frac{a_3}{p_3}, \left[\frac{bl}{p} \right] = \frac{b_3}{p_3}, \left[\frac{cl}{p} \right] = \frac{c_3}{p_3}, \dots, \\ \text{„ } L_{IV} = IV: \left[\frac{ll}{p} \right] = \frac{1}{p_4}, \left[\frac{al}{p} \right] = \frac{a_4}{p_4}, \left[\frac{bl}{p} \right] = \frac{b_4}{p_4}, \left[\frac{cl}{p} \right] = \frac{c_4}{p_4}, \dots, \\ \dots, \dots, \dots, \dots, \dots, \dots \end{array} \right.$$

Im Uebrigen finden die vorentwickelten Formeln unverändert Anwendung.

§ 66. Beispiele zu dem im § 65 entwickelten Verfahren.

Zur weitem Erläuterung des Verfahrens wenden wir die im § 65 entwickelten Formeln u. s. w. auf einige der im V. Abschnitte behandelten Beispiele an.

1. Zu §§ 52 und 53. Bestimmung von Knotenpunkten in Polygonnetzen.

Die wahrscheinlichsten Werthe der Höhen H_2, H_3, \dots, H_7 der Punkte 2, 3, ..., 7 können aus den gegebenen Höhen und den wahrscheinlichsten Werthen I, II, ..., XI der Höhenunterschiede berechnet werden nach:

$$(230) \quad \left\{ \begin{array}{l} H_2 = H_1 + I, \\ H_3 = H_1 + I + VII, \\ H_4 = H_{VI} + III, \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} H_5 = H_{58} + V, \\ H_6 = H_{58} + V + IX, \\ H_7 = H_1 + I + VII - XI. \end{array} \right.$$

Die sich hieraus nach den Formeln (231) ergebenden Differenzialquotienten l sind in nachfolgender Tabelle mit den reziproken Werthen $\frac{1}{p}$ der Gewichte und den Differenzialquotienten a, b, c, d, e (nach § 53) zusammengestellt.

Nr.	$\frac{1}{p}$	a	b	c	d	e	Differenzialquotienten l für						
							H_2	H_3	H_4	H_5	H_6	H_7	
1	1,22	.	.	-1	.	.	+1	+1	+1
2	2,27	.	-1	+1
3	0,89	.	+1	.	+1	.	.	.	+1
4	0,98	+1	.	.	+1
5	1,79	+1	.	.	.	+1	.	.	.	+1	+1	.	.
6	2,00	+1
7	1,56	.	-1	+1	.	.	.	+1
8	1,02	-1	+1
9	1,43	+1	+1	.	.
10	1,09	+1
11	0,91	+1	-1

Hiernach ergibt sich

$$\begin{array}{lll} \text{für } H_2: \left[\frac{al}{p} \right] = 0, & \left[\frac{bl}{p} \right] = 0, & \left[\frac{cl}{p} \right] = -1,22, \\ & \left[\frac{dl}{p} \right] = 0, & \left[\frac{el}{p} \right] = 0, & \left[\frac{ll}{p} \right] = +1,22, \\ \text{„ } H_3: \left[\frac{al}{p} \right] = 0, & \left[\frac{bl}{p} \right] = -1,56, & \left[\frac{cl}{p} \right] = -1,22, \\ & \left[\frac{dl}{p} \right] = 0, & \left[\frac{el}{p} \right] = 0, & \left[\frac{ll}{p} \right] = +2,78, \end{array}$$

$$\begin{aligned}
 \text{für } H_4: \left[\frac{al}{p} \right] &= 0, & \left[\frac{bl}{p} \right] &= +0,89, & \left[\frac{cl}{p} \right] &= 0, \\
 & \left[\frac{dl}{p} \right] &= +0,89, & \left[\frac{el}{p} \right] &= 0, & \left[\frac{ll}{p} \right] &= +0,89, \\
 \text{„ } H_5: \left[\frac{al}{p} \right] &= +1,79, & \left[\frac{bl}{p} \right] &= 0, & \left[\frac{cl}{p} \right] &= 0, \\
 & \left[\frac{dl}{p} \right] &= 0, & \left[\frac{el}{p} \right] &= +1,79, & \left[\frac{ll}{p} \right] &= +1,79, \\
 \text{„ } H_6: \left[\frac{al}{p} \right] &= +3,22, & \left[\frac{bl}{p} \right] &= 0, & \left[\frac{cl}{p} \right] &= 0, \\
 & \left[\frac{dl}{p} \right] &= 0, & \left[\frac{el}{p} \right] &= +1,79, & \left[\frac{ll}{p} \right] &= +3,22, \\
 \text{„ } H_7: \left[\frac{al}{p} \right] &= -0,91, & \left[\frac{bl}{p} \right] &= -1,56, & \left[\frac{cl}{p} \right] &= -1,22, \\
 & \left[\frac{dl}{p} \right] &= 0, & \left[\frac{el}{p} \right] &= 0, & \left[\frac{ll}{p} \right] &= +3,69.
 \end{aligned}$$

Die bei der Gewichtsrechnung zu benutzenden, bei der Auflösung der Endgleichungen im § 53 gebildeten Zahlenwerthe sind:

$$\begin{aligned}
 \alpha_1 &= +7,22, & -\frac{b_1}{\alpha_1} &= +0,141, & -\frac{c_1}{\alpha_1} &= 0,000, & -\frac{d_1}{\alpha_1} &= -0,136, & -\frac{e_1}{\alpha_1} &= -0,248, \\
 \mathfrak{B}_2 &= +5,60, & -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} &= +0,405, & -\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} &= -0,184, & -\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} &= -0,045, \\
 & \mathfrak{C}_3 &= +2,57, & -\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} &= -0,163, & -\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} &= -0,039, \\
 & & & & \mathfrak{D}_4 &= +1,48, & -\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} &= +0,209, \\
 & & & & & \mathfrak{E}_5 &= +3,28.
 \end{aligned}$$

Mit diesen Zahlenwerthen ergibt sich das Gewicht P_2 für den wahrscheinlichsten Werth H_2 der Höhe des Punktes 2 nach den Formeln (232) bis (235) im Schema (237) wie folgt:

$\left[\frac{al}{p} \right]$		$\left[\frac{bl}{p} \right]$		$\left[\frac{cl}{p} \right]$		$\left[\frac{dl}{p} \right]$		$\left[\frac{el}{p} \right]$		Gewicht P_2	
I_1	.	I_2	.	I_3	-1,22	I_4	.	I_5	.	$\left[\frac{ll}{p} \right]$	+1,22
		$-\frac{b_1}{\alpha_1} I_1$.	$-\frac{c_1}{\alpha_1} I_1$.	$-\frac{d_1}{\alpha_1} I_1$.	$-\frac{e_1}{\alpha_1} I_1$.	$-\frac{I_1}{\alpha_1} I_1$.
$-\frac{I_1}{\alpha_1}$		$= \mathfrak{Q}_2$.	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{Q}_2$.	$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{Q}_2$.	$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{Q}_2$.	$-\frac{\mathfrak{Q}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{Q}_2$.
$-\frac{e_1}{\alpha_1} r_e$		$-\frac{\mathfrak{Q}_2}{\mathfrak{B}_2}$		$= \mathfrak{Q}_3$	-1,22	$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{Q}_3$	+0,20	$-\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{Q}_3$	+0,05	$-\frac{\mathfrak{Q}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{Q}_3$	-0,58
$-\frac{b_1}{\alpha_1} r_d$		$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} r_e$		$-\frac{\mathfrak{Q}_3}{\mathfrak{C}_3}$	+0,475	$= \mathfrak{Q}_4$	+0,20	$-\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{Q}_4$	+0,04	$-\frac{\mathfrak{Q}_4}{\mathfrak{D}_4} \mathfrak{Q}_4$	-0,03
$-\frac{c_1}{\alpha_1} r_c$		$-\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_2} r_d$		$-\frac{\mathfrak{C}_3}{\mathfrak{C}_3} r_e$	+0,001	$-\frac{\mathfrak{Q}_4}{\mathfrak{D}_4} r_e$	-0,135	$= \mathfrak{Q}_5$	+0,09	$-\frac{\mathfrak{Q}_5}{\mathfrak{E}_5} \mathfrak{Q}_5$	0,00
$-\frac{b_1}{\alpha_1} r_b$		$-\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_2} r_c$		$-\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} r_d$	+0,023	$-\frac{\mathfrak{Q}_4}{\mathfrak{D}_4} r_e$	-0,006	$-\frac{\mathfrak{Q}_5}{\mathfrak{E}_5}$		$= \frac{1}{P_2}$	0,61
$= r_a$		$= r_b$		$= r_c$	+0,499	$= r_d$	-0,141	$= r_e$	-0,027	$= \frac{1}{P_2}$	1,64

Die übrigen Gewichte ergeben sich mit den vorher für die Höhen H_3, H_4, \dots, H_7 gebildeten Zahlenwerthen von $\left[\frac{al}{p} \right], \left[\frac{bl}{p} \right], \dots, \left[\frac{el}{p} \right], \left[\frac{ll}{p} \right]$ ganz in derselben Weise, wie das Gewicht P_2 . Die sämtlichen Gewichte und die mittleren Fehler der wahrscheinlichsten Werthe der Höhen H_2, H_3, \dots, H_7 sind:

$$(235) \quad P_2 = 1,64, \quad P_3 = 1,32, \quad P_4 = 2,53, \quad P_5 = 1,30, \quad P_6 = 0,77, \quad P_7 = 0,88;$$

$$(236) \quad M_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_2}} = \pm 3,7 \sqrt{\frac{1}{1,64}} = \pm 2,9 \text{ mm}, \quad M_3 = \pm 3,7 \sqrt{\frac{1}{1,32}} = \pm 3,2 \text{ mm},$$

$$M_4 = \pm 3,7 \sqrt{\frac{1}{2,53}} = \pm 2,3 \text{ mm}, \quad M_5 = \pm 3,7 \sqrt{\frac{1}{1,30}} = \pm 3,2 \text{ mm},$$

$$M_6 = \pm 3,7 \sqrt{\frac{1}{0,77}} = \pm 4,2 \text{ mm}, \quad M_7 = \pm 3,7 \sqrt{\frac{1}{0,88}} = \pm 4,1 \text{ mm}.$$

Die Gewichte sind nach § 35 in unsrer Rechnung derart angesetzt, daß das Gewicht eines einmaligen Nivellements einer Strecke von 1 Kilometer Länge mit Zielweiten von 50 Meter $p_{1\text{km}} = 0,25$ ist. Daher müssen wir die erhaltenen Zahlenwerthe der Gewichte P_2, P_3, \dots, P_6 mit 4 multiplizieren, um sie auf die gebräuchliche Gewichtseinheit zu beziehen, womit wir 6,6, 5,3, 10,1, 5,2, 3,1, 3,3 als Gewichte der wahrscheinlichsten Werthe H_2, H_3, \dots, H_7 der Höhen der Punkte 2, 3, ..., 7 erhalten. *)

2. Zu §§ 54 bis 57. Berechnung von Dreiecksnetzen.

a) Wir berechnen zuerst für das als Beispiel 1 gegebene Dreiecksnetz das Gewicht und den mittleren Fehler eines der ausgeglichenen Winkel und zwar des Winkels

$$(230) \quad L = I.$$

hierfür ist:

$$(236) \quad l_1 = +1, \quad l_2 = 0, \quad l_3 = 0, \quad \dots, \quad l_{12} = 0.$$

Sodann ergibt sich mit den im § 57, Abtheilung 3 der Tabelle auf Seite 253 nachgewiesenen Zahlenwerthen der Differenzialquotienten:

$$a_1 = +1, \quad b_1 = c_1 = d_1 = e_1 = 0, \quad g_1 = +4,6, \quad h_1 = 0$$

und den Gewichten $p = 1$:

$$(239) \quad \left\{ \begin{array}{l} \left[\frac{al}{p} \right] = +1, \quad \left[\frac{bl}{p} \right] = \left[\frac{cl}{p} \right] = \left[\frac{dl}{p} \right] = \left[\frac{el}{p} \right] = 0, \quad \left[\frac{gl}{p} \right] = +4,6, \\ \left[\frac{hl}{p} \right] = 0, \quad \left[\frac{ll}{p} \right] = +1. \end{array} \right.$$

Die bei der Gewichtsrechnung zu benutzenden, bei der Auflösung der Endgleichungen im § 57, Seite 254 und 255 gebildeten Zahlenwerthe sind:

$$\begin{array}{llll} \mathfrak{D}_4 = +2,2, & -\frac{\mathfrak{G}_4}{\mathfrak{D}_4} = +0,409, & -\frac{\mathfrak{G}_4}{\mathfrak{D}_4} = -14,955, & -\frac{\mathfrak{G}_4}{\mathfrak{D}_4} = +6,182, \\ & \mathfrak{G}_5 = +2,182, & -\frac{\mathfrak{G}_5}{\mathfrak{G}_5} = -24,683, & -\frac{\mathfrak{G}_5}{\mathfrak{G}_5} = -3,862, \\ & & \mathfrak{G}_6 = +1223,88, & -\frac{\mathfrak{G}_6}{\mathfrak{G}_6} = -0,0522, \\ & & & \mathfrak{G}_7 = +839,53, \end{array}$$

und die aus der Zusammenstellung der Faktoren der Korrelatengleichungen im § 57, Seite 253, Abtheilung 3, folgenden Zahlenwerthe sind:

*) Vergleiche § 64, Seite 298 u. f.

$$\begin{aligned}
 \alpha_1 &= +4, & -\frac{b_1}{\alpha_1} &= 0, & -\frac{c_1}{\alpha_1} &= 0, & -\frac{b_1}{\alpha_1} &= 0, & -\frac{e_1}{\alpha_1} &= -0,5, \\
 & & & & & & -\frac{g_1}{\alpha_1} &= +6,88, & -\frac{h_1}{\alpha_1} &= 0, \\
 \beta_2 &= +4, & -\frac{c_2}{\beta_2} &= 0, & -\frac{d_2}{\beta_2} &= -0,5, & -\frac{e_2}{\beta_2} &= -0,25, \\
 & & & & & & -\frac{g_2}{\beta_2} &= +5,70, & -\frac{h_2}{\beta_2} &= -0,28, \\
 \gamma_3 &= +5, & -\frac{d_3}{\gamma_3} &= -0,4, & -\frac{e_3}{\gamma_3} &= -0,20, \\
 & & & & & & -\frac{g_3}{\gamma_3} &= +10,74, & -\frac{h_3}{\gamma_3} &= -4,10.
 \end{aligned}$$

Mit diesen Zahlenwerthen ergibt sich das Gewicht P_I und der mittlere Fehler M_I für den wahrscheinlichsten Werth I des Winkels 2 1 3 nach den Formeln (232) bis (236) im Schema (237) wie folgt: (Siehe die Tabelle auf Seite 314.)

b) Der wahrscheinlichste Werth S_{5-3} der Dreiecksseite 5—3 ergibt sich aus dem wahrscheinlichsten Werth S_{5-1} der Dreiecksseite 5—1 nach:

$$S_{5-3} = \frac{\sin II}{\sin VII} S_{5-1},$$

oder es ist:

$$(230) \quad L = \log S_{5-3} = \log \sin II - \log \sin VII + \log S_{5-1}.$$

Um hiernach den mittleren Fehler M_{5-3} von $L = \log S_{5-3}$ zu erhalten, differenzieren wir nach 1, 2, 3, ... 13 und erhalten:

$$\begin{aligned}
 (231) \quad l_1 &= 0, \quad l_2 = 1000\,0000 \, M \frac{1}{q''} \cotg 2 = +5,9, \quad l_3 = l_4 = l_5 = l_6 = 0, \\
 l_7 &= 1000\,0000 \, M \frac{1}{q''} \cotg 7 = -53,9, \quad l_8 = l_9 = \dots l_{13} = 0.
 \end{aligned}$$

Nach § 57, Seite 253, Abtheilung 3, ist ferner:

$$\begin{aligned}
 p_2 &= 1, \quad a_2 = +1, \quad b_2 = 0, \quad c_2 = 0, \quad d_2 = 0, \quad e_2 = +1, \quad g_2 = -1,3, \quad h_2 = 0, \\
 p_7 &= 1, \quad a_7 = 0, \quad b_7 = 0, \quad c_7 = +1, \quad d_7 = 0, \quad e_7 = +1, \quad g_7 = +11,5, \quad h_7 = -2,8,
 \end{aligned}$$

womit sich ergibt:

$$\begin{aligned}
 \left[\frac{al}{p}\right] &= +5,9, \quad \left[\frac{bl}{p}\right] = 0, \quad \left[\frac{cl}{p}\right] = -53,9, \quad \left[\frac{dl}{p}\right] = 0, \quad \left[\frac{el}{p}\right] = -48,0, \\
 \left[\frac{gl}{p}\right] &= -627,5, \quad \left[\frac{hl}{p}\right] = +150,9, \quad \left[\frac{ll}{p}\right] = +2940,0.
 \end{aligned}$$

Mit diesen Zahlenwerthen ergibt sich das Gewicht p_{5-3} und der mittlere Fehler m_{5-3} , die für die Dreiecksseite 5—1 aus der vorliegenden Dreiecksnetzausgleichung entspringen, wie folgt: (Siehe die Tabelle auf Seite 316.)

Für den wahrscheinlichsten Werth $\log S_{5-1}$ der Dreiecksseite 5—1 ist in der Ausgleichung eines anschließenden Dreiecksnetzes der mittlere Fehler $M_{5-1} = \pm 18,9$ erhalten, womit sich

$$M_{5-3} = \pm \sqrt{M_{5-1}^2 + m_{5-3}^2} = \pm \sqrt{52,6^2 + 18,9^2} = \pm 55,9 \text{ Einheiten}$$

der siebenten Dezimalstelle der Logarithmen ergibt.

3. Kapitel. Für bedingte vermittelnde Beobachtungen.

§ 67. Gewicht und mittlerer Fehler einer Funktion der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Größen.

1. Sollen wir das Gewicht P_L und den mittleren Fehler M_L einer Funktion (240)

$$L = \varphi(x, y, z, \dots)$$

der nach dem Verfahren für bedingte vermittelnde Beobachtungen erhaltenen wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen ermitteln, so können wir die Werthe x, y, z, \dots zuerst zerlegen in die Näherungswerte ξ, η, ζ, \dots , die diesen nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen beizufügenden Aenderungen $d\xi_0, d\eta_0, d\zeta_0, \dots$ und die nach dem Verfahren für bedingte Beobachtungen noch hinzukommenden Verbesserungen (1), (2), (3), ..., so dafs wird:

$$(1^*) \quad L = \varphi(\xi + d\xi_0 + (1), \eta + d\eta_0 + (2), \zeta + d\zeta_0 + (3), \dots)$$

oder, wenn

$$(241) \quad l_1 = \frac{\partial \varphi}{\partial \xi}, \quad \left| \quad l_2 = \frac{\partial \varphi}{\partial \eta}, \quad \left| \quad l_3 = \frac{\partial \varphi}{\partial \zeta}, \quad \left| \quad \dots \right.$$

gesetzt wird,:

$$(2^*) \quad L = \varphi(\xi, \eta, \zeta, \dots) + l_1 d\xi_0 + l_2 d\eta_0 + l_3 d\zeta_0 + \dots \\ + l_1 (1) + l_2 (2) + l_3 (3) + \dots$$

Wenn wir dann die Verbesserungen (1), (2), (3), ... durch die Aenderungen $d\xi_0, d\eta_0, d\zeta_0, \dots$ ausdrücken, so dafs L als Funktion dieser nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen erhaltenen Werthe erscheint, so können wir das Gewicht $\frac{1}{P_L}$ nach den im § 63 erhaltenen Formeln angeben.

2. Setzen wir demnach in Gleichung (2*) für (1), (2), (3), ... die dafür in den Korrelatengleichungen (206) gegebenen Ausdrücke, so wird

$$(3^*) \quad L = \varphi(\xi, \eta, \zeta, \dots) + l_1 d\xi_0 + l_2 d\eta_0 + l_3 d\zeta_0 + \dots \\ + [(A)] l_A + [(B)] l_B + \dots$$

Aehnlich wie im § 65, Nr. 2 stellen wir nun k_A, k_B, \dots zunächst als Funktion der Widersprüche f_a, f_b, \dots und dann als Funktion der $d\xi_0, d\eta_0, d\zeta_0, \dots$ dar, indem wir zuerst die Endgleichungen

$$(209) \quad \begin{cases} [A(A)] k_A + [A(B)] k_B + \dots = f_a, \\ [A(B)] k_A + [B(B)] k_B + \dots = f_b, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

mit Hülfe der Koeffizienten $q_{11}, q_{12}, \dots; q_{21}, q_{22}, \dots; \dots$ auflösen.

Diese Koeffizienten setzen wir derart fest, dafs wird:

$$(4^*) \quad \begin{cases} [A(A)] q_{11} + [A(B)] q_{12} + \dots = 1, \\ [A(B)] q_{11} + [B(B)] q_{12} + \dots = 0, \\ \dots \dots \dots \\ [A(A)] q_{21} + [A(B)] q_{22} + \dots = 0, \\ [A(B)] q_{21} + [B(B)] q_{22} + \dots = 1, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

u. s. w.

Dann erhalten wir ähnlich wie im § 62, Nr. 2:

$$(5^*) \quad \begin{cases} k_A = f_a q_{11} + f_b q_{12} + \dots, \\ k_B = f_a q_{21} + f_b q_{22} + \dots, \\ \dots \end{cases}$$

Nun ist nach den Gleichungen (199) und (200)

$$(6^*) \quad \begin{cases} f_a = S_A - F_A(\xi + d\xi_0, \eta + d\eta_0, \zeta + d\zeta_0, \dots), \\ f_b = S_B - F_B(\xi + d\xi_0, \eta + d\eta_0, \zeta + d\zeta_0, \dots), \\ \dots \end{cases}$$

oder mit Einführung der Differenzialquotienten $A_1, A_2, A_3, \dots; B_1, B_2, B_3, \dots$; nach den Formeln (201):

$$(7^*) \quad \begin{cases} f_a = (S_A - F_A(\xi, \eta, \zeta, \dots) - A_1 d\xi_0 - A_2 d\eta_0 - A_3 d\zeta_0 - \dots), \\ f_b = (S_B - F_B(\xi, \eta, \zeta, \dots) - B_1 d\xi_0 - B_2 d\eta_0 - B_3 d\zeta_0 - \dots), \\ \dots \end{cases}$$

Hiermit wird:

$$(8^*) \quad \begin{cases} k_A = (S_A - F_A(\xi, \eta, \zeta, \dots) - A_1 d\xi_0 - A_2 d\eta_0 - A_3 d\zeta_0 - \dots) q_{11} \\ \quad + (S_B - F_B(\xi, \eta, \zeta, \dots) - B_1 d\xi_0 - B_2 d\eta_0 - B_3 d\zeta_0 - \dots) q_{12} \\ \quad + \dots, \\ k_B = (S_A - F_A(\xi, \eta, \zeta, \dots) - A_1 d\xi_0 - A_2 d\eta_0 - A_3 d\zeta_0 - \dots) q_{21} \\ \quad + (S_B - F_B(\xi, \eta, \zeta, \dots) - B_1 d\xi_0 - B_2 d\eta_0 - B_3 d\zeta_0 - \dots) q_{22} \\ \quad + \dots, \\ \text{u. s. w.} \end{cases}$$

Diese Ausdrücke für k_A, k_B, \dots in (3*) eingesetzt, giebt:

$$(9^*) \quad L = \varphi(\xi, \eta, \zeta, \dots) + l_1 d\xi_0 + l_2 d\eta_0 + l_3 d\zeta_0 + \dots \\ + (S_A - F_A(\xi, \eta, \zeta, \dots) - A_1 d\xi_0 - A_2 d\eta_0 - A_3 d\zeta_0 - \dots) [(A)l] q_{11} \\ \quad + [(B)l] q_{12} + \dots \\ + (S_B - F_B(\xi, \eta, \zeta, \dots) - B_1 d\xi_0 - B_2 d\eta_0 - B_3 d\zeta_0 - \dots) [(A)l] q_{21} \\ \quad + [(B)l] q_{22} + \dots \\ + \dots$$

Dieser Ausdruck für L kann noch vereinfacht werden durch Einführung der Koeffizienten r_A, r_B, \dots . Wir setzen:

$$(242) \quad \begin{cases} [A(A)]r_A + [A(B)]r_B + \dots [(A)l] = 0, \\ [A(B)]r_A + [B(B)]r_B + \dots [(B)l] = 0, \\ \dots \end{cases}$$

und erhalten daraus ebenso wie wir oben die Ausdrücke (5*) für k_A, k_B, \dots aus den Endgleichungen (209) erhalten haben:

$$(10^*) \quad \begin{cases} r_A = -[(A)l] q_{11} - [(B)l] q_{12} - \dots, \\ r_B = -[(A)l] q_{21} - [(B)l] q_{22} - \dots, \\ \dots \end{cases}$$

womit Gleichung (9*) übergeht in:

$$(11^*) \quad L = \varphi(\xi, \eta, \zeta, \dots) + l_1 d\xi_0 + l_2 d\eta_0 + l_3 d\zeta_0 + \dots \\ + (-S_A + F_A(\xi, \eta, \zeta, \dots) + A_1 d\xi_0 + A_2 d\eta_0 + A_3 d\zeta_0 + \dots) r_A \\ + (-S_B + F_B(\xi, \eta, \zeta, \dots) + B_1 d\xi_0 + B_2 d\eta_0 + B_3 d\zeta_0 + \dots) r_B \\ + \dots$$

3. Hiernach sind die partiellen Differenzialquotienten von L nach $d\xi_0, d\eta_0, d\zeta_0, \dots$:

$$(243) \quad \begin{cases} L_1 = \frac{\partial L}{\partial d\xi_0} = l_1 + A_1 r_A + B_1 r_B + \dots, \\ L_2 = \frac{\partial L}{\partial d\eta_0} = l_2 + A_2 r_A + B_2 r_B + \dots, \\ L_3 = \frac{\partial L}{\partial d\zeta_0} = l_3 + A_3 r_A + B_3 r_B + \dots, \\ \dots \end{cases}$$

womit, nachdem die Zahlenwerthe von r_A, r_B, \dots durch Auflösung der Gleichungen (242) erlangt sind, nach den Formeln (224) bis (226) weiter gerechnet werden kann, indem für die hierin vorkommenden Differenzialquotienten l_1, l_2, l_3, \dots die sich nach den Formeln (243) ergebenden Differenzialquotienten L_1, L_2, L_3, \dots gesetzt werden.

4. Ebenso wie wir aber die Berechnung der wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen nach dem Verfahren für bedingte vermittelnde Beobachtungen in zwei Teile getrennt haben, können wir nun auch zweckmäßig die Gewichtsrechnung in zwei Teile derart trennen, daß der eine Theil nach dem Verfahren für vermittelnde Beobachtungen, der andere Teil nach dem Verfahren für bedingte Beobachtungen durchgeführt wird.

Setzen wir die in den Formeln (243) gegebenen Ausdrücke für L_1, L_2, L_3, \dots in die aus den Formeln (225) folgenden Formeln

$$(12^*) \quad \begin{cases} [paa] Q_1 + [pab] Q_2 + [pac] Q_3 + \dots = L_1, \\ [pab] Q_1 + [pbb] Q_2 + [pbc] Q_3 + \dots = L_2, \\ [pac] Q_1 + [pbc] Q_2 + [pcc] Q_3 + \dots = L_3, \\ \dots \end{cases}$$

ein und beachten die Formeln (205), so erhalten wir nach den Formeln (1*) im § 62:

$$(13^*) \quad \begin{cases} Q_1 = l_1 Q_{11} + l_2 Q_{12} + l_3 Q_{13} + \dots + (\mathfrak{A}_1) r_A + (\mathfrak{B}_1) r_B + \dots, \\ Q_2 = l_1 Q_{12} + l_2 Q_{22} + l_3 Q_{23} + \dots + (\mathfrak{A}_2) r_A + (\mathfrak{B}_2) r_B + \dots, \\ Q_3 = l_1 Q_{13} + l_2 Q_{23} + l_3 Q_{33} + \dots + (\mathfrak{A}_3) r_A + (\mathfrak{B}_3) r_B + \dots, \\ \dots \end{cases}$$

Führen wir nun die Hülfsgrößen q_1, q_2, q_3, \dots ein und setzen sie derart fest, daß

$$(244) \quad \begin{cases} [paa] q_1 + [pab] q_2 + [pac] q_3 + \dots = l_1, \\ [pab] q_1 + [pbb] q_2 + [pbc] q_3 + \dots = l_2, \\ [pac] q_1 + [pbc] q_2 + [pcc] q_3 + \dots = l_3, \\ \dots \end{cases}$$

wird, so wird wieder nach den Formeln (1*) im § 62:

$$(14^*) \quad \begin{cases} q_1 = l_1 Q_{11} + l_2 Q_{12} + l_3 Q_{13} + \dots, \\ q_2 = l_1 Q_{12} + l_2 Q_{22} + l_3 Q_{23} + \dots, \\ q_3 = l_1 Q_{13} + l_2 Q_{23} + l_3 Q_{33} + \dots, \\ \dots \end{cases}$$

und damit:

$$(15^*) \quad \begin{cases} Q_1 = q_1 + (\mathfrak{A}_1) r_A + (\mathfrak{B}_1) r_B + \dots, \\ Q_2 = q_2 + (\mathfrak{A}_2) r_A + (\mathfrak{B}_2) r_B + \dots, \\ Q_3 = q_3 + (\mathfrak{A}_3) r_A + (\mathfrak{B}_3) r_B + \dots, \\ \dots \end{cases}$$

Setzen wir diese Ausdrücke für Q_1, Q_2, Q_3, \dots und die in den Formeln (243) gegebenen Ausdrücke für L_1, L_2, L_3, \dots in die aus Formel (227) folgende Formel

$$(16^*) \quad \frac{1}{P_L} = L_1 Q_1 + L_2 Q_2 + L_3 Q_3 + \dots$$

ein, so ergibt sich:

$$(17^*) \quad \frac{1}{P_L} = \begin{aligned} & [lq] + [(X)l] r_A + [(B)l] r_B + \dots \\ & + [Aq] r_A + [A(X)] r_A r_A + [A(B)] r_A r_B + \dots \\ & + [Bq] r_B + [B(X)] r_B r_A + [B(B)] r_B r_B + \dots \\ & + \dots \dots \dots \end{aligned}$$

woraus mit Beachtung der Gleichungen (242) wird:

$$(18^*) \quad \frac{1}{P_L} = [lq] + [Aq] r_A + [Bq] r_B + \dots$$

Nun ist nach den Gleichungen (14*):

$$(19^*) \quad [Aq] = A_1 l_1 Q_{11} + A_1 l_2 Q_{12} + A_1 l_3 Q_{13} + \dots \\ + A_2 l_1 Q_{21} + A_2 l_2 Q_{22} + A_2 l_3 Q_{23} + \dots \\ + A_3 l_1 Q_{31} + A_3 l_2 Q_{32} + A_3 l_3 Q_{33} + \dots \\ + \dots \dots \dots$$

woraus nach den Formeln (205) wird:

$$(20a^*) \quad [Aq] = + (X_1) l_1 + (X_2) l_2 + (X_3) l_3 + \dots = + [(X)l].$$

Ebenso ist:

$$(20b^*) \quad [Bq] = + (B_1) l_1 + (B_2) l_2 + (B_3) l_3 + \dots = + [(B)l],$$

u. s. w.

Damit wird:

$$(21^*) \quad \frac{1}{P_L} = [lq] + [(X)l] r_A + [(B)l] r_B + \dots$$

Hierin ist $[lq]$ der Werth, den wir bei Auflösung der Gleichungen (244) nach dem im § 63 dargelegten Verfahren mit

$$(245) \quad \left\{ \begin{array}{l|l|l|l|l} a_1 = [paa], & b_1 = [pab], & c_1 = [pac], & \dots, & l_1, \\ & b_2 = [pbb], & c_2 = [pbc], & \dots, & l_2, \\ & & c_3 = [pcc], & \dots, & l_3, \\ & & & \dots, & \dots, \\ \hline B_1 = b_1 - \frac{b_1}{a_1} b_1, & C_1 = c_1 - \frac{b_1}{a_1} c_1, & \dots, & & Z_1 = l_1 - \frac{b_1}{a_1} l_1, \\ & C_2 = c_2 - \frac{c_1}{a_1} c_1 - \frac{C_1}{B_1} C_2, & \dots, & & Z_2 = l_2 - \frac{c_1}{a_1} l_1 - \frac{C_2}{B_1} Z_1, \\ & & \dots, & & \dots \end{array} \right.$$

nach den Formeln (227) und (226) im § 63 erhalten, nämlich:

$$(246) \quad [lq] = l_1 q_1 + l_2 q_2 + l_3 q_3 + \dots, \\ = \frac{l_1}{a_1} l_1 + \frac{Z_2}{B_1} Z_2 + \frac{Z_3}{B_2} Z_3 + \dots$$

Die Auflösung der Gleichungen (243) und die Berechnung von $[lq]$ wird zweckmäßig nach folgendem Schema ausgeführt:

$$(247) \quad \begin{array}{|c|c|c|c|c|} \hline l_1 & l_2 & l_3 & \dots & [lq]. \\ \hline & -\frac{b_1}{a_1} l_1 & -\frac{c_1}{a_1} l_1 & \dots & + \frac{l_1}{a_1} l_1 + l_1 q_1 \\ \hline + \frac{l_1}{a_1} & = Z_1 & -\frac{C_1}{B_1} C_2 & \dots & + \frac{Z_2}{B_1} Z_2 + l_2 q_2 \\ \hline \dots & + \frac{Z_2}{C_2} & = Z_3 & \dots & + \frac{Z_3}{C_2} Z_3 + l_3 q_3 \\ \hline -\frac{c_1}{a_1} q_2 & \dots & + \frac{Z_3}{C_2} & \dots & \dots \\ \hline -\frac{b_1}{a_1} q_2 & -\frac{C_2}{B_1} q_2 & \dots & \dots & = [lq] = \\ \hline = q_1 & = q_2 & = q_3 & \dots & \end{array}$$

Indem wir dann die Gleichungen (242) nach dem im § 65, Nr. 6 dargelegten Verfahren auflösen mit:

$$(248) \quad \left\{ \begin{array}{l|l|l|l} \alpha_1 = [A(\mathfrak{A})], & \mathfrak{b}_1 = [A(\mathfrak{B})], & \dots, & I_1 = [(\mathfrak{A})I], \\ & \mathfrak{b}_2 = [B(\mathfrak{B})], & \dots, & I_2 = [(\mathfrak{B})I], \\ & & \dots, & \dots, \\ \mathfrak{b}_2 = \mathfrak{b}_2 - \frac{\mathfrak{b}_1}{\alpha_1} \mathfrak{b}_1, & \dots, & \mathfrak{b}_2 = \mathfrak{b}_2 - \frac{\mathfrak{b}_1}{\alpha_1} \mathfrak{b}_1, & \dots \end{array} \right.$$

erhalten wir weiter für $\frac{1}{P_L}$ nach Formel (21*) und (235):

$$(249) \quad \begin{aligned} \frac{1}{P_L} &= [lq] + I_1 r_A + I_2 r_B + \dots, \\ &= [lq] - \frac{I_1}{\alpha_1} I_1 - \frac{\mathfrak{b}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{b}_2 - \dots \end{aligned}$$

Sodann ergibt sich auch der mittlere Fehler M_L von L nach

$$(250) \quad M_L = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_L}}.$$

Die Auflösung der Gleichungen (242) und die Berechnung des Gewichtes P_L wird zweckmäßig nach folgendem Schema ausgeführt:

$$(251) \quad \begin{array}{|c|c|c|c|c|} \hline [(\mathfrak{A})I] & [(\mathfrak{B})I] & \dots & \text{Gewicht } P_L & \\ \hline I_1 & I_2 & \dots & [lq] & [lq] \\ \hline & -\frac{\mathfrak{b}_1}{\alpha_1} I_1 & \dots & -\frac{I_1}{\alpha_1} I_1 & + I_1 r_A \\ \hline -\frac{I_1}{\alpha_1} & = \mathfrak{b}_2 & \dots & -\frac{\mathfrak{b}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{b}_2 & + I_2 r_B \\ \hline & -\frac{\mathfrak{b}_2}{\mathfrak{B}_2} & \dots & \dots & \dots \\ \hline -\frac{\mathfrak{b}_1}{\alpha_1} r_B & \dots & \dots & = \frac{1}{P_L} = & \\ \hline = r_A & = r_B & \dots & & \\ \hline \end{array}$$

5. Wenn die Gewichte P_x, P_y, P_z, \dots und die mittleren Fehler M_x, M_y, M_z, \dots für die wahrscheinlichsten Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen, also für die einfachen Funktionen

$$L_x = x, \quad L_y = y, \quad L_z = z, \quad \dots$$

anzugeben sind, so wird nach den Formeln (241):

$$(252) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{für } L_x = x: \quad l_1 = 1, \quad l_2 = 0, \quad l_3 = 0, \quad \dots, \\ \text{„ } L_y = y: \quad l_1 = 0, \quad l_2 = 1, \quad l_3 = 0, \quad \dots, \\ \text{„ } L_z = z: \quad l_1 = 0, \quad l_2 = 0, \quad l_3 = 1, \quad \dots, \\ \dots \end{array} \right.$$

Dementsprechend wird dann:

$$(253) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{für } L_x = x: \quad [(\mathfrak{A})I] = (\mathfrak{A}_1), \quad [(\mathfrak{B})I] = (\mathfrak{B}_1), \quad \dots, \\ \text{„ } L_y = y: \quad [(\mathfrak{A})I] = (\mathfrak{A}_2), \quad [(\mathfrak{B})I] = (\mathfrak{B}_2), \quad \dots, \\ \text{„ } L_z = z: \quad [(\mathfrak{A})I] = (\mathfrak{A}_3), \quad [(\mathfrak{B})I] = (\mathfrak{B}_3), \quad \dots, \\ \dots \end{array} \right.$$

und ferner:

$$(254) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{für } L_x = x: q_1 = Q_{11}, q_2 = Q_{12}, q_3 = Q_{13}, \dots, [lq] = Q_{11}, \\ \text{,, } L_y = y: q_1 = Q_{12}, q_2 = Q_{22}, q_3 = Q_{23}, \dots, [lq] = Q_{22}, \\ \text{,, } L_z = z: q_1 = Q_{13}, q_2 = Q_{23}, q_3 = Q_{33}, \dots, [lq] = Q_{33}, \\ \dots \end{array} \right.$$

Im Uebrigen finden die vorentwickelten Formeln unverändert Anwendung.

§ 68. Beispiel zu dem im § 67 entwickelten Verfahren.

1. Wir wenden das im § 67 entwickelte Verfahren auf das im § 61 behandelte Dreiecksnetz an, indem wir das Gewicht P_w und den mittleren Fehler M_w des wahrscheinlichsten Werthes des Winkels $P_1 P P_2$ berechnen.

Der wahrscheinlichste Werth W dieses Winkels ergibt sich aus den wahrscheinlichsten Werthen R der Richtungen nach:

$$(240) \quad W = -R_1 + R_2,$$

wonach die Differenzialquotienten $l = \frac{\partial W}{\partial R}$ sind:

$$(241) \quad l_1 = -1, \quad l_2 = +1, \quad l_3 = l_4 = \dots l_{16} = 0.$$

Nach § 61, Nr. 7 sind die quadratischen Faktoren $[paa]$, $[pbb]$, $[pcc]$, ... der Endgleichungen (194) sämtlich gleich $\nu p = 24$, während alle übrigen Faktoren $= 0$ sind. Demnach erhalten wir zur Bestimmung der Koeffizienten $q_1, q_2, q_3, q_4, \dots q_{16}$ die Gleichungen:

$$(244) \quad \left\{ \begin{array}{ll} (\nu p = 24) q_1 = -1, \text{ und demnach: } q_1 = -0,0417, & \\ (\nu p = 24) q_2 = +1, & q_2 = +0,0417, \\ (\nu p = 24) q_3 = 0, & q_3 = 0,0, \\ (\nu p = 24) q_4 = 0, & q_4 = 0,0, \\ \dots \dots \dots & \dots \dots \dots, \\ (\nu p = 24) q_{16} = 0, & q_{16} = 0,0. \end{array} \right.$$

Somit ist

$$(246) \quad [lq] = l_1 q_1 + l_2 q_2 + l_3 q_3 + l_4 q_4 + \dots l_{16} q_{16} = +0,0834.$$

2. Weiter ergeben sich mit den im § 61, Nr. 8 zusammengestellten Zahlenwerthen der Koeffizienten (\mathfrak{A}), (\mathfrak{B}), (\mathfrak{C}), (\mathfrak{D}), (\mathfrak{E}) die folgenden Absolutglieder der Gleichungen (241):

$$\begin{aligned} [(\mathfrak{A})l] &= +0,0834, & [(\mathfrak{B})l] &= -0,0417, & [(\mathfrak{C})l] &= 0,0, \\ [(\mathfrak{D})l] &= -0,0417, & [(\mathfrak{E})l] &= 0,0. \end{aligned}$$

Die übrigen zur Berechnung des Gewichtes P_w nach den Formeln (248) und (249) erforderlichen Zahlenwerthe sind nach § 61, Nr. 9, Abtheilung 4 der Tabelle auf Seite 282 und 283:

$$\begin{aligned} \alpha_1 &= +0,250, & -\frac{b_1}{a_1} &= +0,333, & -\frac{c_1}{a_1} &= 0,0, & -\frac{b_1}{a_1} &= +0,333, & -\frac{e_1}{a_1} &= +0,1536, \\ \mathfrak{B}_2 &= +0,222, & -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_1} &= +0,375, & -\frac{\mathfrak{D}_2}{\mathfrak{B}_1} &= +0,125, & -\frac{\mathfrak{E}_2}{\mathfrak{B}_1} &= -0,0809, \\ & & \mathfrak{C}_3 &= +0,219, & -\frac{\mathfrak{D}_3}{\mathfrak{C}_3} &= +0,429, & -\frac{\mathfrak{E}_3}{\mathfrak{C}_3} &= +0,0356, \\ & & & & \mathfrak{D}_4 &= +0,179, & -\frac{\mathfrak{E}_4}{\mathfrak{D}_4} &= -0,0468, \\ & & & & & & \mathfrak{E}_5 &= +0,0668. \end{aligned}$$

FORMELN.



I. Teil. Theorie der Beobachtungsfehler.

Hauptsätze der Wahrscheinlichkeitsrechnung.

I. Sämtliche Fälle sind gleich wahrscheinlich:

W = Wahrscheinlichkeit für das Eintreffen eines Ereignisses,

W_n = Wahrscheinlichkeit für das Nichteintreffen des Ereignisses,

n = Anzahl der für das Eintreffen des Ereignisses günstigen Fälle,

N = Anzahl aller möglichen Fälle.

$$(1) \quad W = \frac{n}{N}.$$

$$(2) \quad W_n = \frac{N-n}{N}.$$

$$(3) \quad W + W_n = \frac{n}{N} + \frac{N-n}{N} = \frac{N}{N} = 1 = \text{Gewissheit.}$$

II. Die Fälle sind nicht gleich wahrscheinlich:

W = Wahrscheinlichkeit für das Eintreffen eines Ereignisses.

w_1, w_2, w_3, \dots = Wahrscheinlichkeiten der für das Eintreffen des Ereignisses günstigen Fälle.

$$(4) \quad W = w_1 + w_2 + w_3 + \dots$$

III. Die Ereignisse sind von einander unabhängig.

W_s = Wahrscheinlichkeit für das Zusammentreffen mehrerer Ereignisse,

w_1, w_2, w_3, \dots = Wahrscheinlichkeiten für das Eintreffen der Ereignisse.

$$(5) \quad W_s = w_1 \cdot w_2 \cdot w_3 \dots$$

IV. Die Ereignisse sind von einander abhängig.

w = Wahrscheinlichkeit für das Eintreffen des ersten Ereignisses,

ω = Wahrscheinlichkeit dafür, daß nach dem Eintreffen des ersten Ereignisses auch das zweite eintritt.

$$(6) \quad W_s = w \cdot \omega.$$

Theorie der Beobachtungsfehler.

y = Wahrscheinlichkeit dafür, daß ein Beobachtungsfehler x vorkommt,

W_0 = Wahrscheinlichkeit dafür, daß der Beobachtungsfehler Null vorkommt,

W_a^b = Wahrscheinlichkeit dafür, daß der Beobachtungsfehler zwischen a und b fällt,

e = 2,718 281 ... = Grundzahl der natürlichen Logarithmen,

π = 3,141 592 ... = halber Umfang des Kreises vom Radius $r=1$,

d = durchschnittlicher Fehler,

m = mittlerer Fehler,

w = wahrscheinlicher Fehler,

$(v_1), (v_2), (v_3), \dots (v_n)$ = wahre Beobachtungsfehler.

(7) Der zufällige Beobachtungsfehler eines Messungsergebnisses ist gleich der algebraischen Summe der in sehr großer Anzahl auftretenden, sehr kleinen, gleich großen, positiven und negativen zufälligen Einzelfehler, und die Wahrscheinlichkeit für das Vorkommen positiver und negativer Einzelfehler ist gleich.

(8) Es ist am wahrscheinlichsten, daß der Beobachtungsfehler Null vorkommt.

Die Wahrscheinlichkeit für das Vorkommen der verschiedenen Beobachtungsfehler ist verhältnismäßig sehr viel kleiner für größere als für kleinere Beobachtungsfehler, sie ist verschwindend klein für sehr große Beobachtungsfehler.

Das Vorkommen gleich großer positiver und negativer Beobachtungsfehler ist gleich wahrscheinlich.

$$(9) y = W_0 \cdot e^{-\frac{xx}{N}}.$$

$$(10) y = \frac{1}{\sqrt{N\pi}} e^{-\frac{xx}{N}}.$$

$$(11) y = \frac{1}{\sqrt{N\pi}} \left(1 - \frac{xx}{N} + \frac{1}{2!} \left(\frac{xx}{N} \right)^2 - \frac{1}{3!} \left(\frac{xx}{N} \right)^3 + \frac{1}{4!} \left(\frac{xx}{N} \right)^4 - \dots \right).$$

$$(12) d = \frac{[\pm(v)]}{n}.$$

$$(13) m = \pm \sqrt{\frac{[(v)(v)]}{n}}.$$

$$(14) d = \frac{\sqrt{N}}{\sqrt{\pi}} = 0,564\,190 \sqrt{N}.$$

$$(15) m = \sqrt{\frac{1}{2}} \cdot \sqrt{N} = 0,707\,107 \sqrt{N}.$$

$$(16) w = 0,476\,9863 \sqrt{N} = w \sqrt{N}.$$

$$(17) d = 0,797\,885 m.$$

$$(18) w = 0,674\,490 m.$$

$$(19) W_{rd} = e^{-\frac{r^2}{\pi}} = 1 - \frac{r^2}{\pi} + \frac{1}{2!} \left(\frac{r^2}{\pi} \right)^2 - \frac{1}{3!} \left(\frac{r^2}{\pi} \right)^3 + \frac{1}{4!} \left(\frac{r^2}{\pi} \right)^4 - \dots$$

$$(20) W_{rm} = e^{-\frac{r^2}{2}} = 1 - \frac{r^2}{2} + \frac{1}{2!} \left(\frac{r^2}{2} \right)^2 - \frac{1}{3!} \left(\frac{r^2}{2} \right)^3 + \frac{1}{4!} \left(\frac{r^2}{2} \right)^4 - \dots$$

$$(21) W_{rw} = e^{-(wr)^2} = 1 - (wr)^2 + \frac{1}{2!} (wr)^4 - \frac{1}{3!} (wr)^6 + \frac{1}{4!} (wr)^8 - \dots$$

$$(22) W_{rd}^{+rd} = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{r}{\sqrt{\pi}} - \frac{1}{3} \left(\frac{r}{\sqrt{\pi}} \right)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} \left(\frac{r}{\sqrt{\pi}} \right)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} \left(\frac{r}{\sqrt{\pi}} \right)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} \left(\frac{r}{\sqrt{\pi}} \right)^9 - \dots \right).$$

$$(23) W_{rm}^{+rm} = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{r}{\sqrt{2}} - \frac{1}{3} \left(\frac{r}{\sqrt{2}} \right)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} \left(\frac{r}{\sqrt{2}} \right)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} \left(\frac{r}{\sqrt{2}} \right)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} \left(\frac{r}{\sqrt{2}} \right)^9 - \dots \right).$$

$$(24) W_{rw}^{+rw} = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left(wr - \frac{1}{3} (wr)^3 + \frac{1}{5 \cdot 2!} (wr)^5 - \frac{1}{7 \cdot 3!} (wr)^7 + \frac{1}{9 \cdot 4!} (wr)^9 - \dots \right).$$

Es ist die Wahrscheinlichkeit dafür, daß ein Beobachtungsfehler vorkommt, der den r -fachen mittleren Fehler			
	nicht überschreitet	überschreitet	
(25)			
für $r = 1,0$:	0,682 7,	0,317 3,	
„ $r = 2,0$:	0,954 5,	0,045 5,	
„ $r = 3,0$:	0,997 278,	0,002 722,	
„ $r = 3,5$:	0,999 533 8,	0,000 466 2,	
„ $r = 4,0$:	0,999 936 62,	0,000 063 38,	
„ $r = 5,0$:	0,999 999 427,	0,000 000 573.	

(26)	Unter $n = 1000$ Fehlern wird der r -fache mittlere Fehler wahrscheinlich überschritten		Daß der r -fache mittlere Fehler überschritten wird, kommt wahrscheinlich einmal vor	
	für $r = 1,0$:	bei 317,3 Fehlern,	für $r = 1,0$:	bei je 3,1 Fehlern,
	„ $r = 2,0$:	„ 45,5 „	„ $r = 2,0$:	„ „ 22,0 „
	„ $r = 3,0$:	„ 2,7 „	„ $r = 3,0$:	„ „ 368 „
	„ $r = 3,5$:	„ 0,47 „	„ $r = 3,5$:	„ „ 2 150 „
	„ $r = 4,0$:	„ 0,068 „	„ $r = 4,0$:	„ „ 15 800 „
	„ $r = 5,0$:	„ 0,0006 „	„ $r = 5,0$:	„ „ 1 750 000 „

(27) Der höchstens zulässige Beobachtungsfehler ist gleich $\pm 3m$ bis $\pm 3,5m$, ausnahmsweise $\pm 3,5m$ bis $\pm 4m$.

Fortpflanzung der Beobachtungsfehler.

M = mittlerer Fehler von X ,

m_x, m_y, m_z, \dots = mittlere Fehler von x, y, z, \dots ,

m = mittlerer Fehler von $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$,

a, b, c, \dots = Konstante.

$$(28) \quad X = ax, \quad M = \pm am_x.$$

$$(29) \quad X = x \pm y \pm z \pm \dots, \quad M = \pm \sqrt{m_x^2 + m_y^2 + m_z^2 + \dots}$$

$$(30) \quad X = x_1 \pm x_2 \pm x_3 \pm \dots x_n, \quad M = \pm m \sqrt{n}.$$

$$(31) \quad X = ax \pm by \pm cz \pm \dots, \quad M = \pm \sqrt{(am_x)^2 + (bm_y)^2 + (cm_z)^2 + \dots}$$

$$(32) \quad X = a(x_1 \pm x_2 \pm x_3 \pm \dots x_n), \quad M = \pm am \sqrt{n}.$$

$$(33) \quad X = f(x, y, z, \dots), \quad M = \pm \sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x} m_x\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y} m_y\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial z} m_z\right)^2 + \dots}$$

Berechnung der Gewichte und mittleren Fehler.

$m_1, m_2, m_3, \dots, m_n$ = mittlere Fehler

$p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ = Gewichte

$z_1, z_2, z_3, \dots, z_n$ = Gewichtsverhältniszahlen

m = mittlerer Fehler

$p = 1$ = Gewicht

g = Gewichtsverhältniszahl

m_0 = mittlerer Fehler

p_0 = Gewicht

$k = m^2 =$ Gewichtskonstante.

der Größen

$\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$,

der Gewichtseinheit,

einer vorläufig angenommenen Gewichtseinheit,

$$(34) \quad p_1 = \frac{k}{m_1 m_1}, \quad p_2 = \frac{k}{m_2 m_2}, \quad p_3 = \frac{k}{m_3 m_3}, \quad \dots, \quad p_n = \frac{k}{m_n m_n}.$$

$$(35) \quad m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \quad m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \quad m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \quad \dots, \quad m_n = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_n}}.$$

$$(36) \quad (p=1) : p_1 : p_2 : p_3 : \dots p_n = \frac{1}{m m} : \frac{1}{m_1 m_1} : \frac{1}{m_2 m_2} : \frac{1}{m_3 m_3} : \dots \frac{1}{m_n m_n}.$$

$$(37) \quad m : m_1 : m_2 : m_3 : \dots m_n = \sqrt{\frac{1}{p=1}} : \sqrt{\frac{1}{p_1}} : \sqrt{\frac{1}{p_2}} : \sqrt{\frac{1}{p_3}} : \dots \sqrt{\frac{1}{p_n}}.$$

$$(38) \quad p_1 = \frac{z_1}{\delta}, \quad p_2 = \frac{z_2}{\delta}, \quad p_3 = \frac{z_3}{\delta}, \quad \dots \quad p_n = \frac{z_n}{\delta}.$$

$$(39) \quad m = \pm m_0 \sqrt{\frac{1}{p_0 \delta}}.$$

Fortpflanzung der Gewichte.

P = Gewicht von X ,

p_x, p_y, p_z, \dots = Gewichte von x, y, z, \dots ,

p = Gewicht von $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$,

a, b, c, \dots = Konstante.

$$(40) \quad X = ax, \quad \frac{1}{P} = a^2 \frac{1}{p_x}.$$

$$(41) \quad X = x \pm y \pm z \pm \dots, \quad \frac{1}{P} = \frac{1}{p_x} + \frac{1}{p_y} + \frac{1}{p_z} + \dots$$

$$(42) \quad X = x_1 \pm x_2 \pm x_3 \pm \dots x_n, \quad \frac{1}{P} = n \frac{1}{p}.$$

$$(43) \quad X = ax \pm by \pm cz \pm \dots, \quad \frac{1}{P} = a^2 \frac{1}{p_x} + b^2 \frac{1}{p_y} + c^2 \frac{1}{p_z} + \dots$$

$$(44) \quad X = a(x_1 \pm x_2 \pm x_3 \pm \dots x_n), \quad \frac{1}{P} = a^2 n \frac{1}{p}.$$

$$(45) \quad X = f(x, y, z, \dots), \quad \frac{1}{P} = \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 \frac{1}{p_x} + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2 \frac{1}{p_y} + \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)^2 \frac{1}{p_z} + \dots$$

II. Teil. Methode der kleinsten Quadrate.

$(x), (y), (z), \dots$	= wahre Werthe	} der zu bestimmenden Größen,
x, y, z, \dots	= wahrscheinlichste Werthe	
$\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots$	= Näherungswerthe	
q	= Anzahl	
$d\bar{x}, d\bar{y}, d\bar{z}, \dots$	= Aenderungen der Näherungswerthe $\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \dots$, wodurch diese in x, y, z, \dots übergehen,	
$\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$	= Beobachtungsergebnisse,	} der beobachteten Größen,
$(\lambda_1), (\lambda_2), (\lambda_3), \dots, (\lambda_n)$	= wahre Werthe	
$L_1, L_2, L_3, \dots, L_n$	= wahrscheinlichste Werthe	
$I_1, I_2, I_3, \dots, I_n$	= Näherungswerthe	
n	= Anzahl	
$dI_1, dI_2, dI_3, \dots, dI_n$	= Aenderungen der Näherungswerthe $I_1, I_2, I_3, \dots, I_n$, wodurch diese in $L_1, L_2, L_3, \dots, L_n$ übergehen,	
$(v_1), (v_2), (v_3), \dots, (v_n)$	= wahre Werthe	} der Beobachtungsfehler,
$v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$	= wahrscheinlichste Werthe	
$f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$	= Abweichungen der Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ von den Näherungswerthen $I_1, I_2, I_3, \dots, I_n$,	

$p = 1$ = Gewicht	} der Gewichtseinheit,
m = mittlerer Fehler	
$p_1, p_2, p_3, \dots p_n$	= Gewichte	} der Beobachtungser-
$m_1, m_2, m_3, \dots m_n$	= mittlere Fehler	
		gebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots \lambda_n$,
P_x, P_y, P_z, \dots	= Gewichte	} der wahrscheinlichsten
M_x, M_y, M_z, \dots	= mittlere Fehler	
		Werthe x, y, z, \dots der zu bestimmenden Größen.

Wo in einzelnen Abschnitten abweichende Bezeichnungen gebraucht werden, werden sie besonders am Anfange des betreffenden Abschnittes angeführt.

Grundformeln.

$$(46) \quad p_1 v_1 v_1 + p_2 v_2 v_2 + p_3 v_3 v_3 + \dots p_n v_n v_n = [p v v] = \text{Minimum.}$$

$$(47) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{n - q}}.$$

Direkte Beobachtungen.

Direkte gleich genaue Beobachtungen.

$$(48) \quad x = \frac{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \dots \lambda_n}{n} = \frac{[\lambda]}{n}.$$

$$(49) \quad \begin{cases} \lambda_1 = l + dl_1, \\ \lambda_2 = l + dl_2, \\ \lambda_3 = l + dl_3, \\ \vdots \\ \lambda_n = l + dl_n. \end{cases}$$

$$(50) \quad x = l + \frac{dl_1 + dl_2 + dl_3 + \dots dl_n}{n} = l + \frac{[dl]}{n}.$$

$$(51) \quad \begin{cases} v_1 = x - \lambda_1, \\ v_2 = x - \lambda_2, \\ v_3 = x - \lambda_3, \\ \vdots \\ v_n = x - \lambda_n. \end{cases}$$

$$(52) \quad [v] = 0.$$

$$(53) \quad m = \pm \sqrt{p} \sqrt{\frac{[v v]}{n - 1}}.$$

$$(54) \quad m = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm \sqrt{\frac{[v v]}{n - 1}}.$$

$$(55) \quad P = n p. \quad (56) \quad M = \pm m \sqrt{\frac{1}{P}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{n p}} = \pm \sqrt{\frac{[v v]}{n(n - 1)}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{n}}.$$

$$(57) \quad [v v] = [\lambda \lambda] - \frac{[\lambda][\lambda]}{n} = [dl dl] - \frac{[dl][dl]}{n}.$$

Direkte ungleich genaue Beobachtungen.

$$(58) \quad x = \frac{p_1 \lambda_1 + p_2 \lambda_2 + p_3 \lambda_3 + \dots p_n \lambda_n}{p_1 + p_2 + p_3 + \dots p_n} = \frac{[p \lambda]}{[p]}.$$

$$(59) \quad \begin{cases} \lambda_1 = l + dl_1, \\ \lambda_2 = l + dl_2, \\ \lambda_3 = l + dl_3, \\ \vdots \\ \lambda_n = l + dl_n. \end{cases}$$

$$(60) \quad x = l + \frac{p_1 dl_1 + p_2 dl_2 + p_3 dl_3 + \dots + p_n dl_n}{p_1 + p_2 + p_3 + \dots + p_n} = l + \frac{[p dl]}{[p]}.$$

$$(61) \quad \left\{ \begin{array}{l} v_1 = x - \lambda_1, \\ v_2 = x - \lambda_2, \\ v_3 = x - \lambda_3, \\ \dots \dots \dots \\ v_n = x - \lambda_n. \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} (62) \quad [pv] = 0. \\ (63) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{n-1}}. \end{array} \quad (64) \quad \left\{ \begin{array}{l} m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \\ m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \\ m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \\ \dots \dots \dots \\ m_n = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_n}}. \end{array} \right.$$

$$(65) \quad P = [p]. \quad (66) \quad M = \pm m \sqrt{\frac{1}{P}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{[p]}} = \pm \sqrt{\frac{[p v v]}{[p](n-1)}}.$$

$$(67) \quad [p v v] = [p \lambda \lambda] - \frac{[p \lambda][p \lambda]}{[p]} = [p dl dl] - \frac{[p dl][p dl]}{[p]}.$$

Berechnung des mittleren Fehlers aus Beobachtungsdifferenzen.

$$\left. \begin{array}{l} \lambda'_1, \lambda'_2, \lambda'_3, \dots, \lambda'_n \\ \lambda''_1, \lambda''_2, \lambda''_3, \dots, \lambda''_n \end{array} \right\} = \text{Beobachtungsergebnisse,}$$

$$\lambda'_1, \lambda'_2, \lambda'_3, \dots, \lambda'_n = \text{Beobachtungsdifferenzen } \lambda' - \lambda'',$$

$$\left. \begin{array}{l} k \\ kl_1, kl_2, kl_3, \dots, kl_n \end{array} \right\} = \text{regelmäßiger Teil der Beobachtungsdifferenzen.}$$

$$\left. \begin{array}{l} \delta_1, \delta_2, \delta_3, \dots, \delta_n \end{array} \right\} = \text{zufälliger}$$

Die nachstehend mit * bezeichneten Formeln gelten für den Fall, daß die Beobachtungsergebnisse $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_n$ gleich genau sind; die übrigen Formeln gelten allgemein.

a₁) Der regelmäßige Teil der Beobachtungsdifferenzen ist für alle Beobachtungsergebnisse gleich:

$$(68) \quad \left\{ \begin{array}{l} \mathcal{A}_1 = \lambda'_1 - \lambda''_1, \\ \mathcal{A}_2 = \lambda'_2 - \lambda''_2, \\ \mathcal{A}_3 = \lambda'_3 - \lambda''_3, \\ \dots \dots \dots \\ \mathcal{A}_n = \lambda'_n - \lambda''_n. \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} (69)^* \quad k = \frac{[\mathcal{A}]}{n}. \\ (70) \quad k = \frac{[p \mathcal{A}]}{[p]}. \end{array} \quad (71) \quad \left\{ \begin{array}{l} \delta_1 = k - \mathcal{A}_1, \\ \delta_2 = k - \mathcal{A}_2, \\ \delta_3 = k - \mathcal{A}_3, \\ \dots \dots \dots \\ \delta_n = k - \mathcal{A}_n. \end{array} \right.$$

$$(72)^* \quad [\delta \delta] = [\mathcal{A} \mathcal{A}] - \frac{[\mathcal{A}]^2}{n} = [\mathcal{A} \mathcal{A}] - n k k.$$

$$(73) \quad [p \delta \delta] = [p \mathcal{A} \mathcal{A}] - \frac{[p \mathcal{A}]^2}{[p]} = [p \mathcal{A} \mathcal{A}] - [p] k k.$$

a₂) Der regelmäßige Teil der Beobachtungsdifferenzen $\mathcal{A}_1, \mathcal{A}_2, \mathcal{A}_3, \dots, \mathcal{A}_n$ ist proportional den Größen $l_1, l_2, l_3, \dots, l_n$:

$$(74) \quad \left\{ \begin{array}{l} \mathcal{A}_1 = \lambda'_1 - \lambda''_1, \\ \mathcal{A}_2 = \lambda'_2 - \lambda''_2, \\ \mathcal{A}_3 = \lambda'_3 - \lambda''_3, \\ \dots \dots \dots \\ \mathcal{A}_n = \lambda'_n - \lambda''_n. \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} (75)^* \quad k = \frac{[\mathcal{A} l]}{[l l]}. \\ (76) \quad k = \frac{[p \mathcal{A} l]}{[p l l]}. \end{array} \quad (77) \quad \left\{ \begin{array}{l} \delta_1 = k l_1 - \mathcal{A}_1, \\ \delta_2 = k l_2 - \mathcal{A}_2, \\ \delta_3 = k l_3 - \mathcal{A}_3, \\ \dots \dots \dots \\ \delta_n = k l_n - \mathcal{A}_n. \end{array} \right.$$

b₁) Der regelmäßige Teil der Beobachtungsdifferenzen wird aus den vorliegenden Beobachtungsergebnissen berechnet:

$$(78)^* \quad m = \pm \sqrt{p} \sqrt{\frac{[\delta \delta]}{2(n-1)}}. \quad (79)^* \quad m = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm \sqrt{\frac{[\delta \delta]}{2(n-1)}}.$$

$$(80)^* \quad m_k = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_k}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{np}} = \pm \sqrt{\frac{[\delta\delta]}{n(n-1)}}.$$

$$(81)^* \quad m_k = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_k}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{p[l]}} = \pm \sqrt{\frac{[\delta\delta]}{[l](n-1)}}.$$

$$(82) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p\delta\delta]}{2(n-1)}}. \quad \left| \quad (83) \quad \begin{cases} m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \\ m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \\ m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \\ \dots\dots\dots, \\ m_n = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_n}}. \end{cases}$$

$$(84) \quad m_k = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_k}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{[p]}} = \pm \sqrt{\frac{[p\delta\delta]}{[p](n-1)}}.$$

$$(85) \quad m_k = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_k}} = \pm m \sqrt{\frac{2}{p[l]}} = \pm \sqrt{\frac{[p\delta\delta]}{[p[l]](n-1)}}.$$

b_2) Der regelmässige Teil der Beobachtungsdifferenzen ist voraus bekannt:

$$(86)^* \quad m = \pm \sqrt{p} \sqrt{\frac{[\delta\delta]}{2n}}. \quad \left| \quad (87)^* \quad m = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm \sqrt{\frac{[\delta\delta]}{2n}}.$$

$$(88) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p\delta\delta]}{2n}}. \quad \left| \quad (89) \quad \begin{cases} m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \\ m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \\ m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \\ \dots\dots\dots, \\ m_n = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_n}}. \end{cases}$$

Direkte gleich genaue Beobachtungen mehrerer Gröfsen, deren Summe einen bekannten Sollbetrag erfüllen muß.

$x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ = wahrscheinlichste Werthe der beobachteten Gröfsen,

$\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_n$ = Beobachtungsergebnisse,

$v \dots\dots\dots$ = wahrscheinlichster Werth der Verbesserungen der Beobachtungsergebnisse,

$S \dots\dots\dots$ = Sollbetrag,

$\Sigma \dots\dots\dots$ = Beobachtungsergebnis für den Sollbetrag,

$f \dots\dots\dots$ = Widerspruch zwischen Sollbetrag und Beobachtungsergebnis.

$$(90) \quad x_1 + x_2 + x_3 + \dots + x_n = S.$$

$$(91) \quad \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 + \dots + \alpha_n = \Sigma.$$

$$(92) \quad f = S - \Sigma.$$

$$(93) \quad v = \frac{1}{n} f.$$

$$(94) \quad \begin{cases} x_1 = \alpha_1 + v, \\ x_2 = \alpha_2 + v, \\ x_3 = \alpha_3 + v, \\ \dots\dots\dots, \\ x_n = \alpha_n + v. \end{cases}$$

$$\begin{array}{lcl}
 (95) & m = \pm f \sqrt{\frac{1}{n} p} & \\
 (96) & m_{\alpha} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p}} = \pm f \sqrt{\frac{1}{n}} & \\
 (97) & \frac{1}{P_x} = \frac{1}{p} \left(1 - \frac{1}{n}\right) & \\
 (98) & M_x = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_x}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p} \left(1 - \frac{1}{n}\right)} = \pm f \sqrt{\frac{1}{n} \left(1 - \frac{1}{n}\right)} &
 \end{array}$$

Direkte ungleich genaue Beobachtungen mehrerer Größen, deren Summe einen bestimmten Sollbetrag erfüllen muß.

x, y, z, \dots = wahrscheinlichste Werthe der beobachteten Größen,
 $\alpha, \beta, \gamma, \dots$ = Beobachtungsergebnisse,
 $v_{\alpha}, v_{\beta}, v_{\gamma}, \dots$ = wahrscheinlichste Werthe der Verbesserungen der Beobachtungsergebnisse,
 S, Σ, f, \dots = wie oben.

$$\begin{array}{lcl}
 (99) & x + y + z + \dots = S. & \\
 (100) & \alpha + \beta + \gamma + \dots = \Sigma. & \\
 (101) & f = S - \Sigma. & \\
 (102) & \left\{ \begin{array}{l} v_{\alpha} = \frac{\frac{1}{p_{\alpha}}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f, \\ v_{\beta} = \frac{\frac{1}{p_{\beta}}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f, \\ v_{\gamma} = \frac{\frac{1}{p_{\gamma}}}{\left[\frac{1}{p}\right]} f, \\ \dots \end{array} \right. & (103) \left\{ \begin{array}{l} x = \alpha + v_{\alpha}, \\ y = \beta + v_{\beta}, \\ z = \gamma + v_{\gamma}, \\ \dots \end{array} \right. \\
 (104) & m = \pm f \sqrt{\frac{1}{\left[\frac{1}{p}\right]}} & (105) \left\{ \begin{array}{l} m_{\alpha} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{\alpha}}}, \\ m_{\beta} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{\beta}}}, \\ m_{\gamma} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{\gamma}}}, \\ \dots \end{array} \right.
 \end{array}$$

$$\begin{array}{lcl}
 (106) & \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{P_x} = \frac{1}{p_{\alpha}} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_{\alpha}}}{\left[\frac{1}{p}\right]}\right), \\ \frac{1}{P_y} = \frac{1}{p_{\beta}} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_{\beta}}}{\left[\frac{1}{p}\right]}\right), \\ \frac{1}{P_z} = \frac{1}{p_{\gamma}} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_{\gamma}}}{\left[\frac{1}{p}\right]}\right), \\ \dots \end{array} \right. & (107) \left\{ \begin{array}{l} M_x = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_x}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{\alpha}} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_{\alpha}}}{\left[\frac{1}{p}\right]}\right)}, \\ M_y = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_y}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{\beta}} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_{\beta}}}{\left[\frac{1}{p}\right]}\right)}, \\ M_z = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_z}} = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_{\gamma}} \left(1 - \frac{\frac{1}{p_{\gamma}}}{\left[\frac{1}{p}\right]}\right)}, \\ \dots \end{array} \right.
 \end{array}$$

Endgleichungen.

$$(118) \quad \begin{cases} [paa] d\bar{x} + [pab] d\bar{y} + [pac] d\bar{z} + \dots + [paf] = 0, \\ [pab] d\bar{x} + [pbb] d\bar{y} + [pbc] d\bar{z} + \dots + [pbf] = 0, \\ [pac] d\bar{x} + [pbc] d\bar{y} + [pcc] d\bar{z} + \dots + [pcf] = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(119) \quad \begin{array}{c|c|c|c|c} d\bar{x} & d\bar{y} & d\bar{z} & \dots & \\ \hline [paa] & [pab] & [pac] & \dots & d\bar{x} + [paf] = 0, \\ & [pbb] & [pbc] & \dots & d\bar{y} + [pbf] = 0, \\ & & [pcc] & \dots & d\bar{z} + [pcf] = 0, \\ & & & \dots & \dots \end{array}$$

$$(120a) \quad \left\{ \begin{array}{c|c|c|c|c} a_1 = [paa], & b_1 = [pab], & c_1 = [pac], & \dots & f_1 = [paf], \\ & b_2 = [pbb], & c_2 = [pbc], & \dots & f_2 = [pbf], \\ & & c_3 = [pcc], & \dots & f_3 = [pcf], \\ & & & \dots & \dots \end{array} \right.$$

$$(121) \quad \left\{ \begin{array}{l} a_1 d\bar{x} + b_1 d\bar{y} + c_1 d\bar{z} + \dots + f_1 = 0, \\ b_1 d\bar{x} + b_2 d\bar{y} + c_2 d\bar{z} + \dots + f_2 = 0, \\ c_1 d\bar{x} + c_2 d\bar{y} + c_3 d\bar{z} + \dots + f_3 = 0, \\ \dots \end{array} \right.$$

Rechenschema (124) für die Auflösung

[paa]	[pab]	[pac]	[paf]	[pbb]	[pbc]
a_1	b_1	c_1	f_1	b_2	c_2
	$-\frac{b_1}{a_1}$	$-\frac{c_1}{a_1}$	$-\frac{f_1}{a_1}$	$-\frac{b_1}{a_1} b_1$	$-\frac{b_1}{a_1} c_1$
				$= \mathfrak{B}_1$	$= \mathfrak{C}_1$
				$-\frac{c_1}{a_1} d\bar{z}$		$-\frac{\mathfrak{C}_1}{\mathfrak{B}_1}$
				$-\frac{b_1}{a_1} d\bar{y}$			
				$= d\bar{x}$			

Mittlere Fehler der Gewichtseinheit und der Beobachtungsergebnisse.

$$(125) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[pvv]}{n-q}}.$$

$$(126) \quad m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \quad m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \quad m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \quad \dots \quad m_n = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_n}}.$$

Faktoren und Absolutglieder der reduzierten Endgleichungen.

$$(120b) \left\{ \begin{array}{l|l|l} \mathfrak{B}_1 = b_1 - \frac{b_1}{a_1} b_1, & \mathfrak{C}_1 = c_1 - \frac{b_1}{a_1} c_1, & \dots \quad \mathfrak{F}_1 = f_1 - \frac{b_1}{a_1} f_1, \\ \mathfrak{C}_2 = c_2 - \frac{c_1}{a_1} c_1 - \frac{\mathfrak{C}_1}{\mathfrak{B}_1} \mathfrak{C}_2, & \dots & \mathfrak{F}_2 = f_2 - \frac{c_1}{a_1} f_1 - \frac{\mathfrak{C}_1}{\mathfrak{B}_1} \mathfrak{F}_2, \\ \dots & \dots & \dots \end{array} \right.$$

Reduzierte Endgleichungen.

$$(122) \left\{ \begin{array}{l} a_1 d\mathfrak{z} + b_1 d\mathfrak{y} + c_1 d\mathfrak{z} + \dots + f_1 = 0, \\ \mathfrak{B}_1 d\mathfrak{y} + \mathfrak{C}_1 d\mathfrak{z} + \dots + \mathfrak{F}_1 = 0, \\ \mathfrak{C}_2 d\mathfrak{z} + \dots + \mathfrak{F}_2 = 0, \\ \dots \end{array} \right.$$

$$(123) \left\{ \begin{array}{l} \dots \dots \dots, \\ d\mathfrak{z} = \dots - \frac{\mathfrak{F}_1}{\mathfrak{C}_1}, \\ d\mathfrak{y} = -\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_1} d\mathfrak{z} \dots - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_1}, \\ d\mathfrak{z} = -\frac{b_1}{a_1} d\mathfrak{y} - \frac{c_1}{a_1} d\mathfrak{z} \dots - \frac{f_1}{a_1}. \end{array} \right.$$

der Endgleichungen mit Probe (127).

[pbf]		[pec]		[pcf]		Probe.		
f_1		c_1		f_1				
$-\frac{b_1}{a_1} f_1$		$-\frac{c_1}{a_1} c_1$		$-\frac{c_1}{a_1} f_1$		$-\frac{f_1}{a_1} f_1$	$f_1 d\mathfrak{z}$	
$= \mathfrak{F}_1$		$-\frac{\mathfrak{C}_1}{\mathfrak{B}_1} \mathfrak{C}_1$		$-\frac{\mathfrak{C}_1}{\mathfrak{B}_1} \mathfrak{F}_1$		$-\frac{\mathfrak{F}_1}{\mathfrak{B}_1} \mathfrak{F}_1$	$f_1 d\mathfrak{y}$	
$-\frac{\mathfrak{F}_1}{\mathfrak{B}_1}$		$= \mathfrak{C}_2$		$= \mathfrak{F}_2$		$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_1} \mathfrak{F}_1$	$f_1 d\mathfrak{z}$	
.....				$-\frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_1}$	
$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_1} d\mathfrak{z}$				$= \mathfrak{z}$	$= \mathfrak{z}$	
$= d\mathfrak{y}$				$= d\mathfrak{z}$				

Rechenproben.

$$(127) \quad -\frac{f_1}{a_1} f_1 - \frac{\mathfrak{F}_1}{\mathfrak{B}_1} \mathfrak{F}_1 - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{C}_1} \mathfrak{F}_2 - \dots = f_1 d\mathfrak{z} + f_1 d\mathfrak{y} + f_1 d\mathfrak{z} + \dots = \mathfrak{z}.$$

(127a) $L_1, L_2, L_3, \dots, L_n$ übereinstimmend nach den Formeln (109) und (113).(127b) $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$ übereinstimmend nach den Formeln (110) und (117).

$$(128) \left\{ \begin{array}{l} [pav] = 0, \\ [pbv] = 0, \\ [pcv] = 0, \\ \dots \end{array} \right. \quad (129) \quad [pvv] = [pff] + \mathfrak{z}.$$

Bildung der reduzierten Endgleichungen aus reduzierten Fehlergleichungen.

1. Die n umgeformten Fehlergleichungen

$$\begin{aligned} v_1 &= f_1 \pm d\bar{x} + b_1 d\bar{y} + c_1 d\bar{z} + \dots, & \text{Gewicht} &= p_1, \\ v_2 &= f_2 \pm d\bar{x} + b_2 d\bar{y} + c_2 d\bar{z} + \dots, & &= p_2, \\ v_3 &= f_3 \pm d\bar{x} + b_3 d\bar{y} + c_3 d\bar{z} + \dots, & &= p_3, \\ &\dots\dots\dots, & &\dots\dots\dots, \\ v_n &= f_n \pm d\bar{x} + b_n d\bar{y} + c_n d\bar{z} + \dots, & &= p_n, \end{aligned}$$

worin $a_1 = a_2 = a_3 = \dots = a_n = +1$ oder -1 ist, können reduziert werden auf die $d\bar{x}$ nicht enthaltenden Fehlergleichungen:

$$(130) \quad \begin{cases} v_1 = f_1 + b_1 d\bar{y} + c_1 d\bar{z} + \dots, & \text{Gewicht} = p_1, \\ v_2 = f_2 + b_2 d\bar{y} + c_2 d\bar{z} + \dots, & \text{,,} = p_2, \\ v_3 = f_3 + b_3 d\bar{y} + c_3 d\bar{z} + \dots, & \text{,,} = p_3, \\ \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, \\ v_n = f_n + b_n d\bar{y} + c_n d\bar{z} + \dots, & \text{,,} = p_n, \\ v_{n+1} = [pf] + [pb] d\bar{y} + [pc] d\bar{z} + \dots, & \text{,,} = -\frac{1}{[p]}, \end{cases}$$

oder, indem

$$(131) \quad \left\{ \begin{array}{l|l|l|l} F_1 = f_1 - \frac{[pf]}{[p]}, & B_1 = b_1 - \frac{[pb]}{[p]}, & C_1 = c_1 - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots\dots, \\ F_2 = f_2 - \frac{[pf]}{[p]}, & B_2 = b_2 - \frac{[pb]}{[p]}, & C_2 = c_2 - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots\dots, \\ F_3 = f_3 - \frac{[pf]}{[p]}, & B_3 = b_3 - \frac{[pb]}{[p]}, & C_3 = c_3 - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots\dots, \\ \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, & \dots\dots, \\ F_n = f_n - \frac{[pf]}{[p]}, & B_n = b_n - \frac{[pb]}{[p]}, & C_n = c_n - \frac{[pc]}{[p]}, & \dots\dots \end{array} \right.$$

gebildet wird, wobei $[pF] = [pB] = [pC] = \dots = 0$ werden muſs, auf die Fehlergleichungen:

$$(132) \quad \begin{cases} v_1 = F_1 + B_1 d\bar{y} + C_1 d\bar{z} + \dots, & \text{Gewicht} = p_1, \\ v_2 = F_2 + B_2 d\bar{y} + C_2 d\bar{z} + \dots, & \text{,,} = p_2, \\ v_3 = F_3 + B_3 d\bar{y} + C_3 d\bar{z} + \dots, & \text{,,} = p_3, \\ \dots\dots\dots, & \dots\dots\dots, \\ v_n = F_n + B_n d\bar{y} + C_n d\bar{z} + \dots, & \text{,,} = p_n. \end{cases}$$

Nachdem $d\bar{y}$, $d\bar{z}$, aus den reduzierten Endgleichungen bestimmt sind, wird $d\bar{x}$ erhalten nach:

$$(133) \quad d\bar{x} = \mp \frac{[pf]}{[p]} \mp \frac{[pb]}{[p]} d\bar{y} \mp \frac{[pc]}{[p]} d\bar{z} \mp \dots,$$

worin das $\left\{ \begin{array}{l} \text{obere} \\ \text{untere} \end{array} \right\}$ Vorzeichen gilt, wenn das Vorzeichen von $d\bar{x}$ in den umgeformten Fehlergleichungen $\left\{ \begin{array}{l} \text{positiv} \\ \text{negativ} \end{array} \right\}$ ist.

Um nach Formel (129) den richtigen Werth von $[pvv]$ zu erhalten, kann erstens dem sich bei Auflösung der reduzierten Endgleichungen nach Formel (127) für \bar{x} ergebenden Beträge $-\frac{\bar{x}_2}{\bar{x}_1} \bar{x}_1 - \frac{\bar{x}_3}{\bar{x}_1} \bar{x}_1 - \dots$ noch $-\frac{[pf]}{[p]}$ hinzugesetzt werden, oder es kann zweitens bei Benutzung der Formeln (130) der aus der $n+1$ ten Fehlergleichung entspringende Betrag $-\frac{[pf]}{[p]}$ mit in $[pff]$ aufgenommen werden, oder es kann drittens bei Benutzung der Formeln (131) und (132) $[pFF]$ statt $[pff]$ gebildet und in Formel (129) eingesetzt werden.

Wenn $p_1 = p_2 = p_3 = \dots = p_n = 1$ ist, so vereinfachen sich die Formeln (130) bis (133) wie folgt:

$$(134) \quad \left\{ \begin{array}{ll} v_1 = f_1 + b_1 dy + c_1 dz + \dots, & \text{Gewicht} = +1, \\ v_2 = f_2 + b_2 dy + c_2 dz + \dots, & \text{"} = +1, \\ v_3 = f_3 + b_3 dy + c_3 dz + \dots, & \text{"} = +1, \\ \dots\dots\dots & \dots\dots\dots \\ v_n = f_n + b_n dy + c_n dz + \dots, & \text{"} = +1, \\ v_{n+1} = [f] + [\delta] dy + [c] dz + \dots, & \text{"} = -\frac{1}{n}; \end{array} \right.$$

2. Die n umgeformten Fehlergleichungen

$$\begin{aligned} v_1 &= f_1 + a d\xi + b d\eta + c d\zeta + \dots, & \text{Gewicht} &= p_1, \\ v_2 &= f_2 + a d\xi + b d\eta + c d\zeta + \dots, & &= p_2, \\ v_3 &= f_3 + a d\xi + b d\eta + c d\zeta + \dots, & &= p_3, \\ &\dots\dots\dots, & &\dots\dots\dots, \\ v_n &= f_n + a d\xi + b d\eta + c d\zeta + \dots, & &= p_n. \end{aligned}$$

worin $a_1 = a_2 = a_3 = \dots a_n = a$, $b_1 = b_2 = b_3 = \dots b_n = b$, $c_1 = c_2 = c_3 = \dots c_n = c$, \dots ist, können reduziert werden auf die eine Fehlergleichung

$$(141) \quad v = \frac{[pf]}{[p]} + a d\xi + b d\eta + c d\zeta + \dots, \quad \text{Gewicht} = [p].$$

3. Die Fehlergleichung

$$v = f + a d\xi + b d\eta + c d\zeta + \dots, \quad \text{Gewicht} = p,$$

kann ersetzt werden durch:

$$(142) \quad qv = qf + qa d\xi + qb d\eta + qc d\zeta + \dots, \quad \text{Gewicht} = \frac{p}{q}.$$

4. Die n Fehlergleichungen

$$\begin{aligned} v_1 &= f_1 \pm d\xi, & \text{Gewicht} &= p_1, \\ v_2 &= f_2 \pm d\xi + b d\eta + c d\zeta + \dots, & &= p_2, \\ v_3 &= f_3 \pm d\xi, & &= p_3, \\ &\dots\dots\dots, & &\dots\dots\dots, \\ v_n &= f_n \pm d\xi, & &= p_n \end{aligned}$$

können reduziert werden auf die eine Fehlergleichung

$$(143) \quad v = f_1 - \frac{[pf] - p_2 f_2}{[p] - p_2} + b d\eta + c d\zeta + \dots, \quad \text{Gewicht} = p_2 - \frac{p_2^2}{[p]} = \frac{([p] - p_2)p_2}{[p]}.$$

Als dann ist:

$$(144) \quad d\xi = \mp \frac{[pf]}{[p]} \mp \frac{p_2}{[p]} b d\eta \mp \frac{p_2}{[p]} c d\zeta \mp \dots,$$

worin das $\left\{ \begin{array}{l} \text{obere} \\ \text{untere} \end{array} \right\}$ Vorzeichen gilt, wenn das Vorzeichen von $d\xi$ in den umgeformten Fehlergleichungen $\left\{ \begin{array}{l} \text{positiv} \\ \text{negativ} \end{array} \right\}$ ist.

Ebenso wie bei Anwendung der Formeln (130) bis (133) muß auch bei Anwendung der Formeln (143) und (144) dem sich bei Auflösung der reduzierten Endgleichungen nach Formel (127) für Σ ergebenden Beträge $-\frac{\tilde{v}_2}{\tilde{v}_1} \tilde{v}_2 - \frac{\tilde{v}_3}{\tilde{v}_2} \tilde{v}_3 - \dots$ noch $-\frac{[pf]}{[p]} [pf]$ hinzugesetzt werden, um nach Formel (129) den richtigen Werth von $[p v v]$ zu erhalten.

In dem Falle, daß $p_1 = p_2 = p_3 = \dots p_n = 1$ ist, vereinfachen sich die Formeln (143) und (144) wie folgt:

$$(145) \quad v = f_1 - \frac{[f] - f_2}{n-1} + b d\eta + c d\zeta + \dots, \quad \text{Gewicht} = 1 - \frac{1}{n} = \frac{n-1}{n},$$

$$(146) \quad d\xi = \mp \frac{[f]}{n} \mp \frac{1}{n} b d\eta \mp \frac{1}{n} c d\zeta \mp \dots,$$

worin bezüglich der Vorzeichen das zu Formel (144) gesagte gilt.

Der erforderliche Zusatz zu dem Σ Beträge $-\frac{\tilde{v}_2}{\tilde{v}_1} \tilde{v}_2 - \frac{\tilde{v}_3}{\tilde{v}_2} \tilde{v}_3 - \dots$ ist hier $-\frac{[f]}{n} [f]$.

Bedingte Beobachtungen.

I, II, III, IV, ... = wahrscheinlichste Werthe der beobachteten Größen.

1, 2, 3, 4, ... = Beobachtungsergebnisse.

(1), (2), (3), (4), ... = Verbesserungen der Beobachtungsergebnisse
1, 2, 3, 4, ... und wahrscheinlichste Beobachtungsfehler.

S_a, S_b, S_c, \dots = durch die wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen zu erfüllende Sollbeträge.

$\Sigma_a, \Sigma_b, \Sigma_c, \dots$ = Beobachtungsergebnisse für die Sollbeträge.

(147) Die Anzahl r der zu erfüllenden Bedingungen ist gleich der Anzahl der vorliegenden überschüssigen Bestimmungen der gesuchten Größen.

(148) Die zu erfüllenden Bedingungen müssen von einander unabhängig sein, so daß ein und dieselbe Bedingung nicht mehrfach in verschiedener Form vorkommen kann.

(149) Die diesem Grundsatz entsprechenden Bedingungen werden in jedem Falle gefunden, indem zuerst die beobachteten Größen ausgewählt werden, die zur einfachen nicht versicherten Bestimmung der gesuchten Größen nothwendig sind, und indem dann für jede der übrigen beobachteten Größen nacheinander festgestellt wird, welche unabhängige Bedingung durch Hinzutritt derselben zu den bereits betrachteten beobachteten Größen entsteht.

Hierbei werden die besten Bedingungen gefunden, wenn die Bedingungen aufgestellt werden für die beobachteten Größen, die die günstigsten Bestimmungen der gesuchten Größen liefern.

Bedingungsgleichungen.

$$(150) \left\{ \begin{array}{l} F_a(I, II, III, IV, \dots) = S_a, \\ F_b(I, II, III, IV, \dots) = S_b, \\ F_c(I, II, III, IV, \dots) = S_c, \\ \dots \end{array} \right. \quad \left| \quad \begin{array}{l} \text{Die Anzahl } q \text{ der beobachteten} \\ \text{Größen ist größer als die Anzahl } r \\ \text{der Bedingungsgleichungen.} \end{array} \right.$$

$$(151) \left\{ \begin{array}{l} F_a(1, 2, 3, 4, \dots) = \Sigma_a, \\ F_b(1, 2, 3, 4, \dots) = \Sigma_b, \\ F_c(1, 2, 3, 4, \dots) = \Sigma_c, \\ \dots \end{array} \right. \quad \left| \quad (152) \left\{ \begin{array}{l} f_a = S_a - \Sigma_a, \\ f_b = S_b - \Sigma_b, \\ f_c = S_c - \Sigma_c, \\ \dots \end{array} \right. \right.$$

$$(153) \left\{ \begin{array}{l} I = 1 + (1), \\ II = 2 + (2), \\ III = 3 + (3), \\ IV = 4 + (4), \\ \dots \end{array} \right.$$

$$(154) \left\{ \begin{array}{l} a_1 = \frac{\partial F_a}{\partial 1}, \\ b_1 = \frac{\partial F_b}{\partial 1}, \\ c_1 = \frac{\partial F_c}{\partial 1}, \\ \dots \end{array} \right. \quad \left| \quad \begin{array}{l} a_2 = \frac{\partial F_a}{\partial 2}, \\ b_2 = \frac{\partial F_b}{\partial 2}, \\ c_2 = \frac{\partial F_c}{\partial 2}, \\ \dots \end{array} \right. \quad \left| \quad \begin{array}{l} a_3 = \frac{\partial F_a}{\partial 3}, \\ b_3 = \frac{\partial F_b}{\partial 3}, \\ c_3 = \frac{\partial F_c}{\partial 3}, \\ \dots \end{array} \right. \quad \left| \quad \begin{array}{l} a_4 = \frac{\partial F_a}{\partial 4}, \\ b_4 = \frac{\partial F_b}{\partial 4}, \\ c_4 = \frac{\partial F_c}{\partial 4}, \\ \dots \end{array} \right. \quad \left| \quad \dots \right.$$

Koll

b

Umgeformte Bedingungsgleichungen.

$$(155) \quad \begin{cases} a_1(1) + a_2(2) + a_3(3) + a_4(4) + \dots = f_a, \\ b_1(1) + b_2(2) + b_3(3) + b_4(4) + \dots = f_b, \\ c_1(1) + c_2(2) + c_3(3) + c_4(4) + \dots = f_c, \\ \dots \end{cases}$$

Korrelatengleichungen.

$$(156) \quad \begin{cases} (1) = \frac{a_1}{p_1} k_a + \frac{b_1}{p_1} k_b + \frac{c_1}{p_1} k_c + \dots, \\ (2) = \frac{a_2}{p_2} k_a + \frac{b_2}{p_2} k_b + \frac{c_2}{p_2} k_c + \dots, \\ (3) = \frac{a_3}{p_3} k_a + \frac{b_3}{p_3} k_b + \frac{c_3}{p_3} k_c + \dots, \\ (4) = \frac{a_4}{p_4} k_a + \frac{b_4}{p_4} k_b + \frac{c_4}{p_4} k_c + \dots, \\ \dots \end{cases}$$

Endgleichungen.

$$(157) \quad \begin{cases} \left[\frac{aa}{p} \right] k_a + \left[\frac{ab}{p} \right] k_b + \left[\frac{ac}{p} \right] k_c + \dots = f_a, \\ \left[\frac{ab}{p} \right] k_a + \left[\frac{bb}{p} \right] k_b + \left[\frac{bc}{p} \right] k_c + \dots = f_b, \\ \left[\frac{ac}{p} \right] k_a + \left[\frac{bc}{p} \right] k_b + \left[\frac{cc}{p} \right] k_c + \dots = f_c, \\ \dots \end{cases}$$

$$(158) \quad \left\{ \begin{array}{c|c|c|c|c} a_1 = \left[\frac{aa}{p} \right], & b_1 = \left[\frac{ab}{p} \right], & c_1 = \left[\frac{ac}{p} \right], & \dots, & f_1 = -f_a, \\ b_2 = \left[\frac{bb}{p} \right], & c_2 = \left[\frac{bc}{p} \right], & \dots, & & f_2 = -f_b, \\ c_3 = \left[\frac{cc}{p} \right], & \dots, & \dots, & & f_3 = -f_c, \\ \dots, & \dots, & \dots, & & \dots \end{array} \right.$$

$$(159) \quad \begin{cases} a_1 k_a + b_1 k_b + c_1 k_c + \dots f_1 = 0, \\ b_1 k_a + b_2 k_b + c_2 k_c + \dots f_2 = 0, \\ c_1 k_a + c_3 k_b + c_3 k_c + \dots f_3 = 0, \\ \dots \end{cases}$$

Die Auflösung der Endgleichungen erfolgt wie bei den vermittelnden Beobachtungen.

Rechenproben.

$$(160) \quad [p(n)(n)] = [kf] = -[kf].$$

$$(161) \quad = \frac{f_1}{a_1} f_1 + \frac{f_2}{b_2} f_2 + \frac{f_3}{c_3} f_3 + \dots$$

$$(162) \quad = p_1(1)(1) + p_2(2)(2) + p_3(3)(3) + p_4(4)(4) + \dots$$

(163) Die umgeformten Bedingungsgleichungen (155) und die Bedingungsgleichungen (150) müssen durch die Zahlenwerthe der Verbesserungen (1), (2), (3), (4), ..., und der wahrscheinlichsten Werthe I, II, III, IV, der beobachteten Größen erfüllt werden.

Mittlere Fehler.

$$(164) \quad m = \pm \sqrt{\frac{[p(n)(n)]}{r}}.$$

$$(165) \quad m_1 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_1}}, \quad m_2 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_2}}, \quad m_3 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_3}}, \quad m_4 = \pm m \sqrt{\frac{1}{p_4}}, \quad \dots$$

Bildung der reduzierten Endgleichungen aus reduzierten Bedingungen- und Korrelatengleichungen.

Die Bedingungsgleichungen

$$\begin{cases} (1) + (2) + (3) + (4) + \dots = f_a, \\ b_1(1) + b_2(2) + b_3(3) + b_4(4) + \dots = f_b, \\ c_1(1) + c_2(2) + c_3(3) + c_4(4) + \dots = f_c, \\ \dots \end{cases}$$

und die Korrelatengleichungen

$$\begin{cases} (1) = \frac{1}{p_1} k_a + \frac{b_1}{p_1} k_b + \frac{c_1}{p_1} k_c + \dots, \\ (2) = \frac{1}{p_2} k_a + \frac{b_2}{p_2} k_b + \frac{c_2}{p_2} k_c + \dots, \\ (3) = \frac{1}{p_3} k_a + \frac{b_3}{p_3} k_b + \frac{c_3}{p_3} k_c + \dots, \\ (4) = \frac{1}{p_4} k_a + \frac{b_4}{p_4} k_b + \frac{c_4}{p_4} k_c + \dots, \\ \dots \end{cases}$$

worin $a_1 = a_2 = a_3 = a_4 = \dots = +1$ ist, können reduziert werden auf die Bedingungsgleichungen

$$(166) \quad \begin{cases} b_1((1)) + b_2((2)) + b_3((3)) + b_4((4)) + \dots + \left[\frac{b}{p}\right]((n+1)) = f_b - \frac{\left[\frac{b}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a, \\ c_1((1)) + c_2((2)) + c_3((3)) + c_4((4)) + \dots + \left[\frac{c}{p}\right]((n+1)) = f_c - \frac{\left[\frac{c}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a, \\ \dots \end{cases}$$

und die k_a nicht enthaltenden Korrelatengleichungen

$$(167) \quad \begin{cases} ((1)) = \frac{b_1}{p_1} k_b + \frac{c_1}{p_1} k_c + \dots, \\ ((2)) = \frac{b_2}{p_2} k_b + \frac{c_2}{p_2} k_c + \dots, \\ ((3)) = \frac{b_3}{p_3} k_b + \frac{c_3}{p_3} k_c + \dots, \\ ((4)) = \frac{b_4}{p_4} k_b + \frac{c_4}{p_4} k_c + \dots, \\ \dots \\ ((n+1)) = -\frac{\left[\frac{b}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} k_b - \frac{\left[\frac{c}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} k_c - \dots \end{cases}$$

Dann ist:

$$(168) \quad k_a = -\frac{\left[\frac{b}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} k_b - \frac{\left[\frac{c}{p}\right]}{\left[\frac{1}{p}\right]} k_c - \dots + \frac{1}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a = ((n+1)) + \frac{1}{\left[\frac{1}{p}\right]} f_a$$

und:

$$(169) \quad \begin{cases} (1) = ((1)) + \frac{1}{p_1} k_a, \\ (2) = ((2)) + \frac{1}{p_2} k_a, \\ (3) = ((3)) + \frac{1}{p_3} k_a, \\ (4) = ((4)) + \frac{1}{p_4} k_a, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Die Formeln (166) bis (169) vereinfachen sich, wenn die Gewichte $p_1, p_2, p_3, p_4, \dots$ sämtlich gleich 1 sind, wie folgt:

$$(170) \quad \begin{cases} b_1((1)) + b_2((2)) + b_3((3)) + b_4((4)) + \dots + [b]((n+1)) = f_b - \frac{[b]}{n} f_a, \\ c_1((1)) + c_2((2)) + c_3((3)) + c_4((4)) + \dots + [c]((n+1)) = f_c - \frac{[c]}{n} f_a, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(171) \quad \begin{cases} ((1)) = b_1 k_b + c_1 k_c + \dots, \\ ((2)) = b_2 k_b + c_2 k_c + \dots, \\ ((3)) = b_3 k_b + c_3 k_c + \dots, \\ ((4)) = b_4 k_b + c_4 k_c + \dots, \\ \dots \dots \dots, \\ ((n+1)) = -\frac{[b]}{n} k_b - \frac{[c]}{n} k_c - \dots. \end{cases}$$

$$(172) \quad k_a = -\frac{[b]}{n} k_b - \frac{[c]}{n} k_c - \dots + \frac{1}{n} f_a = ((n+1)) + \frac{1}{n} f_a.$$

$$(173) \quad \begin{cases} (1) = ((1)) + k_a, \\ (2) = ((2)) + k_a, \\ (3) = ((3)) + k_a, \\ (4) = ((4)) + k_a, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Spezielle Regeln für die Berechnung der Anzahl der zu erfüllenden Bedingungen.

(174) In Polygonnetzen ist die Anzahl r der zu erfüllenden Bedingungen, wenn n_p neu zu bestimmende Knotenpunkte durch n_s Züge mit einander verbunden sind,:

$$r = n_s - n_p + 1,$$

(175) und wenn das Netz außerdem durch n_a Züge mit gegebenen Anschlusspunkten verbunden ist, so daß im ganzen $N_s = n_s + n_a$ Züge vorhanden sind,:

$$r = N_s - n_p.$$

Die Regeln (174) und (175) können in allen Fällen angewendet werden, wo Größen aus den beobachteten Unterschieden zwischen denselben zu bestimmen

sind, also beispielsweise auch wo Richtungen (= Knotenpunkte) aus den auf einem Punkte beobachteten Winkeln (= Zügen) zu bestimmen sind.

In **Dreiecksnetzen**, woraus rückwärts eingeschnittene Punkte und die auf diesen beobachteten Winkel oder Richtungen ausgeschieden sind, ist die Gesamtanzahl r der zu erfüllenden Bedingungen:

(176) wenn zur gegenseitigen Festlegung von n_p Punkten n_w Winkel vorliegen,:

$$r = n_w - 2n_p + 4,$$

(177) wenn zur gegenseitigen Festlegung von n_p Punkten n_r Richtungen auf n_{st} Standpunkten vorliegen,:

$$r = n_r - 2n_p - n_{st} + 4,$$

(178) wenn das Netz außerdem noch an n_a Dreiecksseiten angeschlossen ist, deren Neigung oder Richtung gegeben und unverändert beizubehalten ist, gleich der sich nach (176) oder (177) ergebenden Anzahl plus $n_a - 1$,

(179) und wenn das Netz außerdem noch an s_a Dreiecksseiten angeschlossen ist, deren Länge gegeben und unverändert beizubehalten ist, gleich der sich nach (176) oder (177) und (179) ergebenden Anzahl plus $s_a - 1$.

Bei Abzählung der beobachteten Winkel oder Richtungen werden Anschlußwinkel oder Anschlußrichtungen nicht mitgezählt, wenn die betreffenden Anschlußseiten nicht dem eigentlichen Dreiecksnetze angehören.

(180) Im einzelnen ist die Anzahl r_I der zu erfüllenden Bedingungen I. Klasse oder Stationswinkelbedingungen, wenn n_w Winkel zur Bestimmung von n_r Richtungen auf n_{st} Standpunkten vorliegen,:

$$r_I = n_w - n_r + n_{st},$$

ferner die Anzahl r_{II} der Bedingungen II. Klasse oder der Netzwinkelbedingungen,

(181) wenn n_{st} Standpunkte durch n_l Linien verbunden sind, an deren beiden Enden die Winkel bestimmt sind,:

$$r_{II} = n_l - n_{st} + 1,$$

(182) wenn das Netz außerdem an n_a Dreiecksseiten angeschlossen ist, deren Neigungen gegeben und unverändert beizubehalten sind,:

$$r_{II} = n_l - n_{st} + n_a,$$

endlich die Anzahl r_{III} der Bedingungen III. Klasse oder der Seitenbedingungen,

(183) wenn n_p Dreieckspunkte durch n_s Dreiecksseiten verbunden sind,:

$$r_{III} = n_s - 2n_p + 3,$$

(184) wenn außerdem die Längen für s_a Dreiecksseiten des Dreiecksnetzes gegeben und unverändert beizubehalten sind,:

$$r_{III} = n_s - 2n_p + s_a + 2.$$

(185) In **Liniennetzen** ist die Anzahl r der zu erfüllenden Bedingungen, wenn zur Bestimmung von n_p Punkten n_s Strecken gemessen sind und n_{sg} von diesen Strecken in n_g geraden Linien liegen, die gerade bleiben sollen,:

$$r = n_s - 2n_p + 3 + n_{sg} - n_g.$$

Endgleichungen.

$$(194) \quad \begin{cases} [paa] d\mathfrak{x}_0 + [pab] d\mathfrak{y}_0 + [pac] d\mathfrak{z}_0 + \dots [paf] = 0, \\ [pab] d\mathfrak{x}_0 + [pbb] d\mathfrak{y}_0 + [pbc] d\mathfrak{z}_0 + \dots [pbf] = 0, \\ [pac] d\mathfrak{x}_0 + [pbc] d\mathfrak{y}_0 + [pcc] d\mathfrak{z}_0 + \dots [pcf] = 0, \\ \dots \end{cases}$$

$$(195) \quad \begin{cases} x_0 = \mathfrak{x} + d\mathfrak{x}_0, \\ y_0 = \mathfrak{y} + d\mathfrak{y}_0, \\ z_0 = \mathfrak{z} + d\mathfrak{z}_0, \\ \dots \end{cases}$$

$$(196) \quad [p v_0 v_0] = [pff] - \frac{f_1}{\alpha_1} f_1 - \frac{\mathfrak{F}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{F}_2 - \frac{\mathfrak{F}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{F}_3 - \dots \\ = [pff] + f_1 d\mathfrak{x}_0 + f_2 d\mathfrak{y}_0 + f_3 d\mathfrak{z}_0 + \dots$$

$$(197) \quad m_1 = \pm \sqrt{\frac{[p v_0 v_0]}{n - q}}.$$

Bedingungsgleichungen.

$$(198) \quad \begin{cases} F_A(x, y, z, \dots) = S_A, \\ F_B(x, y, z, \dots) = S_B, \\ \dots \end{cases}$$

$$(199) \quad \begin{cases} F_A(x_0, y_0, z_0, \dots) = \mathfrak{Z}_a, \\ F_B(x_0, y_0, z_0, \dots) = \mathfrak{Z}_b, \\ \dots \end{cases} \quad (200) \quad \begin{cases} f_a = S_A - \mathfrak{Z}_a, \\ f_b = S_B - \mathfrak{Z}_b, \\ \dots \end{cases}$$

$$(201) \quad \begin{cases} A_1 = \frac{\partial F_A}{\partial x_0}, & A_2 = \frac{\partial F_A}{\partial y_0}, & A_3 = \frac{\partial F_A}{\partial z_0}, & \dots, \\ B_1 = \frac{\partial F_B}{\partial x_0}, & B_2 = \frac{\partial F_B}{\partial y_0}, & B_3 = \frac{\partial F_B}{\partial z_0}, & \dots, \\ \dots, & \dots, & \dots, & \dots \end{cases}$$

$$(202) \quad \begin{cases} x = x_0 + (1), \\ y = y_0 + (2), \\ z = z_0 + (3), \\ \dots \end{cases}$$

Umgeformte Bedingungsgleichungen.

$$(203) \quad \begin{cases} A_1(1) + A_2(2) + A_3(3) + \dots = f_a, \\ B_1(1) + B_2(2) + B_3(3) + \dots = f_b, \\ \dots \end{cases}$$

$$(204) \quad \begin{cases} [paa] Q_{11} + [pab] Q_{12} + [pac] Q_{13} + \dots = 1, \\ [pab] Q_{11} + [pbb] Q_{12} + [pbc] Q_{13} + \dots = 0, \\ [pac] Q_{11} + [pbc] Q_{12} + [pcc] Q_{13} + \dots = 0, \\ \dots; \\ [paa] Q_{21} + [pab] Q_{22} + [pac] Q_{23} + \dots = 0, \\ [pab] Q_{21} + [pbb] Q_{22} + [pbc] Q_{23} + \dots = 1, \\ [pac] Q_{21} + [pbc] Q_{22} + [pcc] Q_{23} + \dots = 0, \\ \dots; \\ [paa] Q_{31} + [pab] Q_{32} + [pac] Q_{33} + \dots = 0, \\ [pab] Q_{31} + [pbb] Q_{32} + [pbc] Q_{33} + \dots = 0, \\ [pac] Q_{31} + [pbc] Q_{32} + [pcc] Q_{33} + \dots = 1, \\ \dots; \end{cases}$$

u. s. w.

Die Auflösung der Gleichungen (204) erfolgt nach Schema (219).

Gewichte und mittlere Fehler der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Gröſsen und von Funktionen derselben.

1. Für vermittelnde Beobachtungen.

Gewichte und mittlere Fehler der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Gröſsen.

Endgleichungen.

$$(216) \quad \begin{cases} [paa] d\bar{x} + [pab] d\bar{y} + [pac] d\bar{z} + \dots [paf] = 0, \\ [pab] d\bar{x} + [pbb] d\bar{y} + [pbc] d\bar{z} + \dots [pbf] = 0, \\ [pac] d\bar{x} + [pbc] d\bar{y} + [pcc] d\bar{z} + \dots [pcf] = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(217a) \quad \begin{cases} [paa] Q_{11} + [pab] Q_{12} + [pac] Q_{13} + \dots = 1, \\ [pab] Q_{11} + [pbb] Q_{12} + [pbc] Q_{13} + \dots = 0, \\ [pac] Q_{11} + [pbc] Q_{12} + [pcc] Q_{13} + \dots = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(217b) \quad \begin{cases} [paa] Q_{21} + [pab] Q_{22} + [pac] Q_{23} + \dots = 0, \\ [pab] Q_{21} + [pbb] Q_{22} + [pbc] Q_{23} + \dots = 1, \\ [pac] Q_{21} + [pbc] Q_{22} + [pcc] Q_{23} + \dots = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(217c) \quad \begin{cases} [paa] Q_{31} + [pab] Q_{32} + [pac] Q_{33} + \dots = 0, \\ [pab] Q_{31} + [pbb] Q_{32} + [pbc] Q_{33} + \dots = 0, \\ [pac] Q_{31} + [pbc] Q_{32} + [pcc] Q_{33} + \dots = 1, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

Auflösung der Gleichungen (217a).

$$(218a) \quad \left\{ \begin{array}{l} f_1 = -1, \quad f_2 = 0, \quad f_3 = 0, \quad \dots, \\ \bar{f}_2 = -\frac{b_1}{a_1} f_1, \quad \bar{f}_3 = -\frac{c_1}{a_1} f_1 - \frac{e_2}{B_2} \bar{f}_2, \quad \dots \\ \dots \dots \dots, \\ Q_{12} = -\dots - \frac{\bar{f}_2}{e_2}, \\ Q_{13} = -\frac{e_2}{B_2} Q_{12} - \dots - \frac{\bar{f}_3}{B_2}, \\ Q_{11} = -\frac{b_1}{a_1} Q_{12} - \frac{c_1}{a_1} Q_{13} - \dots - \frac{f_1}{a_1}, \\ \quad = + \frac{f_1}{a_1} f_1 + \frac{\bar{f}_2}{B_2} \bar{f}_2 + \frac{\bar{f}_3}{e_2} \bar{f}_3 + \dots (\text{Probe}). \end{array} \right.$$

Auflösung der Gleichungen (217b).

$$(218b) \quad \left\{ \begin{array}{l} f_1 = 0, \quad f_2 = -1, \quad f_3 = 0, \quad \dots, \\ \bar{f}_2 = -1, \quad \bar{f}_3 = -\frac{e_2}{B_2} \bar{f}_2, \quad \dots; \\ \dots \dots \dots, \\ Q_{22} = -\dots - \frac{\bar{f}_2}{e_2}, \\ Q_{23} = -\frac{e_2}{B_2} Q_{22} - \dots - \frac{\bar{f}_3}{B_2}, \\ \quad = + \frac{\bar{f}_2}{B_2} \bar{f}_2 + \frac{\bar{f}_3}{e_2} \bar{f}_3 + \dots (\text{Probe}). \end{array} \right.$$

$$(226) \quad L_2 = l_2 - \frac{b_1}{a_1} l_1, \quad L_3 = l_3 - \frac{c_1}{a_1} l_1 - \frac{c_2}{b_2} l_2, \dots$$

$$(227) \quad \frac{1}{P_L} = +l_1 Q_1 + l_2 Q_2 + l_3 Q_3 + \dots = [lQ],$$

$$= +\frac{l_1}{a_1} l_1 + \frac{g_2}{b_2} l_2 + \frac{g_3}{c_3} l_3 + \dots$$

$$(228) \quad M_L = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_L}}.$$

(229) Schema für die Auflösung der Gleichungen (225) und für die Gewichtsrechnung.

l_1	l_2	l_3	Gewicht P_L .	
	$-\frac{b_1}{a_1} l_1$	$-\frac{c_1}{a_1} l_1$	$+\frac{l_1}{a_1} l_1$	$+l_1 Q_1$
$+\frac{l_1}{a_1}$	$= g_2$	$-\frac{c_2}{b_2} g_2$	$+\frac{g_2}{b_2} g_2$	$+l_2 Q_2$
.....	$+\frac{g_2}{c_2}$	$= g_3$	$+\frac{g_3}{c_3} g_3$	$+l_3 Q_3$
$-\frac{c_1}{a_1} Q_3$	$+\frac{g_3}{c_3}$
$-\frac{b_1}{a_1} Q_2$	$-\frac{c_2}{b_2} Q_3$	$= \frac{1}{P_L} =$	
$= Q_1$	$= Q_2$	$= Q_3$		

2. Für bedingte Beobachtungen.

Gewicht und mittlerer Fehler einer Funktion der wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen.

$$(230) \quad L = \varphi(I, II, III, IV, \dots).$$

$$(231) \quad l_1 = \frac{\partial \varphi}{\partial 1}, \quad \left| \quad l_2 = \frac{\partial \varphi}{\partial 2}, \quad \left| \quad l_3 = \frac{\partial \varphi}{\partial 3}, \quad \left| \quad l_4 = \frac{\partial \varphi}{\partial 4}, \quad \left| \quad \dots \right. \right.$$

$$(232) \quad \begin{cases} \left[\frac{aa}{p} \right] r_a + \left[\frac{ab}{p} \right] r_b + \left[\frac{ac}{p} \right] r_c + \dots \left[\frac{al}{p} \right] = 0, \\ \left[\frac{ab}{p} \right] r_a + \left[\frac{bb}{p} \right] r_b + \left[\frac{bc}{p} \right] r_c + \dots \left[\frac{bl}{p} \right] = 0, \\ \left[\frac{ac}{p} \right] r_a + \left[\frac{bc}{p} \right] r_b + \left[\frac{cc}{p} \right] r_c + \dots \left[\frac{cl}{p} \right] = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(233) \quad \begin{cases} L_1 = l_1 + a_1 r_a + b_1 r_b + c_1 r_c + \dots, \\ L_2 = l_2 + a_2 r_a + b_2 r_b + c_2 r_c + \dots, \\ L_3 = l_3 + a_3 r_a + b_3 r_b + c_3 r_c + \dots, \\ L_4 = l_4 + a_4 r_a + b_4 r_b + c_4 r_c + \dots, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(234a) \left\{ \begin{array}{l|l|l|l|l} a_1 = \left[\frac{aa}{p} \right], & b_1 = \left[\frac{ab}{p} \right], & c_1 = \left[\frac{ac}{p} \right], & \dots, & I_1 = \left[\frac{al}{p} \right], \\ & b_2 = \left[\frac{bb}{p} \right], & c_2 = \left[\frac{bc}{p} \right], & \dots, & I_2 = \left[\frac{bl}{p} \right], \\ & & c_3 = \left[\frac{cc}{p} \right], & \dots, & I_3 = \left[\frac{cl}{p} \right], \\ & & & \dots, & \dots \end{array} \right.$$

$$(234b) \left\{ \begin{array}{l|l|l|l|l} \mathfrak{B}_2 = b_2 - \frac{b_1}{a_1} b_1, & \mathfrak{C}_2 = c_2 - \frac{c_1}{a_1} c_1, & \dots, & \mathfrak{I}_2 = I_2 - \frac{I_1}{a_1} I_1, \\ \mathfrak{C}_3 = c_3 - \frac{c_1}{a_1} c_1 - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2, & \dots, & \mathfrak{I}_3 = I_3 - \frac{I_1}{a_1} I_1 - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{I}_2, \\ & \dots, & \dots, & \dots \end{array} \right.$$

$$(235) \quad \frac{1}{P_L} = \left[\frac{L L}{p} \right] = \frac{L_1 L_1}{p_1} + \frac{L_2 L_2}{p_2} + \frac{L_3 L_3}{p_3} + \frac{L_4 L_4}{p_4} + \dots$$

$$= \left[\frac{ll}{p} \right] + I_1 r_a + I_2 r_b + I_3 r_c + \dots$$

$$= \left[\frac{ll}{p} \right] - \frac{I_1}{a_1} I_1 - \frac{\mathfrak{I}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{I}_2 - \frac{\mathfrak{I}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{I}_3 + \dots$$

$$(236) \quad M_L = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_L}}.$$

(237) Schema für die Auflösung der Gleichungen (232) und für die Gewichtsrechnung.

$\left[\frac{al}{p} \right]$	$\left[\frac{bl}{p} \right]$	$\left[\frac{cl}{p} \right]$	Gewicht P_L .	
I_1	I_2	I_3	$\left[\frac{ll}{p} \right]$	$\left[\frac{ll}{p} \right]$
	$-\frac{b_1}{a_1} I_1$	$-\frac{c_1}{a_1} I_1$	$-\frac{I_1}{a_1} I_1$	$+ I_1 r_a$
$-\frac{I_1}{a_1}$	$= \mathfrak{B}_2$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{I}_2$	$-\frac{\mathfrak{I}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{I}_2$	$+ I_2 r_b$
.....	$-\frac{\mathfrak{I}_2}{\mathfrak{B}_2}$	$= \mathfrak{C}_3$	$-\frac{\mathfrak{I}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{I}_3$	$+ I_3 r_c$
$-\frac{c_1}{a_1} r_c$	$-\frac{\mathfrak{I}_3}{\mathfrak{C}_3}$
$-\frac{b_1}{a_1} r_b$	$-\frac{\mathfrak{C}_3}{\mathfrak{B}_2} r_c$	$= \frac{1}{P_L} =$	
$= r_a$	$= r_b$	$= r_c$		

Gewichte und mittlere Fehler der wahrscheinlichsten Werthe der beobachteten Größen.

Für die Gewichte $P_I, P_{II}, P_{III}, P_{IV}, \dots$ der wahrscheinlichsten Werthe I, II, III, IV, der beobachteten Größen wird

$$(238) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{für I: } l_1 = 1, \quad l_2 = 0, \quad l_3 = 0, \quad l_4 = 0, \quad \dots, \\ \text{,, II: } l_1 = 0, \quad l_2 = 1, \quad l_3 = 0, \quad l_4 = 0, \quad \dots, \\ \text{,, III: } l_1 = 0, \quad l_2 = 0, \quad l_3 = 1, \quad l_4 = 0, \quad \dots, \\ \text{,, IV: } l_1 = 0, \quad l_2 = 0, \quad l_3 = 0, \quad l_4 = 1, \quad \dots, \\ \text{.....: } \dots, \quad \dots, \quad \dots, \quad \dots, \quad \dots, \end{array} \right.$$

und ferner

$$(239) \left\{ \begin{array}{l} \text{für I: } \left[\frac{ll}{p} \right] = \frac{1}{p_1}, \left[\frac{al}{p} \right] = \frac{a_1}{p_1}, \left[\frac{bl}{p} \right] = \frac{b_1}{p_1}, \left[\frac{cl}{p} \right] = \frac{c_1}{p_1}, \dots, \\ \text{„ II: } \left[\frac{ll}{p} \right] = \frac{1}{p_2}, \left[\frac{al}{p} \right] = \frac{a_2}{p_2}, \left[\frac{bl}{p} \right] = \frac{b_2}{p_2}, \left[\frac{cl}{p} \right] = \frac{c_2}{p_2}, \dots, \\ \text{„ III: } \left[\frac{ll}{p} \right] = \frac{1}{p_3}, \left[\frac{al}{p} \right] = \frac{a_3}{p_3}, \left[\frac{bl}{p} \right] = \frac{b_3}{p_3}, \left[\frac{cl}{p} \right] = \frac{c_3}{p_3}, \dots, \\ \text{„ IV: } \left[\frac{ll}{p} \right] = \frac{1}{p_4}, \left[\frac{al}{p} \right] = \frac{a_4}{p_4}, \left[\frac{bl}{p} \right] = \frac{b_4}{p_4}, \left[\frac{cl}{p} \right] = \frac{c_4}{p_4}, \dots, \\ \dots: \dots, \dots, \dots, \dots, \dots \end{array} \right.$$

Im Uebrigen finden die Formeln (232) bis (237) unverändert Anwendung.

3. Für bedingte vermittelnde Beobachtungen.

Gewicht und mittlerer Fehler einer Funktion der wahrscheinlichsten Werthe der zu bestimmenden Grössen.

1. Verfahren.

$$(240) \quad L = \varphi(x, y, z, \dots).$$

$$(241) \quad l_1 = \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad \left| \quad l_2 = \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad \left| \quad l_3 = \frac{\partial \varphi}{\partial z}, \quad \left| \quad \dots \right. \right.$$

$$(242) \quad \left\{ \begin{array}{l} [A(\mathfrak{X})]r_A + [A(\mathfrak{B})]r_B + \dots + [(\mathfrak{X})l] = 0, \\ [A(\mathfrak{B})]r_A + [B(\mathfrak{B})]r_B + \dots + [(\mathfrak{B})l] = 0, \\ \dots \end{array} \right.$$

Auflösung der Gleichungen (242) nach Schema (251) mit Weglassung von $[lq]$ in den beiden letzten Spalten.

$$(243) \quad \left\{ \begin{array}{l} L_1 = l_1 + A_1 r_A + B_1 r_B + \dots, \\ L_2 = l_2 + A_2 r_A + B_2 r_B + \dots, \\ L_3 = l_3 + A_3 r_A + B_3 r_B + \dots, \\ \dots \end{array} \right.$$

Weiter nach den Formeln (224) bis (228) und Schema (229), indem L_1, L_2, L_3, \dots für l_1, l_2, l_3, \dots genommen werden.

2. Verfahren.

$$(240) \quad L = \varphi(x, y, z, \dots).$$

$$(241) \quad l_1 = \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad \left| \quad l_2 = \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad \left| \quad l_3 = \frac{\partial \varphi}{\partial z}, \quad \left| \quad \dots \right. \right.$$

$$(244) \quad \left\{ \begin{array}{l} [paa]q_1 + [pab]q_2 + [pac]q_3 + \dots = l_1, \\ [pab]q_1 + [pbb]q_2 + [pbc]q_3 + \dots = l_2, \\ [pac]q_1 + [pbc]q_2 + [pcc]q_3 + \dots = l_3, \\ \dots \end{array} \right.$$

$$(245) \quad \left[\begin{array}{c|c|c|c|c} a_1 = [paa], & b_1 = [pab], & c_1 = [pac], & \dots, & l_1, \\ & b_2 = [pbb], & c_2 = [pbc], & \dots, & l_2, \\ & & c_3 = [pcc], & \dots, & l_3, \\ & & & \dots, & \dots, \\ \mathfrak{B}_2 = b_2 - \frac{b_1}{a_1} b_1, & \mathfrak{C}_2 = c_2 - \frac{c_1}{a_1} c_1, & \dots, & \mathfrak{L}_2 = l_2 - \frac{b_1}{a_1} l_1, \\ \mathfrak{C}_3 = c_3 - \frac{c_1}{a_1} c_1 - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2, & \dots, & \mathfrak{L}_3 = l_3 - \frac{c_1}{a_1} l_1 - \frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{L}_2, \\ & \dots, & \dots, & \dots \end{array} \right.$$

$$(246) \quad [lq] = +l_1 q_1 + l_2 q_2 + l_3 q_3 + \dots \\ = +\frac{l_1}{a_1} l_1 + \frac{\mathfrak{L}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{L}_2 + \frac{\mathfrak{L}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{L}_3 + \dots$$

(247) Schema für die Auflösung der Gleichungen (244) und für die Berechnung von $[lq]$.

l_1	l_2	l_3	$[lq]$.	
	$-\frac{b_1}{a_1} l_1$	$-\frac{c_1}{a_1} l_1$	$+\frac{l_1}{a_1} l_1$	$+l_1 q_1$
$+\frac{l_1}{a_1}$	$=\mathfrak{L}_2$	$-\frac{\mathfrak{C}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{C}_2$	$+\frac{\mathfrak{L}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{L}_2$	$+l_2 q_2$
.....	$+\frac{\mathfrak{L}_2}{\mathfrak{C}_2}$	$=\mathfrak{L}_3$	$+\frac{\mathfrak{L}_3}{\mathfrak{C}_3} \mathfrak{L}_3$	$+l_3 q_3$
$-\frac{c_1}{a_1} q_3$	$+\frac{\mathfrak{L}_3}{\mathfrak{C}_3}$
$-\frac{b_1}{a_1} q_3$	$-\frac{\mathfrak{C}_3}{\mathfrak{B}_3} q_3$	$= [lq] =$	
$=q_1$	$=q_2$	$=q_3$		

$$(242) \begin{cases} [A(\mathfrak{A})] r_A + [A(\mathfrak{B})] r_B + \dots [(\mathfrak{A}) l] = 0, \\ [A(\mathfrak{B})] r_A + [B(\mathfrak{B})] r_B + \dots [(\mathfrak{B}) l] = 0, \\ \dots \dots \dots \end{cases}$$

$$(248) \left\{ \begin{array}{l|l|l|l} \alpha_1 = [A(\mathfrak{A})], & b_1 = [A(\mathfrak{B})], & \dots, & I_1 = [(\mathfrak{A}) l], \\ & b_2 = [B(\mathfrak{B})], & \dots, & I_2 = [(\mathfrak{B}) l], \\ & & \dots, & \dots, \\ \mathfrak{B}_2 = b_2 - \frac{b_1}{a_1} b_1, & & \dots, & \mathfrak{L}_2 = I_2 - \frac{b_1}{a_1} I_1, \\ & & \dots, & \dots \end{array} \right.$$

$$(249) \frac{1}{P_L} = [lq] + I_1 r_A + I_2 r_B + \dots, \\ = [lq] - \frac{I_1}{a_1} l_1 - \frac{\mathfrak{L}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{L}_2 - \dots$$

$$(250) M_L = \pm m \sqrt{\frac{1}{P_L}}.$$

(251) Schema zur Auflösung der Gleichungen (242) und zur Gewichtsrechnung.

$[(\mathfrak{A}) l]$	$[(\mathfrak{B}) l]$	Gewicht P_L .	
I_1	I_2	$[lq]$	$[lq]$
	$-\frac{b_1}{a_1} I_1$	$-\frac{I_1}{a_1} I_1$	$+I_1 r_A$
$-\frac{I_1}{a_1}$	$=\mathfrak{L}_2$	$-\frac{\mathfrak{L}_2}{\mathfrak{B}_2} \mathfrak{L}_2$	$+I_2 r_B$
.....	$-\frac{\mathfrak{L}_2}{\mathfrak{B}_2}$
$-\frac{b_1}{a_1} r_B$	$= \frac{1}{P_L} =$	
$=r_A$	$=r_B$		

